



# HEIDENHAIN



## TNC 620

Руководство пользователя  
«Программирование в  
диалоге открытым текстом»

Версия ПО ЧПУ  
817600-05  
817601-05  
817605-05

Русский (ru)  
10/2017

## Элементы управления системой ЧПУ Ввод координат и цифр и редактирование

### Клавиша

При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

### Элементы управления дисплея

Кнопка	Функция
	Выбор режима разделения экрана
	Переключение между режимом станка, режимом программирования, а также третьим рабочим столом
	Клавиши Softkey: выбор функции на дисплее
  	Переключение панелей Softkey

### Режимы работы станка

Кнопка	Функция
	Режим ручного управления
	Электронный маховичок
	Позиционирование с ручным вводом данных
	Покадровое выполнение программы
	Выполнение программы в автоматическом режиме

### Режимы программирования

Кнопка	Функция
	Программирование
	Тестирование программы

Кнопка	Функция
 ... 	Выбор осей координат или ввод их в программу
 ... 	Цифры
 	Десятичный разделитель/изменение знака числа
 	Ввод полярных координат / значение в приращениях
	Программирование Q-параметров / состояние Q-параметров
	Захват текущей позиции
	Игнорирование вопросов диалога и удаление слов
	Подтверждение ввода и продолжение диалога
	Завершение кадра, окончание ввода
	Удаление введенного текста или удаление сообщений об ошибках
	Прерывание диалога, удаление части программы

### Данные инструментов

Кнопка	Функция
	Определение параметров инструментов в программе
	Вызов параметров инструментов

## Управление программами и файлами, функции системы ЧПУ

Кнопка	Функция
	Выбор и удаление программ и файлов или файлов, внешний обмен данными
	Определение вызова программы, выбор таблицы нулевых точек и таблицы точек
	Выбор MOD-функции
	Отображение текста помощи при аварийных сообщениях, вызов системы помощи TNCguide
	Индикация всех имеющихся сообщений об ошибках
	Вызов калькулятора
	Показать специальные функции
	Запуск управления пакетными процессами

## Клавиши навигации

Кнопка	Функция
 	Позиционирование курсора
	Переход к номеру кадра, цикла или параметру
	Переход к началу программы или таблицы
	Переход к концу программы или таблицы
	Постраничная навигация вверх
	Постраничная навигация вниз
	Выбор следующей закладки в форме
 	Диалоговое поле или экранная кнопка переключения вперед/назад

## Циклы, подпрограммы и повторы частей программ

Кнопка	Функция
	Определение циклов контактного щупа
 	Определение и вызов циклов
 	Ввод и вызов подпрограмм и повторов частей программ
	Безусловный останов программы

## Программирование траекторий

Кнопка	Функция
	Вход в контур/выход из контура
	FK-программирование свободного контура
	Прямая
	Центр окружности/полюс для полярных координат
	Круговая траектория вокруг центра окружности
	Круговая траектория с заданным радиусом
	Круговая траектория с плавным переходом
 	Фаска/скругление углов

## Потенциометры регулирования подачи и скорости вращения шпинделя

### Подача



### Скорость вращения шпинделя





**Основные  
положения**

## О данном руководстве

### Рекомендации по технике безопасности

Соблюдайте все указания по безопасности в данной документации и в документации производителя вашего оборудования!

Указания по технике безопасности предупреждают об опасностях, возникающих при обращении с программным обеспечением и оборудованием, и описывают, как их избежать. Они классифицируются в соответствии с уровнем опасности и подразделяются на следующие группы:

### ОПАСНОСТЬ

**Опасность** - указание на опасность для людей. Если не следовать инструкции по предотвращению опасности, это наверняка может привести к **тяжким телесным повреждениям или даже к смерти**.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

**Предостережение** - указание на опасность для людей. Если не следовать инструкции по предотвращению опасности, это с **известной вероятностью может привести к тяжким телесным повреждениям или даже к смерти**.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

**Осторожно** - указание на опасность для людей. Если не следовать инструкции по предотвращению опасности, это **предположительно может привести к легким телесным повреждениям**.

### УКАЗАНИЕ

**Указание** - указание на опасность для предметов или данных. Если не следовать инструкции по предотвращению опасности, это предположительно может привести к **нанесению материального ущерба**.

### Порядок подачи информации в составе указания по безопасности

Все указания по безопасности состоят из следующих четырех частей:

- Сигнальное слово указывает на степень опасности
- Вид и источник опасности
- Последствия при игнорировании опасности, например «Во время последующей обработки существует опасность столкновения!»
- Предупреждение – мероприятия по профилактике опасностей

### Информационные указания

Следовать информационным указаниям, приведенным в данном руководстве, необходимо для правильного и эффективного использования программного обеспечения. Настоящее руководство содержит следующие информационные указания:



Символ информации обозначает **совет**. Совет содержит важную добавочную или дополняющую информацию.



Этот символ указывает на то, что следует придерживаться инструкций по технике безопасности Вашего производителя станка. Этот символ также указывает на функции зависящие от конкретного станка. Возможные опасности для оператора и станка описаны в руководстве пользователя станка.



Значок в виде книги обозначает **Перекрестную ссылку** на внешнюю документацию, например, документацию производителя или поставщика станка.

### Вы хотите оставить отзыв или обнаружили ошибку?

Мы стремимся постоянно совершенствовать нашу документацию для вас. Вы можете помочь нам в этом и сообщить о необходимости изменений по следующему адресу электронной почты:

[info@heidenhain.ru](mailto:info@heidenhain.ru)

## Тип управления, программное обеспечение и функции

В данном руководстве описаны функции системы ЧПУ, начиная со следующих версий программного обеспечения ЧПУ.

Тип управления	Номер ПО ЧПУ
TNC 620	817600-05
TNC 620 E	817601-05
TNC 620 Программная станция	817605-05

Буквой E обозначается экспортная версия системы ЧПУ. Следующие опции ПО недоступны или ограниченно доступны в экспортной версии:

- Advanced Function Set 2 (опция № 9): ограничение на интерполяцию 4 осей

Производитель станка настраивает рабочий объем функций системы ЧПУ для конкретного станка с помощью машинных параметров. Поэтому в данном руководстве вам могут встретиться описания функций, недоступных на вашем станке.

Не все станки поддерживают определенные функции системы ЧПУ, например:

- Измерение инструментом с помощью TT

Для того чтобы знать действительный набор функций Вашего станка, свяжитесь с производителем станка.

Многие производители станков, а также HEIDENHAIN предлагают курсы по программированию ЧПУ. Чтобы быстро разобраться с функциями ЧПУ, рекомендуется принять участие в таких курсах.



### Руководство пользователя по программированию циклов:

Все функции циклов (циклов контактных щупов и циклов обработки) описаны в отдельном руководстве пользователя по программированию циклов. Если Вам необходимо это руководство пользователя, то обратитесь в HEIDENHAIN. ID: 1096886-xx

## Опции программного обеспечения

TNC 620 оснащена различными опциями программного обеспечения, которые активируются оператором или производителем станка. Каждую опцию следует активировать отдельно, и каждая из них содержит, соответственно, описанные ниже функции:

### Дополнительная ось (номер опции #0 и #1)

Дополнительная ось                      Дополнительные контуры регулирования 1 и 2

### Расширенный набор функций 1 (номер опции #8)

Расширенные функции группа 1      **Обработка на поворотном столе:**

- Контурные на развертке цилиндра
- Подача в мм/мин

**Преобразования координат:**  
Наклон плоскости обработки

### Дополнительный набор функций 2 (номер опции #9)

Расширенные функции группа 2      **3D-обработка:**  
необходимо экспортное разреше-      ■ Особо плавный ход движения  
ние    ■ Трехмерная коррекция инструмента через вектор нормали к поверхности  
    ■ Изменение положения поворотной головки с помощью электронного маховичка во время выполнения программы; позиция точки ведения инструмента (вершины инструмента или центра сферы) остается неизменной (TCPM = Tool Center Point Management)  
    ■ Положение инструмента перпендикулярно контуру  
    ■ Поправка на радиус инструмента перпендикулярно направлению движения и направлению инструмента

**Интерполяция:**  
Прямая в 5 осях

### Функции измерительных щупов (опция #17)

Функции измерительного щупа      **Циклы измерительных щупов:**

- Компенсация смещения инструмента в автоматическом режиме
- Задание точки привязки в режиме работы **Режим ручного управления**
- Установка координат точки привязки в автоматическом режиме
- Автоматическое измерение заготовок
- Автоматическое измерение инструмента

### HEIDENHAIN DNC (номер опции #18)

Связь с внешними приложениями ПК через компоненты COM

### Дополнительные возможности программирования (номер опции #19)

Дополнительные функции              **Программирование свободного контура FK:**  
программирования                          Программирование открытым текстом HEIDENHAIN с графической поддержкой для деталей, описанных не полностью

### Дополнительные возможности программирования (номер опции #19)

#### Циклы обработки:

- Глубокое сверление, развертывание, расточка, зенкерование, центровка (циклы 201 - 205, 208, 240, 241)
- Фрезерование внутренней и внешней резьбы (циклы 262 - 265, 267)
- Чистовая обработка прямоугольных и круглых карманов и островов (циклы 212 - 215, 251- 257)
- Фрезерование за несколько проходов ровных и наклонных поверхностей (циклы 230 - 233)
- Прямые и круглые канавки (циклы 210, 211, 253, 254)
- Образцы отверстий на окружности и прямой (циклы 220, 221)
- Протяжка контура, карман контура - также параллельно контуру, канавка по контуру траходиально (циклы 20 - 25, 275)
- Гравировка (цикл 225)
- Возможность интеграции циклов производителя станка (специальных циклов, созданных фирмой-изготовителем станка)

### Дополнительные графические возможности (номер опции #20)

#### Дополнительные функции графики

#### Графика при тестировании и обработке

- Вид сверху
- Представление в трех плоскостях
- Трехмерное изображение

### Дополнительный набор функций 3 (номер опции #21)

#### Дополнительные функции группа 3

#### Коррекция инструмента:

M120: предварительный расчет до 99 кадров контура с коррекцией на радиус (LOOK AHEAD)

#### 3D-обработка:

M118: совмещенное позиционирование маховичком во время прогона программы

### Управление палетами (опция № 22)

#### Управление паллетами

Обработка деталей в произвольной последовательности

### Шаг индикации (номер опции #23)

#### Шаг индикации

#### Точность ввода:

- Линейные оси до 0,01 мкм
- Круговые оси до 0,00001°

### Импорт CAD (опция № 42)

#### Импорт CAD

- Поддержка DXF, STEP и IGES
- Приемка контуров и образцов отверстий
- Удобное задание точек привязки
- Графический выбор участков контура из программ открытым текстом

---

#### **KinematicsOpt (опция #48)**

- |                                      |  |
|--------------------------------------|--|
| <b>Оптимизация кинематики станка</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Сохранение/восстановление активной кинематики</li> <li>■ Проверка активной кинематики</li> <li>■ Оптимизация активной кинематики</li> </ul> |
|--------------------------------------|--|

---

#### **Extended Tool Management (опция #93)**

<b>Расширенное управление инструментом</b>	на базе Python
--	----------------

---

#### **Remote Desktop Manager (опция #133)**

- |   |   |
|---|---|
| <b>Менеджер удаленного рабочего стола</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Windows на отдельном компьютере</li> <li>■ Интеграция в интерфейс системы ЧПУ</li> </ul> |
|---|---|

---

#### **Cross Talk Compensation – CTC (опция #141)**

- |                                    |  |
|------------------------------------|--|
| <b>Компенсация сопряжения осей</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Определение погрешности положения, обусловленной динамикой, путем ускорения оси</li> <li>■ Компенсация TCP (Tool Center Point)</li> </ul> |
|------------------------------------|--|

---

#### **Position Adaptive Control – PAC (опция #142)**

- |   |   |
|---|---|
| <b>Адаптивное управление положением</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от положения осей в рабочем пространстве</li> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от скорости или ускорения оси</li> </ul> |
|---|---|

---

#### **Load Adaptive Control – LAC (опция #143)**

- |  |  |
|--|--|
| <b>Адаптивное управление нагрузкой</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Автоматическое определение масс заготовок и сил трения</li> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от текущей массы заготовки.</li> </ul> |
|--|--|

---

#### **Active Chatter Control – ACC (опция #145)**

<b>Активное подавление дребезга</b>	Полностью автоматическая функция для подавления дребезга во время обработки
-------------------------------------	---

---

#### **Active Vibration Damping – AVD (опция #146)**

<b>Активное подавление вибраций</b>	Подавление вибраций станка для улучшения качества поверхности
-------------------------------------	---

---

#### **Управление пакетными процессами (опция № 154)**

<b>Управление пакетными процессами</b>	Планирование производственных заданий
--	---------------------------------------

## Уровень версии (функции обновления)

Наряду с опциями ПО существенные изменения программного обеспечения ЧПУ выполняются через функции обновления, **FeatureContentLevel** (англ. термин для уровней обновления). Если вы устанавливаете обновление ПО на вашу систему ЧПУ, то функции FCL не становятся автоматически доступны.



При покупке нового станка все функции обновления ПО предоставляются без дополнительной оплаты.

Функции обновления ПО обозначаются в руководстве с помощью символа **FCL n. n** указывает на порядковый номер уровня обновлений.

Вы можете активировать FCL-функции для постоянного пользования, купив цифровой код. Для этого необходимо обратиться к производителю станка или в компанию HEIDENHAIN.

## Предполагаемая область применения

Система ЧПУ соответствует классу А согласно европейскому стандарту EN 55022 и в основном предназначена для применения в промышленности.

## Правовая информация

В данном продукте используется Open Source Software. Более подробную информацию можно найти в системе ЧПУ:

- ▶ Режим работы **Программирование**
- ▶ Функция **MOD**
- ▶ Программная клавиша **Правовые замечания**

## Новые функции

### Новые функции 73498х-02

- Теперь DXF-файлы можно открывать непосредственно в ЧПУ для извлечения из них контуров и групп точек. смотри "Экспорт данных из файлов CAD", Стр. 345
- Активное направление оси инструмента теперь можно задавать как виртуальную ось инструмента в ручном режиме, а также во время совмещения маховичком. смотри "Позиционирование при помощи маховичка во время выполнения программы: M118 (Опция ПО Miscellaneous functions)", Стр. 513
- Чтение и запись таблиц теперь возможны со свободно определяемыми таблицами, смотри "Свободно определяемые таблицы", Стр. 552
- Новый цикл измерительного щупа 484 для калибровки беспроводного измерительного щупа ТТ 449, (см. руководство пользователя по программированию циклов)
- Поддержка новых маховичков HR 520 и HR 550 FS, смотри "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659
- Новый цикл обработки 255 Гравировка, (см. руководство пользователя по программированию циклов)
- Новая опция ПО: Активное подавление дребезга АСС, смотри "Активное подавление грохота АСС (номер опции #145)", Стр. 532
- Новый ручной измерительный цикл **Средняя ось в качестве точки привязки**. смотри "Средняя ось в качестве точки привязки ", Стр. 720
- Новая функция для скругления углов, смотри "Закругление углов: M197", Стр. 520
- Внешний доступ к системе ЧПУ теперь можно заблокировать при помощи MOD-функции. смотри "Внешний доступ", Стр. 784

### Измененные функции 73498х-02

- В таблице инструмента для полей NAME и DOC увеличено максимальное количество символов с 16 до 32, смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- В таблицу инструментов добавлены столбцы ACC смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Улучшены управление и поведение при позиционировании циклов контактных щупов в ручном режиме, смотри "Использование контактного 3D-щупа (опция #17)", Стр. 688
- В циклах теперь может быть также принято предварительно установленное значение для параметра цикла при помощи функции PREDEF, (см. руководство пользователя по программированию циклов)
- В циклах KinematicsOpt теперь используется новый алгоритм оптимизации, см. руководство пользователя по программированию циклов
- В цикле 257 Фрезерование круглого острова теперь доступен параметр, с помощью которого можно определить позицию подвода к острову, см. руководство пользователя по программированию циклов
- В цикле 256 Фрезерование прямоугольного острова теперь доступен параметр, с помощью которого можно определить позицию подвода к острову, см. руководство пользователя по программированию циклов
- С помощью цикла измерения **Базовое вращение** можно компенсировать неровное положение заготовки путем поворота стола. смотри "Компенсация наклонного положения заготовки путем поворота стола", Стр. 708

### Новые функции 81760х-01

- Новый специальный режим ОТВОД. смотри "Выход из материала после сбоя электропитания", Стр. 764
- Новая графика симуляции. смотри "Графики (номер опции #20)", Стр. 738
- Новая MOD-функция **Файл использования инструмента** внутри группы настроек станка. смотри "Файла применения инструментов", Стр. 787
- Новая MOD-функция **Настройка системного времени** внутри группы настроек системы. смотри "Настройка системного времени", Стр. 789
- Новая MOD-группа **Настройки графики**. смотри "Настройки графики", Стр. 782
- С помощью нового калькулятора данных резания можно рассчитать скорость вращения шпинделя и подачу, смотри "Средство расчета данных резания", Стр. 226
- Вы можете активировать и деактивировать функцию активного подавления дребезга АСС через программную клавишу. смотри "Активация/деактивация АСС", Стр. 533
- Для команд переходов введены новые условные (если-то) переходы, смотри "Программирование если/то-решений", Стр. 399
- В набор символов цикла обработки 225  
Гравировка добавлены умляуты и знак диаметра,  
см. руководство пользователя по программированию циклов
- Новый цикл обработки 275 Трохоидальное фрезерование,  
(см. руководство пользователя по программированию циклов)
- Новый цикл обработки 233 Фрезерование поверхности,  
см. руководство пользователя по программированию циклов
- В циклы 200, 203 и 205 добавлен параметр Q395  
ОПОРНАЯ ГЛУБИНА для обработки T-ANGLE,  
см. руководство пользователя по программированию циклов
- Добавлен цикл контактного щупа 4 ИЗМЕРЕНИЕ 3D,  
(см. руководство пользователя по программированию циклов)

### Изменённые функции 81760х-01

- В одном NC-кадре теперь может содержаться до 4 M-функций, смотри "Основные положения", Стр. 500
- В калькулятор добавлены новые программные клавиши для передачи значений, смотри "Использование", Стр. 223
- Индикацию остаточного пути теперь можно также отобразить в актуальной системе координат, смотри "Выбор индикации положения", Стр. 790
- Цикл 241 ГЛУБОКОЕ ОТВЕРСТИЕ СВЕРЛОМ С ОДНОЙ СТРУЖЕЧНОЙ КАНАВКОЙ был расширен несколькими вводимыми параметрами, см. руководство пользователя по программированию циклов
- В цикл 404 добавлен параметр Q305 НОМЕР В ТАБЛИЦЕ, см. руководство пользователя по программированию циклов
- В циклы фрезерования резьбы 26х добавлена подача подвода, см. руководство пользователя по программированию циклов
- В цикле 205 Универсальное глубокое сверление теперь можно определить подачу обратного хода при помощи параметра Q208, см. руководство пользователя по программированию циклов

### Новые функции 81760х-02

- Программы с расширениями .HU и .HC можно выбрать и изменить в любых режимах работы
- Добавлены функции **ВЫБОР ПРОГРАММЫ** и **CALL SELECTED PROGRAM**. смотри "Вызов любой программы в качестве подпрограммы", Стр. 375
- Новая функция **FEED DWELL** для программирования повторяющейся выдержки времени смотри "Время выдержки FUNCTION FEED", Стр. 560
- Функции FN18 были расширены. смотри "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416
- При помощи ПО обеспечения безопасности SELinux можно заблокировать флэш-накопители USB, смотри "Программное обеспечение SELinux для обеспечения безопасности", Стр. 119
- Добавлен параметр станка **posAfterContPocket** (Nr. 201007) , влияющий на позиционирование после SL-цикла, смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- В меню MOD можно назначить защищенные области, смотри "Ввод пределов перемещений", Стр. 786
- Введена возможность защиты от записи отдельных строк таблицы точек привязки. смотри "Сохранение точек привязки в таблице", Стр. 677
- Новая функция контактного щупа в ручном режиме для выравнивания плоскости. смотри "Определение 3D-базового разворота", Стр. 710
- Новая функция для выравнивания плоскости обработки без осей вращения, смотри "Наклон плоскости обработки без осей вращения", Стр. 596
- Возможно открытие файлов CAD без опции № 42. смотри "Экспорт данных из файлов CAD", Стр. 345
- Новая опция ПО № 93 Расширенное управление инструментом. смотри "Управление инструментами: вызов", Стр. 283

### Изменённые функции 81760х-02

- Ввод подачи FZ и FU возможен в кадре вызова инструмента Tool Call, смотри "", Стр. 268
- Диапазон ввода столбца DOC в таблице места инструмента расширен до 32 знаков, смотри "Таблица места для устройства смены инструмента", Стр. 265
- Команды FN 15, FN 31, FN 32, FT и FMAXT из «старых» систем ЧПУ во время импорта не приводят к ERROR-кадрам. Во время моделирования или работы управляющей программы с указанными командами система прерывает работу программы сообщением об ошибке, которое поможет Вам найти альтернативное решение.
- Дополнительные функции M104, M105, M112, M114, M124, M134, M142, M150, M200 - M204 из «старых» систем ЧПУ во время импорта не приводят к ERROR-кадрам. Во время моделирования или работы управляющей программы с указанными дополнительными функциями система прерывает работу программы сообщением об ошибке, которое поможет Вам найти альтернативное решение, смотри "Сравнение: дополнительные функции", Стр. 864
- Максимальный размер файлов, получаемых после FN 16: F-PRINT увеличен с 4 Кб до 20 Кб.
- Управление точками привязки Preset.PR в режиме программирования защищено от записи. смотри "Сохранение точек привязки в таблице", Стр. 677
- Диапазон ввода списка Q-параметров для определения закладки QPARA индикации состояния содержит 132 вводимых значения, смотри "Отображение Q-параметров (закладка QPARA)", Стр. 108
- Ручная калибровка измерительного щупа требует меньше действий по предварительному позиционированию, смотри "Калибровка контактного 3D-щупа (опция #17)", Стр. 698
- Отображение позиции, которое учитывается в кадре Tool Call при программировании припуска DL, относится по выбору к припуску заготовки или инструмента, смотри "Дельта-значения для длины и радиуса", Стр. 248
- При покадровой отработке в циклах шаблонов отверстий и CYCL CALL PAT программа обрабатывает каждую точку отдельно, смотри "Выполнение программы", Стр. 757
- Перегрузка системы ЧПУ больше не выполняется клавишей END, а выполняется при помощи программной клавиши ПЕРЕЗАПУСК. смотри "Выключение", Стр. 656
- В ручном режиме система ЧПУ отображает контурную подачу, смотри "Скорость вращения шпинделя S, подача F и дополнительная M-функция", Стр. 669
- Деактивация разворота системы координат в ручном режиме возможна только в меню 3D-ROT, смотри "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727
- Параметр станка maxLineGeoSearch(Nr. 105408) макс. значение увеличено до 50000, смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- Изменены имена опций ПО номер #8, #9 и #21 смотри "Опции программного обеспечения", Стр. 9

### Новые и измененные функции циклов 81760х-02

- Новый цикл **239 OPREDEL. NAGRUKI** для LAC (Load Adapt. Control), адаптация параметров управления в зависимости от нагрузки (опция № 143)
- Добавлен цикл **270 CONTOUR TRAIN DATA**(опция № 19)
- Добавлен цикл **39 CYL. SURFACE CONTOUR** (опция № 1)
- В набор символов цикла обработки **225 GRAVIROVKA** добавлены символы **CE**, **ß**, **@** и системное время
- В циклы **252-254** (номер опции #19) добавлен опциональный параметр Q439
- В цикл **22 CHERN.OBRABOTKA** (опция № 19) добавлены опциональные параметры Q401, Q404
- В цикл **484 CALIBRATE IR TT** (опция № 17) добавлен опциональный параметр Q536

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

### Новые функции 81760х-03

- Функции контактного щупа в ручном режиме помещают значения в строку таблицы точек привязки, которая еще не существует. смотри "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- Функции контактного щупа в ручном режиме могут записывать в защищённую паролем строку, смотри "Протоколирование значений измерения из циклов измерительного щупа", Стр. 695
- В таблицу токарных инструментов добавлен столбец **KINEMATIC**, смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- При импорте данных инструмента CSV файл может содержать дополнительные, не известные системе ЧПУ, столбцы. Во время импорта появится сообщение о неизвестных столбцах и указание, что значения этих столбцов не будут сохранены, смотри "Импорт и экспорт данных инструмента", Стр. 290
- Новая функция **FUNCTION S-PULSE** для программирования пульсирующей частоты вращения, смотри "Пульсирующая частота вращения FUNCTION S-PULSE", Стр. 558
- В управлении файлами возможен быстрый поиск при помощи ввода начального символа, смотри "Выбор дисководов, директорий и файлов", Стр. 188
- При активной структуризации программы блок сегмента может быть отредактирован в окне структуры, смотри "Определение, возможности применения", Стр. 221
- Функции FN18 были расширены. смотри "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416
- Система ЧПУ отличает прерванную и остановленную управляющую программу. В прерванном состоянии система ЧПУ предоставляет больше возможностей вмешательства, смотри "Приостановка обработки, останов или прерывание", Стр. 759
- В функции разворота плоскости обработки Вы можете выбрать анимированную помощь, смотри "обзор", Стр. 571
- DXF-конвертер (опция #42) теперь также генерирует CR-дуги, смотри "Базовые настройки", Стр. 349

### Изменённые функции 81760х-03

- При редактировании таблицы инструмента и управлении инструментом заблокирована только актуальная строка таблицы, смотри "Редактировать таблицы инструмента", Стр. 257
- При импорте таблицы инструментов не существующие типы инструментов импортируются как тип Undefiniert, смотри "Импорт таблицы инструмента", Стр. 262
- Вы не можете удалить данные инструмента, который также определён в таблице места, смотри "Редактировать таблицы инструмента", Стр. 257
- Во всех ручных циклах контактных щупов возможен быстрый выбор начального угла для отверстия и острова при помощи программной клавиши (параллельные осям направления измерения), смотри "Функции циклов контактных щупов", Стр. 692
- При измерении контактными щупом, после принятия актуального значения 1-ой точки, отображаются программные клавиши направления осей для 2-ой точки
- Во всех ручных циклах контактных щупов направление главной оси предлагается по умолчанию
- Во всех ручных циклах контактных щупов можно использовать аппаратные клавиши **END** и **принять текущее значение**
- В ручном режиме была изменена индикация контурной подачи, смотри "Скорость вращения шпинделя S, подача F и дополнительная M-функция", Стр. 669
- В управлении файлами в отдельном окне дополнительно отображается путь к файлу программы или к директории
- Редактирование кадра не приводит к отмене маркирования кадров. При редактировании кадра во время активной маркировкой кадров и последующим выбором через контекстный поиск другого кадра, маркирование расширяется на новый выбранный кадр, смотри "Выделение, копирование, вырезание и вставка частей программы", Стр. 179
- В режиме разделения экрана **ПРОГРАММА + ЧАСТИ ПР.** возможно редактирование сегмента в окне структуры. смотри "Определение, возможности применения", Стр. 221
- Возможно использовать функции **APPR CTDEP CT** для входа в контур и выхода из контура спирали. Это движение выполняется как спираль с одинаковым шагом, смотри "Обзор: формы траектории для входа в контур и выхода из него", Стр. 302
- Функции **APPR LT**, **APPR LCT**, **DEP LT** и **DEP LCT** позиционируют одновременно все три оси в промежуточную точку, смотри "Наезд по прямой с тангенциальным примыканием: APPR LT", Стр. 305, смотри "Подвод вдоль контура по касательной дуге, плавно переходящей в прямую: APPR LCT", Стр. 307
- Заданные значения диапазона перемещения проверяются на правильность, смотри "Ввод пределов перемещений", Стр. 786

- Система ЧПУ учитывает значение 0 при расчете угла для оси, не выбранной через M138, смотри "Выбор осей наклона: M138", Стр. 605
- Диапазон ввода для столбцов SPA, SPB и SPC таблицы точек привязки расширен до 999,9999. смотри "Управление точками привязки", Стр. 676
- Возможно применить разворот системы координат вместе с зеркальным отображением, смотри "Функция PLANE: наклон плоскости обработки (номер опции #8)", Стр. 569
- Даже если диалог 3D-ROT активен в ручном режиме, **PLANE RESET** действует на активные базовые преобразования, смотри "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727
- Потенциометр подачи уменьшает только запрограммированную подачу, и не влияет больше на подачу рассчитанную системой ЧПУ, смотри "Подача F", Стр. 244
- DXF-Converter выдаёт **FUNCTION MODE TURN** или **FUNCTION MODE MILL** как комментарий

#### Новые и измененные функции циклов 81760х-03

- Новый цикл 258 МНОГОУГОЛЬНЫЙ ОСТРОВ (опция #19)
- В циклы 421, 422 и 427 были добавлены параметры Q498 и Q531
- В цикле 247: УСТАНОВКА ТОЧКИ ПРИВЯЗКИ при наличии соответствующего параметра можно выбрать номер точки привязки из таблицы.
- У циклов 200 и 203 было адаптировано поведение времени выдержки вверху.
- Цикл 205 позволяет снять фаску на поверхности координат
- В SL-циклах, если активна M110, то она теперь относится к внутренней компенсированной дуге

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

### Новые функции 81760х-04

- Новая функция **FUNCTION DWELL** для программирования времени выдержки, смотри "Время выдержки FUNCTION DWELL", Стр. 562
- В таблицу токарных инструментов добавлен столбец **OVRTIME**, смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Во время ручного цикла контактного щупа возможно передать управление на переносной пульт (маховичок), смотри "Перемещение при помощи переносного пульта с дисплеем", Стр. 690
- У одной системы ЧПУ могут быть подключены несколько маховичков, смотри "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659
- В режиме работы **Электронный маховичок** можно выбрать ось для маховичка HR 130 при помощи оранжевых клавиш оси.
- Если система ЧПУ настроена на единицу измерения дюйм, то ЧПУ также пересчитывает в дюймы перемещения, которые выполняются при помощи маховичка. смотри "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659
- Функции FN18 были расширены. смотри "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416
- Функции FN16 были расширены, смотри "FN16: F-PRINT – вывод текстов и значений Q-параметров в отформатированном виде", Стр. 408
- Файлы, сохраненные при помощи **ЗАПОМНИТЬ В**, можно найти в управлении файлами в меню **ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ**. смотри "Редактирование NC-программ", Стр. 175
- Если вы сохраняете файл при помощи **ЗАПОМНИТЬ В**, то вы можете выбрать целевую директорию при помощи программной клавиши **СМЕНИТЬ**. смотри "Редактирование NC-программ", Стр. 175
- Управление файлами отображает вертикальные скроллбары и поддерживает пролистывание при помощи мыши, смотри "Вызов управления файлами", Стр. 187
- Новый машинный параметр возобновления **M7** и **M8**, смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- Новый машинный параметр для деактивации программирования параллельных осей, смотри "Работа с параллельными осями U, V и W", Стр. 534
- При помощи функции **STRLEN** можно проверить, объявлен ли строковый параметр, смотри "Определение длины строкового параметра", Стр. 482
- При помощи функции **STRLEN** можно проверить, определён ли строковый параметр, смотри "Чтение системных данных", Стр. 479
- Функцию **FN 38: SEND** теперь можно программировать без ввода кодового числа
- С помощью функции **FN 0** теперь можно также передавать не определённые Q-параметры.

- При переходах при помощи **FN 9** допускаются QS-параметры и текст в качестве условия, смотри "Программирование если/то-решений", Стр. 399
- Цилиндрическая заготовка теперь может быть определена также при помощи диаметра, вместо радиуса, смотри "Определение заготовки: BLK FORM", Стр. 168
- Возможно программирование **TCPM AXIS SPAT** при активном цикле 8 и цикле 10
- Переходные элементы **RND** и **CHF** теперь могут быть выполнены также между трехмерными элементами контура, включая кадры прямых с тремя запрограммированными координатами или спираль
- Система ЧПУ поддерживает теперь пространственные дуги, включая дуги в трёх координатах перпендикулярно плоскости обработки, смотри "Круговая траектория C вокруг центра окружности CC", Стр. 315
- В меню 3D-ROT отображается активная кинематика, смотри "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727
- В режимах работы **Отработка отд.блоков программы** и **Режим автоматического управления** можно выбрать режим разделения экрана **ПРОГРАММА + ЧАСТИ ПР..** смотри "Оглавление программ", Стр. 221
- В режимах работы **Режим авт. управления, Отраб.отд.бл. программы** и **Позиц.с ручным вводом данных** размер шрифта можно выбрать такой же, как и в режиме работы **Программирование**. смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- Была расширена функциональность и улучшено управление в режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных**. смотри "Позиционирование с ручным вводом данных", Стр. 731
- В режиме работы **ОТВОД** отображается активная кинематика. смотри "Выход из материала после сбоя электропитания", Стр. 764
- В режиме работы **ОТВОД** ограничение подачи может быть деактивировано при помощи программной клавиши **ОТМЕНИТЬ ОГРАНИЧ. ПОДАЧИ**. смотри "Выход из материала после сбоя электропитания", Стр. 764
- В режиме работы **Тест программы** файл использования инструмента может быть создан также без проведения симуляции. смотри "Проверка использования инструмента", Стр. 274
- В режиме работы **Тест программы** при помощи программной клавиши **F-MAX TP.** вы можете скрыть перемещения на ускоренном ходу. смотри "Трёхмерное изображение в режиме теста программы", Стр. 744
- В режиме работы **Тест программы** при помощи программной клавиши **СБРОСИТЬ ОБЪЁМНУЮ МОДЕЛЬ** вы можете сбросить объемную модель. смотри "Трёхмерное изображение в режиме теста программы", Стр. 744
- В режиме работы **Тест программы** при помощи программной клавиши **СБРОСИТЬ ТРАЕКТОРИИ ИНСТРУМ.** вы можете сбросить траектории перемещения. смотри "Трёхмерное изображение в режиме теста программы", Стр. 744

- В режиме работы **Тест программы** при помощи программной клавиши **ИЗМЕРЕНИЕ** включается отображение координат при наведении на графику курсором мыши. смотри "Трехмерное изображение в режиме теста программы", Стр. 744
- В режиме работы **Тест программы** при помощи программной клавиши **СТОП НА** можно моделировать до определенного вами кадра в программе. смотри "Выполнение Тест прогр. до определенного кадра", Стр. 756
- Отображение состояния на вкладке **POS** показывает активные базовые преобразования, смотри "Позиции и координаты (закладка POS)", Стр. 105
- Индикация состояния теперь дополнительно отображает путь к активной главной программе смотри "Обзор", Стр. 104 смотри "Общая информация о программе (закладка PGM)", Стр. 104
- В индикации состояния на вкладке **СУС** дополнительно отображается **T-Max** и **TA-Max**
- Теперь стало возможным продолжать поиск кадра, смотри "Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра)", Стр. 768
- При помощи функций **NC/PLC Backup** и **NC/PLC Restore** Вы можете сохранять или восстанавливать отдельную директорию или весь диск TNC, смотри "Backup und Restore", Стр. 123
- Имеется поддержка сенсорного ввода. смотри "Сенсорное управление", Стр. 135

### Изменённые функции 81760х-04

- Имена инструментов дополнительно допускают специальные символы % и ,, смотри "Номер инструмента, имя инструмента", Стр. 247
- При импорте таблицы инструментов передаётся числовое значение из столбца **R-OFFS**, смотри "Импорт таблицы инструмента", Стр. 262
- Столбец **LIFTOFF** таблицы инструментов теперь по умолчанию установлен на **N**, смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Столбцы **L** и **R** в таблице инструментов остаются пустыми при создании нового инструмента, смотри "Редактировать таблицы инструмента", Стр. 257
- В таблице инструментов для столбцов **RT** и **KINEMATIC** теперь доступна программная клавиша **ВЫБОР**. смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Функция контактного щупа для назначения точки привязки в углу была расширена, смотри "Угол в качестве точки привязки ", Стр. 715
- Было улучшено расположение программных клавиш в ручном цикле контактного щупа **ЗАМЕР Р**. смотри "Угол в качестве точки привязки ", Стр. 715
- Программная клавиша **FMAX** при отработке программы теперь ограничивает не только контурную подачу в отработке программы, но и также подачу по осям для ручного перемещения осей, смотри "Ограничение подачи F MAX", Стр. 670
- При пошаговом позиционировании улучшено расположение программных клавиш
- При открытии таблицы точек привязки курсор устанавливается на строку с активной предустановкой
- Новая вспомогательная графика для **PLANE RESET**, смотри "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588
- Действие **COORD ROT** и **TABLE ROT** в меню 3D-ROT изменилось, смотри "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588
- Текущий кадр содержания в окне структуры лучше различим, смотри "Определение, возможности применения", Стр. 221
- DHCP-Lease-Time учитывается теперь также при прерывании питания. При выключении HEROS серверу DHCP больше не сообщается, что IP-адрес теперь снова свободен. смотри "Настройка системы ЧПУ", Стр. 800
- В индикации состояния поле для имени метки **LBL** расширено до 32-х знаков
- Индикация состояния **TT** теперь также показывает значения, когда на закладку **TT** переключается позднее.
- Индикация состояния может быть теперь переключена также при помощи клавиши **Следующая закладка**, смотри "Дополнительная индикации состояния", Стр. 103

- Активные в режиме отработки программы таблицы палет теперь можно редактировать только после нажатия программной клавиши **РЕД. ПАЛЕТЫ**. смотри "Отработка таблицы палет", Стр. 635
- Если вызванная при помощи **CALL PGM** подпрограмма заканчивается кадром с **M2** или **M30** система ЧПУ выдаёт предупреждение
- **M124** больше не создаёт сообщение об ошибке, а только лишь предупреждение. Таки образом можно выполнять управляющие программы с запрограммированным **M124** без прерывания
- В управлении файлами теперь можно изменить строчные и заглавные буквы имен фалов
- Если в управлении файлами Вы передаёте большой файл на устройство USB, то система ЧПУ показывает предупреждение, до тех пор пока данные не будут переданы, смотри "USB-устройства к системе ЧПУ", Стр. 213
- Система ЧПУ показывает в управлении файлами в поле пути к файлу также активный фильтр типа.
- В управлении файлами теперь во всех режимах отображается программная клавиша **ПОКАЗ.ВСЕ**
- В управлении файлами изменена функция **Выбор директории** при копировании файлов или директорий. Обе программные клавиши **ОК** и **ПРЕРВАНИЕ** доступны на первых двух позициях.
- Цвета графики программирования были изменены, смотри "Графика программирования", Стр. 228
- В режиме работы **Тест программы** и **Программирование** данные инструмента сбрасываются, если повторно выбрана новая программа или нажата программная клавиша **СБРОС + СТАРТ**
- В режиме работы **Тест программы** система ЧПУ отображает в качестве референтной метки в **ЗАГАТОВКА В РАБОЧЕМ ПРОСТРАН.** нулевую точку стола станка. смотри "Отображение заготовки в рабочем пространстве (номер опции #20)", Стр. 749
- После изменения активной точки привязки, продолжение программы возможно только после **GOTO** или функции поиска кадра, смотри "Перемещение осей станка во время прерывания", Стр. 762
- При поиске кадра, возможен вход в FK-последовательность, смотри "Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра)", Стр. 768
- Управление и диалог при поиске кадра были улучшены, также для таблицы палет, смотри "Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра)", Стр. 768

**Новые и измененные функции циклов 81760х-04**

- В цикле 251 Прямоугольный карман, если активна **M110**, то она теперь относится к внутренней компенсированной дуге
- В протокол циклов KinematicsOpt 451 и 452 можно вывести позиции измеряемых осей вращения до и после оптимизации. (опция ПО 52)
- В цикл 225 добавлены параметры Q516, Q367 и Q574. Таким образом, стало возможно определять точку привязки для соответствующего положения текста и масштабировать длину текста и высоту символов
- В циклах 481–483 параметр Q340 расширен возможностью ввода «2». Это дает возможность контроля инструмента без изменений в таблице инструментов
- В цикл 251 добавлен параметр Q439. Дополнительно была переработана стратегия чистовой обработки
- В цикле 252 была переработана стратегия чистовой обработки
- В цикл 275 добавлены параметры Q369 и Q439

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

### Новые функции 81760х-05

- Новая функция **Управление пакетными процессами** позволяет планировать производственные задания.  
**Дополнительная информация:** "Управление пакетными процессами", Стр. 643
- Новая функция **FUNCTION PROG PATH** для распространения трехмерной коррекции на весь радиус инструмента. смотри "Интерпретация запрограммированной траектории", Стр. 622
- Если приложение открыто на третьем или четвертом рабочем столе, то кнопки выбора режима продолжают работать и в режиме сенсорного ввода. смотри "Сохранение элементов и переход в управляющую программу", Стр. 147
- Функция **TCPM** (опция № 9) была дополнена возможностью выбора точки привязки инструмента и точки вращения. смотри "Выбор точки привязки инструмента и центра вращения", Стр. 611
- Новая функция, ориентированная на использование инструмента, предназначенная для обработки палет. смотри "Ориентированная на инструмент обработка", Стр. 638
- Новое управление точками привязки палет. смотри "Управление точками привязки палет", Стр. 637
- Если в режиме выполнения программы осуществляется выбор таблицы палет, то **Список размещ.** и **Порядок исп.** рассчитываются для всей таблицы палет. смотри "Управление инструментом (опция #93)", Стр. 282
- Новая функция **FUNCTION COUNT** для управления счетчиком. смотри "Задать счетчик", Стр. 546
- Новая функция **FUNCTION LIFTOFF** для поднятия инструмента с контура во время остановки ЧПУ. смотри "Отвести инструмент при NC-стоп: FUNCTION LIFTOFF", Стр. 563
- Вы можете открыть файлы оправок также в окне управления файлами. смотри "Управление инструментальными оправками", Стр. 526
- При помощи функции **АДАПТИР**. Функция **АДАПТИР. ТАБЛИЦУ / ПРОГРАММУ** позволяет импортировать и редактировать свободно задаваемые таблицы. смотри "Импорт таблицы инструмента", Стр. 262
- Производитель станка может активировать при импорте таблицы с помощью правил обновления (например, функцию удаления умляутов из таблиц и программ ЧПУ). смотри "Импорт таблицы инструмента", Стр. 262
- В таблице инструментов возможен быстрый поиск по имени инструмента. смотри "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Также есть возможность комментирования NC-кадров. смотри "Последующее закомментирование NC-кадра", Стр. 218
- Производитель станка может заблокировать установку точек привязки по отдельным осям, смотри "Сохранение точек привязки в таблице", Стр. 677. смотри "Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)", Стр. 713

- Строку 0 таблицы точек привязки можно также редактировать вручную. смотри "Сохранение точек привязки в таблице", Стр. 677
- CAD-Viewer экспортирует точки с **FMAX** в файл H. смотри "Выбор типа файла", Стр. 361
- Если в CAD-Viewer открыто несколько экземпляров, они отображаются на третьем экране в меньшем масштабе.
- Благодаря CAD-Viewer теперь становится возможным перенос данных из DXF, IGES и STEP. смотри "Экспорт данных из файлов CAD", Стр. 345
- Ветки всех древовидных структур могут разворачиваться и сворачиваться двойным щелчком.
- Новый символ индикатора состояния для зеркально отраженной обработки. смотри "Общая индикация состояния", Стр. 101
- Настройки графики в режиме **Тест программы** сохраняются. смотри "Трехмерное изображение в режиме теста программы", Стр. 744
- В режиме работы **Тест программы** теперь можно выбирать различные диапазоны перемещения. смотри "Применение", Стр. 749
- Данные измерительных щупов могут также отображаться и вводиться в Управлении инструментами (опция № 93). смотри "Управление инструментами, редактирование", Стр. 284
- Новое диалоговое окно MOD для управления беспроводными измерительными щупами. смотри "Настройка измерительных щупов", Стр. 812
- При помощи программной клавиши **КОНТРОЛЬ ЩУПА ВЫКЛЮЧ.** вы можете отключить контроль с использованием щупов на 30 с. смотри "Блокирование мониторинга измерительного щупа", Стр. 691
- В ручном режиме ощупывания **ROT** и **P** возможно выравнивание с применением поворотного стола, смотри "Компенсация наклонного положения заготовки путем поворота стола", Стр. 708. смотри "Угол в качестве точки привязки", Стр. 715
- При активной функции ведения шпинделя количество оборотов шпинделя при открытой защитной дверце ограничено. При необходимости направление вращения шпинделя изменяется, при этом позиционирование происходит не всегда по самому короткому пути.
- В FN 16: F-PRINT возможно в качестве источника и цели указывать ссылки на Q- или QS-параметры. смотри "FN16: F-PRINT – вывод текстов и значений Q-параметров в отформатированном виде", Стр. 408
- Функции FN18 были расширены. смотри "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416
- Новый параметр станка **iconPrioList** (№ 100813) для определения последовательности индикаторов состояния (пиктограмм). смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- При помощи параметров станка **clearPathAtBlk** (№ 124203) можно задать, будут ли траектории инструментов в режиме

**Тест прогр.** в новой форме BLK удаляться. смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824

- Новый опциональный параметр станка **CfgDisplayCoordSys** (№ 127500) предназначен для выбора, в какой системе координат будет отображаться на индикации состояния смещение нуля отсчета. смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824
- Система ЧПУ поддерживает до 8 контуров управления и до 2 шпинделей.

### Измененные функции 81760х-05

- При использовании заблокированных инструментов система ЧПУ в режиме **Программирование** и **Тест программы** отображает предупреждение, смотри "Графика программирования", Стр. 228. смотри "Тестирование программы", Стр. 752
- Дополнительная функция **M94** действует для всех осей вращения, не ограниченных программным конечным выключателем или границами перемещения. смотри "Сокращение индикации оси вращения до значения менее 360°: M94", Стр. 601
- Система ЧПУ предоставляет возможность использования логики позиционирования при повторном вхождении в контур. смотри "Повторный подвод к контуру", Стр. 774
- При повторном подводе инструмента для замены к контуру логика позиционирования была изменена. смотри "Смена инструмента", Стр. 271
- Если система ЧПУ при перезапуске находит сохраненную точку прерывания, то вы можете продолжить обработку с этого места. смотри "Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра)", Стр. 768
- Оси, не активированные в текущей кинематике, могут привязываться также при наклоне плоскости обработки. смотри "Пересечение референтной метки при наклонной плоскости обработки", Стр. 655
- Синтаксис **NC TRANS DATUM AXIS** также можно использовать в контуре в цикле SL.
- Отверстия и резьбы отображаются на графике программирования голубым цветом. смотри "Графика программирования", Стр. 228
- Инструмент в работе отображается красным цветом, а отведенный инструмент – синим цветом. смотри "Изображение инструмента", Стр. 747
- Позиции плоскостей сечения при выборе программы или новой формы BLK больше не сбрасываются. смотри "Изображение в 3 плоскостях", Стр. 746
- Обороты шпинделя можно указывать также в режиме работы **Режим ручного управления** со знаками после запятой. При частоте вращения < 1000 система ЧПУ отображает знаки после запятой. смотри "Ввод значений", Стр. 669
- Порядок сортировки и ширина столбцов сохраняются в окне выбора инструмента также после отключения системы ЧПУ. смотри "", Стр. 268
- Если файл на удаление отсутствует, то **FILE DELETE** не приводит к возникновению сообщения об ошибке.
- Если вызванная при помощи CALL PGM подпрограмма заканчивается кадром с **M2** или **M30**, система ЧПУ выдает предупреждение. Система ЧПУ автоматически удаляет предупреждение сразу после выбора другой NC-программы. смотри "Указания для программирования", Стр. 374

- Система ЧПУ выводит сообщение об ошибке в заглавной строке до тех пор, пока оно не будет удалено или заменено ошибкой более высокого приоритета (класса). смотри "Индикация ошибок", Стр. 232
- Длительность вставки большого количества данных в управляющую программу значительно сократилась.
- Флеш-накопитель теперь не требуется привязывать при помощи программной клавиши. смотри "Подключение и отключение устройства USB", Стр. 198
- Скорость при настройке величины инкремента, частоты вращения шпинделя и подачи была настроена при помощи электронных маховичков.
- Пиктограммы базового поворота, базового 3D-поворота и наклоненной плоскости обработки были изменены для лучшей узнаваемости. смотри "Общая индикация состояния", Стр. 101
- Пиктограмма для **FUNCTION TCPM** была изменена. смотри "Общая индикация состояния", Стр. 101
- Система ЧПУ автоматически распознает, импортируется ли таблица и адаптируется ли ее формат. смотри "Импорт таблицы инструмента", Стр. 262
- При установке курсора в поле ввода окна управления инструментами выделяется все поле ввода.
- По двойному щелчку мышкой и нажатию клавиши **ENT** в случае полей выбора редактора таблицы открывается временное рабочее окно.
- При изменении некоторых файлов конфигурации система ЧПУ больше не прерывает тест программы, а отображает только предупреждение.
- В случае осей без привязки установить или изменить точку привязки невозможно. смотри "Пересечение референтных меток", Стр. 654
- Если при деактивации маховичка его потенциометр продолжает работать, система ЧПУ отображает предупреждение. смотри "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659
- При использовании маховичков HR 550 или HR 550FS в случае низкого напряжения аккумулятора выдается предупреждение. смотри "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659
- Производитель станка может определять самостоятельно, будет ли в случае инструмента с **CUT 0** учитываться смещение **R-OFFS**. смотри "Таблица инструментов: данные инструментов для автоматического измерения инструментов", Стр. 256
- Производитель станка настраивает самостоятельно, будет ли система ЧПУ помещать значение 0 в оси, выбранные посредством **M138**, или учитывать угол оси. смотри "Выбор осей наклона: M138", Стр. 605
- Производитель станка может изменить симулированную позицию смены инструмента. смотри "Тестирование программы", Стр. 752
- Кадры **LN** оцениваются независимо от опции № 23 с высокой точностью.

- При помощи функции **SYSSTR** можно считывать путь программ палет. смотри "Чтение системных данных", Стр. 479
- В параметре станка **decimalCharakter** (№ 100805) можно задать в качестве десятичного разделителя точку или запятую. смотри "Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка", Стр. 824

#### Новые и измененные функции циклов 81760x-05

- Новый цикл 441 **FAST PROBING**. С помощью этого цикла можно задать различные параметры ощупывания (например, подачу позиционирования) глобально для всех используемых далее циклов измерительного щупа.
- Циклы 256 **RECTANGULAR STUD** и 257 **CIRCULAR STUD** были дополнены параметрами Q215, Q385, Q369 и Q386.
- Цикл 239 рассчитывает текущую загрузку осей станка при помощи функции регулятора LAC. Также цикл 239 теперь может изменять значение максимального ускорения оси. Цикл 239 позволяет рассчитать нагрузку на общие оси.
- У циклов 205 и 241 было изменено поведение времени подачи.
- Подробные изменения в цикле 233: контролирует в процессе чистовой обработки длину режущей кромки (**LCUTS**), при черновой обработке посредством стратегии фрезерования 0-3 увеличивает поверхность в направлении фрезерования на Q357 (если в этом направлении нет ограничителя)
- Указанные в **OLD CYCLES** технически переработанные циклы 1, 2, 3, 4, 5, 17, 212, 213, 214, 215, 210, 211, 230, 231 больше нельзя вставлять через редактор. Однако отработка и изменение этих циклов возможны.
- Циклы инструментальных щупов, в т. ч. 480, 481, 482, можно скрыть
- Цикл 225 Гравировка может с использованием нового синтаксиса гравировать текущее состояние счетчика.
- Новый столбец **SERIAL** в таблице измерительных щупов
- Расширение протяжки контура: цикл 25 с остаточным материалом, цикл 276 Протяжка контура 3D

**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов

## Оглавление

1	Первые шаги в работе с TNC 620.....	65
2	Введение.....	93
3	Сенсорное управление.....	135
4	Основы, управление файлами.....	151
5	Помощь при программировании.....	215
6	Инструменты.....	243
7	Программирование контура.....	293
8	Экспорт данных из файлов CAD.....	345
9	Подпрограммы и повторы частей программ.....	367
10	Программирование Q-параметров.....	387
11	Дополнительные функции.....	499
12	Специальные функции.....	521
13	Многоосевая обработка.....	567
14	Управление палетами.....	629
15	Управление пакетными процессами.....	643
16	Ручное управление и наладка.....	651
17	Позиционирование с ручным вводом данных.....	731
18	Тест программы и отработка программы.....	737
19	MOD-функции.....	779
20	Таблицы и обзоры.....	823



<b>1</b>	<b>Первые шаги в работе с TNC 620</b>	<b>65</b>
1.1	Обзор	66
1.2	Включение станка	67
	Квитирование перерыва в электроснабжении и поиск референтных меток	67
1.3	Программирование первой части	69
	Правильный выбор режима работы	69
	Важнейшие элементы управления системы ЧПУ	69
	Создание новой программы/управление файлами	70
	Определение заготовки	71
	Структура программы	72
	Программирование простого контура	74
	Создание программы циклов	78
1.4	Графическое тестирование первой части (опция № 20)	81
	Правильный выбор режима работы	81
	Выбор таблицы инструментов для теста программы	82
	Выбор программы, которую необходимо протестировать	83
	Выбор режима разделения экрана и вида	83
	Запуск теста программы	84
1.5	Наладка инструмента	85
	Правильный выбор режима работы	85
	Подготовка и измерение инструмента	85
	Таблица инструментов TOOL.T	86
	Таблица места инструмента TOOL_P.TCH	87
1.6	Наладка заготовки	88
	Правильный выбор режима работы	88
	Зажим заготовки	88
	Установка точек привязки с 3D контактным щупом (опция #17)	89
1.7	Отработка первой программы	91
	Правильный выбор режима работы	91
	Выбор программы, которую необходимо отработать	91
	Запуск программы	92

<b>2</b>	<b>Введение.....</b>	<b>93</b>
<b>2.1</b>	<b>TNC 620.....</b>	<b>94</b>
	HEIDENHAIN-Klartext и DIN/ISO.....	94
	Совместимость.....	94
<b>2.2</b>	<b>Дисплей и пульт управления.....</b>	<b>95</b>
	Дисплей.....	95
	Выбор режима разделения экрана.....	96
	Пульт управления.....	97
<b>2.3</b>	<b>Режимы работы.....</b>	<b>98</b>
	Режим ручного управления и электронного маховичка.....	98
	Позиционирование с ручным вводом данных.....	98
	Программирование.....	99
	Тестирование программы.....	99
	Выполнение программы в автоматическом и покадровом режимах.....	100
<b>2.4</b>	<b>Индикации состояния.....</b>	<b>101</b>
	Общая индикация состояния.....	101
	Дополнительная индикации состояния.....	103
<b>2.5</b>	<b>Window-Manager.....</b>	<b>109</b>
	Обзор панели задач.....	110
	Portscan.....	113
	Remote Service.....	115
	Printer.....	117
	Программное обеспечение SELinux для обеспечения безопасности.....	119
	VNC.....	120
	Backup und Restore.....	123
<b>2.6</b>	<b>Менеджер удаленного рабочего стола (номер опции #133).....</b>	<b>126</b>
	Введение.....	126
	Настройка подключения – Windows Terminal Service (RemoteFX).....	127
	Настройка соединения – VNC.....	129
	Выключение и перезагрузка внешнего компьютера.....	130
	Запуск и завершение соединения.....	132
<b>2.7</b>	<b>Принадлежности: 3D-импульсные зонды и электронные маховички фирмы HEIDENHAIN.....</b>	<b>133</b>
	Щупы 3D (Опция ПО "Функции измерительных щупов").....	133
	Электронные маховички HR.....	134

<b>3</b>	<b>Сенсорное управление.....</b>	<b>135</b>
<b>3.1</b>	<b>Экран и управление.....</b>	<b>136</b>
	Сенсорный экран.....	136
	Пульт управления.....	137
<b>3.2</b>	<b>Жесты.....</b>	<b>139</b>
	Обзор возможных жестов.....	139
	Навигация в таблицах и управляющих программах.....	140
	Управление моделированием.....	141
	Работа с меню HEROS.....	142
	Работа с CAD-Viewer.....	143
<b>3.3</b>	<b>Функции на панели задач.....</b>	<b>148</b>
	Пиктограммы панели задач.....	148
	Touchscreen Calibration.....	149
	Touchscreen Configuration.....	149
	Touchscreen Cleaning.....	150

<b>4</b>	<b>Основы, управление файлами.....</b>	<b>151</b>
<b>4.1</b>	<b>Основные положения.....</b>	<b>152</b>
	Датчики положения и референтные метки.....	152
	Система отсчёта.....	153
	Обозначение осей на фрезерных станках.....	164
	Полярные координаты.....	164
	Абсолютные и инкрементальные позиции на детали.....	165
	Выбор точки привязки.....	166
<b>4.2</b>	<b>Открытие и ввод программ.....</b>	<b>167</b>
	Создание управляющей программы открытым текстом HEIDENHAIN в формате.....	167
	Определение заготовки: BLK FORM.....	168
	Открытие новой NC-программы.....	171
	Программирование перемещений в диалоге открытым текстом.....	172
	Назначение фактической позиции.....	174
	Редактирование NC-программ.....	175
	Функция поиска в системе ЧПУ.....	180
<b>4.3</b>	<b>Управление файлами: Основы.....</b>	<b>182</b>
	Файлы.....	182
	Отображение в ЧПУ файлов, созданных на других устройствах.....	184
	Резервное копирование данных.....	184
<b>4.4</b>	<b>Работа с управлением файлами.....</b>	<b>185</b>
	Директории.....	185
	Пути доступа.....	185
	Обзор: функции управления файлами.....	186
	Вызов управления файлами.....	187
	Выбор дисководов, директорий и файлов.....	188
	Создание новой директории.....	190
	Создание нового файла.....	190
	Копирование отдельного файла.....	191
	Копирование файлов в другую директорию.....	192
	Копирование таблицы.....	193
	Копирование директории.....	194
	Выбор последних открытых файлов.....	194
	Удаление файла.....	195
	Удаление директории.....	195
	Выделение файлов.....	196
	Переименование файла.....	197
	Сортировка файлов.....	197
	Дополнительные функции.....	198
	Дополнительное ПО для управления внешними файлами.....	199
	Дополнительные инструменты в ИТС.....	208
	Обмен данными с внешним носителем данных.....	210

Система ЧПУ в составе сети.....	212
USB-устройства к системе ЧПУ.....	213

<b>5</b>	<b>Помощь при программировании.....</b>	<b>215</b>
<b>5.1</b>	<b>Экранная клавиатура.....</b>	<b>216</b>
	Ввод текста с помощью экранной клавиатуры.....	216
<b>5.2</b>	<b>Добавление комментария.....</b>	<b>217</b>
	Назначение.....	217
	Комментарий во время ввода программы.....	217
	Ввод комментария задним числом.....	217
	Комментарий в собственном кадре.....	217
	Последующее закомментирование NC-кадра.....	218
	Функции редактирования комментария.....	218
<b>5.3</b>	<b>Редактирование NC-программы.....</b>	<b>219</b>
<b>5.4</b>	<b>Отображение управляющей программы.....</b>	<b>220</b>
	Акцент не синтаксис.....	220
	Линейки прокрутки.....	220
<b>5.5</b>	<b>Оглавление программ.....</b>	<b>221</b>
	Определение, возможности применения.....	221
	Отображение окна оглавления/переход к другому активному окну.....	221
	Добавление кадра оглавления в окно программы.....	222
	Выбор кадров в окне оглавления.....	222
<b>5.6</b>	<b>Калькулятор.....</b>	<b>223</b>
	Использование.....	223
<b>5.7</b>	<b>Средство расчета данных резания.....</b>	<b>226</b>
	Применение.....	226
<b>5.8</b>	<b>Графика программирования.....</b>	<b>228</b>
	Параллельное выполнение или невыполнение функции графики при программировании.....	228
	Графическое воспроизведение существующей программы.....	229
	Индикация и выключение номеров кадров.....	230
	Удаление графики.....	230
	Отображение линий сетки.....	230
	Увеличение или уменьшение фрагмента.....	231
<b>5.9</b>	<b>Сообщения об ошибках.....</b>	<b>232</b>
	Индикация ошибок.....	232
	Откройте окно ошибок.....	232
	Закрытие окна ошибок.....	232
	Подробные сообщения об ошибках.....	233
	Программная клавиша ВНУТРЕННЯЯ ИНФО.....	233
	Программная клавиша ФИЛЬТРЫ.....	233
	Удаление ошибки.....	234

Протокол ошибок.....	234
Протокол клавиатуры.....	235
Тексты указаний.....	236
Сохранение сервисного файла.....	236
Вызов системы помощи TNCguide.....	236

**5.10 Контекстно-зависимая система помощи TNCguide..... 237**

Применение.....	237
Работа с TNCguide.....	238
Загрузка текущих вспомогательных файлов.....	241

<b>6</b>	<b>Инструменты.....</b>	<b>243</b>
<b>6.1</b>	<b>Ввод данных инструмента.....</b>	<b>244</b>
	Подача F.....	244
	Скорость вращения шпинделя S.....	246
<b>6.2</b>	<b>Данные инструмента.....</b>	<b>247</b>
	Условия выполнения коррекции инструмента.....	247
	Номер инструмента, имя инструмента.....	247
	Длина инструмента L.....	247
	Радиус инструмента R.....	247
	Дельта-значения для длины и радиуса.....	248
	Ввод данных инструмента в программу.....	249
	Ввод данных инструмента в таблицу.....	250
	Импорт таблицы инструмента.....	262
	Перезапись данных инструмента с внешнего ПК.....	264
	Таблица места для устройства смены инструмента.....	265
	.....	268
	Смена инструмента.....	271
	Проверка использования инструмента.....	274
<b>6.3</b>	<b>Коррекция инструмента.....</b>	<b>278</b>
	Введение.....	278
	Коррекция длины инструмента.....	278
	Поправка на радиус инструмента.....	279
<b>6.4</b>	<b>Управление инструментом (опция #93).....</b>	<b>282</b>
	Основы.....	282
	Управление инструментами: вызов.....	283
	Управление инструментами, редактирование.....	284
	Доступные типы инструментов.....	288
	Импорт и экспорт данных инструмента.....	290

<b>7</b>	<b>Программирование контура.....</b>	<b>293</b>
<b>7.1</b>	<b>Движения инструмента.....</b>	<b>294</b>
	Функции траектории.....	294
	Программирование свободного контура FK (опция #19).....	294
	Дополнительные M-функции.....	294
	Подпрограммами и повторами частей программы.....	295
	Программирование при помощи Q-параметров.....	295
<b>7.2</b>	<b>Основная информация о функциях траекторий.....</b>	<b>296</b>
	Программирование движения инструмента в программе обработки.....	296
<b>7.3</b>	<b>Вход в контур и выход из контура.....</b>	<b>300</b>
	Начальная и конечная точка.....	300
	Обзор: формы траектории для входа в контур и выхода из него.....	302
	Важные позиции при подводе и отводе.....	303
	Наезд по прямой с тангенциальным примыканием: APPR LT.....	305
	Подвод по прямой перпендикулярно к первой точке контура: APPR LN.....	305
	Наезд по круговой траектории с тангенциальным примыканием: APPR CT.....	306
	Подвод вдоль контура по касательной дуге, плавно переходящей в прямую: APPR LCT.....	307
	Отвод по прямой с тангенциальным примыканием: DEP LT.....	308
	Отвод по прямой перпендикулярно к последней точке контура: DEP LN.....	308
	Отвод по круговой траектории с тангенциальным примыканием: DEP CT.....	309
	Отвод вдоль контура по касательной дуге, плавно переходящей в прямую: DEP LCT.....	309
<b>7.4</b>	<b>Движение по траектории – декартовы координаты.....</b>	<b>310</b>
	Обзор функций траектории.....	310
	Прямая L.....	311
	Вставка фаски между двумя прямыми.....	312
	Скругление углов RND.....	313
	Центр окружности CC.....	314
	Круговая траектория C вокруг центра окружности CC.....	315
	Круговая траектория CR с заданным радиусом.....	316
	Круговая траектория CT с плавным переходом.....	318
	Пример: движения по прямой и фаски в декартовой системе координат.....	319
	Пример: круговое движение в декартовой системе координат.....	320
	Пример: круг в декартовой системе.....	321
<b>7.5</b>	<b>Движение по траектории – полярные координаты.....</b>	<b>322</b>
	Обзор.....	322
	Начало отсчёта полярных координат: полюс CC.....	323
	Прямая LP.....	323
	Круговая траектория CP вокруг полюса CC.....	324
	Круговая траектория CTPc плавным переходом.....	324
	Винтовая линия (спираль).....	325
	Пример: движение по прямой в полярных координатах.....	327
	Пример: спираль.....	328

<b>7.6</b>	<b>Движения по траектории – Программирование свободного контура FK (опция #19).....</b>	<b>329</b>
	Общие положения.....	329
	Графика при FK-программировании.....	331
	Открытие диалога FK-программирования.....	332
	Координаты полюса при FK-программировании.....	332
	Программирование произвольных прямых.....	333
	Программирование произвольных круговых траекторий.....	334
	Возможности ввода.....	335
	Вспомогательные точки.....	338
	Ссылки.....	339
	Пример: FK-программирование 1.....	341
	Пример: FK-программирование 2.....	342
	Пример: FK-программирование 3.....	343

<b>8</b>	<b>Экспорт данных из файлов CAD.....</b>	<b>345</b>
<b>8.1</b>	<b>Разделение экрана CAD-Viewer.....</b>	<b>346</b>
	Основы CAD-Viewer.....	346
<b>8.2</b>	<b>Импорт CAD (опция № 42).....</b>	<b>347</b>
	Применение.....	347
	Работа с CAD-Viewer.....	348
	Откройте файл CAD.....	348
	Базовые настройки.....	349
	Настройка слоя.....	351
	Определение точки привязки.....	352
	Задание нулевой точки.....	355
	Выбор и сохранение контура.....	358
	Выбор и сохранение позиций обработки.....	361

<b>9</b>	<b>Подпрограммы и повторы частей программ.....</b>	<b>367</b>
<b>9.1</b>	<b>Обозначение подпрограмм и повторов части программы.....</b>	<b>368</b>
	Метки.....	368
<b>9.2</b>	<b>Подпрограммы.....</b>	<b>369</b>
	Принцип работы.....	369
	Указания для программирования.....	369
	Программирование подпрограммы.....	370
	Вызов подпрограммы.....	370
<b>9.3</b>	<b>Повторы частей программы.....</b>	<b>371</b>
	Метка.....	371
	Принцип работы.....	371
	Указания для программирования.....	371
	Программирование повтора части программы.....	372
	Вызов повтора части программы.....	372
<b>9.4</b>	<b>Использование любой NC-программы в качестве подпрограммы.....</b>	<b>373</b>
	Обзор клавиш Softkey.....	373
	Принцип работы.....	374
	Указания для программирования.....	374
	Вызов любой программы в качестве подпрограммы.....	375
<b>9.5</b>	<b>Вложенные подпрограммы.....</b>	<b>378</b>
	Виды вложенных подпрограмм.....	378
	Кратность вложения подпрограмм.....	378
	Подпрограмма в подпрограмме.....	379
	Повторы повторяющихся частей программы.....	380
	Повторение подпрограммы.....	381
<b>9.6</b>	<b>Примеры программирования.....</b>	<b>382</b>
	Пример: фрезерование контура несколькими врезаниями.....	382
	Пример: группы отверстий.....	383
	Пример: группа отверстий, выполняемая несколькими инструментами.....	384

<b>10 Программирование Q-параметров.....</b>	<b>387</b>
<b>10.1 Принцип действия и обзор функций.....</b>	<b>388</b>
Указания по программированию.....	390
Вызов функций Q-параметров.....	391
<b>10.2 Группы деталей – использование Q-параметров вместо числовых значений.....</b>	<b>392</b>
Применение.....	392
<b>10.3 Описание контуров с помощью математических функций.....</b>	<b>393</b>
Применение.....	393
Обзор.....	393
Программирование основных арифметических действий.....	394
<b>10.4 Тригонометрические функции.....</b>	<b>396</b>
Определения.....	396
Программирование тригонометрических функций.....	396
<b>10.5 Расчет окружности.....</b>	<b>397</b>
Применение.....	397
<b>10.6 Решения если/то с Q-параметрами.....</b>	<b>398</b>
Применение.....	398
Безусловные переходы.....	398
Использованные сокращения и термины.....	398
Программирование если/то-решений.....	399
<b>10.7 Контроль и изменение Q-параметров.....</b>	<b>400</b>
Порядок действий.....	400
<b>10.8 Дополнительные функции.....</b>	<b>402</b>
Обзор.....	402
FN 14: ERROR – выдача сообщений об ошибках.....	403
FN16: F-PRINT – вывод текстов и значений Q-параметров в отформатированном виде.....	408
FN 18: SYSREAD – считывание системных данных.....	416
FN 19: PLC – передача значений в PLC.....	450
FN 20: WAIT FOR – синхронизировать NC и PLC.....	451
FN 29: PLC – передача значений в PLC.....	452
FN 37: ЭКСПОРТ.....	453
FN 38: SEND – передать информацию из NC-программы.....	453
<b>10.9 Доступ к таблицам с помощью SQL-инструкций.....</b>	<b>454</b>
Введение.....	454
Обзор функций.....	455
Программирование SQL-команд.....	457
Пример использования.....	458
SQL BIND.....	459

SQL EXECUTE.....	460
SQL FETCH.....	463
SQL UPDATE.....	464
SQL INSERT.....	465
SQL COMMIT.....	466
SQL ROLLBACK.....	467
SQL SELECT.....	469

#### **10.10 Непосредственный ввод формулы..... 470**

Ввод формулы.....	470
Правила вычислений.....	472
Примеры заданий.....	473

#### **10.11 Строковый параметр.....474**

Функции обработки строки.....	474
Присвоение строкового параметра.....	475
Объединение строковых параметров.....	476
Преобразование цифрового значения в параметр строки.....	477
Копирование части строки из строкового параметра.....	478
Чтение системных данных.....	479
Преобразование строкового параметра в цифровое значение.....	480
Проверка строкового параметра.....	481
Определение длины строкового параметра.....	482
Сравнение алфавитной последовательности.....	483
Считывание машинных параметров.....	484

#### **10.12 Q-параметры с предопределенными значениями..... 487**

Значения из PLC: с Q100 по Q107.....	487
Активный радиус инструмента: Q108.....	487
Ось инструмента: Q109.....	488
Состояние шпинделя: Q110.....	488
Подача СОЖ: Q111.....	488
Коэффициент перекрытия: Q112.....	488
Размеры, указанные в программе: Q113.....	488
Длина инструмента: Q114.....	489
Координаты после ошупывания во время выполнения программы.....	489
Отклонение фактического значения при автоматическом измерении инструмента с помощью ТТ 160.....	489
Наклон плоскости обработки с помощью углов заготовки: координаты, рассчитанные системой ЧПУ для осей вращения.....	489
Результаты измерений циклов контактного щупа.....	490

#### **10.13 Примеры программирования..... 492**

Пример: эллипс.....	492
Пример: цилиндр вогнутый, выполненный с помощью радиусной фрезы.....	494
Пример: выпуклый наконечник с концевой фрезой.....	496

<b>11</b>	<b>Дополнительные функции.....</b>	<b>499</b>
11.1	<b>Ввод дополнительных функций M и STOP.....</b>	<b>500</b>
	Основные положения.....	500
11.2	<b>Дополнительные функции контроля выполнения программы, шпинделя и подачи СОЖ.....</b>	<b>502</b>
	Обзор.....	502
11.3	<b>Дополнительные функции для задания координат.....</b>	<b>503</b>
	Программирование координат станка: M91/M92.....	503
	Подвод к позиции в неразвёрнутой системе координат при развёрнутой плоскости обработки: M130.....	505
11.4	<b>Дополнительные функции для определения характеристик контурной обработки.....</b>	<b>506</b>
	Обработка небольших выступов контура: функция M97.....	506
	Полная обработка разомкнутых углов контура: M98.....	507
	Коэффициент подачи для движений при врезании: M103.....	508
	Подача в миллиметрах/оборот шпинделя: M136.....	509
	Скорость подачи на дугах окружности: M109/M110/M111.....	510
	Предварительный расчет контура с поправкой на радиус (LOOK AHEAD): M120 (Опция ПО Miscellaneous functions).....	511
	Позиционирование при помощи маховичка во время выполнения программы: M118 (Опция ПО Miscellaneous functions).....	513
	Отвод от контура по направлению оси инструмента: M140.....	515
	Подавление контроля измерительного щупа: M141.....	517
	Отмена разворота плоскости обработки: M143.....	518
	Автоматический отвод инструмента от контура при NC-остановке: M148.....	519
	Закругление углов: M197.....	520

<b>12</b>	<b>Специальные функции.....</b>	<b>521</b>
<b>12.1</b>	<b>Обзор специальных функций.....</b>	<b>522</b>
	Главное меню "Специальные функции SPEC FCT".....	522
	Меню "Стандартные значения для программы".....	523
	Меню функций для обработки контура и точек.....	524
	Меню разных функций диалога открытым текстом.....	525
<b>12.2</b>	<b>Управление инструментальными оправками.....</b>	<b>526</b>
	Основы.....	526
	Сохранение шаблона инструментальной оправки.....	527
	Параметризация шаблона инструментальной оправки.....	528
	Назначение параметризованной инструментальной оправки.....	531
<b>12.3</b>	<b>Активное подавление грохота ACC (номер опции #145).....</b>	<b>532</b>
	Применение.....	532
	Активация/деактивация ACC.....	533
<b>12.4</b>	<b>Работа с параллельными осями U, V и W.....</b>	<b>534</b>
	Обзор.....	534
	ФУНКЦИЯ PARAXCOMP DISPLAY.....	535
	ФУНКЦИЯ PARAXCOMP MOVE.....	536
	Деактивация ФУНКЦИИ PARAXCOMP.....	537
	FUNCTION PARAXMODE.....	538
	Деактивация ФУНКЦИИ PARAXMODE.....	540
	Пример: сверление с осью W.....	541
<b>12.5</b>	<b>Функции файла.....</b>	<b>542</b>
	Применение.....	542
	Задание операций с файлами.....	542
<b>12.6</b>	<b>Задание преобразований координат.....</b>	<b>543</b>
	Обзор.....	543
	TRANS DATUM AXIS.....	543
	TRANS DATUM TABLE.....	544
	TRANS DATUM RESET.....	545
<b>12.7</b>	<b>Задать счетчик.....</b>	<b>546</b>
	Применение.....	546
	Определение FUNCTION COUNT.....	547
<b>12.8</b>	<b>Создание текстового файла.....</b>	<b>548</b>
	Применение.....	548
	Открытие текстового файла и выход.....	548
	Редактирование текстов.....	549
	Удаление и повторная вставка знаков, слов и строк.....	549

Обработка текстовых блоков.....	550
Поиск фрагментов текста.....	551
<b>12.9 Свободно определяемые таблицы.....</b>	<b>552</b>
Основы.....	552
Создание свободно определяемых таблиц.....	552
Изменение формата таблицы.....	553
Переключение вида между таблицей и формой.....	554
FN 26: TABOPEN – открыть свободно определяемую таблицу.....	555
FN 27: TABWRITE – запись в свободно определяемую таблицу.....	556
FN 28: TABOPEN – открыть свободно определяемую таблицу.....	557
Обновить формат таблицы.....	557
<b>12.10 Пульсирующая частота вращения FUNCTION S-PULSE.....</b>	<b>558</b>
Программирование пульсирующей частоты вращения.....	558
Отмена пульсирующей частоты вращения.....	559
<b>12.11 Время выдержки FUNCTION FEED.....</b>	<b>560</b>
Программирование времени выдержки.....	560
Сброс времени выдержки.....	561
<b>12.12 Время выдержки FUNCTION DWELL.....</b>	<b>562</b>
Программирование времени выдержки.....	562
<b>12.13 Отвести инструмент при NC-стоп: FUNCTION LIFTOFF.....</b>	<b>563</b>
Программирование отвода при помощи FUNCTION LIFTOFF.....	563
Сброс функции Liftoff.....	565

<b>13 Многоосевая обработка.....</b>	<b>567</b>
<b>13.1 Функции для многоосевой обработки.....</b>	<b>568</b>
<b>13.2 Функция PLANE: наклон плоскости обработки (номер опции #8).....</b>	<b>569</b>
Выполнение.....	569
обзор.....	571
Определение PLANE-функции.....	572
Индикация положения.....	572
Сброс функции PLANE.....	573
Определение плоскости обработки через пространственный угол: PLANE SPATIAL.....	574
Определение плоскости обработки через угол проекции: PLANE PROJECTED.....	576
Определение плоскости обработки через угол Эйлера: PLANE EULER.....	578
Определение плоскости обработки по двум векторам: PLANE VECTOR.....	580
Определение плоскости обработки по трем точкам: PLANE POINTS.....	583
Определение плоскости обработки через отдельный, инкрементальный пространственный угол: PLANE RELATIV.....	585
Плоскость обработки через угол оси: PLANE AXIAL.....	586
Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании.....	588
Наклон плоскости обработки без осей вращения.....	596
<b>13.3 Наклонное фрезерование на наклонной плоскости (номер опции # 9).....</b>	<b>597</b>
Функция.....	597
Наклонное фрезерование путем инкрементального перемещения оси вращения.....	597
Наклонное фрезерование через векторы нормали.....	598
<b>13.4 Дополнительные функции для осей вращения.....</b>	<b>599</b>
Подача в мм/мин по осям вращения A, B, C: M116 (номер опции #8).....	599
Перемещение осей вращения по оптимальному пути: M126.....	600
Сокращение индикации оси вращения до значения менее 360°: M94.....	601
Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (номер опции #9).....	602
Выбор осей наклона: M138.....	605
Учет кинематики станка в ФАКТИЧЕСКОЙ / ЗАДАННОЙ позициях в конце кадра: M144 (опция #9).....	606
<b>13.5 ФУНКЦИЯ TCPM (номер опции #9).....</b>	<b>607</b>
Функция.....	607
Определение FUNCTION TCPM.....	608
Принцип действия запрограммированной подачи.....	608
Интерпретация запрограммированных координат осей вращения.....	609
Тип интерполяции между начальной и конечной позицией.....	610
Выбор точки привязки инструмента и центра вращения.....	611
Сброс FUNCTION TCPM.....	612
<b>13.6 Трехмерная коррекция на инструмент (номер опции #9).....</b>	<b>613</b>
Введение.....	613

Подавление сообщения об ошибке при положительном припуске размера инструмента:	
M107.....	614
Определение нормированных векторов.....	615
Разрешенные формы инструмента.....	616
Использование другого инструмента: дельта-значения.....	616
3D-коррекция без TCPM.....	617
Торцевое фрезерование: 3D-коррекция с TCPM.....	618
Peripheral Milling: 3D-коррекция радиуса с TCPM и коррекцией радиуса (RL/RR).....	620
Интерпретация запрограммированной траектории.....	622
<b>13.7 Обработка САМ-программ.....</b>	<b>623</b>
От 3D-модли к управляющей программе.....	623
Учитывайте при конфигурировании постпроцессора.....	624
Учитывайте при САМ-программировании.....	626
Возможности вмешательства на системе ЧПУ.....	628
Управление перемещением ADP.....	628

<b>14</b>	<b>Управление палетами.....</b>	<b>629</b>
<b>14.1</b>	<b>Управление палетами (Опция #22).....</b>	<b>630</b>
	Применение.....	630
	Выбор таблицы палет.....	634
	Вставка и удаление столбцов.....	634
	Отработка таблицы палет.....	635
<b>14.2</b>	<b>Управление точками привязки палет.....</b>	<b>637</b>
	Основы.....	637
	Работа с точками привязки палеты.....	637
<b>14.3</b>	<b>Ориентированная на инструмент обработка.....</b>	<b>638</b>
	Основы.....	638
	Отработка процедуры обработки, ориентированной на инструмент.....	641
	Повторный вход с поиском кадра.....	641

<b>15 Управление пакетными процессами.....</b>	<b>643</b>
<b>15.1 Управление пакетными процессами (опция № 154).....</b>	<b>644</b>
Основы.....	644
Применение.....	645
открыть Управление пакетными процессами.....	647
Создание списка заданий.....	648
Изменение списка заданий.....	649
Обработка списка заданий.....	650

<b>16 Ручное управление и наладка.....</b>	<b>651</b>
<b>16.1 Включение, выключение.....</b>	<b>652</b>
Включение.....	652
Пересечение референтных меток.....	654
Выключение.....	656
<b>16.2 Перемещение осей станка.....</b>	<b>657</b>
Указание.....	657
Перемещение оси с помощью клавиш направления осей.....	657
Пошаговое позиционирование.....	658
Перемещение электронными маховичками.....	659
<b>16.3 Скорость вращения шпинделя S, подача F и дополнительная M-функция.....</b>	<b>669</b>
Применение.....	669
Ввод значений.....	669
Изменение скорости вращения шпинделя и подачи.....	670
Ограничение подачи F MAX.....	670
<b>16.4 Опциональная концепция безопасности (Функциональная безопаснoсь FS).....</b>	<b>671</b>
Общие сведения.....	671
Объяснения определений.....	672
Дополнительная индикации состояния.....	673
Проверка позиций оси.....	674
Активация ограничения подачи.....	675
<b>16.5 Управление точками привязки.....</b>	<b>676</b>
Указание.....	676
Сохранение точек привязки в таблице.....	677
Защита точек привязки от перезаписи.....	682
Активация точки привязки.....	684
<b>16.6 Назначение точки привязки без использования контактного щупа.....</b>	<b>685</b>
Указание.....	685
Подготовка.....	685
Установка точки привязки при помощи концевой фрезы.....	686
Использование функций ощупывания механическими щупами или индикаторами.....	687
<b>16.7 Использование контактного 3D-щупа (опция #17).....</b>	<b>688</b>
Введение.....	688
Обзор.....	689
Блокирование мониторинга измерительного щупа.....	691
Функции циклов контактных щупов.....	692
Выбор цикла контактного щупа.....	695
Протоколирование значений измерения из циклов измерительного щупа.....	695
Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек.....	696
Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки.....	697

<b>16.8 Калибровка контактного 3D-щупа (опция #17).....</b>	<b>698</b>
Введение.....	698
Калибровка рабочей длины.....	699
Калибровка рабочего радиуса и компенсация смещения центра измерительного щупа.....	700
Отображение значений калибровки.....	704
<b>16.9 Компенсация смещения заготовки посредством трехмерного измерительного щупа (номер опции #17).....</b>	<b>705</b>
Введение.....	705
Определение угла разворота плоскости обработки.....	707
Сохранение базового поворота в таблице точек привязки.....	707
Компенсация наклонного положения заготовки путем поворота стола.....	708
Вывод на экран значения базового поворота и смещения.....	709
Отмена значения базового поворота или смещения.....	709
Определение 3D-базового разворота.....	710
<b>16.10 Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17).....</b>	<b>713</b>
Обзор.....	713
Установка точки привязки на произвольной оси.....	714
Угол в качестве точки привязки.....	715
Центр окружности в качестве точки привязки.....	717
Средняя ось в качестве точки привязки.....	720
Измерение заготовок с помощью трехмерного измерительного щупа.....	721
<b>16.11 Наклон плоскости обработки (номер опции #8).....</b>	<b>724</b>
Применение, принцип работы.....	724
Индикация положения в наклонной системе.....	726
Ограничения при наклоне плоскости обработки.....	726
Активация наклона в ручном режиме.....	727
Установка направления оси инструмента в качестве активного направления обработки.....	729
Установка точки привязки в развёрнутой системе.....	729

<b>17</b>	<b>Позиционирование с ручным вводом данных.....</b>	<b>731</b>
<b>17.1</b>	<b>Программирование и отработка простой обработки.....</b>	<b>732</b>
	Позиционирование с ручным вводом данных.....	733
	Сохранение программ из \$MDI.....	735

<b>18 Тест программы и отработка программы.....</b>	<b>737</b>
<b>18.1 Графики (номер опции #20).....</b>	<b>738</b>
Применение.....	738
Настройка скорости выполнения теста программы.....	739
Обзор: виды.....	740
Трехмерное изображение.....	741
Вид сверху.....	745
Изображение в 3 плоскостях.....	746
Воспроизведение графического моделирования.....	747
Изображение инструмента.....	747
Определение времени обработки.....	748
<b>18.2 Отображение заготовки в рабочем пространстве (номер опции #20).....</b>	<b>749</b>
Применение.....	749
<b>18.3 Функции индикации программы.....</b>	<b>751</b>
Обзор.....	751
<b>18.4 Тестирование программы.....</b>	<b>752</b>
Применение.....	752
Выполнение теста программы.....	754
Выполнение Тест прогр. до определенного кадра.....	756
<b>18.5 Выполнение программы.....</b>	<b>757</b>
Применение.....	757
Выполнение программы обработки.....	758
Приостановка обработки, останов или прерывание.....	759
Перемещение осей станка во время прерывания.....	762
Продолжение выполнения программы после прерывания.....	763
Выход из материала после сбоя электропитания.....	764
Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра).....	768
Повторный подвод к контуру.....	774
<b>18.6 Автоматический запуск программы.....</b>	<b>775</b>
Применение.....	775
<b>18.7 Пропуск кадров.....</b>	<b>776</b>
Применение.....	776
Добавление знака /.....	776
Удаление знака /.....	776
<b>18.8 Приостановка выполнения программы по выбору оператора.....</b>	<b>777</b>
Применение.....	777

<b>19 MOD-функции.....</b>	<b>779</b>
<b>19.1 MOD-функция.....</b>	<b>780</b>
Выбор MOD-функции.....	780
Изменение настроек.....	780
Выход из MOD-функции.....	780
Обзор MOD-функций.....	781
<b>19.2 Настройки графики.....</b>	<b>782</b>
<b>19.3 Настройки счетчика.....</b>	<b>783</b>
<b>19.4 Настройки станка.....</b>	<b>784</b>
Внешний доступ.....	784
Ввод пределов перемещений.....	786
Файла применения инструментов.....	787
Выбор кинематики.....	788
<b>19.5 Настройки системы.....</b>	<b>789</b>
Настройка системного времени.....	789
<b>19.6 Выбор индикации положения.....</b>	<b>790</b>
Назначение.....	790
<b>19.7 Выбор единицы измерения.....</b>	<b>792</b>
Назначение.....	792
<b>19.8 Отображение рабочего времени.....</b>	<b>792</b>
Назначение.....	792
<b>19.9 Номер программного обеспечения.....</b>	<b>793</b>
Применение.....	793
<b>19.10 Ввод пароля.....</b>	<b>793</b>
Назначение.....	793
<b>19.11 Настройка интерфейса передачи данных.....</b>	<b>794</b>
Последовательный интерфейс в TNC 620.....	794
Назначение.....	794
Настройка RS-232-интерфейса.....	794
Настройка скорости передачи данных (baudRate Nr. 106701).....	794
Настройка протокола (protocol Nr. 106702).....	795
Настройка битов данных (dataBits Nr. 106703).....	795
Контроль паритета (parity Nr. 106704).....	795
Настройка стоп-битов (stopBits Nr. 106705).....	795
Настройка квитирования (flowControl Nr. 106706).....	796
Файловая система для операций с файлами (fileSystem Nr. 106707).....	796
Символ контроля блока (bccAvoidCtrlChar Nr. 106708).....	796

Состояние линии RTS (rtsLow Nr. 106709).....	796
Определение поведения после получения ETX (noEotAfterEtx Nr. 106710).....	797
Настройка для передачи данных с программным обеспечением TNCserver.....	797
Выбор режима работы внешнего устройства (fileSystem).....	797
ПО для передачи данных.....	798
<b>19.12 Интерфейс Ethernet.....</b>	<b>800</b>
Введение.....	800
Варианты соединения.....	800
Настройка системы ЧПУ.....	800
<b>19.13 Firewall.....</b>	<b>808</b>
Применение.....	808
<b>19.14 Настройка измерительных щупов.....</b>	<b>812</b>
Введение.....	812
Создание радиощупа.....	813
Создание измерительного щупа в диалоге MOD.....	813
Конфигурирование радиощупа.....	815
<b>19.15 Конфигурация радиомаховичка HR 550 FS.....</b>	<b>818</b>
Назначение.....	818
Назначение маховичка определенной док-станции.....	818
Настройка радиоканала.....	819
Настройка мощности излучения.....	819
Статистические данные.....	820
<b>19.16 Загрузка конфигурации станка.....</b>	<b>821</b>
Применение.....	821

<b>20</b>	<b>Таблицы и обзоры.....</b>	<b>823</b>
<b>20.1</b>	<b>Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка.....</b>	<b>824</b>
	Применение.....	824
<b>20.2</b>	<b>Разводка контактов и кабели для интерфейсов передачи данных.....</b>	<b>839</b>
	Интерфейс V.24/RS-232-C оборудования HEIDENHAIN.....	839
	Устройства других производителей.....	841
	Интерфейс Ethernet-сети, гнездо RJ45.....	841
<b>20.3</b>	<b>Техническая информация.....</b>	<b>842</b>
	функции пользователя.....	844
	Опции программного обеспечения.....	847
	Аксессуары.....	850
<b>20.4</b>	<b>Обзорные таблицы.....</b>	<b>851</b>
	Циклы обработки.....	851
	Дополнительные функции.....	853
<b>20.5</b>	<b>Функции TNC 620 и iTNC 530 в сравнении.....</b>	<b>855</b>
	Сравнение: технические данные.....	855
	Сравнение: интерфейсы данных.....	855
	Сравнение: программное обеспечение для ПК.....	856
	Сравнение: пользовательские функции.....	856
	Сравнение: дополнительные функции.....	864
	Сравнение: циклы.....	867
	Сравнение: циклы измерительных щупов в режимах работы Режим ручного управления и Электронный маховичок.....	869
	Сравнение: циклы измерительных щупов для автоматического контроля детали.....	870
	Сравнение: различия при программировании.....	872
	Сравнение: различия при тестировании программ, функциональность.....	875
	Сравнение: различия при тестировании программ, управление.....	876
	Сравнение: различия ручных режимов, функциональность.....	877
	Сравнение: различия ручных режимов, управление.....	878
	Сравнение: различия при отработке, управление.....	879
	Сравнение: различия при отработке, траектория перемещения.....	880
	Сравнение: различия в MDI-режиме.....	886
	Сравнение: различия в программных станциях.....	886

# 1

**Первые шаги в  
работе с TNC 620**

## 1.1 Обзор

Изучение этой главы руководства поможет пользователям быстро научиться выполнять важнейшие процедуры управления ЧПУ. Более подробную информацию по каждой теме вы найдете в соответствующем описании, каждый раз пользуясь ссылкой на него.

В данной главе рассматриваются следующие темы:

- Включение станка
- Программирование первой части
- Графический тест первой части
- Наладка инструмента
- Наладка заготовки
- Отработка первой программы

## 1.2 Включение станка

### Квитирование перерыва в электроснабжении и поиск референтных меток

#### **⚠ ОПАСНОСТЬ**

##### Внимание, опасность для оператора!

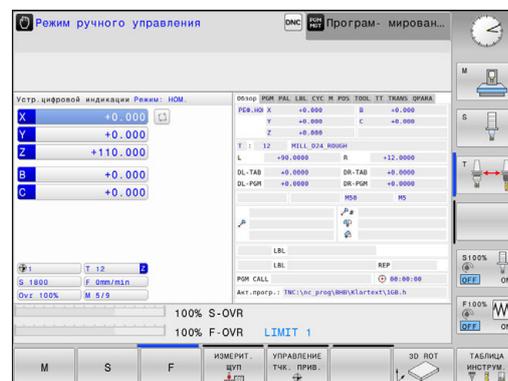
Станки и их компоненты являются источниками механических опасностей. Электрические, магнитные или электромагнитные поля особенно опасны для лиц с кардиостимуляторами и имплантатами. Опасность возникает сразу после включения станка!

- ▶ Следуйте инструкциям руководства по эксплуатации станка.
- ▶ Соблюдайте условные обозначения и указания по технике безопасности.
- ▶ Используйте защитные устройства.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Включение станка и перемещение к референтным меткам – это функции, зависящие от станка.



- ▶ Включите напряжение питания системы ЧПУ и станка.
- > Система ЧПУ запускает операционную систему. Эта операция может занять несколько минут.
- > Затем в заглавной строке дисплея ЧПУ отобразится диалоговое окно «Прерывание питания».



- ▶ Нажмите клавишу **CE**
- > Система ЧПУ транслирует PLC-программу.



- ▶ Включите управляющее напряжение.
- > Система ЧПУ проверит функционирование аварийного выключателя и перейдет в режим поиска референтных меток.



- ▶ Пересеките референтные метки в заданной последовательности: для каждой оси нажмите клавишу **NC-старт**. Если станок оснащен абсолютными датчиками линейных перемещений и угловыми датчиками, то поиск референтных меток не требуется
- > Теперь система ЧПУ готова к эксплуатации и находится в режиме работы **Режим ручного управления**.

#### Подробная информация по данной теме

- Проезд референтных меток  
**Дополнительная информация:** "Включение", Стр. 652
- Режимы работы  
**Дополнительная информация:** "Программирование", Стр. 99

## 1.3 Программирование первой части

### Правильный выбор режима работы

Вы можете создавать программы только в режиме работы

**Программирование:**



- ▶ Нажмите клавишу режимов работы.
- > Система ЧПУ перейдет в режим Программирование.

### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы  
Дополнительная информация: "Программирование", Стр. 99

### Важнейшие элементы управления системы ЧПУ

Кнопка	Функции диалога
	Подтвердить ввод и активировать следующий вопрос диалога
	Игнорировать вопрос диалога
	Досрочно закончить диалог
	Прервать диалог, отменить вводимые данные
	Клавиши Softkey на дисплее, с помощью которых можно выбрать функцию в зависимости от активного состояния эксплуатации

### Подробная информация по данной теме

- Создание и изменение программ  
Дополнительная информация: "Редактирование NC-программ", Стр. 175
- Обзор клавиш  
Дополнительная информация: "Элементы управления системой ЧПУ", Стр. 2

## Создание новой программы/управление файлами

PGM  
MGT

- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- Система ЧПУ откроет окно управления файлами.

Окно управления файлами ЧПУ имеет структуру, аналогичную структуре управления файлами на ПК с помощью проводника Windows. Пользуясь функцией управления файлами, вы управляете данными на внутреннем запоминающем устройстве системы ЧПУ.

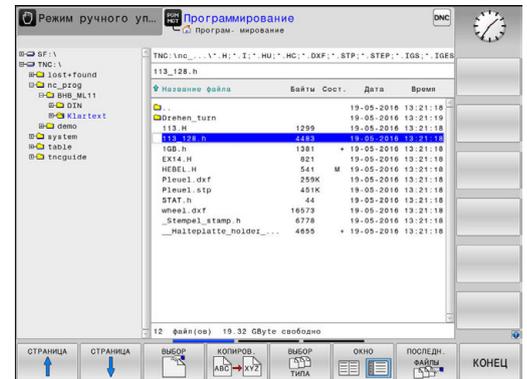
- ▶ С помощью кнопок со стрелками выберите директорию, в которой необходимо создать новый файл
- ▶ Введите любое имя файла, которое оканчивается на **.H**

ENT

- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- Система ЧПУ автоматически запросит тип единиц измерения для новой программы.

MM

- ▶ Выбор единиц измерения: нажмите программную клавишу **MM** или **ДЮЙМЫ**



Система ЧПУ формирует первый и последний кадры программы автоматически. Эти кадры вы не сможете изменить в дальнейшем.

### Подробная информация по данной теме

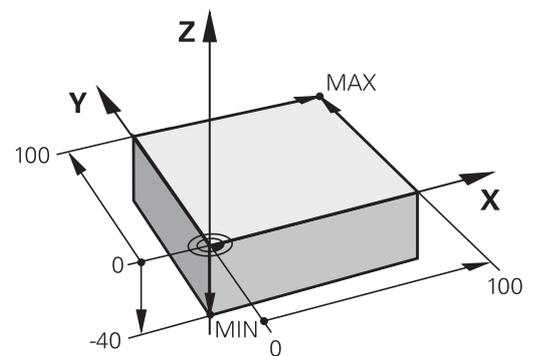
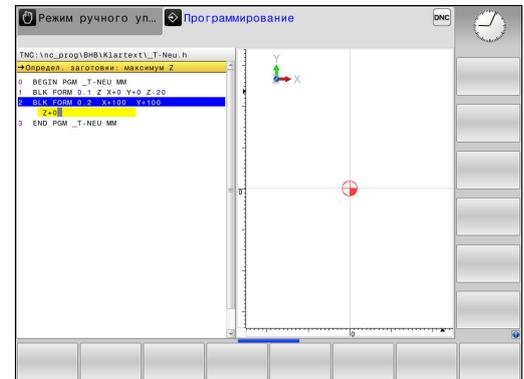
- Управление файлами  
**Дополнительная информация:** "Работа с управлением файлами", Стр. 185
- Создание новой программы  
**Дополнительная информация:** "Открытие и ввод программ", Стр. 167

## Определение заготовки

Когда новая программа открыта, можно ввести определение заготовки. Например, чтобы создать определение параллелепипеда, для него задается MIN- и MAX-точка относительно выбранной точки привязки.

После выбора с помощью программной клавиши желаемой формы заготовки ЧПУ автоматически вводит определение заготовки и запрашивает необходимые данные заготовки:

- ▶ **Плоскость обработки на графике: XY?:** введите активную ось шпинделя. Z записывается как предварительная настройка, вводится кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: минимум X:** ввести наименьшую X-координату заготовки относительно точки привязки, например 0, подтвердить кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: минимум Y:** ввести наименьшую Y-координату заготовки относительно точки привязки, например 0, подтвердить кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: минимум Z:** ввести наименьшую Z-координату заготовки относительно точки привязки, например -40, подтвердить кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: максимум X:** ввести наибольшую X-координату заготовки относительно точки привязки, например 100, подтвердить кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: максимум Y:** ввести наибольшую Y-координату заготовки относительно точки привязки, например 100, подтвердить кнопкой **ENT**
  - ▶ **Определение заготовки: максимум Z:** ввести наибольшую Z-координату заготовки относительно точки привязки, например 0, подтвердить кнопкой **ENT**
- > Система ЧПУ завершает диалог.



### Пример

```
0 BEGIN PGM NEW MM
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0
3 END PGM NEW MM
```

### Подробная информация по данной теме

- Определение заготовки  
**Дополнительная информация:** "Открытие новой NC-программы", Стр. 171

## Структура программы

Программа обработки должна по возможности всегда иметь одинаковую структуру. Благодаря этому повышается качество обзора, ускоряется процесс программирования и уменьшается риск появления источников ошибок.

### Рекомендуемая структура программы в условиях простой, стандартной обработки контуров

#### Пример

0 BEGIN PGM BSPCONT MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 L X... Y... R0 FMAX
6 L Z+10 R0 F3000 M13
7 APPR ... X... Y...RL F500
...
16 DEP ... X... Y... F3000 M9
17 L Z+250 R0 FMAX M2
18 END PGM BSPCONT MM

- 1 Вызов инструмента, определение оси инструмента
- 2 Отвод инструмента
- 3 Предварительное позиционирование в плоскости обработки вблизи начальной точки контура
- 4 Предварительное позиционирование по оси инструмента над заготовкой или на ее уровне на глубине; при необходимости включение шпинделя/СОЖ
- 5 Вход в контур
- 6 Обработка контура
- 7 Выход из контура
- 8 Вывод инструмента из материала, конец программы

#### Подробная информация по данной теме

- Программирование контура  
**Дополнительная информация:** "Программирование движения инструмента в программе обработки", Стр. 296

## Рекомендуемая структура программы для простых программ циклов

### Пример

```
0 BEGIN PGM BSBCYC MM
1 BLK FORM 0.1 Z X... Y... Z...
2 BLK FORM 0.2 X... Y... Z...
3 TOOL CALL 5 Z S5000
4 L Z+250 R0 FMAX
5 PATTERN DEF POS1( X... Y... Z... ) ...
6 CYCL DEF...
7 CYCL CALL PAT FMAX M13
8 L Z+250 R0 FMAX M2
9 END PGM BSBCYC MM
```

- 1 Вызов инструмента, определение оси инструмента
- 2 Вывод инструмента из материала
- 3 Определение позиций обработки
- 4 Определение цикла обработки
- 5 Вызов цикла, включение шпинделя/СОЖ
- 6 Вывод инструмента из материала, конец программы

### Подробная информация по данной теме

- Программирование циклов  
**дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

## Программирование простого контура

Представленный справа контур нужно отфрезеровать за один проход на глубине 5 мм. Определение заготовки уже было создано оператором. После того как вы с помощью функциональной клавиши открыли диалоговое окно, введите все данные, которые запрашиваются системой ЧПУ в верхней части экрана.



- ▶ Вызов инструмента: введите все данные инструмента. Каждый раз подтверждайте ввод клавишей **ent**, не забывайте указывать ось инструмента **Z**



- ▶ Отвод инструмента: нажмите оранжевую клавишу оси **Z** и введите значение позиции, к которой подводится инструмент, например, 250. Подтвердите клавишей **ENT**

- ▶ **Корр.на радиус: RL/RR/без корр.?** подтвердите клавишей **ENT**: не активировать коррекцию на радиус

- ▶ **Подача F=?**, нажмите клавишу **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)

- ▶ Введите **Дополнительная функция M?** и подтвердите клавишей **END**

- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.



- ▶ Предварительное позиционирование инструмента в плоскости обработки: нажать оранжевую кнопку оси **X** и ввести значение позиции, к которой подводится инструмент, например, -20

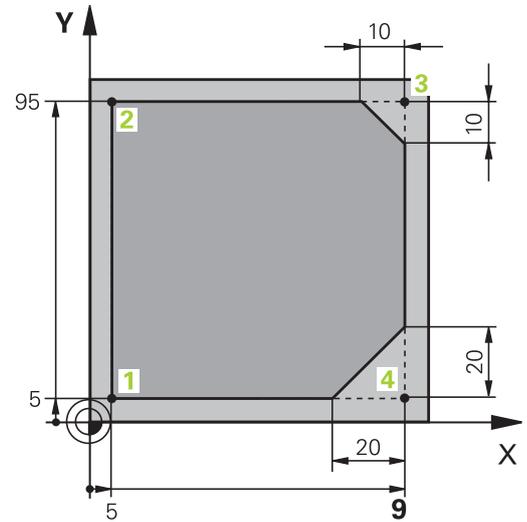
- ▶ Нажмите оранжевую кнопку оси **Y**, и ввести значение позиции, к которой подводится инструмент, например -20. Подтвердите клавишей **ENT**.

- ▶ **Корр.на радиус: RL/RR/без корр.?** подтвердите клавишей **ENT**: не активировать коррекцию на радиус

- ▶ **Подача F=?**, нажмите клавишу **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)

- ▶ Подтвердите **Дополнительная функция M?** клавишей **END**

- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.





- ▶ Подвод инструмента на глубину: нажмите оранжевую клавишу оси **Z** и введите значение позиции, к которой подводится инструмент, например, -5. Подтвердите клавишей **ENT**.
- ▶ **Корр.на радиус: RL/RR/без корр.?** подтвердите клавишей **ENT**: не активировать коррекцию на радиус
- ▶ **Подача F=?** Ввести подачу позиционирования, например 3000 мм/мин, подтвердить клавишей **ENT**
- ▶ **Дополнительная функция M?** Включите шпиндель и подачу СОЖ, например **M13**, подтвердите клавишей **END**
- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.



- ▶ Подвод к контуру: нажмите клавишу **APPR DEP**
- > В ЧПУ выполняется вызов панели программных клавиш с функциями подвода и отвода.



- ▶ Выберите функцию подвода **APPR CT**: укажите координаты точки старта контура **1** по X и Y, например 5/5, подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ **Угол центра?** Введите угол подвода, например 90°, подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ **Радиус окружности?** Введите радиус подвода, например 8 мм, подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ **Корр.на радиус: RL/RR/без корр.?** нажмите программную клавишу **RL**: активация коррекции на радиус слева от запрограммированного контура
- ▶ **Подача F=?** Введите скорость подачи при обработке, например 700 мм/мин, подтвердите ввод клавишей **END**



- ▶ Обработка контура, подвод к точке контура **2**: достаточно просто ввести изменённую информацию, а также Y-координату 95, и сохранить нажатием клавиши **END**



- ▶ Подвод к точке контура **3**: введите X-координату 95 и сохраните данные нажатием кнопки **END**



- ▶ Определение фаски в точке контура **3**: задайте фаску 10 мм, охраните данные нажатием кнопки **END**



- ▶ Подвод к точке контура **4**: введите Y-координату 5 и сохраните данные нажатием кнопки **END**



- ▶ Определение фаски в точке контура **4**: задайте фаску 20 мм, охраните данные нажатием кнопки **END**



- ▶ Подвод к точке контура **1**: введите X-координату 5 и сохраните данные нажатием кнопки **END**



- ▶ Отвод от контура: нажмите клавишу **APPR DEP**



- ▶ Тип отвода: нажмите программную клавишу **DEP CT**
- ▶ **Угол центра?** Введите угол отвода, например 90°, подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ **Радиус окружности?** Введите радиус отвода, например 8 мм, подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ **Подача F=?** Введите подачу позиционирования, например 3000 мм/мин, сохраните нажатием кнопки **ENT**
- ▶ **Дополнительная функция M?** Выключите подачу СОЖ, например **M9**, подтвердите клавишей **END**



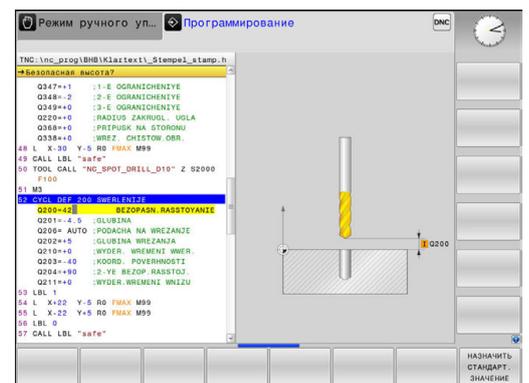
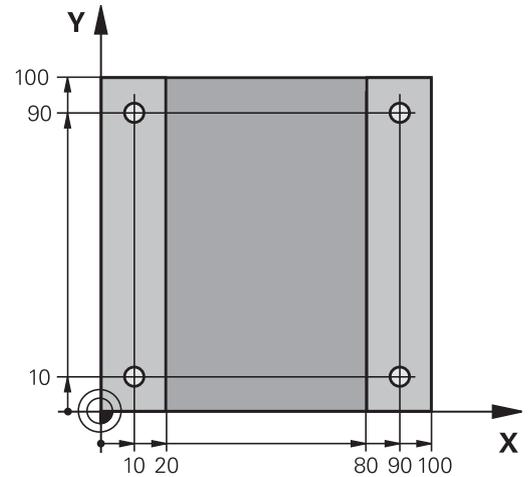
- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.
- ▶ Отвод инструмента: нажмите оранжевую клавишу оси **Z** и введите значение позиции, к которой подводится инструмент, например, 250. Подтвердите клавишей **ENT**.
- ▶ **Корр.на радиус: RL/RR/без корр.?** подтвердите клавишей **ENT**: не активировать коррекцию на радиус
- ▶ **Подача F=?**, нажмите клавишу **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)
- ▶ **Дополнительная функция M?** Введите **M2** для завершения программы, подтвердите ввод клавишей **END**
- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.

**Подробная информация по данной теме**

- **Законченный пример с кадрами программы**  
**Дополнительная информация:** "Пример: движения по прямой и фаски в декартовой системе координат", Стр. 319
- **Создание новой программы**  
**Дополнительная информация:** "Открытие и ввод программ", Стр. 167
- **Подвод к контуру/выход из контура**  
**Дополнительная информация:** "Вход в контур и выход из контура", Стр. 300
- **Программирование контура**  
**Дополнительная информация:** "Обзор функций траектории", Стр. 310
- **Программируемые типы подачи**  
**Дополнительная информация:** "Возможности ввода подачи", Стр. 173
- **Коррекция радиуса инструмента**  
**Дополнительная информация:** "Поправка на радиус инструмента ", Стр. 279
- **Дополнительные M-функции**  
**Дополнительная информация:** "Дополнительные функции контроля выполнения программы, шпинделя и подачи СОЖ ", Стр. 502

## Создание программы циклов

Отверстия, показанные на рисунке справа (глубина 20 мм), следует проделывать с помощью стандартного цикла сверления. Определение заготовки уже было создано оператором.

TOOL  
CALL

- ▶ Вызов инструмента: введите все данные инструмента. Каждый раз подтверждайте ввод клавишей **ENT**, не забудьте указать ось инструмента

L

- ▶ Нажмите клавишу **L** для начала кадра перемещения по прямой
- ▶ Отвод инструмента: нажмите оранжевую клавишу оси **Z** и введите значение позиции, к которой подводится инструмент, например 250. Подтвердите клавишей **ENT**

- ▶ **Коррекция радиуса: RL/RR/без корр.?**, подтвердите клавишей **ENT**: коррекция на радиус не активируется

- ▶ **Подача F=?**, подтвердите кнопкой **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)

- ▶ **Дополнительная функция M?** подтвердите клавишей **END**

- ▶ Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.

- ▶ Вызовите меню специальных функций: нажмите клавишу **SPEC FCT**

SPEC  
FCT

- ▶ Отображение функций для обработки точек

КОНТУР/—  
ТОЧКА  
ОБРАБ.

- ▶ Выбор задания образца

PATTERN  
DEF

- ▶ Выбор ввода точек: введите координаты 4 точек, каждый раз подтверждая ввод кнопкой **ENT**. После ввода данных четвертой точки сохраните кадр в памяти нажатием кнопки **END**

ТОЧКА

- ▶ Вызовите меню циклов: нажмите клавишу **CYCL DEF**

CYCL  
DEF

- ▶ Отображение циклов сверления

СВЕРЛ./  
РЕЗЬБА

- ▶ Выбор стандартного цикла сверления 200
- ▶ Система ЧПУ запускает диалоговое окно определения параметров цикла.

200

- ▶ Поэтапно вводите параметры, запрашиваемые системой ЧПУ, каждый раз подтверждая ввод кнопкой **ENT**
- ▶ В правой части дисплея ЧПУ дополнительно выполняется показ графики, используемой для отображения соответствующего параметра цикла

CYCL  
CALL

- ▶ Откройте меню для определения вызова цикла: нажмите клавишу **CYCL CALL**



CYCLE  
CALL  
PAT

- ▶ Обработка цикла сверления на определенном образце:
- ▶ **Подача F=?**, подтвердите кнопкой **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)
- ▶ **Дополнительная функция M?** Включите шпиндель и подачу СОЖ, например **M13**, подтвердите клавишей **END**
- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.



- ▶ Введите Отвод инструмента: нажмите оранжевую кнопку оси **Z**, и введите значение позиции, к которой подводится инструмент, например, 250. Подтвердите клавишей **ENT**.
- ▶ **Поправка на радиус: RL/RR/без корр.?**, подтвердите кнопкой **ENT**: коррекция на радиус не активируется
- ▶ **Подача F=?**, подтвердите кнопкой **ENT**: перемещение на ускоренном ходу (**FMAX**)
- ▶ **Дополнительная функция M?** Введите **M2** для завершения программы, подтвердите ввод клавишей **END**
- > Система ЧПУ сохранит введенный кадр перемещения.

## Пример

0 BEGIN PGM C200 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	Определение заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S4500	вызовом инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Вывод инструмента из материала
5 PATTERN DEF POS1 (X+10 Y+10 Z+0) POS2 (X+10 Y+90 Z+0) POS3 (X+90 Y+90 Z+0) POS4 (X+90 Y+10 Z+0)	Задание позиций обработки
6 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Определение цикла
Q200=2 ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	
Q201=-20 ;GLUBINA	
Q206=250 ;PODACHA NA WREZANJE	
Q202=5 ;GLUBINA WREZANJA	
Q210=0 ;WYDER. WREMENI WWER.	
Q203=-10 ;KOORD. POVERHNNOSTI	
Q204=20 ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	
Q211=0.2 ;WYDER.WREMENI WNIZU	
Q395=0 ;KOORD. OTSCHETA GLUB	
7 CYCL CALL PAT FMAX M13	Включение шпинделя и СОЖ, вызов цикла
8 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
9 END PGM C200 MM	

## Подробная информация по данной теме

- Создание новой программы  
**Дополнительная информация:** "Открытие и ввод программ", Стр. 167
- Программирование циклов  
**дополнительная информация** Руководство пользователя по программированию циклов

## 1.4 Графическое тестирование первой части (опция № 20)

### Правильный выбор режима работы

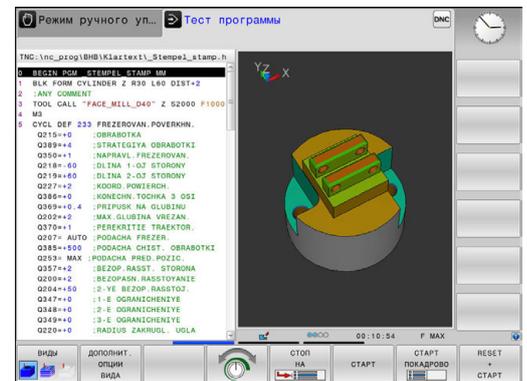
Вы можете тестировать программы в режиме работы **Тест прогр.**:



- ▶ Нажмите клавишу режимов работы.
- Система ЧПУ перейдет в режим **Тест прогр.**

### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98
- Тестирование программы  
**Дополнительная информация:** "Тестирование программы", Стр. 752



## Выбор таблицы инструментов для теста программы

Если вы не активировали для режима работы **Тест прогр.** таблицу инструментов, необходимо выполнить следующие действия.

- 
  - ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
  - > Система ЧПУ откроет окно управления файлами.
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ТИПА**
  - > Система ЧПУ откроет меню программных клавиш для выбора желаемого типа файла.
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПО УМОЛЧ.**
  - > Система ЧПУ отобразит все хранящиеся в памяти файлы в правом окне.
- 
  - ▶ Переместите курсор влево в список директорий
- 
  - ▶ Переместите курсор на директорию **TNC:\table\**
- 
  - ▶ Переместите курсор вправо на файлы
- 
  - ▶ Переместите курсор на файл **TOOL.T** (активная таблица инструментов), нажмите клавишу **ENT**, **TOOL.T** получит статус **S** и станет, таким образом, активной для **Тест прогр.**
- 
  - ▶ Нажмите кнопку **END**: выход из управления файлами

### Подробная информация по данной теме

- Управление инструментами  
**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Тестирование программы  
**Дополнительная информация:** "Тестирование программы", Стр. 752

## Выбор программы, которую необходимо протестировать

- 
  - ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
  - > Система ЧПУ откроет окно управления файлами.
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ**
  - > Система ЧПУ откроет всплывающее окно с последними выбранными файлами.
  - ▶ С помощью клавиш со стрелками выберите программу, которую необходимо протестировать, и назначьте ее клавишей **ENT**

### Подробная информация по данной теме

- Выбор программы  
**Дополнительная информация:** "Работа с управлением файлами", Стр. 185

## Выбор режима разделения экрана и вида

- 
  - ▶ Нажмите клавишу для выбора разделения экрана дисплея
  - > Система ЧПУ отобразит на панели программных клавиш все доступные альтернативные возможности.
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММА + ГРАФИКА**
  - > Система ЧПУ отобразит на левой половине экрана программу, а на правой половине – заготовку.

Система ЧПУ выводит следующие виды отображения:

клавиши Softkey	Функция
	Объемное изображение
	Объемное изображение и пути инструмента
	Пути инструмента

### Подробная информация по данной теме

- Функции графики  
**Дополнительная информация:** "Графики (номер опции #20)", Стр. 738
- Выполнение тестирования программы  
**Дополнительная информация:** "Тестирование программы", Стр. 752

## Запуск теста программы



- ▶ Нажмите программную клавишу **СБРОС + СТАРТ**
- > Система ЧПУ сбрасывает ранее активные данные инструмента.
- > Система ЧПУ моделирует активную программу до запрограммированного прерывания или до конца программы
- ▶ Во время моделирования вы можете с помощью клавиш Softkey менять используемый вид отображения



- ▶ Нажмите программную клавишу **СТОП**
- > ЧПУ прервет тестирование программы



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПУСК**
- > Система ЧПУ продолжит выполнение теста программы после прерывания

## Подробная информация по данной теме

- Выполнение теста программы  
**Дополнительная информация:** "Тестирование программы", Стр. 752
- Функции графики  
**Дополнительная информация:** "Графики (номер опции #20)", Стр. 738
- Настройка скорости моделирования  
**Дополнительная информация:** "Настройка скорости выполнения теста программы", Стр. 739

## 1.5 Наладка инструмента

### Правильный выбор режима работы

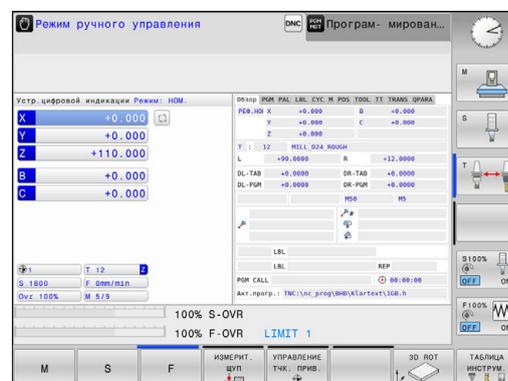
Наладка инструмента осуществляется в режиме работы **Режим ручного управления**:



- ▶ Нажмите клавишу режимов работы
- ▶ Система ЧПУ перейдет в **Режим ручного управления**.

### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98



### Подготовка и измерение инструмента

- ▶ Следует зажать необходимые инструменты в соответствующих держателях инструмента (инструментальных модулях)
- ▶ При измерении с помощью предзадатчика: измерьте инструмент, запишите длину и радиус или введите их непосредственно в систему станка с помощью программы передачи данных
- ▶ При измерении на станке: загрузите инструменты в устройство смены инструмента  
**Дополнительная информация:** "Таблица места инструмента TOOL\_P.TCH", Стр. 87

## Таблица инструментов TOOL.T



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Вызов окна управления инструментами может отличаться от описанного далее.

В таблице инструментов TOOL.T (хранится на жестком диске в `TNC:\table\`) вы можете сохранять в памяти данные об инструментах, такие как длина и радиус, а также индивидуальные параметры каждого конкретного инструмента, которые требуются ЧПУ для выполнения разнообразных функций.

T	NAME	L	R	R2	DL
0	MUL WERKZEUG	0	0	0	0
1	D2	30	1	0	
2	D4	40	2	0	
3	D6	50	3	0	
4	D8	60	4	0	
5	D10	60	5	0	
6	D12	60	6	0	
7	D14	70	7	0	
8	D16	80	8	0	
9	D18	90	9	0	
10	D20	90	10	0	
11	D22	90	11	0	
12	D24	90	12	0	
13	D26	90	13	0	
14	D28	100	14	0	
15	D30	100	15	0	
16	D32	100	16	0	
17	D34	100	17	0	
18	D36	100	18	0	
19	D38	100	19	0	

Для ввода данных об инструментах в таблицу инструментов TOOL.T выполните действия в порядке, указанном ниже.



- ▶ Отображение таблицы инструментов
- Система ЧПУ отображает таблицу инструментов в форме таблицы.



- ▶ Редактирование таблицы инструментов: установите программную клавишу **РЕДАКТИР.** на **ВКЛ.**
- ▶ Перемещаясь вниз или вверх с помощью клавиш со стрелками, выберите номер инструмента, который вам необходимо изменить
- ▶ Перемещаясь вправо или влево с помощью клавиш со стрелками, выберите данные инструментов, которые необходимо изменить
- ▶ Выход из таблицы инструментов: нажмите клавишу **END**

### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98
- Работа с таблицей инструмента  
**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Работа с окном управления инструментами (опция № 93)  
**Дополнительная информация:** "Управление инструментами: вызов", Стр. 283

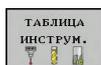
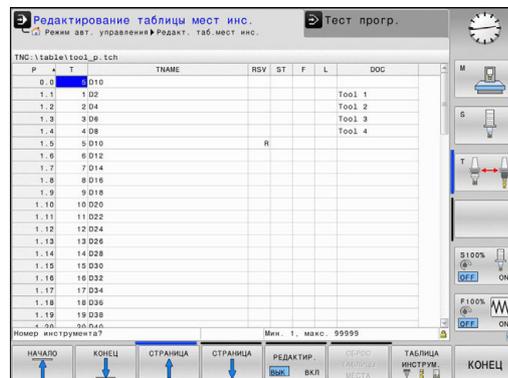
## Таблица места инструмента TOOL\_P.TCH



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Принцип действия таблицы мест зависит от станка.

В таблице места TOOL\_P.TCH (хранится на жестком диске в TNC:\table\) вы задаете, какие инструменты находятся в Вашем магазине инструментов.

Для ввода данных в таблицу мест TOOL\_P.TCH выполните действия в порядке, указанном ниже.



- ▶ Отображение таблицы инструментов
- Система ЧПУ отображает таблицу инструментов в форме таблицы.



- ▶ Отображение таблицы мест
- Система ЧПУ отображает таблицу мест в форме таблицы.
- ▶ Редактирование таблицы мест: установите программную клавишу **РЕДАКТ.** на **ВКЛ.**
- ▶ Перемещаясь вниз или вверх с помощью клавиш со стрелками, выберите номер места, который вам необходимо изменить
- ▶ Перемещаясь вправо или влево с помощью клавиш со стрелками, выберите данные, которые необходимо изменить
- ▶ Выход из таблицы места: нажмите клавишу **END**

### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98
- Работа с таблицей места инструмента  
**Дополнительная информация:** "Таблица места для устройства смены инструмента", Стр. 265

## 1.6 Настройка заготовки

### Правильный выбор режима работы

Настройка детали осуществляется в режимах работы **Режим ручного управления** или **Электронный маховичок**



- ▶ Нажмите клавишу режимов работы
- > Система ЧПУ перейдет в **Режим ручного управления**.

### Подробная информация по данной теме

- Режим работы **Режим ручного управления**  
**Дополнительная информация:** "Перемещение осей станка", Стр. 657

### Зажим заготовки

Закрепите заготовку на столе станка с помощью зажимного приспособления. Если ваш станок оснащен трехмерным контактным щупом, выставление заготовки параллельно оси не требуется.

Если вы не имеете 3D контактного щупа, вам следует выполнить выставление заготовки так, чтобы она была зажата в положении параллельно осям станка.

### Подробная информация по данной теме

- Установка точек привязки при помощи контактного щупа  
**Дополнительная информация:** "Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)", Стр. 713
- Установка точек привязки без контактного щупа  
**Дополнительная информация:** "Назначение точки привязки без использования контактного щупа", Стр. 685

## Установка точек привязки с 3D контактным щупом (опция #17)

- ▶ Вызовите измерительный 3D-щуп: в режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных** выполните кадр **TOOL CALL** с указанием оси инструмента и затем переключитесь в режим работы **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕРИТ. ЩУП**
- > Система ЧПУ отображает на панели программных клавиш доступные функции.



- ▶ Установка точки привязки, например в углу заготовки
- ▶ Переместите при помощи кнопок направления осей измерительный щуп в первую точку касания на первой грани заготовки
- ▶ Клавишей Softkey выберите направление касания
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Измерительный щуп будет перемещаться в заданном направлении до тех пор, пока не коснется заготовки, а затем будет автоматически возвращен обратно в точку старта.
- ▶ Переместите при помощи кнопок направления осей измерительный щуп во вторую точку касания на первой грани заготовки
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Измерительный щуп будет перемещаться в заданном направлении до тех пор, пока не коснется заготовки, а затем будет автоматически возвращен обратно в точку старта.
- ▶ Переместите при помощи кнопок направления осей измерительный щуп в первую точку касания на второй грани заготовки
- ▶ Клавишей Softkey выберите направление касания
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Измерительный щуп будет перемещаться в заданном направлении до тех пор, пока не коснется заготовки, а затем будет автоматически возвращен обратно в точку старта.
- ▶ Переместите при помощи кнопок направления осей измерительный щуп во вторую точку касания на второй грани заготовки

- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Измерительный щуп будет перемещаться в заданном направлении до тех пор, пока не коснется заготовки, а затем будет автоматически возвращен обратно в точку старта.
- > После этого система ЧПУ отобразит координаты вычисленной угловой точки.
- ▶ Установка 0: нажмите программную клавишу **ВВОД КООРДИНАТ**
- ▶ Выйдите из меню, нажав программную клавишу **КОНЕЦ**

ВВОД  
КООРДИНАТ

#### Подробная информация по данной теме

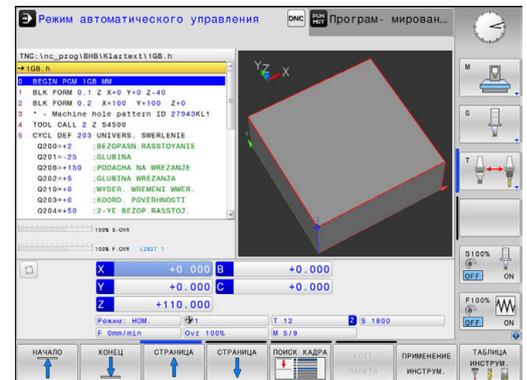
- Установка точки привязки  
**Дополнительная информация:** "Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)",  
Стр. 713

## 1.7 Отработка первой программы

### Правильный выбор режима работы

Отработка программ выполняется в режимах работы **Отработка отд.блоков программы** или **Режим автоматического управления**:

- ▶ Нажмите клавишу режимов работы
- ▶ Система ЧПУ перейдет в режим работы **Отработка отд.блоков программы**, система ЧПУ отработывает программу последовательно кадр за кадром.
- ▶ Оператор должен подтверждать каждый кадр нажатием клавиши **NC-старт**
- ▶ Нажмите клавишу режимов работы
- ▶ Система ЧПУ перейдет в режим работы **Режим автоматического управления**, система ЧПУ отработывает программу после нажатия NC-старта до программного прерывания или до конца программы.



### Подробная информация по данной теме

- Режимы работы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98
- Отработка программ  
**Дополнительная информация:** "Выполнение программы", Стр. 757

### Выбор программы, которую необходимо отработать

- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно управления файлами.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ**
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно с последними выбранными файлами.
- ▶ При необходимости с помощью клавиш со стрелками выберите программу, которую требуется отработать, и выберите её клавишей **ENT**

### Подробная информация по данной теме

- Управление файлами  
**Дополнительная информация:** "Работа с управлением файлами", Стр. 185

## Запуск программы



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Система ЧПУ будет обрабатывать активную программу.

## Подробная информация по данной теме

- Отработка программ  
**Дополнительная информация:** "Выполнение программы",  
Стр. 757

# 2

**Введение**

## 2.1 TNC 620

Системы ЧПУ HEIDENHAIN TNC – это контурные системы управления, ориентированные на работу в цеху, с помощью которых вы программируете традиционную фрезерную и сверлильную обработку в понятном диалоге открытым текстом. Они предназначены для применения на фрезерных и сверлильных станках, а также обрабатывающих центрах с максимально 6 осями. Дополнительно при программировании можно настраивать угловое положение шпинделя.

Пульт управления и интерфейс на экране наглядно оформлены, так что можно быстро и легко получать доступ ко всем функциям.



### HEIDENHAIN-Klartext и DIN/ISO

Особенно просто создавать программы в дружелюбном к пользователю диалоге открытым текстом HEIDENHAIN, диалоговом языке программирования для цехового применения. Графика при программировании отображает отдельные шаги обработки во время ввода программы. Если имеется чертеж, выполненный не по правилам стандартного программирования, то поможет дополнительный режим свободного программирования контура FK. Графическое моделирование обработки заготовки возможно как во время тестирования программы, так и в процессе ее отработки.

Кроме того, систему ЧПУ можно программировать по стандартам DIN/ISO или в режиме прямого цифрового управления.

Программу можно вводить и тестировать также в тот момент, когда другая программа уже выполняет обработку заготовки.

### Совместимость

Программы обработки, созданные на системах контурного управления HEIDENHAIN (начиная с версии TNC 150 B), условно совместимы с TNC 620. Если кадры программы содержат недействительные элементы, при открытии файла система ЧПУ сопроводит их сообщением об ошибке или отобразит в виде кадров ошибки (ERROR-кадр).



Обратите особое внимание на подробное описание различий между iTNC 530 и TNC 620.

**Дополнительная информация:** "Функции TNC 620 и iTNC 530 в сравнении", Стр. 855

## 2.2 Дисплей и пульт управления

### Дисплей

Система ЧПУ поставляется в компактной версии или с отдельным экраном и пультом управления. В обоих вариантах она оснащается 15-дюймовым плоским экраном.

#### 1 Заглавная строка

При включенной системе ЧПУ в заглавной строке дисплея отображаются выбранные режимы работы: слева – режимы работы станка, а справа – режимы работы при программировании. В более широком поле заглавной строки указан тот режим работы, который отображается на дисплее, там появляются вопросы диалога и тексты сообщений (исключение, если система ЧПУ отображает только графику).

#### 2 Клавиши Softkey

В нижней строке ЧПУ отображаются функции программных клавиш. Выбор этих функций осуществляется с помощью клавиш, расположенных ниже. Для удобства навигации узкие полосы непосредственно над панелью функций программных клавиш указывают на количество этих панелей. Между ними можно переключаться, используя программные клавиши. Активная панель программных клавиш отображается подсвеченной полосой

#### 3 Клавиши выбора Softkey

#### 4 Переключающие клавиши Softkey

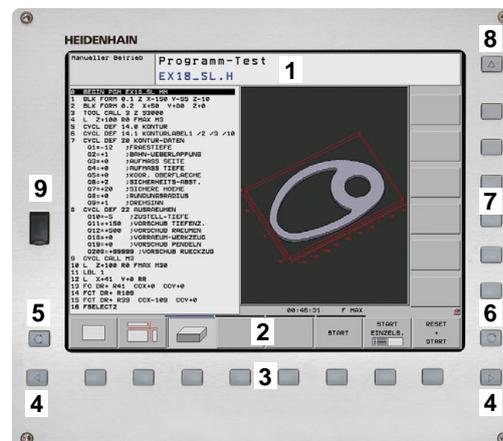
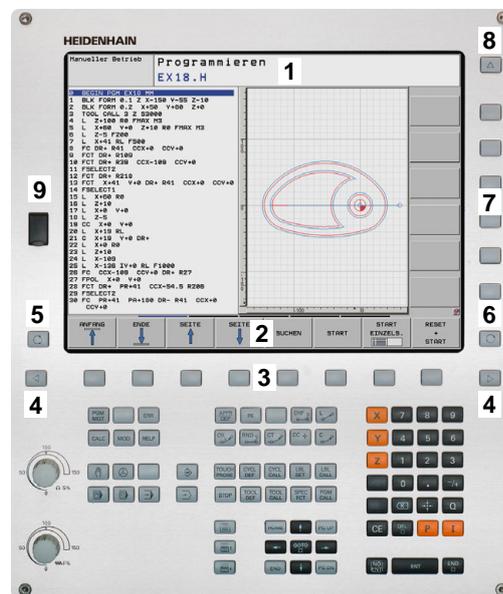
#### 5 Назначение режима разделения экрана

#### 6 Кнопка переключения между режимом станка, режимом программирования, а также третьим рабочим столом.

#### 7 Клавиши выбора Softkey для клавиш Softkey производителя станков

#### 8 Переключающие клавиши, определяемые производителем станка

#### 9 USB-разъем



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

## Выбор режима разделения экрана

Пользователь выбирает режим разделения экрана. Таким образом, система ЧПУ, например в режиме **Программирование**, может показывать программу в левом окне одновременно с тем, как в правом окне отображается графика при программировании. В качестве альтернативы можно также вывести в правом окне отображение оглавления программ или только программу в одном большом окне. Тип окна, отображаемого ЧПУ, зависит от выбранного режима работы.

Выбор режима разделения экрана:



- ▶ Нажмите клавишу **переключения режима разделения экрана**: на панели программных клавиш отобразятся возможные типы разделения экрана  
**Дополнительная информация:** "Режимы работы", Стр. 98



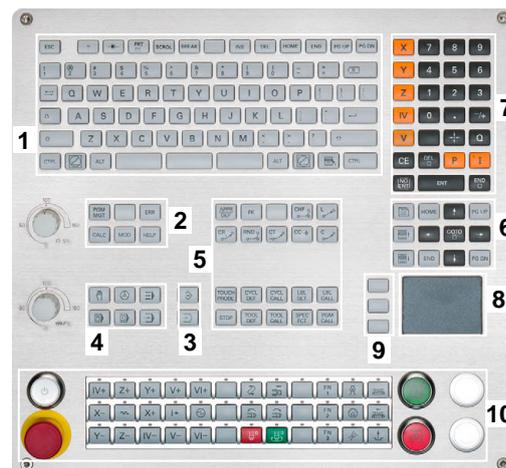
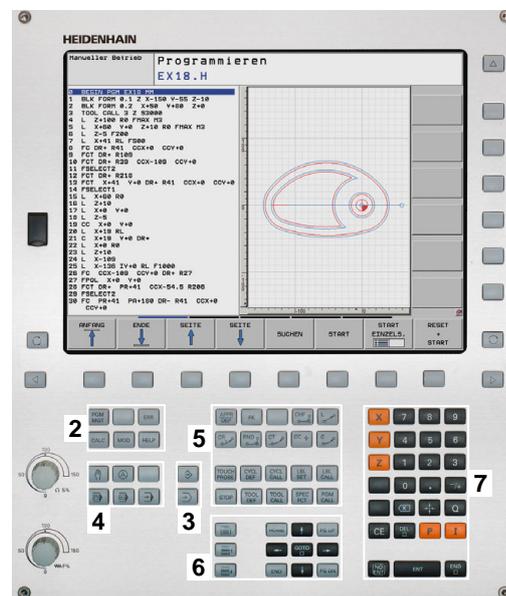
- ▶ Выберите режим разделения экрана с помощью программной клавиши

## Пульт управления

TNC 620 поставляется со встроенной клавиатурой. Также существует версия TNC 620 с отдельным экраном и пультом управления с буквенно-цифровой клавиатурой.

- 1 Буквенно-цифровая клавиатура для ввода текста, имен файлов и DIN/ISO-программирования
- 2
  - Управление файлами
  - Калькулятор
  - Функция MOD
  - Функция HELP (ПОМОЩЬ)
  - Индикация сообщений об ошибках
- 3 Режимы программирования
- 4 Режимы работы станка
- 5 Открывание диалогов программирования
- 6 Кнопки со стрелками и операция (инструкция) перехода **GOTO**
- 7 Ввод чисел и выбор оси
- 8 Сенсорная панель
- 9 Кнопки мыши
- 10 станочного пульта  
**Дополнительная информация:** Руководство по эксплуатации станка

Функции отдельных кнопок перечислены на обратной стороне обложки данного руководства.



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Некоторые производители станков не используют стандартную панель управления фирмы HEIDENHAIN.

Клавиши, как, например, **NC-старт** или **NC-стоп**, описываются в руководстве по эксплуатации станка.

## 2.3 Режимы работы

### Режим ручного управления и электронного маховичка

Наладка станка выполняется в режиме работы **Режим ручного управления**. В этом режиме работы можно позиционировать оси станка вручную или поэтапно, назначать точек привязки и поворачивать плоскость обработки.

Режим работы **Электронный маховичок** поддерживает перемещение осей станка вручную с помощью электронного маховичка HR.

### Программные клавиши разделения экрана (выбор выполняется, как описано ранее)

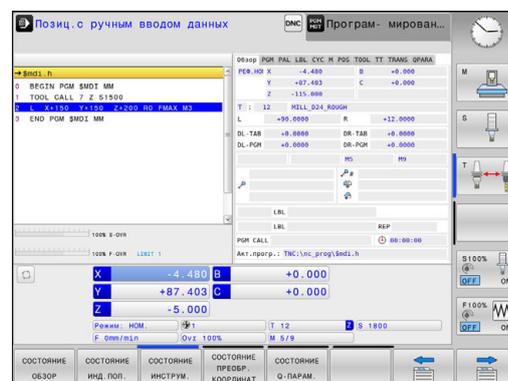
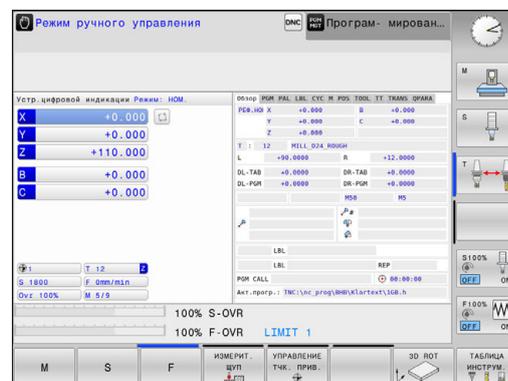
Клавиша Softkey	Окно
ПОЗИЦИЯ	Позиции
ПОЗИЦИЯ + СОСТОЯНИЕ	Слева: позиции, справа: индикация состояния
КИНЕМАТИКА + ПОЗИЦИИ	Слева: позиции, справа: объекты столкновения

### Позиционирование с ручным вводом данных

В этом режиме работы можно программировать простые перемещения, например для фрезерования плоскостей или предварительного позиционирования.

### Программные клавиши разделения экрана

Клавиша Softkey	Окно
ПРОГРАММА	Программа
ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ	Слева: программа, справа: индикация состояния
КИНЕМАТИКА + ПОЗИЦИИ	Слева: программа, справа: объекты столкновения

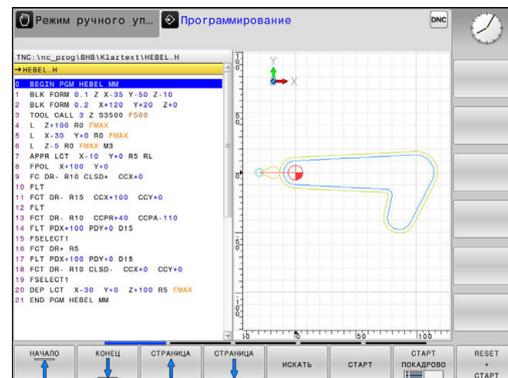


## Программирование

Этот режим служит для написания NC-программ. Многосторонняя поддержка и дополнения при программировании представлены программированием свободного контура, различными циклами и функциями Q-параметров. По запросу графика при программировании отображает запрограммированные пути перемещения.

### Программные клавиши для разделения экрана

Клавиша Softkey	Окно
ПРОГРАММА	Программа
ПРОГРАММА + ЧАСТИ ПР.	Слева: программа, справа: оглавление программы
ПРОГРАММА + ГРАФИКА	Слева: программа, справа: графика при программировании

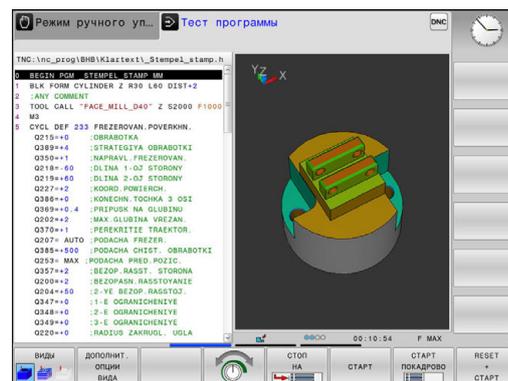


## Тестирование программы

Система ЧПУ моделирует программы и части программ в режиме работы **Тест прогр.**, например, чтобы обнаружить геометрические несоответствия, отсутствующие или неправильные данные в программе и нарушения рабочей зоны. Моделирование поддерживается графически путем отображения детали в различных проекциях. (опция № 20)

### Клавиши Softkey для разделения экрана дисплея

Клавиша Softkey	Окно
ПРОГРАММА	Программа
ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ	Слева: программа, справа: индикация состояния
ПРОГРАММА + ГРАФИКА	Слева: программа, справа: графика (номер опции #20)
ГРАФИКА	Графика (опция № 20)



## Выполнение программы в автоматическом и покадровом режимах

В режиме работы **Режим авт. управления** система ЧПУ выполняет программу до конца или до ручного или запрограммированного прерывания. После перерыва оператор может снова продолжить отработку программы.

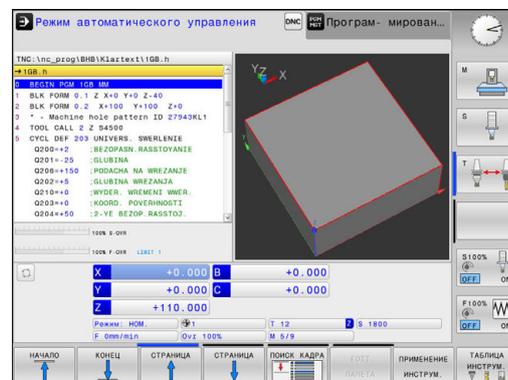
В режиме работы **Отраб.отд.бл. программы** оператор обрабатывает каждый кадр нажатием клавиши **NC-старт**. В циклах шаблонов отверстий и **CYCL CALL PAT** система ЧПУ останавливается после каждой точки.

### Программные клавиши для разделения экрана

Клавиша Softkey	Окно
ПРОГРАММА	Программа
ПРОГРАММА + ЧАСТИ ПР.	Слева: программа, справа: оглавление
ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ	Слева: программа, справа: индикация состояния
ПРОГРАММА + ГРАФИКА	Слева: программа, справа: графика (номер опции #20)
ГРАФИКА	Графика (номер опции #20)

### Программные клавиши разделения экрана при использовании таблицы палет(опция #22 Pallet managment)

Клавиша Softkey	Окно
ПАЛЕТА	Таблица палет
ПРОГРАММА + ПАЛЕТА	Слева: программа, справа: таблица палет
ПАЛЕТА + СОСТОЯНИЕ	Слева: таблица палет, справа: индикация состояния
ПАЛЕТА + ГРАФИКА	Слева: таблица палет, справа: графика



## 2.4 Индикации состояния

### Общая индикация состояния

Общая индикация состояния в нижней части дисплея отображает информацию о текущем состоянии станка.

Она появляется автоматически в режимах работы:

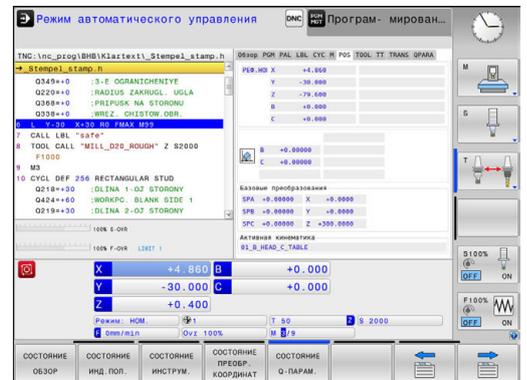
- Обработка отд. блоков программы
- Режим автоматического управления
- Позиц. с ручным вводом данных

 Если выбран режим разделения экрана **ГРАФИКА**, то индикация состояния не отображается.

В режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок** индикация состояния выводится в большом окне.

### Информация индикации состояния

Символ	Значение
IST	Индикация положения: фактические, заданные координаты или остаточный путь
<b>XYZ</b>	Оси станка; вспомогательные оси отображаются системой ЧПУ строчными буквами. Последовательность и количество указываемых осей устанавливает производитель станка. Следуйте указаниям руководства по эксплуатации станка
	Номер активной точки привязки из таблицы точек привязки. Если точка привязки назначена в ручном режиме, то за символом система ЧПУ отображает текст <b>MAN</b>
<b>F S M</b>	Индикация подачи в дюймах соответствует одной десятой действительного значения. Частота вращения S, подача F и действующая дополнительная M-функция
	Ось заблокирована
	Ось может перемещаться с помощью маховичка
	Оси перемещаются с учетом разворота плоскости обработки
	Оси перемещаются с учетом 3D-разворота плоскости обработки
	Оси перемещаются при наклоненной плоскости обработки
	Оси перемещаются зеркально
TCPM	Функция <b>M128</b> или <b>FUNCTION TCPM</b> активна



Символ	Значение
	Функция «Перемещение в направлении оси инструмента» активна
	Программа не выбрана, выбрана новая программа, программа прервана через внутренний останов или выполнение программы завершено В этом состоянии система ЧПУ не обладает действующими модальными программными данными, благодаря чему возможны все действия, например, перемещение курсора или изменение Q-параметров.
	Программа запущена, идёт отработка В этом состоянии система ЧПУ, по соображениям безопасности, не разрешает никаких действий.
	Программа остановлена, например в режиме работы <b>Режим автоматического управления</b> , после нажатия клавиши <b>NC-стоп</b> В этом состоянии система ЧПУ, по соображениям безопасности, не разрешает никаких действий.
	Программа прервана, например в режиме работы <b>Позиц.с ручным вводом данных</b> , после безошибочной отработки кадра программы В этом состоянии система ЧПУ допускает различные действия, например, перемещение курсора или изменение Q-параметров. Однако, во время этих действий система ЧПУ в некоторых случаях теряет действующие модальные программные данные. Потеря этих данных при определённых обстоятельствах приводит к нежелательной позиции инструмента! <b>Дополнительная информация:</b> "Программирование и отработка простой обработки", Стр. 732 и "Программно-управляемое прерывание", Стр. 760
	Программа была прервана или закончилась
	Функция Активное подавление дребезга ACC активна (опция #145)
	Функция пульсирующей частоты вращения активна



Оператор может изменить последовательность пиктограмм при помощи опционального параметра станка **iconPrioList** (№ 100813). Только символ **STIB** (управление в процессе работы) всегда остается виден и не может быть сконфигурирован.

## Дополнительная индикации состояния

Дополнительные индикаторы состояния дают подробную информацию об отработке программы. Их можно вызвать во всех режимах работы, за исключением режима **Программирование**.

### Включение дополнительной индикации состояния



- ▶ Вызовите панель программных клавиш для выбора разделения экрана

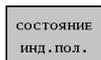


- ▶ Выберите отображение с дополнительной индикацией состояния
- ▶ Система ЧПУ отобразит в правой половине экрана форму состояния **Обзор**.

### Выбор дополнительной индикации состояния



- ▶ Перелистывайте панели программных клавиш до тех пор, пока не появятся программные клавиши **СТОСТОЯНИЕ**



- ▶ Выберите дополнительную индикацию состояния напрямую с помощью программной клавиши, например, позиция и координаты, или



- ▶ выберите желаемый вид с помощью программных клавиш для переключения

Выберите описанные ниже индикации состояния одним из следующих способов:

- напрямую, через соответствующую программную клавишу
- через программные клавиши переключения
- при помощи клавиши **следующая закладка**



Обратите внимание на то, что некоторые из указанных ниже индикаций состояния доступны только при условии, что соответствующая им опция программного обеспечения была активирована в конкретной системе ЧПУ.

## Обзор

Система ЧПУ отображает форму состояния **Обзор** после включения, если был выбран режим разделение экрана **ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ** (или **ПОЗИЦИЯ + СОСТОЯНИЕ**). В форме «Обзор» перечисляются важнейшие параметры состояния, которые также отдельно приведены в соответствующих подробных формах.

Программная клавиша	Значение
	Индикация позиции
	Информация об инструменте
	Активные M-функции
	Активные преобразования координат
	Активная подпрограмма
	Активное повторение части программы
	Программа, вызванная с помощью PGM CALL
	Текущее время обработки
	Имя и путь активной главной программы

## Общая информация о программе (закладка PGM)

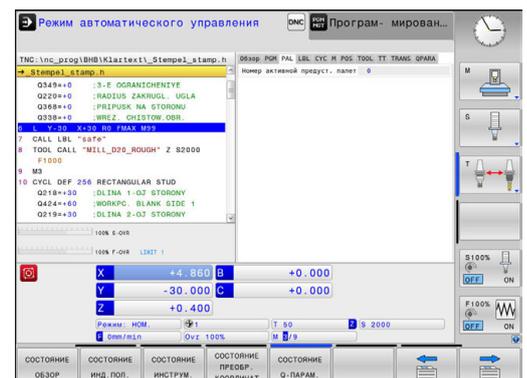
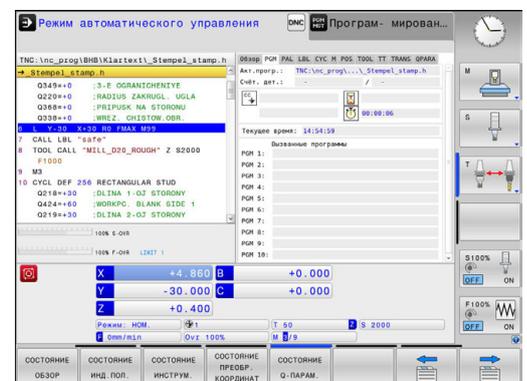
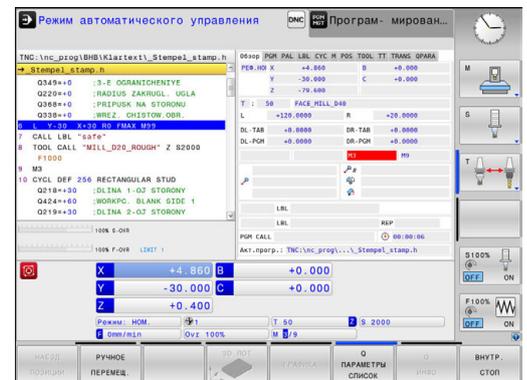
Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Имя и путь активной главной программы
	Счетчик: факт./зад. значение
	Центр окружности CC (полюса)
	Счетчик времени выдержки
	Текущее время обработки
	Текущее время
	Вызванные программы

## Информация о палетах (вкладка PAL)



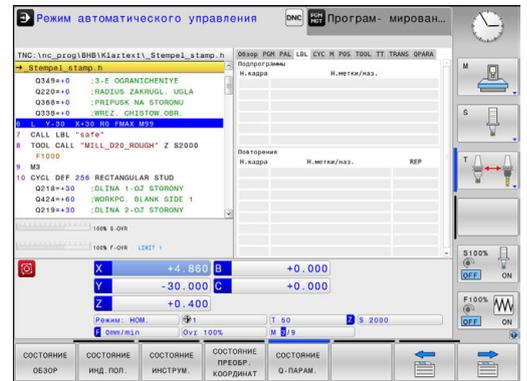
Система ЧПУ отображает эту вкладку только в том случае, если эта функция активна на данном станке.

Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Номер активной точки привязки палеты



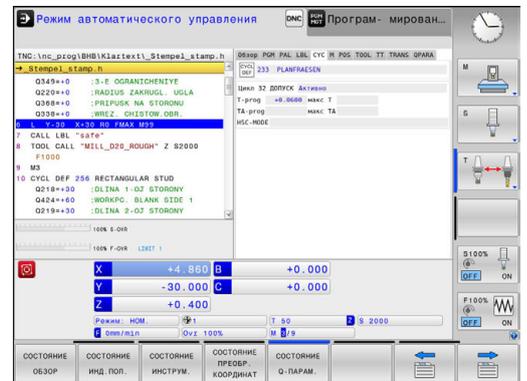
### Повтор части программы/подпрограммы (вкладка LBL)

Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Активные повторы частей программы с номером кадра, номером метки и количеством запрограммированных/подлежащих выполнению повторов
	Активные номера подпрограмм с номером кадра, под которым вызывалась подпрограмма, и номером метки, который был вызван



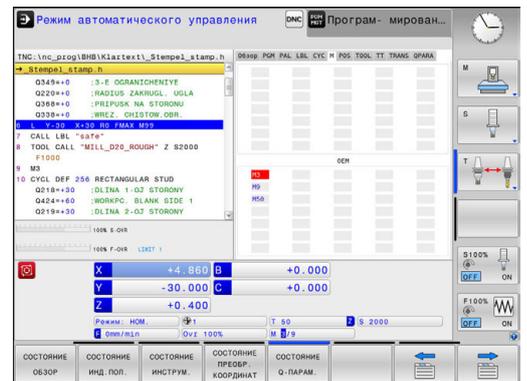
### Информация о стандартных циклах (закладка CYC)

Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Активный цикл обработки
	Активные значения цикла 32 Допуск



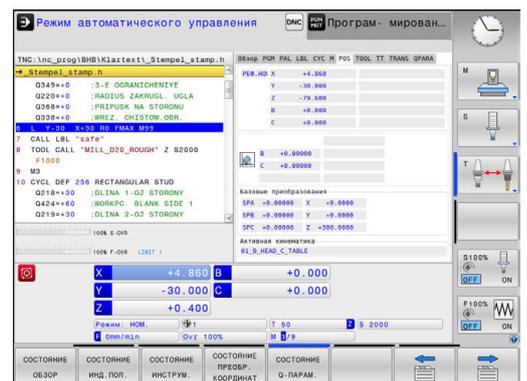
### Активные дополнительные функции M (закладка M)

Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Список активных M-функций с определенным значением
	Список активных M-функций, которые согласуются производителем станков



### Позиции и координаты (закладка POS)

Программная клавиша	Значение
<b>СОСТОЯНИЕ ИНД. ПОЛ.</b>	Тип индикации позиции, например, фактическая позиция
	Углы разворота плоскости обработки
	Угол базового преобразования
	Активная кинематика



## Информация об инструментах (закладка TOOL)

### Программная клавиша

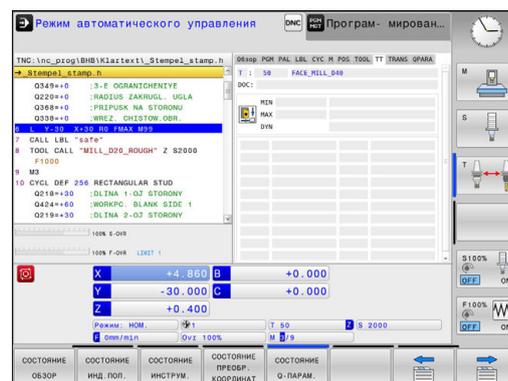
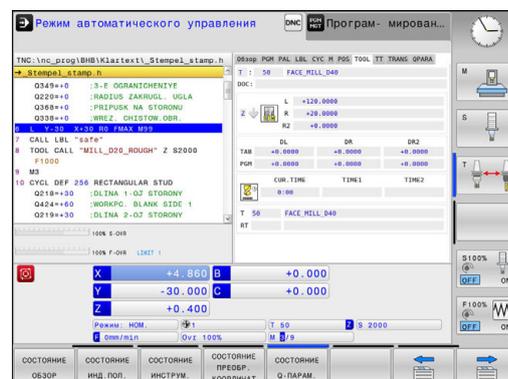
Программная клавиша	Значение
	<p>Индикация активного инструмента</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Индикация T: номер и название инструмента</li> <li>■ Индикация RT: номер и название инструмента для замены</li> </ul>
	Ось инструмента
	Длина и радиус инструмента
	Припуски (дельта-значения) из таблицы инструментов (TAB) и из <b>TOOL CALL (PGM)</b>
	Срок службы, максимальный срок службы (TIME 1) и максимальный срок службы при <b>TOOL CALL (TIME 2)</b>
	Индикация программируемого инструмента и инструмента для замены

### Измерение инструмента (закладка TT)

	Система ЧПУ отображает эту вкладку только в том случае, если эта функция активна на данном станке.
---	--

### Программная клавиша

Программная клавиша	Значение
Прямой выбор невозможен	Активный инструмент
	Измеренные значения при измерении инструмента



## Преобразования координат (закладка TRANS)

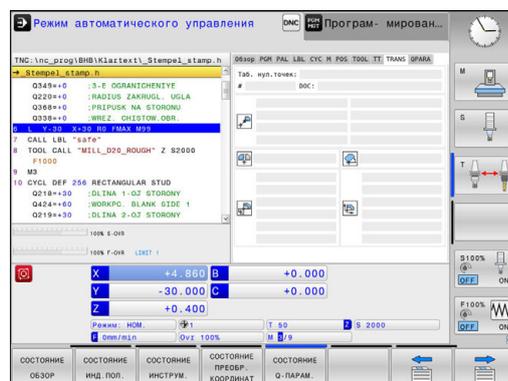
### Программная клавиша

Состояние преобр. координат	Значение
	Имя активной таблицы нулевых точек.
	Активный номер нулевой точки (#), комментарий из активной строки активного номера нулевой точки (DOC) из цикла 7
	Активное смещение нуля отсчета (цикл 7); система ЧПУ отображает активное смещение нуля отсчета по осям (до 8 осей)
	Зеркальное отражение оси (цикл 8)
	Активный угол разворота (цикл 10)
	Активный коэффициент масштабирования/коэффициенты масштабирования (циклы 11/26); система ЧПУ отображает активный коэффициент масштабирования по осям (до 6 осей)
	Центр центрического растяжения



При помощи опционального машинного параметра **CfgDisplayCoordSys** (№ 127501) можно выбрать систему координат, для которой индикация состояния будет отображать активное смещение нуля отсчета.

Программирование циклов **дополнительная информация:**  
Руководство пользователя по программированию циклов



## Отображение Q-параметров (закладка QPARA)

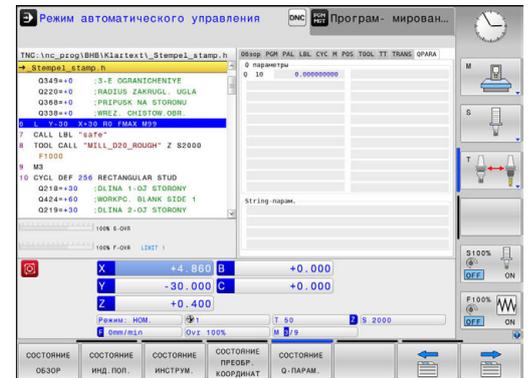
Программная клавиша      Значение

СОСТОЯНИЕ Q-ПАРАМ.	Отображение текущих значений заданных Q-параметров
	Отображение цепочки символов определённых строковых параметров



Нажмите программную клавишу **Q ПАРАМЕТРЫ СПИСОК**. Система ЧПУ откроет всплывающее окно. Задайте номер параметра для каждого типа параметра (Q, QL, QR, QS), который вы желаете контролировать. Отдельные Q-параметры разделите запятой, Q-параметры, следующие друг за другом, соедините дефисом, например 1,3,200-208. Диапазон ввода на один тип параметра составляет 132 символа.

Индикация в закладке **QPARA** всегда содержит восемь разрядов после запятой. Например, результат  $Q1 = \text{COS } 89.999$  ЧПУ отобразит как 0.00001745. Очень большие и очень маленькие значения управление отображает в экспоненциальном формате. Результат  $Q1 = \text{COS } 89.999 * 0.001$  ЧПУ отобразит как +1.74532925e-08, при этом e-08 соответствует коэффициенту  $10^{-8}$ .



## 2.5 Window-Manager



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка определяет фактическое количество функций и режим работы графического интерфейса.

В системе ЧПУ доступен графический интерфейс Xfce. Xfce – это стандартное приложение для операционных систем на базе UNIX, с помощью которого можно управлять графическим интерфейсом пользователя. Пользуясь графическим интерфейсом, можно применять функции, описанные далее:

- Отображение панели задач для переключения между различными приложениями (экранами пользователя).
- Управление дополнительным рабочим столом, на которой обрабатываются специальные приложения производителя станков.
- Управление фокусом между приложениями программного обеспечения NC и приложениями производителя станков.
- Вы можете изменять размер и положение всплывающих окон. Также можно закрыть, восстановить или свернуть всплывающее окно.



Система ЧПУ активирует на дисплее слева появление символа «звездочка», если приложение, относящееся к графическому интерфейсу, или сам графический интерфейс стали источниками ошибки. В таком случае перейдите в графический интерфейс и устраните неполадку, при необходимости обратитесь к указаниям руководства по эксплуатации станка.

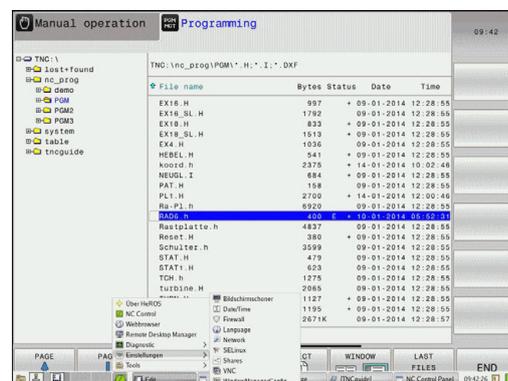
## Обзор панели задач

С помощью панели задач и мыши можно выбирать различные рабочие области.

Система ЧПУ имеет следующие рабочие области:

- Рабочая область 1: активный режим работы станка
- Рабочая область 2: активный режим программирования
- Рабочая область 3: CAD-Viewer или приложения производителя станка (доступны опционально)
- Рабочая область 4: отображение и удаленное управление внешним компьютером (опция № 133) или приложения производителя станка (доступны опционально)

Кроме того, с помощью панели задач вы можете выбирать другие приложения, запущенные параллельно с управляющим программным обеспечением, например **TNCguide**.



Все открытые приложения (справа от зеленого логотипа HEIDENHAIN) можно как угодно перемещать между рабочими областями при помощи зажатой левой кнопки мыши.

При нажатии мышкой на зеленый символ HEIDENHAIN открывается меню, в котором вы можете получить информацию, сделать настройки или запустить приложение.

В вашем распоряжении находятся следующие функции:

- **About HeROS**: открыть информацию об операционной системе
- **NC Control**: запуск и остановка программного обеспечения системы ЧПУ (только с целью диагностики)
- **Web Browser**: запуск веб-браузера
- **Touchscreen Calibration**: калибровка экрана (только для сенсорного управления)  
**Дополнительная информация**: "Touchscreen Calibration", Стр. 149
- **Touchscreen Configuration**: настройка параметров экрана (только для сенсорного управления)  
**Дополнительная информация**: "Touchscreen Configuration", Стр. 149
- **Touchscreen Cleaning**: блокировка экрана (только для сенсорного управления)  
**Дополнительная информация**: "Touchscreen Cleaning", Стр. 150
- **Remote Desktop Manager** (опция № 133): отображение и управление удаленными компьютерами  
**Дополнительная информация**: "Менеджер удаленного рабочего стола (номер опции #133)", Стр. 126

- **Diagnostic:** диагностические приложения
  - **GSmartControl:** только для авторизованных специалистов
  - **HE Logging:** настройка некоторых внутренних файлов диагностики
  - **HE Menu:** только для авторизованных специалистов
  - **perf2:** контроль процессов и загрузки процессора
  - **Portscan:** тестирование текущих соединений  
**Дополнительная информация:** "Portscan", Стр. 113
  - **Portscan OEM:** только для авторизованных специалистов
  - **RemoteService:** запуск и остановка удаленного обслуживания  
**Дополнительная информация:** "Remote Service", Стр. 115
  - **Terminal:** ввод и выполнение консольных команд
- **Settings:** настройки операционной системы
  - **Date/Time:** настройка даты и времени
  - **Firewall:** настройка брандмауэра  
**Дополнительная информация:** "Firewall", Стр. 808
  - **HePacketManager:** только для авторизованных специалистов
  - **HePacketManager Custom:** только для авторизованных специалистов
  - **Language/Keyboards:** выбор языка системы и версии клавиатуры, система ЧПУ перезаписывает настройки языка системы при запуске значением из параметра **CfgDisplayLanguage** (№ 101300)
  - **Сеть:** вызов сетевых настроек
  - **Printer:** добавление и управление принтерами  
**Дополнительная информация:** "Printer", Стр. 117
  - **Screensaver:** настройки экранной заставки
  - **SELinux:** настройка ПО безопасности для операционных систем на базе Linux
  - **Shares:** подключение и управление внешними сетевыми дисками
  - **VNC:** настройка внешнего ПО, например для получения доступа к удаленному управлению системой ЧПУ (**Virtual Network Computing**)  
**Дополнительная информация:** "VNC", Стр. 120
  - **WindowManagerConfig:** только для авторизованных специалистов

- **Tools:** файловые приложения
  - **Document Viewer:** отображение и печать файлов, например PDF
  - **File Manager:** только для авторизованных специалистов
  - **Geeqie:** открытие, управление и печать графических файлов
  - **Gnumeric:** открытие, редактирование и печать таблиц
  - **Keypad:** открытие виртуальной клавиатуры
  - **Leafpad:** открытие и редактирование текстовых файлов
  - **NC/PLC Backup:** создание резервной копии  
**Дополнительная информация:** "Backup und Restore", Стр. 123
  - **NC/PLC Restore:** восстановление резервной копии  
**Дополнительная информация:** "Backup und Restore", Стр. 123
  - **Ristretto:** открытие графических файлов
  - **Screenshot:** создание снимков экрана
  - **TNCguide:** вызов системы помощи
  - **Xarchiver:** архивация и разархивация директорий
  - **Applications:** дополнительные приложения
    - **Orange Calender:** открытие календаря
    - **Real VNC viewer:** настройка внешнего ПО, например для получения доступа к удаленному управлению ЧПУ (Virtual Network Computing)



Приложения, доступные в Tools, можно запускать напрямую, выбирая соответствующий тип файла в управлении файлами системы ЧПУ.

**Дополнительная информация:** "Дополнительное ПО для управления внешними файлами", Стр. 199

## Portscan

Через функцию сканирования портов может быть циклически или вручную запущен поиск списка всех открытых и доступных в системе портов TCP и UDP. Все найденные порты сравниваются с whitelist. Если система ЧПУ нашла порт не включённый в список, то она показывает соответствующее всплывающее окно.

В меню HeROS **Diagnostic** для этой задачи находятся приложения **Portscan** и **Portscan OEM**. **Portscan OEM** может быть запущен только после ввода пароля производителя станка.

**Portscan** выполняет поиск по всем открытым в системе исходящим спискам TCP и UDP портов и сравнивает их с четырьмя сохранёнными в системе whitelist:

- Внутренние системные белые списки (Whitelists) **/etc/sysconfig/portscan-whitelist.cfg** и **/mnt/sys/etc/sysconfig/portscan-whitelist.cfg**
- Whitelist для портов функций определённых производителем станка, как например, приложения Python, DNC: **/mnt/plc/etc/sysconfig/portscan-whitelist.cfg**
- Whitelist для портов функций определённых пользователем: **/mnt/tnc/etc/sysconfig/portscan-whitelist.cfg**

Каждый Whitelist содержит в каждой записи тип порта (TCP/UDP), номер порта, связанную программу, а также опционально комментарий. Если активна функция автоматического сканирования портов, то могут быть открыты только порты, занесённые в Whitelist, открытие других портов приводит к появлению сообщения.

Результат сканирования сохраняется в файлах журнала (LOG:/portscan/scanlog и LOG:/portscan/scanlogevil) и отображается на экране, если найден новый, не внесённый в Whitelist порт.

### Ручной запуск сканирования портов

Выполните следующие действия, для запуска сканирования портов вручную:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager",  
Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Diagnostic**
- ▶ Выберите пункт меню **Portscan**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **HeRos Portscan**.
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Start**

### Запуск циклического сканирования портов

Выполните следующие действия, для запуска циклического сканирования портов:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager",  
Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Diagnostic**
- ▶ Выберите пункт меню **Portscan**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **HeRos Portscan**.
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Automatic update on**
- ▶ Установите временной интервал при помощи ползунка

## Remote Service

Совместно с Remote Service Setup Tool, программное обеспечение HEIDENHAIN TeleService предоставляет возможность создания шифрованного сквозного соединения между сервисным компьютером и станком.

Для того чтобы система ЧПУ HEIDENHAIN имела возможность соединиться с HEIDENHAIN-Server, она должна быть подключена к интернет.

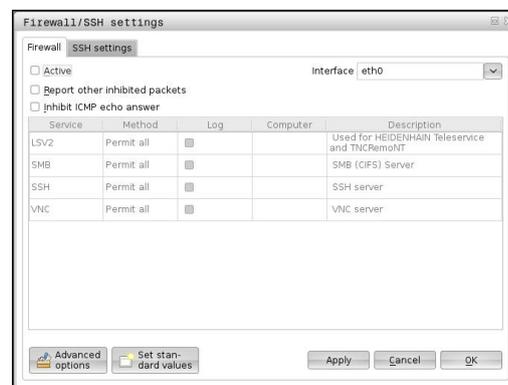
**Дополнительная информация:** "Настройка системы ЧПУ", Стр. 800

В стандартных настройках сетевого экрана системы ЧПУ блокируются все входящие и исходящие соединения. Исходя из этого, во время сервисного подключения сетевой экран должен быть деактивирован.

### Настройка системы ЧПУ

Выполните следующие действия для настройки системы ЧПУ:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager", Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Settings**
- ▶ Выберите пункт меню **Firewall**
- ▶ Система ЧПУ отобразит диалог **Firewall/SSH settings**
- ▶ Деактивируйте сетевой экран, убрав "галочку" в поле **Active** на закладке **Firewall**
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Apply**, чтобы применить настройки
- ▶ Нажмите экранную клавишу **OK**
- > Сетевой экран не активен.



Не забудьте активировать сетевой экран по окончании сервисной сессии.

### Автоматическая установка сертификата сессии

При установке программного обеспечения на системе ЧПУ устанавливается актуальный временный сертификат. Установка, также в виде обновления, может быть выполнена только сервисным персоналом производителя станка.

### Ручная установка сертификата сессии

Если в системе ЧПУ не установлен действующий сертификат сессии, то необходимо установить новый сертификат. Выясните вместе с Вашим сервисным персоналом, какой сертификат необходим. При необходимости он предоставит вам файл действующего сертификата.

Выполните следующие действия для установки сертификата на систему ЧПУ:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager", Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Settings**
- ▶ Выберите пункт меню **Network**
- ▶ Система ЧПУ отобразит диалог **Сетевые настройки**
- ▶ Перейдите на вкладку **Интернет**. Настройки в поле **Удаленное подключение** сконфигурированы производителем станка.
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Добавить** и выберите файл в меню выбора
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Открыть**
- ▶ Сертификат откроется.
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**
- ▶ При необходимости перезагрузите систему ЧПУ для применения настроек.

### Запуск сервисной сессии

Выполните следующее для запуска сервисной сессии:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Diagnostic**
- ▶ Выберите пункт меню **RemoteService**
- ▶ Введите **Session key** производителя станка



## Printer

При помощи функции **Printer** в меню HeROS можно создавать принтеры и управлять ими.

### Откройте настройки Printer

Чтобы открыть настройки Printer, выполните следующее:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager", Стр. 109
- ▶ Нажмите на зеленую экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Settings**
- ▶ Выберите пункт меню **Printer**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Heros Printer Manager**.

В поле ввода отображается имя принтера.

Программная клавиша	Значение
СОЗДАТЬ	Создать принтер с указанным именем
ИЗМЕНИТЬ	Изменить настройки выбранного принтера
КОПИРОВАТЬ	Создать принтер с указанным именем и свойствами выбранного принтера Если принтер используется для печати в горизонтальном и вертикальном форматах, то эта функция может оказаться полезной.
УДАЛИТЬ	Удалить выбранный принтер
ВВЕРХ	Выбор принтера
ВНИЗ	
СТАТУС	Информация о состоянии выбранного принтера
ТЕСТОВАЯ СТРАНИЦА ПЕЧАТЬ	Выводит на печать тестовую страницу на выбранном принтере

Для каждого принтера можно настроить следующие параметры:

Настраиваемые параметры	Значение
Имя принтера	В этом поле можно изменить имя принтера.
Подключение	Выбор подключения <ul style="list-style-type: none"> <li>■ USB – здесь можно задать USB-порт. Имя отображается автоматически.</li> <li>■ Сеть – здесь можно указать сетевое имя или IP-адрес целевого принтера. Также здесь задается порт сетевого принтера (по умолчанию: 9100)</li> <li>■ Принтер не подключен</li> </ul>
Тайм-аут	Определяет задержку до начала печати, после которой файл, отправляемый на печать в PRINTER, больше невозможно изменить. Если файл, отправляемый на печать, заполняется функциями FN, например при ощупывании, то это может оказаться полезным.
Стандартный принтер	Выбрать среди нескольких принтеров принтер по умолчанию. Назначается автоматически при создании первого принтера.

Настраиваемые параметры	Значение
Настройки печати текста	Эти настройки относятся к печати текстовых документов: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Размер бумаги</li> <li>■ Число копий</li> <li>■ Имя задания</li> <li>■ Размер шрифта</li> <li>■ Заглавная строка</li> <li>■ Параметры печати (ч/б, цвет, дуплекс)</li> </ul>
Ориентация	Вертикально, горизонтально для всех печатаемых файлов
Специальные настройки	Только для авторизованных специалистов

Варианты вывода на печать:

- Скопируйте файл, который необходимо распечатать, в PRINTER:  
файл автоматически отправится на принтер по умолчанию, а по завершении задания на печать будет удален из директории
- С помощью функции FN 16: F-PRINT  
**Дополнительная информация:** "Печать сообщений", Стр. 415

Отображение всех файлов, которые могут быть распечатаны:

- Текстовые файлы
- Графические файлы
- PDF-файлы



Подключенный принтер должен поддерживать Postscript.

## Программное обеспечение SELinux для обеспечения безопасности

**SELinux** является расширением для операционных систем на базе Linux. SELinux – это дополнительное программное обеспечение в духе Mandatory Access Control (MAC), которое защищает систему от выполнения неавторизованных процессов или функций, а следовательно, от вирусов и других вредных программ.

MAC означает, что каждое действие должно быть разрешено отдельно, в противном случае система ЧПУ его не выполняет. Это программное обеспечение служит в качестве дополнительной защиты, помимо стандартных ограничений доступа в среде Linux. Выполнение определенных процессов допускается только в том случае, если стандартные функции и контроль доступа SELinux это позволяют.



Установка SELinux в системе ЧПУ подготовлена таким образом, что выполняются только программы, установленные с программным обеспечением ЧПУ от HEIDENHAIN. Другие программы невозможно выполнить при стандартной установке.

Контроль доступа SELinux под HEROS 5 регулируется следующим образом:

- Система ЧПУ выполняет только приложения, установленные с программным обеспечением ЧПУ от HEIDENHAIN.
- Файлы, связанные с безопасностью программного обеспечения (системные файлы SELinux, загрузочные файлы HEROS 5 и т.д.) могут изменяться только специально выбранными программами.
- Файлы, созданные другими программами, в принципе не могут быть исполнены.
- Можно снять выделение с носителей информации USB
- Существует всего два процесса, которым разрешается исполнять новые файлы:
  - Запуск обновления ПО: обновление программного обеспечения HEIDENHAIN может замещать или изменять системные файлы.
  - Запуск настроек SELinux: настройка SELinux обычно защищена паролем производителя станка, см. руководство по эксплуатации станка.



HEIDENHAIN рекомендует всегда активировать SELinux, т.к. это является дополнительной защитой от вирусных атак извне.

## VNC

При помощи функции **VNC** Вы настраиваете поведение различных VNC-клиентов. К этому относится, например, обслуживание через программные клавиши, мышь, клавиатуру.

Система ЧПУ предоставляет следующие возможности:

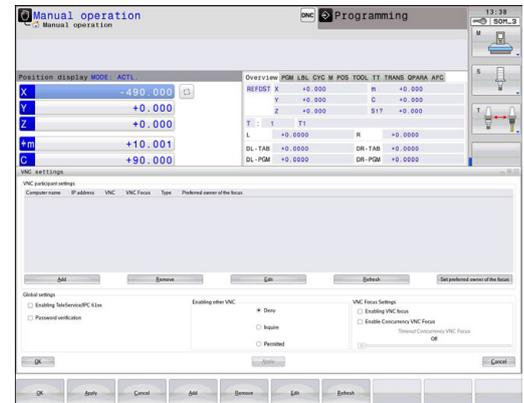
- Список разрешённых клиентов (IP-адрес или имя)
- Пароль соединения
- Дополнительные опции сервера
- Дополнительные настройки для передачи фокуса



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Передача фокуса при нескольких клиентах или устройствах управления зависит от структуры и состояния операций на станке

Эта функция должна быть адаптирована производителем станка.



### Откройте настройки VNC

Для того чтобы открыть настройки VNC, выполните следующее:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager", Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Settings**
- ▶ Выберите пункт меню **VNC**
- ▶ Система ЧПУ откроет новое окно **VNC Settings**.

Система ЧПУ предоставляет следующие возможности:

- **Добавить:** Добавить новый VNC-Viewer или клиент
- **Удалить:** удалить выбранного клиента. Возможно только при ручном внесении клиента.
- **Редактирование:** редактирование настроек выбранного клиента
- **Обновление:** обновление экрана. Необходимо для поиска соединений при открытом диалоге.

## Настройки VNC

Диалог	Опция	Значение
Настройки VNC-клиента	<b>Имя компьютера:</b>	IP-адрес или имя
	<b>VNC:</b>	Подключение клиента к VNC-Viewer
	<b>VNC Фокус</b>	Клиент участвует в передаче фокуса
	<b>Тип</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Ручной Вручную занесённый клиент</li> <li>■ Запрещён Этот клиент не допускается для подключения</li> <li>■ TeleService/IPC 61xx подключение клиента через TeleService соединение</li> <li>■ DHCP другой компьютер, который получает IP-адрес от этого компьютера</li> </ul>
Предупреждение брандмауэра		<p>Предупреждение и указания, если при настройке сетевого экрана системы ЧПУ протокол VNC не был разрешён для всех VNC клиентов.</p> <p><b>Дополнительная информация:</b> "Firewall", Стр. 808.</p>
Глобальные настройки	<b>Разрешить TeleService/IPC 61xx</b>	Подключение через TeleService/IPC 61xx всегда разрешено
	<b>Проверка пароля</b>	Клиент должен быть авторизован при помощи пароля. Если эта опция активна, необходимо ввести пароль при приёме соединения.
Разрешить другие VNC	<b>Запретить</b>	Все другие клиенты VNC будут "по-умолчанию" запрещаться.
	<b>По запросу</b>	При поиске соединения будет открыт соответствующий диалог.
	<b>Разрешить</b>	Все другие клиенты VNC будут "по-умолчанию" разрешены.
Настройки фокуса VNC	<b>Разрешить VNC фокус</b>	Разрешить передачу фокуса для этой системы. В противном случае отсутствует центральная передача фокуса. В настройках "по-умолчанию" активность фокуса передаётся владельцем фокуса при клике на символ фокуса. Каждый клиент также может захватить фокус, только после освобождения фокуса, при помощи клика по символу фокуса.
	<b>Разрешить параллельный VNC-фокус</b>	В настройках "по-умолчанию" активность фокуса передаётся владельцем фокуса при клике на символ фокуса. Каждый клиент также может захватить фокус, только после освобождения фокуса, при помощи клика по символу фокуса. При параллельном VNC-фокусе, в тоже время, каждый клиент может захватить фокус, без ожидания освобождения от актуального владельца фокуса.
	<b>Таймаут параллельного VNC-фокуса</b>	Лимит времени, внутри которого текущий владелец фокуса может предотвращать потерю и передачу фокуса. Если клиент затребует фокус, то у всех клиентов откроется диалог, при помощи которого переключение фокуса может быть отклонено.

Диалог	Опция	Значение
Символ фокуса		Текущее состояние фокуса VNC соответствующего клиента: другой клиент обладает фокусом. Клавиатура и мышь заблокированы.
		Текущее состояние фокуса VNC соответствующего клиента: текущий клиент обладает фокусом. Ввод возможен.
		Текущее состояние фокуса VNC соответствующего клиента: запрос к владельцу фокуса на передачу фокуса другому клиенту. Клавиатура и мышь заблокированы, пока фокус однозначно не будет передан.

При настройке **Разрешить параллельный VNC-фокус** отображается всплывающее окно. При помощи этого диалога можно препятствовать передаче фокуса другому запрашивающему клиенту. Если этого не происходит, то фокус передаётся автоматически, после истечения таймаута.

## Backup und Restore

При помощи функций **NC/PLC Backup** и **NC/PLC Restore** вы можете сохранять или восстанавливать отдельную директорию или весь диск **TNC**. Вы можете сохранять резервную копию на локальном диске, сетевом диске, а также на USB-носителе.

Программа Backup создаёт файл \*. **tncbck**, который также может быть открыт при помощи компьютерной программы TNCbackup (составная часть TNCremo). Программа Restore может восстанавливать как эти файлы, так и существующие файлы, созданные при помощи TNCbackup. При выборе файла \*. tncbck в управлении файлами TNC, система ЧПУ автоматически запускает программу **NC/PLC Restore**.

Сохранение и восстановление разделено на несколько этапов. При помощи программных клавиш **ВПЕРЕД** и **НАЗАД** Вы можете перемещаться между этапами. Специфичные действия для каждого шага выборочно подсвечиваются на программных клавишах.

### Открытие NC/PLC Backup или NC/PLC Restore

Для того чтобы открыть функцию, выполните следующее:

- ▶ Откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager",  
Стр. 109
- ▶ Нажмите на зелёную экранную кнопку с логотипом HEIDENHAIN, для открытия JH-меню
- ▶ Выберите пункт меню **Tools**
- ▶ Выберите пункт меню **NC/PLC Backup** или **NC/PLC Restore**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.

### Сохранение данных.

Для того чтобы сохранить данные системы ЧПУ (Backup), выполните следующие действия:

- ▶ Выберите **NC/PLC Backup**
- ▶ Выберите тип
  - Сохранить раздел **TNC**
  - Сохранить дерево директорий: выбор сохраняемой директории в управлении файлами
  - Сохранить конфигурацию станка (только для производителя станка)
  - Полная резервная копия (только для производителя станка)
  - Комментарий: свободный комментарий для резервной копии
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- ▶ При необходимости остановите ПО ЧПУ при помощи программной клавиши **NC SOFTWARE СТОП**
- ▶ Определите правила исключений
  - Использовать предустановленные правила
  - Записать собственные правила в таблицу
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- > Система ЧПУ создаст список файлов, которые будут сохранены.
- ▶ Проверьте список. При необходимости, отмените выбор файлов
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- ▶ Введите имя файла резервной копии
- ▶ Выберите путь для сохранения
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- > Система ЧПУ создаст файл резервной копии.
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ОК**
- > Система ЧПУ закроет резервную копию и запустит программное обеспечение ЧПУ.

**Восстановление данных****УКАЗАНИЕ****Осторожно, возможна потеря данных!**

В процессе восстановления данных (функция Restore) все существующие данные перезаписываются без уведомления. Система ЧПУ не выполняет перед восстановлением данных автоматическое резервное копирование существующих данных. Прерывание электроснабжения или другие проблемы могут помешать восстановлению данных. При этом данные могут быть повреждены или потеряны.

- ▶ Перед восстановлением данных сохраните текущие данные при помощи функций резервного копирования

Выполните следующие действия для восстановления (Restore):

- ▶ Выберите **NC/PLC Restore**
- ▶ Выберите архив, который должен быть восстановлен
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- > Система ЧПУ создаст список файлов, которые будут восстановлены.
- ▶ Проверьте список. При необходимости, отмените выбор файлов
- ▶ При помощи программной клавиши **ВПЕРЕД** перейдите к следующему этапу.
- ▶ При необходимости остановите ПО ЧПУ при помощи программной клавиши **NC SOFTWARE СТОП**
- ▶ Распакуйте архив
- > Система ЧПУ восстановит файлы.
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ОК**
- > Система ЧПУ перезапустит программное обеспечение ЧПУ.

## 2.6 Менеджер удаленного рабочего стола (номер опции #133)

### Введение

Remote Desktop Manager позволяет вывести на дисплей и управлять посредством ЧПУ внешними компьютерами, подключенными по сети Ethernet. Дополнительно можно целенаправленно запускать программы в среде HEROS или отображать веб-страницы внешнего сервера.

В качестве ПК под управлением Windows HEIDENHAIN предлагает модель IPC 6641. С помощью ПК под управлением Windows IPC 6641 можно запускать приложения Windows из операционной системы ЧПУ и управлять ими.

Имеются следующие возможности соединений:

- **Windows Terminal Server (RemoteFX):** отображение в управлении рабочего стола удаленного ПК на базе Windows
- **VNC:** соединение с удаленным компьютером. Отображает рабочий стол удаленного ПК, работающего под управлением Windows или Unix, на экране системы ЧПУ
- **Switch-off/restart of a computer:** только для авторизованных специалистов
- **World Wide Web:** только для авторизованных специалистов
- **SSH:** только для авторизованных специалистов
- **XDMCP:** только для авторизованных специалистов
- **Подключение определяемое пользователем (User-defined connection):** только для авторизованных специалистов



HEIDENHAIN обеспечивает функционирование соединения между HEROS 5 и IPC 6641. Работоспособность иных комбинаций устройств и соединений не гарантируется.



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.  
**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

## Настройка подключения – Windows Terminal Service (RemoteFX)

### Настройка внешнего компьютера



Для соединения с Windows Terminal Service не требуется установки дополнительного ПО на вашем внешнем компьютере.

Конфигурация внешнего компьютера, например, в операционной системе Windows 7:

- ▶ Нажать кнопку запуска Windows и выбрать на панели задач пункт меню **Панель управления**
- ▶ Выберите пункт меню **Система и безопасность**
- ▶ Выберите пункт меню **Система**
- ▶ Выберите пункт меню **Настройка удаленного доступа**
- ▶ В области **Удаленный помощник** активировать опцию **Разрешить подключения удаленного помощника к этому компьютеру**
- ▶ В области **Удаленный рабочий стол** разрешить функцию **Разрешать подключения от компьютеров с любой версией удаленного рабочего стола**
- ▶ Подтвердите настройки нажатием **ОК**

### Конфигурирование системы ЧПУ

Конфигурирование системы ЧПУ выполняется следующим образом:

- ▶ Откройте кнопкой **DIADUR** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт **Remote Desktop Manager**
- > Система ЧПУ отобразит окно **Remote Desktop Manager**.
- ▶ Нажмите **Новое соединение**
- ▶ Нажмите **Windows Terminal Service (RemoteFX)**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Выбор операционной системы сервера**.
- ▶ Выберите необходимую операционную систему
  - Win XP
  - Win 7
  - Win 8.X
  - Win 10
  - Другая версия Windows
- ▶ Нажмите **ОК**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Редактировать соединение**.
- ▶ Редактировать соединение

Настройка	Значение	Ввод
Имя соединения	Имя соединения в окне Менеджер удаленного рабочего стола	Обязательно
Повторный запуск после окончания соединения	Порядок действий после завершения соединения: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Перезапускать всегда</li> <li>■ Никогда не перезапускать</li> <li>■ Всегда после ошибки</li> <li>■ Спрашивать после ошибки</li> </ul>	Обязательно
Запускать автоматически при входе	Автоматическая установка соединения при запуске управления	Обязательно
Добавить в избранное	Значок соединения на панели задач: <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Однократный щелчок левой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ переключается на рабочий стол соединения.</li> <li>▶ Однократный щелчок правой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ отображает меню соединения.</li> </ul>	Обязательно
Переместить на следующий рабочий стол (Workspace)	Номер рабочего стола соединения, при чем рабочие столы 0 и 1 зарезервированы для ПО NC Настройкой по умолчанию является третий рабочий стол	Обязательно
Разрешить запоминающее устройство USB	Разрешить доступ к подключенному запоминающему устройству USB	Обязательно
Калькулятор	Имя хоста и IP-адрес внешнего компьютера В рекомендованной конфигурации ICP 6641 используется IP-адрес 192.168.254.3	Обязательно
Имя пользователя	Имя пользователя	Обязательно
Пароль	Пароль пользователя	Обязательно
Домен Windows	Домен внешнего компьютера	Опционально
Во весь экран или Настраиваемый размер окна	Размер окна соединения	Обязательно
Ввод в области Расширенные опции	Только для авторизованных специалистов	Опция

HEIDENHAIN рекомендует использовать для подключения IPC 6641 соединение RemoteFX.

При использовании RemoteFX экран внешнего компьютера не зеркалируется, как в случае с VNC, а открывается отдельный рабочий стол. Активный в момент установления соединения рабочий стол удаленного ПК блокируется, пользователь выходит из системы. Таким образом, исключается вероятность одновременной работы с двух сторон.

## Настройка соединения – VNC

### Настройка внешнего компьютера



Для соединения с VNC необходимо установить на внешний компьютер дополнительный VNC-сервер. Установку и настройку VNC-сервера, например сервера TightVNC, необходимо выполнить до настройки системы ЧПУ.

### Конфигурирование системы ЧПУ

Конфигурирование системы ЧПУ выполняется следующим образом:

- ▶ Откройте кнопкой **DIADUR** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт **Remote Desktop Manager**
- > Система ЧПУ отобразит окно **Remote Desktop Manager**.
- ▶ Нажмите **Новое соединение**
- ▶ Нажмите **VNC**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Редактировать соединение**.
- ▶ Редактировать соединение

Настройка	Значение	Ввод
Имя соединения:	Имя соединения в окне Менеджер удаленного рабочего стола	Обязательно
Перезапуск после завершения соединения:	Порядок действий после завершения соединения: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Перезапускать всегда</li> <li>■ Никогда не перезапускать</li> <li>■ Всегда после ошибки</li> <li>■ Спрашивать после ошибки</li> </ul>	Обязательно
Automatic starting upon login	Автоматическая установка соединения при запуске управления	Обязательно
Добавить в избранное	Значок соединения на панели задач: <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Однократный щелчок левой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ переключается на рабочий стол соединения.</li> <li>▶ Однократный щелчок правой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ отображает меню соединения.</li> </ul>	Обязательно
Переместить на следующую рабочую область	Номер рабочего стола соединения, при чем рабочие столы 0 и 1 зарезервированы для ПО NC Настройкой по умолчанию является третий рабочий стол	Обязательно
Release USB mass memory	Разрешить доступ к подключенному запоминающему устройству USB	Обязательно
Калькулятор	Имя хоста или IP-адрес внешнего компьютера. В рекомендованной конфигурации IPC 6641 используется IP-адрес 192.168.254.3	Обязательно
Пароль	Пароль соединения с VNC-сервером	Обязательно

Настройка	Значение	Ввод
Полноэкранный режим или Размер экрана, определяемый пользователем:	Размер окна соединения	Обязательно
Разрешить дальнейшие соединения (share)	Разрешить доступ к VNC-серверу другим VNC-соединениям	Обязательно
Только просмотр	В режиме просмотра управление внешним компьютером невозможно	Обязательно
Ввод в разделе <b>Дополнительные опции</b>	Только для авторизованных специалистов	Опция

VNC позволяет зеркалировать экран внешнего компьютера. Активный рабочий стол внешнего ПК не блокируется автоматически.

Также VNC-соединение позволяет выполнить полное выключение компьютера через меню Windows. Поскольку загрузка компьютера в этом случае будет невозможна ни по какому соединению, то его нужно будет выключить и включить физически.

## Выключение и перезагрузка внешнего компьютера

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Если работа внешнего ПК не завершается надлежащим образом, это может привести к безвозвратному повреждению или удалению данных.

- ▶ Конфигурирование автоматического выключения ПК под управлением Windows

Конфигурирование системы ЧПУ выполняется следующим образом:

- ▶ Откройте кнопкой **DIADUR** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт **Remote Desktop Manager**
- > Система ЧПУ отобразит окно **Remote Desktop Manager**.
- ▶ Нажмите **Новое соединение**
- ▶ Нажмите **Выключение/перезапуск компьютера**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Редактировать соединение**.
- ▶ Редактировать соединение

Настройка	Значение	Ввод
Имя соединения:	Имя соединения в окне Remote Desktop Manager	Обязательно
Перезапуск после завершения соединения:	При таком соединении необязательно	-
Automatic starting upon login	При таком соединении необязательно	-

Настройка	Значение	Ввод
Добавить в избранное	Значок соединения на панели задач: <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Однократный щелчок левой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ переключается на рабочий стол соединения.</li> <li>▶ Однократный щелчок правой кнопкой мыши</li> <li>&gt; Система ЧПУ отображает меню соединения.</li> </ul>	Обязательно
Переместить на следующую рабочую область	При таком соединении неактивно	-
Release USB mass memory	При таком соединении нецелесообразно	-
Калькулятор	Имя хоста или IP-адрес внешнего компьютера. В рекомендованной конфигурации IPC 6641 используется IP-адрес 192.168.254.3	Обязательно
Имя пользователя	Имя пользователя, под которым происходит авторизация при установлении соединения	Обязательно
Пароль	Пароль соединения с VNC-сервером	Обязательно
Домен Windows:	Домены целевого ПК при необходимости	Опционально
Максимальное время ожидания (в секундах):	При выключении системы ЧПУ подается команда на выключение ПК под управлением Windows. Перед отображением сообщения <b>Теперь вы можете выключить</b> система ЧПУ ожидает <Timeout> секунд. Если ПК под управлением Windows выключается до истечения <Timeout> секунд, ожидание прекращается.	Обязательно
Ускорить	Если параметр «Ускорить» не задан, то Windows ожидает до 20 секунд. В результате выключение замедляется или ПК под управлением Windows отключается до завершения работы Windows.	Обязательно
Перезагрузка	Перезагрузка ПК под управлением Windows.	Обязательно
Выполнить во время перезагрузки	Перезагрузка ПК под управлением Windows, если система ЧПУ перезагружается. Действует только при перезагрузке системы ЧПУ по нажатию на пиктограмму выключения справа внизу на панели задач или при перезагрузке в ходе изменения системных настроек (например, сетевых настроек).	Обязательно
Выполнить во время выключения	Выключение ПК под управлением Windows, если система ЧПУ выключается (не перезагрузка). Это штатная ситуация. Теперь даже нажатие на клавишу <b>END</b> не приведет к перезагрузке.	Обязательно
Ввод в разделе <b>Дополнительные опции</b>	Только для авторизованных специалистов	Опционально

## Запуск и завершение соединения

После настройки соединение будет отображаться в окне удаленного рабочего стола в виде соответствующего символа. При нажатии на символ соединения правой кнопкой мыши открывается меню, позволяющее запустить или остановить показ.

При помощи правой клавиши DIADUR на клавиатуре выполняется переключение на третий рабочий стол и обратно в интерфейс ЧПУ. Также переключение на соответствующий рабочий стол можно выполнить через панель задач.

Если рабочий стол внешнего соединения или внешнего компьютера активен, все действия мыши и клавиатуры переносятся на него.

При завершении работы ОС HEROS 5 все соединения автоматически закрываются. Следует учитывать, что происходит только завершение соединения, а не автоматическое выключение внешнего компьютера или внешней системы.

**Дополнительная информация:** "Выключение и перезагрузка внешнего компьютера", Стр. 130

## 2.7 Принадлежности: 3D-импульсные зонды и электронные маховички фирмы HEIDENHAIN

### Щупы 3D (Опция ПО "Функции измерительных щупов")

Применение измерительных 3D-щупов фирмы HEIDENHAIN:

- проводить автоматическую наладку заготовок
- Быстрая и точная установка точек привязки
- Во время выполнения программы произвести замеры на заготовке
- измерять и проверять инструменты



Все функции циклов (циклов контактных щупов и циклов обработки) описаны в отдельном руководстве пользователя по программированию циклов. Если Вам необходимо это руководство пользователя, то обратитесь в HEIDENHAIN. ID: 1096886-xx

#### Измерительные щупы TS 260, TS 444, TS 460, TS 642, TS 740

Щупы TS 248 и TS 260 имеют невысокую стоимость и передают сигналы по кабелю.

Для станков и устройств смены инструмента подходят беспроводные щупы TS 740, TS 642, а также щупы меньшего размера TS 460 и TS 444. Все указанные щупы позволяют передавать сигнал в инфракрасном диапазоне. Щуп TS 460 также оснащен радиопередатчиком и обеспечивает опциональную защиту от столкновений. Щуп TS 444 благодаря встроенному генератору на базе воздушной турбины является единственной моделью, которая не требует элементов питания.

В измерительных щупах HEIDENHAIN отклонение регистрирует неизнашиваемый оптический переключатель щупа или несколько высокоточных датчиков давления (TS 740).

Отклонение генерирует сигнал, который подает ЧПУ команду сохранить в памяти фактическое значение текущей позиции щупа.

#### Инструментальные щупы ТТ 160 и ТТ 460

Щупы ТТ 160 и ТТ 460 обеспечивают эффективное и точное измерение, а также контроль размеров инструментов.

Для этого в системе ЧПУ имеются циклы, с помощью которых определяются радиус и длина инструмента для неподвижного или вращающегося шпинделя. Особо прочная конструкция и высокая степень защиты обеспечивают нечувствительность измерительного щупа к воздействию СОЖ и стружки.

Сигнал генерируется неизнашиваемым оптическим переключателем. Передача сигнала в случае ТТ 160 выполняется по кабелю. Щуп ТТ 460 оснащен инфракрасным передатчиком и радиопередатчиком.



## Электронные маховички HR

Электронные маховички упрощают точное перемещение рабочих органов вручную. Длину пути перемещения на оборот маховичка можно выбрать из широкого диапазона значений. Наряду со встраиваемыми маховичками HR 130 и HR 150 HEIDENHAIN предлагает переносные маховички HR 510, HR 520 и HR 550FS.

**Дополнительная информация:** "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659



На системах ЧПУ с последовательным интерфейсом между компонентами (**HSCI: HEIDENHAIN Serial Controller Interface**) можно также одновременно подключать и попеременно использовать несколько маховичков.

Конфигурирование выполняется производителем станка!



# 3

**Сенсорное  
управление**

## 3.1 Экран и управление

### Сенсорный экран



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

Внешне сенсорный экран отличается наличием черной рамки и отсутствующими программными клавишами.

В TNC 620 пульт управления интегрирован в экран 19".

#### 1 Заглавная строка

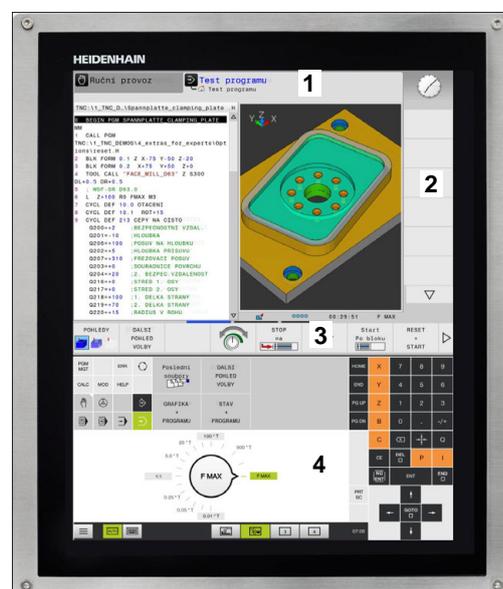
При включенной системе ЧПУ дисплей отображает в заглавной строке выбранные режимы работы.

#### 2 Панель программных клавиш для производителей станков

#### 3 Панель программных клавиш

Дополнительные функции системы ЧПУ отображаются на панели программных клавиш. Активная панель программных клавиш отображается в виде синей полосы.

#### 4 Встроенный пульт управления



## Пульт управления

### Встроенный пульт управления

Пульт управления интегрирован в экран. Содержимое пульта управления меняется в зависимости от текущего режима.

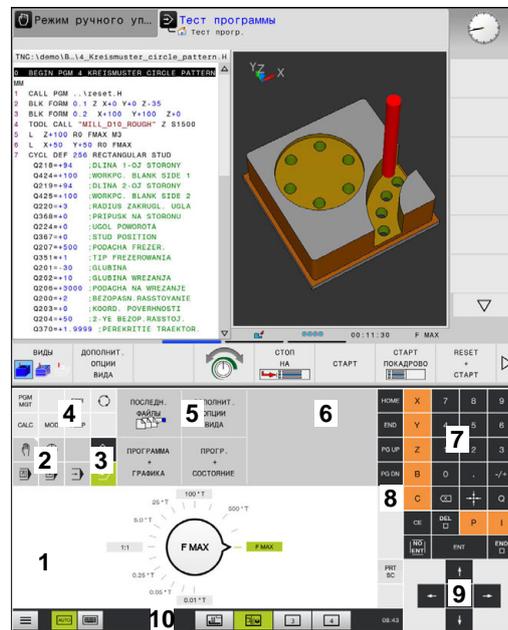
- 1 Зона, в которой можно включить следующее:
  - Буквенная клавиатура
  - Меню HeROS
  - Потенциометр для скорости моделирования (только в режиме **Тест программы**)
- 2 Режимы работы станка
- 3 Режимы программирования
 

Активный режим, на который переключен экран, система ЧПУ подсвечивает зеленым цветом.

Режим, находящийся в фоне, система ЧПУ отображает в виде маленького белого треугольника.
- 4
  - Управление файлами
  - Калькулятор
  - Функция MOD
  - Функция HELP (ПОМОЩЬ)
  - Индикация сообщений об ошибках
- 5 Меню быстрого доступа
 

В зависимости от режима здесь будут собраны самые основные функции.
- 6 Открытие диалогов программирования (только в режимах **Программирование** и **Позиц.с ручным вводом данных**)
- 7 Ввод числовых значений и выбор оси
- 8 Навигация
- 9 Кнопки со стрелками и операция перехода **GOTO**
- 10 Панель задач
 

**Дополнительная информация:** "Пиктограммы панели задач", Стр. 148



Пульт управления в режиме тестирования программы



Пульт управления в ручном режиме

Дополнительно производитель станка поставляет пульт управления станком.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Клавиши, как, например, **NC-старт** или **NC-стоп**, описываются в руководстве по эксплуатации станка.

**Общее управление**

Следующие кнопки легко заменяются жестами:

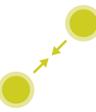
Кнопка	Функция	Жесты
	Переключение режимов	Нажать на режим в заглавной строке
	Переключение панели программных клавиш	Провести горизонтально по панели программных клавиш
	Программные клавиши выбора	Нажать на функцию на сенсорном экране

## 3.2 Жесты

### Обзор возможных жестов

Экран системы ЧПУ поддерживает несколько одновременных касаний. Это означает, что система распознает различные жесты даже с участием нескольких пальцев.

Символ	Жесты	Значение
	Нажатие	Короткое касание сенсорного экрана
	Двойное нажатие	Двукратное короткое касание сенсорного экрана
	Удерживание	Длительное касание сенсорного экрана
	Пролистывание	Смахивающее движение по экрану
	Прокрутка	Движение пальца по сенсорному экрану, при котором однозначно определена начальная точка движения

Символ	Жесты	Значение
	Прокрутка двумя пальцами	Одновременное движение двух пальцев по сенсорному экрану, при котором однозначно определена начальная точка движения
	Растягивание	Разведение в сторону двух пальцев
	Сведение	Сведение двух пальцев

### Навигация в таблицах и управляющих программах

Навигация в программе или таблице выполняется следующим образом:

Символ	Жесты	Символ	Функция
	Нажатие		Выделение NC-кадра или строки таблицы Приостановить прокрутку
	Двойное нажатие		Активация ячейки таблицы
	Пролистывание		Прокрутка программы или таблицы

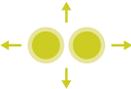
## Управление моделированием

Система ЧПУ предлагает сенсорное управление для следующей графики:

- Графика при программировании в режиме работы  
**Программирование**
- 3D-отображение в режиме **Тест программы**
- 3D-отображение в режиме **Отраб.отд.бл. программы**
- 3D-отображение в режиме **Режим авт. управления**
- Отображение кинематики

### Поворот, масштабирование и смещение графики

Система ЧПУ предлагает следующие жесты:

Символ	Жесты	Функция
	Двойное нажатие	Возврат к исходному размеру изображения
	Прокрутка	Поворот графики (только 3D-графика)
	Прокрутка двумя пальцами	Смещение графики
	Растягивание	Увеличение графики
	Сведение	Уменьшение графики

### Измерение графики

Если вы активировали измерение в режиме **Тест программы**, то вам становится доступна следующая дополнительная функция:

Символ	Жесты	Функция
	Нажатие	Выберите точку измерения

### Работа с меню HEROS

Вы можете работать с меню HEROS следующим образом:

Символ	Жесты	Функция
	Нажатие	Выбор приложения
	Удерживание	Открытие приложения

## Работа с CAD-Viewer

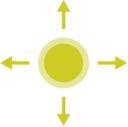
Система ЧПУ также поддерживает сенсорное управление при работе с **CAD-Viewer**. В зависимости от режима доступны различные жесты.

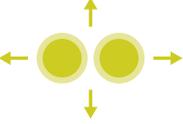
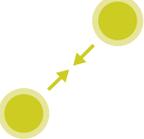
Для использования всех приложений выберите заранее посредством пиктограммы необходимую функцию:

Пиктограмма	Функция
	Базовая настройка
	<b>Добавить</b> В режиме выбора аналогично нажатой клавише <b>Shift</b>
	<b>Удалить</b> В режиме выбора аналогично нажатой клавише <b>CTRL</b>

### Режим настройки слоя и задания точки привязки

Система ЧПУ предлагает следующие жесты:

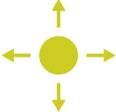
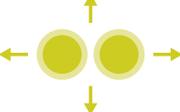
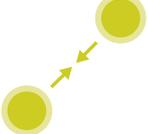
Символ	Жесты	Функция
	Нажатие на элемент	Отображение информации об элементе Установка точки привязки
	Двойное нажатие на фон	Возврат графики или 3D-модели к исходному размеру
	Активировать <b>Добавить</b> и дважды нажать на фон	Возврат графики или 3D-модели к исходному размеру и углу поворота
	Прокрутка	Вращение графики или 3D-модели (только режим настройки слоя)

Символ	Жесты	Функция
	Прокрутка двумя пальцами	Смещение графики или 3D-модели
	Растягивание	Увеличение графики или 3D-модели
	Сведение	Уменьшение графики или 3D-модели

### Выбор контура

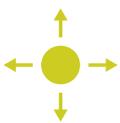
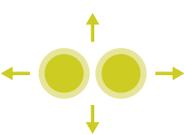
Система ЧПУ предлагает следующие жесты:

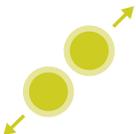
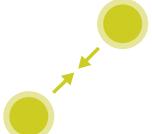
Символ	Жесты	Функция
	Нажатие на элемент	Выбор элемента
	Нажатие на элемент в окне списка	Выбор или отмена выбора элементов
	Активировать <b>Добавить</b> и нажать на элемент	Разделение, укорачивание и удлинение элемента

Символ	Жесты	Функция
	Активировать Удалить и нажать на элемент	Отмена выбора элемента
	Двойное нажатие на фон	Возврат к исходному размеру графики
	Проклиствывание по элементу	Предварительный просмотр элементов, доступных для выбора Отображение информации об элементе
	Прокрутка двумя пальцами	Смещение графики
	Растягивание	Увеличение графики
	Сведение	Уменьшение графики

### Выбор позиций обработки

Система ЧПУ предлагает следующие жесты:

Символ	Жесты	Функция
	Нажатие на элемент	Выбор элемента Выбор точки пересечения
	Двойное нажатие на фон	Возврат к исходному размеру графики
	Пролистывание по элементу	Предварительный просмотр элементов, доступных для выбора Отображение информации об элементе
	Активировать <b>Добавить</b> и потянуть	Растягивание области быстрого выбора
	Активировать <b>Удалить</b> и потянуть	Растягивание области для отмены выбора элементов
	Прокрутка двумя пальцами	Смещение графики

Символ	Жесты	Функция
	Растягивание	Увеличение графики
	Сведение	Уменьшение графики

### Сохранение элементов и переход в управляющую программу

Выбранные элементы система ЧПУ сохраняет в результате нажатия на соответствующие пиктограммы.

Доступны три возможности возврата в режим

#### Программирование:

- Нажать кнопку режима станка **Программирование**  
Система ЧПУ перейдет в режим **Программирование**.
- Закрыть **CAD-Viewer**  
Система ЧПУ автоматически перейдет в режим **Программирование**.
- Через панель задач, чтобы оставить **CAD-Viewer** на третьем рабочем столе открытым  
Третий рабочий стол остается активным в фоне.

### 3.3 Функции на панели задач

#### Пиктограммы панели задач

На панели задач вам доступны следующие пиктограммы:

Пиктограмма	Функция
	Открытие меню HeROS
	Автоматическое отображение и скрывание клавиатуры
	Всегда показывать клавиатуру
	Рабочая область 1: выбрать активный режим работы станка
	Рабочая область 2: выбрать активный режим программирования
	Рабочая область 3: выбрать CAD-Viewer, DXF-конвертер или приложения производителя станка (доступны опционально)
	Рабочая область 4: выберите отображение и удаленное управление внешним компьютером (опция № 133) или приложения производителя станка (доступны опционально)

#### Функции в меню HeROS

По нажатию на **Меню** на панели задач открывается меню HeROS, в котором вы можете получить информацию, сделать настройки или запустить приложение.

**Дополнительная информация:** "Обзор панели задач", Стр. 110

При открытом меню HeROS вам доступны следующие пиктограммы:

Пиктограмма	Функция
	Возврат к главному меню
	Отобразить активные приложения
	Отобразить все приложения



Если вы настроили вид для активных приложений, то вам становится доступна функция закрытия определенных приложений, как в диспетчере задач.



## Touchscreen Calibration

При помощи функции **Touchscreen Calibration** вы можете откалибровать экран.

### Калибровка сенсорного экрана

Для запуска функции выполните следующее:

- ▶ через пиктограмму **Меню** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт меню **Touchscreen Calibration**
- > Система ЧПУ запустит режим калибровки.
- ▶ Нажмите поочередно на мигающие символы

Для преждевременного завершения калибровки:

- ▶ Дождитесь переключения экрана или нажмите на подключенной клавиатуре клавишу **ESC**

## Touchscreen Configuration

При помощи функции **Touchscreen Configuration** вы можете настроить свойства экрана.

### Настройка чувствительности

Для настройки чувствительности выполните действия, указанные ниже:

- ▶ через пиктограмму **Меню** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт меню **Touchscreen Configuration**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Выберите чувствительность
- ▶ Подтвердите нажатием **OK**

### Индикация точек касания

Включение отображения точек касания выполняется следующим образом:

- ▶ Откройте **DIADUR** меню JH
- ▶ Выберите пункт меню **Touchscreen Configuration**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Выберите **Show Touch Points**
  - Выберите **Disable Touchfingers**, чтобы отключить отображение точек касания
  - Выберите **Enable Single Touchfinger**, чтобы показать одну точку касания
  - Выберите **Enable Full Touchfingers**, чтобы показать точки касания для всех задействованных пальцев
- ▶ Подтвердите нажатием **OK**

## Touchscreen Cleaning

При помощи функции **Touchscreen Cleaning** вы можете заблокировать экран для его очистки.

### Активировать режим очистки

Для активации режима очистки выполните следующие действия:

- ▶ через пиктограмму **Меню** меню HeROS
- ▶ Выберите пункт меню **Touchscreen Cleaning**
- > Система ЧПУ заблокирует экран на 90 секунд.
- ▶ Очистка экрана

Для преждевременного завершения режима очистки:

- ▶ Одновременно разведите отображаемые на экране символы блокировки

# 4

**Основы,  
управление  
файлами**

## 4.1 Основные положения

### Датчики положения и референтные метки

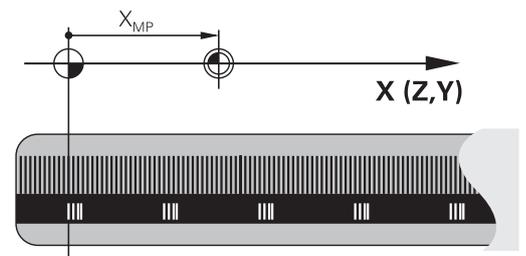
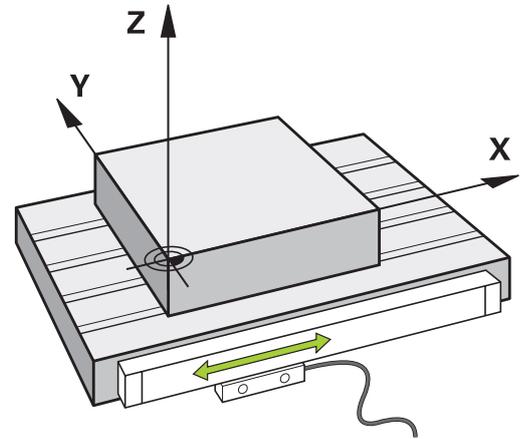
На осях станка находятся датчики положения, которые регистрируют положение стола станка или инструмента. На линейных осях, как правило, монтируются датчики линейных перемещений, на круглых столах и осях поворота - угловые датчики.

Если перемещается ось станка, то относящийся к ней датчик измерения перемещений выдает электрический сигнал, на основании которого система ЧПУ рассчитывает точное фактическое положение оси станка.

При перерыве в электроснабжении связь между положением рабочего органа и рассчитанной фактической координатой теряется. Для восстановления этой связи инкрементные датчики положения снабжены референтными метками.

При пересечении референтной метки система управления получает сигнал, обозначающий точку привязки станка. Таким образом, система ЧПУ может восстановить взаимосвязь между фактической позицией и текущим положением осей станка. При использовании датчиков линейных перемещений с кодированными референтными метками ось станка необходимо переместить на расстояние не более 20 мм, в случае датчиков угловых перемещений – не более чем на 20°.

При наличии абсолютных датчиков положения после включения абсолютное значение положения передается в систему управления. Таким образом, сразу после включения станка без перемещения его осей восстанавливается соответствие фактической позиции и позиции суппорта станка.



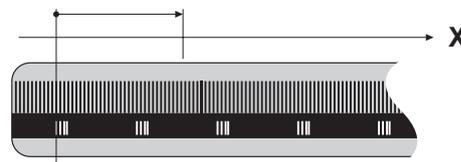
## Система отсчёта

Для того чтобы система ЧПУ могла перемещать оси на определённое расстояние, требуется **система отсчёта**.

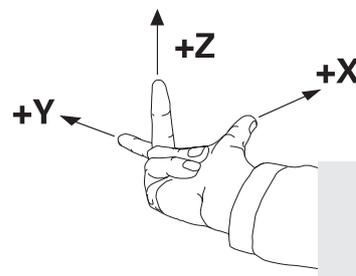
В качестве простой системы отсчёта на станке служит датчик линейного перемещения, который закреплён параллельно оси. Датчик линейного перемещения воплощает **числовой луч** некоторой одномерной системы координат.

Чтобы иметь возможность переместиться в точку на **плоскости**, системе ЧПУ требуются две оси и, таким образом, двумерная система отсчёта.

Чтобы иметь возможность переместиться в точку в **пространстве**, системе ЧПУ требуются три оси и, таким образом, трёхмерная система отсчёта. Когда три оси расположены перпендикулярно друг другу, образуется, так называемая, **трёхмерная декартова система координат**.



В соответствии с правилом правой руки, кончики пальцев указывают на положительное направление трёх главных осей.

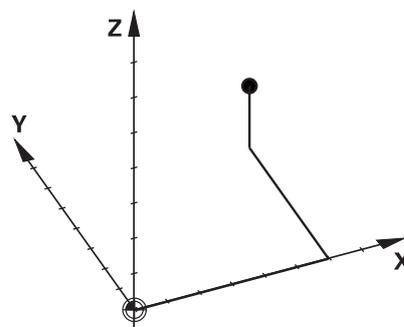


Для того чтобы можно было однозначно определить точку в пространстве, наряду с расположением трёх измерений дополнительно требуется **начало координат**. В качестве начала координат в трёхмерной системе координат служит общая точка пересечения. Эта точка пересечения имеет координаты **X+0, Y+0 и Z+0**.

Система ЧПУ должна отличать различные системы отсчёта, так как, например, сменщик инструмента всегда имеет одинаковую позицию, обработка всегда относится к текущему положению детали.

Система ЧПУ различает следующие системы отсчёта:

- Система координат станка M-CS:  
**Machine Coordinate System**
- Базовая система координат B-CS:  
**Basic Coordinate System**
- Система координат детали W-CS:  
**Workpiece Coordinate System**
- Система координат плоскости обработки WPL-CS:  
**Working Plane Coordinate System**
- Входная система координат I-CS:  
**Input Coordinate System**
- Система координат инструмента T-CS:  
**Tool Coordinate System**



Все системы координат исходят друг от друга. Они подчиняются кинематической цепочке конкретного станка.

При этом система координат станка является опорной системой отсчёта.

### Система координат станка M-CS

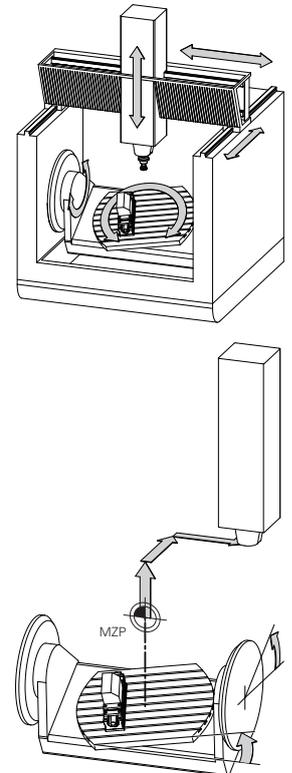
Система координат станка соответствует кинематическому описанию и таким образом фактической механике станка.

Так как механика станка никогда точно не соответствует декартовой системе координат, то система координат станка состоит из нескольких одномерных систем координат. Одномерные системы координат соответствуют физическим осям станка, которые не обязательно перпендикулярны друг к другу.

Позиция и ориентация одномерной системы координат определяется при помощи преобразований и вращений исходящих от переднего торца шпинделя в кинематическом описании.

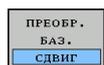
Положение начала координат (так называемую нулевую точку станка) определяет производитель станка в машинных параметрах. Значения в машинных параметрах определяют нулевые положения измерительной системы и соответствующие им положения станочных осей. Нулевая точка станка необязательно находится в теоретической точке пересечения физических осей. Она может также лежать и вне диапазона перемещения.

Так как значения в машинных параметрах не могут быть изменены пользователем, то система координат станка служит для определения постоянных позиций, например точки смены инструмента.



Нулевая точка станка M.Z.P.:  
Machine Zero Point

Программная клавиша      Применение

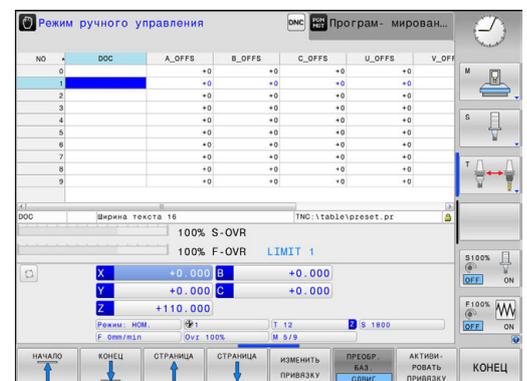


Пользователь может определить по каждой оси смещение в системе координат станка при помощи значений **СДВИГ** таблицы точек привязки.



Производитель станка настраивает столбцы **СДВИГ** в таблице точек привязки в соответствии со станком.

**Дополнительная информация:** "Управление точками привязки", Стр. 676



## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

В зависимости от станка система ЧПУ может оснащаться таблицей точек привязки палет. В ней производитель станка может задавать значения **OFFSET**, которые действуют раньше заданных вами значений **OFFSET** в таблице точек привязки. Во вкладке **PAL** расширенной индикации состояния отображается активная точка привязки палеты (при наличии). Поскольку значения **OFFSET** таблицы точек привязки палет не видны и не доступны для редактирования, при любых движениях существует риск столкновения!

- ▶ Соблюдайте документацию производителя станка
- ▶ Используйте точки привязки палет исключительно вместе с палетами
- ▶ Перед редактированием проверьте состояние вкладки **PAL**



Только производителю станка доступна функция **OEM-OFFSET**. При помощи **OEM-OFFSET** для вращающихся и параллельных осей добавляются дополнительные смещения.

Все значения **OFFSET** (все названные возможности ввода **OFFSET**) являются разницей между **AKT.** и **РЕФ.ФАКТ** позицией оси.

Система ЧПУ преобразовывает все перемещения в систему координат станка, в зависимости от того, в какой системе отсчёта выполнен ввод значения.

Пример, для некоторого 3-осевого станка с клиновидной осью Y, которая не перпендикулярна плоскости ZX:

- ▶ В режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных** обрабатывается кадр программы **L IY+10**
- > Система ЧПУ определяет из введённого значения требуемое фактическое положение оси.
- > Система ЧПУ перемещает во время позиционирования оси станка **Y и Z**.
- > Индикация **РЕФ.ФАКТ** и **РЕФ.НОМ** показывает перемещение осей Y и Z в системе координат станка.
- > Индикация **АКТ.** и **НОМ.** показывает перемещение исключительно по оси Y во входной системе координат.
- ▶ В режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных** обрабатывается кадр программы **L IY-10 M91**
- > Система ЧПУ определяет из введённого значения требуемое фактическое положение оси.
- > Система ЧПУ перемещает во время позиционирования ось станка **Y**.
- > Индикация **РЕФ.ФАКТ** и **РЕФ.НОМ** показывает перемещение исключительно оси Y в системе координат станка.
- > Индикация **АКТ.** и **НОМ.** показывает перемещение осей Y и Z во входной системе координат.

Пользователь может запрограммировать позицию относительно нулевой точки станка, например при помощи дополнительной функции **M91**.

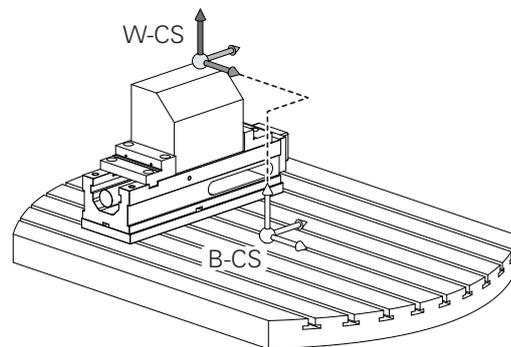
### Базовая система координат B-CS

Базовая система координат - это трёхмерная декартова система координат, начало координат которой находится в конце кинематического описания.

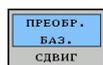
Ориентация базовой системы координат, в большинстве случаев соответствует системе координат станка. При этом могут существовать исключения, если производитель станка использует дополнительные кинематические преобразования.

Кинематическое описание и таким образом положение начала координат для базовой системы координат определяет производитель станка в машинных параметрах. Значения в машинных параметрах не могут быть изменены пользователем.

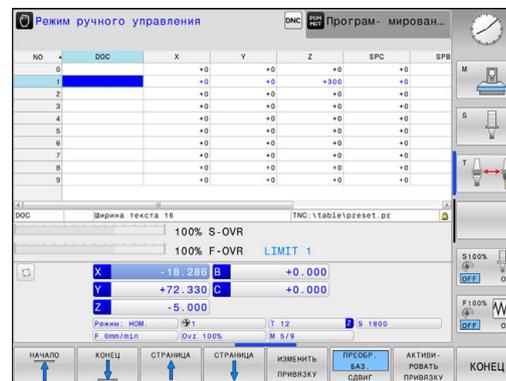
Базовая система координат служит для определения положения и ориентации системы координат детали.



Программная клавиша      Применение



Пользователь определяет положение и ориентацию системы координат детали, например при помощи измерительного 3D-щупа. Определенные значения система ЧПУ сохраняет относительно базовой системы координат как значения в режиме **ПРЕОБР. БАЗ.** в таблице точек привязки.



Производитель станка настраивает столбцы режима **ПРЕОБР. БАЗ.** таблицы точек привязки в соответствии со станком.

**Дополнительная информация:** "Управление точками привязки", Стр. 676

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

В зависимости от станка система ЧПУ может оснащаться таблицей точек привязки палет. В ней производитель станка может задавать значения **BASISTRANSFORM.**, которые действуют раньше заданных вами значений **BASISTRANSFORM.** в таблице точек привязки. Во вкладке **PAL** расширенной индикации состояния отображается активная точка привязки палеты (при наличии). Поскольку значения **BASISTRANSFORM.** таблицы точек привязки палет не видны и не доступны для редактирования, при любых движениях существует риск столкновения!

- ▶ Соблюдайте документацию производителя станка
- ▶ Используйте точки привязки палет исключительно вместе с палетами
- ▶ Перед редактированием проверьте состояние вкладки **PAL**

### Система координат детали W-CS

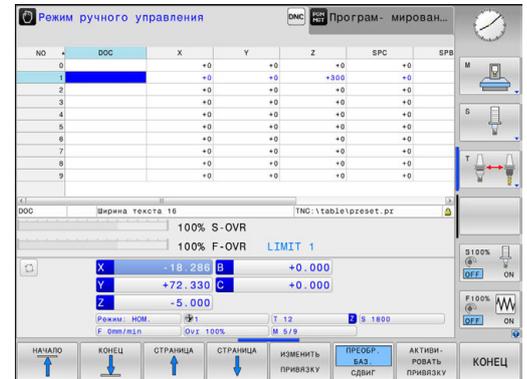
Система координат станка - это трёхмерная декартова система координат, начало координат которой находится в активной точке привязки.

Положение и ориентация системы координат детали зависят от значений в режиме ПРИБОР. БАЗ. активной строки таблицы точек привязки.

Программная клавиша      Применение



Пользователь определяет положение и ориентацию системы координат детали, например при помощи измерительного 3D-щупа. Определённые значения система ЧПУ сохраняет относительно базовой системы координат как значения в режиме ПРИБОР. БАЗ. в таблице точек привязки.

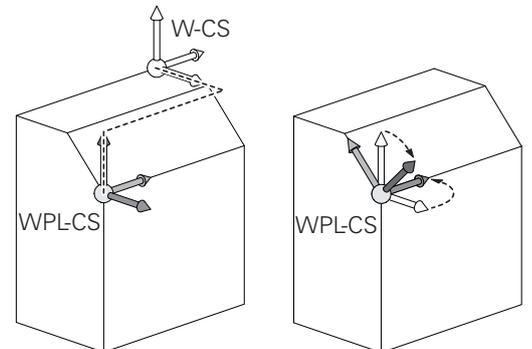
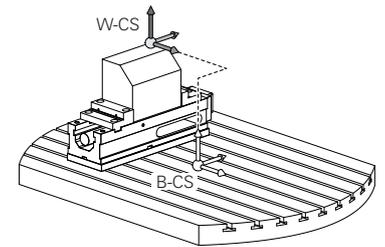


**Дополнительная информация:** "Управление точками привязки", Стр. 676

Пользователь определяет систему координат детали при помощи преобразования положения и ориентации координатной системы плоскости обработки.

Преобразования системы координат детали:

- Функция **3D ROT**
  - Функция **PLANE**
  - Цикл 19 **PLOSK.OBRABOT.**
- Цикл 7 **SMESCHENJE NULJA** (смещение **перед** наклоном плоскости обработки)
- Цикл 8 **ZERK.OTRASHENJE** (зеркальное отражение **перед** наклоном плоскости обработки)





Результат следующих друг за другом последовательных преобразований зависит от последовательности программирования!

В каждой системе координат программируйте только указанные (рекомендованные) трансформации. Это касается также установки и сброса трансформаций. Использование в других целях может приводить к неожиданным или нежелательным результатам. Для этого следуйте приведенным ниже указаниям по программированию.

Указания по программированию:

- Если трансформации (зеркальное отражение и сдвиг) программируются перед функциями **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**), происходит изменение точки наклона (начало системы координат плоскости обработки WPL-CS) и ориентации поворотных осей
  - Только смещение приводит к изменению положения точки наклона
  - Только зеркальное отражение приводит к изменению ориентации поворотных осей
- Вместе с **PLANE AXIAL** и циклом 19 запрограммированные трансформации (зеркальное отражение, поворот и масштабирование) не влияют на положение точки поворота или ориентацию поворотных осей



Без активных преобразований системы координат детали, положение и ориентация системы координат плоскости обработки соответствует системе координат детали.

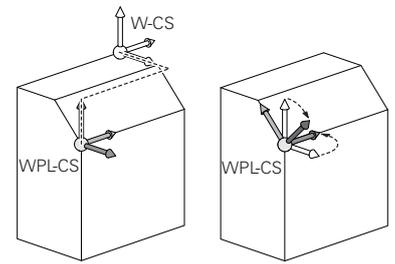
На 3-осевом станке или при простой 3-осевой обработке отсутствуют трансформации в системе координат детали. Значения **ПРЕОБР. БАЗ.** активной строки таблицы точек привязки напрямую действуют на систему координат плоскости обработки.

В системе координат плоскости обработки, конечно, возможны дальнейшие преобразования.  
**Дополнительная информация:** "Система отсчёта плоскости обработки WPL-CS", Стр. 160

### Система отсчёта плоскости обработки WPL-CS

Система координат плоскости обработки - это трёхмерная декартова система координат.

Положение и ориентация системы координат плоскости обработки зависят от активных преобразований системы координат детали.



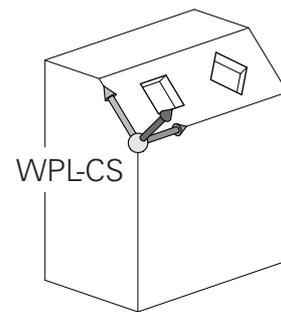
Без активных преобразований системы координат детали, положение и ориентация системы координат плоскости обработки соответствует системе координат детали.

На 3-осевом станке или при простой 3-осевой обработке отсутствуют трансформации в системе координат детали. Значения **ПРЕОБР. БАЗ.** активной строки таблицы точек привязки напрямую действуют на систему координат плоскости обработки.

Пользователь определяет систему координат плоскости обработки при помощи преобразования положения и ориентации координатной входной системы координат.

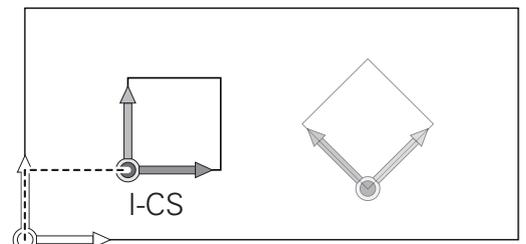
Преобразования системы координат плоскости обработки:

- Цикл 7 **SMESCHENJE NULJA**
- Цикл 8 **ZERK.OTRASHENJE**
- Цикл 10 **POWOROT**
- Цикл 11 **MASCHTABIROWANIE**
- Цикл 26 **KOEFF.MASCHT.OSI**
- **PLANE RELATIVE**

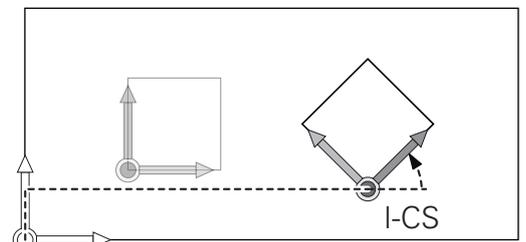


В качестве функции **PLANE** в системе координат детали действует **PLANE RELATIVE** и ориентирует систему координат плоскости обработки.

Значения дополнительного разворота всегда относятся при этом к текущей системе координат плоскости обработки.



Результат следующих друг за другом последовательных преобразований зависит от последовательности программирования!



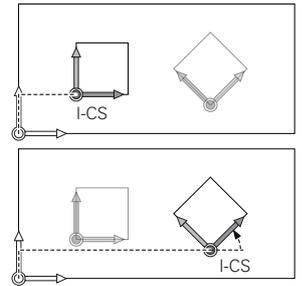
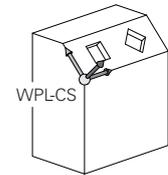
Без активных преобразований системы координат плоскости обработки, положение и ориентация входной системы координат соответствует системе координат плоскости обработки.

Кроме того, на 3-осевом станке или при простой 3-осевой обработке нет трансформаций в системе координат детали. Значения **ПРЕОБР. БАЗ.** активной строки таблицы точек привязки напрямую действуют на систему координат ввода.

### Входная система координат I-CS

Входная система координат - это трёхмерная декартова система координат.

Положение и ориентация системы координат плоскости обработки зависят от активных преобразований системы координат плоскости обработки.



Без активных преобразований системы координат плоскости обработки, положение и ориентация входной системы координат соответствует системе координат плоскости обработки.

Кроме того, на 3-осевом станке или при простой 3-осевой обработке нет трансформаций в системе координат детали. Значения **ПРЕОБР. БАЗ.** активной строки таблицы точек привязки напрямую действуют на систему координат ввода.

Пользователь определяет при помощи кадров перемещения во входной системе координат позицию инструмента и таким образом положение системы координат инструмента



Индикации **НОМ.**, **АКТ.**, **РАСС.** и **АСТDST** также относятся к входной системе координат.

Кадры перемещения во входной системе координат:

- параллельные оси кадры перемещения
- кадры перемещения с декартовыми или полярными координатами
- кадры перемещения с декартовыми координатами и векторами нормали к поверхности

### Пример

7 X+48 R+

7 L X+48 Y+102 Z-1.5 R0

7 LN X+48 Y+102 Z-1.5 NX-0.04658107 NY0.00045007  
NZ0.8848844 R0



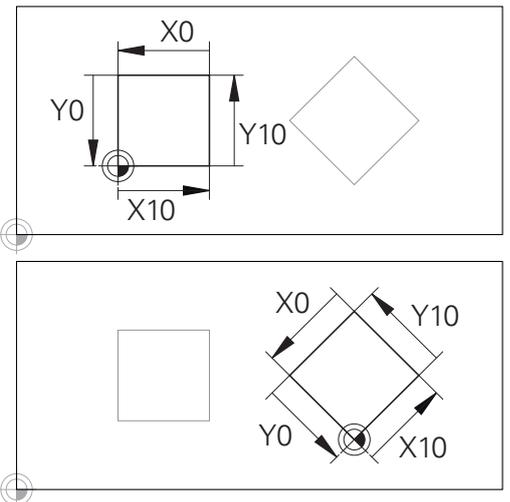
Положение системы координат инструмента определяется через декартовы координаты X, Y и Z, также при кадрах перемещения с векторами нормали.

В сочетании с 3D-коррекцией инструмента система координат инструмента может быть смещена в направлении вектора нормали.



Ориентация системы координат инструмента может выполняться в различных системах отсчёта.

**Дополнительная информация:** "Система координат инструмента T-CS", Стр. 162



Контур, относящийся к началу входной системы координат может быть как угодно легко преобразован.

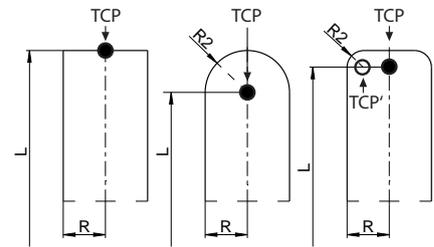
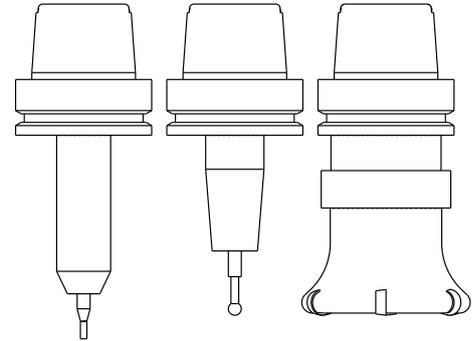
### Система координат инструмента T-CS

Система координат инструмента - это трёхмерная декартова система координат, начало координат которой находится в точке привязки инструмента. К этой точке относятся значения таблицы инструментов **L** и **R** при фрезерном инструменте, и **ZL**, **XLYL** при токарном.

**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250

Соответствующие значения из таблицы инструментов смещают начало системы координат инструмента в точку центра инструмента TCP. TCP - аббревиатура **Tool Center Point**.

Если управляющая программа относится не к вершине инструмента, то точка центра инструмента должна быть смещена. Необходимые смещения выполняются в управляющей программе при помощи дельта-значений при вызове инструмента.



Графически отображаемое положение TCP всегда привязано к 3D-коррекции.



Пользователь определяет при помощи кадров перемещения во входной системе координат позицию инструмента и таким образом положение системы координат инструмента.

Ориентация системы координат инструмента при активной функции **TCPM** или активной дополнительной функции **M128** зависит от текущего угла установки инструмента.

Угол установки инструмента пользователь определяет или в системе координат станка или в системе координат плоскости обработки.

Угол установки инструмента в системе координат станка:

**Пример**

7 L X+10 Y+45 A+10 C+5 R0 M128

Угол установки инструмента в системе координат плоскости обработки:

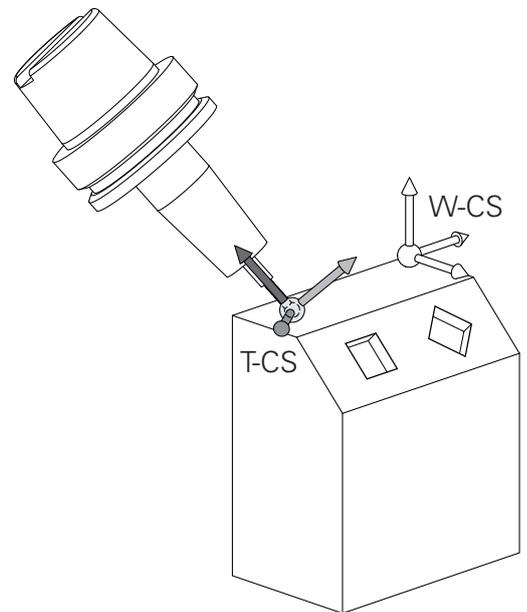
**Пример**

6 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS

7 L A+0 B+45 C+0 R0 F2500

7 LN X+48 Y+102 Z-1.5 NX-0.04658107 NY0.00045007  
NZ0.8848844 TX-0.08076201 TY-0.34090025 TZ0.93600126 R0  
M128

7 LN X+48 Y+102 Z-1.5 NX-0.04658107 NY0.00045007  
NZ0.8848844 R0 M128

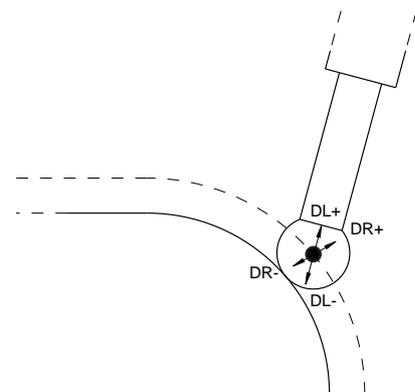


При указанных кадрах перемещения с векторами возможна 3D-коррекция инструмента при помощи значений коррекции **DL**, **DR** и **DR2** из -кадра **TOOL CALL**.

Принцип действия корректирующих значений зависит при этом от типа инструмента.

Система ЧПУ распознаёт различные типы инструментов при помощи столбцов **L**, **R** и **R2** таблицы инструментов.

- $R2_{TAB} + DR2_{TAB} + DR2_{PROG} = 0$   
→ концевая фреза
- $R2_{TAB} + DR2_{TAB} + DR2_{PROG} = R_{TAB} + DR_{TAB} + DR_{PROG}$   
→ радиусная или шаровая фреза
- $0 < R2_{TAB} + DR2_{TAB} + DR2_{PROG} < R_{TAB} + DR_{TAB} + DR_{PROG}$   
→ фреза с радиусом на углах или тороидальная фреза



Без функции **TCPM** или дополнительной функции **M128** ориентация системы координат инструмента и входной системы координат идентичны.

## Обозначение осей на фрезерных станках

Оси X, Y и Z на вашем фрезерном станке также обозначаются как ось инструмента, главная ось (1-я ось) и вспомогательная ось (2-я ось). Расположение оси инструмента определяется взаимосвязью между главной и вспомогательной осью.

Ось инструмента	Главная ось	Вспомогательная ось
X	Y	Z
Y	Z	X
Z	X	Y

## Полярные координаты

Если размеры на чертеже указаны в декартовой системе координат, программа обработки также составляется с использованием декартовой системы координат. Для заготовок с круговыми траекториями или при наличии данных об углах во многих случаях проще определять позиции с помощью полярных координат.

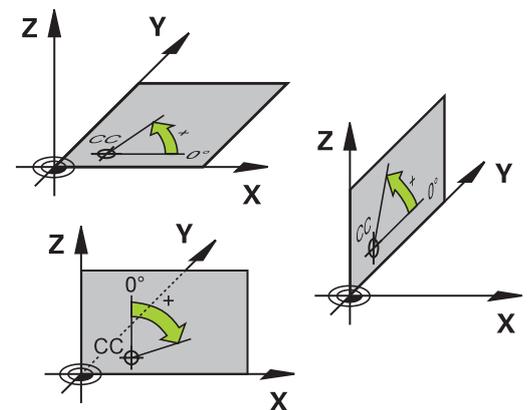
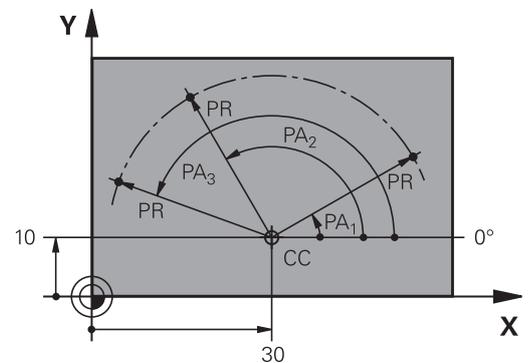
В отличие от декартовых координат X, Y и Z полярные координаты описывают положения только на плоскости. Полярные координаты имеют нулевую точку на полюсе CC (CC = circle centre; англ. центр окружности). Таким образом, положение на плоскости однозначно определяется с помощью следующих данных:

- радиус полярных координат: расстояние от полюса CC до точки
- угол полярных координат: угол между базовой осью угла и отрезком, соединяющим полюс CC с точкой

## Определение полюса и базовой оси угла

Полюс определяется двумя координатами в декартовой системе координат на одной из трех плоскостей. Кроме того, при этом базовая ось угла однозначно присваивается углу полярных координат PA.

Координаты полюса (плоскость)	Базовая ось угла
X/Y	+X
Y/Z	+Y
Z/X	+Z



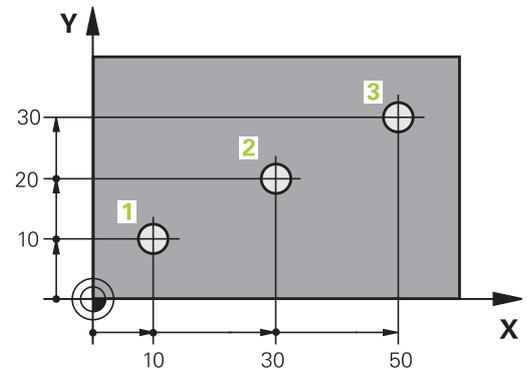
## Абсолютные и инкрементальные позиции на детали

### Абсолютные позиции на детали

Если координаты какой-либо позиции отсчитываются от нулевой точки координат (начала отсчета), то они обозначаются как абсолютные координаты. Каждая позиция на детали однозначно определена ее абсолютными координатами.

Пример 1: отверстия с абсолютными координатами:

Отверстие 1	Отверстие 2	Отверстие 3
X = 10 мм	X = 30 мм	X = 50 мм
Y = 10 мм	Y = 20 мм	Y = 30 мм



### Инкрементальные позиции на детали

Инкрементные координаты отсчитываются от последней запрограммированной позиции инструмента, используемой в качестве относительной (воображаемой) нулевой точки. Таким образом, при создании программы инкрементные координаты задают размерные данные между последней и следующей за ней заданной позицией, относительно которой должен перемещаться инструмент. Поэтому их также называют составным размером.

Инкрементный размер обозначают через «I», , перед обозначением оси.

Пример 2: отверстия с инкрементальными координатами

#### Абсолютные координаты отверстия 4

X = 10 мм

Y = 10 мм

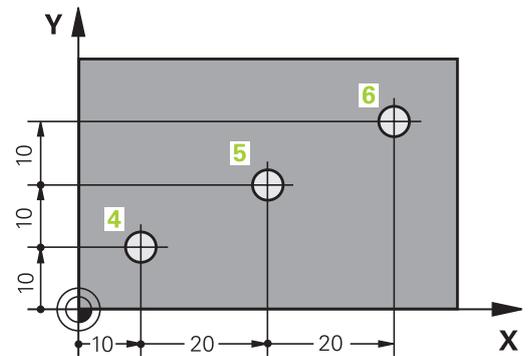
#### Отверстие 5, относительно 4      Отверстие 6, относительно 5

X = 20 мм

X = 20 мм

Y = 10 мм

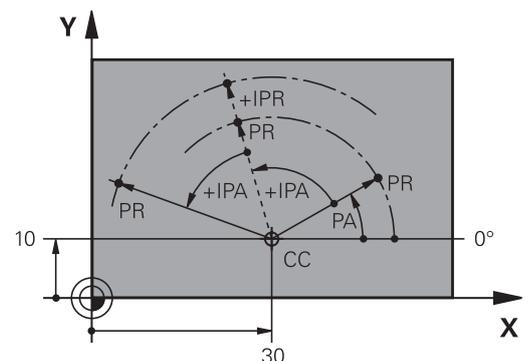
Y = 10 мм



### Абсолютные и инкрементальные полярные координаты

Абсолютные координаты всегда отсчитываются от полюса и опорной оси угла.

Инкрементальные координаты всегда относятся к запрограммированной в последний раз позиции инструмента.



## Выбор точки привязки

Согласно чертежу заготовки определенный элемент заготовки устанавливается в качестве абсолютной точки привязки (нулевой точки), в большинстве случаев это угол заготовки. При назначении координат точки привязки оператор вначале выверяет заготовку по отношению к осям станка и помещает инструмент по каждой оси в известное положение относительно заготовки. Для этой позиции индикация системы ЧПУ обнуляется или устанавливается на заданное значение положения. Таким образом, устанавливается связь заготовки с базовой системой координат, используемой для индикации ЧПУ или для программы обработки.

Если на чертеже заготовки заданы относительные точки привязки, просто воспользуйтесь циклами преобразования координат.

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

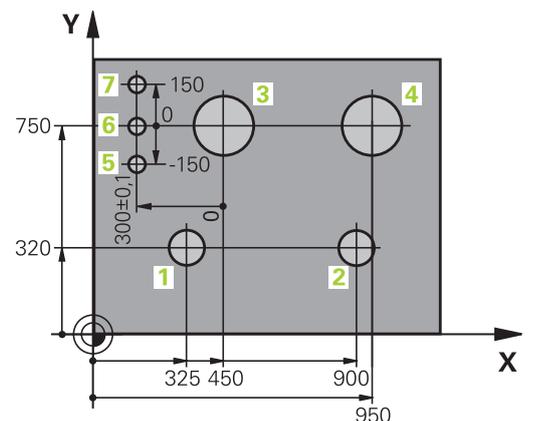
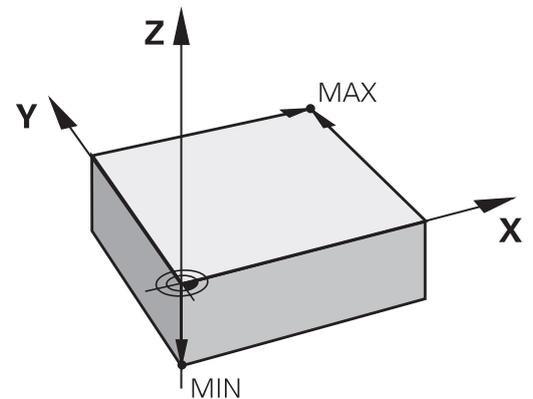
Если размеры на чертеже заготовки не соответствуют правилам числового управления, следует выбрать позицию или угол заготовки в качестве точки привязки, на основании которой можно наиболее простым способом определить размерные данные остальных позиций заготовки.

Особенно удобно точки привязки назначаются с помощью трехмерного контактного щупа HEIDENHAIN.

**Дополнительная информация:** "Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)", Стр. 713

### Пример

На эскизе детали показаны отверстия (1–4), размеры которых назначаются относительно абсолютной точки привязки с координатами  $X = 0$ ,  $Y = 0$ . Отверстия (5–7) связаны с относительной точкой привязки с абсолютными координатами  $X = 450$ ,  $Y = 750$ . При помощи цикла **Смещение нулевой точки** вы можете временно сместить нулевую точку в позицию  $X = 450$ ,  $Y = 750$ , чтобы запрограммировать отверстия (5–7) без дополнительных расчетов.



## 4.2 Открытие и ввод программ

### Создание управляющей программы открытым текстом HEIDENHAIN в формате

Программа обработки состоит из последовательности кадров программы. На рисунке справа показаны элементы некоторых кадров.

Система ЧПУ нумерует кадры программы обработки по возрастающей.

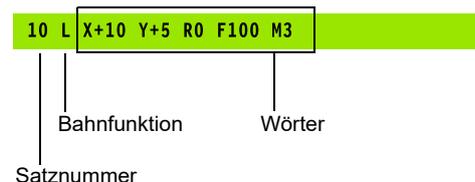
Первый кадр программы обозначается **BEGIN PGM**, имя программы и действующая единица измерения.

Последующие кадры содержат информацию о:

- заготовке
- Вызовы инструмента
- Перемещение в безопасную позицию
- подачах и частотах вращения
- движениях по , циклах и других функциях

Последний кадр программы обозначается **END PGM**, имя программы и действующая единица измерения.

#### Satz



### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. Во время движения подвода после смены инструмента существует опасность столкновения!

- ▶ При необходимости запрограммируйте дополнительную безопасную промежуточную позицию

## Определение заготовки: BLK FORM

Непосредственно после открытия новой программы следует задать необработанную заготовку. Для последующего определения заготовки нажмите клавишу **SPEC FCT**, а затем программную клавишу **ПОСТ.ЗНАЧ. ПРОГРАММЫ** и затем программную клавишу **BLK FORM**. Это определение требуется системе ЧПУ для графического моделирования.



Определение заготовки требуется только в том случае, если вам необходимо выполнить графический тест программы!

Система ЧПУ может отображать различные формы заготовок:

Клавиша Softkey	Функция
	Определение прямоугольной заготовки
	Определение цилиндрической заготовки
	Определение заготовки любой формы, симметричной относительно оси вращения

### Прямоугольная заготовка

Стороны параллелепипеда располагаются параллельно осям X, Y и Z. Заготовка описывается двумя угловыми точками:

- Точка MIN: наименьшая X-, Y- и Z-координата параллелепипеда; введите абсолютные значения
- Точка MAX: наибольшая X-, Y- и Z-координата параллелепипеда: введите абсолютные или инкрементные значения

### Пример

<b>0 BEGIN PGM NEW MM</b>	Начало программы, имя, единицы измерения
<b>1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40</b>	Ось шпинделя, координаты MIN-точки
<b>2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0</b>	Координаты MAX-точки
<b>3 END PGM NEW MM</b>	Конец программы, имя, единицы измерения

### Цилиндрическая заготовка

Цилиндрическая заготовка описывается размерами цилиндра:

- X, Y или Z: ось вращения
- D, R: диаметр или радиус цилиндра (с положительным знаком)
- L: Длина цилиндра (с положительным знаком)
- DIST: смещение вдоль оси вращения
- DI, RI: внутренний диаметр или радиус для полого цилиндра



Параметры DIST и RI или DI опциональны, и их можно не программировать.

### Пример

0 BEGIN PGM NEW MM	Начало программы, имя, единицы измерения
1 BLK FORM CYLINDER Z R50 L105 DIST+5 RI10	Ось шпинделя, радиус, длина, расстояние, внутренний радиус
2 END PGM NEW MM	Конец программы, имя, единицы измерения

### Заготовка любой формы, симметричная относительно оси вращения

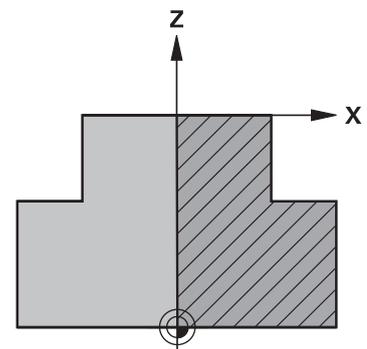
Контур заготовки, симметричной относительно оси вращения, должен быть задан в подпрограмме. При этом используйте X, Y или Z в качестве оси вращения.

В определении заготовки вы ссылаетесь на описание контура.

- DIM\_D, DIM\_R: диаметр или радиус заготовки, симметричной относительно оси вращения
- LBL: подпрограмма с описанием контура

Описание контура может содержать отрицательные значения по оси вращения, однако на главной оси допускаются только положительные значения. Контур должен быть замкнутым, т.е. начало контура соответствует концу контура.

Если вы программируете вращательно-симметричную заготовку в инкрементальных координатах, то размер не зависит от запрограммированного диаметра.



Подпрограмма может определяться с помощью номера, имени или QS-параметра.

## Пример

0 BEGIN PGM NEW MM	Начало программы, имя, единицы измерения
1 BLK FORM ROTATION Z DIM_R LBL 1	Ось шпинделя, принцип интерпретации, номер подпрограммы
2 M30	Завершение главной программы
3 LBL 1	Начало подпрограммы
4 L X+0 Z+1	Начало контура
5 L X+50	Программирование в положительном направлении главной оси
6 L Z-20	
7 L X+70	
8 L Z-100	
9 L X+0	
10 L Z+1	Конец контура
11 LBL 0	Конец подпрограммы
12 END PGM NEW MM	Конец программы, имя, единица измерения

## Открытие новой NC-программы

Программа всегда вводится в режиме работы **Программирование**. Пример открытия программы:

-  ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Программирование**
-  ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно управления файлами.

Выберите директорию, в которой должна храниться новая программа:

**ИМЯ ФАЙЛА = СОЗДАТЬ.Н**

-  ▶ Введите имя новой программы
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
-  ▶ Выбор единиц измерения: нажмите программную клавишу **ММ** или **ДЮЙМЫ**
- ▶ Система ЧПУ перейдет в окно программы и откроет диалоговое окно определения **BLK-FORM** (заготовка).
-  ▶ Выбор прямоугольной заготовки: нажмите программную клавишу для прямоугольной формы заготовки

### ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ НА ГРАФИКЕ: XY

-  ▶ Указать ось шпинделя, например **Z**

### ОПРЕДЕЛЕНИЕ ЗАГОТОВКИ: МИНИМУМ

-  ▶ Введите последовательно X-, Y- и Z-координаты MIN-точки, каждый раз подтверждая ввод кнопкой **ENT**

### ОПРЕДЕЛЕНИЕ ЗАГОТОВКИ: МАКСИМУМ

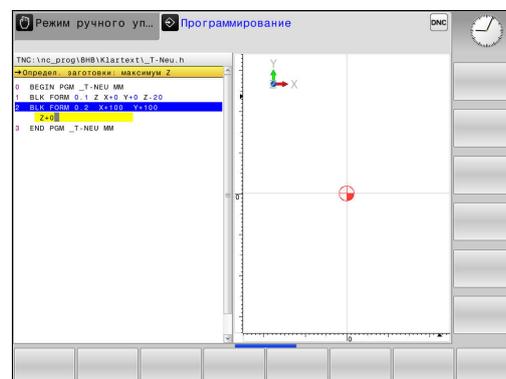
-  ▶ Введите последовательно X-, Y- и Z-координаты MAX-точки, каждый раз подтверждая ввод кнопкой **ENT**

### Пример

<b>0 BEGIN PGM NEU MM</b>	Начало программы, имя, единица измерения
<b>1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40</b>	Ось шпинделя, координаты MIN-точки
<b>2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0</b>	Координаты MAX-точки
<b>3 END PGM NEU MM</b>	Конец программы, имя, единица измерения

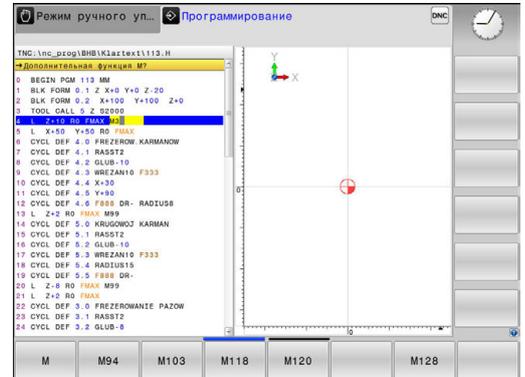
Система ЧПУ формирует номера кадров, а также кадры **BEGIN** и **END** автоматически.

 Если вы не хотите программировать определение заготовки, то прервите диалог **Плос. обработки на графике: XY** с помощью клавиши **DEL**!



## Программирование перемещений в диалоге открытым текстом

Чтобы запрограммировать кадр, следует начать с нажатия диалоговой кнопки. В верхней строке дисплея система ЧПУ запрашивает все необходимые данные.



### Пример записи позиционирования



- ▶ начать кадр

### КООРДИНАТЫ?



- ▶ 10 (Введите целевую координату для оси X)



- ▶ 20 (Введите целевую координату для оси Y)



- ▶ при помощи клавиши **ENT** перейдите к следующему вопросу

### ПОПРАВКА НА РАДИУС: КОР.ВЛЕВО(RL)/КОР.ВПРАВО(RR)/БЕЗ КОРР.:?



- ▶ Введите **Без коррекции радиуса**, при помощи клавиши **ENT** перейдите к следующему вопросу

### ПОДАЧА F=? / F MAX = ENT

- ▶ Введите **100** (подача для этого движения по траектории 100 мм/мин)



- ▶ при помощи клавиши **ENT** перейдите к следующему вопросу

### ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ФУНКЦИЯ М?

- ▶ Введите **3** (дополнительная функция **M3** «Вкл. шпинделя»).



- ▶ Система управления завершит работу в этом диалоге при нажатии кнопки **END**.

### Пример

```
3 L X+10 Y+5 R0 F100 M3
```

### Возможности ввода подачи

экранная клавиша	Функции для определения подачи
	<p>Перемещение на ускоренном ходу, действует покадрово. Исключение: если оно задано перед кадром <b>APPR</b>, то <b>FMAX</b> действует и при подходе к вспомогательной точке</p> <p><b>Дополнительная информация:</b> "Важные позиции при подводе и отводе", Стр. 303</p>
	<p>Переместить с автоматически рассчитанной подачей из кадра <b>TOOL CALL</b></p>
	<p>Перемещение с запрограммированной подачей (единица измерения мм/мин или 1/10 дюйма/мин). В случае осей вращения система ЧПУ интерпретирует подачу в град/мин независимо от использования в программе мм или дюймов</p>
	<p>Определение подачи на один оборот шпинделя (единицы мм/об или дюйм/об). Внимание: в дюймовых программах FU не комбинируется с M136</p>
	<p>Определение подачи на зуб (единица измерения мм/зуб или дюйм/зуб). Количество зубов (режущих кромок) должно быть задано в столбце <b>CUT</b> таблицы инструментов</p>

Кнопка	Функции диалога
	Игнорировать вопрос диалога
	Досрочно закончить диалог
	Прервать и удалить диалог

## Назначение фактической позиции

Система ЧПУ обеспечивает возможность передачи текущей позиции инструмента в программу, например, если

- программируются кадры перемещения
- программируются циклы

Для присвоения правильных значений положения следует выполнить действия, указанные ниже:

- ▶ Позиционировать поле ввода в кадре в том месте, в которое вы хотите перенести позицию



- ▶ Выбирается функция «Применение факт. позиции»
- ▶ Система ЧПУ отображает на панели программных клавиш оси, положения которых необходимо применить.



- ▶ Выбор оси
- ▶ Система ЧПУ записывает актуальную позицию выбранной оси в активное поле ввода.



Несмотря на активную коррекцию на радиус инструмента, система ЧПУ применяет на плоскости обработки всегда координаты центра инструмента. Система учитывает активную коррекцию на радиус инструмента и применяет на оси инструмента всегда координаты вершины инструмента.

Система ЧПУ оставляет панель программных клавиш для выбора оси активной до тех пор, пока оператор не выключит ее повторным нажатием кнопки **Применение фактической позиции**. Эта процедура также действует при сохранении текущего кадра и открытии нового с помощью клавиш функций траектории. При выборе варианта ввода при помощи программных клавиш (например, коррекция на радиус) система ЧПУ также закрывает панель программных клавиш для выбора оси.

При активной функции **Наклон плоскости обработки** функция **Применение фактической позиции** не разрешена.

## Редактирование NC-программ



Во время обработки активную NC-программу редактировать нельзя.

Во время создания или изменения NC-программы с помощью кнопок со стрелками или программных клавиш можно выбирать любую строку в программе и отдельные слова NC-кадра:

Программная клавиша / клавиша	Функция
	Перелистывание страниц вверх
	Перелистывание страниц вниз
	Переход к началу программы
	Переход к концу программы
	Изменение положения текущего кадра на дисплее. Таким образом, можно отобразить большее количество кадров программы, запрограммированных перед текущим кадром Не работает, если NC-программа полностью отображается на экране
	Изменение положения текущего кадра на дисплее. Таким образом, можно отобразить большее количество кадров программы, запрограммированных после текущего кадра Не работает, если NC-программа полностью отображается на экране
	Переход от одного кадра к другому
	Переход от одного кадра к другому
	Выбор отдельных слов в кадре
	Выбор отдельных слов в кадре
	Выбор определенного кадра: нажмите клавишу <b>ГОТО</b> , введите номер требуемого кадра, подтвердите клавишей <b>ENT</b> . Или: нажмите клавишу <b>ГОТО</b> , введите шаг номеров кадра и перейдите на количество введенных строк нажатием на программную клавишу <b>N СТРОК</b> вверх или вниз



Перелистывание страниц вверх



Перелистывание страниц вниз



Переход к началу программы



Переход к концу программы



Изменение положения текущего кадра на дисплее. Таким образом, можно отобразить большее количество кадров программы, запрограммированных перед текущим кадром  
Не работает, если NC-программа полностью отображается на экране



Изменение положения текущего кадра на дисплее. Таким образом, можно отобразить большее количество кадров программы, запрограммированных после текущего кадра  
Не работает, если NC-программа полностью отображается на экране



Переход от одного кадра к другому



Переход от одного кадра к другому



Выбор отдельных слов в кадре



Выбор отдельных слов в кадре



Выбор определенного кадра: нажмите клавишу **ГОТО**, введите номер требуемого кадра, подтвердите клавишей **ENT**.  
Или: нажмите клавишу **ГОТО**, введите шаг номеров кадра и перейдите на количество введенных строк нажатием на программную клавишу **N СТРОК** вверх или вниз

Программная клавиша / клавиша	Функция
-------------------------------	---------

	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Обнуления выбранного значения</li> <li>■ Удаление неверного значения</li> <li>■ Удаление доступного для удаления сообщения об ошибке</li> </ul>
	Удаление выбранного слова
	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Удаление выбранного кадра</li> <li>■ Удаление циклов и частей программ</li> </ul>
	Вставка кадра, который был в последний раз отредактирован или удален оператором

### Вставка кадров в любом месте программы

- ▶ Выберите кадр, за которым требуется вставить новый кадр, и откройте диалоговое окно

### Сохранение изменений

По умолчанию TNC сохраняет изменения автоматически, если вы изменяете режим работы или открываете управление файлами. Если же вы хотите намеренно сохранить изменения в программе, то действуйте следующим образом:

- ▶ Выберите панель программных клавиш с функциями сохранения

	<ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Нажмите программную клавишу <b>ЗАПОМНИТЬ</b></li> <li>&gt; Система ЧПУ сохранит все изменения, которые были выполнены с момента последнего сохранения.</li> </ul>
---	--

### Сохранение программы в новом файле

Вы можете сохранить содержимое выбранной сейчас программы под другим именем программы. Для этого выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Выберите панель программных клавиш с функциями сохранения



- ▶ Нажмите программную клавишу **ЗАПОМНИТЬ В**
- > Система ЧПУ откроет окно, в котором можно указать директорию и новое имя файла.
- ▶ При помощи программной клавиши **СМЕНИТЬ** при необходимости выберите целевую директорию
- ▶ Введите имя файла
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ОК** или **ENT** или закройте процесс программной клавишей **ОТМЕНИТЬ**



Файлы, сохраненные при помощи **ЗАПОМНИТЬ В**, можно найти в управлении файлами, нажав на программную клавишу **ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ**.

### Отменить сделанные изменения

Вы можете отменить все изменения, которые вы сделали с момента последнего сохранения. При этом выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Выберите панель программных клавиш с функциями сохранения



- ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕНЕНИЕ ОТМЕНИТЬ**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно, в котором вы сможете подтвердить или отменить операцию.
- ▶ Отмените изменения программной клавишей **ДА** или клавишей **ENT** или прервите процесс программной клавишей **НЕТ**

### Изменение и вставка слов

- ▶ Выберите в кадре какое-либо слово и перезапишите его новым значением. Во время выбора слова, действует диалог программирования
- ▶ Завершение изменения: нажмите кнопку **END**

Если требуется вставить слово, нажимайте клавиши со стрелками (вправо или влево) до тех пор, пока не появится необходимый вопрос диалога, и введите желаемое значение.

### Поиск похожих слов в разных кадрах



- ▶ Выбор слова в кадре: нажимайте клавиши со стрелками до выделения желаемого слова



- ▶ Выбор кадра с помощью клавиш со стрелками
  - Стрелка вниз: поиск вперед
  - Стрелка вверх: поиск назад

Маркировка находится во вновь выбранном кадре на том же слове, что и в первоначально выбранном кадре.



Если поиск запущен в очень длинных управляющих программах, то система ЧПУ активирует символ с индикацией процесса. В любой момент поиск можно прервать.

### Выделение, копирование, вырезание и вставка частей программы

Для копирования частей программы в пределах одной программы или в другую управляющую программу система ЧПУ предоставляет в распоряжение следующие функции:

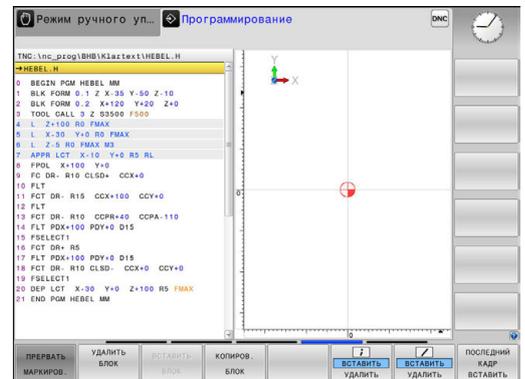
Экранная клавиша	Функция
	Включить функцию выделения
	Выключить функцию выделения
	Вырезать выделенный блок
	Вставить находящийся в памяти блок
	Копировать выделенный блок

Для копирования частей программы выполните следующие действия:

- ▶ Переключитесь на панель программных клавиш с функциями выделения
- ▶ Выберите первый кадр копируемой части программы
- ▶ Сначала выделите первый кадр: нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ БЛОК**.
- ▶ Система ЧПУ выделит кадр цветом и активирует программную клавишу **ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВ.**
- ▶ Переместите курсор на последний кадр части программы, которую требуется скопировать или вырезать.
- ▶ Система ЧПУ пометит все выделенные кадры другим цветом. Функцию выделения можно завершить в любой момент, нажав программную клавишу **ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВ.**
- ▶ Скопировать участок программы: нажмите программную клавишу **КОПИРОВАТЬ БЛОК**, вырезать участок программы: нажмите программную клавишу **БЛОК ВЫРЕЗАТЬ**.
- ▶ Система ЧПУ сохраняет выделенный блок в памяти.

Если вы хотите перенести часть программы в другую программу, выберите в этом месте сначала необходимую программу через управление файлами.

- ▶ Кнопками со стрелками выберите кадр, за которым требуется вставить скопированную (вырезанную) часть программы
- ▶ Вставить сохраненный участок программы: нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ БЛОК**
- ▶ Завершение функции выделения: нажмите программную клавишу **ПРЕРВАТЬ МАРКИРОВ.**



## Функция поиска в системе ЧПУ

С помощью функции поиска система ЧПУ может искать любой текст в программе, а также при необходимости заменять его новым текстом.

### Поиск произвольного текста

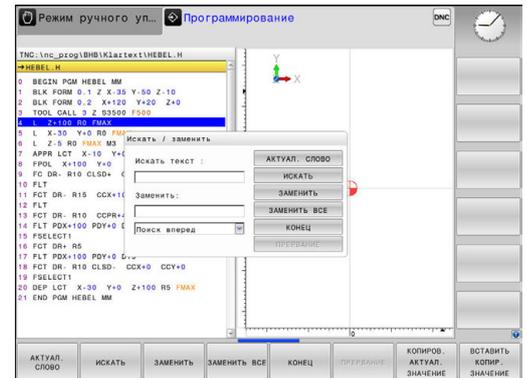
ИСКАТЬ

- ▶ Выбор функции поиска
- ▶ Система ЧПУ открывает окно поиска и отображает на линейке программируемых клавиш имеющиеся в распоряжении функции поиска.
- ▶ Введите текст для поиска, например, **TOOL**
- ▶ Выберите поиск вперёд или назад
- ▶ Запуск операции поиска
- ▶ Система ЧПУ переходит к следующему блоку, в котором находится искомый текст.
- ▶ Повторение операции поиска
- ▶ Система ЧПУ переходит к следующему блоку, в котором находится искомый текст.
- ▶ Закрытие функции поиска: нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**

ИСКАТЬ

ИСКАТЬ

КОНЕЦ



Поиск и замена любого текста

**УКАЗАНИЕ**

**Осторожно, возможна потеря данных!**

Функции **ЗАМЕНИТЬ** и **ЗАМЕНИТЬ ВСЕ** перезаписывают все найденные элементы синтаксиса без подтверждения. Система ЧПУ не выполняет перед заменой автоматическое резервное копирование изначальных данных. При этом управляющие программы могут быть повреждены или безвозвратно утрачены.

- ▶ При необходимости перед заменой следует сделать резервную копию программы
- ▶ **ЗАМЕНИТЬ** и **ЗАМЕНИТЬ ВСЕ** следует использовать с осторожностью

**i** В процессе отработки программы невозможно использовать функции **ИСКАТЬ** и **ЗАМЕНИТЬ** в активной программе. Также включенная защита от записи препятствует работе этих функций.

- ▶ Выберите кадр, в котором хранится искомое слово

- |          |  |
|----------|--|
| ИСКАТЬ   | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Выбор функции поиска</li> <li>▶ Система ЧПУ открывает окно поиска и отображает на линейке программируемых клавиш имеющиеся в распоряжении функции поиска.</li> <li>▶ Нажмите программную клавишу <b>Актуал. слово</b></li> <li>▶ Система ЧПУ применяет первое слово текущего кадра. При необходимости снова нажмите программную клавишу, чтобы применить нужное слово.</li> </ul> |
| ИСКАТЬ   | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Запуск операции поиска</li> <li>▶ Система ЧПУ переходит к следующему найденному тексту.</li> </ul>  |
| ЗАМЕНИТЬ | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Для замены текста и последующего перехода к следующему найденному слову нажмите программную клавишу <b>ЗАМЕНИТЬ</b> или для замены во всех найденных местах с этим текстом нажмите программную клавишу <b>ЗАМЕНИТЬ ВСЕ</b>; чтобы не выполнять замену текста и перейти к следующему найденному слову, нажмите программную клавишу <b>ИСКАТЬ</b></li> </ul>                        |
| КОНЕЦ    | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Закрытие функции поиска: нажмите программную клавишу <b>КОНЕЦ</b></li> </ul>  |

## 4.3 Управление файлами: Основы

### Файлы

Файлы в системе ЧПУ	Тип
<b>Программы</b>	
в формате HEIDENHAIN	.H
в формате DIN/ISO	.I
<b>Совместимые программы</b>	
Программы HEIDENHAIN-юнитов	.HU
Программы контуров HEIDENHAIN	.HC
<b>Таблицы для</b>	
Инструментов	.T
Устройств смены инструмента	.TCH
Нулевых точек	.D
Точек	.PNT
Точек привязки	.PR
Измерительного щупа	.TP
Файлов резервного копирования	.BAK
Специфических данных (например, точек оглавления)	.DEP
Свободно определяемых таблиц	.TAB
Палет	.P
<b>Тексты в виде</b>	
файлов ASCII	.A
файлов протокола	.TXT
файлов помощи	.CHM
<b>Данные CAD в виде</b>	
файлов ASCII	.DXF .IGES .STEP

Если в систему ЧПУ вводится программа обработки, то прежде всего следует указать имя данной программы. Система ЧПУ сохраняет программу на внутреннем запоминающем устройстве в виде файла с тем же именем. Тексты и таблицы также хранятся в памяти системы ЧПУ в виде файлов.

Чтобы быстро находить файлы и управлять ими, в ЧПУ имеется специальное окно управления файлами. С его помощью можно вызывать, копировать, переименовывать и удалять различные файлы.

Используя систему ЧПУ, вы можете управлять и сохранять файлы общим объемом до **2 ГБ**.



В зависимости от настройки система ЧПУ создает резервный файл \*.bak после редактирования и сохранения в памяти NC-программ. Это уменьшает доступное место на диске.

### Имена файлов

Для программ, таблиц и текстов система ЧПУ добавляет расширение, отделяемое от имени файла точкой. Этим расширением обозначается тип файла.

Имя файла	Тип файла
PROG20	.H

Имена файлов в системе ЧПУ соответствуют следующим стандартам: The Open Group Base Specifications Issue 6 IEEE Std 1003.1, 2004 Edition (стандарт Posix).

Разрешены следующие символы:

A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z a b c d e f  
g h i j k l m n o p q r s t u v w x y z 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 \_ -

Данные символы имеют специальное значение:

Символ	Значение
.	Последняя точка в имени файла отделяет его от расширения
\ и /	Для дерева директорий
:	Отделяет имя диска от директории

Все другие символы нельзя использовать во избежание проблем при передаче файлов. Имя таблицы должно начинаться с буквы.



Максимально допустимая длина пути составляет 255 знаков. В длину пути входят имена диска, директории и файла вместе с расширением.

**Дополнительная информация:** "Пути доступа", Стр. 185

## Отображение в ЧПУ файлов, созданных на других устройствах

В системе ЧПУ установлены некоторые дополнительные программы, с помощью которых можно отображать, а иногда и редактировать перечисленные ниже в таблице типы файлов.

Файлы	Тип
PDF-файлы	pdf
Excel-таблицы	xls csv
Internet-файлы	html
Текстовые файлы	txt ini
Графические файлы	bmp gif jpg png

**Дополнительная информация:** "Дополнительное ПО для управления внешними файлами", Стр. 199

## Резервное копирование данных

Фирма HEIDENHAIN рекомендует регулярно делать резервные копии программ и файлов, созданных в системе ЧПУ, на ПК.

С помощью бесплатного программного обеспечения **TNCremo** HEIDENHAIN предоставляет простую возможность резервного сохранения данных, находящихся в системе ЧПУ.

Вы можете также сохранять данные напрямую из системы ЧПУ.

**Дополнительная информация:** "Backup und Restore", Стр. 123

Кроме того, требуется носитель данных, на котором хранятся все данные конкретного станка (PLC-программа, параметры станка и т.п.). В данном случае следует обращаться к производителю станка.



Время от времени необходимо удалять файлы, которые больше не нужны, чтобы для системных файлов (например, таблицы инструментов) в памяти ЧПУ всегда оставалось достаточно свободного места.

## 4.4 Работа с управлением файлами

### Директории

Так как на внутреннем запоминающем устройстве можно хранить большое количество программ и файлов, отдельные файлы лучше помещать в директории для удобства обзора. В этих директориях можно формировать последующие директории, так называемые "поддиректории". С помощью клавиши **-/+** или **ENT** можно показывать или скрывать поддиректории.

### Пути доступа

В пути доступа указан диск и все директории или поддиректории, в которых хранится файл. Отдельные данные разделяются знаком **\**.



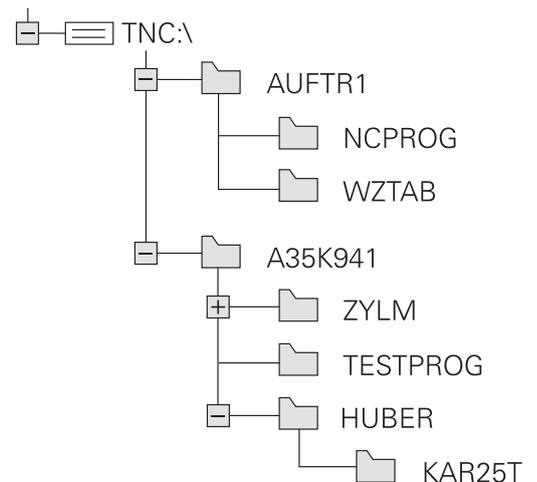
Максимально допустимая длина пути составляет 255 знаков. В длину пути входят имена диска, директории и файла вместе с расширением.

### Пример:

На диске **TNC** была создана директория **AUFTR1**. Затем в директории **AUFTR1** была сформирована поддиректория **NCPROG**, а в нее скопирована программа обработки **PROG1.H**. Следовательно, путь доступа к программе обработки будет таким:

**TNC:\AUFTR1\NCPROG\PROG1.H**

На рисунке справа показан пример отображения директорий с разными путями доступа.



## Обзор: функции управления файлами

Экранная клавиша	Функция	Стр.
	Копирование файла	191
	Индикация определенного типа файла	188
	Создание нового файла	190
	Индикация 10 последних выбранных файлов	194
	Удаление файла	195
	Выделение файла	196
	Переименование файла	197
	Защита файла от удаления и изменения	198
	Снятие защиты файла	198
	Импорт таблицы инструментов iTNC 530	262
	Обновить формат таблицы	557
	Управление дисковыми сетями	212
	Выбор редактора	198
	Сортировка файлов по свойствам	197
	Копирование директории	194
	Удаление директории и всех поддиректорий	
	Обновить директорию	
	Переименование директории	
	Создайте новый каталог	

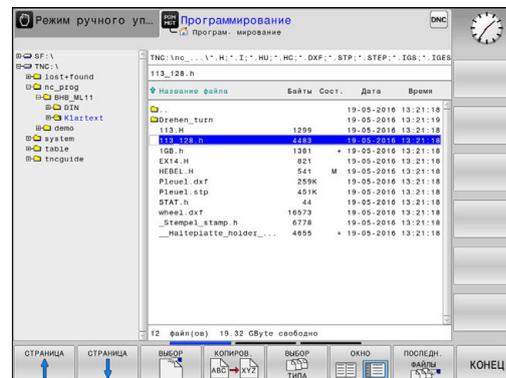
## Вызов управления файлами



- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- Система ЧПУ отобразит окно управления файлами (на рисунке показана базовая настройка; если ЧПУ отображает другое разделение экрана, нажмите программную клавишу **ОКНО**).

Узкое окно слева отображает существующие дисководы и директории. Дисководы представляют собой устройства для сохранения или передачи данных. Один диск – это внутренняя память системы ЧПУ. Другие диски представляют собой интерфейсы (RS232, Ethernet), к которым вы можете подключить, например, ПК. Директория всегда обозначается символом директории (слева) и именем директории (справа). Поддиректории присоединяются слева направо. Если имеются поддиректории, их можно раскрыть и скрыть клавишей **-/+**. Если дерево директорий длиннее, чем экран, то вы можете просматривать его при помощи ползунков или подключенной мыши.

В правом широком окне указываются все файлы, хранящиеся в выбранной директории. Для каждого файла показано несколько блоков информации, расшифрованных в таблице внизу.



Индикация	Значение
Имя файла	Имя файла и тип файла
Байты	Объем файла в байтах
Статус	Свойство файла:
E	Программа выбрана в режиме работы <b>Программирование</b>
Кадр	Программа выбрана в режиме работы <b>Тест программы</b>
M	Программа выбрана в режиме работы «Отработка программы»
+	Программа имеет скрытые подчиненные файлы с расширением DEP, например для использования проверки применения инструмента
	Файл защищен от удаления и изменения
	Файл защищен от удаления и изменения, т. к. он обрабатывается в данный момент
Дата	Дата последнего редактирования файла
Время	Время последнего редактирования файла

**i** Для отображения подчиненных файлов установите параметр станка **dependentFiles** (№ 122101) в **MANUAL**.

## Выбор дисководов, директорий и файлов



- ▶ Вызвать управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**

Для перемещения курсора в желаемое место на экране используйте клавиши со стрелками или программные клавиши или используйте подключенную мышь:



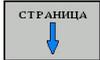
- ▶ Перемещает курсор из правого окна в левое и обратно



- ▶ Перемещает курсор в окне вверх и вниз



- ▶ Перемещает курсор в окне вверх и вниз постранично



### Шаг 1: выбор дисковода

- ▶ Выделите дисковод в левом окне



- ▶ Выбрать диск: нажмите программную клавишу **ВЫБОР** или



- ▶ нажмите кнопку **ENT**

### Шаг 2: выбор директории

- ▶ Выделение директории в левом окне: правое окно автоматически отобразит все файлы выделенной (подсвеченной) директории

### Шаг 3: Выбор файла



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ТИПА**



- ▶ Нажмите программную клавишу желаемого типа файла или



- ▶ Для отображения всех файлов нажмите программную клавишу **ПОКАЗ.ВСЕ** или



- ▶ воспользуйтесь символами подстановки, например, **4\*.h**: отобразит все файлы типа .H, начинающиеся с 4

- ▶ Выделите файл в правом окне



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР**, или



- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ активирует выбранный файл в том режиме работы, из которого было вызвано управление файлами.



Если в управлении файлами нажать клавишу с начальным символом нужного файла, то курсор автоматически перейдет к первой программе, начинающейся с данного символа.

## Создание новой директории

- ▶ Выделите директорию в левом окне, в котором требуется создать поддиректорию



- ▶ Нажмите программную клавишу **НОВАЯ ДИРЕКТОРИЯ**
- ▶ Введите имя директории
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**



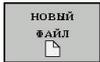
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK** для подтверждения или



- ▶ нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ** для отмены

## Создание нового файла

- ▶ В левом окне выберите директорию, в которой необходимо создать новый файл
- ▶ Поместите курсор в правое окно



- ▶ Нажмите программную клавишу **НОВЫЙ ФАЙЛ**
- ▶ Введите имя файла с расширением
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**



## Копирование отдельного файла

- ▶ Переместите курсор на файл, который требуется скопировать



- ▶ Нажмите программную клавишу **КОПИРОВАТЬ**: выбрать функцию копирования
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.

### Копирование файла в текущую директорию



- ▶ Введите имя копируемого файла
- ▶ Нажмите клавишу **ENT** или программную клавишу **OK**
- > Система ЧПУ копирует файл в актуальную директорию. Первичный файл сохраняется.

### Копирование файла в другую директорию



- ▶ Нажмите программную клавишу **целевая директория**, чтобы выбрать целевую директорию во всплывающем окне.



- ▶ Нажмите клавишу **ENT** или программную клавишу **OK**
- > Система ЧПУ копирует файл с тем же именем в выбранную директорию. Первичный файл сохраняется.



Если операция копирования была запущена клавишей **ENT** или с помощью программной клавиши **OK**, система ЧПУ отображает индикацию хода процесса.

## Копирование файлов в другую директорию

- ▶ Выберите режим отображения с двумя одинаковыми большими окнами

Правое окно

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОКАЗ. ДЕРЕВО**
- ▶ Переместите курсор на директорию, в которую хотите скопировать файлы, и с помощью клавиши **ENT** отобразите файлы, содержащиеся в этой директории

Левое окно

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОКАЗ. ДЕРЕВО**
- ▶ Выберите директорию с файлами, которые требуется скопировать, и отобразите файлы с помощью программной клавиши **ПОКАЗАТЬ ФАЙЛЫ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ**: показать функции для маркирования файлов



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ ФАЙЛ**: переместить курсор на файл, который вы хотите выбрать и маркировать. По желанию можно таким же образом выделить другие файлы



- ▶ Нажмите программную клавишу **КОПИРОВАТЬ**: копировать выделенные файлы в целевую директорию

**Дополнительная информация:** "Выделение файлов", Стр. 196

Если выделены файлы как в левом, так и в правом окне, то система ЧПУ выполняет копирование из той директории, в которой находится курсор.

### Перезапись файлов

При копировании файлов в директорию, где есть файлы с таким же именем, система ЧПУ выдает запрос о том, разрешается ли перезапись файлов в целевой директории:

- ▶ Перезаписать все файлы (выбрано поле **Существующие файлы**): нажмите программную клавишу **ОК** или
- ▶ Не перезаписывать файлы: нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ**

Если вы хотите перезаписать защищенный файл, выберите поле **Защищенные файлы** или отмените процесс.

## Копирование таблицы

### Импорт строк в таблицу

Если вы копируете таблицу в уже существующую таблицу, то вы можете перезаписать отдельные строки с помощью программной клавиши **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ**. Условия:

- Целевая таблица должна существовать
- копируемый файл должен содержать только заменяемые столбцы или строки
- тип файла таблиц должен совпадать

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ** перезаписывает без запроса все строки в целевом файле, которые содержатся в скопированной таблице. Система ЧПУ не выполняет перед заменой автоматическое резервное копирование изначальных данных. При этом таблицы могут быть повреждены или безвозвратно утрачены.

- ▶ При необходимости перед заменой следует сделать резервную копию таблиц
- ▶ **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ** следует использовать с осторожностью

### Пример

С помощью устройства предварительной настройки замерены длины и радиусы 10 новых инструментов. Затем устройство предварительной настройки создает таблицу инструментов TOOL\_Import.T с 10 строками (т. е. с 10 инструментами).

- ▶ Эту таблицу следует скопировать с внешнего носителя данных в любую директорию
- ▶ Скопируйте таблицу, созданную на другом устройстве, с помощью управления файлов системы ЧПУ в существующую таблицу TOOL.T
- > Система ЧПУ спросит, следует ли перезаписывать существующую таблицу инструментов TOOL.T.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ**, тогда система ЧПУ перезапишет актуальный файл TOOL.T полностью. Таким образом, после выполнения копирования TOOL.T состоит из 10 строк.
- ▶ Или нажмите программную клавишу **ЗАМЕНИТЬ ПОЛЯ**, тогда система ЧПУ перезапишет в файле TOOL.T 10 строк. Данные остальных строк системой ЧПУ не изменяются.

### Экспорт строк из таблицы

В таблице вы можете выделить одну или несколько строк и сохранить их в отдельную таблицу.

- ▶ Откройте таблицу из которой вы хотите скопировать строки
- ▶ С помощью кнопки со стрелкой выберите первую копируемую строку
- ▶ Нажмите Softkey **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ**
- ▶ Выделите другие строки при необходимости
- ▶ Нажмите программную клавишу **ЗАПОМНИТЬ В**
- ▶ Введите имя таблицы, в которой вы хотите сохранить скопированные строки

### Копирование директории

- ▶ Переместите курсор в правом окне на директорию, которую хотите скопировать
- ▶ Нажмите программную клавишу **КОПИРОВ.**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно для выбора целевой директории.
- ▶ Выберите директорию, после чего клавишей **ENT** или программной клавишей **OK** подтвердите выбор
- ▶ Система ЧПУ копирует выделенную директорию вместе с поддиректориями в выбранную целевую директорию.

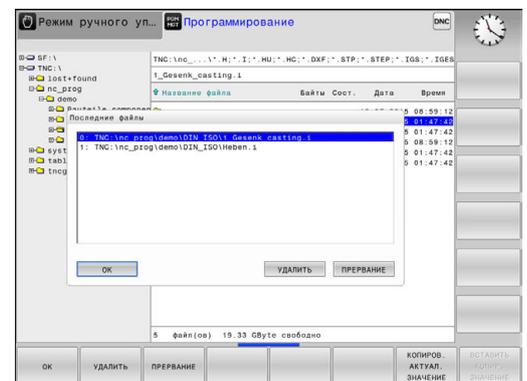
### Выбор последних открытых файлов

- ▶ Вызвать управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Отобразить 10 последних выбранных файлов: нажмите программную клавишу **ПОСЛЕДН. ФАЙЛЫ**

Нажимайте клавиши со стрелками, чтобы переместить курсор на файл, который Вы хотите выбрать:

- ▶ Перемещает курсор в окне вверх и вниз
- ▶ Перемещает курсор в окне вверх
- ▶ Выбрать файл: нажмите программную клавишу **OK** или
- ▶ нажмите кнопку **ENT**

**i** С помощью программной клавиши **КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ** можно скопировать путь выделенного файла. Скопированный путь можно использовать позднее, например при вызове программы при помощи клавиши **PGM CALL**.



## Удаление файла

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **УДАЛИТЬ** удаляет файл окончательно. Система ЧПУ не выполняет перед удалением автоматическое резервирование файла, например в корзину. Поэтому файлы удаляются безвозвратно.

- ▶ Важные данные следует регулярно сохранять на внешний диск

- ▶ Переместите курсор на файл, который хотите удалить



- ▶ Выберите функцию удаления: нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ**
- ▶ Система ЧПУ попросит подтвердить удаление файла.
- ▶ Подтвердите удаление: нажмите программную клавишу **ОК** или
- ▶ Прервать удаление: нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ**

## Удаление директории

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **УДАЛ. ВСЕ** удаляет все файлы в директории окончательно. Система ЧПУ не выполняет перед удалением автоматическое резервирование файлов, например в корзину. Поэтому файлы удаляются безвозвратно.

- ▶ Важные данные следует регулярно сохранять на внешний диск

- ▶ Переместите курсор на директорию, которую хотите удалить.



- ▶ Выберите функцию удаления: нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ**
- ▶ Система ЧПУ запросит подтверждение удаления директории со всеми поддиректориями и файлами.
- ▶ Подтвердите удаление: нажмите программную клавишу **ОК** или
- ▶ Прервать удаление: нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ**

## Выделение файлов

Клавиша Softkey	Функция выделения
	Выделение отдельного файла
	Выделение всех файлов в директории
	Отмена выделения отдельного файла
	Отмена выделения всех файлов
	Копирование всех выделенных файлов

Такие функции, как копирование или удаление файлов, можно применять как отдельно к каждому файлу, так и к нескольким файлам одновременно. Группа из нескольких файлов выделяется следующим образом:

- ▶ Переместите курсор на первый файл

	▶ Отобразить функции выделения: нажмите программную клавишу <b>ВЫБРАТЬ</b>
	▶ Выделить файл: нажмите программную клавишу <b>ВЫБРАТЬ ФАЙЛ</b>
	▶ Переместите курсор на следующий файл
	
	▶ Выделить следующий файл: нажмите программную клавишу <b>ВЫБРАТЬ ФАЙЛ</b> и т. д.

Копирование маркированного файла:

	▶ Выход из активной панели программных клавиш
	▶ Нажмите программную клавишу <b>КОПИРОВ.</b>

Удалить маркированный файл:

	▶ Выход из активной панели программных клавиш
	▶ Нажмите программную клавишу <b>УДАЛИТЬ</b>

## Переименование файла

- ▶ Переместите курсор на файл, который хотите переименовать



- ▶ Выбрать функцию переименования: нажмите программную клавишу **ПЕРЕИМЕН.**
- ▶ Введите новое имя файла; тип файла можно не менять
- ▶ Выполнить переименование: нажмите программную клавишу **ОК** или клавишу **ENT**

## Сортировка файлов

- ▶ Выберите директорию, в которой требуется выполнить сортировку файлов



- ▶ Нажмите программную клавишу **СОРТИРОВ.**
- ▶ Выберите Softkey с соответствующим критерием отображения
  - **СОРТИР. ПО НАЗВАНИИ**
  - **СОРТИРОВ. ПО ВЕЛИЧИНЕ**
  - **СОРТИРОВ. ПО ДАТЕ**
  - **СОРТИРОВ. ПО ТИПУ**
  - **СОРТИРОВ. ПО СОСТОЯНИИ**
  - **НЕСОРТИР.**

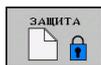
## Дополнительные функции

### Защита файла/отмена защиты файла

- ▶ Переместите курсор на файл, который хотите защитить



- ▶ Выберите дополнительные функции: нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**



- ▶ Активировать защиту файла: нажмите программную клавишу **ЗАЩИТА**, файл получает символ «защищенный»



- ▶ Отменить защиту файла: нажмите программную клавишу **СН.ЗАЩИТУ**

### Выбор редактора

- ▶ Переместите курсор в правом окне на файл, который Вы хотите открыть



- ▶ Выберите дополнительные функции: нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**

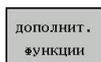


- ▶ Выберите редактор, в котором следует открыть выбранный файл: нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ РЕДАКТОР**
- ▶ Выделите желаемый редактор
- ▶ Нажмите Softkey **ОК**, чтобы открыть файл

### Подключение и отключение устройства USB

Подключенные USB-устройства с поддерживаемой файловой системой ЧПУ распознает автоматически.

- ▶ Чтобы извлечь USB-устройство, действуйте следующим образом:



- ▶ Переместите курсор в левое окно
- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**



- ▶ Извлеките устройство USB

**Дополнительная информация:** "USB-устройства к системе ЧПУ", Стр. 213

## Дополнительное ПО для управления внешними файлами

С помощью дополнительного программного обеспечения можно просматривать и редактировать файлы, созданные на другом устройстве.

Файлы	Описание
PDF-файлы (pdf)	Стр. 200
Excel-таблицы (xls, csv)	Стр. 201
Интернет-файлы (htm, html)	Стр. 202
ZIP-архивы (zip)	Стр. 204
Текстовые файлы (файлы ASCII, например, txt, ini)	Стр. 205
Видеофайлы (ogg, oga, ogv, ogx)	Стр. 206
Графические файлы (bmp, gif, jpg, png)	Стр. 206



Файлы с расширениями pdf, xls, zip, bmp, gif, jpg и png должны передаваться с ПК на систему ЧПУ в бинарном режиме. При необходимости настройте ПО для передачи TNCremo (Пункт меню >Дополнительно >Конфигурация >Режим).



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

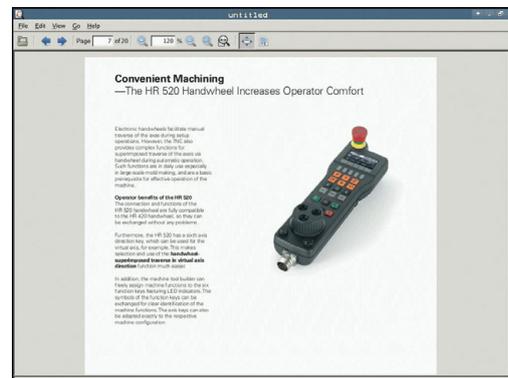
## Отображение PDF-файлов

Чтобы открыть PDF-файл в системе ЧПУ, выполните следующие действия:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите директорию, в которой хранится PDF-файл
- ▶ Переместите курсор на PDF-файл
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет PDF-файл с помощью дополнительной программы **Просмотр документов** в отдельном приложении.

ENT



С помощью комбинации клавиш ALT+TAB вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив PDF-файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.



При наведении курсором мыши на клавишу на экране отображается короткий текст-подсказка к функции данной клавиши. Более подробную информацию об управлении **Просмотром документов** вы найдете в меню **Помощь**.

Чтобы завершить работу **Просмотра документов**, выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышью пункт меню **Файл**
- ▶ Выберите пункт меню **Заккрыть**
- ▶ Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

Если вы не используете мышь, для закрытия **Просмотра документов** выполните следующее:



- ▶ Нажмите программную клавишу переключения
- ▶ **Просмотр документов** откроет выпадающее меню **Файл**.



- ▶ Наведите курсор на пункт меню **Заккрыть**

ENT

- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

### Просмотр и редактирование Excel-файлов

Чтобы открыть и отредактировать Excel-файл с расширением **xls**, **xlsx** или **csv** непосредственно в системе ЧПУ, выполните следующее:



- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**

- ▶ Выберите директорию, в которой хранится Excel-файл

- ▶ Переместите курсор на Excel-файл



- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- > Система ЧПУ откроет Excel-файл с помощью дополнительной программы **Gnumeric** в отдельном приложении.



С помощью комбинации клавиш **ALT+TAB** вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив Excel-файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.



При наведении курсором мыши на клавишу на экране отображается короткий текст-подсказка к функции данной клавиши. Более подробную информацию о работе с программой **Gnumeric** вы найдете в меню **Помощь**.

Чтобы завершить работу **Gnumeric** выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышью пункт меню **Файл**
- ▶ Выберите пункт меню **Заккрыть**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

Если вы не пользуетесь мышью, закройте программу **Gnumeric** следующим образом:



- ▶ Нажмите программную клавишу переключения
- > Программа **Gnumeric** откроет выпадающее меню **Файл**.



- ▶ Наведите курсор на пункт меню **Заккрыть**



- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

## Просмотр Internet-файлов



Настройте и используйте в своей системе ЧПУ изолированную среду. Из соображений безопасности запускайте браузер только в изолированной среде.

Чтобы открыть Интернет-файл с расширением **htm** или **html** в системе ЧПУ, действуйте следующим образом:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите директорию, в которой хранится Интернет-файл
- ▶ Переместите курсор на Интернет-файл
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет Интернет-файл с помощью дополнительной программы **Веб-браузер** в отдельном приложении.

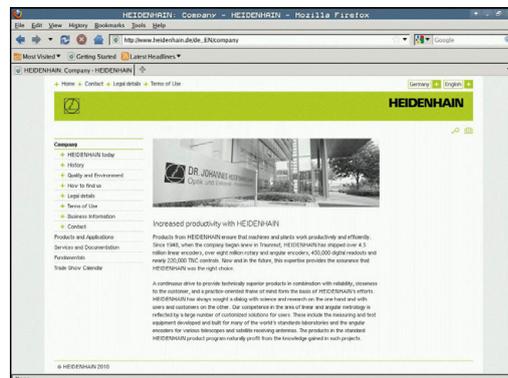
ENT



С помощью комбинации клавиш **ALT+TAB** вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив PDF-файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.



При наведении курсором мыши на клавишу на экране отображается короткий текст-подсказка к функции данной клавиши. Более подробную информацию о работе в **Web Browser** вы найдете в **Помощи**.



Чтобы завершить работу **Web Browser** выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышкой пункт меню **Файл**
- ▶ Выберите пункт меню **Quit**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

Если вы не используете мышь, для закрытия **Web Browser** выполните следующее:

- ▶  Нажмите клавишу переключения программных клавиш: **Web Browser** откроет выпадающее меню **Файл**
- ▶  Наведите курсор на пункт меню **Quit**
- ▶  Нажмите кнопку **ENT**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.



Не изменяйте версию установленного веб-браузера. В противном случае настройки безопасности SELinux запретят запуск веб-браузера.

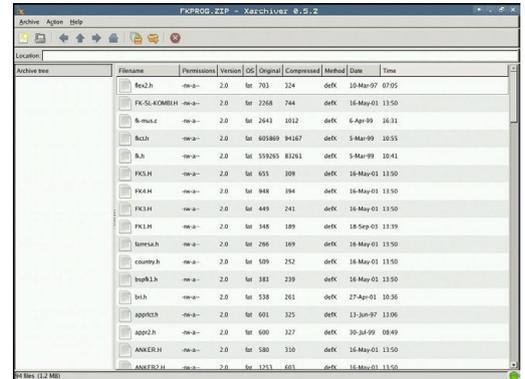
## Работа с ZIP-архивами

Чтобы открыть ZIP-архив с расширением **zip** в системе ЧПУ, выполните следующие действия:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите директорию, в которой хранится заархивированный файл
- ▶ Переместите курсор на файл архива
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет архивный файл с помощью дополнительной программы **Xarchiver** в отдельном приложении.

ENT



С помощью комбинации клавиш **ALT+TAB** вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив архивный файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.



При наведении курсором мыши на клавишу на экране отображается короткий текст-подсказка к функции данной клавиши. Более подробную информацию по работе с программой **Xarchiver** вы найдете в меню **Помощь**.

Чтобы завершить работу **Xarchiver** выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышью пункт меню **АРХИВ**
- ▶ Выберите пункт меню **Exit**
- ▶ Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

Если вы не пользуетесь мышью, закройте **Xarchiver** следующим образом:



- ▶ Нажмите программную клавишу переключения
- ▶ **Xarchiver** откроет выпадающее меню **АРХИВ**.



- ▶ Наведите курсор на пункт меню **Exit**

ENT

- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

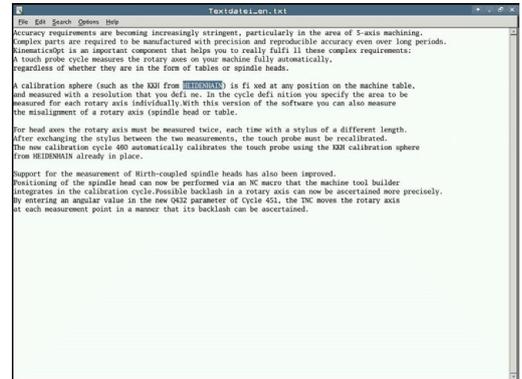
### Просмотр или редактирование текстовых файлов

Чтобы открыть и отредактировать текстовые файлы (ASCII-файлы, например, с расширением **txt**), используйте внутренний текстовый редактор. При этом выполните действия в указанной последовательности:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите диск и директорию, в которой хранится текстовый файл
- ▶ Переместите курсор на текстовый файл
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет текстовый файл во внутреннем текстовом редакторе.

ENT



**i** Также вы можете открыть ASCII-файлы с помощью программы **Leafpad**. В приложении **Leafpad** доступны известные по работе с Windows горячие клавиши, обеспечивающие быструю обработку текстов (Ctrl+C, Ctrl+V,...).

**i** С помощью комбинации клавиш ALT+TAB вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив текстовый файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.

Чтобы открыть **Leafpad**, выполните следующие действия:

- ▶ Мышью на панели задач выберите значок **HEIDENHAIN Меню**
- ▶ В ниспадающем меню выберите пункты **Tools** и **Leafpad**

Чтобы завершить работу **Leafpad**, выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышью пункт меню **Файл**
- ▶ Выберите пункт меню **Exit**
- ▶ Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

### Показать видео-файлы



Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

Чтобы открыть видеофайл с расширением **ogg**, **oga**, **ogv** или **ogx** в системе ЧПУ, действуйте следующим образом:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите директорию, в которой хранится видео-файл
- ▶ Переместите курсор на видео-файл
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет видеофайл в отдельном приложении.

ENT

### Просмотр графических файлов

Чтобы открыть графические файлы с расширением **bmp**, **gif**, **jpg** или **png** в системе ЧПУ, выполните следующие действия:

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите директорию, в которой хранится графический файл
- ▶ Переместите курсор на графический файл
- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет графический файл с помощью дополнительной программы **ristretto** в отдельном приложении.

ENT



С помощью комбинации клавиш **ALT+TAB** вы можете в любое время переключиться назад в интерфейс ЧПУ, оставив графический файл открытым. Также вы можете перейти в интерфейс ЧПУ, нажав мышкой на соответствующий символ на панели задач.



Более подробную информацию по работе с программой **ristretto** вы найдете в меню **Помощь**.

Чтобы завершить работу **ristretto** выполните следующие действия:

- ▶ Выберите мышью пункт меню **Файл**
- ▶ Выберите пункт меню **Exit**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

Если вы не пользуетесь мышью, закройте программу **ristretto** следующим образом:



- ▶ Нажмите программную клавишу переключения
- > **Ristretto** откроет выпадающее меню **Файл**.



- ▶ Наведите курсор на пункт меню **Exit**



- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- > Система ЧПУ вернется в окно управления файлами.

## Дополнительные инструменты в ИТС

При помощи следующих дополнительных инструментов Вы можете производить различные настройки для сенсорного экрана подключенного ИТС.

ИТС - это промышленные компьютеры без носителей данных и вследствие этого без своей операционной системы. Эта характеристика отличает ИТС от IPC

ИТС находят многочисленные применения на больших станках, например, как дублёры существующей ЧПУ.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Отображаемая информация и функции подключенных ИТС и IPC определяются и настраиваются Вашим производителем станка.

Дополнительные приложения	Применение
ИТС Calibration	4-х точечная калибровка
ИТС Gestures	Конфигурация управления жестами
ИТС конфигурация сенсорного дисплея	Выбор чувствительности касаний



Дополнительные приложения для ИТС предлагаются системой ЧПУ в списке задач только при подключенном ИТС.

### ИТС калибровка

При помощи приложения **ИТС Calibration** Вы согласовываете позицию отображаемого курсора мыши с действительной позицией прикосновения Вашими пальцами.

Калибровку при помощи приложения **ИТС Calibration** рекомендуется проводить в следующих случаях:

- после замены сенсорного дисплея
- при изменении положения сенсорного дисплея (ошибки паралакса основанные на изменённом угле зрения)

Калибровка содержит следующие шаги:

- ▶ Запуск приложения на ЧПУ при помощи списка задач
- > ИТС откроет экран калибровки с четырьмя точками касания по углам экрана
- ▶ Последовательно коснитесь этих четырёх точек
- > ИТС закроет калибровочный экран после успешной калибровки

### ITC Gestures

При помощи приложения **ITC Gestures** производитель станка настраивает управление жестами сенсорного дисплея.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эту функцию можно применять только при согласовании с фирмой-производителем станков!

### ITC конфигурация сенсорного дисплея

При помощи приложения **ITC Touchscreen Configuration** Вы выбираете чувствительность касаний сенсорного дисплея.

ITC предлагает следующие варианты:

- **Нормальная чувствительность (Cfg 0)**
- **Высокая чувствительность (Cfg 1)**
- **Низкая чувствительность (Cfg 2)**

Используйте стандартную установку **Нормальная чувствительность (Cfg 0)**. Если с этой установкой Вам тяжело управлять в перчатках, выберите установку **Высокая чувствительность (Cfg 1)**



Если сенсорный дисплей ITC не загрязнён брызгами воды, выберите установку **Низкая чувствительность (Cfg 2)** При этом помните, что ITC определяет капли воды как касание.

Конфигурирование содержит следующие шаги:

- ▶ Запуск приложения на ЧПУ при помощи списка задач
- > На ITC откроется всплывающее окно с тремя пунктами для выбора
- ▶ Выберите чувствительность касаний
- ▶ Нажмите экранную клавишу **OK**
- > ITC закроет всплывающее окно

## Обмен данными с внешним носителем данных



До начала передачи данных на внешний носитель данных следует настроить интерфейс передачи данных.

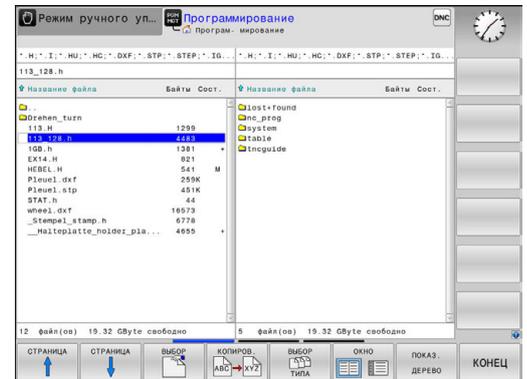
**Дополнительная информация:** "Настройка интерфейса передачи данных", Стр. 794

PGM  
MGT

- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**.



- ▶ Выбрать разделение экрана для передачи данных: нажмите программную клавишу **ОКНО**.



Используйте клавиши со стрелками, чтобы переместить курсор на файл, который Вы хотите передать:



- ▶ Перемещает курсор в окне вверх и вниз



- ▶ Перемещает курсор из правого окна в левое и обратно



Для копирования данных из системы ЧПУ на внешний носитель поместите курсор в левом окне на подлежащий передаче файл.

Для копирования данных с внешнего носителя в ЧПУ поместите курсор в правом окне на подлежащий передаче файл.



- ▶ Выбрать другой носитель данных или директорию: нажмите программную клавишу **ПОКАЗ. ДЕРЕВО**



- ▶ Выберите требуемую директорию с помощью клавиш со стрелками



- ▶ Выберите необходимый файл: нажмите программную клавишу **ПОКАЗАТЬ ФАЙЛЫ**

- ▶ Выберите необходимый файл при помощи клавиш со стрелками

- ▶ Передача отдельного файла: нажмите программную клавишу **КОПИРОВАТЬ**.

- ▶ Подтвердите, нажав программную клавишу **ОК** или клавишу **ENT**
- > Система ЧПУ активирует окно состояния, информирующее о ходе процесса копирования, или



- ▶ Завершите передачу данных: нажмите программную клавишу **ОКНО**

- > Система ЧПУ снова отобразит стандартное окно управления файлами.

## Система ЧПУ в составе сети



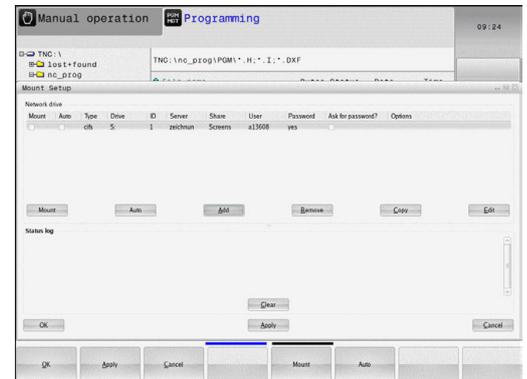
Защитите свои данные и свою систему ЧПУ, используя станки только в защищенной сети.



Систему ЧПУ следует подключать к сети посредством Ethernet-карты.

**Дополнительная информация:** "Интерфейс Ethernet", Стр. 800

Система ЧПУ протоколирует возможные сообщения об ошибках при работе в сети.



Когда система ЧПУ подключена к сети, в левом окне директорий доступны дополнительные диски. Все описанные ранее функции (выбор носителя данных, копирование файлов и т. п.) также действительны для сетевого диска в объеме, разрешенном правилами доступа.

### Подключение и отключение дисководов сети

PGM  
MGT

- ▶ Выберите управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**

СЕТЬ

- ▶ Выберите настройку сети: нажмите программную клавишу **СЕТЬ** (вторая панель программных клавиш)
- ▶ Управление сетевыми дисками: нажмите программную клавишу **ОПРЕДЕЛ. СОЕДИНЕН. С СЕТЬЮ**.
- ▶ Система ЧПУ отобразит в окне возможные сетевые диски, к которым вы имеете доступ.
- ▶ С помощью описанных далее программных клавиш задаются соединения для каждого диска

### Программная клавиша      Функция

<b>Связать</b>	Установка сетевого соединения, система ЧПУ выделяет столбец <b>Mount</b> , если соединение активно.
<b>Разделить</b>	Завершение сетевого соединения
<b>Авто</b>	Автоматическое соединение с сетью при включении системы ЧПУ. Система ЧПУ выделяет столбец <b>Авто</b> , если соединение создается автоматически
<b>Добавить</b>	Задание нового сетевого соединения
<b>Удалить</b>	Удаление существующего сетевого соединения
<b>Копировать</b>	Копирование сетевого соединения
<b>Edit</b>	Редактирование сетевого соединения
<b>Очистить</b>	Удалить окно состояния

## USB-устройства к системе ЧПУ



Интерфейс USB следует использовать только для передачи и сохранения данных. NC-программы, которые вы хотите отредактировать или выполнить, необходимо сначала сохранить на жесткий диск системы ЧПУ. Это позволяет избежать удвоения данных, а также возможных проблем, связанных с передачей данных при обработке.

Сохранять или загружать данные в систему ЧПУ, используя USB-устройства, очень легко. Система ЧПУ поддерживает следующие запоминающие USB-устройства:

- Дисковод для дискет с файловой системой FAT/VFAT
- Карты памяти с файловой системой FAT/VFAT
- Жесткие диски с файловой системой FAT/VFAT
- CD-ROM с файловой системой Joliet (ISO9660)

Подобные USB-устройства система ЧПУ распознает автоматически при подключении. USB-устройства с другими файловыми системами (например, NTFS) не поддерживаются. В таких случаях при подключении система ЧПУ выдает сообщение об ошибке **USB: система ЧПУ не поддерживает устройство**.



Если при подключении USB-устройства появляется сообщение об ошибке, проверьте настройки ПО безопасности SELinux.

**Дополнительная информация:** "Программное обеспечение SELinux для обеспечения безопасности", Стр. 119

Если система ЧПУ при использовании USB-концентратора отображает сообщение об ошибке **USB: ЧПУ не поддерживает устройство**, проигнорируйте и квитируйте сообщение клавишей **CE**.

Если система ЧПУ повторно корректно не распознает USB-устройство с файловой системой FAT/VFAT, убедитесь в исправности разъема, подключив другое устройство. Если проблема исчезла, используйте в дальнейшем исправное устройство.

### Работа с USB-устройствами



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может присваивать устройствам USB жестко определенные названия.

В окне управления файлами USB-устройства выглядят как отдельный диск в структуре дерева директорий, так что оператор может соответствующим образом использовать описанные ранее функции управления файлами.

Если в управлении файлами вы передаете большой файл на устройство USB, то система ЧПУ показывает диалог **Запись на USB-устройство** до тех пор, пока данные не будут переданы. При помощи программной клавиши **СКРЫТЬ** закройте диалог, передача данных продолжится в фоновом режиме. Система ЧПУ показывает предупреждение, пока передача данных не будет завершена.

### Извлечение устройства USB

- ▶ Чтобы извлечь USB-устройство, действуйте следующим образом:

дополнит.  
функции

- ▶ Переместите курсор в левое окно
- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**



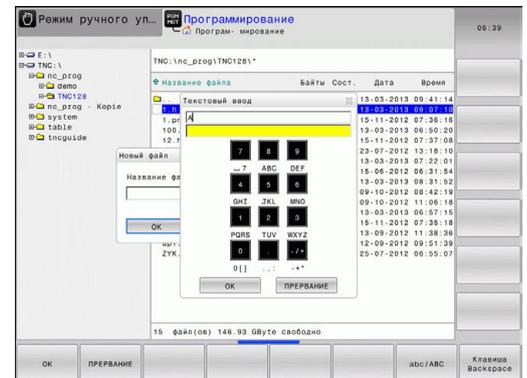
- ▶ Извлеките устройство USB

# 5

**Помощь при  
программиро-  
вании**

## 5.1 Экранная клавиатура

Если вы используете компактную версию (без алфавитной клавиатуры), то буквы и специальные символы вы можете вводить с клавиатуры на экране или с клавиатуры от ПК, подключенной через USB-порт.



### Ввод текста с помощью экранной клавиатуры

- ▶ Нажмите клавишу **GOTO**, если вы хотите ввести буквы, например для имени программы или имени директории, с помощью экранной клавиатуры
- Система ЧПУ откроет окно, в котором отображается числовое поле ввода системы ЧПУ с соответствующим набором букв.
- ▶ Нажимая соответствующую клавишу, при необходимости, многократно, переместите курсор на желаемый символ
- ▶ Следует подождать момента, когда выбранный знак будет принят системой ЧПУ в поле ввода, до начала ввода следующего знака
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**, чтобы подтвердить текст в открытом диалоговом поле

С помощью программной клавиши **abc/ABC** выбираются прописные или заглавные буквы. Если производителем станка определены дополнительные специальные символы, можно вызывать и вставлять эти символы, пользуясь программной клавишей **СПЕЦЗНАКИ**. Для удаления отдельных символов используйте программную клавишу **BACKSPACE**.

## 5.2 Добавление комментария

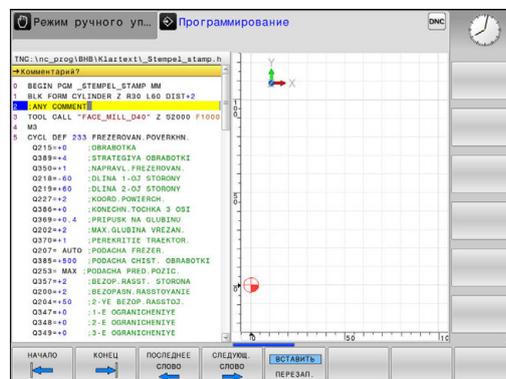
### Назначение

В программу обработки можно вставлять комментарии для пояснения шагов программирования или выдачи указаний.



Система ЧПУ отображает длинные комментарии в зависимости от машинного параметра **lineBreak** (№ 105404). Строки комментария переносятся или знак >> указывает на наличие дополнительного содержания.

В качестве последнего символа в кадре комментария запрещается использовать тильду (~).



Доступны различные варианты ввода комментария.

### Комментарий во время ввода программы

- ▶ Введите данные для NC-кадра
- ▶ Введите ; (точка с запятой) на буквенной клавиатуре
- > Система ЧПУ отобразит вопрос **Комментарий?**
- ▶ Введите комментарий
- ▶ Закройте кадр кнопкой **END**

### Ввод комментария задним числом

- ▶ Выберите NC-кадр, к которому требуется добавить комментарий
- ▶ С помощью клавиши стрелка вправо выберите последнее слово в кадре:
- ▶ Введите ; (точка с запятой) на буквенной клавиатуре
- > Система ЧПУ отобразит вопрос **Комментарий?**
- ▶ Введите комментарий
- ▶ Закройте кадр кнопкой **END**

### Комментарий в собственном кадре

- ▶ Выберите NC-кадр, за которым требуется вставить комментарий
- ▶ Откройте диалоговое окно программирования клавишей ; (точка с запятой) на буквенной клавиатуре
- ▶ Введите комментарий и закройте кадр кнопкой **END**

## Последующее закомментирование NC-кадра

Если вы хотите превратить имеющийся NC-кадр в комментарий, действуйте следующим образом:

- ▶ Выберите NC-кадр, который необходимо закомментировать



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ КОММЕНТАРИЙ**

или

- ▶ Нажмите клавишу < на буквенной клавиатуре
- ▶ Система ЧПУ сгенерирует ; (точка с запятой) в начале кадра.
- ▶ Нажмите кнопку **END**

## Изменение комментария для NC-кадра

Чтобы преобразовать закомментированный NC-кадр в активный NC-кадр, выполните следующее:

- ▶ Выберите закомментированный кадр, который необходимо изменить



- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ КОММЕНТАРИЙ**

или

- ▶ Нажмите клавишу > на буквенной клавиатуре
- ▶ Система ЧПУ удалит ; (точка с запятой) в начале кадра.
- ▶ Нажмите кнопку **END**

## Функции редактирования комментария

Клавиша Softkey	Функция
	Переход к началу комментария
	Переход к концу комментария
	Переход к началу слова. Слова следует разделять пробелами
	Переход к концу слова. Слова следует разделять пробелами
	Переключение между режимом вставки и режимом замены

## 5.3 Редактирование NC-программы

Ввод определенных синтаксических элементов в редактор не всегда возможен посредством имеющихся клавиш и программных клавиш, например LN-кадров.

Для запрещения использования внешнего текстового редактора система ЧПУ предоставляет следующие возможности:

- Свободный ввод синтаксиса в текстовом редакторе системы ЧПУ
- Свободный ввод синтаксиса в NC-редакторе посредством клавиши ?

### Свободный ввод синтаксиса в текстовом редакторе системы ЧПУ

Чтобы дополнить существующую NC-программу, выполните следующее:

- |                       |  |
|-----------------------|--|
| PGM<br>MGT            | ▶ Нажмите клавишу <b>PGM MGT</b>                       |
|                       | > Система ЧПУ откроет окно управления файлами.         |
| ДОПОЛНИТ.<br>#ФУНКЦИИ | ▶ Нажмите программную клавишу <b>ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ</b> |
| ВЫБРАТЬ<br>РЕДАКТОР   | ▶ Нажмите программную клавишу <b>ВЫБРАТЬ РЕДАКТОР</b>  |
|                       | > Система ЧПУ откроет окно выбора.                     |
| ОК                    | ▶ Выберите опцию <b>ТЕКСТОВЫЙ РЕДАКТОР</b>             |
|                       | ▶ Подтвердите выбор нажатием <b>ОК</b>                 |
|                       | ▶ Дополните необходимым синтаксисом                    |



Система управления не выполняет проверку синтаксиса в текстовом редакторе. Проверьте после этого введенный текст в NC-редакторе.

### Свободный ввод синтаксиса в NC-редакторе посредством клавиши ?



Для этой функции вам потребуется клавиатура, подключенная по USB.

Чтобы дополнить существующую открытую NC-программу, выполните следующее:

- |          |  |
|----------|--|
| ↑        | ▶ Введите ?                            |
|          | > Система ЧПУ откроет новый NC-кадр.   |
| ?        |  |
| END<br>□ | ▶ Дополните необходимым синтаксисом    |
|          | ▶ Подтвердите ввод нажатием <b>END</b> |



Система управления выполняет после подтверждения проверку синтаксиса. Ошибки приводят к возникновению кадров **ERROR**.

## 5.4 Отображение управляющей программы

### Акцент не синтаксис

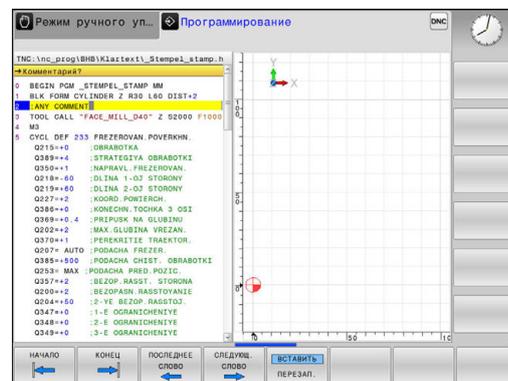
Система ЧПУ выделяет элементы синтаксиса различными цветами (в зависимости от их значения). Благодаря такому выделению цветом программы становятся нагляднее и их проще читать.

### Значение цвета элемента синтаксиса

Область применения:	Цвет
Стандартный цвет	Черный
Комментарии	Зеленый
Цифровые значения	Синий
Отображение номера кадра	Фиолетовый
Отображение FMAX	Оранжевый
Отображение подачи	Коричневый

### Линейки прокрутки

С помощью ползунка прокрутки вдоль правого края окна программы можно передвигать содержимое экрана используя мышь. Помимо этого, из размера и положения бегунка можно сделать выводы о длине программы и положении курсора.



## 5.5 Оглавление программ

### Определение, возможности применения

В системе ЧПУ предусмотрена возможность комментирования программ обработки с помощью кадров оглавления. Кадры оглавления – это текстовые фрагменты (не более 252 знаков), представленные в виде комментариев или заголовков для последующих строк программы.

Длинные и сложные программы благодаря рациональному использованию оглавления имеют более наглядную и простую для понимания форму.

Это облегчает внесение дальнейших изменений в программу. Оглавление вставляется в любом месте программы обработки.

Кадры оглавления можно дополнительно отображать в отдельном окне, а также обрабатывать или дополнять. Для этого используйте соответствующий режим разделение экрана.

Система ЧПУ управляет добавленными пунктами оглавления в отдельном файле (расширение .SEC.DEF). Тем самым повышается скорость навигации в окне оглавления.

Режим разделения экрана **ПРОГРАММА + ЧАСТИ ПР.** можно выбрать в следующих режимах работы:

- Отработка отд.блоков программы
- Режим автоматического управления
- Программирование

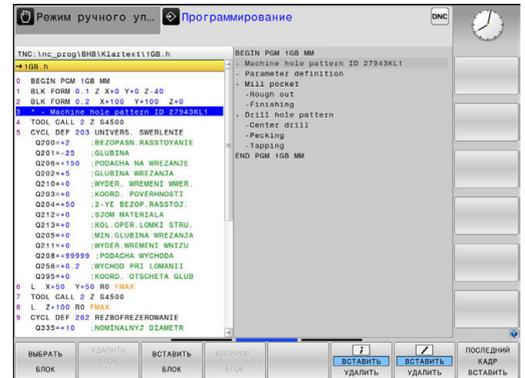
### Отображение окна оглавления/переход к другому активному окну



- ▶ Отображение окна оглавления: выберите режим разделения экрана **ПРОГРАММА + ОГЛАВЛЕН.**



- ▶ Смена активного окна: нажмите программную клавишу **ПЕРЕХОД В ДРУГ.ОКНО**



## Добавление кадра оглавления в окно программы

- ▶ Выберите кадр, за которым следует вставить кадр оглавления



- ▶ Нажмите клавишу **SPEC FCT**



- ▶ Нажмите программную клавишу **СРЕДСТВА ПРОГРАММИРОВАНИЯ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ГРУППИРОВКУ ВСТАВИТЬ**

- ▶ Введите текст оглавления



- ▶ При необходимости измените уровень оглавления с помощью программной клавиши



Вставлять кадры оглавления можно также при помощи комбинации клавиш **Shift + 8**.

## Выбор кадров в окне оглавления

Если оператор в окне оглавления переходит от одного кадра к другому, то система ЧПУ параллельно отображает кадры в окне программы. Таким образом, сделав всего несколько шагов, вы можете пропустить части программы большого размера.

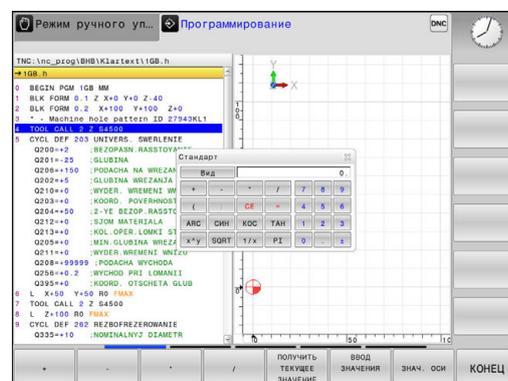
## 5.6 Калькулятор

### Использование

В систему ЧПУ встроен калькулятор с основными математическими функциями.

- ▶ Кнопкой **CALC** можно вызвать калькулятор на экран или его закрыть
- ▶ Выбор вычислительных функций: выберите быструю команду посредством программной клавиши или введите с внешней буквенной клавиатуры

Арифметическая функция	Команда (Программная клавиша)
Сложение	+
Вычитание	-
Умножение	*
Деление	/
Вычисления в скобках	( )
Аркосинус	ARC
Синус	SIN
Косинус	COS
Тангенс	TAN
Возведение значения в степень	X^Y
Извлечение квадратного корня	SQRT
Обратная функция	1/x
PI (3.14159265359)	PI
Добавление значения в промежуточную память	M+
Сохранение значения в промежуточной памяти	MS
Вызов промежуточной памяти	MR
Очистка буферной памяти	MC
Натуральный логарифм	LN
Логарифм	LOG
Экспоненциальная функция	e^x
Проверка знака числа	SGN
Получение абсолютного значения	ABS



Арифметическая функция	Команда (Программная клавиша)
Выделение целой части числа	INT
Выделение дробной части числа	FRAC
Значение модуля	MOD
Выбор вида	Вид
Удаление значения	CE
Единицы измерения	ММ или ДЮЙМЫ
Отобразить значение угла в радианах (стандартно: значение угла в градусах)	RAD
Выберите тип отображения числового значения	DEC (десятичное) или HEX (шестнадцатеричное)

#### Присвоение рассчитанного значения в программе

- ▶ С помощью клавиш со стрелками выберите слово, которому следует присвоить рассчитанное значение
- ▶ С помощью клавиши **CALC** вызовите калькулятор и выполните необходимый расчет
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВВОД ЗНАЧЕНИЯ**
- > Система ЧПУ передаст значение в активное поле ввода и закроет калькулятор.



Вы также можете вставлять значения из NC-программы в калькулятор. При нажатии программной клавиши **ПОЛУЧИТЬ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ** или клавиши **GOTO** система ЧПУ вставляет значение из активного поля ввода в калькулятор.

Калькулятор также остается активным после выбора режима работы. Нажмите клавишу **END**, чтобы закрыть калькулятор.

## Функции в калькуляторе

Клавиша Softkey	Функция
ЗНАЧ. ОСИ	Присвоить в калькуляторе значение текущей позиции оси в качестве номинального значения или референсного значения
ПОЛУЧИТЬ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ	Записать числовое значение из активного поля ввода в калькулятор
ВВОД ЗНАЧЕНИЯ	Записать числовое значение из калькулятора в активное поле ввода
КОПИРОВ. АКТУАЛ. ЗНАЧЕНИЕ	Скопировать числовое значение из калькулятора
ВСТАВИТЬ КОПИР. ЗНАЧЕНИЕ	Вставить скопированное числовое значение в калькулятор
КАЛЬК-ТОР РЕЖИМОВ РЕЗАНИЯ	Открыть средство расчета данных резания



Вы также можете перемещать калькулятор, используя клавиши со стрелками на вашей клавиатуре. Если у вас подсоединена мышь, вы можете перемещать калькулятор с ее помощью.

## 5.7 Средство расчета данных резания

### Применение

С помощью средства расчета данных резания можно рассчитать скорость вращения шпинделя и подачу для процесса обработки. Затем вы можете записать рассчитанные значения в управляющую программу в открытый диалог ввода подачи или частоты вращения.

Чтобы открыть калькулятор данных резания, нажмите программную клавишу **КАЛЬК-ТОП РЕЖИМОВ РЕЗАНИЯ**. Система ЧПУ отобразит программную клавишу, если вы:

- открываете калькулятор (клавиша **CALC**)
- открываете диалоговое поле для ввода скорости вращения в кадре **TOOL CALL**
- открываете диалоговое поле для ввода подачи в кадры перемещения или циклы
- вводите подачу в ручном режиме работы (программная клавиша **F**)
- вводите частоту вращения шпинделя в ручном режиме (программная клавиша **S**)

В зависимости от того, рассчитываете вы скорость вращения или подачу, программа для вычисления данных резания отображается с разными полями ввода:

#### Окно для расчета скорости вращения:

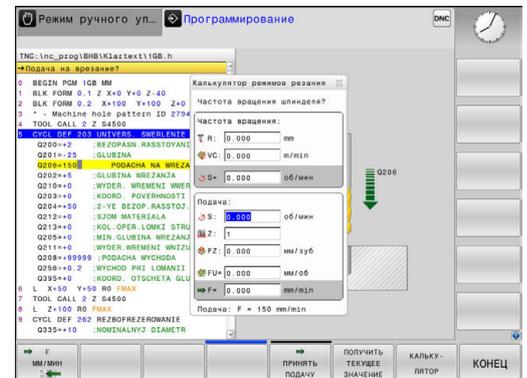
Кодовая буква	Значение
R:	Радиус инструмента (мм)
VC:	Скорость резания (м/мин)
S=	Результат для частоты вращения шпинделя (об/мин)

#### Окно для расчета подачи:

Кодовая буква	Значение
S:	Скорость вращения шпинделя (об/мин)
Z:	Количество зубцов на инструменте (n)
FZ:	Подача на один зубец (мм/зубец)
FU:	Подача на один оборот (мм/об)
F=	Результат для подачи (мм/мин)



Передать значение подачи из кадра **TOOL CALL** в следующие кадры перемещения и циклы можно при помощи программной клавиши **F AUTO**. Если в дальнейшем потребуются изменить подачу, вам нужно будет лишь привести в соответствие значение подачи в кадре **TOOL CALL**.



**Функции в калькуляторе данных резания:**

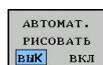
Программная клавиша	Функция
	Записать скорость вращения из формы расчета данных резания в открытое диалоговое поле
	Записать подачу из формы расчета данных резания в открытое диалоговое поле
	Записать скорость резания из формы расчета данных резания в открытое диалоговое поле
	Записать подачу на один зубец из формы расчета данных резания в открытое диалоговое поле
	Записать подачу на один оборот из формы расчета данных резания в открытое диалоговое поле
	Записать радиус инструмента в форму расчета данных резания
	Записать частоту вращения из открытого диалогового поля в форму расчета данных резания
	Записать подачу из открытого диалогового поля в форму расчета данных резания
	Записать подачу на один оборот из открытого диалогового поля в форму расчета данных резания
	Записать подачу на зуб из открытого диалогового поля в форму расчета данных резания
	Записать значение из открытого диалогового поля в форму расчета данных резания
	Перейти к калькулятору
	Переместить средство расчета данных резания в направлении стрелки
	Использовать значения в дюймах в средстве расчета данных резания
	Завершить работу средства расчета данных резания

## 5.8 Графика программирования

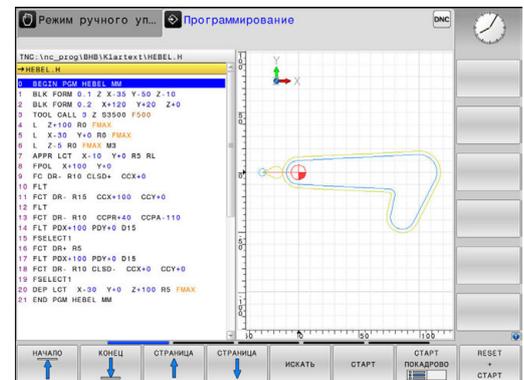
### Параллельное выполнение или невыполнение функции графики при программировании

Во время составления NC-программы система ЧПУ может отображать запрограммированный контур с помощью двумерной графики.

- ▶ Нажмите клавишу **разделения экрана**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММА + ГРАФИКА**
- Система ЧПУ отображает NC-программу слева, а графику справа.



- ▶ Установите программную клавишу **АВТОМАТ. РИСОВАТЬ** в положение **ВКЛ.**
- Во время ввода строк программы ЧПУ показывает каждое запрограммированное движение в окне графики справа.



Если система ЧПУ не должна параллельно отображать графику, переключите программную клавишу **АВТОМАТ. РИСОВАТЬ** в положение **ВЫКЛ.**



Если **АВТОМАТ. РИСОВАТЬ** установлено на **ВКЛ.**, то при создании двумерной графики система ЧПУ не будет учитывать:

- Повторение части программы
- Операции перехода
- M-функции, например, M2 или M30
- Вызовы цикла
- Предупреждения вследствие заблокированных инструментов

Поэтому используйте автоматическое рисование исключительно во время контурного программирования.

Система ЧПУ сбрасывает данные инструмента, когда вы открываете новую программу или нажимаете программную клавишу **СБРОС + СТАРТ**.

В графике программы система ЧПУ использует различные цвета:

- **синий**: однозначной определённый элемент контура
- **фиолетовый**: еще неоднозначно определенный элемент контура, например, может быть еще изменен RND
- **голубой**: отверстия и резьба
- **охра**: траектория центральной точки инструмента
- **красный**: перемещение на ускоренном ходу

**Дополнительная информация:** "Графика при FK-программировании", Стр. 331

## Графическое воспроизведение существующей программы

- ▶ Кнопками со стрелками выберите кадр, до которого следует создать графику, или нажмите **GOTO** и введите желаемый номер кадра вручную



- ▶ Сброс ранее активных данных инструмента и создание графики: нажмите программную клавишу **СБРОС + СТАРТ**

### Другие функции:

Клавиша Softkey	Функция
	Сброс ранее активных данных инструмента Создание графики программирования
	Создание покадровой графики при программировании
	Создание законченной графики программирования или дополнение после <b>СБРОС + СТАРТ</b>
	Приостановить графику при программировании. Эта программная клавиша появляется только во время создания системой ЧПУ графики при программировании
	Выбрать вид <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Вид сверху</li> <li>■ Вид спереди</li> <li>■ Вид сбоку</li> </ul>
	Отображение/скрытие траектории инструмента
	Отображение/скрытие траектории инструмента на ускоренном ходу

## Индикация и выключение номеров кадров



- ▶ Переключите панель Softkey



- ▶ Включить отображение номеров кадров: установите программную клавишу **НОМ. КАДРА ПОКАЗАТЬ СКРЫТЬ** в положение **ПОКАЗАТЬ**
- ▶ Выключить отображение номеров кадров: установите программную клавишу **НОМ. КАДРА ПОКАЗАТЬ СКРЫТЬ** в положение **СКРЫТЬ**

## Удаление графики



- ▶ Переключите панель Softkey



- ▶ Очистить графику: нажмите программную клавишу **ОЧИСТИТЬ ГРАФИКУ**

## Отображение линий сетки



- ▶ Переключите панель Softkey



- ▶ Отображение линий сетки: нажмите Softkey **Отобр. линии сетки**

## Увеличение или уменьшение фрагмента

Оператор может самостоятельно задать вид (перспективу) для графики.

- ▶ Переключите панель программных клавиш

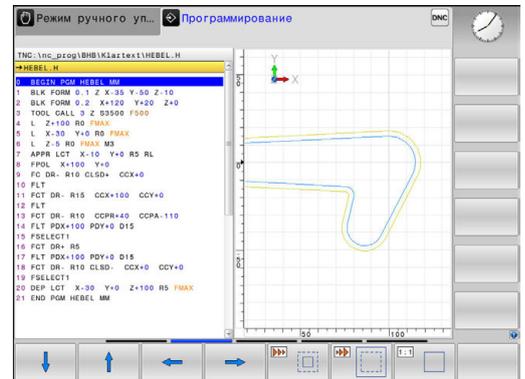
При этом предлагаются следующие функции:

Клавиша Softkey	Функция
 	Фрагмент сдвинуть
 	
	Фрагмент уменьшить
	Фрагмент увеличить
	Фрагмент сбросить

С помощью программной клавиши **ВОСТ. ИСХОДНУЮ ВЛК FORM** восстанавливается первоначальный вид фрагмента.

Отображение графики также можно изменить с помощью мыши. В вашем распоряжении находятся следующие функции:

- Для перемещения представленной модели двигайте мышью, удерживая нажатой ее среднюю клавишу или колесико. При одновременном нажатии клавиши Shift можно переместить модель только горизонтально или вертикально.
- Для увеличения определенной области выберите область, удерживая нажатой левую кнопку мыши. После того как левая кнопка мыши будет отпущена, система ЧПУ увеличит выделенную область.
- Для быстрого увеличения или уменьшения любой области следует покрутить колесико мыши вперед или назад.



## 5.9 Сообщения об ошибках

### Индикация ошибок

Система ЧПУ отображает ошибки, в т. ч.:

- неверных операций ввода
- логические ошибки в NC-программе
- невыполнимых элементах контура
- неправильном использовании контактного щупа

Возникшую ошибку система ЧПУ отображает красным шрифтом в заглавной строке.



Система ЧПУ использует разные цвета для разных классов ошибок:

- красный для ошибок
- жёлтый для предупреждений
- зелёный для указаний
- синий для информации

Длинные или многострочные сообщения об ошибках отображаются в сокращенной форме. Полную информацию обо всех имеющихся ошибках оператор может получить в окне ошибок.

Система ЧПУ выводит сообщение об ошибке в заглавной строке до тех пор, пока оно не будет удалено или заменено ошибкой более высокого приоритета (класса). Информация, появляющаяся на короткое время, отображается всегда.

Сообщение об ошибке, содержащее номер кадра программы, было обусловлено этим или предыдущим кадром.

Если в качестве исключения возникает **ошибка при обработке данных**, то система ЧПУ откроет окно ошибок автоматически. Такую неисправность оператор устранить не может. Следует завершить работу и перезагрузить систему ЧПУ.

### Откройте окно ошибок



- ▶ Нажмите клавишу **ERR**.
- > Система ЧПУ откроет окно ошибок и отобразит полностью все имеющиеся сообщения об ошибках.

### Закрытие окна ошибок



- ▶ Нажмите программную клавишу **END** или



- ▶ нажмите клавишу **ERR**.
- > Система ЧПУ закроет окно ошибок.

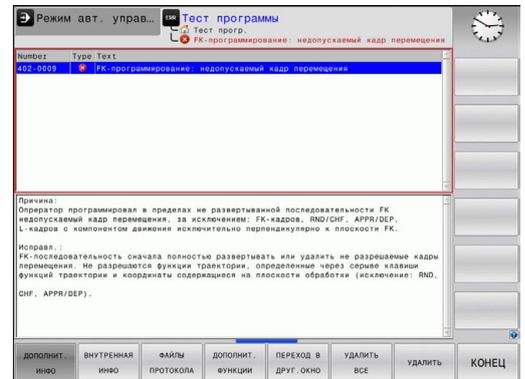
## Подробные сообщения об ошибках

Система ЧПУ показывает возможные причины появления ошибки и варианты ее устранения:

### ▶ Откройте окно ошибок



- ▶ Информация о причинах ошибок и устранении неисправностей: установите курсор на сообщение об ошибке и нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ИНФО**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно со сведениями о причинах ошибки и возможностями ее устранения.
- ▶ Закрытие дополнительной информации: повторно нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ИНФО**



## Программная клавиша ВНУТРЕННЯЯ ИНФО

Программная клавиша **ВНУТРЕННЯЯ ИНФО** выдает информацию к сообщению об ошибке, которая имеет значение только при сервисном обслуживании.

### ▶ Открытие окна ошибок



- ▶ Дополнительная информация об ошибке: установите курсор на сообщение об ошибке и нажмите программную клавишу **ВНУТРЕННЯЯ ИНФО**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно, содержащее внутреннюю информацию об ошибке.
- ▶ Закрытие дополнительной информации: нажмите программную клавишу **ВНУТРЕННЯЯ ИНФО** снова

## Программная клавиша ФИЛЬТРЫ

При помощи программной клавиши **ФИЛЬТРЫ** можно фильтровать идентичные сообщения, которые расположены в списке непосредственно друг за другом.

### ▶ Открытие окна ошибок



- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ФИЛЬТРЫ**. Система ЧПУ отфильтрует идентичные сообщения
- ▶ Выход из режима фильтрации: нажмите программную клавишу **ВЕРНУТЬСЯ**

## Удаление ошибки

### Удаление ошибки за пределами окна ошибки



- ▶ Удаление ошибок/указаний, отображаемых в заглавной строке: нажмите клавишу **CE**



В некоторых ситуациях клавиша **CE** не может использоваться для удаления ошибок, так как эта клавиша применяется для других функций.

### Удаление ошибки

- ▶ Откройте окно ошибок



- ▶ Удаление отдельных ошибок: выделите сообщение об ошибке и нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ**.



- ▶ Удаление всех ошибок: нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ ВСЕ**.



Если не устранена причина какой-либо из ошибок, то ее невозможно удалить. В этом случае сообщение об ошибке сохраняется.

## Протокол ошибок

Система ЧПУ сохраняет в памяти появляющиеся ошибки и важные события (например, запуск системы) в протоколе ошибок. Емкость протокола ошибок ограничена. Если протокол ошибок заполнен, то система ЧПУ использует второй файл. Если и этот файл заполнен до конца, первый протокол ошибок удаляется и записывается заново и т. д. При необходимости переключите **АКТУАЛЬНЫЙ ФАЙЛ** на **ПРЕДЫДУЩИЙ ФАЙЛ** для просмотра журнала ошибок.

- ▶ Откройте окно ошибок.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ФАЙЛЫ ПРОТОКОЛА**



- ▶ Откройте протокол ошибок: нажмите программную клавишу **ПРОТОКОЛ ОШИБОК**



- ▶ При необходимости настройте предыдущий протокол ошибок: нажмите программную клавишу **ПРЕДЫДУЩИЙ ФАЙЛ**



- ▶ При необходимости настройте текущий протокол ошибок: нажмите программную клавишу **АКТУАЛЬНЫЙ ФАЙЛ**

Самая старая запись протокола ошибок находится в начале, а самая новая – в конце файла.

## Протокол клавиатуры

Система ЧПУ сохраняет в памяти нажатия клавиш и важные события (например, запуск системы) в протоколе клавиатуры. Емкость протокола клавиатуры ограничена. Если протокол клавиатуры полон, выполняется переключение на второй протокол клавиатуры. Если и этот файл заполнен до конца, первый протокол ошупывания удаляется и записывается заново и т. д. При необходимости переключите **АКТУАЛЬНЫЙ ФАЙЛ** на **ПРЕДЫДУЩИЙ ФАЙЛ** для просмотра журнала ошибок.

ФАЙЛ ПРОТОКОЛА	▶ Нажмите программную клавишу <b>ФАЙЛЫ ПРОТОКОЛА</b>
ПРОТОКОЛ КЛАВИШ	▶ Откройте протокол клавиатуры: нажмите программную клавишу <b>ПРОТОКОЛ КЛАВИШ</b>
ПРЕДЫДУЩИЙ ФАЙЛ	▶ При необходимости установите предыдущий протокол клавиатуры: нажмите программную клавишу <b>ПРЕДЫДУЩИЙ ФАЙЛ</b> .
АКТУАЛЬНЫЙ ФАЙЛ	▶ При необходимости установите текущий протокол клавиатуры: нажмите программную клавишу <b>АКТУАЛЬНЫЙ ФАЙЛ</b> .

Система ЧПУ сохраняет в памяти каждую нажатую на пульте управления клавишу в протоколе клавиатуры. Самая старая запись протокола находится в начале, самая новая – в конце файла.

### Обзор клавиш и программных клавиш для просмотра протокола

Программ- ные клави- ши/клавиши	Функция
	Переход к началу протокола клавиатуры
	Переход к концу протокола клавиатуры
	Поиск текста
	Текущий протокол клавиатуры
	Предыдущий протокол клавиатуры
	Строка вперед/назад
	
	Возврат к главному меню

## Тексты указаний

В случае ошибок при работе (например, при нажатии запрещенной клавиши или вводе значения, находящегося вне области действия) система ЧПУ указывает на наличие такой ошибки (зеленым) текстом в заглавной строке. Система ЧПУ удалит подсказку при следующем правильном вводе данных.

## Сохранение сервисного файла

При необходимости вы можете сохранить текущее состояние и предоставить эту информацию в службу сервиса для анализа. При этом сохраняется группа сервисных файлов (протоколы ошибок и ввода с клавиатуры, а также другие файлы, содержащие данные о текущей ситуации станка и обработки).

Если вы вызываете функцию **СЕРВИСНЫЕ ФАЙЛЫ ЗАПОМНИТЬ** несколько раз с одинаковым именем файла, то ранее сохраненные сервисные файлы перезаписываются. Поэтому при повторном использовании данной функции следует использовать новое имя файла.

### Сохранение сервисных файлов

- ▶ Открытие окна ошибок



- ▶ Нажмите программную клавишу **ФАЙЛЫ ПРОТОКОЛА**



- ▶ Нажмите программную клавишу **СЕРВИСНЫЕ ФАЙЛЫ ЗАПОМНИТЬ**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно, в котором вы можете задать имя файла или полный путь к сервисному файлу.



- ▶ Сохранение сервисного файла: нажмите программную клавишу **ОК**

## Вызов системы помощи TNCguide

С помощью программной клавиши можно вызывать справочную систему системы ЧПУ. В системе помощи незамедлительно появляется то же самое пояснение к ошибке, что и при нажатии кнопки **HELP**.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Если производитель станка также предоставляет систему помощи, то ЧПУ активирует дополнительную программную клавишу **Производитель станков**, с помощью которой можно вызывать эту специальную систему помощи. Там вы сможете найти более детальную информацию о появившейся ошибке.



- ▶ Вызов помощи для сообщений об ошибках в системе HEIDENHAIN



- ▶ Если в распоряжении, тогда следует вызывать помощь для сообщений об ошибках касающихся станка

## 5.10 Контекстно-зависимая система помощи TNCguide

### Применение



Перед использованием TNCguide вам необходимо скачать вспомогательные файлы с домашней страницы HEIDENHAIN.

**Дополнительная информация:** "Загрузка текущих вспомогательных файлов", Стр. 241

Контекстно-зависимая система помощи **TNCguide** содержит документацию для пользователя в формате HTML. Вызов TNCguide выполняется клавишей **HELP**, причем система ЧПУ сразу отображает информацию, частично зависящую от текущей ситуации (контекстно-зависимый вызов). Нажатие клавиши **HELP** при редактировании кадра программы приводит, как правило, к переходу точно в то место документации, где описана соответствующая функция.



Система ЧПУ старается запустить TNCguide на языке, выбранном оператором в качестве языка диалога в системе ЧПУ. Если необходимая языковая версия отсутствует, система открывает вариант на английском языке.

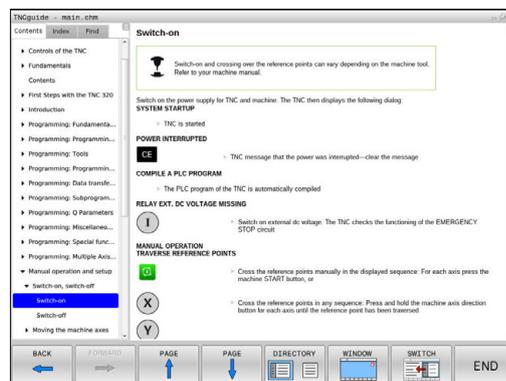
В TNCguide доступна следующая документация для пользователя:

- Руководство пользователя «Программирование в диалоге открытым текстом» (**BHBKlartext.chm**)
- Руководство пользователя DIN/ISO (**BHBIso.chm**)
- Руководство пользователя по программированию циклов (**BHBtchprobe.chm**)
- Список всех NC-сообщений об ошибках (**errors.chm**)

Дополнительно доступен также файл журнала **main.chm**, в котором собраны все имеющиеся CHM-файлы.



Производитель станка может включить в **TNCguide** и документацию для данного станка. Тогда эти документы появляются в виде отдельного журнала в файле **main.chm**.



## Работа с TNCguide

### Вызов TNCguide

Для запуска TNCguide имеется несколько возможностей:

- ▶ Нажать клавишу **HELP**
- ▶ Щелчком мыши по программной клавише, если ранее был нажат знак вопроса справа внизу дисплея
- ▶ Откройте файл помощи (CHM-файл) через управление файлами. Система ЧПУ может открыть любой CHM-файл, даже если он не сохранен на внутреннем запоминающем устройстве системы ЧПУ



На месте программирования под управлением Windows TNCguide открывается в стандартном внутреннем браузере системы.



Для многих клавиш Softkey имеется контекстно-зависимый вызов, с помощью которого можно непосредственно перейти к описанию функций соответствующих клавиш Softkey. Эта функция доступна только при использовании мыши. Выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Выберите панель Softkey, на которой отображается желаемая Softkey
- ▶ Щелкните мышью на символе помощи, отображаемом системой ЧПУ справа, непосредственно над панелью программных клавиш
- > Курсор мыши превратится в вопросительный знак.
- ▶ Щелкните этим вопросительным знаком по программной клавише, функцию которой нужно узнать
- > Система ЧПУ откроет TNCguide. Если для выбранной программной клавиши не существует точки перехода, то система ЧПУ откроет заглавный файл **main.chm**. Вы сможете через текстовый поиск или навигацию вручную найти необходимые пояснения.

При редактировании самого NC-кадра контекстно-зависимый вызов также доступен:

- ▶ Выберите любой NC-кадр
- ▶ Выделите нужное слово
- ▶ Нажмите клавишу **HELP**
- > Система ЧПУ откроет систему помощи и покажет описание активной функции. Это не сработает для дополнительных функций или циклов, добавленных производителем станка.

### Навигация в TNCguide

Простейшим способом навигации в TNCguide является использование мыши. С левой стороны показан список содержания. Щелчком на указывающем вправо треугольнике можно отобразить находящиеся под ним главы или показать желаемую страницу напрямую щелчком на соответствующей записи. Работа со справкой идентична работе с Windows Explorer.

Связанные между собой места в тексте (ссылки) выделены синим цветом и подчеркнуты. Щелчок по ссылке открывает соответствующую страницу.

Разумеется, управлять TNCguide можно также с помощью клавиш и Softkey. Таблица, приведенная ниже, содержит обзор соответствующих функций клавиш.

Экранная клавиша	Функция
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Активен список содержания слева: выбор записи, расположенной выше или ниже</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Активно правое текстовое окно: перемещение страницы вниз или вверх, если текст или графика не отображается полностью</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Список содержания слева активен: список содержания выпадает.</li> <li>Текстовое окно справа активно: без функции</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Список содержания слева активен: закрыть список содержания</li> <li>Текстовое окно справа активно: без функции</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Список содержания слева активен: нажатием клавиши курсора показать выбранную страницу</li> <li>Текстовое окно справа активно: переход на страницу со ссылкой, если курсор установлен на ссылке</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Активен левый список содержания: Переключение закладок между индикацией списка содержания, индикацией алфавитного указателя ключевых слов и функцией полнотекстового поиска, а также переключение на правую сторону дисплея</li> <li>Текстовое окно справа активно: переход обратно в левое окно</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Активен список содержания слева: выбор записи, расположенной выше или ниже</li> </ul>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Текстовое окно справа активно: переход на следующую ссылку</li> </ul>
	Выбор последней показанной страницы

Экранная клавиша	Функция
	Листать вперед, если функция <b>Выбрать последнюю показанную страницу</b> уже использовалась несколько раз
	Переход на страницу назад
	Переход на страницу вперед
	Индикация/выключение списка содержания
	Переключение между полным и уменьшенным отображением на экране. При уменьшенном отображении видна еще часть интерфейса системы ЧПУ
	Фокус переключается на внутренние приложения системы ЧПУ, так что при открытом TNCguide можно работать с системой ЧПУ. Если активно полное отображение, система ЧПУ автоматически уменьшает размер окна перед переключением фокуса
	Завершение работы TNCguide

### Алфавитный указатель ключевых слов

Важнейшие ключевые слова собраны в соответствующем алфавитном указателе (закладка **Указатель**) и выбираются щелчком мыши или с помощью клавиш со стрелками.

Левая сторона активна.



- ▶ Выберите закладку **Оглавление**
- ▶ Наведите курсор с помощью клавиш со стрелками или посредством мыши на необходимое ключевое слово

Или:

- ▶ Введите начальную букву
- ▶ Система ЧПУ синхронизирует алфавитный указатель с введенным текстом, так что ключевое слово можно быстрее найти в созданном списке.
- ▶ Кнопкой **ENT** активируйте отображение информации о выбранном ключевом слове



### Полнотекстовый поиск

Во вкладке **Искать** у вас есть возможность выполнять поиск определенного слова по всему TNCguide.

Левая сторона активна.



- ▶ Выберите вкладку **Искать**
- ▶ Активируйте поле ввода **Поиск:**
- ▶ Введите искомое слово
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ Система ЧПУ покажет в виде списка все найденные места, содержащие это слово.
- ▶ При помощи клавиш со стрелками перейдите в необходимое место
- ▶ С помощью клавиши **ENT** отобразите выбранное место



Полнотекстовый поиск Вы можете проводить всегда только с одним словом.

При активации функции **Поиск только в заголовках** система ЧПУ ведет поиск только в заголовках, а не по всему тексту. Эту функцию можно активировать мышью или путем выбора и последующего подтверждения при помощи пробела.

### Загрузка текущих вспомогательных файлов

Подходящие для ПО вашей системы ЧПУ файлы помощи доступны на домашней странице HEIDENHAIN:

[http://content.heidenhain.de/doku/tnc\\_guide/html/en/index.html](http://content.heidenhain.de/doku/tnc_guide/html/en/index.html)

Порядок перехода к подходящим справочным файлам:

- ▶ Системы ЧПУ
- ▶ Типовой ряд, например, TNC 600
- ▶ Требуемый номер программного обеспечения ЧПУ, например, TNC 620 (81760x-04)
- ▶ Выберите желаемый язык из таблицы **Онлайн-помощь (TNCguide)**
- ▶ Загрузите ZIP-файл
- ▶ Распакуйте ZIP-файл
- ▶ Скопируйте распакованные CHM-файлы в систему ЧПУ в директорию **TNC:\tncguide\de** или в поддиректорию соответствующего языка (см. также таблицу ниже)



Если CHM-файлы передаются в систему ЧПУ с помощью TNCremote, выберите бинарный режим для файлов с расширением **.chm**.

Язык	Директория ЧПУ
Немецкий	TNC:\tncguide\de
Английский	TNC:\tncguide\en
Чешский	TNC:\tncguide\cs
Французский	TNC:\tncguide\fr
Итальянский	TNC:\tncguide\it
Испанский	TNC:\tncguide\es
Португальский	TNC:\tncguide\pt
Шведский	TNC:\tncguide\sv
Датский	TNC:\tncguide\da
Финский	TNC:\tncguide\fi
Голландский	TNC:\tncguide\nl
Польский	TNC:\tncguide\pl
Венгерский	TNC:\tncguide\hu
Русский	TNC:\tncguide\ru
Китайский (упрощенный)	TNC:\tncguide\zh
Китайский (традиционный):	TNC:\tncguide\zh-tw
Словенский	TNC:\tncguide\sl
Норвежский	TNC:\tncguide\no
Словацкий	TNC:\tncguide\sk
Корейский	TNC:\tncguide\kr
Турецкий	TNC:\tncguide\tr
Румынский	TNC:\tncguide\ro

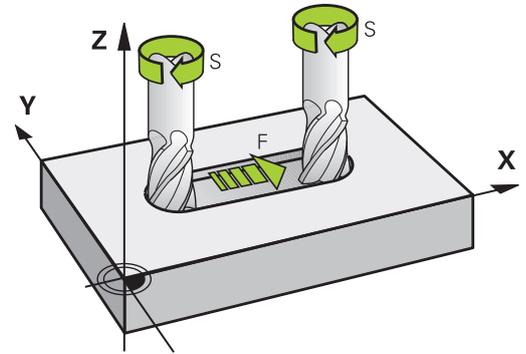
# 6

**Инструменты**

## 6.1 Ввод данных инструмента

### Подача F

Скорость подачи **F** - это скорость, с которой центр инструмента перемещается по своей траектории. Максимальная скорость подачи определяется в машинных параметрах и может отличаться для разных осей.



### Ввод

Подачу можно ввести в кадре **TOOL CALL** (вызов инструмента) и в любом кадре позиционирования.

**Дополнительная информация:** "Создание кадров программы с использованием клавиш программирования траектории", Стр. 298

В программах в миллиметрах подачу **F** вводят в мм/мин, в программах в дюймах, исходя из оптимальных показателей разрешения - в 1/10 дюйма/мин. В качестве альтернативы можно при помощи соответствующей программной клавиши задать скорость подачи в миллиметрах на оборот (мм/об) **FU** или в миллиметрах на зуб (мм/зуб) **FZ**.

### Ускоренный ход

Для того, чтобы запрограммировать ускоренный ход, следует задать **F MAX**. Для ввода **F MAX** следует в диалоговом окне **Подача F= ?** нажать кнопку **ENT** или Softkey **FMAX**.



Для перемещения на ускоренном ходу, можно запрограммировать соответствующее числовое значение, например, **F30000**. В этом случае ускоренный ход, в отличие от варианта с **FMAX**, будет сохраняться не только во время действия заданного кадра, но и после его окончания, пока не будет задана новая скорость подачи.

**Продолжительность действия**

Запрограммированная с помощью числового значения подача действует вплоть до кадра, в котором программируется новое значение подачи. **F MAX** действует только в запрограммированном кадре. После кадра с **F MAX** снова действует последняя подача, заданная вводом числового значения.

**Внесение изменений во время выполнения программы**

Во время выполнения программы Вы можете изменить подачу с помощью потенциометра подачи F.

Потенциометр подачи уменьшает только запрограммированную подачу, и не влияет больше на подачу рассчитанную системой ЧПУ,

## Скорость вращения шпинделя S

Скорость вращения шпинделя S задается в оборотах в минуту (об/мин) в кадре **TOOL CALL** (вызов инструмента). В качестве альтернативы можно также задать скорость резания Vc в метрах в минуту (м/мин).

### Внесение изменений

В программе обработки скорость вращения шпинделя можно изменить с помощью -кадра **TOOL CALL**, введя только новую частоту вращения:

TOOL  
CALL

- ▶ Программирование вызова инструмента: нажмите кнопку **TOOL CALL**
- ▶ Пропустите диалог **Номер инструмента?**, нажав клавишу **NO ENT**
- ▶ Пропустите диалог **Ось шпинделя параллельно X/Y/Z ?**, нажав кнопку **NO ENT**
- ▶ В окне диалога **Скорость вращения шпинделя S = ?** введите новую скорость вращения, подтвердите кнопкой **END** или с помощью Softkey **VC** перейдите к вводу скорости резания



Если в -кадре **TOOL CALL** при вводе уже замененного номера инструмента не указать ось инструмента, изменится только частота вращения.

Если в -кадре **TOOL CALL** указать ось инструмента, система ЧПУ заменяет инструмент на сменный, если инструмент для замены определен.

### Внесение изменений во время выполнения программы

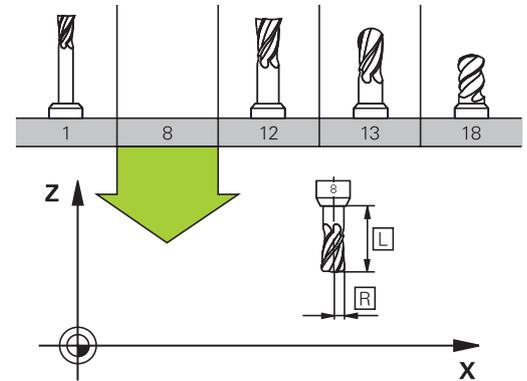
Во время выполнения программы частота вращения шпинделя изменяется при помощи потенциометра S для частоты вращения шпинделя.

## 6.2 Данные инструмента

### Условия выполнения коррекции инструмента

Как правило, координаты движения по траектории в соответствии с размерами заготовки, приведенными на чертеже. Чтобы система ЧПУ могла рассчитать траекторию центра инструмента и, следовательно, выполнить коррекцию инструмента, нужно ввести длину и радиус каждого применяемого инструмента.

Параметры инструментов можно вводить либо с помощью функции **TOOL DEF** непосредственно в программе, либо отдельно в таблице инструментов. При вводе параметров инструментов в таблицы можно ознакомиться с прочими параметрами, соответствующими конкретному инструменту. Система ЧПУ учитывает все введенные данные во время выполнения программы обработки.



### Номер инструмента, имя инструмента

Каждый инструмент обозначен номером от 0 до 32767. При работе с таблицами инструментов можно дополнительно присваивать инструментам названия. В названии инструмента допускается не более 32 знаков.



**Допустимые символы:** #, \$, %, &, - 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 @ A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z

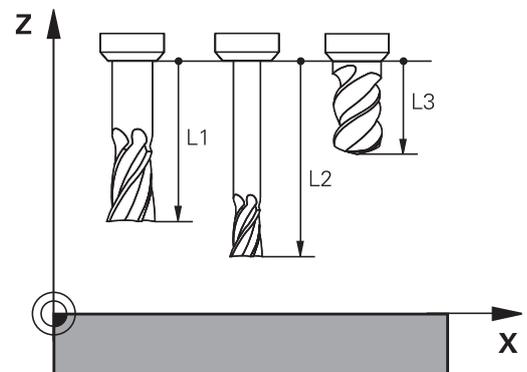
Прописные буквы автоматически заменяются системой ЧПУ при сохранении на заглавные.

**Запрещённые символы:** <Пробел> ! " ' ( ) \* + ; : < = > ? [ / ] ^ ` { | } ~

Инструмент с номером 0 определен как нулевой инструмент длиной  $L=0$  и с радиусом  $R=0$ . В таблицах инструмента инструмент T0 следует также определять как  $L=0$  и  $R=0$ .

### Длина инструмента L

Длину инструмента  $L$  всегда следует вводить в качестве абсолютной длины относительно точки привязки инструмента. Системе ЧПУ требуется общая длина инструмента для различных функций, связанных с многоосевой обработкой.



### Радиус инструмента R

Радиус инструмента  $R$  вводится напрямую.

## Дельта-значения для длины и радиуса

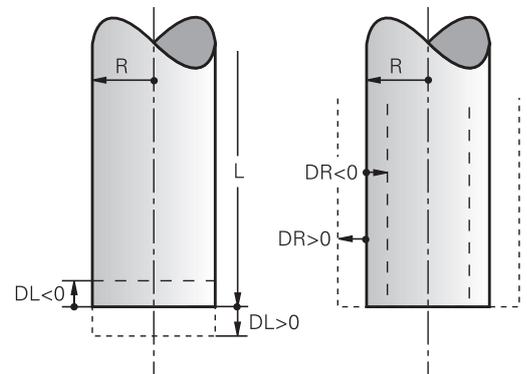
Дельта-значениями обозначаются отклонения длины и радиуса инструмента.

Положительное значение дельта означает припуск (**DL**, **DR**>0). При обработке с припуском значение для него вводится при программировании вызова инструмента в **TOOL CALL**.

Отрицательное дельта-значение означает заниженный размер (**DL**, **DR**<0). Заниженный размер вводится в таблицу инструмента для расчета износа инструмента.

Дельта-значения вводятся в виде числовых значений, в кадре **TOOL CALL** эти значения можно задать также при помощи Q-параметра.

Диапазон ввода: допускаются дельта-значения не более  $\pm 99,999$  мм.



Дельта-значения из таблицы инструментов влияют на графическое отображение моделирования износа. Дельта-значения из **TOOL CALL** при моделировании не изменяют отображаемую величину **инструмента**. Однако запрограммированные дельта-значения смещают **инструмент** при моделировании на определенное расстояние.



Дельта-значения из -кадра **TOOL CALL** влияют на индикацию положения в зависимости от опционального машинного параметра **progToolCallDL** (№ 124501).

## Ввод данных инструмента в программу



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка определяет диапазон функции **TOOL DEF**.

Номер, длина и радиус для определенного инструмента задаются в программе обработки один раз в кадре **TOOL DEF**:

- ▶ Выбор определения инструмента: нажмите клавишу **TooL DEF**



- ▶ **Номер инструмента:** обозначьте инструмент, присвоив ему уникальный номер
- ▶ **Длина инструмента:** поправка на длину
- ▶ **Радиус инструмента:** поправка на радиус



Во время диалога можно включить значение для длины и радиуса непосредственно в поле диалога. Для этого нажмите желаемую программную клавишу оси.

### Пример:

```
4 TOOL DEF 5 L+10 R+5
```

## Ввод данных инструмента в таблицу

В таблице инструментов можно определить до 32 767 инструментов и сохранить в памяти их данные. Внимательно изучите функции редактирования, описанные далее в этой главе.

Вы должны использовать таблицу инструмента в следующих случаях:

- Если вы хотите применять индексированные инструменты, например ступенчатое сверло с несколькими коррекциями на длину

**Дополнительная информация:** "Индексированный инструмент", Стр. 252

- Если Ваш станок оснащен автоматическим устройством смены инструмента
- Если хотите выполнять обработку с циклом обработки 22 дополнительная я выборка
- Если хотите выполнять обработку с циклами обработки 251 - 254

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Удаление строки 0 из таблицы инструментов разрушает структуру таблицы. После этого заблокированные инструменты могут не распознаваться как заблокированные, в результате чего перестает работать поиск инструмента для замены. Последующая вставка строки 0 не решает эту проблему. Исходная таблица инструментов повреждена!

- ▶ Восстановление таблицы инструментов
  - Добавить в поврежденную таблицу инструментов строку 0
  - Скопировать поврежденную таблицу инструментов (например, toolcopy.t)
  - Удалить поврежденную таблицу инструментов (текущ. tool.t)
  - Скопировать копию (toolcopy.t) как tool.t
  - Удалить копию (toolcopy.t)
- ▶ Свяжитесь с клиентской службой HEIDENHAIN (NC-Helpline)



Имя таблицы должно начинаться с буквы.  
Учитывайте это обстоятельство при создании и администрировании других таблиц.

Выбрать табличный вид можно с помощью клавиши **выбора режима разделения экрана**. При этом также доступны вид в виде списка и формы.

Другие настройки (например, **СОРТИРОВ./ СКРЫТЬ СТОЛБЦЫ**) следует применять после открытия файла.

### Индексированный инструмент

Ступенчатые сверла, фрезы для Т-образных пазов или общие инструменты, имеющие несколько вариантов длины и радиуса, невозможно полностью определить только в одной таблице инструментов. Каждая строка таблицы допускает только один вариант длины и радиуса.

Чтобы присвоить одному инструменту несколько данных для коррекции (несколько строк в таблице инструментов), дополните имеющееся определение инструмента (**Т 5**) индексным номером инструмента (например, **Т 5.1**). Таким образом, каждая дополнительная строка таблицы состоит из первоначального номера инструмента, точки и индекса (по возрастанию от 1 до 9). Первоначальная строка в таблице инструментов содержит максимальную длину инструмента, длины последующих строк таблицы приближаются к точке крепления инструмента.

Чтобы создать индексированный номер инструмента, выполните следующее:

ВСТАВИТЬ  
СТРОКУ

- ▶ Откройте таблицу инструментов
- ▶ Нажмите программную клавишу **Insert Line**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Insert Line.Insert Line**
- ▶ В поле ввода **Количество строк** = введите количество дополнительных строк
- ▶ В поле ввода **Номер инструмента** введите первоначальный номер инструмента
- ▶ Подтвердите нажатием **ОК**
- > Система ЧПУ дополнит таблицу инструментов строками

**Быстрый поиск по имени инструмента:**

Если программная клавиша **РЕДАКТИР.** установлена в положение **ВЫКЛ.**, поиск инструмента можно выполнить следующим образом:

- ▶ Введите начальные буквы имени инструмента, например **MI**
- > Система ЧПУ отобразит диалоговое окно с введенным текстом и перейдет к первому результату.
- ▶ Введите другие буквы, чтобы ограничить выбор, например **MILL**
- ▶ Если система ЧПУ больше не находит результатов по введенным буквам, то по нажатии на последнюю введенную букву, например **L**, можно перемещаться между результатами, как в случае клавиш со стрелками.

Быстрый поиск доступен также при выборе инструмента в кадре **TOOL CALL**.

**Таблица инструмента: Стандартные данные инструмента**

Сокращение	Данные	Диалог
<b>T</b>	Номер, по которому инструмент вызывается в программе (например, 5, индексированный: 5.2)	-
<b>NAME</b>	Имя, по которому инструмент вызывается в программе (не более 32 знаков, только заглавные буквы, без пробелов)	Название инструмента?
<b>L</b>	Длина инструмента L	Длина инструмента?
<b>R</b>	Радиус инструмента R	Радиус инструмента?
<b>R2</b>	Радиус инструмента R2 для радиусной фрезы (только для трехмерной коррекции на радиус или графического изображения обработки радиусной фрезой)	Радиус инструмента 2?
<b>DL</b>	Дельта-значение длины инструмента L	Погрешность длины инструмента?
<b>DR</b>	Дельта-значение радиуса инструмента R	Погрешность радиуса инструмента?
<b>DR2</b>	Дельта-значение радиуса инструмента R2	Погрешн. радиуса инструмента 2?
<b>TL</b>	Установить блокировку инструмента (TL: Tool Locked = англ. "инструмент заблокирован")	Инструм.
<b>RT</b>	Номер инструмента для замены (если имеется) в качестве запасного инструмента (RT: Replacement Tool = англ. "запасной инструмент") Пустое поле или значение <b>0</b> означает отсутствие инструмента для замены	Инструмент для замены?
<b>TIME1</b>	Максимальный срок службы инструмента в минутах. Эта функция зависит от станка и описана в инструкции по обслуживанию станка	Максимальный срок службы?
<b>TIME2</b>	Максимальный срок службы инструмента при вызове инструмента в минутах: если текущий срок службы достигает или превышает это значение, система ЧПУ при следующем вызове -кадра <b>TOOL CALL</b> (с указанием оси инструмента) использует инструмент для замены.	Макс.срок службы при <b>TOOL CALL</b> ?

Сокращение	Данные	Диалог
CUR_TIME	Текущий срок службы инструмента в минутах: система ЧПУ автоматически отсчитывает отработанное инструментом время ( <b>CUR_TIME: CURrent TIME</b> = англ. «текущее время»). Для использованных инструментов можно ввести значение вручную	Текущий срок службы?
TYP	Тип инструмента: нажмите на клавишу <b>ENT</b> для редактирования поля. Клавиша <b>GOTO</b> открывает окно, в котором можно выбрать тип инструмента (в управлении инструментами открыть окно при помощи программной клавиши <b>ВЫБОР</b> ). Вы можете ввести тип инструмента, чтобы настроить фильтр так, что в таблице будут отображаться только инструменты выбранного типа.	Тип инструмента.?
DOC	Комментарий к инструменту (не более 32 знаков)	Описание инструмента?
PLC	Информация об инструменте, которая должна передаваться в PLC (ПЛК).	PLC-состояние?
LCUTS	Длина режущей кромки инструмента для циклов 22, 233, 256, 257	Высота зубьев в напр.оси инст.?
ANGLE	Максимальный угол врезания инструмента при маятниковом движении для циклов 22 и 208	Максимальный угол врезания?
NMAX	Ограничение скорости вращения шпинделя для данного инструмента. Контролируется и запрограммированное значение (сообщение об ошибке), и повышение скорости вращения при использовании потенциометра. Функция неактивна: введите -. <b>Диапазон ввода:</b> от 0 до +999, функция неактивна: введите -	Максимальные обороты [1/мин]
LIFTOFF	Определяет, должна ли система ЧПУ в случае NC-стоп отводить инструмент от заготовки в положительном направлении оси инструмента, чтобы избежать появления следов от фрезы на контуре. Если введено значение Y, то система ЧПУ отводит инструмент от контура, если активна <b>M148</b> . <b>Дополнительная информация:</b> "Автоматический отвод инструмента от контура при NC-остановке: M148", Стр. 519	Подъем
TP_NO	Указание на номер измерительного щупа в таблице измерительных щупов	Номер измерительного щупа
T-ANGLE	Угол при вершине инструмента. Применяется в цикле «Центровка» (цикл 240) для расчета глубины центровки на основании введенного диаметра	Угол при вершине
PITCH	Шаг резьбы инструмента. Используется циклами для нарезания резьбы (цикл 206, цикл 207 и цикл 209). Положительный знак соответствует правой резьбе	Шаг резьбы инструмента?
LAST_USE	Дата и время, когда система ЧПУ последний раз задействовала инструмент с помощью -кадра <b>TOOL CALL</b>	Дата/Время посл. вызова инструм.

Сокращение	Данные	Диалог
PTYP	<p>Тип инструмента для оценки его параметров в таблице мест инструмента</p> <p>Функция определяется производителем станка. Следуйте указаниям инструкции по эксплуатации станка.</p>	Тип инструм. для таблицы места?
ACC	<p>Активируйте или деактивируйте активное подавление дребезга для соответствующего инструмента (Стр. 532).</p> <p><b>Диапазон ввода:</b> N (неактивный) и Y (активный)</p>	ACC активно? Да=ENT/ Нет=NOENT
KINEMATIC	<p>Включите кинематику оправки по нажатию на программную клавишу <b>ВЫБОР</b> (в окне управления инструментами при помощи программной клавиши <b>ВЫБОР</b>), подтвердите имя файла и путь, нажав программную клавишу <b>ОК</b>.</p> <p><b>Дополнительная информация:</b> "Назначение параметризированной инструментальной оправки", Стр. 531</p>	Кинематика инструментального суппорта
OVRTIME	<p>Время превышения срока службы инструмента в минутах</p> <p><b>Дополнительная информация:</b> "Превышение срока службы", Стр. 273</p> <p>Функция определяется производителем станка. Следуйте указаниям инструкции по эксплуатации станка.</p>	Превышение срока службы инструм.

### Таблица инструментов: данные инструментов для автоматического измерения инструментов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может определять самостоятельно, будет ли в случае инструмента с CUT 0 учитываться смещение R-OFFS.

Сокращение	Данные	Диалог
CUT	Количество режущих кромок инструмента (макс. 99 режущих кромок)	Количество зубьев?
LTOL	Допустимое отклонение от длины инструмента L для обнаружения износа. При превышении введенного значения система ЧПУ блокирует инструмент (статус L). Диапазон ввода: от 0 до 0,9999 мм	Допуск на износ: длина?
RTOL	Допустимое отклонение от радиуса инструмента R для обнаружения износа. При превышении введенного значения система ЧПУ блокирует инструмент (статус L). Диапазон ввода: от 0 до 0,9999 мм	Допуск на износ: радиус?
R2TOL	Допустимое отклонение от радиуса инструмента R2 для обнаружения износа. При превышении введенного значения система ЧПУ блокирует инструмент (статус L). Диапазон ввода: от 0 до 0,9999 мм	Допуск на износ: радиус 2?
DIRECT	Направление резания инструмента для измерения с вращающимся инструментом	Направление резания?
R-OFFS	Измерение длины: смещение инструмента между центром измерительного наконечника и центром инструмента. Предустановка: значение не задано (смещение = радиус инструмента)	Смещение инструмента: радиус?
L-OFFS	Измерение радиуса: дополнительное смещение инструмента к <b>offsetToolAxis</b> между верхней кромкой измерительного наконечника и нижней кромкой инструмента. Предварительная настройка: 0	Смещение инструмента: длина?
LBREAK	Допустимое отклонение от длины инструмента L для обнаружения поломки. При превышении введенного значения система ЧПУ блокирует инструмент (статус L). Диапазон ввода: от 0 до 3,2767 мм	Допуск на поломку: длина?
RBREAK	Допустимое отклонение от радиуса инструмента R для обнаружения поломки. При превышении введенного значения система ЧПУ блокирует инструмент (статус L). Диапазон ввода: от 0 до 0,9999 мм	Допуск на поломку: радиус?



Описание циклов для автоматического измерения инструмента.

**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов

### Редактировать таблицы инструмента

Задействованная в выполнении программы таблица инструментов должна называться TOOL.T и храниться в директории TNC:\table.

Называйте таблицы инструментов, которые вы архивируете или используете для теста программы, любым другим именем, заканчивающимся на .T. Для режимов работы **Тест программы** и **Программирование** система ЧПУ стандартно также использует таблицу инструментов TOOL.T. Для редактирования нажмите в режиме работы **Тест программы** программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**

Откройте таблицу инструментов TOOL.T:

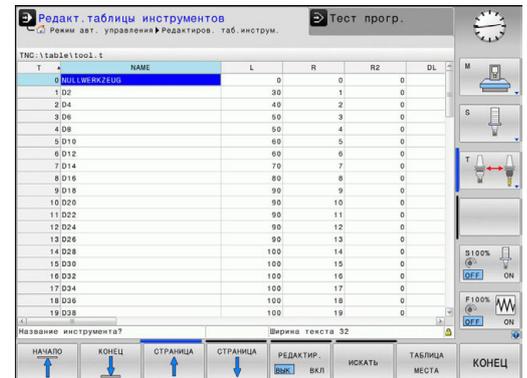
- Выберите любой режим работы станка



- Выберите таблицу инструментов: нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**



- Установите программную клавишу **РЕДАКТ.** в положение **ВКЛ.**



Когда вы редактируете таблицу инструмента, выбранный инструмент заблокирован. Если этот инструмент используется в работающей программе, то система ЧПУ отобразит сообщение: **таблица инструментов заблокирована**.

При создании нового инструмента столбцы «длина» и «радиус» остаются пустыми, пока не будут введены значения. При попытке вызова такого нового инструмента система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке. Таким образом, вы не сможете использовать инструмент, для которого еще не определены данные геометрии.

Навигацию и редактирование можно выполнять посредством клавиатуры или мыши следующим образом:

- Клавиши со стрелками: переход между ячейками
- Клавиша ENT: переход в следующую ячейку, в случае полей выбора: открытие диалогового окна выбора
- Щелчок мышью по ячейке: переход в ячейку
- Двойной щелчок мышью по ячейке: установка курсора в ячейку, в случае полей выбора: открытие диалогового окна выбора

#### Программная клавиша      Функция редактирования таблицы инструментов



Выбрать начало таблицы



Выбрать конец таблицы



Выбор предыдущей страницы таблицы

Программная клавиша	Функция редактирования таблицы инструментов
	Выбор следующей страницы таблицы
	Поиск текста или числового значения
	Переход в начало строки
	Переход в конец строки
	Копировать активное поле
	Вставка скопированного поля
	Добавление допустимого для ввода количества строк (инструментов) к концу таблицы
	Добавление строки с возможностью ввода номера инструмента
	Удаление текущей строки (инструмента)
	Сортировка инструментов по содержанию столбца
	Выбрать возможность ввода из всплывающего окна
	Сброс значения
	Установите курсор в текущую ячейку

**Показывать только определенные типы инструментов (настройка фильтра)**

- ▶ Нажмите программную клавишу **ФИЛЬТРЫ ТАБЛИЦ**
- ▶ Выберите тип инструмента, используя программную клавишу
- > Система ЧПУ отобразит инструменты только выбранного типа.
- ▶ Отмена фильтра: нажмите программную клавишу **ПОКАЗ.ВСЕ**



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Фирма-производитель станков адаптирует объем функций фильтра к станку.

Программная клавиша	Функции фильтрации таблицы инструментов
	Выберите функцию фильтрации
	Сбросить настройки фильтрации и отобразить все инструменты
	Использовать стандартный фильтр
	Индикация всех сверл в таблице инструментов
	Индикация всех фрез в таблице инструментов
	Индикация всех метчиков/резьбовых фрез в таблице инструментов
	Индикация всех щупов в таблице инструментов

### Скрытие или сортировка столбцов таблицы инструментов

Вы можете настроить отображение таблицы инструментов по своему желанию. Чтобы конкретные столбцы не отображались, их можно просто скрыть:

- ▶ Нажмите программную клавишу **СОРТИРОВ./ СКРЫТЬ СТОЛБЦЫ**
- ▶ Выберите желаемое имя столбца с помощью клавиш со стрелками
- ▶ Нажмите программную клавишу **СКРЫТЬ СТОЛБЕЦ**, чтобы удалить столбец из отображения таблицы

Вы можете также изменить последовательность отображения столбцов в таблице:

- ▶ С помощью диалогового поля **Переместить перед:** вы можете также изменить последовательность отображения столбцов в таблице. Элемент, отмеченный в **Отображаемые столбцы:**, перемещается и становится перед этим столбцом

Для навигации в форме вы можете воспользоваться подключенной мышью или клавиатурой. Навигация с помощью клавиатуры системы ЧПУ:



- ▶ Нажимайте кнопки навигации для перемещения между полями ввода.
- ▶ С помощью клавиш со стрелками вы также можете перемещаться в пределах одного поля ввода.
- ▶ Выпадающие меню открываются клавишей **GOTO**



С помощью функции **Зафиксировать количество столбцов** можно установить, какое количество столбцов (0–3) будет зафиксировано по левому краю экрана. Эти столбцы остаются видимыми, даже если вы выполняете навигацию по таблице вправо.

### Открытие другой произвольно выбранной таблицы инструментов

- ▶ Выберите режим работы **Программирование**



- ▶ Вызвать управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**.
- ▶ Выберите файл или введите новое имя файла. Подтвердите выбор клавишей **ENT** или с помощью программной клавиши **ВЫБОР**

Когда вы откроете таблицу инструментов для редактирования, то можете перемещать курсор с помощью клавиш со стрелками или программных клавиш в любое место таблицы. В любом месте таблицы можно перезаписывать сохраняемые значения или вводить новые значения.

**Дополнительная информация:** "Редактировать таблицы инструмента", Стр. 257

**Выход из другой произвольно выбранной таблицы инструментов**

- ▶ Вызовите меню управления файлами и выберите файл другого типа, например NC-программу

## Импорт таблицы инструмента



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может настроить функцию **АДАПТИР. ТАБЛИЦУ / ПРОГРАММУ**.

Производитель станка может активировать с помощью правил обновления, например, функцию удаления умляутов из таблиц и NC-программ.

Если вы экспортируете таблицу инструментов из iTNC 530 и импортируете ее в TNC 620, то перед ее использованием вам необходимо адаптировать формат и содержание. В TNC 620 можно удобно выполнить адаптацию таблицы инструментов с помощью функции **АДАПТИР. ТАБЛИЦУ / ПРОГРАММУ**. Система ЧПУ конвертирует содержимое импортированной таблицы инструментов в действующий для TNC 620 формат и сохраняет изменения в выбранный файл.

Соблюдайте следующую последовательность:

- ▶ Сохраните таблицу инструмента iTNC 530 в папку **TNC:\table**



- ▶ Выберите режим работы **Программирование**



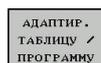
- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**



- ▶ Переместите курсор на таблицу инструментов, которую хотите импортировать



- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **АДАПТИР. ТАБЛИЦУ / ПРОГРАММУ**
- ▶ Система ЧПУ спросит, следует ли перезаписывать существующую таблицу инструментов.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ**
- ▶ Также для перезаписи можно нажать программную клавишу **ОК**

- ▶ Открытие конвертированных таблиц и проверка содержимого
- ▶ Новые столбцы таблицы инструментов подсвечены зеленым
- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ УКАЗАНИЯ ПО ОБНОВЛЕНИЮ**
- ▶ Зеленые столбцы снова будут отображаться белыми



В таблице инструментов в столбце **Название** допустимы следующие символы: # \$ % & , - . 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 @ A B C D E F G H I J K L M N O P Q R S T U V W X Y Z \_

В процессе импорта запятая преобразуется в точку.

Система ЧПУ перезаписывает выбранную таблицу инструментов при импортировании внешней таблицы с тем же именем. Во избежание потери данных сделайте перед импортом резервную копию оригинальной таблицы инструментов!

Копирование таблицы инструмента с помощью системы управления файлами ЧПУ описано в разделе «Управление файлами».

**Дополнительная информация:** "Копирование таблицы", Стр. 193

При импорте таблиц инструментов iTNC 530 импортируются все определенные типы инструментов. Несуществующие типы инструментов импортируются как тип **Неопределённый**. Проверьте таблицу инструментов после импорта.

## Перезапись данных инструмента с внешнего ПК

### Применение

Особенно удобная возможность перезаписи любых данных инструментов с внешнего ПК предлагается при помощи ПО для передачи данных HEIDENHAIN TNCremo.

**Дополнительная информация:** "ПО для передачи данных", Стр. 798

Если вы определяете данные инструмента на внешнем передатчике и затем хотите передать в систему ЧПУ, то возникает данный сценарий использования.

### Условия

Наряду с опцией #18 необходимо использовать в TNCremo начиная с версии 3.1 с функцией TNCremoPlus.

### Порядок действий

- ▶ Скопируйте таблицу инструментов TOOL.T в ЧПУ, например в TST.T
- ▶ Запустите ПО для передачи данных TNCremo на ПК
- ▶ Установите соединение с системой ЧПУ
- ▶ Передайте скопированный файл таблицы инструментов TST.T в ПК
- ▶ Уберите из файла TST.T с помощью любого текстового редактора лишние строки и столбцы, оставив только те, которые подлежат изменению (см. рис.). Обратите внимание на то, чтобы не изменилась заглавная строка, а данные всегда находились на одном уровне в столбце. Номера инструментов (столбец T) не обязательно должны следовать по порядку
- ▶ Выберите в TNCremo пункт меню <Extras> и <TNCcmd>: запустится TNCcmd
- ▶ Для передачи файла TST.T в систему ЧПУ введите следующую команду и подтвердите клавишей Return (см. рис.): put tst.t tool.t /m

T	NAME	L	R
1		+12.5	+9
3		+23.15	+3.5

[END]

```

TNC640(340594) - TNCcmd
TNCcmdPlus - WIN32 Command Line Client for HEIDENHAIN Controls - Version: 5.92
Connecting with TNC640(340594) (192.168.56.101)
Connection established with TNC640, NC Software 340595 07 Dev
TNC:\nc_prog\> put tst.t tool.t /m
  
```



При передаче перезаписываются только определенные в субфайле (например, TST.T) данные инструментов. Все остальные данные инструментов таблицы TOOL.T не изменяются.

Копирование таблицы инструмента с помощью системы управления файлами ЧПУ описано в разделе «Управление файлами».

**Дополнительная информация:** "Копирование таблицы", Стр. 193

## Таблица места для устройства смены инструмента



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станков адаптирует объем функций таблицы мест к станку.

Для автоматической смены инструмента требуется таблица мест. В таблице мест вы осуществляете управление распределением устройства смены инструмента. Таблица мест находится в директории **TNC:\table**. Производитель станка может изменить имя, путь и содержимое таблицы мест. При необходимости вы можете выбрать различное отображение с помощью программных клавиш в меню **ФИЛЬТРЫ ТАБЛИЦ**.

### Редактирование таблицы места в режиме "Обработка программы"



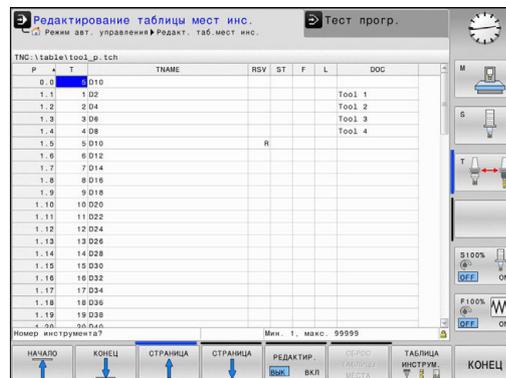
- ▶ Выбрать таблицу инструментов: нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА МЕСТА**



- ▶ Переключите программную клавишу **РЕДАКТ.** в положение **ВКЛ.**, возможно, на вашем станке это не требуется или отсутствует данная функция, следуйте указаниям руководства по эксплуатации станка



### Выбор таблицы места в режиме работы “Программирование”

В режиме Программирование выберите таблицу мест следующим образом:



- ▶ Вызвать управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОКАЗ.ВСЕ**
- ▶ Выберите файл или введите новое имя файла
- ▶ Подтвердите выбор клавишей **ENT** или с помощью программной клавиши **ВЫБОР**

Сокращение	Данные	Диалог
P	Номер места инструмента в магазине инструментов	-
T	Номер инструмента	Номер инструмента?
RSV	Резервирование места для горизонтального магазина	Место резерв.: Да=ENT/Нет = NOENT
ST	Инструмент является специальным ( <b>ST: Special Tool</b> = англ. "специальный инструмент"); если он блокирует место до и после своего места, то следует заблокировать соответствующее место в столбце L (статус L)	Специальный инструмент?
F	Всегда возвращать инструмент на то же место в магазине (F: для Fixed = англ. "фиксированное")	Постоянное место? да = ENT / нет = NO ENT
L	Заблокировать место (L: Locked = англ. "заблокированный")	Место заблокировано Да = ENT / Нет = NO ENT
DOC	Индикация комментария к инструменту из TOOL.T	-
ПЛК	Информация, которая должна передаваться об этом месте инструмента в PLC	PLC-статус?
P1 ... P5	Функция определяется фирмой-производителем станков. Следуйте указаниям документации к станку	Значение?
PTYP	Тип инструмента. Функция определяется фирмой-производителем станков. Следуйте указаниям документации к станку	Тип инструмента для таблицы мест?
LOCKED_ABOVE	Плоскостной магазин: заблокировать место, расположенное над текущим	Заблокировать место сверху?
LOCKED_BELOW	Горизонтальный магазин: заблокировать место, расположенное под текущим	Заблокировать место внизу?
LOCKED_LEFT	Плоскостной магазин: заблокировать место, расположенное слева от текущего	Заблокировать место слева?
LOCKED_RIGHT	Плоскостной магазин: заблокировать место, расположенное справа от текущего	Заблокировать место справа?

Экранная клавиша	Функции редактирования таблицы мест
	Выбрать начало таблицы
	Выбрать конец таблицы
	Выбор предыдущей страницы таблицы
	Выбор следующей страницы таблицы
	Сброс таблицы инструментов Зависит от опционального машинного параметра <b>enaleReset</b> (№ 106102)
	Сброс столбца номера инструмента T Зависит от опционального машинного параметра <b>showResetColumnT</b> (№)
	Переход в начало строки
	Переход в конец строки
	Моделирование смены инструмента
	Выбор инструмента из таблицы инструментов: система ЧПУ отображает содержание таблицы инструментов. При помощи клавиш со стрелками выберите инструмент, нажатием программной клавиши <b>OK</b> сохраните его в таблице мест.
	Сброс значения
	Установите курсор в текущую ячейку
	Сортировка видов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка определяет функции, свойства и обозначение разных фильтров индикации.

Перед вызовом создайте инструмент в кадре **TOOL DEF** или в таблице инструментов.

Для программирования вызова инструмента **TOOL CALL** в программе обработки используются следующие данные:

TOOL  
CALL

- ▶ Нажать клавишу **TOOL CALL**
- ▶ **Номер инструмента:** введите номер или название инструмента. При помощи программной клавиши **НАЗВАНИЕ ИНСТРУМ.** вы можете ввести имя, а с помощью программной клавиши **QS** задать строковый параметр. Система ЧПУ автоматически записывает название инструмента в кавычках. Параметру строки следует заранее присвоить имя инструмента. Имена относятся к содержимому в активной таблице инструментов TOOL.T.



- ▶ Или нажмите программную клавишу **ВЫБОР**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно, в котором инструмент можно напрямую выбрать из таблицы инструментов TOOL.T.
- ▶ Чтобы вызвать инструмент с другими значениями коррекции, следует после десятичной точки ввести индекс, определенный в таблице инструментов
- ▶ **Ось шпинделя параллельна X/Y/Z:** введите ось инструмента
- ▶ **Скорость вращения шпинделя S:** задайте скорость вращения шпинделя S в оборотах в минуту (об/мин). В качестве альтернативы можно задать скорость резания Vc в метрах в минуту (м/мин). Для этого нажмите программную клавишу **VC**
- ▶ **Подача F:** введите скорость подачи F в миллиметрах в минуту (мм/мин). В качестве альтернативы можно при помощи соответствующей программной клавиши задать скорость подачи в миллиметрах на оборот (мм/об) **FU** или в миллиметрах на зуб (мм/зуб) **FZ**. Подача действует так долго, пока не будет запрограммировано новое значение подачи в кадре позиционирования или в кадре **TOOL CALL**
- ▶ **Припуск на длину инструмента DL:** дельта-значение для длины инструмента
- ▶ **Припуск на радиус инструмента DR:** дельта-значение для радиуса инструмента
- ▶ **Припуск на радиус инструмента DR2:** дельта-значение для радиуса инструмента 2



Если в -кадре **TOOL CALL** при вводе уже замененного номера инструмента не указать ось инструмента, изменится только частота вращения.

Если в -кадре **TOOL CALL** указать ось инструмента, система ЧПУ заменяет инструмент на сменный, если инструмент для замены определен.

### Выбор инструмента во всплывающем рабочем окне

Когда вы открываете всплывающее окно для выбора инструмента, система ЧПУ выделяет все имеющиеся в инструментальном магазине инструменты зеленым.

Искать инструмент во всплывающем окне можно следующим образом:



- ▶ Нажмите клавишу **GOTO**
- ▶ Или нажмите программную клавишу **ИСКАТЬ**
- ▶ Введите имя или номер инструмента



- ▶ Нажмите кнопку **ENT**
- ▶ Система ЧПУ перейдет к первому инструменту, удовлетворяющему критериям поиска.

С помощью мыши можно выполнять следующие функции:

- По щелчку в столбце заголовка таблицы система ЧПУ сортирует данные по возрастанию или по убыванию.
- Посредством щелчка на заголовке столбца таблицы и последующего перемещения при нажатой клавише мыши можно изменять ширину столбца

Отображаемые всплывающие окна при поиске по номеру и имени инструмента можно настроить отдельно. Порядок сортировки и ширина столбцов сохраняются также после отключения системы ЧПУ.

### Вызов инструмента

Вызов инструмента номер 5 выполняется в оси инструментов Z с частотой вращения шпинделя 2500 об/мин и скоростью подачи 350 мм/мин. Припуск на длину и радиус инструмента 2 составляют 0,2 мм и 0,05 мм соответственно, нижний придел допуска для радиуса инструмента составляет 1 мм.

### Пример

```
20 TOOL CALL 5.2 Z S2500 F350 DL+0,2 DR-1 DR2+0,05
```

Буква **D** перед **L**, **R** и **R2** означает дельта-значение.

### Предварительный выбор инструментов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Предварительный выбор инструмента при помощи **TOOL DEF** – функция, зависящая от настроек производителя станка.

При использовании таблиц инструментов предварительный выбор следующего применяемого инструмента осуществляется с помощью кадра **TOOL DEF**. Для этого введите номер инструмента, Q-параметр или название инструмента в кавычках.

## Смена инструмента

### Автоматическая смена инструмента



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Процедура смены инструмента зависит от станка.

При автоматической смене инструмента выполнение программы не прерывается. При вызове инструмента с помощью **TOOL CALL** система ЧПУ производит замену на инструмент из магазина.

### Автоматическая смена инструмента при превышении стойкости: M101



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

**M101** является функцией, зависящей от станка.

По истечении срока службы инструмента система ЧПУ может автоматически заменить инструмент на запасной и продолжить обработку. Для этого активируйте дополнительную функцию **M101**. Функцию **M101** можно отменить с помощью **M102**.

Введите срок службы инструмента, после которого следует продолжить обработку с помощью запасного инструмента, в колонку **TIME2** таблицы инструментов. Система ЧПУ внесет в колонку **CUR\_TIME** соответствующий текущий срок службы. Если текущий срок службы превышает значение, заданное в столбце **TIME2**, то максимум через одну минуту после истечения срока службы в следующем возможном месте программы инструмент будет заменен на однотипный. Замена выполняется только после окончания кадра программы.

Система ЧПУ выполняет автоматическую замену инструмента в подходящем месте программы. Автоматическая замена инструмента не выполняется:

- во время выполнения циклов обработки
- пока активна поправка на радиус (**RR/RL**)
- непосредственно после функции подвода **APPR**
- непосредственно перед функцией отвода **APPR**
- непосредственно до и после **CHF** и **RND**
- во время выполнения макросов
- во время выполнения смены инструмента
- непосредственно до и после **TOOL CALL** или **TOOL DEF**
- во время выполнения SL-циклов

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

При автоматической смене инструмента посредством **M101** система ЧПУ всегда сначала отводит инструмент, находящийся на оси инструмента. Во время отвода у инструментов, выполняющих вырезы, существует опасность столкновения (например, у дисковых фрез или фрез для Т-образных пазов)!

► Деактивируйте смену инструмента посредством **M102**

После смены инструмента система ЧПУ выполняет позиционирование по следующей логике (если иное поведение не было определено производителем станка):

- Если целевая позиция находится на оси инструмента ниже актуальной позиции, то ось инструмента позиционируется последней
- Если целевая позиция находится на оси инструмента выше актуальной позиции, то ось инструмента позиционируется первой

Из-за проверки срока службы и подсчета автоматической замены инструмента в зависимости от NC-программы может увеличиться время обработки. На это вы можете повлиять с помощью опционального вводимого параметра **BT** (Block Tolerance).

Если вы вводите функцию **M101**, система ЧПУ открывает диалог с запросом **BT**. В нем вы задаете количество NC-кадров (1–100), на которое может быть отложена автоматическая замена инструмента. Полученный промежуток времени, на который откладывается замена, зависит от содержания NC-кадров (например, подачи, отрезка пути). Если вы не задаете **BT**, система ЧПУ использует значение 1 или заданное производителем станка стандартное значение при его наличии.



Чем больше значение **BT**, тем меньше возможное увеличение длительности программы, возникающее из-за функции **M101**. Учитывайте то, что автоматическая замена инструмента выполняется при этом позже!

Чтобы рассчитать подходящее значение для **BT**, воспользуйтесь формулой **BT = 10 / (Среднее время обработки кадра программы в секундах)**. Округлите нецелочисленный результат. Если рассчитанное значение больше 100, то введите максимально возможное значение 100.

Если вы хотите сбросить текущий срок службы инструмента (например, после замены режущей кромки), введите 0 в столбец **CUR\_TIME**.

### Превышение срока службы



Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

Состояние инструмента в конце запланированного срока службы зависит, помимо прочего, от типа инструмента, вида обработки и материала заготовки. В столбце **OVRTIME** таблицы инструментов вы задаёте время в минутах, в котором можно использовать инструмент после истечения срока службы.

Производитель станка определяет, активен ли данный столбец и как он будет использоваться при поиске инструмента.

### Условия для NC-кадров с векторами нормали к поверхности и трехмерной коррекцией

Активный радиус (**R + DR**) инструмента для замены не должен отличаться от оригинального инструмента. Дельта-значение (**DR**) следует вводить в таблицу инструментов или в кадр **TOOL CALL**. При отклонениях система ЧПУ выдает текстовое сообщение и не производит смену инструмента. Это сообщение подавляется с помощью M-функции **M107**, а с помощью **M108** активируется снова.

**Дополнительная информация:** "Трехмерная коррекция на инструмент (номер опции #9)", Стр. 613

## Проверка использования инструмента

### Условия



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция проверки применения инструмента активируется производителем станка.

Чтобы сделать возможной проверку применения инструмента, вы должны в меню MOD включить **создание файлов применения инструмента**

**Дополнительная информация:** "Файла применения инструментов", Стр. 787

### Создание файла применения инструмента

В зависимости от введенных в меню MOD параметров Вы имеете следующие возможности создания файла использования инструмента:

- Полностью смоделировать программу в режиме работы **Тест прогр.**
- Полностью отработать программу в режиме **Выполнение программы в автоматич.режиме/покадрово**
- В режиме работы **Тест прогр.** нажмите программную клавишу **СОЗДАТЬ ФАЙЛ ИСП. ИНСТРУМЕН.** (также возможно без предварительного моделирования)

Созданный файл применения инструмента находится в той же директории, что и управляющая программа. Он содержит следующую информацию:

Столбец	Значение
<b>TOKEN</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>TOOL</b>: время применения инструмента за один вызов инструмента. Записи приводятся в хронологическом порядке</li> <li>■ <b>TTOTAL</b>: общее время применения одного инструмента</li> <li>■ <b>STOTAL</b>: вызов подпрограмм. Записи приводятся в хронологическом порядке</li> <li>■ <b>TIMETOTAL</b>: общее время обработки NC-программы вносится в столбец <b>WTIME</b>. В столбце <b>PATH</b> система ЧПУ записывает путь доступа к соответствующей NC-программе. Столбец <b>TIME</b> содержит сумму всех записей <b>TIME</b> (время подачи без перемещений на ускоренном ходу). Все остальные столбцы система ЧПУ устанавливает в 0</li> <li>■ <b>TOOLFILE</b>: в столбец <b>PATH</b> система ЧПУ записывает путь к файлу таблицы инструментов, с помощью которой был выполнен тест программы. Таким образом, система ЧПУ непосредственно при проверке применения инструмента может определить, выполнялся ли тест программы с <b>TOOL.T</b></li> </ul>
<b>TNR</b>	Номер инструмента (-1: инструмент еще не заменялся)
<b>IDX</b>	Индекс инструмента
<b>NAME</b>	Имя инструмента из таблицы инструмента
<b>TIME</b>	Время использования инструмента (работа на подачах, без ускоренного хода)

Столбец	Значение
WTIME	Время применения инструмента в секундах (общая продолжительность применения от одной замены инструмента до другой)
RAD	Радиус инструмента R + припуск на радиус инструмента DR из таблицы инструментов. Единицы измерения - мм
BLOCK	Номер кадра, в котором был запрограммирован кадр <b>TOOL CALL-</b>
PATH	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>TOKEN = TOOL:</b> путь к активной главной программе или подпрограмме</li> <li>■ <b>TOKEN = STOTAL:</b> путь к подпрограмме</li> </ul>
T	Номер инструмента и индекс инструмента
OVRMAX	Максимальная корректировка подачи, встречающаяся во время обработки. При тестировании программы система ЧПУ записывает здесь значение 100 (%)
OVRMIN	Минимальная корректировка подачи, встречающаяся во время обработки. При тестировании программы система ЧПУ записывает здесь значение -1
NAMEPROG	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 0: запрограммирован номер инструмента</li> <li>■ 1: запрограммировано имя инструмента</li> </ul>

Система ЧПУ сохраняет время использования инструмента в отдельном файле с расширением **имя\_программы.H.T.DEP**. Этот файл становится видимым только в том случае, если машинный параметр **dependentFiles** (№ 122101) установлен в **MANUAL**.

При проверке применения инструмента для файла палет имеется две возможности:

- Если курсор в файле палет находится на строке палеты, то система ЧПУ проводит проверку использования инструмента для всей палеты.
- Если курсор в файле палет находится на строке программы, то система ЧПУ проводит проверку использования инструмента для выбранной программы.

### Применение функции использования инструмента

Перед запуском программы в режиме работы **Выполнение программы в автоматич.режиме/покадрово** можно проверить, имеет ли инструмент, использованный в программе, достаточный срок службы. При этом система ЧПУ сравнивает фактические показатели срока службы из таблицы инструментов с заданными значениями из файла использования инструмента.

ПРИМЕНЕНИЕ  
ИНСТРУМ.

- ▶ Нажмите программную клавишу **ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ИНСТРУМЕНТА**

ПРОВЕРКА  
ИСПОЛЬЗ.  
ИНСТРУМ.

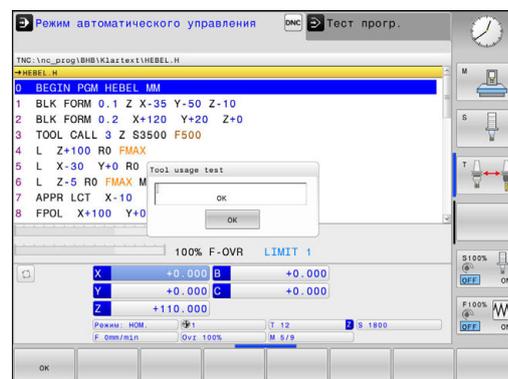
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОВЕРКА ИСПОЛЬЗ. ИНСТРУМ.**
- ▶ Система ЧПУ откроет окно **Tool usage test** с результатом проверки использования.

OK

- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**
- ▶ Система ЧПУ закроет всплывающее окно.

ENT

- ▶ Или нажмите клавишу **ENT**



При помощи функций **FN 18 ID975 NR1** вы можете запросить проверку применения инструмента.

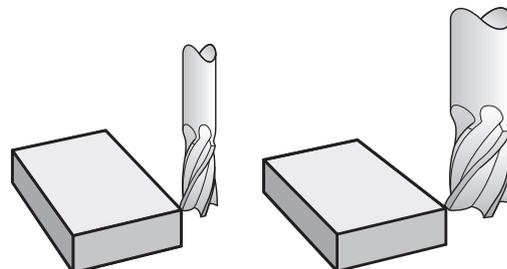
## 6.3 Коррекция инструмента

### Введение

Система ЧПУ изменяет траекторию инструмента на значение коррекции для длины инструмента по оси шпинделя и для радиуса инструмента в плоскости обработки.

Если программа обработки составляется непосредственно в системе ЧПУ, то поправка на радиус инструмента действует только в плоскости обработки.

При этом система ЧПУ учитывает до пяти осей, включая оси вращения.



### Коррекция длины инструмента

Коррекция длины инструмента начинает действовать сразу после вызова инструмента. Она отменяется, как только вызывается инструмент длиной  $L=0$  (например, **TOOL CALL 0**).

#### УКАЗАНИЕ

##### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ использует заданные значения длины инструмента для коррекции длины инструмента. Неправильные значения длины приводят к неправильной коррекции длины инструмента. В случае инструментов с длиной **0**, а также после **TOOL CALL 0** система ЧПУ не выполняет коррекцию и проверку столкновения. При последующем позиционировании инструмента существует опасность столкновения!

- ▶ Инструменты следует всегда определять с указанием фактической длины инструмента (не только значений разницы)
- ▶ Используйте **TOOL CALL 0** только для очистки шпинделя

При коррекции длины учитываются как дельта-значения из кадра **TOOL CALL**, так и дельта-значения из таблицы инструментов.

Значение коррекции =  $L + DL_{\text{TOOL CALL}} + DL_{\text{ТАБ}}$ , где

- L:** Длина инструмента **L** из кадра **TOOL DEF** или таблицы инструмента
- $DL_{\text{TOOL CALL}}$ :** Припуск **DL** на длину из кадра **TOOL CALL**
- $DL_{\text{ТАБ}}$ :** Припуск **DL** на длину из таблицы инструментов

## Поправка на радиус инструмента

Кадр программы для перемещения инструмента содержит:

- **RL** или **RR** для коррекции на радиус
- **R0**, если коррекция на радиус не должна выполняться

Поправка на радиус начинает учитываться сразу после вызова инструмента и его перемещения с помощью кадра прямых на плоскости обработки с **RL** или **RR**.



Система ЧПУ не использует коррекцию на радиус в следующих случаях:

- Кадр прямых с **R0**
- Функция **DEP** для выхода из контура
- Выбор новой программы через **PGM MGT**

При коррекции на радиус система ЧПУ учитывает дельта-значения как из кадра **TOOL CALL**, так и из таблицы инструментов:

Значение коррекции =  $R + DR_{TOOL CALL} + DR_{TAB}$ , где

**R**: Радиус инструмента **R** из кадра **TOOL DEF** или таблицы инструментов

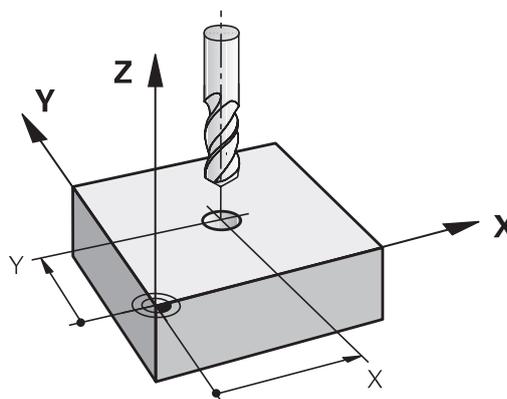
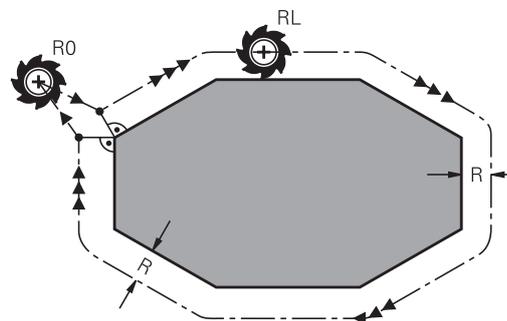
**DR<sub>TOOL CALL</sub>**: Припуск **DR** на радиус из кадра **TOOL CALL**

**DR<sub>TAB</sub>**: Припуск **DR** для радиуса из таблицы инструментов

### Движения по траектории без поправки на радиус: **R0**

Инструмент перемещается в плоскости обработки своим центром по запрограммированному контуру или на запрограммированную координату.

Применение: сверление, предварительное позиционирование.



**Движения по траектории с поправкой на радиус: RR и RL**

**RR:** Инструмент перемещается справа от контура

**RL:** Инструмент перемещается слева от контура

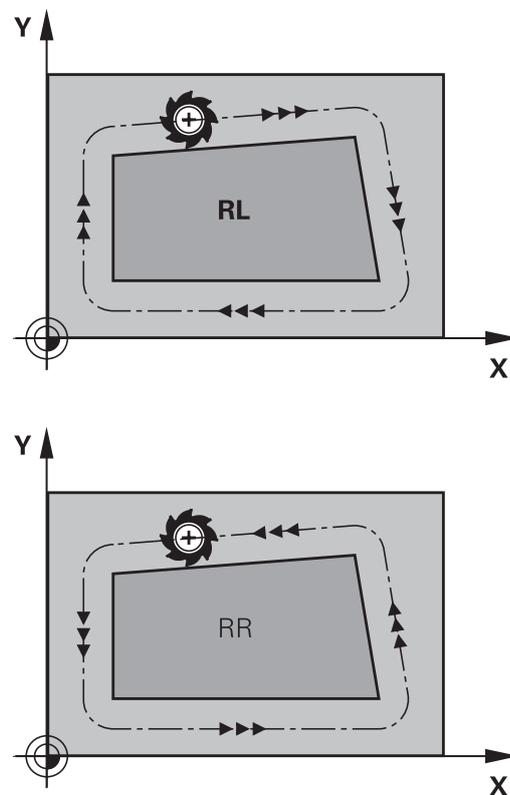
При этом центр инструмента находится на расстоянии радиуса инструмента от запрограммированного контура. Понятия **справа** и **слева** обозначают положение инструмента в направлении перемещения по контуру заготовки.



Между двумя кадрами программы с разными значениями коррекции на радиус **RR** и **RL** должен стоять минимум один кадр перемещения в плоскости обработки без коррекции радиуса (то есть с **R0**).

Система ЧПУ активирует коррекцию на радиус к концу кадра, в котором коррекция была запрограммирована в первый раз.

При активации коррекции на радиус **RR/RL** и при отмене с помощью **R0** система ЧПУ всегда позиционирует инструмент перпендикулярно к программируемой точке старта или конечной точке. Следует позиционировать инструмент перед первой точкой контура или за последней точкой контура так, чтобы контур не был поврежден.

**Ввод поправки на радиус**

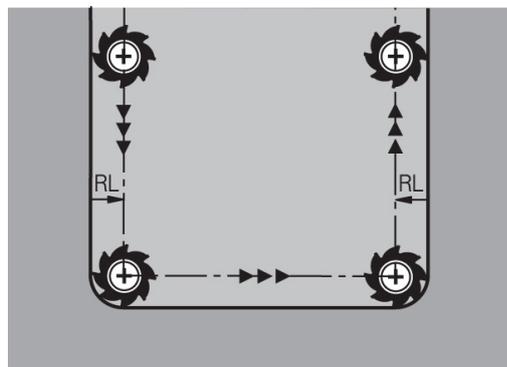
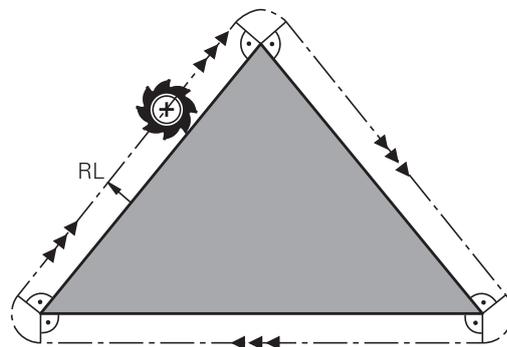
Коррекция на радиус вводится в L-кадре. Введите координаты целевой точки и подтвердите клавишей **ENT**

**ПОПРАВКА НА РАДИУС: КОП.ВЛЕВО(RL)/КОП.ВПРАВО(RR)/БЕЗ КОПП.:?**

- |          |  |
|----------|--|
| RL       | ▶ Движение инструмента слева от запрограммированного контура: нажмите программную клавишу <b>RL</b> или  |
| RR       | ▶ Движение инструмента справа от запрограммированного контура: нажмите программную клавишу <b>RR</b>     |
| ENT      | ▶ Перемещение инструмента без коррекции на радиус/отмена коррекции на радиус: нажмите клавишу <b>ENT</b> |
| END<br>□ | ▶ Закончить кадр: нажмите кнопку <b>END</b>  |

**Поправка на радиус: Обработка углов**

- **Внешние углы:**  
если была задана коррекция на радиус, то система ЧПУ ведет инструмент на внешних углах по переходному радиусу. При необходимости система ЧПУ уменьшает подачу на внешних углах, например при резком изменении направления.
- **Внутренние углы:**  
на внутренних углах система ЧПУ рассчитывает точку пересечения траекторий, по которым центр инструмента перемещается после коррекции. С этой точки инструмент перемещается вдоль следующего элемента контура. Таким образом, предотвращается повреждение внутренних углов заготовки. Из этого следует, что произвольный выбор величины радиуса инструмента для определенного контура не допускается.

**УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Чтобы система ЧПУ могла выполнить подвод или покинуть контур, требуются безопасные позиции подвода и отвода. Эти позиции должны позволять выполнять компенсационные перемещения при активации и деактивации коррекции радиуса. Неправильные позиции могут привести к нарушению контура. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Программирование безопасных позиций подвода и отвода вне контура
- ▶ Учитывайте радиус инструмента
- ▶ Учитывайте стратегию подвода

## 6.4 Управление инструментом (опция #93)

### Основы



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция управления инструментом зависит от станка и может быть полностью или частично деактивирована. Точный объем функций устанавливается производителем станка.

С помощью управления инструментом производитель станка может предоставлять разнообразные функции для манипулирования инструментами. Примеры:

- Представление и обработка данных инструмента из таблицы инструментов, и таблицы измерительных щупов
- Наглядное и адаптируемое представление данных инструментов в формах
- Произвольное обозначение отдельных данных инструментов новых табличных представлениях
- Смешанное представление данных из таблицы инструментов и таблицы мест
- Возможность быстрой сортировки всех данных инструмента кликом мыши
- Использование графических вспомогательных средств (например, цветовые различия состояний инструмента или магазина)
- Предоставление списка всех инструментов, ориентированного на программы или палеты
- Предоставление последовательности использования всех инструментов, ориентированной на программы или палеты
- Копирование и добавление всех данных одного инструмента
- Графическое отображение типа инструмента в табличном и детальном виде для оптимизации обзора доступных типов инструмента



Когда вы редактируете инструмент в управлении инструментами, выбранный инструмент заблокирован. Если этот инструмент используется в работающей программе, то система ЧПУ отобразит сообщение: **таблица инструментов заблокирована.**

№	ИМЯ	К-Т	ЕД	МАГАЗИН	Срок службы	ОСТ. ВР.
1	MILL_D21_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
2	MILL_D4_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
3	MILL_D6_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
4	MILL_D8_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
5	MILL_D10_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
6	MILL_D12_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
7	MILL_D14_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
8	MILL_D16_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
9	MILL_D18_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
10	MILL_D20_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
11	MILL_D22_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
12	MILL_D24_ROUGH	0	0	Шпиндель	Не контролируется	0
13	MILL_D26_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
14	MILL_D28_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
15	MILL_D30_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
16	MILL_D32_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
17	MILL_D34_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
18	MILL_D36_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0
19	MILL_D38_ROUGH	0	0	Основной маг.	Не контролируется	0

## Управление инструментами: вызов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Вызов окна управления инструментами может отличаться от описанного далее.



- ▶ Выбрать таблицу инструментов: нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**



- ▶ Переключите панель Softkey



- ▶ Нажмите программную клавишу **УПРАВЛЕНИЕ ИНСТРУМ.**
- ▶ Система ЧПУ перейдет в режим отображения новой таблицы.

№	ИД	ИМЯ	МЕСТО	СРОК СЛУЖБЫ	СТАТУС	DCT	ВР
1	MILL_02_ROUGH	0	1	Основной маг.	Не контролируется	0	0
2	MILL_04_ROUGH	0	2	Основной маг.	Не контролируется	0	0
3	MILL_06_ROUGH	0	3	Основной маг.	Не контролируется	0	0
4	MILL_08_ROUGH	0	4	Основной маг.	Не контролируется	0	0
5	MILL_10_ROUGH	0	5	Основной маг.	Не контролируется	0	0
6	MILL_12_ROUGH	0	6	Основной маг.	Не контролируется	0	0
7	MILL_14_ROUGH	0	7	Основной маг.	Не контролируется	0	0
8	MILL_16_ROUGH	0	8	Основной маг.	Не контролируется	0	0
9	MILL_18_ROUGH	0	9	Основной маг.	Не контролируется	0	0
10	MILL_020_ROUGH	0	10	Основной маг.	Не контролируется	0	0
11	MILL_022_ROUGH	0	11	Основной маг.	Не контролируется	0	0
12	MILL_024_ROUGH	0	12	Шпиндель	Не контролируется	0	0
13	MILL_026_ROUGH	0	13	Основной маг.	Не контролируется	0	0
14	MILL_028_ROUGH	0	14	Основной маг.	Не контролируется	0	0
15	MILL_030_ROUGH	0	15	Основной маг.	Не контролируется	0	0
16	MILL_032_ROUGH	0	16	Основной маг.	Не контролируется	0	0
17	MILL_034_ROUGH	0	17	Основной маг.	Не контролируется	0	0
18	MILL_036_ROUGH	0	18	Основной маг.	Не контролируется	0	0
19	MILL_038_ROUGH	0	19	Основной маг.	Не контролируется	0	0
20	MILL_040_ROUGH	0	20	Основной маг.	Не контролируется	0	0

## Вид управления инструментами

В новом виде система ЧПУ представляет всю информацию об инструменте в следующих четырех вкладках:

- **Tools:** информация об инструментах
- **Места:** информация о местах инструментов
- **Список размещ.:** список всех инструментов NC-программы, выбранной в режиме отработки программы (только при уже созданном файле использования инструмента)  
**Дополнительная информация:** "Проверка использования инструмента", Стр. 274
- **Порядок исп.:** список последовательности всех инструментов, заменяемых в программе, выбранной в режиме отработки программы (только при уже созданном файле использования инструмента)  
**Дополнительная информация:** "Проверка использования инструмента", Стр. 274



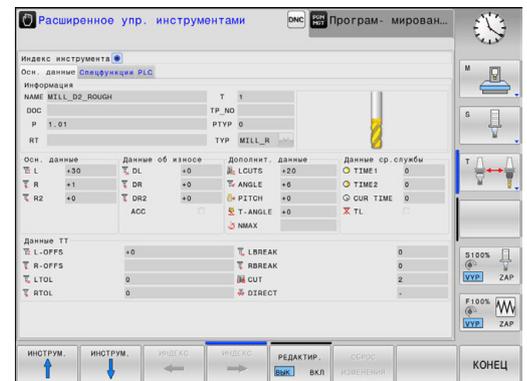
Если в режиме выполнения программы осуществляется выбор таблицы палет, то **Список размещ.** и **Порядок исп.** рассчитываются для всей таблицы палет.

## Управление инструментами, редактирование

Работать с управлением инструментами можно как с помощью мыши, так и при помощи клавиш и программных клавиш:

### Программная клавиша      Функции редактирования в управлении инструментами

	Выбрать начало таблицы
	Выбрать конец таблицы
	Выбор предыдущей страницы таблицы
	Выбор следующей страницы таблицы
	Вызвать вид формы выделенного инструмента. Альтернативная функция: нажмите кнопку <b>ENT</b>
	Переключение вкладки вперед: <b>Инструмент, Места, Список оборудования, Последовательность использования инстр.</b>
	Функция поиска: вы можете выбрать просматриваемый столбец и затем ключевое слово с помощью списка или через ввод ключевого слова
	Импорт инструментов
	Экспорт инструментов
	Удаление выделенных инструментов
	Добавление нескольких строк в конце таблицы
	Обновить вид таблицы
	Отображение запрограммированного инструмента (при активной закладке <b>Места</b> )
	Задание настроек: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>СОРТИРОВ. СТОЛБЕЦ</b> активна: для сортировки содержимого столбца щелкните мышью по заголовку столбца</li> <li>■ <b>ПЕРЕМЕСТ. СТОЛБЕЦ</b> активно: столбец можно перемещать, используя функцию перетаскивания</li> </ul>
	Возвращение настроек, выполненных вручную (перемещение столбцов), в исходное состояние





Редактирование данных инструмента возможно только в виде формы. Форма активируется нажатием программной клавиши **ФОРМА ИНСТРУМЕНТ** или клавиши **ENT** для инструмента, над которым находится курсор.

Если управление инструментом выполняется без мыши, функции, выбираемые с помощью «галочки», можно активировать и деактивировать клавишей «-/+».

В управлении инструментом при помощи кнопки **GOTO** выполняется поиск номера инструмента или номера места.

Дополнительно с помощью мыши возможно выполнение следующих функций:

- Функция сортировки: по щелчку на заголовке столбца таблицы система ЧПУ сортирует данные по возрастанию или по убыванию (в зависимости от текущей настройки программной клавиши)
- Перемещение столбцов: щелчком на заголовке столбца таблицы и последующим перемещением при нажатой и удерживаемой клавише мыши можно расположить столбцы в удобной для вас последовательности. Система ЧПУ не сохраняет в памяти последовательность столбцов при выходе из системы управления инструментами (зависит от активированной настройки программной клавиши)
- Отображение дополнительной информации в виде формы: чтобы система ЧПУ показала вспомогательный текст, установите программную клавишу **РЕДАКТИРОВАНИЕ ВЫКЛ./ВКЛ.** на **ВКЛ.**, наведите курсор мыши на активное поле ввода, а затем не двигайте его в течение секунды

### Редактирование при активном отображении в виде формы

При активном отображении в виде формы предлагаются следующие функции:

#### Программная клавиша

ИНСТРУМ. ↑	Выбор данных предыдущего инструмента
ИНСТРУМ. ↓	Выбор данных следующего инструмента
ИНДЕКС ←	Выбор предыдущего индекса инструмента (активно только при активном индексировании)
ИНДЕКС →	Выбор следующего индекса инструмента (активно только при активном индексировании)
ВЫБРАТЬ	Открытие всплывающего окна выбора (активно только для полей выбора)
СБРОС ИЗМЕНЕНИЯ	Отмена изменений, сделанных после вызова формы
ВСТАВИТЬ ОГЛАВЛЕНИЕ	Добавить индекс инструмента
УДАЛИТЬ СПИСОК	Удалить индекс инструмента
КОПИРОВАТЬ КАДР ДАНН.	Копировать данные выбранного инструмента
ВСТАВИТЬ КАДР ДАНН.	Вставить скопированные данные выбранного инструмента

### Удаление выделенных данных инструмента

С помощью этой функции можно легко удалить данные инструмента, если они вам больше не нужны.

При удалении действуйте следующим образом:

- ▶ С помощью клавиш со стрелками или с помощью мыши выделите в управлении инструментами данные инструмента, которые вы желаете удалить
- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ ВЫДЕЛЕННЫЙ ИНСТРУМ.**
- ▶ Система ЧПУ отобразит всплывающее окно, в котором будут перечислены удаляемые данные инструмента.
- ▶ Запустите процесс удаления с помощью программной клавиши **СТАРТ**
- ▶ Во всплывающем окне система ЧПУ отобразит статус процесса удаления.
- ▶ Завершите процесс удаления с помощью программной клавиши **END**

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **УДАЛИТЬ ВЫДЕЛЕННЫЙ ИНСТРУМ.** удаляет файл окончательно. Система ЧПУ не выполняет перед удалением автоматическое резервирование данных, например в корзину. Поэтому данные удаляются безвозвратно.

- ▶ Важные данные следует регулярно сохранять на внешний диск



Вы не можете удалить данные инструмента, который также определен в таблице места. Для этого сначала выгрузите инструмент из магазина.

## Доступные типы инструментов

Управление инструментами отображает различные типы инструмента своей иконкой. Доступны следующие типы инструментов:

Иконка	Тип инструмента	Номер типа инструмента
	неопределенный, ****	99
	Фрезерный инструмент, MILL	0
	Сверло, DRILL	1
	Метчик, TAP	2
	Центровочная сверлофреза, CENT	4
	Токарный резец, TURN	29
	Измерительный щуп, TCHP	21
	Развертка, REAM	3
	Конический зенкер, CSINK	5
	Зенковочная головка, TSINK	6
	Расточной инструмент, BOR	7
	Обратный зенкер, BCKBOR	8
	Резьбовая фреза, GF	15
	Резьбовая фреза с фаской, GSF	16
	Резьбовая фреза с 1 пластиной, EP	17
	Резьбовая фреза с смен.пласт., WSP	18
	Резьбонарезное сверло, BGF	19
	Дисковая резьбовая фреза, ZBGF	20

Иконка	Тип инструмента	Номер типа инструмента
	Черновая фреза, MILL_R	9
	Чистовая фреза, MILL_F	10
	Черновая/чистовая фреза, MILL_RF	11
	Фреза для чист.обраб.дна, MILL_FD	12
	Фреза для ч.обр.бок.пов., MILL_FS	13
	Торцевая фреза, MILL_FACE	14

## Импорт и экспорт данных инструмента

### Импорт данных инструмента



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может активировать с помощью правил обновления, например, функцию удаления умляутов из таблиц и NC-программ.

Данная функция позволяет легко импортировать данные инструмента, например, данные измерения, выполненного удаленно на устройстве предварительной настройки. Импортируемый файл должен соответствовать CSV-формату (comma separated value). Формат файла **CSV** описывает строение текстового файла для замены файла с простой структурой. Согласно ему импортируемый файл должен быть построен следующим образом:

- **Строка 1:** в первой строке должны быть заданы соответствующие заголовки столбцов, в которых разместятся введенные в последующих строках данные. Заголовки столбцов разделены запятыми.
- **Остальные строки:** все остальные строки содержат данные, которые вы желаете импортировать в таблицу инструментов. Последовательность данных должна соответствовать последовательности заголовков столбцов, описанных в 1 строке. Данные необходимо разделять запятыми, десятичные числа используют точку в качестве разделительного знака.

При импорте действуйте следующим образом:

- ▶ Скопируйте импортируемую таблицу инструментов на жесткий диск системы ЧПУ в директорию **TNC:\systems\tooltab**
- ▶ Запустите расширенное управление инструментом
- ▶ В управлении инструментами нажмите программную клавишу **ИМПОРТ ИНСТРУМЕНТА**
- ▶ Система ЧПУ отобразит всплывающее окно с CSV-файлами, сохраненными в директории **TNC:\systems\tooltab**
- ▶ С помощью кнопок со стрелками или с помощью мыши выделите импортируемый файл, подтвердите кнопкой **ENT**
- ▶ Во всплывающем окне система ЧПУ отобразит содержание файла CSV
- ▶ Запустите процесс импорта с помощью программной клавиши **ВЫПОЛНИТЬ**.



- Имportsируемый CSV-файл должен быть сохранен в директории **TNC:\system\tooltab**.
- Если вы импортируете данные существующих инструментов, номера которых занесены в таблицу мест, ЧПУ выдает сообщение об ошибке. После этого вы можете выбрать, хотите ли вы пропустить этот блок данных или добавить новый инструмент. Система ЧПУ добавит новый инструмент в первую пустую строку таблицы инструментов.
- Если импортированный файл CSV содержит неизвестные столбцы таблицы, то система ЧПУ при импорте отобразит соответствующее сообщение. Дополнительное указание проинформирует оператора, что данные не будут сохранены.
- Поэтому следите за правильностью ввода заголовков столбцов.  
**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250
- Вы можете импортировать любые данные инструмента, соответствующий блок данных не обязательно должен содержать все столбцы (или данные) таблицы инструментов.
- Последовательность заголовков столбцов может быть любой, однако, данные должны быть расположены в соответствующем порядке.

#### Пример

T,L,R,DL,DR	Строка 1 с заголовками колонок
4,125.995,7.995,0,0	Строка 2 с данными инструмента
9,25.06,12.01,0,0	Строка 3 с данными инструмента
28,196.981,35,0,0	Строка 4 с данными инструмента

### Экспорт данных инструмента

Данная функция позволяет легко экспортировать данные инструмента, например, чтобы затем записать их в базу данных инструментов вашей САМ-системы. Система ЧПУ сохраняет экспортируемый файл в CSV-формате (comma separated value). Формат файла **CSV** описывает текстовый файл для обмена данными с простой структурой. Экспортируемый файл построен следующим образом:

- **Строка 1:** в первой строке система ЧПУ сохраняет заголовки столбцов всех соответствующих данных инструмента. Заголовки столбцов разделены запятыми.
- **Остальные строки:** все остальные строки содержат данные инструмента, которые вы экспортируете. Последовательность данных соответствует последовательности заголовков столбцов, описанных в 1-й строке. Данные разделяются запятыми, десятичные числа используют точку в качестве разделительного знака.

При экспорте действуйте следующим образом:

- ▶ С помощью клавиш со стрелками или с помощью мыши выделите в управлении инструментом данные инструмента, которые вы желаете экспортировать
- ▶ Нажмите программную клавишу **ЭКСПОРТ ИНСТРУМ.**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно
- ▶ Введите имя для CSV-файла, подтвердите ввод нажатием **ENT**
- ▶ Запустите процесс экспорта с помощью программной клавиши **ВЫПОЛНИТЬ**
- > Во всплывающем окне система ЧПУ отобразит статус процесса экспорта
- ▶ Завершите процесс экспорта с помощью программной клавиши **КОНЕЦ**



Система ЧПУ сохранит экспортируемый CSV-файл в директорию **TNC:\system\tooltab**.

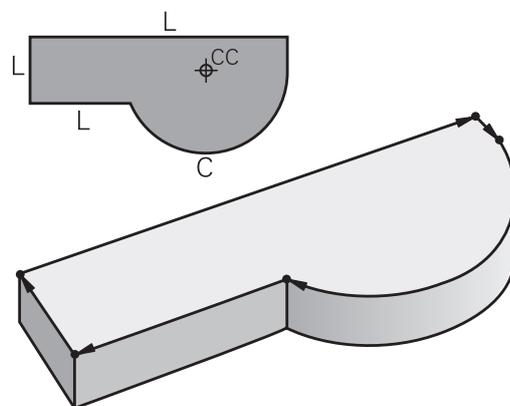
# 7

**Программиро-  
вание контура**

## 7.1 Движения инструмента

### Функции траектории

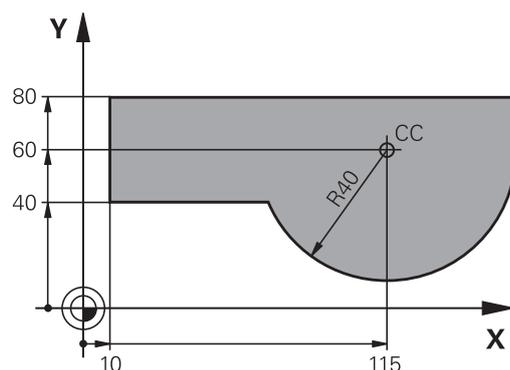
Контур детали, как правило, состоит из многих элементов, таких, как прямые и дуги окружности. С помощью функций траектории программируются движения инструмента для **прямых и дуг окружности**.



### Программирование свободного контура FK (опция #19)

Если предлагается чертеж с размерами не по стандартам NC или указаны не все необходимые для управляющей программы размеры, вы можете запрограммировать контур детали через программирование свободного контура (FK). Система ЧПУ рассчитывает недостающие данные.

С помощью FK-программирования также программируются движения инструмента для **прямых и дуг окружности**.



### Дополнительные M-функции

С помощью дополнительных функций ЧПУ вы управляете

- обработкой программы, например прерыванием выполнения программы
- такими функциями станка, как включение и выключение вращения шпинделя и подачи СОЖ
- поведением инструмента при движении по траектории

## Подпрограммами и повторами частей программы

Повторяющиеся шаги обработки вводятся только один раз в качестве подпрограммы или повторения части программы. Если выполнять часть программы следует только в определенных условиях, то задайте эти шаги программы в подпрограмме. Программа обработки может дополнительно вызвать и выполнить другую программу.

**Дополнительная информация:** "Подпрограммы и повторы частей программ", Стр. 367

## Программирование при помощи Q-параметров

В программе обработки Q-параметры замещают числовые значения: Q-параметру присваивается числовое значение в другом месте. При помощи Q-параметров можно задавать математические функции, управляющие выполнением программы или описывающие контур.

Кроме того, с помощью Q-параметров программирования можно проводить измерения во время выполнения программы, используя 3D-измерительный щуп.

**Дополнительная информация:** "Программирование Q-параметров", Стр. 387

## 7.2 Основная информация о функциях траекторий

### Программирование движения инструмента в программе обработки

При составлении программы обработки функции траектории для отдельных элементов контура заготовки программируются по очереди. Для этого вы вводите координаты конечных точек элементов контура из чертежа с указанными размерами. На основании этих координат, данных инструмента и поправки на радиус система ЧПУ рассчитывает фактическую траекторию перемещения инструмента.

Система ЧПУ перемещает одновременно все оси станка, заданные в NC-кадре функции перемещения.

#### Движение параллельно осям станка

Если кадр программы содержит информацию об одной координате, то система ЧПУ перемещает инструмент параллельно запрограммированным станочным осям.

В зависимости от конструкции станка при отработке программы движется либо инструмент, либо стол станка с зажатой заготовкой. При программировании движения по траектории нужно действовать так, как будто перемещается инструмент.

#### Пример

```
50 L X+100
```

50	Номер кадра
L	Функция траектории <b>Прямая</b>
X+100	Координаты конечной точки

Инструмент сохраняет Y- и Z-координаты и перемещается в позицию X=100.

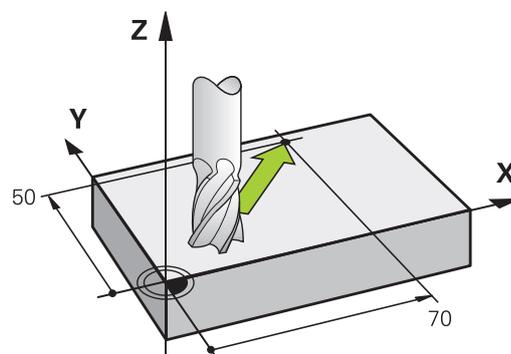
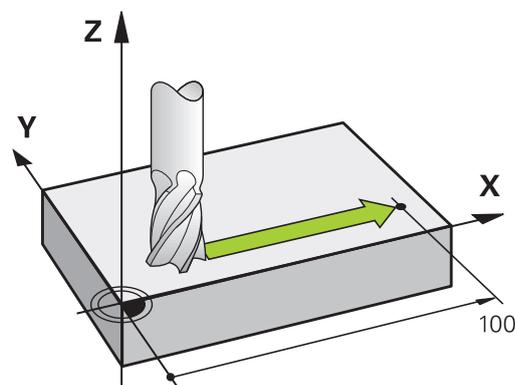
#### Движение в главных плоскостях

Если кадр программы содержит информацию о двух координатах, то система ЧПУ перемещает инструмент вдоль запрограммированной плоскости.

#### Пример:

```
L X+70 Y+50
```

Инструмент сохраняет Z-координату и перемещается в плоскости XY в позицию X=70, Y=50.

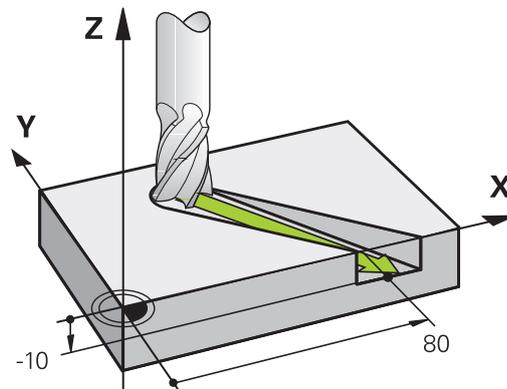


### Трехмерное движение

Если кадр программы содержит информацию о трех координатах, то система ЧПУ перемещает инструмент в запрограммированную позицию.

Пример:

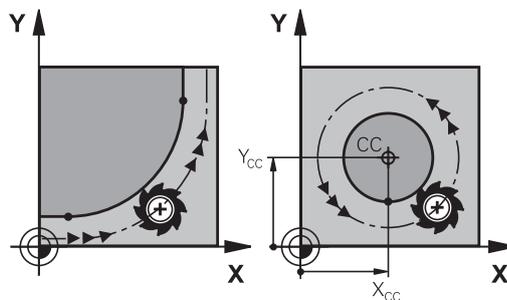
```
L X+80 Y+0 Z-10
```



### Окружности и дуги окружностей

При круговых движениях система ЧПУ перемещает две оси станка одновременно: инструмент движется относительно детали по круговой траектории. Для круговых движений можно ввести центр окружности **CC**.

При помощи кадров кругового перемещения вы программируете движение по окружности в главной плоскости: главная плоскость должна определяться при вызове инструмента **TOOL CALL** путем определения оси шпинделя:



Ось шпинделя	Главная плоскость
Z	XY, а также UV, XV, UY
Y	ZX, а также WU, ZU, WX
X	YZ, а также VW, YW, VZ

**i** Окружности, не лежащие параллельно главной плоскости, программируются при помощи функции **Разворот плоскости обработки** или при помощи Q-параметров.

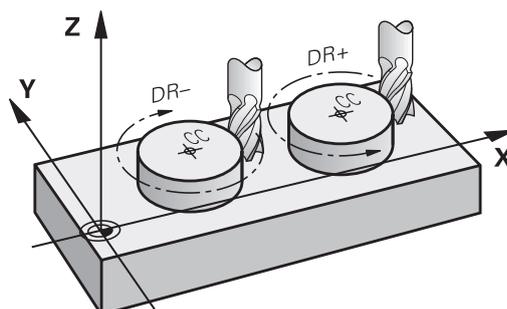
**Дополнительная информация:** "Функция PLANE: наклон плоскости обработки (номер опции #8)", Стр. 569

**Дополнительная информация:** "Принцип действия и обзор функций", Стр. 388

### Направление вращения DR при круговых движениях

Для круговых движений без плавного перехода к другим элементам контура направление вращения вводится следующим образом:

Вращение по часовой стрелке: **DR-**  
 Вращение против часовой стрелки: **DR+**



### Поправка на радиус

Коррекция на радиус должна содержаться в том кадре, в котором вы подводите к первому элементу контура. Не допускается активация коррекции на радиус в кадре для круговой траектории. Программируйте её предварительно в кадре линейного перемещения.

**Дополнительная информация:** "Движение по траектории – декартовы координаты", Стр. 310

**Дополнительная информация:** "Вход в контур и выход из контура", Стр. 300

### Предварительное позиционирование

#### УКАЗАНИЕ

##### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. Неправильное предварительное позиционирование может привести к повреждениям контура. Во время движения подвода существует риск столкновения!

- ▶ Программирование подходящего предварительного положения
- ▶ Проверка выполнения и контура при помощи графического моделирования

### Создание кадров программы с использованием клавиш программирования траектории

Пользуясь серыми клавишами программирования траектории, откройте диалог программирования. Система ЧПУ запросит все данные по очереди и включит NC-кадр в программу обработки.



### Пример – программирование прямой



- ▶ Инициирование диалога программирования, например прямая

### КООРДИНАТЫ?



- ▶ Введите координаты конечной точки прямой, например -20 на оси X

### КООРДИНАТЫ?



- ▶ Введите координаты конечной точки прямой, например 30 по Y, подтвердите клавишей **ENT**

### ПОПРАВКА НА РАДИУС: КОР.ВЛЕВО(RL)/КОР.ВПРАВО(RR)/БЕЗ КОРР.:?



- ▶ Выберите поправку на радиус, например нажмите программную клавишу **R0**, инструмент перемещается без коррекции.

### ПОДАЧА F=? / F MAX = ENT



- ▶ Введите **100** (подача, например, 100 мм/мин; при программировании в дюймах: ввод 100 соответствует подаче 10 дюймов/мин) и подтвердите клавишей **ENT**, или



- ▶ перемещение на ускоренном ходу: нажмите программную клавишу **FMAX**, или



- ▶ перемещение с подачей, заданной в кадре **TOOL CALL**: нажмите программную клавишу **F AUTO**.

### ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ФУНКЦИЯ M?



- ▶ Введите **3** (дополнительная функция M3) и завершите диалог нажатием клавиши **END**

### Пример

L X-20 Y+30 R0 FMAX M3

## 7.3 Вход в контур и выход из контура

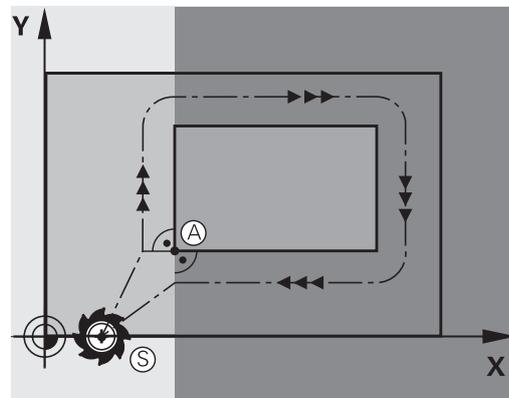
### Начальная и конечная точка

Инструмент перемещается из точки старта к первой точке контура. Требования к точке старта:

- Запрограммирована без поправки на радиус
- Подвод без опасности столкновения
- Вблизи первой точки контура

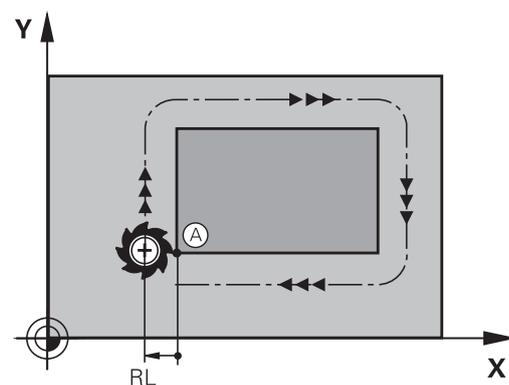
Пример на рисунке справа:

при подводе к первой точке контура контур повреждается, если точка старта задана в темно-серой области.



### Первая точка контура

Для движения инструмента к первой точке контура следует запрограммировать поправку на радиус.



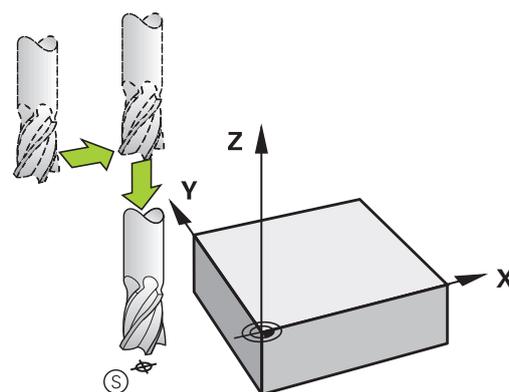
### Подвод точки старта на оси шпинделя

При подводе к точке старта инструмент должен переместиться по оси шпинделя на рабочую глубину. При опасности столкновения подводите точку старта по оси шпинделя отдельно.

### Пример

```
30 L Z-10 R0 FMAX
```

```
31 L X+20 Y+30 RL F350
```



**Конечная точка**

Условия для выбора конечной точки:

- Подвод без опасности столкновения
- Вблизи последней точки контура
- Вероятность повреждения контура исключается: оптимальная конечная точка лежит на продолжении траектории инструмента для обработки последнего элемента контура

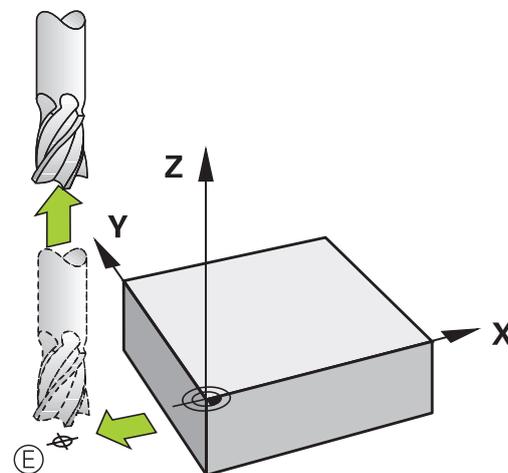
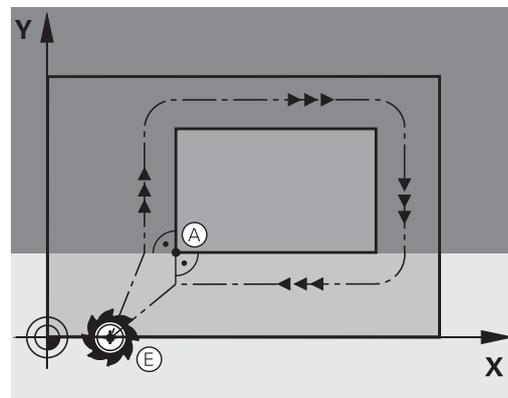
Пример на рисунке справа: если конечная точка задана в темно-серой области, то при отводе из конечной точки контур повреждается.

Выход из конечной точки в направлении оси инструмента: при выходе из конечной точки программируйте ось шпинделя отдельно.

**Пример**

50 L X+60 Y+70 R0 F700

51 L Z+250 R0 FMAX

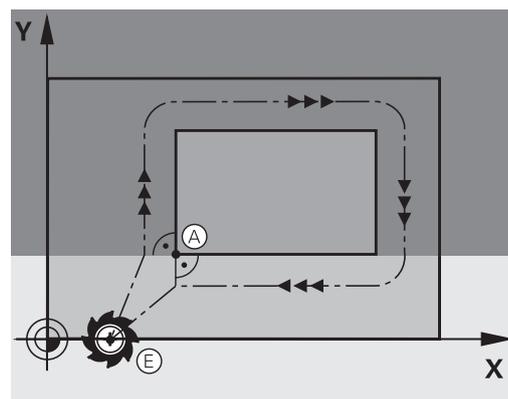


**Общее для начальной и конечной точек**

Для общей начальной точки и конечной точки Вы программируете без коррекции на радиус.

Вероятность повреждения контура исключается: оптимальная точка старта лежит между продолжениями траекторий инструментов для обработки первого и последнего элементов контура.

Пример на рисунке справа: если конечная точка задана в темно-серой области, при подводе или отводе контур повреждается.



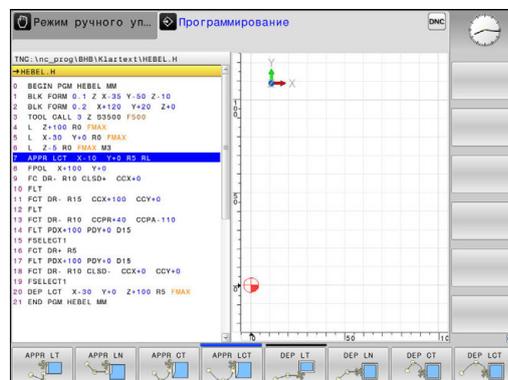
## Обзор: формы траектории для входа в контур и выхода из него

Функции **APPR** (англ. approach = подвод) и **DEP** (англ. departure = вывод) активируются при помощи клавиши **APPR/DEP**. Затем с помощью программных клавиш можно выбрать следующие формы траектории:

Подвод	Выход	Функция
		Прямая с плавным переходом
		По прямой перпендикулярно контуру
		Круговая траектория с плавным переходом
		Круговая траектория с переходом в прямую по касательной, подвод и отвод от вспомогательной точки вне контура на участке прямой, касательной к окружности

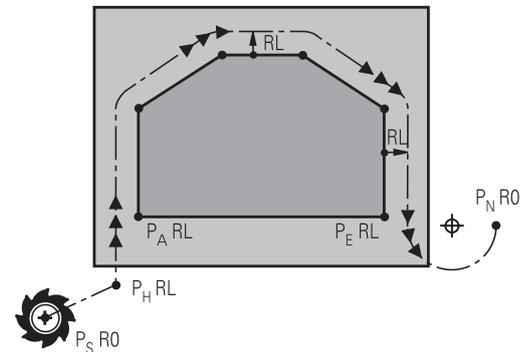
### Вход и выход из винтовой траектории

При входе и выходе из винтовой траектории инструмент перемещается на продолжении винтовой траектории и заканчивает на контуре по касательной к окружности. Для этого следует использовать функцию **APPR CT** или **DEP CT**.



### Важные позиции при подводе и отводе

- Начальная точка  $P_S$   
Эта точка программируется непосредственно перед APPR-кадром.  $P_S$  лежит вне контура, подвод к ней выполняется без коррекции на радиус ( $R0$ ).
- Вспомогательная точка  $P_H$   
Подвод и отвод для некоторых форм траектории выполняется через вспомогательную точку  $P_H$ , координаты которой система ЧПУ рассчитывает, исходя из данных APPR- и DEP-кадров. Система ЧПУ выполняет перемещение от текущей позиции к вспомогательной точке  $P_H$ , заданной в последней подаче. Если программирование производилось в последнем кадре позиционирования перед функцией подвода **FMAX** (позиционирование на ускоренном ходу), то система ЧПУ выполняет подвод к вспомогательной точке  $P_H$  на ускоренном ходу.
- Первая точка контура  $P_A$  и последняя точка контура  $P_E$   
Первая точка контура  $P_A$  программируется в APPR-кадре, последняя точка контура  $P_E$  – при помощи любой функции траектории. Если кадр APPR содержит также Z-координату, то система ЧПУ подводит инструмент к первой точке контура  $P_A$  одновременно.
- Конечная точка  $P_N$   
Позиция  $P_N$  лежит вне контура и рассчитывается из данных DEP-кадра. Если кадр DEP содержит также Z-координату, то система ЧПУ подводит инструмент к конечной точке  $P_N$  одновременно.



Краткое обозначение	Значение
APPR	англ. APPRoach = подвод
DEP	англ. DEParture = отвод
L	англ. Line = прямая
C	англ. Circle = окружность
T	Тангенциально (постоянный, плавный переход)
N	Нормаль (перпендикуляр)

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. Неправильное предварительное позиционирование и неправильные вспомогательные точки  $P_H$  могут привести к повреждениям контура. Во время движения подвода существует риск столкновения!

- ▶ Программирование подходящего предварительного положения
- ▶ Проверка вспомогательной точки  $P_H$ , выполнения и контура при помощи графического моделирования



Для функций **APPR LT**, **APPR LN** и **APPR CT** система ЧПУ выполняет перемещение к вспомогательной точке  $P_H$  на последней запрограммированной подаче (также **FMAX**). При выполнении функции **APPR LCT** перемещение системой ЧПУ во вспомогательную точку  $P_H$  производится с подачей, заданной в APPR-кадре. Если до кадра подвода подача еще не задавалась, система ЧПУ выдает сообщение об ошибке.

### Полярные координаты

Точки контура для функций подвода/отвода, указанных ниже, можно запрограммировать при помощи полярных координат:

- APPR LT становится APPR PLT
- APPR LN становится APPR PLN
- APPR CT становится APPR PCT
- APPR LCT становится APPR PLCT
- DEP LCT становится DEP PLCT

Для этого нажмите оранжевую клавишу **P** после выбора программной клавишей функции подвода или отвода.

### Поправка на радиус

Поправка на радиус программируется вместе с первой точкой контура  $P_A$  в APPR-кадре. DEP-кадры автоматически отменяют поправку на радиус!

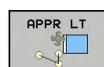


При программировании **APPR LN** или **APPR CT** при помощи **R0** система ЧПУ останавливает обработку/моделирование сообщением об ошибке.  
Это поведение отличается от системы ЧПУ iTNC 530!

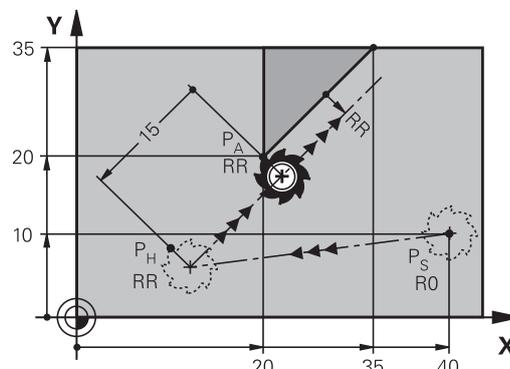
### Наезд по прямой с тангенциальным примыканием: APPR LT

Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта  $P_S$  к вспомогательной точке  $P_H$ . Оттуда перемещает его к первой точке контура  $P_A$  по прямой, являющейся касательной. Вспомогательная точка  $P_H$  находится на расстоянии  $LEN$  от первой точки контура  $P_A$ .

- ▶ Любой кадр позиционирования: выполните подвод к начальной точке  $P_S$
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **APPR LT**



- ▶ Координаты первой точки контура  $P_A$
- ▶ **LEN**: расстояние от вспомогательной точки  $P_H$  до первой точки контура  $P_A$
- ▶ Поправка на радиус **RR/RL** для обработки

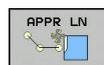


#### Пример

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	$P_S$ подвод без поправки на радиус
8 APPR LT X+20 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	$P_A$ с поправкой на радиус RR, расстояние от $P_H$ до $P_A$ : LEN=15
9 L X+35 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

### Подвод по прямой перпендикулярно к первой точке контура: APPR LN

- ▶ Произвольная функция траектории: выполните подвод к начальной точке  $P_S$
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **APPR LN**



- ▶ Координаты первой точки контура  $P_A$
- ▶ Длина: расстояние от вспомогательной точки  $P_H$ . **LEN** всегда должно иметь положительное значение
- ▶ Поправка на радиус **RR/RL** для обработки

#### Пример

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	$P_S$ подвод без поправки на радиус
8 APPR LN X+10 Y+20 Z-10 LEN15 RR F100	$P_A$ с поправкой на радиус RR
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

## Наезд по круговой траектории с тангенциальным примыканием: APPR CT

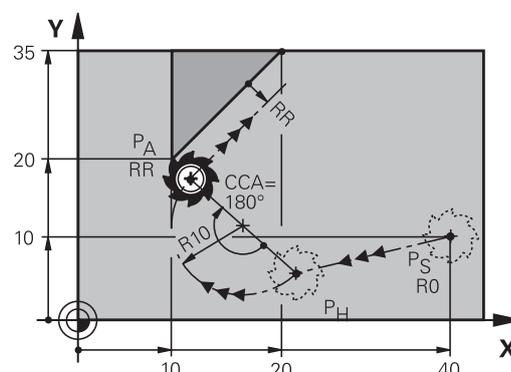
Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта  $P_S$  к вспомогательной точке  $P_H$ . Оттуда она перемещает его по круговой траектории, плавно переходящей в первый элемент контура, к первой точке контура  $P_A$ .

Круговая траектория от точки  $P_H$  к  $P_A$  определяется на основании радиуса  $R$  и центрального угла  $CCA$ . Направление круговой траектории задается выполнением первого элемента контура.

- ▶ Произвольная функция траектории: выполните подвод к начальной точке  $P_S$
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **APPR CT**



- ▶ Координаты первой точки контура  $P_A$
- ▶ Радиус  $R$  круговой траектории
  - Подвод к заготовке со стороны, определенной коррекцией на радиус: введите положительное значение для переменной  $R$
  - Подвод к стороне заготовки в направлении противоположном коррекции на радиус: введите отрицательное значение для  $R$ .
- ▶ Центральный угол  $CCA$  круговой траектории
  - Для  $CCA$  должно задаваться только положительное значение.
  - Максимальное значение ввода  $360^\circ$
- ▶ Поправка на радиус **RR/RL** для обработки



### Пример

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	$P_S$ подвод без поправки на радиус
8 APPR CT X+10 Y+20 Z-10 CCA180 R+10 RR F100	$P_A$ с поправкой на радиус $RR$ , радиус $R=10$
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

### Подвод вдоль контура по касательной дуге, плавно переходящей в прямую: APPR LCT

Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой от точки старта  $P_S$  к вспомогательной точке  $P_H$ . Оттуда она перемещает его по круговой траектории к первой точке контура  $P_A$ . Подача, запрограммированная в APPR-кадре, действительна для всего отрезка, по которому перемещается система ЧПУ в кадре подвода (отрезок  $P_S - P_A$ ).

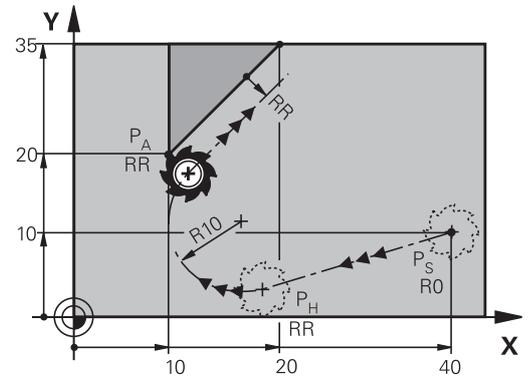
Если в кадре подвода были запрограммированы все три главные оси координат X, Y и Z, то система ЧПУ перемещает одновременно по трем осям из определенной перед APPR-кадром позиции до вспомогательной точки  $P_H$ . Затем от  $P_H$  в  $P_A$  только в плоскости обработки.

Круговая траектория имеет плавное сопряжение с прямой  $P_S - P_H$ , а также с первым элементом контура. Таким образом, она однозначно определяется через радиус R.

- ▶ Произвольная функция траектории: выполните подвод к начальной точке  $P_S$
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **APPR LCT**



- ▶ Координаты первой точки контура  $P_A$
- ▶ Радиус R круговой траектории. Введите положительное значение для R
- ▶ Поправка на радиус **RR/RL** для обработки



#### Пример

7 L X+40 Y+10 R0 FMAX M3	$P_S$ подвод без поправки на радиус
8 APPR LCT X+10 Y+20 Z-10 R10 RR F100	$P_A$ с поправкой на радиус RR, радиус R=10
9 L X+20 Y+35	Конечная точка первого элемента контура
10 L ...	Следующий элемент контура

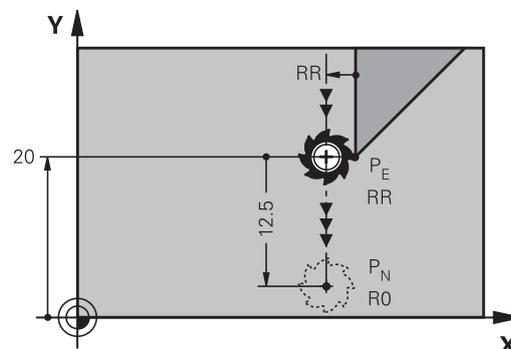
## Отвод по прямой с тангенциальным примыканием: DEP LT

Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой от последней точки контура  $P_E$  к конечной точке  $P_N$ . Прямая продолжает последний элемент контура.  $P_N$  находится на расстоянии **LEN** от  $P_E$ .

- ▶ Запрограммируйте последний элемент контура с конечной точкой  $P_E$  и поправкой на радиус
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **APPR CT**



- ▶ **LEN**: введите расстояние до конечной точки  $P_N$  от последнего элемента контура  $P_E$



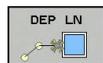
### Пример

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: $P_E$ с поправкой на радиус
24 DEP LT LEN12.5 F100	Отвод на $LEN=12,5$ мм
25 L Z+100 FMAX M2	Выход из материала по оси Z, возврат, конец программы

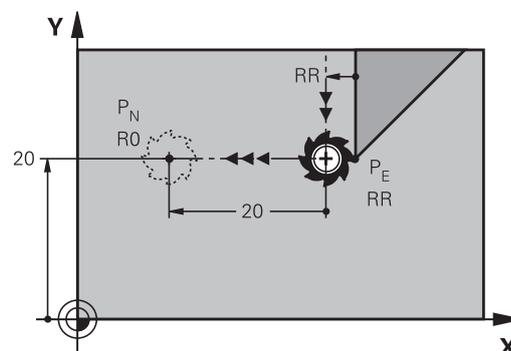
## Отвод по прямой перпендикулярно к последней точке контура: DEP LN

Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой от последней точки контура  $P_E$  к конечной точке  $P_N$ . Прямая проходит перпендикулярно контуру в последней точке  $P_E$ .  $P_N$  находится от  $P_E$  на расстоянии, равном **LEN** + радиус инструмента.

- ▶ Запрограммируйте последний элемент контура с конечной точкой  $P_E$  и коррекцией на радиус на радиус
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **DEP LN**



- ▶ **LEN**: введите расстояние до конечной точки  $P_N$ . Важно: для **LEN** задавать только положительное значение!



### Пример

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: $P_E$ с поправкой на радиус
24 DEP LN LEN+20 F100	Для отвода от контура по нормали на $LEN=20$ мм
25 L Z+100 FMAX M2	Выход из материала по оси Z, возврат, конец программы

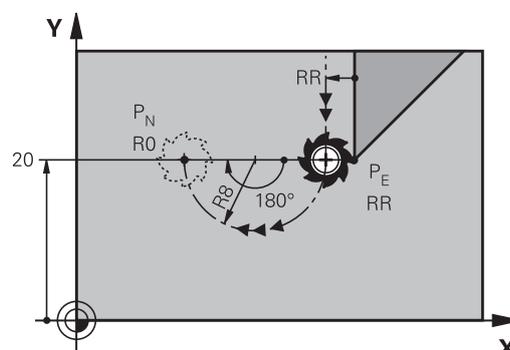
### Отвод по круговой траектории с тангенциальным примыканием: DEP CT

Система ЧПУ перемещает инструмент по круговой траектории от последней точки контура  $P_E$  к конечной точке  $P_N$ . Круговая траектория примыкает к последнему элементу контура по касательной.

- ▶ Запрограммируйте последний элемент контура с конечной точкой  $P_E$  и коррекцией на радиус на радиус
- ▶ Откройте диалог при помощи клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **DEP CT**



- ▶ Центральный угол **ССА** круговой траектории
- ▶ Радиус **R** круговой траектории
  - Инструмент должен быть отведен от заготовки с той стороны, которая была задана коррекцией на радиус: введите положительное значение для R.
  - Инструмент должен быть отведен от заготовки со стороны, **противоположной** той, для которой была задана поправка на радиус: введите отрицательное значение для R.



#### Пример

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: PE с поправкой на радиус
24 DEP CT CCA 180 R+8 F100	Центральный угол=180°, Радиус круговой траектории=8 мм
25 L Z+100 FMAX M2	Выход из материала по оси Z, возврат, конец программы

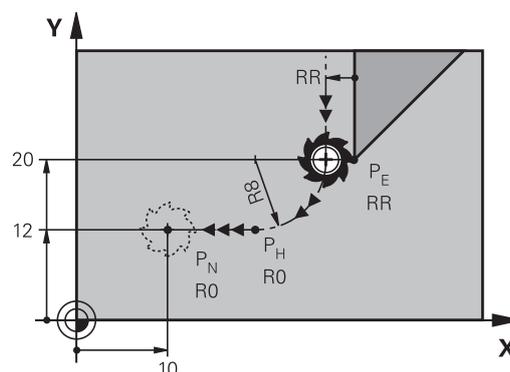
### Отвод вдоль контура по касательной дуге, плавно переходящей в прямую: DEP LCT

Система ЧПУ перемещает инструмент по круговой траектории от последней точки контура  $P_E$  к вспомогательной точке  $P_H$ . Оттуда она перемещает его по прямой к конечной точке  $P_N$ . Последний элемент контура и прямая  $P_H - P_N$  имеют плавные переходы в круговую траекторию. Таким образом, круговая траектория однозначно определена через радиус R.

- ▶ Запрограммируйте последний элемент контура с конечной точкой  $P_E$  и поправкой на радиус
- ▶ Начните диалог с помощью клавиши **APPR/DEP** и программной клавиши **DEP LCT**



- ▶ Введите координаты конечной точки  $P_N$
- ▶ Радиус R круговой траектории. Введите положительное значение для R



#### Пример

23 L Y+20 RR F100	Последний элемент контура: PE с поправкой на радиус
24 DEP LCT X+10 Y+12 R+8 F100	Координаты PN, радиус круговой траектории=8 мм
25 L Z+100 FMAX M2	Выход из материала по оси Z, возврат, конец программы

## 7.4 Движение по траектории – декартовы координаты

### Обзор функций траектории

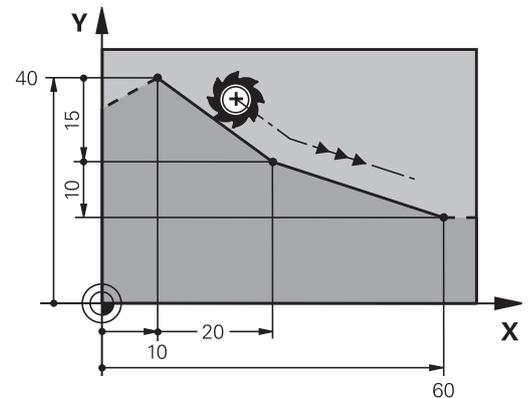
Функциональная клавиша траектории	Функция	Движение инструмента	Вводимые данные	Страница
	Прямая <b>L</b> от англ.: Line	Прямая	Координаты конечной точки прямой	311
	Фаска: <b>CHF</b> от англ.: <b>CHamFer</b>	Фаска между двумя прямыми	Длина фаски	312
	Центр окружности <b>CC</b> ; от англ.: Circle Center	Отсутствует	Координаты центра окружности или полюса	314
	Дуга окружности <b>C</b> от англ.: Circle	Круговая траектория с центром окружности <b>CC</b> , идущая к конечной точке дуги окружности	Координаты конечной точки окружности, направление вращения	315
	Дуга окружности <b>CR</b> от англ.: Circle by Radius	Круговая траектория с заданным радиусом	Координаты конечной точки окружности, радиус окружности, направление вращения	316
	Дуга окружности <b>CT</b> от англ.: Circle Tangential	Круговая траектория с плавными переходами из предыдущего и к последующему элементу контура	Координаты конечной точки окружности	318
	Скругление углов <b>RND</b> от англ.: <b>RouNDing of Corner</b>	Круговая траектория с плавными переходами из предыдущего и к последующему элементу контура	Радиус угла R	313
	Программирование свободного контура <b>FK</b>	Прямая или круговая траектория с любым переходом к предыдущему элементу контура	"Движения по траектории – Программирование свободного контура <b>FK</b> (опция #19)", Стр. 329	332

## Прямая L

Система ЧПУ перемещает инструмент по прямой из его текущей позиции к конечной точке прямой. Начальная точка является конечной точкой предыдущего кадра.



- ▶ Нажмите клавишу **L** для начала программирования кадра прямолинейного перемещения
- ▶ **Координаты** конечной точки прямой, если необходимо
- ▶ **Поправка на радиус RL/RR/RO**
- ▶ **Подача F**
- ▶ **Дополнительная M-функция**



### Пример

7 L X+10 Y+40 RL F200 M3

8 L IX+20 IY-15

9 L X+60 IY-10

### Назначение фактической позиции

Кадр прямой (кадр L) можно формировать также с помощью клавиши **Присвоение фактической позиции**:

- ▶ В режиме работы "Ручное управление" следует переместить инструмент в позицию, которую вы намерены ему присвоить
- ▶ Смените индикацию экрана на программирование
- ▶ Выберите кадр программы, за которым должен быть вставлен кадр прямой



- ▶ Нажмите кнопку **Присвоение фактической позиции**
- ▶ Система ЧПУ сформирует кадр прямой с координатами фактической позиции.

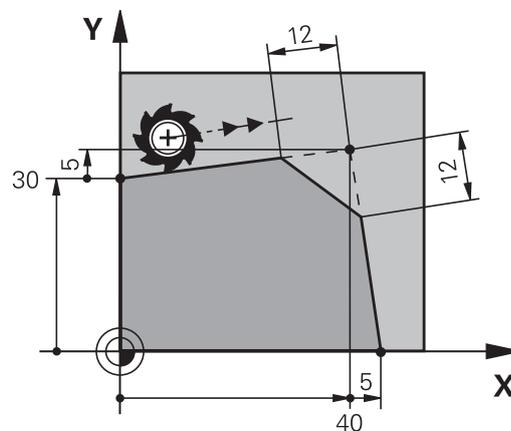
## Вставка фаски между двумя прямыми

На углах контура, возникающих на пересечении двух прямых, можно снять фаску.

- В кадрах прямых перед **CHF**-кадром и после него следует запрограммировать обе координаты плоскости, на которой выполняется фаска
- Поправка на радиус перед **CHF**-кадром и после него должна быть одинаковой
- Фаска должна выполняться инструментом, вызванным в данный момент



- ▶ **Снятие фаски:** длина фаски, если необходимо:
- ▶ **Подача F** (активна только в **CHF**-кадре)



### Пример

7 L X+0 Y+30 RL F300 M3

8 L X+40 IY+5

9 CHF 12 F250

10 L IX+5 Y+0



Нельзя начинать контур с кадра **CHF**.

Фаска выполняется только в плоскости обработки.

Подвод к удаленной при снятии фаски угловой точке не выполняется.

Запрограммированная в кадре **CHF** подача действительна только в данном **CHF**-кадре. Затем снова действует подача, запрограммированная перед кадром **CHF**.

## Скругление углов RND

Функция **RND** скругляет углы контура.

Инструмент перемещается по круговой траектории, плавно примыкающей как к предыдущему, так и к последующему элементу контура.

Скругление должно выполняться при помощи вызванного в данный момент инструмента.



- ▶ **Радиус скругления:** радиус дуги окружности, если необходимо:
- ▶ **Подача F** (активна только в кадре **RND**)

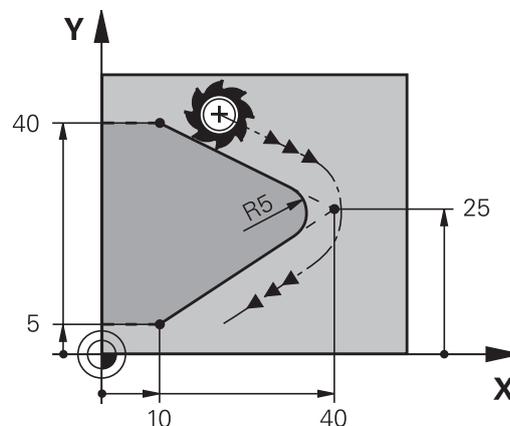
### Пример

5 L X+10 Y+40 RL F300 M3

6 L X+40 Y+25

7 RND R5 F100

8 L X+10 Y+5



Предыдущий и последующий элемент контура должны содержать обе координаты плоскости, на которой производится скругление углов. Если контур обрабатывается без коррекции на радиус инструмента, следует ввести обе координаты плоскости обработки.

Подвод к угловой точке не выполняется.

Запрограммированная в **RND**-кадре подача действительна только в данном **RND**-кадре. Затем снова принимается подача, запрограммированная перед **RND**-кадром.

Кадры **RND** можно использовать для плавного подвода к контуру.

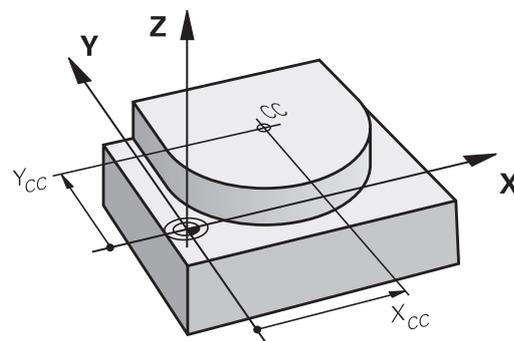
## Центр окружности СС

Центр окружности задается для круговых траекторий, программируемых с помощью клавиши С (круговая траектория С). Для этого

- следует ввести декартовы координаты центра окружности на плоскости обработки или
  - назначить последнюю запрограммированную позицию, или
  - захватить координаты клавишей
- Назначение фактической позиции**



- ▶ Задайте координаты центра окружности или введите последнюю запрограммированную позицию: не вводите координаты.



### Пример

```
5 CC X+25 Y+25
```

или

```
10 L X+25 Y+25
```

```
11 CC
```

Строки программы 10 и 11 не относятся к рисунку.

### Срок действия

Координаты центра окружности сохраняются до того момента, когда будет запрограммирован новый центр окружности.

### Инкрементный ввод центра окружности

Координата центра окружности, введенная в приращениях, всегда соотносится с последней запрограммированной позицией инструмента.



С помощью **СС** обозначается позиция в качестве центра окружности: инструмент не перемещается на эту позицию.

Центр окружности является одновременно полюсом для полярных координат.

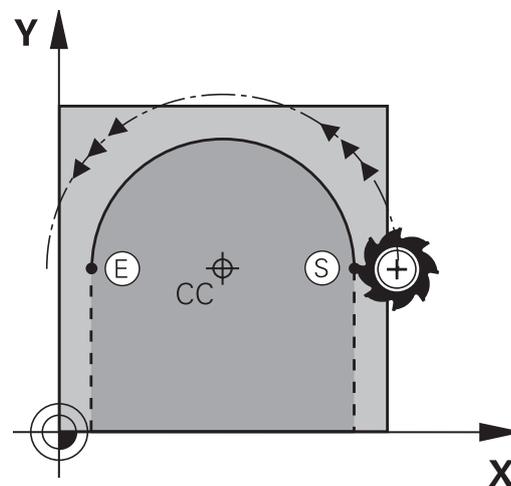
## Круговая траектория C вокруг центра окружности CC

Перед программированием круговой траектории задайте центр окружности **CC**. Последняя запрограммированная позиция инструмента перед круговой траекторией является ее начальной точкой.

- ▶ Переместите инструмент в точку старта круговой траектории

 ▶ Введите координаты центра окружности

-  ▶ Введите координаты конечной точки дуги окружности, если необходимо:
- ▶ Направление вращения **DR**
  - ▶ Подача **F**
  - ▶ Дополнительная **M-функция**



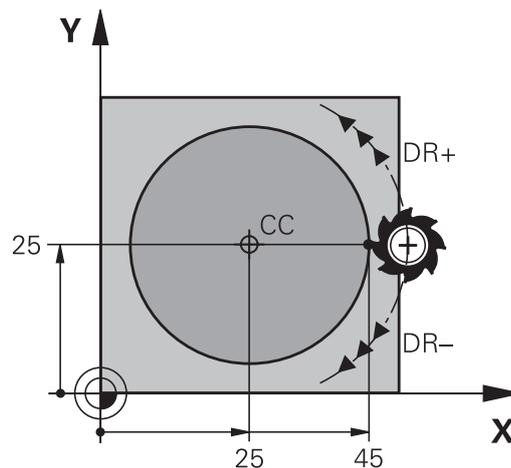
**i** Система ЧПУ выполняет круговые перемещения, как правило, в активной плоскости обработки. Однако можно запрограммировать окружности, не лежащие в активной плоскости обработки. При одновременном вращении круговых движений возникают пространственные круги (круги по трем осям), например **C Z... X... DR+** (при оси инструмента **Z**).

### Пример

5 CC X+25 Y+25

6 L X+45 Y+25 RR F200 M3

7 C X+45 Y+25 DR+



### Полная окружность

Задайте для конечной точки те же координаты, что и для точки старта.

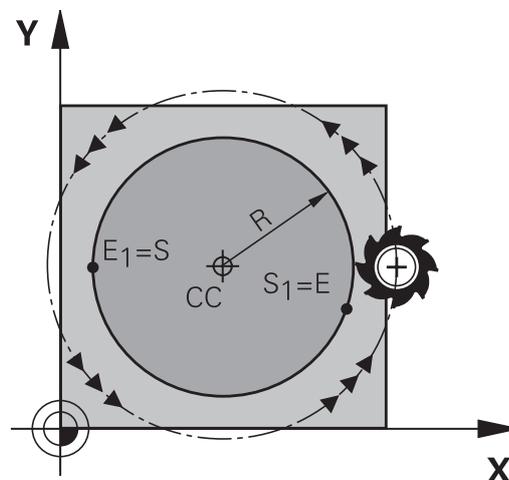
**i** Начальная точка и конечная точка движения по окружности должны лежать на круговой траектории. Максимальное значение допуска при вводе составляет 0,016 мм. Допуск на ввод определяется в машинном параметре **circleDeviation**(Nr. 200901). Минимально возможная окружность, по которой сможет перемещаться система ЧПУ: 0,016 мм.

## Круговая траектория CR с заданным радиусом

Инструмент перемещается по круговой траектории с радиусом  $R$ .



- ▶ **Координаты** конечной точки дуги окружности
- ▶ **Радиус  $R$**  Внимание: знак числа определяет величину дуги окружности!
- ▶ **Направление вращения  $DR$**  Внимание: знак числа определяет вогнутый или выпуклый изгиб!
- ▶ **Дополнительная  $M$ -функция**
- ▶ **Подача  $F$**



### Полная окружность

Для полного круга последовательно программируются два кадра окружности:

Конечная точка первого полуокружности является точкой старта для второго. Конечная точка второго полуокружности является точкой старта для первого.

### Центральный угол $CCA$ и радиус дуги окружности $R$

Точка старта и конечная точка на контуре могут соединяться с помощью четырех разных дуг с одинаковым радиусом:

Меньшая дуга окружности:  $CCA < 180^\circ$

Радиус имеет положительный знак числа  $R > 0$

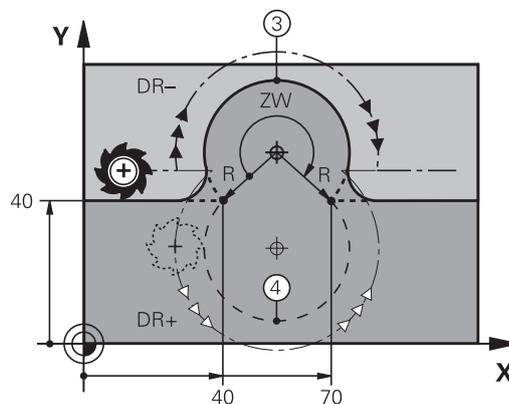
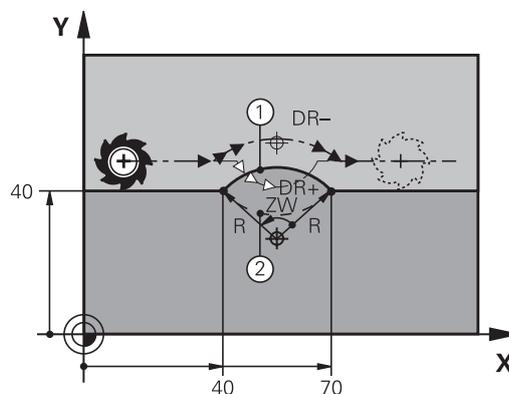
Большая дуга окружности:  $CCA > 180^\circ$

Радиус имеет отрицательный знак числа  $R < 0$

При помощи направления вращения задается изгиб дуги окружности: наружу (выпуклая) или внутрь (вогнутая):

Выпуклая: направление вращения  $DR-$  (с поправкой на радиус  $RL$ )

Вогнутая: направление вращения  $DR+$  (с поправкой на радиус  $RL$ )



Расстояние между начальной точкой и конечной точкой диаметра окружности не может превышать диаметра окружности.

Максимальный радиус составляет 99,9999 м.

Угловые оси A, B и C поддерживаются.

Система ЧПУ выполняет круговые перемещения, как правило, в активной плоскости обработки.

Однако можно запрограммировать окружности, не лежащие в активной плоскости обработки. При одновременном вращении круговых движений возникают пространственные круги (круги по трем осям).

**Пример**

10 L X+40 Y+40 RL F200 M3

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR- (дуга 1)

или

11 CR X+70 Y+40 R+20 DR+ (дуга 2)

или

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR- (дуга 3)

или

11 CR X+70 Y+40 R-20 DR+ (дуга 4)

## Круговая траектория СТ с плавным переходом

Инструмент перемещается по дуге окружности, примыкающей по касательной к элементу контура, ранее запрограммированному до дуги.

Переход является тангенциальным, если в точке пересечения элементов контура не возникает точки перегиба или угловой точки, т. е. элементы контура плавно переходят друг в друга.

Элемент контура, к которому плавно примыкает дуга окружности, программируется непосредственно перед СТ-кадром. Для этого требуется не менее двух кадров позиционирования.



- ▶ Координаты конечной точки дуги окружности, если требуется:
- ▶ Подача F
- ▶ Дополнительная M-функция

### Пример

```
7 L X+0 Y+25 RL F300 M3
```

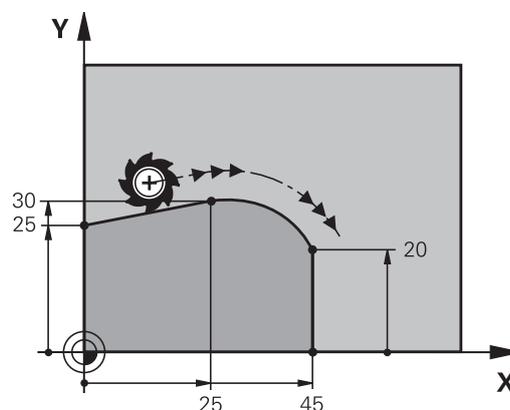
```
8 L X+25 Y+30
```

```
9 СТ X+45 Y+20
```

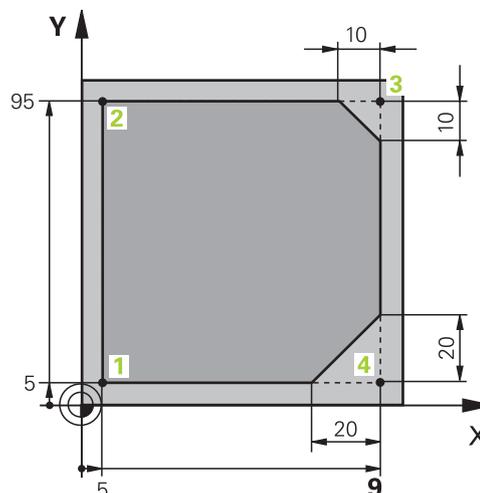
```
10 L Y+0
```



СТ-кадр и запрограммированный ранее элемент контура должны содержать обе координаты плоскости, в которой выполняется дуга окружности!

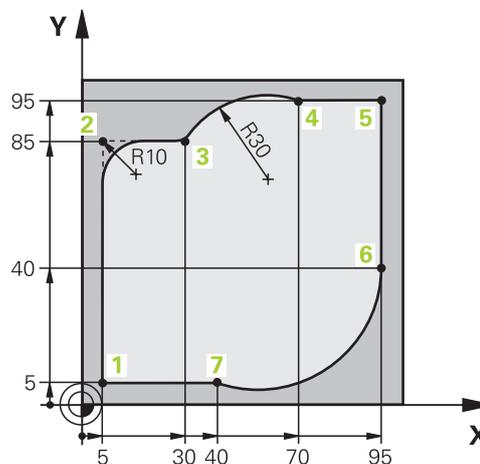


### Пример: движения по прямой и фаски в декартовой системе координат



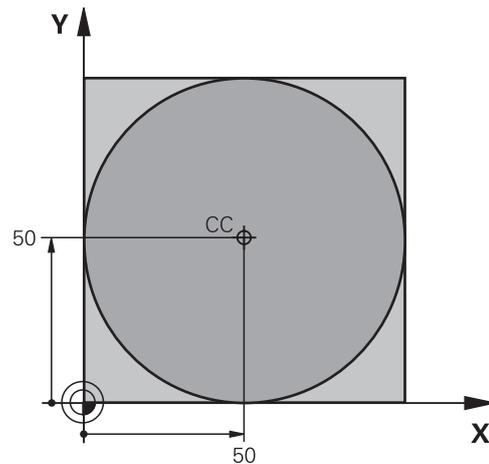
0 BEGIN PGM LINEAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки для графического моделирования
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента с осью шпинделя и частотой вращения шпинделя
4 L Z+250 R0 FMAX	Вывод инструмента из материала по оси шпинделя на ускоренном ходу FMAX
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки с подачей F = 1000 мм/мин
7 APPR LT X+5 y+5 LEN10 RL F300	Подвод к контуру в точке 1 по прямой с плавным переходом
8 L Y+95	Подвод к точке 2
9 L X+95	Точка 3: первая прямая для угла 3
10 CHF 10	Программирование фаски длиной 10 мм
11 L Y+5	Точка 4: вторая прямая для угла 3, первая прямая для угла 4
12 CHF 20	Программирование фаски длиной 20 мм
13 L X+5	Подвод к последней точке контура 1, вторая прямая для угла 4
14 DEP LT LEN10 F1000	Отвод от контура по прямой, касательной к окружности
15 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
16 END PGM LINEAR MM	

## Пример: круговое движение в декартовой системе координат



0 BEGIN PGM CIRCULAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки для графического моделирования
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z s4000	Вызов инструмента с осью шпинделя и частотой вращения шпинделя
4 L Z+250 R0 FMAX	Вывод инструмента из материала по оси шпинделя на ускоренном ходу FMAX
5 L X-10 Y-10 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки с подачей F = 1000 мм/мин
7 APPR LCT X+5 Y+5 R5 RL F300	Подвод к контуру в точке 1 по дуге с плавным переходом
8 L X+5 Y+85	Точка 2: первая прямая для угла 2
9 RND R10 F150	Ввод радиуса R = 10 мм, подача: 150 мм/мин
10 L X+30 Y+85	Подвод к точке 3: точка старта окружности с CR
11 CR X+70 Y+95 R+30 DR-	Подвод к точке 4: конечная точка окружности с CR, радиус 30 мм
12 L X+95	Подвод к точке 5
13 L X+95 Y+40	Подвод к точке 6
14 CT X+40 Y+5	Перемещение в точку 7: конечная точка окружности, дуга окружности с плавным переходом в точке 6, система ЧПУ рассчитывает радиус самостоятельно
15 L X+5	Подвод к последней точке контура 1
16 DEP LCT X-20 Y-20 R5 F1000	Отвод от контура по круговой траектории с плавным переходом
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
18 END PGM CIRCULAR MM	

Пример: круг в декартовой системе



<b>0 BEGIN PGM C-CC MM</b>	
<b>1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20</b>	Определение заготовки
<b>2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0</b>	
<b>3 TOOL CALL 1 Z S3150</b>	Вызов инструмента
<b>4 CC X+50 Y+50</b>	Определение центра окружности
<b>5 L Z+250 R0 FMAX</b>	Отвод инструмента
<b>6 L X-40 Y+50 R0 FMAX</b>	Предварительное позиционирование инструмента
<b>7 L Z-5 R0 F1000 M3</b>	Перемещение на глубину обработки
<b>8 APPR LCT X+0 Y+50 R5 RL F300</b>	Подвод к точке старта окружности по круговой траектории с плавным переходом
<b>9 C X+0 DR-</b>	Подвод к конечной точке окружности (=точке старта окружности)
<b>10 DEP LCT X-40 Y+50 R5 F1000</b>	Отвод от контура по круговой траектории с плавным переходом
<b>11 L Z+250 R0 FMAX M2</b>	Отвод инструмента, конец программы
<b>12 END PGM C-CC MM</b>	

## 7.5 Движение по траектории – полярные координаты

### Обзор

С помощью полярных координат положение определяется углом **PA** и расстоянием **PR** от заранее заданного полюса **CC**.

Полярные координаты применяются преимущественно в следующих случаях:

- позиции на дугах окружности
- Чертежи инструмента с данными углов, например, для окружностей центров отверстий

### Обзор функций траекторий с полярными координатами

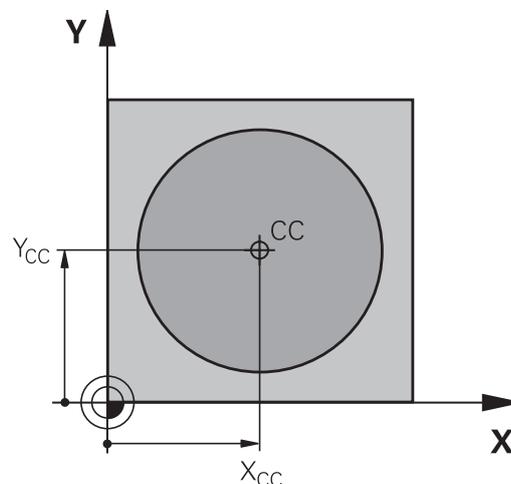
Функциональная клавиша траектории	Движение инструмента	Вводимые данные	Страница
 + 	прямая	Полярный радиус, полярный угол конечной точки прямой	323
 + 	Круговая траектория вокруг центра окружности/ полюса к конечной точке дуги окружности	Полярный угол конечной точки окружности, направление вращения	324
 + 	Круговая траектория с плавным примыканием к предыдущему элементу контура	Полярный радиус, полярный угол конечной точки окружности	324
 + 	Перекрытие круговой траектории прямой	Полярный радиус, полярный угол конечной точки окружности, координата конечной точки на оси инструментов	325

### Начало отсчёта полярных координат: полюс СС

Полюс СС можно установить в любом месте программы обработки, до введения позиций полярными координатами. Последовательность действий при задании полюса такая же, как при программировании центра окружности.



- **Координаты:** задайте декартовы координаты полюса или введите последнюю запрограммированную позицию: не вводите координаты. Задайте полюс, прежде чем запрограммировать полярные координаты. Программировать полюс следует только в системе декартовых координат. Полюс действителен до тех пор, пока оператором не будет задан новый полюс.



#### Пример

12 CC X+45 Y+25

### Прямая LP

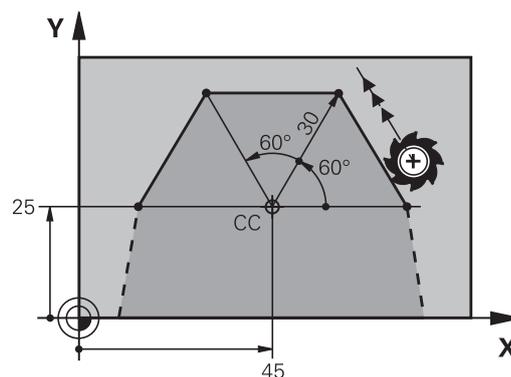
Инструмент перемещается по прямой из своей текущей позиции в конечную точку прямой. Точка старта является конечной точкой предыдущего кадра.



- **Полярные координаты-радиус PR:** введите расстояние от конечной точки прямой до полюса СС



- **Полярные координаты-угол PA:** угловое положение конечной точки прямой между –360° и +360°



Знак числа PA задан базовой осью угла:

- Угол между отправной осью угла и PR против часовой стрелки: PA>0
- Угол между отправной осью угла и PR по часовой стрелке: PA<0

#### Пример

12 CC X+45 Y+25

13 LP PR+30 PA+0 RR F300 M3

14 LP PA+60

15 LP IPA+60

16 LP PA+180

## Круговая траектория CP вокруг полюса CC

Радиус полярных координат **PR** одновременно является радиусом дуги окружности. **PR** определяется расстоянием от точки старта до полюса **CC**. Последняя запрограммированная позиция инструмента перед круговой траекторией является ее начальной точкой.



- ▶ **Угол полярных координат PA:** угловое положение конечной точки круговой траектории между  $99999,9999^\circ$  и  $+99999,9999^\circ$
- ▶ **Направление вращения DR**



### Пример

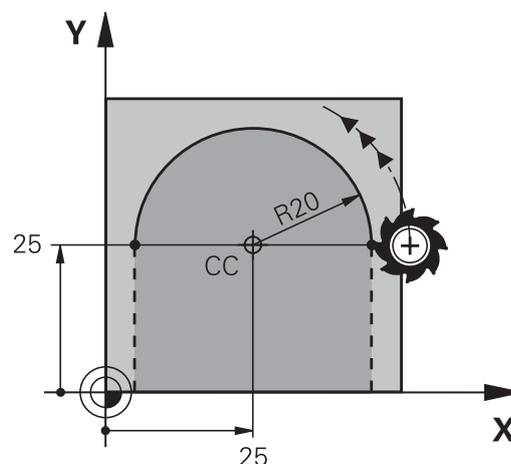
18 CC X+25 Y+25

19 LP PR+20 PA+0 RR F250 M3

20 CP PA+180 DR+



При вводе перемещений в приращениях значения **DR** и **PA** следует указывать с одинаковым знаком. Следует учитывать эту процедуру при импортировании программ из более ранних версий систем управления. При необходимости выполните адаптацию программ.



## Круговая траектория CTPc плавным переходом

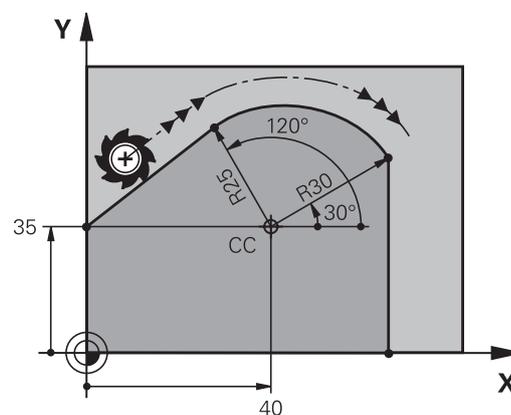
Инструмент перемещается по круговой траектории, плавно переходящей из предыдущего элемента контура.



- ▶ **Полярные координаты-радиус PR:** введите расстояние конечной точки прямой до полюса **CC**
- ▶ **Полярные координаты-угол PA:** угловое положение конечной точки круговой траектории



Полюс **не** является центром окружности контура!



### Пример

12 CC X+40 Y+35

13 L X+0 Y+35 RL F250 M3

14 LP PR+25 PA+120

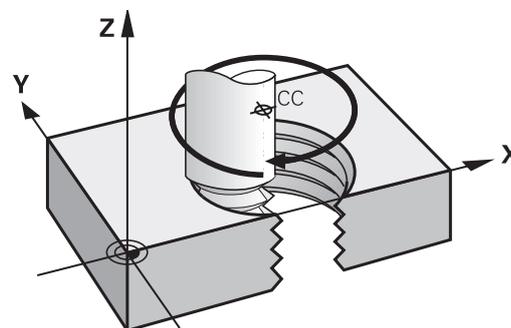
15 CTP PR+30 PA+30

16 L Y+0

### Винтовая линия (спираль)

Винтовая линия является суперпозицией прямолинейного движения на круговое движение в перпендикулярной ему плоскости. Круговая траектория программируется на главной плоскости.

Движение по винтовой траектории можно программировать только в полярных координатах.



#### Применение

- Внутренняя и наружная резьба большого диаметра
- Смазочные канавки

#### Расчет винтовой линии

Для программирования требуются инкрементальные данные суммарного угла, под которым инструмент перемещается по винтовой линии, и общая высота винтовой линии.

Количество витков n:	витки резьбы + перебе резьбы в начале и в конце
Общая высота h:	Шаг резьбы P x количество витков n
Инкрементальный общий угол IPA:	количество витков x 360° + угол для начала резьбы + угол для перебега резьбы
Начальная координата Z:	Шаг резьбы P x (витки резьбы + перебе в начале резьбы)

#### Форма винтовой линии

В таблице показана взаимосвязь между рабочим направлением, направлением вращения и поправкой на радиус для определенных форм траектории.

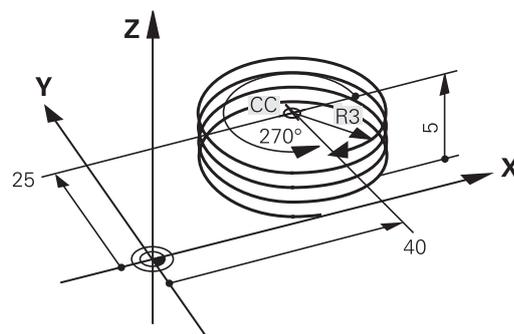
Внутренняя резьба	Направление обработки	Направление вращения	Поправка на радиус
правая	Z+	DR+	RL
левая	Z+	DR-	RR
правая	Z-	DR-	RR
левая	Z-	DR+	RL
Наружная резьба			
правая	Z+	DR+	RR
левая	Z+	DR-	RL
правая	Z-	DR-	RL
левая	Z-	DR+	RR

### Программирование винтовой линии



Вводите направление вращения и инкрементный суммарный угол **IPA** с одинаковым знаком числа, иначе инструмент может переместиться по неправильной траектории.

Для суммарного угла **IPA** можно вводить значения от  $-99999,9999^\circ$  до  $+99\,999,9999^\circ$ .



- ▶ **Полярные координаты-угол:** ввести инкрементно общий угол, под которым инструмент перемещается по винтовой линии. После ввода угла выберите ось инструмента с помощью клавиши выбора оси.



- ▶ Введите **координату** для высоты винтовой линии в приращениях
- ▶ **Направление вращения DR**  
Винтовая линия по часовой стрелке: DR–  
Винтовая линия против часовой стрелки: DR+
- ▶ Введите **поправку на радиус** согласно таблице

**Пример: резьба M6 x 1 мм с 5 витками**

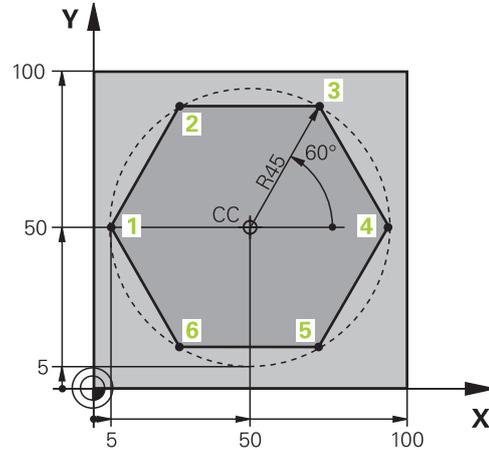
12 CC X+40 Y+25

13 L Z+0 F100 M3

14 LP PR+3 PA+270 RL F50

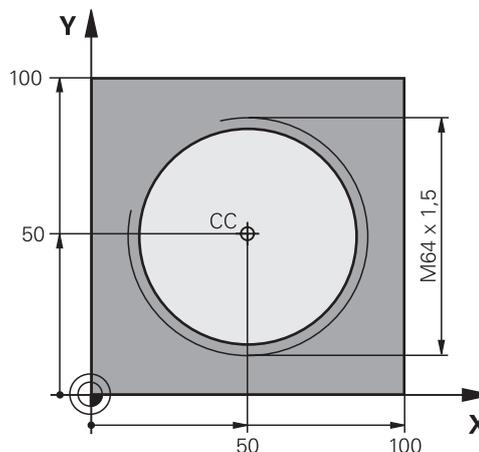
15 CP IPA-1800 IZ+5 DR-

**Пример: движение по прямой в полярных координатах**



<b>0 BEGIN PGM LINEARPO MM</b>	
<b>1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20</b>	Определение заготовки
<b>2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0</b>	
<b>3 TOOL CALL 1 Z S4000</b>	вызовом инструмента
<b>4 CC X+50 Y+50</b>	Определение точки привязки в полярных координатах
<b>5 L Z+250 R0 FMAX</b>	Отвод инструмента
<b>6 LP PR+60 PA+180 R0 FMAX</b>	Предварительное позиционирование инструмента
<b>7 L Z-5 R0 F1000 M3</b>	Перемещение на глубину обработки
<b>8 APPR PLCT PR+45 PA+180 R5 RL F250</b>	Подвод к контуру в точке 1 по окружности с плавным переходом
<b>9 LP PA+120</b>	Подвод к точке 2
<b>10 LP PA+60</b>	Подвод к точке 3
<b>11 LP PA+0</b>	Подвод к точке 4
<b>12 LP PA-60</b>	Подвод к точке 5
<b>13 LP PA-120</b>	Подвод к точке 6
<b>14 LP PA+180</b>	Подвод к точке 1
<b>15 DEP PLCT PR+60 PA+180 R5 F1000</b>	Отвод от контура по окружности с плавным переходом
<b>16 L Z+250 R0 FMAX M2</b>	Отвод инструмента, конец программы
<b>17 END PGM LINEARPO MM</b>	

## Пример: спираль



0 BEGIN PGM HELIX MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S1400	вызовом инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 L X+50 Y+50 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 CC	Последняя запрограммированная позиция задается в качестве полюса
7 L Z-12,75 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
8 APPR PCT PR+32 PA-182 CCA180 R+2 RL F100	Подвод к контуру по окружности с плавным переходом
9 CP IPA+3240 IZ+13.5 DR+ F200	Перемещение по спирали
10 DEP CT CCA180 R+2	Отвод от контура по окружности с плавным переходом
11 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
12 END PGM HELIX MM	

## 7.6 Движения по траектории – Программирование свободного контура FK (опция #19)

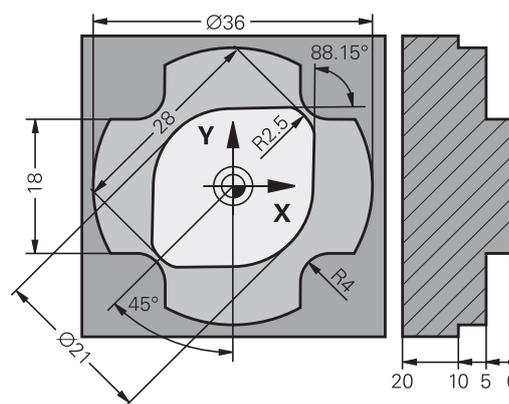
### Общие положения

Чертежи деталей, которые имеют размерности не соответствующие стандарту УП, часто содержат координаты, которые невозможно ввести при помощи серых диалоговых клавиш.

Такие данные Вы можете запрограммировать напрямую при помощи программирования свободного контура FK, например

- если известные координаты лежат на элементе контура или рядом с ним
- если данные о координатах относятся к другому элементу контура
- если данные о направлении и данные прохода контура известны

Система ЧПУ рассчитывает контур на основании известных данных о координатах и поддерживает диалог программирования с помощью интерактивной FK-графики. На рисунке справа сверху отображены размеры, которые проще всего ввести путем FK-программирования.





#### Указания по программированию

Элементы контура можно программировать в режиме программирования свободного контура только в плоскости обработки.

Плоскость обработки FK-программирования определяется по следующей иерархии:

- 1. По плоскости, описываемой в кадре **FPOL**
- 2. Через плоскость обработки, введенную в **TOOL CALL** (например, **TOOL CALL 1 TOOL CALLZ** = плоскость X/Y)
- 3. Если ничего не затрагивается, активна стандартная плоскость обработки X/Y

Отображение программных клавиш FK зависит от оси шпинделя в определении заготовки. При вводе в определение заготовки оси шпинделя **Z** система ЧПУ отображает программные клавиши FK только для плоскости X/Y.

Введите все доступные для каждого элемента контура данные. Также программируйте в каждом кадре данные, которые не изменились: незапрограммированные данные считаются неизвестными!

Q-параметры допускаются во всех FK-элементах кроме элементов с относительными ссылками (например, **RX** или **RAN**), то есть элементах, указывающих на другие кадры.

Если в программе используется сочетание стандартного программирования и FK-программирования, то каждый фрагмент, запрограммированный в режиме FK-программирования, должен быть определен однозначно.

Системе ЧПУ для всех расчетов требуется фиксированная исходная точка. Непосредственно перед FK-фрагментом серыми клавишами задается позиция, содержащая обе координаты плоскости обработки. В этом кадре Q-параметры не задаются.

Если первый кадр FK-фрагмента является **FCT**- или **FLT**-кадром, то перед ним следует запрограммировать не менее двух **NC**-кадров при помощи серых диалоговых клавиш, чтобы однозначно установить направление подвода.

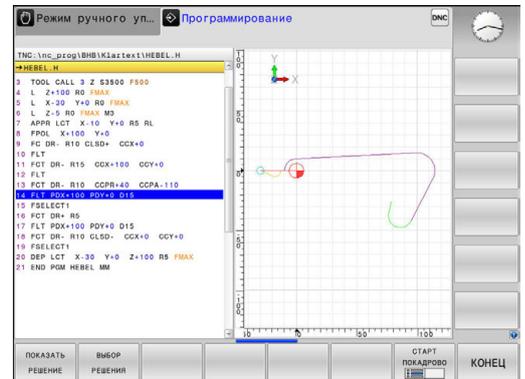
Фрагмент FK не может начинаться сразу после метки **LBL**.

## Графика при FK-программировании



Для использования графики в процессе FK-программирования выберите режим разделения экрана дисплея **ПРОГРАММА + ГРАФИКА**.

**Дополнительная информация:**  
"Программирование", Стр. 99



Неполные данные о координатах часто не позволяют однозначно задать контур заготовки. В этом случае система ЧПУ отображает различные решения в окне FK-графики, а оператор выбирает подходящее.

В FK-графике система ЧПУ использует различные цвета:

- **синий:** однозначной определённый элемент контура  
Последний элемент FK отображается синим только сразу после движения отвода.
- **фиолетовый:** не однозначно определённый элемент контура
- **охра:** траектория центральной точки инструмента
- **красный:** перемещение на ускоренном ходу
- **зелёный:** возможно несколько решений

Если данные допускают несколько вариантов решения, и элемент контура отображается зеленым цветом, то правильный контур выбирается следующим образом:

ПОКАЗАТЬ  
РЕШЕНИЕ

- ▶ Нажимайте программную клавишу **ПОКАЗАТЬ РЕШЕНИЕ** до появления правильного изображения элемента контура. Если возможные решения не видны в стандартном графическом отображении, используйте функции масштабирования

ВЫБОР  
РЕШЕНИЯ

- ▶ Отображаемый элемент контура соответствует чертежу: подтвердите выбор при помощи программной клавиши **ВЫБОР РЕШЕНИЯ**

Если вы еще не хотите определить указанный зеленым цветом контур, нажмите программную клавишу **СТАРТ ПОКАДРОВО**, чтобы продолжить FK-диалог.



Выбор выделенных зеленым цветом элементов контура следует подтвердить как можно раньше программной клавишей **ВЫБОР РЕШЕНИЯ**, чтобы ограничить количество возможных вариантов для последующих элементов контура.

### Индикация номеров кадров в окне графики

Для отображения номеров кадров в окне графики:

НОМ. КАДРА  
ПОКАЗАТЬ  
СКРЫТЬ

- ▶ Установите программную клавишу **ПОКАЗАТЬ СКРЫТЬ НОМ.БЛОКА** в положение **ПОКАЗАТЬ** (3-я панель программных клавиш)

## Открытие диалога FK-программирования

Если вы нажмете серую клавишу FK, то система ЧПУ отобразит программные клавиши, с помощью которых открывается FK-диалог. Для деактивации программных клавиш повторно нажмите клавишу FK.

Как только вы начинаете FK-диалог одной из этих программных клавиш, система ЧПУ открывает другие панели программных клавиш для ввода известных координат или данных направления, а также данных о форме контура.

Экранная клавиша	FK-элемент
	Прямая с плавным переходом
	Прямая без плавного перехода
	Дуга окружности с плавным переходом
	Дуга окружности без плавного перехода
	Координаты полюса при FK-программировании

## Координаты полюса при FK-программировании

-  ▶ Отображение клавиш Softkey для FK-программирования: нажмите кнопку **FK**
-  ▶ Открыть диалог определения полюса: нажмите программную клавишу **FPOL**
- ▶ Система ЧПУ отобразит программные клавиши осей активной плоскости обработки.
- ▶ С помощью этих клавиш Softkey введите координаты полюса



Координаты полюса при FK-программировании остаются активными до тех пор, пока не будет задан новый полюс при помощи FPOL.

## Программирование произвольных прямых

### Прямая без тангенциального перехода



- ▶ Отображение программных клавиш для FK-программирования: нажмите клавишу **FK**



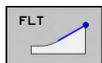
- ▶ Начало диалога для произвольной прямой: нажмите программную клавишу **FL**
- ▶ Система ЧПУ отобразит другие программные клавиши.
- ▶ Введите в кадр все известные данные при помощи этих программных клавиш
- ▶ FK-графика отображает запрограммированный контур фиолетовым цветом до тех пор, пока введенных данных не будет достаточно. Несколько решений на графике отображаются зеленым цветом.  
**Дополнительная информация:** "Графика при FK-программировании", Стр. 331

### Прямая с плавным переходом

Если прямая примыкает к другому элементу контура по касательной, откройте диалог клавишей Softkey **FLT**:



- ▶ Отображение клавиш Softkey для FK-программирования: нажмите кнопку **FK**



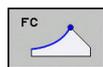
- ▶ Начало диалога: нажмите клавишу Softkey **FLT**
- ▶ При помощи клавиш Softkey введите в кадр все известные данные

## Программирование произвольных круговых траекторий

### Круговая траектория без тангенциального перехода



- ▶ Отобразить программные клавиши для FK-программирования: нажмите клавишу **FK**



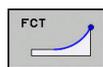
- ▶ Открытие диалога для произвольной прямой: нажмите программную клавишу **FC**
- ▶ Система ЧПУ отображает программные клавиши для непосредственного ввода данных для круговой траектории или данных о центре окружности.
- ▶ Введите в кадр все известные данные при помощи этих программных клавиш
- ▶ FK-графика отображает запрограммированный контур фиолетовым цветом до тех пор, пока введенных данных не будет достаточно. Несколько решений на графике отображаются зеленым цветом.  
**Дополнительная информация:** "Графика при FK-программировании", Стр. 331

### Круговая траектория с плавным переходом

Если круговая траектория примыкает к другому элементу контура по касательной, начните диалог нажатием клавиши Softkey **FCT**:



- ▶ Отображение клавиш Softkey для FK-программирования: нажмите кнопку **FK**



- ▶ Начало диалога: нажмите программную клавишу **FCT**
- ▶ При помощи клавиш Softkey введите в кадр все известные данные

## Возможности ввода

### Координаты конечной точки

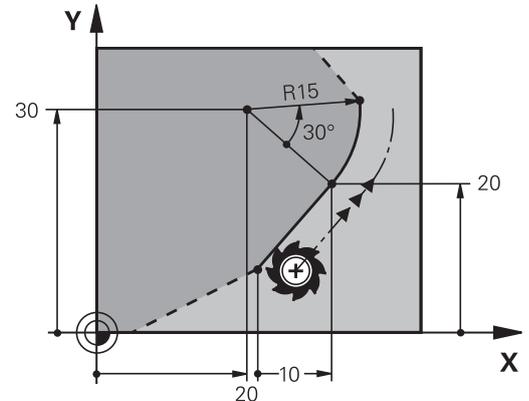
Экранные клавиши	Известные данные
	Декартовы координаты X и Y
	Полярные координаты относительно FPOL

### Пример

7 FPOL X+20 Y+30

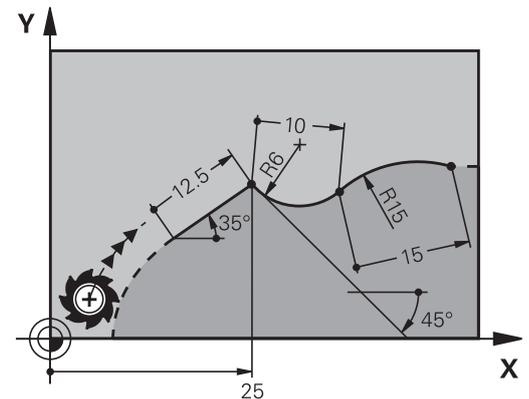
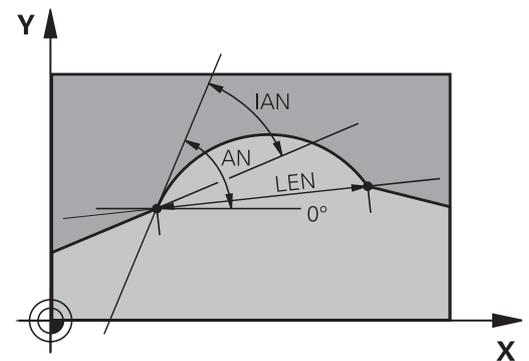
8 FL IX+10 Y+20 RR F100

9 FCT PR+15 IPA+30 DR+ R15



### Направление и длина элементов контура

Экранные клавиши	Известные данные
	Длина прямой
	Угол подъёма прямой
	Длина хорды LEN участка дуги окружности
	Угол подъема AN касательной на входе
	Центральный угол участка дуги окружности



## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Угол подъема, который был задан в инкрементах IAN, привязывает ЧПУ к направлению, заданному в последнем кадре перемещения. NC-программы для предшествующей версии ЧПУ (также iTNC 530) несовместимы. Во время отработки импортированных NC-программ существует опасность столкновения!

- ▶ Проверка выполнения и контура при помощи графического моделирования
- ▶ При необходимости адаптируйте импортированные NC-программы

### Пример

27 FLT X+25 LEN 12.5 AN+35 RL F200

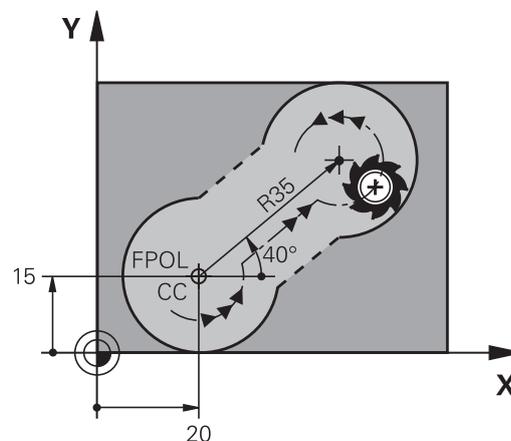
28 FC DR+ R6 LEN 10 AN-45

29 FCT DR- R15 LEN 15

### Центр окружности CC, радиус и направление вращения в FC-/FCT-кадре

Для свободно программируемых круговых траекторий система ЧПУ рассчитывает центр окружности на основании введенных данных. Благодаря этому можно программировать полный круг в кадре также при помощи FK-программирования.

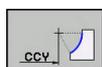
Если вам необходимо определить центр окружности через полярные координаты, полюс следует определять не с помощью CC, а посредством функции FPOL. Действие функции FPOL сохраняется до следующего кадра, содержащего функцию FPOL, и задается в декартовых координатах.



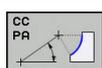
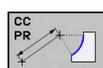
Запрограммированный или рассчитанный автоматически центр окружности или полюс действует только во взаимосвязанных традиционных или FK-фрагментах. Если FK-фрагмент делит два традиционно запрограммированных фрагмента, то в этом случае информация о центре окружности или полюсе утрачивается. Оба традиционно запрограммированных фрагмента должны содержать собственные и при необходимости идентичные CC-кадры. Традиционный фрагмент между двумя FK-фрагментами также приводит к утрате информации.

#### Экранные клавиши

#### Известные данные



Центр в декартовых координатах



Центр в полярных координатах



Направление вращения круговой траектории



Радиус круговой траектории

#### Пример

10 FC CCX+20 CCY+15 DR+ R15

11 FPOL X+20 Y+15

12 FL AN+40

13 FC DR+ R15 CCPR+35 CCPA+40

### Замкнутые контуры

Клавишей Softkey **CLSD** помечаются начало и конец замкнутого контура. Благодаря этому уменьшается количество возможных решений для последнего элемента контура.

**CLSD** вводится дополнительно к другим данным о контуре в первом и последнем кадре FK-фрагмента.



Начало контура: CLSD+

Конец контура: CLSD-

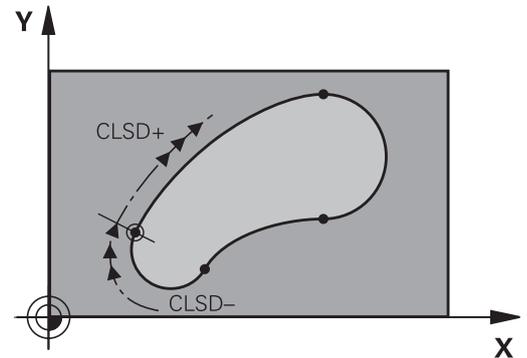
### Пример

12 L X+5 Y+35 RL F500 M3

13 FC DR- R15 CLSD+ CCX+20 CCY+35

...

17 FC DR- R+15 CLSD-

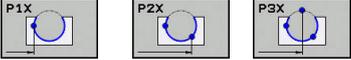
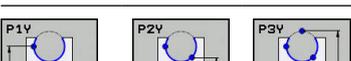


## Вспомогательные точки

Как для свободных прямых, так и для свободных круговых траекторий можно ввести координаты вспомогательных точек, лежащих на контуре или рядом с ним.

### Вспомогательные точки на контуре

Вспомогательные точки лежат непосредственно на прямой, либо на ее продолжении или на круговой траектории.

клавиши Softkey	Известные данные
	X-координата вспомогательной точки P1 или P2 прямой
	Y-координата вспомогательной точки P1 или P2 прямой
	X-координата вспомогательной точки P1, P2 или P3 круговой траектории
	Y-координата вспомогательной точки P1, P2 или P3 круговой траектории

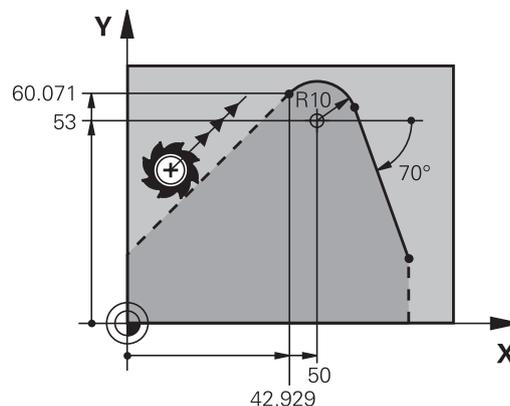
### Вспомогательные точки рядом с контуром

клавиши Softkey	Известные данные
	X- и Y- координата вспомогательной точки рядом с прямой
	Расстояние от вспомогательной точки до прямой
	X- и Y-координата вспомогательной точки рядом с круговой траекторией
	Расстояние от вспомогательной точки до круговой траектории

### Пример

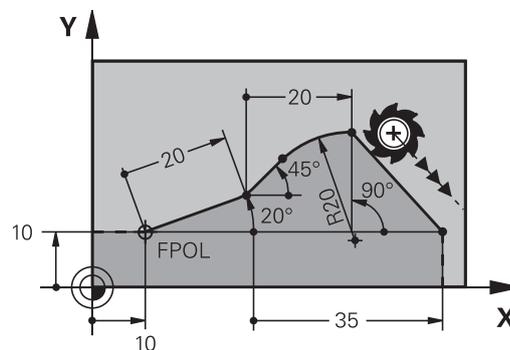
13 FC DR- R10 P1X+42.929 P1Y+60.071

14 FLT AN-70 PDX+50 PDY+53 D10



## Ссылки

Ссылки – это данные, относящиеся к другому элементу контура. Программные клавиши и слова для ссылок начинаются с **R** ("относительный" - нем. "relativ"). Рисунок справа отображает данные о размерах, которые должны быть запрограммированы через ссылки.



Координаты со ссылкой всегда вводятся в приращениях. Дополнительно введите номер кадра элемента контура, ссылку на который вы создаете.

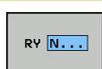
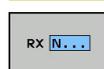
Элемент контура, номер кадра которого вводится, должен отстоять не более чем на 64 кадра программирования от кадра, в котором задается ссылка.

Если удаляется кадр, на который была создана ссылка, система ЧПУ выдает сообщение об ошибке. Перед удалением этого кадра программу следует изменить.

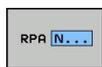
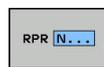
### Ссылка на кадр N: координаты конечной точки

#### Экранные клавиши

#### Известные данные



декартовы координаты относительно кадра N



Полярные координаты, ссылающиеся на кадр N

#### Пример

12 FPOL X+10 Y+10

13 FL PR+20 PA+20

14 FL AN+45

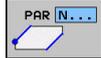
15 FCT IX+20 DR- R20 CCA+90 RX 13

16 FL IPR+35 PA+0 RPR 13

Ссылка на кадр N: направление и расстояние между элементами контура

Экранная клавиша Известные данные

 RAN [N...] Угол между прямой и другим элементом контура или между входной касательной к дуге окружности и другим элементом контура

 PAR [N...] Прямая, параллельная другому элементу контура

 DP Расстояние от прямой до параллельного элемента контура

Пример

17 FL LEN 20 AN+15

18 FL AN+105 LEN 12.5

19 FL PAR 17 DP 12.5

20 FSELECT 2

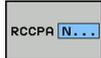
21 FL LEN 20 IAN+95

22 FL IAN+220 RAN 18

Ссылка на кадр N: Центр окружности CC

Экранная клавиша Известные данные

 RCCX [N...]  RCCY [N...] Декартовы координаты центра окружности относительно кадра N

 RCCPR [N...]  RCCPA [N...] Полярные координаты центра окружности относительно кадра N

Пример

12 FL X+10 Y+10 RL

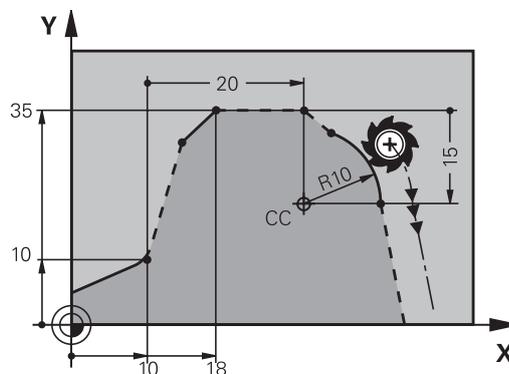
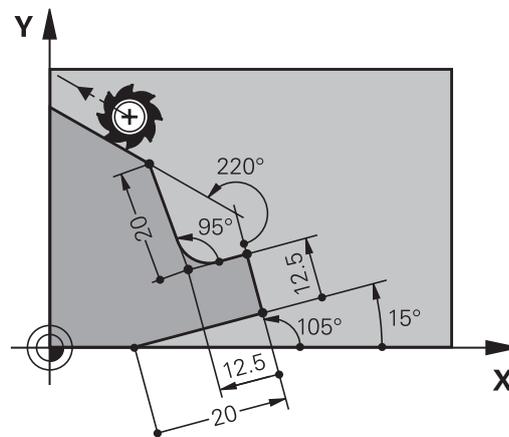
13 FL ...

14 FL X+18 Y+35

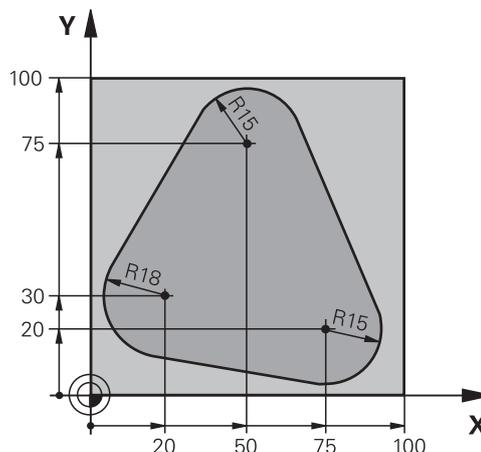
15 FL ...

16 FL ...

17 FC DR- R10 CCA+0 ICCX+20 ICCY-15 RCCX12 RCCY14

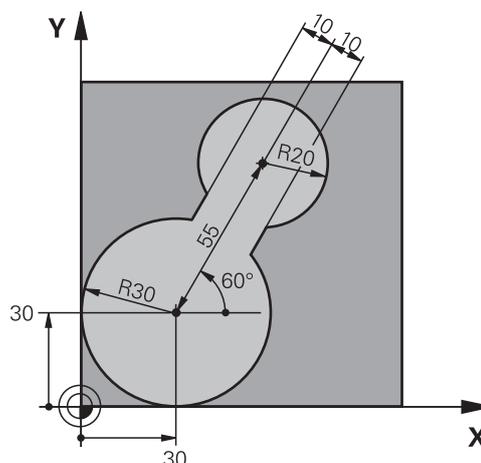


Пример: FK-программирование 1



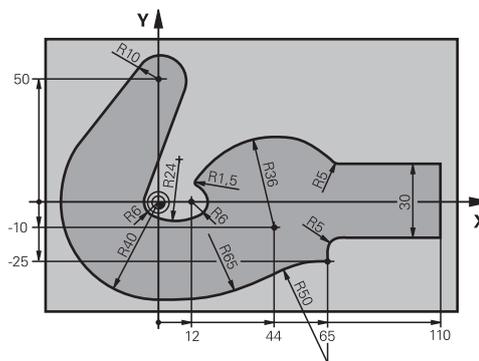
0 BEGIN PGM FK1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	Вызов инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 L Z-10 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
7 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Подвод к контуру по окружности с плавным переходом
8 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	FK-фрагмент:
9 FLT	Задайте известные данные для каждого элемента контура
10 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
13 FLT	
14 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
15 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Отвод от контура по окружности с плавным переходом
16 L X-30 Y+0 R0 FMAX	
17 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
18 END PGM FK1 MM	

## Пример: FK-программирование 2



0 BEGIN PGM FK2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 L X+30 Y+30 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 L Z+5 R0 FMAX M3	Предварительное позиционирование оси инструмента
7 L Z-5 R0 F100	Перемещение на глубину обработки
8 APPR LCT X+0 Y+30 R5 RR F350	Подвод к контуру по окружности с плавным переходом
9 FPOL X+30 Y+30	FK-фрагмент:
10 FC DR- R30 CCX+30 CCY+30	Задайте известные данные для каждого элемента контура
11 FL AN+60 PDX+30 PDY+30 D10	
12 FSELECT 3	
13 FC DR- R20 CCPR+55 CCPA+60	
14 FSELECT 2	
15 FL AN-120 PDX+30 PDY+30 D10	
16 FSELECT 3	
17 FC X+0 DR- R30 CCX+30 CCY+30	
18 FSELECT 2	
19 DEP LCT X+30 Y+30 R5	Отвод от контура по окружности с плавным переходом
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
21 END PGM FK2 MM	

### Пример: FK-программирование 3



0 BEGIN PGM FK3 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X-45 Y-45 Z-20	Определение заготовки
2 BLK FORM 0.2 X+120 Y+70 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S4500	Вызов инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 L X-70 Y+0 R0 FMAX	Предварительное позиционирование инструмента
6 L Z-5 R0 F1000 M3	Перемещение на глубину обработки
7 APPR CT X-40 Y+0 CCA90 R+5 RL F250	Подвод к контуру по окружности с плавным переходом
8 FC DR- R40 CCX+0 CCY+0	FK-фрагмент:
9 FLT	Задайте известные данные для каждого элемента контура
10 FCT DR- R10 CCX+0 CCY+50	
11 FLT	
12 FCT DR+ R6 CCX+0 CCY+0	
13 FCT DR+ R24	
14 FCT DR+ R6 CCX+12 CCY+0	
15 FSELECT 2	
16 FCT DR- R1.5	
17 FCT DR- R36 CCX+44 CCY-10	
18 FSELECT 2	
19 FCT DR+ R5	
20 FLT X+110 Y+15 AN+0	
21 FL AN-90	
22 FL X+65 AN+180 PAR21 DP30	
23 RND R5	
24 FL X+65 Y-25 AN-90	
25 FC DR+ R50 CCX+65 CCY-75	
26 FCT DR- R65	
27 FSELECT 1	
28 FCT Y+0 DR- R40 CCX+0 CCY+0	
29 FSELECT 4	
30 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Отвод от контура по окружности с плавным переходом

31 L X-70 R0 FMAX	
32 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
33 END PGM FK3 MM	

# 8

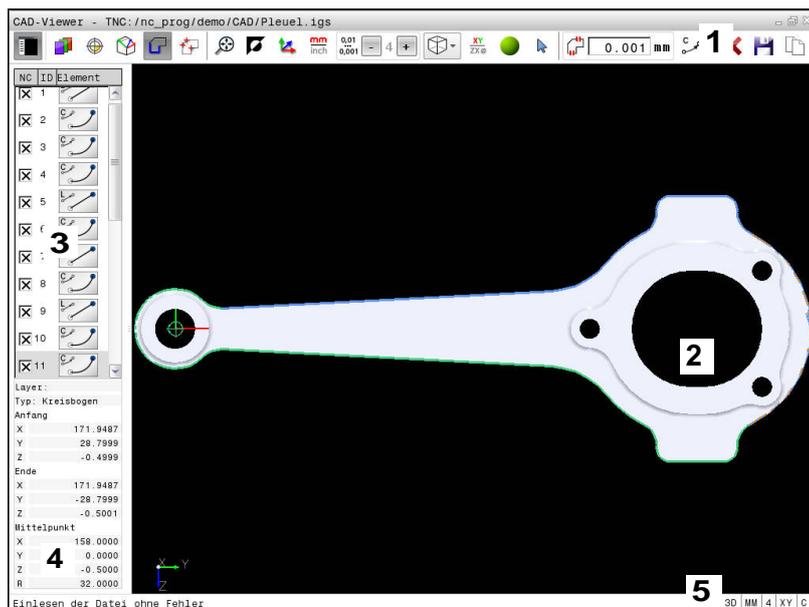
**Экспорт данных  
из файлов CAD**

## 8.1 Разделение экрана CAD-Viewer

### Основы CAD-Viewer

#### Отображение данных

После открытия **CAD-Viewer** экран будет разделен на следующие области:



- 1 Панель меню
- 2 Окно графики
- 3 Окно отображения списка
- 4 Окно информации об элементе
- 5 Строка состояния

#### Форматы файлов

С помощью **CAD-Viewer** вы можете открывать стандартные форматы данных САПР непосредственно в системе ЧПУ.

Система ЧПУ отображает следующие форматы данных:

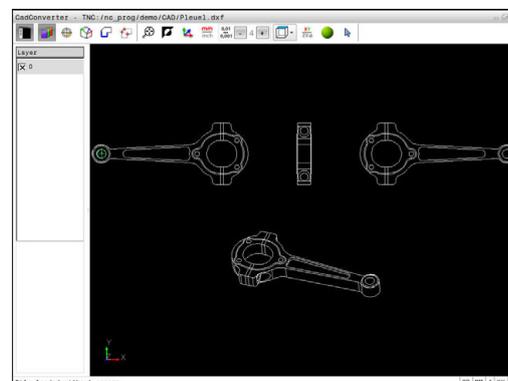
Файл	Тип	Формат
Step	.STP и .STEP	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ AP 203</li> <li>■ AP 214</li> </ul>
Iges	.IGS и .IGES	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Версия 5.3</li> </ul>
DXF	.DXF	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ R10 до 2015</li> </ul>

## 8.2 Импорт CAD (опция № 42)

### Применение

CAD-файлы можно открыть непосредственно в системе ЧПУ для извлечения контуров или позиций обработки, а также их сохранения в памяти в виде программ диалога открытым текстом или в виде файлов точек. Программы в диалоге открытым текстом, получаемые при выборе контура, обрабатываются также системами ЧПУ более ранних версий, так как программы контура содержат только L- и CC-/C-кадры.

Если файлы обрабатываются в режиме работы **Программирование**, система ЧПУ по умолчанию создает программы контура с расширением **.Н** и файлы точек обработки с расширением **.PNT**. В диалоговом окне сохранения вы можете выбрать тип файла. Чтобы выбранный контур или точки обработки напрямую передать в управляющую программу, используйте буфер обмена системы ЧПУ.



Указания по использованию:

- Перед загрузкой в систему ЧПУ следует убедиться в том, что имя файла содержит только разрешенные символы. **Дополнительная информация:** "Имена файлов", Стр. 183
- Система ЧПУ не поддерживает двоичный формат DXF. DXF-файл следует сохранить в CAD-программе в формате ASCII.

## Работа с CAD-Viewer



Для работы **CAD-Viewer** без сенсорного экрана обязательно наличие мыши или сенсорной панели. Управлять всеми режимами работы и функциями, а также выбирать контуры и позиции обработки можно только с помощью мыши или сенсорного экрана.

**CAD-Viewer** работает как отдельное приложение на третьем экране ЧПУ. Поэтому, используя клавишу переключения экрана, вы можете в любой момент переключаться между режимами работы станка, режимами программирования и **CAD-Viewer**. Это особенно удобно, если вы хотите вставить в управляющую программу контур или позицию обработки при помощи копирования через буфер обмена.



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

## Откройте файл CAD



- ▶ Нажмите клавишу **Программирование**



- ▶ Выберите управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**



- ▶ Выберите меню программных клавиш для выбора типов файлов для отображения, нажмите программную клавишу **ВЫБОР ТИПА**



- ▶ Показать все файлы CAD: нажмите программную клавишу **ПОКАЗАТЬ CAD** или **ПОКАЗАТЬ ВСЕ**

- ▶ Выберите директорию, в которой хранится файл САПР



- ▶ Выберите нужный файл CAD

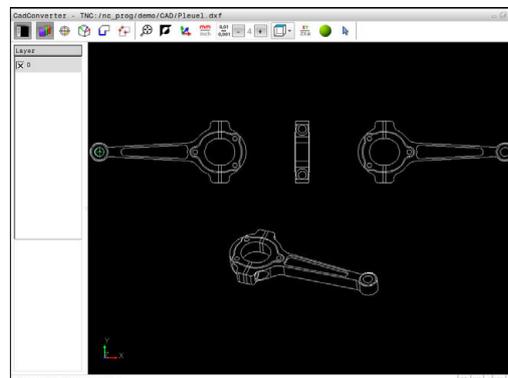


- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ Система ЧПУ запускает **CAD-Viewer** и показывает содержание файла на дисплее. В окне отображения списка система ЧПУ показывает слои, а в окне графики – чертеж.

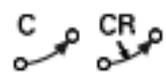
## Базовые настройки

Нижеприведенные базовые настройки вы выбираете с помощью значков на панели кнопок.

Иконка	Настройка
	Показать или скрыть окно отображения списка, чтобы увеличить размер графического окна
	Отображение слоев
	Назначение координат точки привязки
	Установка нулевой точки
	Выбор контура
	Выбор позиции сверления
	Масштабирование изображения до предельного размера
	Переключение фона (черный или белый)
	Переключение между 2D- и 3D-режимами. Активный режим выделен другим цветом.
	Настройка единицы измерения для файла <b>мм</b> или <b>дюймы</b> . В этих единицах измерения система ЧПУ выдает также программу контура или позиции обработки. Активная единица измерения выделена красным цветом
	Настройка разрешения: разрешение определяет, сколько разрядов после запятой будет в программе контура, сгенерированной системой управления. Базовая настройка: 4 разряда после запятой для измерения в <b>мм</b> и 5 разрядов после запятой для измерения в <b>дюймах</b>
	Переключение между различными видами модели, например <b>Сверху</b>
	Выделение и снятие выделения: активный символ + соответствует нажатой клавише <b>Shift</b> , активный символ - соответствует нажатой клавише <b>CTRL</b> , а активный символ <b>курсор</b> соответствует мыши
	



Следующие пиктограммы система ЧПУ отображает только в определенном режиме.

Иконка	Настройка
	Последний выполненный шаг отменяется.
	Режим ввода контура: Допуском определяется расстояние, на котором должны находиться друг от друга соседние элементы контура. С помощью допуска можно компенсировать неточности, возникшие при создании чертежа. Базовая настройка установлена на 0,001 мм
	Режим дуг окружности: Режим дуг окружности определяет, выводятся ли окружности в формате C или CR в управляющую программу, например для интерполяции на боковой поверхности цилиндра.
	Режим ввода точек: Определяет, должна ли система ЧПУ при выборе позиций обработки отображать путь перемещения инструмента пунктирной линией
	Режим оптимизации траектории: Система ЧПУ оптимизирует перемещение инструмента таким образом, чтобы движения перемещения между позициями обработки были кратчайшими. Повторное нажатие кнопки приводит к сбросу оптимизации.
	Режим позиций сверления: Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором можно отфильтровать отверстия по размеру



Указания по использованию:

- Выберите правильную единицу измерения, поскольку в CAD-файле отсутствует какая-либо информация об этом.
- При создании программ для предыдущих версий ЧПУ следует ограничивать разрешение тремя знаками после запятой. Дополнительно следует удалить комментарии, выдаваемые **CAD-Viewer**, в программе контура.
- Система ЧПУ отображает активные базовые настройки в строке статуса на экране.

## Настройка слоя

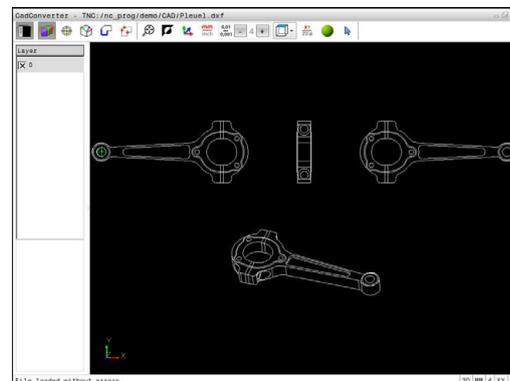
CAD-файлы, как правило, содержат несколько слоев (уровней). С помощью технологии послойного построения конструктор группирует разнообразные элементы (например, сам контур заготовки, размеры, вспомогательные и конструктивные линии, штриховки и тексты надписей).

Если скрыть лишние слои, то графика станет нагляднее, что позволит легче воспринимать необходимую информацию.



Указания по использованию:

- CAD-файл, предназначенный для обработки, должен содержать не менее одного слоя. Система ЧПУ автоматически помещает элементы, которые не принадлежат слоям, в слой анопут.
- Контур можно выбрать даже в том случае, если программист сохранил его в памяти в разных слоях.



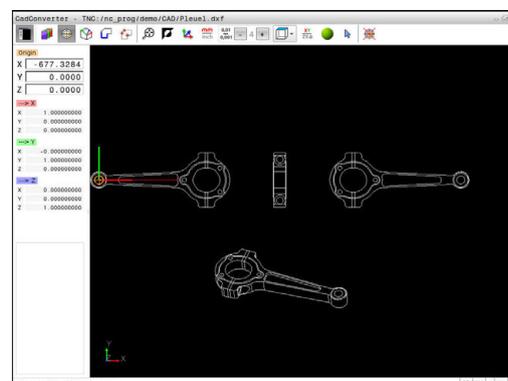
- ▶ Выбор режима для настройки слоя
- Система ЧПУ отображает в левом окне все слои, содержащиеся в активном CAD-файле.
- ▶ Выключить слой: посредством левой клавиши мыши выберите желаемый слой и отключите, сняв галочку
- ▶ В качестве альтернативы можно использовать пробел
- ▶ Включить слой: посредством левой клавиши мыши выберите желаемый слой и включите, установив галочку
- ▶ В качестве альтернативы можно использовать пробел

## Определение точки привязки

Нулевая точка чертежа в CAD-файле не всегда расположена так, что ее можно использовать непосредственно в качестве точки привязки для заготовки. Поэтому в системе ЧПУ предусмотрена функция, позволяющая щелчком мыши по соответствующему элементу переместить нулевую точку чертежа в другое место, если это является целесообразным. Дополнительно можно задавать направление системы координат.

Точку привязки можно задавать в следующих местах:

- в начальной, конечной точках или в середине прямой
- В начальной, средней или конечной точках дуги окружности
- В месте перехода квадрантов или в центре полной окружности
- в точке пересечения
  - прямая – прямая, даже если точка пересечения лежит на продолжении соответствующих прямых
  - прямая – дуга окружности
  - прямая – полный круг
  - Окружность – окружность (независимо от того, используется ли полный круг или его часть)



Указания по использованию:

- Точку привязки можно изменять также и после выбора контура. Система ЧПУ рассчитывает фактические данные контура при сохранении его в программе контура.
- В NC-программе точка привязки и опциональное направление в виде комментария начинаются с **origin**.

## Выбор точки привязки на отдельном элементе



- ▶ Выберите режим задания точки привязки
- ▶ Наведите мышью на желаемый элемент
- ▶ Система ЧПУ помечает звездочкой доступные для выбора точки привязки, лежащие на выделяемом элементе.
- ▶ Нажмите на звездочку, которую вы хотите выбрать в качестве опорной
- ▶ Если выбираемый элемент слишком мал, используйте функцию масштабирования.
- ▶ Система ЧПУ устанавливает символ точки привязки в указанное место.
- ▶ При необходимости вы можете изменить ориентацию системы координат.

### Дополнительная информация:

"Выравнивание системы координат",  
Стр. 353

**Выбор точки привязки в точке пересечения двух элементов**

- ▶ Выберите режим задания точки привязки
- ▶левой клавишей мыши нажмите на первый элемент (прямая, круг или дуга окружности)
- > Элемент будет выделен цветом.
- ▶левой клавишей мыши нажмите на второй элемент (прямая, круг или дуга окружности)
- > Система ЧПУ устанавливает символ точки привязки в точку пересечения.
- > При необходимости вы можете изменить ориентацию системы координат.

**Дополнительная информация:**

"Выравнивание системы координат",  
Стр. 353



Указания по использованию:

- В случае нескольких возможных точек пересечения система ЧПУ выбирает ближайшую к отмеченной щелчком мыши точке второго элемента.
- Если два элемента не имеют прямой точки пересечения, система ЧПУ автоматически рассчитывает точку пересечения, продолжая элемент.
- Если ЧПУ не может рассчитать ни одной точки пересечения, выделение ранее выбранного элемента снимается.

Когда точка привязки определена, цвет иконки меняется   
Установить точку привязки.

Для удаления точки привязки нажмите на пиктограмму .

**Выравнивание системы координат**

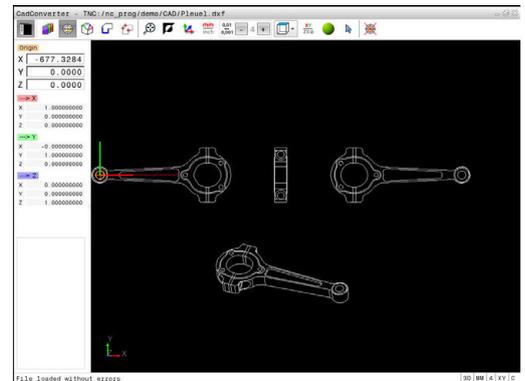
Положение системы координат определяет оператор посредством выравнивания осей.



- ▶ Опорная точка уже задана
- ▶ Щелкните левой кнопкой мыши по элементу, который находится в положительном направлении оси X.
- > Система ЧПУ выровняет ось X и отобразит ее в списке красным цветом.
- ▶ Щелкните левой кнопкой мыши по элементу, который находится примерно в положительном направлении оси Y.
- > Система ЧПУ выровняет оси Y и Z и отобразит их в списке зеленым и синим цветом.

### Информация об элементах

Система ЧПУ показывает в окне информацию об элементах, расстояние от выбранной точки привязки до нулевой точки чертежа и то, каким образом эта система координат ориентирована относительно чертежа.



## Задание нулевой точки

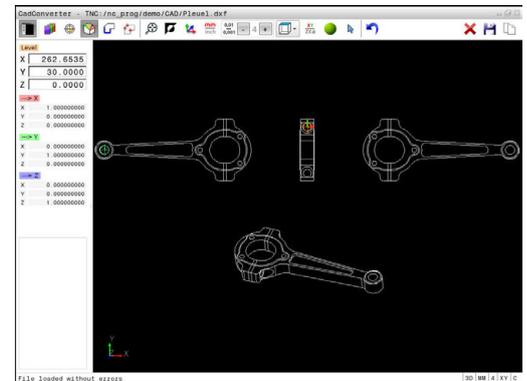
Нулевая точка детали не всегда позволяет обрабатывать всю деталь целиком. Поэтому в системе ЧПУ предусмотрена функция, позволяющая определить новую нулевую точку и наклон. Дополнительно можно задавать направление системы координат.

Нулевую точку с направлением системы координат можно определять там же, где и точку привязки.

**Дополнительная информация:** "Определение точки привязки", Стр. 352



В NC-программе нулевая точка задается функцией **TRANS DATUM AXIS**, а опциональное направление вставляется в виде комментария посредством **PLANE VECTOR**.



## Выбор нулевой точки на отдельном элементе



- ▶ Выберите режим задания нулевой точки
- ▶ Наведите мышью на желаемый элемент
- ▶ Система ЧПУ помечает звездочкой доступные для выбора нулевые точки, лежащие на выделяемом элементе.
- ▶ Нажмите на звездочку, которую вы хотите выбрать в качестве нулевой точки
- ▶ Если выбираемый элемент слишком мал, используйте функцию масштабирования.
- ▶ Система ЧПУ устанавливает символ точки привязки в указанное место.
- ▶ При необходимости вы можете изменить ориентацию системы координат.

**Дополнительная информация:**  
"Выравнивание системы координат",  
Стр. 356

### Выбор нулевой точки как точки пересечения двух элементов



- ▶ Выберите режим задания нулевой точки
- ▶левой клавишей мыши нажмите на первый элемент (прямая, круг или дуга окружности)
- > Элемент будет выделен цветом.
- ▶левой клавишей мыши нажмите на второй элемент (прямая, круг или дуга окружности)
- > Система ЧПУ устанавливает символ точки привязки в точку пересечения.
- > При необходимости вы можете изменить ориентацию системы координат.

#### Дополнительная информация:

"Выравнивание системы координат",  
Стр. 356



Указания по использованию:

- В случае нескольких возможных точек пересечения система ЧПУ выбирает ближайшую к отмеченной щелчком мыши точке второго элемента.
- Если два элемента не имеют прямой точки пересечения, система ЧПУ автоматически рассчитывает точку пересечения, продолжая элемент.
- Если ЧПУ не может рассчитать ни одной точки пересечения, выделение ранее выбранного элемента снимается.

Когда нулевая точка определена, цвет пиктограммы меняется

Установить нулевую точку.

Для удаления нулевой точки нажмите на пиктограмму .

### Выравнивание системы координат

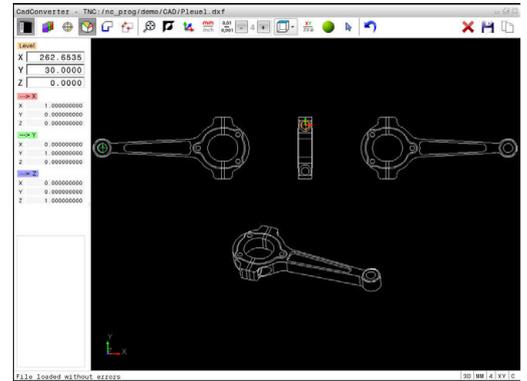
Положение системы координат определяет оператор посредством выравнивания осей.



- ▶ Нулевая точка уже задана
- ▶ Щелкните левой кнопкой мыши по элементу, который находится в положительном направлении оси X.
- > Система ЧПУ выровняет ось X и отобразит ее в списке красным цветом.
- ▶ Щелкните левой кнопкой мыши по элементу, который находится примерно в положительном направлении оси Y.
- > Система ЧПУ выровняет оси Y и Z и отобразит их в списке зеленым и синим цветом.

### Информация об элементах

Система ЧПУ показывает в окне информацию об элементах, расстояние от выбранной нулевой точки до точки привязки чертежа.

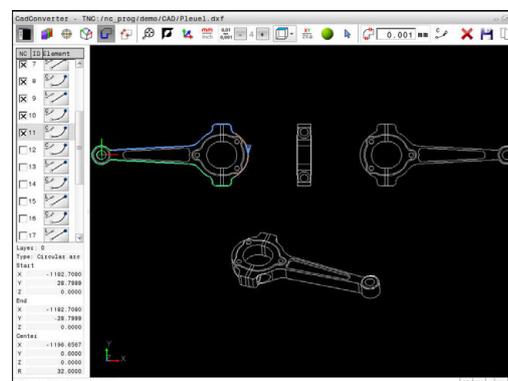


## Выбор и сохранение контура



Указания по использованию:

- Если опция № 42 не активирована, то это указывает на включенный демонстрационный режим. В демонстрационном режиме можно выбирать до 10 элементов.
- Установите направление обхода при выборе контура так, чтобы оно совпадало с желаемым направлением обработки.
- Первый элемент контура следует выбрать так, чтобы исключить возможность столкновения при подводе инструмента.
- Если требуется расположить элементы контура очень близко друг к другу, воспользуйтесь функцией масштабирования.



В качестве контура можно выбирать следующие элементы:

- Line segment (прямая)
- Circle (полный круг)
- Circular arc (круговой сегмент)
- Polyline (полилиния)

Вы можете выбирать конечные точки и центры различных кривых, например сплайнов и эллипсов. Их можно также выбирать в качестве части контуров и при экспорте преобразовывать в полилинии.

### Информация об элементах

Система ЧПУ отображает в окне информации об элементах различные данные элемента контура, который был выбран последним в окне списков или в окне графики.

- **Слой:** показывает, на каком уровне вы находитесь
- **Тип:** показывает тип элемента, например, линия
- **Координаты:** показывают начальную и конечную точку элемента и возможно, центр окружности и радиус



- ▶ Выбор режима для выбора контура
- > Окно графики активно для выбора контура.
- ▶ Выбор элемента контура: установите мышь на желаемый элемент
- > Система ЧПУ показывает направление обхода пунктирной линией.
- ▶ Вы можете изменить направление обхода, установив мышь на другую сторону центра элемента
- ▶ Выберите элемент левой клавишей мыши
- > Система ЧПУ выделяет выбранный элемент контура синим цветом.
- > Если другие элементы контура в выбранном направлении обхода могут быть выбраны, система ЧПУ помечает их зеленым цветом. При наличии ответвлений выбирается элемент с наименьшим отклонением направления.
- ▶ Для передачи в программу контура всех элементов щелкните мышью по последнему зеленому элементу.
- > В окне списков система ЧПУ отобразит все выбранные элементы контура. Элементы, все еще выделенные зеленым цветом, отображаются в столбце **NC** без отметки крестиком. Система ЧПУ не сохраняет такие элементы в программе контура.
- ▶ Выделенные элементы можно переместить в программу контура путем щелчка по ним в окне списков.
- ▶ При необходимости можно отменить выбор уже выделенных элементов повторным щелчком на элементе в окне графики при удержании клавиши **CTRL**



- ▶ Щелчком мыши по пиктограмме также можно снять выделение со всех выбранных элементов



- ▶ Сохранение выбранных элементов в буфер обмена ЧПУ для последующего добавления контура в программу в диалоге открытым текстом



- ▶ Сохранение выбранных элементов контура в программе открытым текстом
- > Система ЧПУ показывает всплывающее окно, в котором можно выбрать целевую директорию, любое имя и тип файла.



- ▶ Подтверждение ввода
- > Система ЧПУ сохраняет программу контура в выбранную директорию.



- ▶ Для выбора следующих контуров нажмите значок отмены выбора для выбранных элементов и выберите следующий контур, как описано выше



Указания по использованию:

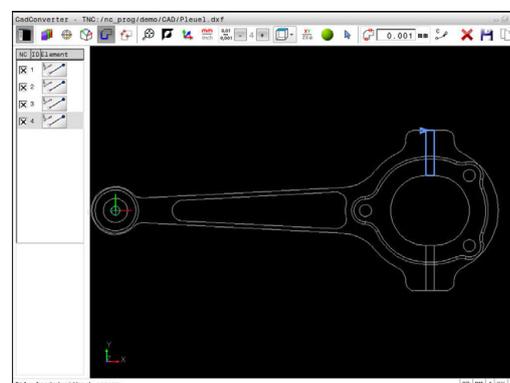
- Система ЧПУ передает в программу контура два определения заготовки (**BLK FORM**). Первое определение содержит размеры всего CAD-файла, а второе (следовательно, активное определение) охватывает выбранные элементы контура, создавая оптимизированную величину заготовки.
- Система ЧПУ сохраняет в памяти только элементы, которые были выбраны (выделены синим цветом), то есть помечены крестиком в окне просмотра списков.

### Разделение, удлинение и укорачивание элементов контура

Порядок действий для изменения элементов контура:



- ▶ Окно графики активно для выбора контура
- ▶ Выберите начальную точку: выберите элемент или точку пересечения между двумя элементами (с помощью пиктограммы +)
- ▶ Выберите следующий элемент контура: наведите мышь на желаемый элемент
- ▶ Система ЧПУ показывает направление обхода пунктирной линией.
- ▶ Когда вы выбираете элемент, система ЧПУ выделяет этот элемент контура синим цветом
- ▶ Если соединить элементы невозможно, система ЧПУ выделит выбранный элемент серым.
- ▶ Если другие элементы контура в выбранном направлении обхода могут быть выбраны, система ЧПУ помечает их зеленым цветом. При наличии ответвлений выбирается элемент с наименьшим отклонением направления.
- ▶ Щелчком мыши на последнем зеленом элементе все элементы вводятся в программу контура.



Указания по использованию:

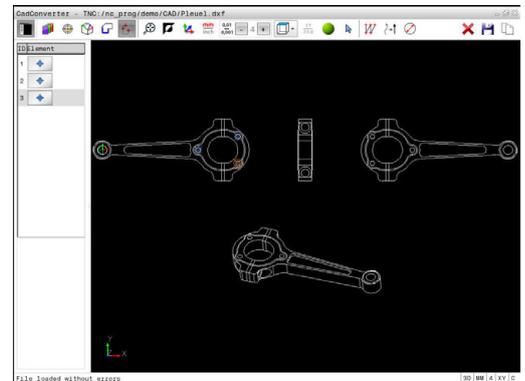
- С первым элементом контура выбирается направление вращения контура.
- Если удлиняемый/укорачиваемый элемент контура представляет собой прямую, то удлинение/укорачивание этого элемента происходит линейно. Если же удлиняемый/укорачиваемый элемент контура представляет собой дугу окружности, то удлинение/укорачивание этого элемента происходит по дуге окружности.

## Выбор и сохранение позиций обработки



Указания по использованию:

- Если опция № 42 не активирована, то это указывает на включенный демонстрационный режим. В демонстрационном режиме можно выбирать до 10 элементов.
- Если требуется расположить элементы контура очень близко друг к другу, воспользуйтесь функцией масштабирования.
- При необходимости выберите базовую настройку так, чтобы система ЧПУ отображала траектории инструментов. **Дополнительная информация:** "Базовые настройки", Стр. 349



Для выбора позиций обработки имеется три возможности:

- Одиночный выбор: выберите нужную позицию обработки, нажимая на позиции мышью по отдельности.  
**Дополнительная информация:** "Выбор по отдельности", Стр. 362
- Быстрый выбор позиций сверления через выделенную мышью область: выберите при помощи указания области мышью все позиции внутри неё.  
**Дополнительная информация:** "Быстрый выбор позиций сверления в выделенной мышью области", Стр. 363
- Быстрый выбор позиций сверления при помощи пиктограммы: нажмите на пиктограмму, система ЧПУ отобразит все имеющиеся диаметры сверления.  
**Дополнительная информация:** "Быстрый выбор позиций сверления посредством пиктограммы", Стр. 364

### Выбор типа файла

Следующие типы файлов доступны для выбора:

- Таблица точек (.PNT)
- Программа в диалоге открытым текстом (.H)

Если вы сохраняете позиции обработки в программу в диалоге открытым текстом, система ЧПУ создает для каждой позиции обработки отдельный линейный кадр с вызовом цикла (L X... Y... Z... F MAX M99). Эту программу можно перенести в более ранние системы ЧПУ HEIDENHAIN и там обработать.

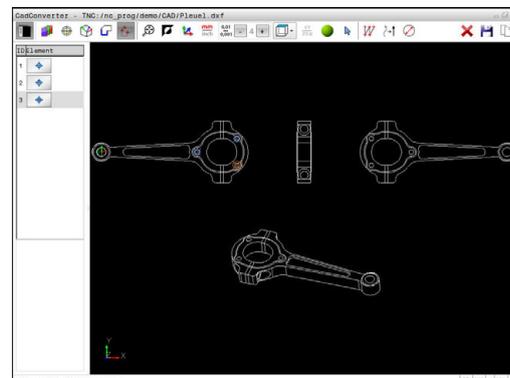


Таблица точек (.PNT) TNC 640 несовместима с iTNC 530. Перенос и обработка таблицы точек на другом типе системы ЧПУ приводит к проблемам и непредсказуемым действиям системы.

### Выбор по отдельности



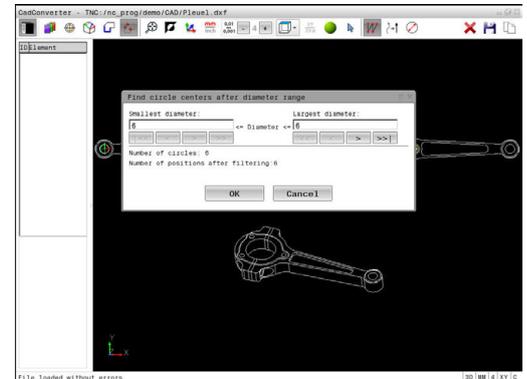
- ▶ Выбрать режим для выбора позиции обработки
- > Окно графики активно для выбора позиции.
- ▶ Выбор позиции обработки: установите мышь на желаемый элемент
- > Выбранный элемент выделится оранжевым цветом.
- > Если одновременно нажать клавишу Shift, система ЧПУ отметит звездочкой доступные для выбора позиции обработки, расположенные на выбранном элементе.
- ▶ После щелчка мышью на окружности система ЧПУ напрямую вводит ее центр как позицию обработки
- > Если одновременно нажать клавишу Shift, система ЧПУ отметит звездочкой доступные для выбора позиции обработки.
- > Система ЧПУ передает выбранную позицию в окно списков (отображается символ точки).
- ▶ При необходимости можно отменить выбор уже выделенных элементов повторным щелчком на элементе в окне графики при удержании клавиши CTRL
- ▶ Или выбрать элемент в окне отображения списка и нажать клавишу **DEL**
- ▶ Щелчком мыши по пиктограмме можно также снять выделение со всех выбранных элементов
- ▶ Сохраните выбранные позиции обработки в буфер обмена ЧПУ для последующего добавления в качестве кадра позиционирования с вызовом цикла в программу в диалоге открытым текстом
- ▶ Сохранение выбранных элементов контура в программе открытым текстом
- > Система ЧПУ показывает всплывающее окно, в котором можно выбрать целевую директорию, любое имя и тип файла.
- ▶ Подтверждение ввода
- > Система ЧПУ сохраняет программу контура в выбранную директорию.
- ▶ Для выбора следующих позиций обработки нажмите значок снятия выделения с выбранных элементов и выберите следующий контур, как описано выше



## Быстрый выбор позиций сверления в выделенной мышью области



- ▶ Выбрать режим для выбора позиции обработки
- ▶ Окно графики активно для выбора позиции.
- ▶ Выбор позиций обработки: нажмите клавишу Shift и растяните мышью область выделения до нужных размеров
- ▶ Система ЧПУ передаст все полные круги как позиции сверления, которые находятся полностью в области.
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором можно отфильтровать отверстия по размеру.
- ▶ Задайте настройки фильтра и подтвердите их экранной кнопкой **OK**  
**Дополнительная информация:** "Настройки фильтра", Стр. 365
- ▶ Система ЧПУ передает выбранные позиции в окно списков (отображается символ точки).
- ▶ При необходимости можно отменить выбор уже выделенных элементов повторным щелчком на элементе в окне графики при удержании клавиши CTRL
- ▶ Или выбрать элемент в окне отображения списка и нажать клавишу **DEL**
- ▶ Чтобы выбрать все элементы, растяните области выбора еще раз, удерживая при этом нажатой клавишу CTRL.
- ▶ Сохраните выбранные позиции обработки в буфер обмена ЧПУ для последующего добавления в качестве кадра позиционирования с вызовом цикла в программу в диалоге открытым текстом
- ▶ Сохранение выбранных элементов контура в программе открытым текстом
- ▶ Система ЧПУ показывает всплывающее окно, в котором можно выбрать целевую директорию, любое имя и тип файла.
- ▶ Подтверждение ввода
- ▶ Система ЧПУ сохраняет программу контура в выбранную директорию.
- ▶ Для выбора следующих позиций обработки нажмите значок снятия выделения с выбранных элементов и выберите следующий контур, как описано выше



## Быстрый выбор позиций сверления посредством пиктограммы



- ▶ Выбор режима для выбора позиции обработки
- > Окно графики активно для выбора позиции.
- ▶ Выберите пиктограмму
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором можно отфильтровать отверстия по размеру.

- ▶ При необходимости задайте настройки фильтра и подтвердите их экранной кнопкой **OK**

**Дополнительная информация:** "Настройки фильтра", Стр. 365

- > Система ЧПУ передает выбранные позиции в окно списков (отображается символ точки).
- ▶ При необходимости можно отменить выбор уже выделенных элементов повторным щелчком на элементе в окне графики при удержании клавиши **CTRL**
- ▶ Или выбрать элемент в окне отображения списка и нажать клавишу **DEL**



- ▶ Щелчком мыши по пиктограмме можно также снять выделение со всех выбранных элементов



- ▶ Сохраните выбранные позиции обработки в буфер обмена ЧПУ для последующего добавления в качестве кадра позиционирования с вызовом цикла в программу в диалоге открытым текстом



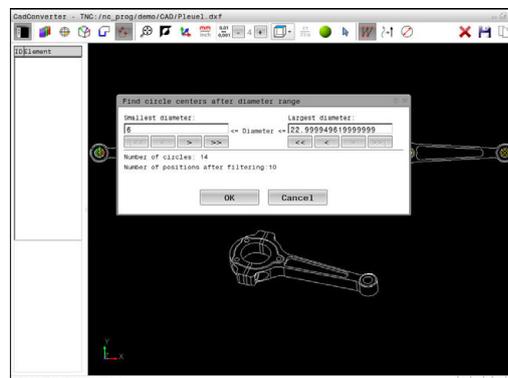
- ▶ Сохранение выбранных элементов контура в программе открытым текстом
- > Система ЧПУ показывает всплывающее окно, в котором можно выбрать целевую директорию, любое имя и тип файла.



- ▶ Подтверждение ввода
- > Система ЧПУ сохраняет программу контура в выбранную директорию.



- ▶ Для выбора следующих позиций обработки нажмите значок снятия выделения с выбранных элементов и выберите следующий контур, как описано выше



### Настройки фильтра

После выделения позиций сверления с помощью быстрого выбора система ЧПУ отображает окно перехода, в котором слева находится наименьший, а справа наибольший найденный диаметр отверстия. Сенсорными кнопками под индикатором диаметра настроить диаметр отверстий таким образом, чтобы получить желаемые значения.

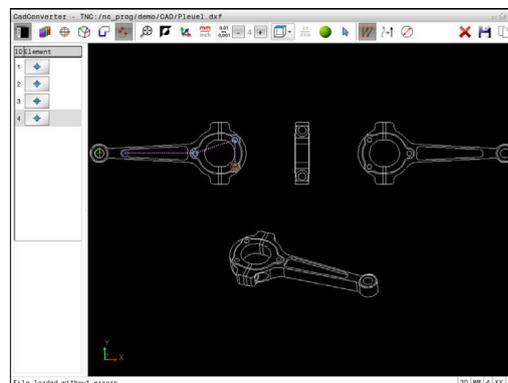
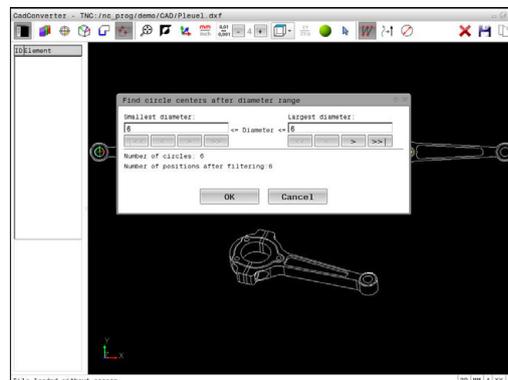
Доступны следующие экранные клавиши:

Иконка	Настройка фильтра наименьшего диаметра
	Показать наименьший найденный диаметр (базовая настройка)
	Показать следующий меньший найденный диаметр
	Показать следующий больший найденный диаметр
	Показать наибольший найденный диаметр. Система ЧПУ присваивает фильтру для наименьшего диаметра значение, заданное для наибольшего диаметра

Иконка	Настройка фильтра наибольшего диаметра
	Показать наименьший найденный диаметр. Система ЧПУ присваивает фильтру для наибольшего диаметра значение, заданное для наименьшего диаметра
	Показать следующий меньший найденный диаметр
	Показать следующий больший найденный диаметр
	Показать наибольший найденный диаметр (базовая настройка)

Можно отобразить траекторию инструмента с помощью пиктограммы **ОТОБРАЖАТЬ ТРАЕКТОРИЮ ИНСТРУМ.**

Дополнительная информация: "Базовые настройки", Стр. 349

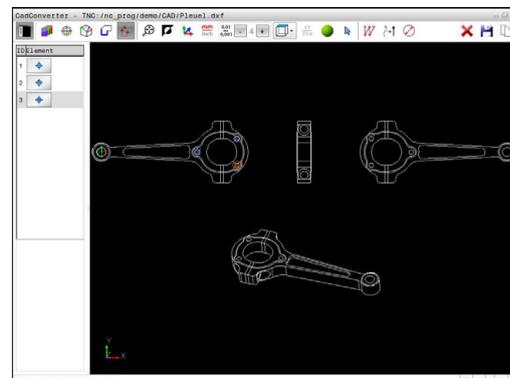


### Информация об элементах

Система ЧПУ отображает в окне информацию об элементах координаты позиции обработки, которые были выбраны щелчком мыши последними в окне списков или в окне графики.

Отображение графики также можно изменить с помощью мыши. В вашем распоряжении находятся следующие функции:

- ▶ Для перемещения представленной модели в трех измерениях двигайте мышью, удерживая нажатой правую клавишу
- ▶ Для перемещения представленной модели двигайте мышью, удерживая нажатой ее среднюю клавишу или колесико
- ▶ Для увеличения определенной области выберите область, удерживая нажатой левую клавишу мыши
- > После того как левая кнопка мыши будет отпущена, система ЧПУ увеличит выделенную область.
- ▶ Для быстрого увеличения или уменьшения любой области следует покрутить колесико мыши вперед или назад
- ▶ Для возврата в стандартный вид, удерживая нажатой клавишу Shift, дважды нажмите правую клавишу мыши. Если нажимать только правую клавишу мыши, не нажимая Shift, угол вращения сохранится



# 9

**Подпрограммы и  
повторы частей  
программ**

## 9.1 Обозначение подпрограмм и повторов части программы

Запрограммированные один раз шаги обработки можно выполнять повторно при помощи подпрограмм и повторов частей программы.

### Метки

Названия подпрограмм и повторов частей программ начинаются в программе обработки с метки **LBL**, сокращения слова LABEL (англ. метка, обозначение).

Каждая метка (LABEL) имеет номер от 1 до 65535 или определенное вами имя. Каждый номер **МЕТКИ** или каждое имя **МЕТКИ** допускается присваивать в программе только один раз клавишей **LABEL SET**. Количество вводимых имен меток ограничивается исключительно объемом внутренней памяти.



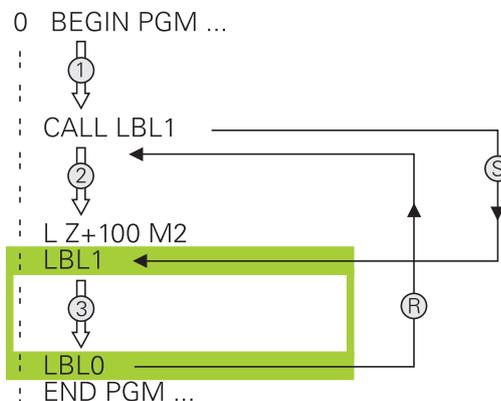
Запрещается многократное использование номера метки или имени метки!

Метка 0 (**LBL 0**) обозначает конец подпрограммы и поэтому может использоваться произвольно часто.

## 9.2 Подпрограммы

### Принцип работы

- 1 Система ЧПУ обрабатывает управляющую программу до вызова подпрограммы **CALL LBL**.
- 2 С этого места система обрабатывает вызванную подпрограмму до конца подпрограммы **LBL 0**
- 3 Затем система ЧПУ продолжает управляющую программу с того кадра, который следует за вызовом подпрограммы **CALL LBL**.



### Указания для программирования

- Главная программа может содержать любое количество подпрограмм
- Подпрограммы можно вызывать в любой последовательности и так часто, как это необходимо
- Запрещено задавать подпрограмму так, чтобы она вызывала саму себя
- Подпрограммы следует программировать за кадром с M2 или M30)
- Если подпрограммы находятся в программе обработки перед кадром с M2 или M30, то они обрабатываются без вызова не менее одного раза

## Программирование подпрограммы

**LBL  
SET**

- ▶ Отметка начала: нажмите кнопку **LBL SET**
- ▶ Введите номер подпрограммы. Если Вы хотите использовать именованные метки: для перехода к вводу текста нажмите программную клавишу **LBL-NAME**.
- ▶ Введите содержимое
- ▶ Обозначение конца: нажмите клавишу **LBL SET** и введите номер метки **0**

## Вызов подпрограммы

**LBL  
CALL**

- ▶ Вызов подпрограммы: нажмите кнопку **LBL CALL**
- ▶ Ввод номера подпрограммы для вызываемой подпрограммы. Если Вы хотите использовать именованные метки: для перехода к вводу текста нажмите программную клавишу **LBL-NAME**.
- ▶ Если вы хотите ввести номер строкового параметра в качестве целевого адреса, нажмите программную клавишу **QS**
- ▶ Система ЧПУ перейдет к имени метки, заданной в строковом параметре.
- ▶ Пропускайте повторы **REP** нажатием кнопки **NO ENT**. Используйте повторы **REP** только при повторении частей программы

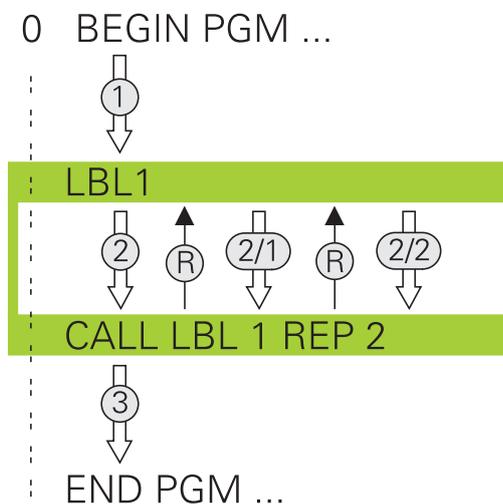


Запрещается применять **CALL LBL 0**, так как ее использование соответствует вызову конца подпрограммы.

## 9.3 Повторы частей программы

### Метка

Повторы частей программы начинаются с метки **LBL**. Повтор части программы завершается с помощью **CALL LBL n REPn**.



### Принцип работы

- 1 Система ЧПУ выполняет программу обработки до конца части программы (**CALL LBL n REPn**)
- 2 Затем система ЧПУ повторяет часть программы между вызванной **МЕТКОЙ** и вызовом метки **CALL LBL n REPn** столько раз, сколько задано в **REP**
- 3 Потом система ЧПУ продолжает выполнение программы обработки

### Указания для программирования

- Часть программы можно повторить до 65 534 раз подряд
- Число частей программы, выполняемых системой ЧПУ, всегда на 1 отработку превышает заданное значение повторов, так как первый повтор начинается после первой обработки.

## Программирование повтора части программы

LBL  
SET

- ▶ Обозначение начала: нажмите клавишу **LBL SET** и введите номер метки для повторяемой части программы. Если Вы хотите использовать именованные метки: для перехода к вводу текста нажмите программную клавишу **LBL-NAME**.
- ▶ Ввод части программы

## Вызов повтора части программы

LBL  
CALL

- ▶ Вызов части программы: нажмите кнопку **LBL CALL**
- ▶ Задание номера части программы для повторения части программы. Если Вы хотите использовать именованные метки: для перехода к вводу текста нажмите программную клавишу **LBL-NAME**.
- ▶ Введите количество повторов **REP**, подтвердите клавишей **ENT**.

## 9.4 Использование любой NC-программы в качестве подпрограммы

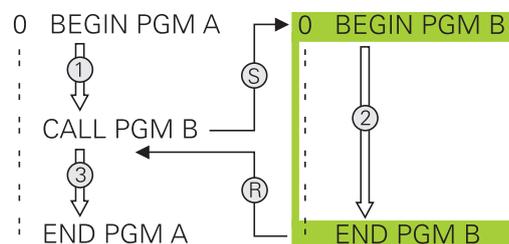
### Обзор клавиш Softkey

Если вы нажмете клавишу **PGM CALL**, система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши:

Клавиша Softkey	Функция
ВЫЗВАТЬ ПРОГРАММУ	Вызов NC-программы при помощи <b>PGM CALL</b>
ВЫБРАТЬ ТАБЛИЦУ НУЛ. ТОЧЕК	Выбор таблицы нулевых пунктов при помощи <b>SEL TABLE</b>
ВЫБРАТЬ ТАБЛИЦУ ТОЧЕК	Выбор таблицы точек при помощи <b>SEL PATTERN</b>
ВЫБОР КОНТУРА	Выбор программы контура при помощи <b>SEL CONTOUR</b>
ВЫБОР ПРОГРАММЫ	Выбор NC-программы при помощи <b>SEL PGM</b>
CALL SELECTED PROGRAM	Вызов последнего выбранного файла при помощи <b>CALL SELECTED PGM</b>
ВЫБРАТЬ ЦИКЛ	Выбор любой NC-программы при помощи <b>SEL CYCLE</b> в качестве цикла обработки <b>Дополнительная информация:</b> руководство пользователя по программированию циклов

## Принцип работы

- 1 Система ЧПУ выполняет NC-программу, пока не будет вызвана другая программа с помощью **CALL PGM**
- 2 Затем ЧПУ обрабатывает вызванную NC-программу до конца программы
- 3 После этого система ЧПУ снова обрабатывает вызывающую NC-программу с того кадра, который следует за вызовом программы



Если вы желаете запрограммировать переменные вызовы программы с помощью параметров строки, используйте функцию **SEL PGM**.

## Указания для программирования

- Для вызова любой NC-программы системе ЧПУ не требуются метки
- Вызванная NC-программа не может содержать вызов **CALL PGM** для вызывающей программы (бесконечный цикл)
- Вызванная программа не должна содержать дополнительные функции **M2** или **M30**. Если в вызываемой NC-программе подпрограммы определены при помощи меток, следует заменить M2 или M30 функцией перехода **FN 9: If +0 EQU +0 GOTO LBL 99**

Если вызванная NC-программа содержит дополнительную функцию **M2** или **M30**, система ЧПУ выдает предупреждение. Система ЧПУ автоматически удаляет предупреждение сразу после выбора другой NC-программы.

## Вызов любой программы в качестве подпрограммы

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. Если пересчет координат в вызванных NC-программах целенаправленно не сбрасывается, эти трансформации также воздействуют на вызывающую NC-программу. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Используемые в той же NC-программе трансформации координат необходимо снова сбросить
- ▶ При необходимости проверить выполнение при помощи графического моделирования



#### Указания по программированию:

- Если введено только имя программы, вызываемая программа должна находиться в одной директории с вызывающей программой
- Если вызываемая программа находится не в той директории, в которой размещена вызывающая программа, следует ввести путь доступа полностью, например **TNC:\ZW35\HERE\PGM1.H**. Альтернативный способ – программирование относительных путей:
  - начиная с папки вызывающей программы, на один уровень вверх **..\PGM1.H**
  - начиная с папки вызывающей программы, на один уровень вниз **DOWN\PGM2.H**
  - начиная с папки вызывающей программы, на один уровень вверх в другую папку **..\THERE\PGM3.H**
- Если необходимо вызвать DIN/ISO-программу, после имени программы следует указать тип файла **.I**.
- Любую программу можно также вызвать при помощи цикла **12 PGM CALL**.
- Вы можете вызвать любую программу также через функцию **Выбрать цикл (SEL CYCLE)**.
- Q-параметры при вызове программы через **PGM CALL** действуют глобально. Поэтому следует учесть, что изменения Q-параметров в вызванной программе, воздействуют и на вызываемую программу.

### Вызов при помощи PGM CALL

Функция **PGM CALL** позволяет вызвать любую программу в качестве подпрограммы. Управление обрабатывает вызванную программу с того места, на котором она была вызвана.

PGM  
CALL

- ▶ Выбор функции для вызова программы: нажмите кнопку **PGM CALL**

ВЫЗВАТЬ  
ПРОГРАММУ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫЗВАТЬ ПРОГРАММУ**
- > Система ЧПУ запустит диалог для определения вызываемой программы.
- ▶ Введите путь, используя сенсорную клавиатуру на дисплее

или

ВЫБОР  
ФАЙЛА

- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ФАЙЛА**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором можно выбрать вызываемую программу.
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**

**Вызов с помощью SEL PGM и ВЫЗОВ ВЫБРАННОЙ ПРОГР.**

Выберите с помощью функции **SEL PGM** любую программу в качестве подпрограммы и вызовите ее в другом месте программы. Управление обрабатывает вызванную программу с того места, на котором она была вызвана с помощью **CALL SELECTED PGM**.

Использование функции **SEL PGM** также разрешено со параметрами строки, что позволяет управлять вызовом программ вариативно.

Выбор программы выполняется следующим образом:

- 
  - ▶ Выберите функции для вызова программы: нажмите кнопку **PGM CALL**
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ПРОГРАММЫ**
  - > Система ЧПУ запустит диалог для определения вызываемой программы.
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ФАЙЛА**
  - > Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором можно выбрать вызываемую программу.
  - ▶ Подтвердите клавишей **ENT**

Вызов выбранной программы выполняется следующим образом:

- 
  - ▶ Выберите функции для вызова программы: нажмите кнопку **PGM CALL**
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **CALL SELECTED PROGRAM**
  - > Система ЧПУ вызовет при помощи **CALL SELECTED PGM** последнюю выбранную программу.



Если программа, вызываемая посредством **CALL SELECTED PGM**, отсутствует, система ЧПУ останавливает обработку или моделирование сообщением об ошибке. Во избежание нежелательных прерываний при обработке программы при помощи функции **FN 18 (ID10 NR110 и NR111)** можно проверить все пути в начале выполнения программы.

**Дополнительная информация:** "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416

## 9.5 Вложенные подпрограммы

### Виды вложенных подпрограмм

- Вызовы подпрограмм в подпрограммах
- Повторы части программы в повторе части программы
- Вызовы подпрограммы в повторах части программ
- Повторы части программ в подпрограммах

### Кратность вложения подпрограмм

Глубина вложения подпрограмм определяет, насколько часто части программы или подпрограммы могут содержать другие подпрограммы или повторы части программы.

- Максимальная кратность вложения для подпрограмм: 19
- Максимальная глубина вложения для вызовов основной программы: 19, причем один **CYCL CALL** действует как вызов основной программы
- Вложение повторов частей программы можно выполнять произвольно часто

## Подпрограмма в подпрограмме

### Пример

0 BEGIN PGM UPGMS MM	
...	
17 CALL LBL "UP1"	Вызов подпрограммы при использовании LBL UP1
...	
35 L Z+100 R0 FMAX M2	Последний кадр главной программы с M2
36 LBL "UP1"	Начало подпрограммы UP1
...	
39 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы при помощи LBL2
...	
45 LBL 0	Конец подпрограммы 1
46 LBL 2	Начало подпрограммы 2
...	
62 LBL 0	Конец подпрограммы 2
63 END PGM UPGMS MM	

### Отработка программы

- 1 Главная программа UPGMS обрабатывается до кадра 17
- 2 Вызывается подпрограмма UP1 и обрабатывается до кадра 39
- 3 Вызывается подпрограмма 2 и обрабатывается до кадра 62. Конец подпрограммы 2 и возврат к подпрограмме, из которой она была вызвана
- 4 Подпрограмма UP1 обрабатывается от кадра 40 до кадра 45. Конец подпрограммы UP1 и возврат в главную программу UPGMS
- 5 Подпрограмма UPGMS обрабатывается от кадра 18 до кадра 35. Возврат в кадр 1 и конец программы

## Повторы повторяющихся частей программы

### Пример

0 BEGIN PGM REPS MM	
...	
15 LBL 1	Начало повтора части программы 1
...	
20 LBL 2	Начало повтора части программы 2
...	
27 CALL LBL 2 REP 2	Вызов части программы с 2 повторами
...	
35 CALL LBL 1 REP 1	Часть программы между этим кадром и LBL 1
...	(кадр 15) повторяется 1 раз
50 END PGM REPS MM	

### Отработка программы

- 1 Главная программа REPS обрабатывается до кадра 27
- 2 Часть программы между кадром 27 и кадром 20 повторяется 2 раза
- 3 Подпрограмма REPS выполняется от кадра 28 до кадра 35.
- 4 Часть программы между кадром 35 и кадром 15 повторяется 1 раз (содержит повторение части программы между кадром 20 и кадром 27)
- 5 Главная программа REPS выполняется от кадра 36 до кадра 50. Возврат в кадр 1 и конец программы

## Повторение подпрограммы

### Пример

0 BEGIN PGM UPGREP MM	
...	
10 LBL 1	Начало повтора части программы 1
11 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы
12 CALL LBL 1 REP 2	Вызов части программы с 2 повторами
...	
19 L Z+100 R0 FMAX M2	Последний кадр главной программы с M2
20 LBL 2	Начало подпрограммы
...	
28 LBL 0	Конец подпрограммы
29 END PGM UPGREP MM	

### Отработка программы

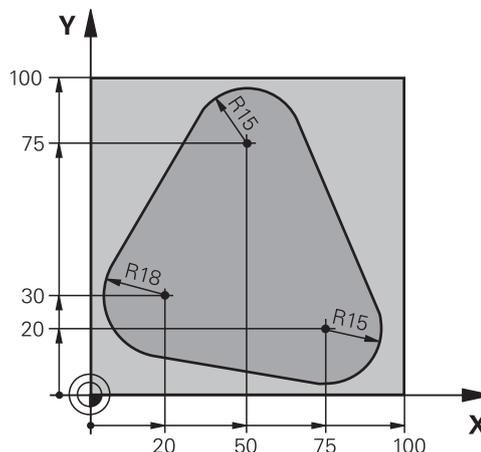
- 1 Главная программа UPGREP отработывается до кадра 11
- 2 Подпрограмма 2 вызывается и отработывается
- 3 Часть программы между кадром 12 и кадром 10 повторяется 2 раза: подпрограмма 2 повторяется 2 раза
- 4 Главная программа UPGREP отработывается от кадра 13 до кадра 19. Возврат в кадр 1 и конец программы

## 9.6 Примеры программирования

### Пример: фрезерование контура несколькими врезаниями

Отработка программы:

- Предварительно установите инструмент на верхнюю кромку заготовки
- Введите врезание в приращениях
- Фрезерование контура
- Повторение врезания и фрезерования контура

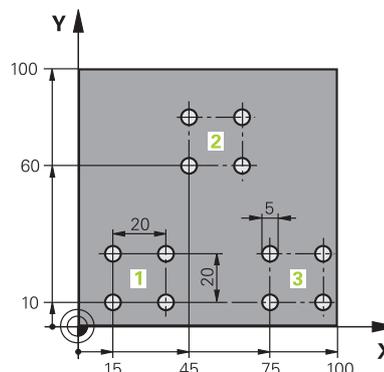


0 BEGIN PGM PGMWDH MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-40	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S500	вызовом инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 L X-20 Y+30 R0 FMAX	Предварительное позиционирование плоскости обработки
6 L Z+0 R0 FMAX M3	Установка инструмента на верхнюю кромку заготовки
7 LBL 1	Метка для повтора части программы
8 L IZ-4 R0 FMAX	Инкрементальное врезание на глубину (вне материала)
9 APPR CT X+2 Y+30 CCA90 R+5 RL F250	Вход в контур
10 FC DR- R18 CLSD+ CCX+20 CCY+30	Контур
11 FLT	
12 FCT DR- R15 CCX+50 CCY+75	
13 FLT	
14 FCT DR- R15 CCX+75 CCY+20	
15 FLT	
16 FCT DR- R18 CLSD- CCX+20 CCY+30	
17 DEP CT CCA90 R+5 F1000	Выход из контура
18 L X-20 Y+0 R0 FMAX	Отвод
19 CALL LBL 1 REP 4	Возврат к LBL 1; всего четыре повтора
20 L Z+250 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
21 END PGM PGMWDH MM	

## Пример: группы отверстий

Отработка программы:

- Подвод к группам отверстий в главной программе
- Вызов группы отверстий (подпрограмма 1) в главной программе
- Один раз запрограммируйте группу отверстий в подпрограмме 1

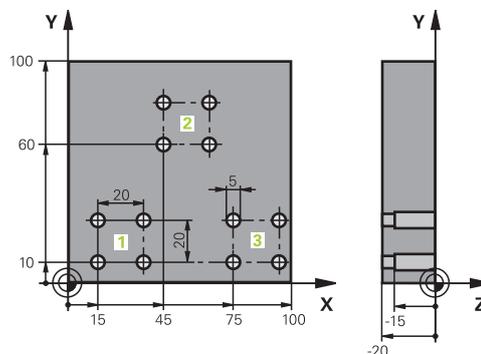


0 BEGIN PGM UP1 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Вызов инструмента
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Определение цикла "Сверление"
Q200=2           ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	
Q201=-10       ;GLUBINA	
Q206=250       ;PODACHA NA WREZANJE	
Q202=5         ;GLUBINA WREZANJA	
Q210=0         ;WYDER. WREMENI WWER.	
Q203=+0        ;KOORD. POVERHNOSTI	
Q204=10        ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	
Q211=0.25      ;WYDER. WREMENI WNIZU	
Q395=0         ;KOORD. OTSCHETA GLUB	
6 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Подвод к точке старта группы отверстий 1
7 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
8 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Подвод к точке старта группы отверстий 2
9 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
10 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Подвод к точке старта группы отверстий 3
11 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы для группы отверстий
12 L Z+250 R0 FMAX M2	Конец главной программы
13 LBL 1	Начало подпрограммы 1: группа отверстий
14 CYCL CALL	Отверстие 1
15 L IX+20 R0 FMAX M99	Подвод к 2-му отверстию, вызов цикла
16 L IY+20 R0 FMAX M99	Подвод к 3-му отверстию, вызов цикла
17 L IX-20 R0 FMAX M99	Подвод к 4-му отверстию, вызов цикла
18 LBL 0	Конец подпрограммы 1
19 END PGM UP1 MM	

## Пример: группа отверстий, выполняемая несколькими инструментами

Отработка программы:

- Программирование циклов обработки в главной программе
- Вызов полного плана сверления (подпрограмма 1) в главной программе
- Вызов группы отверстий (подпрограмма 2) в главной программе 1
- Один раз запрограммируйте группу отверстий в подпрограмме 2



0 BEGIN PGM UP2 MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 1 Z S5000	Вызов инструмента центровое сверло
4 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
5 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ	Определение цикла "Центровка"
Q200=2 ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	
Q201=-3 ;GLUBINA	
Q206=250 ;PODACHA NA WREZANJE.	
Q202=3 ;GLUBINA WREZANJA	
Q210=0 ;WYDER. WREMENI WWER.	
Q203=+0 ;KOORD. POVERHNOTI	
Q204=10 ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	
Q211=0.25 ;WYDER.WREMENI WNIZU	
Q395=0 ;KOORD. OTSCHETA GLUB	
6 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного плана сверления
7 L Z+250 R0 FMAX	
8 TOOL CALL 2 Z S4000	Вызов инструмента сверло
9 FN 0: Q201 = -25	Новая глубина для сверления
10 FN 0: Q202 = +5	Новое врезание для сверления
11 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного плана сверления
12 L Z+250 R0 FMAX	
13 TOOL CALL 3 Z S500	Вызов инструмента развертка

14 CYCL DEF 201 RAZWIORTYWANIE	Определение цикла "Развертывание"
Q200=2 ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	
Q201=-15 ;GLUBINA	
Q206=250 ;PODACHA NA WREZANJE.	
Q211=0.5 ;WYDER.WREMENI WNIZU	
Q208=400 ;PODACHA WYCHODA	
Q203=+0 ;KOORD. POVERHNOSTI	
Q204=10 ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	
15 CALL LBL 1	Вызов подпрограммы 1 для полного плана сверления
16 L Z+250 R0 FMAX M2	Конец главной программы
17 LBL 1	Начало подпрограммы 1: полный план сверления
18 L X+15 Y+10 R0 FMAX M3	Подвод к точке старта группы отверстий 1
19 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
20 L X+45 Y+60 R0 FMAX	Подвод к точке старта группы отверстий 2
21 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
22 L X+75 Y+10 R0 FMAX	Подвод к точке старта группы отверстий 3
23 CALL LBL 2	Вызов подпрограммы 2 для группы отверстий
24 LBL 0	Конец подпрограммы 1
25 LBL 2	Начало подпрограммы 2: группа отверстий
26 CYCL CALL	Отверстие 1 с активным циклом обработки
27 L IX+20 R0 FMAX M99	Подвод к 2-му отверстию, вызов цикла
28 L IY+20 R0 FMAX M99	Подвод к 3-му отверстию, вызов цикла
29 L IX-20 R0 FMAX M99	Подвод к 4-му отверстию, вызов цикла
30 LBL 0	Конец подпрограммы 2
31 END PGM UP2 MM	



# 10

**Программи-  
рование Q-  
параметров**

## 10.1 Принцип действия и обзор функций

Используя Q-параметры, можно определить целые группы деталей всего в одной NC-программе, программируя вместо фиксированных числовых значений переменные Q-параметры.

Используйте Q-параметры, например, для:

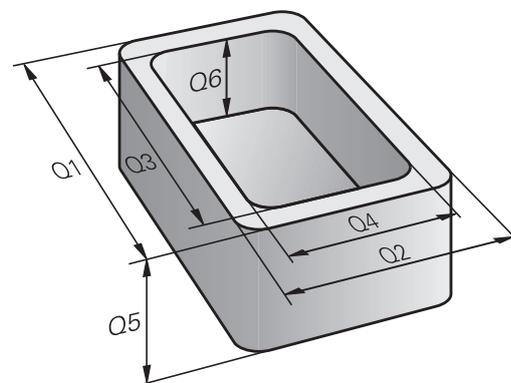
- Значений координат
- Подачи
- Скорости вращения
- Данных цикла

При помощи Q-параметров Вы также можете:

- Программировать контуры, определяемые математическими функциями
- Установить зависимость выполнения шагов обработки от логических условий
- Создавать вариативные FK-программы

Q-параметры всегда состоят из букв и чисел. При этом буквы определяют тип Q-параметра, а цифры - номер Q-параметра.

Подробная информация Вы найдёте в следующей таблице:



Тип Q-параметра	Диапазон Q-параметров	Значение
Q-параметр:		<b>Параметры влияют на все NC-программы в памяти системы ЧПУ</b>
	0 – 99	Параметры для <b>пользователя</b> , если не возникает пересечения с SL циклами HEIDENHAIN
	100 – 199	Параметры для специальных функций системы ЧПУ, которые используются в NC-программах пользователя или циклах
	200 – 1199	Параметры, которые преимущественно используются в циклах HEIDENHAIN
	1200 – 1399	Параметры, которые преимущественно используются в циклах производителя станка, когда значения передаются в пользовательскую программу.
	1400 – 1599	Параметры, которые преимущественно используются в циклах производителя станка
	1600 – 1999	Параметр для <b>Пользователя</b>
QL-параметры:		<b>Параметры действуют только локально в пределах управляющей программы</b>
	0 – 499	Параметр для <b>Пользователя</b>
QR-параметры:		<b>Параметры действуют долговременно (не удаляются) на все NC-программы в памяти ЧПУ, в том числе после пропадания электропитания</b>
	0–99	Параметр для <b>Пользователя</b>
	100–199	Параметры для функций HEIDENHAIN (например, циклы)
	200–499	Параметры для производителей станков (например, циклы)

Дополнительно предусмотрены QS-параметры (S означает "string" - строка), при помощи которых можно обрабатывать тексты в системе ЧПУ.

Тип Q-параметра	Диапазон Q-параметров	Значение
QS-параметр		<b>Параметры влияют на все NC-программы в памяти системы ЧПУ</b>
	0 – 99	Параметры для <b>пользователя</b> , при условии, что не возникает пересечения с SL циклами HEIDENHAIN
	100 – 199	Параметры для специальных функций системы ЧПУ, которые используются в NC-программах пользователя или циклах
	200 – 1199	Параметры, которые преимущественно используются в циклах HEIDENHAIN
	1200 – 1399	Параметры, которые преимущественно используются в циклах производителя станка, когда значения передаются в пользовательскую программу.
	1400 – 1599	Параметры, которые преимущественно используются в циклах производителя станка
	1600 – 1999	

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Q-параметры используются в циклах HEIDENHAIN, циклах производителя станка, в функциях сторонних поставщиков. Вы также можете программировать Q-параметры в NC-программе. Если при использовании Q-параметров применяются не только рекомендованные диапазоны Q-параметров, могут возникать пересечения (взаимное влияние) и, как следствие, нежелательные эффекты. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Используйте только рекомендованные HEIDENHAIN диапазоны Q-параметров
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков
- ▶ Проверьте выполнение при помощи графического моделирования

## Указания по программированию

Вы можете вперемешку использовать Q-параметры и числовые значения в управляющей программе.

Вы можете присваивать Q-параметрам числовые значения от -999 999 999 до +999 999 999. Диапазон ввода ограничен максимум 16 знаками, из них 9 перед запятой. Внутренне система ЧПУ может рассчитывать числовые значения до  $10^{10}$  разрядов.

QS-параметрам можно присваивать не более 255 знаков.



Система ЧПУ автоматически присваивает некоторым Q-параметрам и QS-параметрам всегда одни и те же данные (например, Q-параметру **Q108** – текущий радиус инструмента).

**Дополнительная информация:** "Q-параметры с предопределенными значениями", Стр. 487

Система ЧПУ сохраняет цифровые значения для внутреннего использования в бинарном формате (стандарт IEEE 754). Из-за использования стандартизованного формата некоторые десятичные цифры не могут отображаться в бинарной системе со 100 % точностью (ошибка округления). Если рассчитанные Q-параметры используются в командах перехода или позиционирования, необходимо учесть данное обстоятельство.

Вы можете сбросить параметр обратно на состояние **Undefined**. Если Вы программируете позицию при помощи Q-параметра, который не определён, то система ЧПУ игнорирует это перемещение.

## Вызов функций Q-параметров

Во время написания программы обработки нажмите клавишу **Q** (поле ввода чисел и выбора осей, под клавишей +/-). После этого система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши:

Экранная клавиша	Группа функций	Страница
	Основные математические функции	393
	Тригонометрические функции	396
	Функции расчета окружности	397
	если/то-решения, переходы	398
	Другие функции	402
	Непосредственный ввод формулы	470
	Функция для обработки сложных контуров	См. руководство пользователя по программированию циклов



Если вы задаете или присваиваете Q-параметр, то система ЧПУ отображает программные клавиши **Q**, **QL** и **QR**. С помощью этих программных клавиш выбирается желаемый тип параметра. После этого необходимо задать номер параметра.

Если подключена USB-клавиатура, нажатием клавиши **Q** можно напрямую открыть диалог ввода формулы.

## 10.2 Группы деталей – использование Q-параметров вместо числовых значений

### Применение

С помощью функции Q-параметров **FN 0: ПРИСВОЕНИЕ** можно присвоить Q-параметрам числовые значения. И затем используйте в программе обработки вместо числового значения Q-параметр.

### Пример

15 FN 0: Q10=25	Присвоение
...	Q10 содержит значение 25
25 L X +Q10	Соответствует L X +25

Для групп деталей можно, например, запрограммировать через Q-параметры типичные размеры детали.

Для обработки отдельных деталей следует присвоить каждому параметру соответствующее числовое значение.

### Пример: Цилиндр с применением Q-параметров

Радиус цилиндра:  $R = Q1$

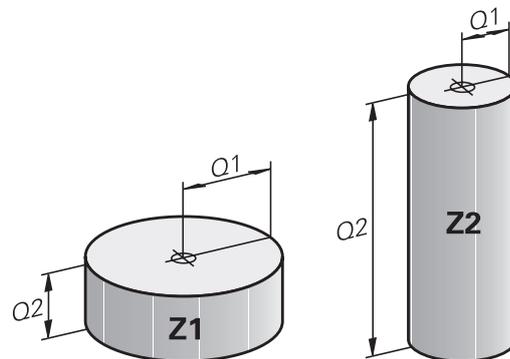
Высота цилиндра:  $H = Q2$

Цилиндр Z1:  $Q1 = +30$

$Q2 = +10$

Цилиндр Z2:  $Q1 = +10$

$Q2 = +50$



## 10.3 Описание контуров с помощью математических функций

### Применение

При помощи Q-параметров можно задавать в программе обработки основные математические функции:

- ▶ Откройте функции Q-параметров: нажмите клавишу **Q** (поле для ввода числовых значений, справа). На панели программных клавиш отобразятся функции Q-параметров
- ▶ Выберите базовые математические функции: нажмите программную клавишу **АРИФМЕТ. ФУНКЦИИ**.
- > Система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши

### Обзор

Экранная клавиша	Функция
	<b>FN 0: ПРИСВОЕНИЕ</b> , например <b>FN 0: Q5 = +60</b> Непосредственно присвоить значение сбросить значение Q-параметра
	<b>FN 1: СЛОЖЕНИЕ</b> , например <b>FN 1: Q1 = -Q2 + -5</b> Вывести сумму двух значений и присвоить
	<b>FN 2: ВЫЧИТАНИЕ</b> , например <b>FN 2: Q1 = +10 - +5</b> Вычесть одно значение из другого и присвоить
	<b>FN 3: УМНОЖЕНИЕ</b> , например <b>FN 3: Q2 = +3 * +3</b> Умножить одно значение на другое и присвоить
	<b>FN 4: ДЕЛЕНИЕ</b> , например <b>FN 4: Q4 = +8 DIV +Q2</b> Поделить одно значение на другое и присвоить <b>Запрещается</b> деление на 0!
	<b>FN 5: КОРЕНЬ</b> , например <b>FN 5: Q20 = SQRT 4</b> Извлечь корень из числа и присвоить <b>Запрещается</b> извлечение корня из отрицательной величины!

С правой стороны знака = можно ввести:

- два числа
- два Q-параметра
- одно число и один Q-параметр

Q-параметры и числовые значения в уравнениях можно ввести со знаком перед показателем.

## Программирование основных арифметических действий

### Пример 1

#### Пример

16 FN 0: Q5 = +10

17 FN 3: Q12 = +Q5 \* +7

**Q**

- ▶ Выберите функции Q-параметров: нажмите клавишу **Q**

АРИФМЕТ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Выберите базовые математические функции: нажмите программную клавишу **АРИФМЕТ. ФУНКЦИИ**

FN0  
X = Y

- ▶ Выберите функцию Q-параметров ПРИСВОЕНИЕ: нажмите программную клавишу **FN0 X = Y**

#### НОМЕР ПАРАМЕТРА РЕЗУЛЬТАТА?

ENT

- ▶ Введите **5** (номер Q-параметра) и подтвердите клавишей **ENT**.

#### 1-ое ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?

ENT

- ▶ Введите **10**: присвойте Q5 значение 10 и подтвердите клавишей **ENT**.

### Пример 2

**Q**

- ▶ Выберите функции Q-параметров: нажмите клавишу **Q**

АРИФМЕТ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Выберите базовые математические функции: нажмите программную клавишу **АРИФМЕТ. ФУНКЦИИ**

FN3  
X \* Y

- ▶ Выберите функцию Q-параметров УМНОЖЕНИЕ: нажмите программную клавишу **FN3 X \* Y**

#### НОМЕР ПАРАМЕТРА РЕЗУЛЬТАТА?

ENT

- ▶ Введите **12** (номер Q-параметра) и подтвердите клавишей **ENT**.

#### 1-ое ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?

ENT

- ▶ Введите **Q5** в качестве первого значения и подтвердите клавишей **ENT**

#### 2-ое ЗНАЧЕНИЕ ИЛИ ПАРАМЕТР?

ENT

- ▶ Введите **7** в качестве второго значения и подтвердите клавишей **ENT**

### Пример 3 - сброс Q-параметра

#### Пример

16 FN 0: Q5 SET UNDEFINED

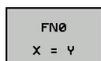
17 FN 0: Q1 = Q5



- ▶ Выберите функции Q-параметров: нажмите клавишу **Q**



- ▶ Выберите базовые математические функции: нажмите программную клавишу **АРИФМЕТ. ФУНКЦИИ**



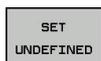
- ▶ Выберите функцию Q-параметров **ПРИСВОЕНИЕ**, нажмите программную клавишу **FN0 X = Y**

#### НОМЕР ПАРАМЕТРА РЕЗУЛЬТАТА?



- ▶ Введите **5** (номер Q-параметра) и подтвердите клавишей **ENT**.

#### 1. Значение или параметр?



- ▶ Нажмите **SET UNDEFINED**



Функция **FN 0** также поддерживает передачу значения **Undefined**. Если вы хотите передать неопределенный Q-параметр без **FN 0**, то система ЧПУ отобразит сообщение об ошибке **Недействительное значение**.

## 10.4 Тригонометрические функции

### Определения

**Синус:**  $\sin \alpha = a / c$

**Косинус:**  $\cos \alpha = b / c$

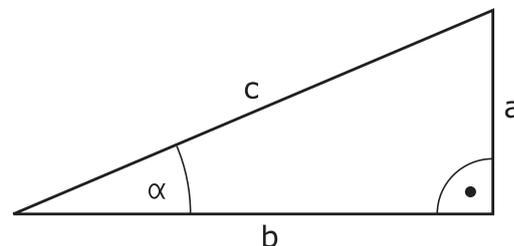
**Тангенс:**  $\tan \alpha = a / b = \sin \alpha / \cos \alpha$

где

- c - сторона, противоположная прямому углу (гипотенуза)
- a - противоположащий катет  $\alpha$
- b - прилежащий катет

Исходя из тангенса, система ЧПУ может рассчитать угол:

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan (\sin \alpha / \cos \alpha)$$



### Пример:

a = 25 мм

b = 50 мм

$$\alpha = \arctan (a / b) = \arctan 0,5 = 26,57^\circ$$

Дополнительно действует принцип:

$$a^2 + b^2 = c^2 \text{ (где } a^2 = a \times a \text{)}$$

$$c = \sqrt{a^2 + b^2}$$

### Программирование тригонометрических функций

Тригонометрические функции отображаются после нажатия программной клавиши **ТРИГОН. ФУНКЦИИ**. Система ЧПУ отображает программные клавиши, которые приведены в таблице ниже.

Экранная клавиша	Функция
	<b>FN 6: СИНОС</b> , например <b>FN 6: Q20 = SIN-Q5</b> Определить и назначить синус угла в градусах ( $^\circ$ )
	<b>FN 7: КОСИНОС</b> , например <b>FN 7: Q21 = COS-Q5</b> Определить и назначить косинус угла в градусах ( $^\circ$ )
	<b>FN 8: КОРЕНЬ ИЗ СУММЫ КВАДРАТОВ</b> , например <b>FN 8: Q10 = +5 LEN +4</b> Сложить длину из двух значений и назначить
	<b>FN 13: УГОЛ</b> , например <b>FN 13: Q20 = +25 ANG-Q1</b> Определить и присвоить при помощи арктангенса угол по двум сторонам или синус и косинус угла ( $0 < \text{угол} < 360^\circ$ )

## 10.5 Расчет окружности

### Применение

При помощи функций расчета окружности система ЧПУ может произвести расчет центра и радиуса окружности по трем или четырем точкам. Расчет окружности по четырем точкам будет более точным.

Применение: эти функции можно применять, если, например, необходимо определить положение и размеры отверстия или сегмента окружности при помощи программируемой функции ощупывания.

#### Экранная клавиша

#### Функция



FN23: вычислить ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ по трем точкам окружности, например FN 23: Q20 = CDATA Q30

Пары координат трех точек окружности должны сохраняться в параметре Q30 и в последующих пяти параметрах – то есть по параметр Q35 включительно.

Система ЧПУ сохраняет координаты центра окружности главной оси (X при оси шпинделя Z) в параметре Q20, координаты центра окружности вспомогательной оси (Y при оси шпинделя Z) в параметре Q21, а радиус окружности – в параметре Q22.

#### Клавиша Softkey

#### Функция



FN 24: определить ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ по четырем точкам окружности, например FN 24: Q20 = CDATA Q30

Пары координат четырех точек окружности должны сохраняться в параметре Q30 и в последующих семи параметрах – то есть по параметр Q37.

Система ЧПУ сохраняет координаты центра окружности главной оси (X при оси шпинделя Z) в параметре Q20, координаты центра окружности вспомогательной оси (Y при оси шпинделя Z) в параметре Q21, а радиус окружности – в параметре Q22.



Обратите внимание на то, что FN 23 и FN 24 помимо параметра результата автоматически перезаписывают также два следующих параметра.

## 10.6 Решения если/то с Q-параметрами

### Применение

В случае if...to-ветвлений система ЧПУ сравнивает один Q-параметр с другим Q-параметром или с числовым значением. Если условие выполнено, система ЧПУ продолжает программу обработки с метки, запрограммированной за условием.

**Дополнительная информация:** "Обозначение подпрограмм и повторов части программы", Стр. 368

Если условие не выполнено, то система ЧПУ выполняет следующий кадр программы.

Если нужно вызвать другую программу в качестве подпрограммы, то после метки следует запрограммировать вызов программы **PGM CALL**.

### Безусловные переходы

Безусловные переходы - это переходы, условие для которых всегда (=обязательно) исполнено, например,

**FN 9: IF+10 EQU+10 GOTO LBL1**

### Использованные сокращения и термины

<b>IF</b>	(англ.):	Если
<b>EQU</b>	(англ. equal):	Равно
<b>NE</b>	(англ. not equal):	Не равно
<b>GT</b>	(англ. greater than):	Больше чем
<b>LT</b>	(англ. less than):	Меньше чем
<b>GOTO</b>	(англ. go to):	Перейти к
<b>UNDEFINED</b>	(англ. undefined):	Не определено
<b>DEFINED</b>	(англ. defined):	Определено

## Программирование если/то-решений

### Возможности задания переходов

Вам доступны следующие возможности ввода для задания условий **IF**:

- Числа
- Текст
- Q, QL, QR
- **QS** (строковые параметры)

Вам доступны следующие возможности ввода для задания переходов **GOTO**:

- **Имя метки LBL**
- **Номер метки LBL**
- **QS**

If...to-ветвления отображаются при нажатии программной клавиши **ПЕРЕХОДЫ**. Система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши:

Экранная клавиша	Функция
	<b>FN 9: ЕСЛИ РАВНЫ, ПЕРЕХОД</b> например, <b>FN 9: IF +Q1 EQU +Q3 GOTO LBL "UPCAN25"</b>
	Если оба значения или параметра равны, совершается переход к указанной метке
	<b>FN 9: ЕСЛИ НЕ ОПРЕДЕЛЕН ПЕРЕХОД,</b> например <b>FN 9: IF +Q1 IS UNDEFINED GOTO LBL "UPCAN25"</b>
	Если указанный параметр не определен, совершается переход к указанной метке
	<b>FN 9: ЕСЛИ ОПРЕДЕЛЕН ПЕРЕХОД,</b> например <b>FN 9: IF +Q1 IS DEFINED GOTO LBL "UPCAN25"</b>
	Если указанный параметр определен, совершается переход к указанной метке
	<b>FN 10: ЕСЛИ НЕ РАВНЫ, ПЕРЕХОД</b> например, <b>FN 10: IF +10 NE -Q5 GOTO LBL 10</b> Если оба значения или параметра не равны, совершается переход к указанной метке
	<b>FN 11: ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ПЕРЕХОД</b> например, <b>FN 11: IF+Q1 GT+10 GOTO LBL QS5</b> Если первое значение или параметр больше второго значения или параметра, совершается переход к указанной метке
	<b>FN 12: ЕСЛИ МЕНЬШЕ, ПЕРЕХОД</b> например, <b>FN 12: IF+Q5 LT+0 GOTO LBL "ANYNAME"</b> Если первое значение или параметр меньше второго значения или параметра, совершается переход к указанной метке

## 10.7 Контроль и изменение Q-параметров

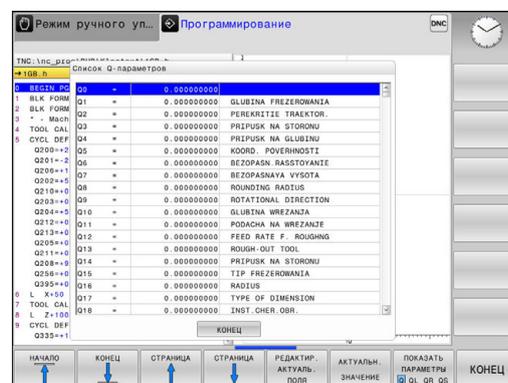
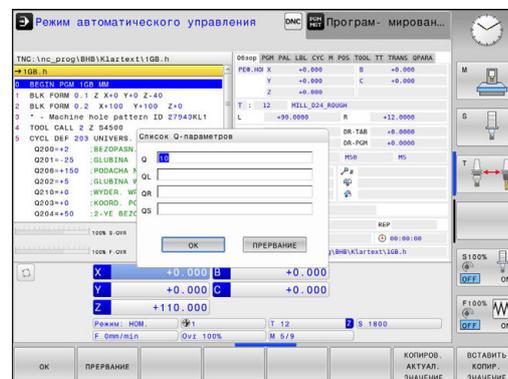
### Порядок действий

Можно контролировать и изменять Q-параметры во всех режимах работы.

- ▶ При необходимости прервите программу (например, нажмите клавишу **NC-стоп** и программную клавишу **ВНУТР. СТОП**) или остановите выполнение симуляции



- ▶ Вызовите функции Q-параметров: нажмите программную клавишу **Q ИНФО** или клавишу **Q**
- ▶ Система ЧПУ отобразит все параметры и относящиеся к ним текущие значения в виде списка.
- ▶ Выберите желаемый параметр с помощью клавиш со стрелками или клавиши **GOTO**
- ▶ Если вы хотите изменить значение, нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР. АКТУАЛЬ. ПОЛЯ**. Введите новое значение и подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ Если вы не хотите изменять значение, то нажмите программную клавишу **АКТУАЛЬН. ЗНАЧЕНИЕ** или завершите диалог клавишей **END**



Все параметры с отображаемыми комментариями система ЧПУ использует внутри циклов или в качестве передаваемых параметров. Если необходимо контролировать или изменять локальные, глобальные или строковые параметры, нажмите программную клавишу **ПОКАЗАТЬ ПАРАМЕТРЫ Q, QL, QR, QS**. В этом случае система ЧПУ отобразит соответствующий тип параметра. Описанные до этого функции также действуют.

Во всех режимах работы (за исключением режима **Программирование**) значения Q-параметров можно дополнительно отображать в индикации состояния.

- ▶ При необходимости прервите программу (например, нажмите клавишу **NC-стоп** и программную клавишу **ВНУТР. СТОП**) или остановите выполнение симуляции



- ▶ Вызовите панель программных клавиш для выбора режима разделения экрана



- ▶ Выберите отображение с дополнительной индикацией состояния
- ▶ Система ЧПУ отобразит в правой половине экрана форму состояния **Обзор**.



- ▶ Нажмите программную клавишу **СОСТОЯНИЕ Q-ПАРАМ.**



- ▶ Нажмите программную клавишу **Q ПАРАМЕТРЫ СПИСОК**
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Определите номер параметра для каждого типа параметра (Q, QL, QR, QS), который вы желаете контролировать. Отдельные Q-параметры разделите запятой, Q-параметры, следующие друг за другом, соедините дефисом, например, 1,3,200-208. Диапазон ввода на один тип параметра составляет 132 символа.



Индикация во вкладке **QPARA** всегда содержит восемь разрядов после запятой. Например, результат для  $Q1 = \text{COS } 89.999$  система ЧПУ отобразит как 0.00001745. Очень большие и очень маленькие значения система ЧПУ отображает в экспоненциальном формате. Результат для  $Q1 = \text{COS } 89.999 * 0.001$  система ЧПУ отобразит как +1.74532925e-08, при этом e-08 соответствует коэффициенту  $10^{-8}$ .

## 10.8 Дополнительные функции

### Обзор

Дополнительные функции отображаются после нажатия программной клавиши **СПЕЦ. ФУНКЦИИ** Система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши:

Экранная клавиша	Функция	Страница
FN14 ОШИБКА=	<b>FN 14: ERROR</b> выдача сообщений об ошибках	403
FN16 ПЕЧАТЬ #.	<b>FN 16: F-PRINT</b> Вывод отформатированных текстов и Q-параметров	408
FN18 СИС-ДАН. СЧИТАТЬ	<b>FN 18: SYSREAD</b> Считывание системных данных	416
FN19 PLC=	<b>FN 19: PLC</b> передача значений в PLC	450
FN20 ЖДАТЬ	<b>FN 20: WAIT FOR</b> Синхронизация NC и PLC	451
FN26 ТАБЛИЦУ ОТКРЫТЬ	<b>FN 26: TABOPEN</b> Открытие свободно определяемой таблицы	555
FN27 ТАБЛИЦУ ЗАПИСАТЬ	<b>FN 27: TABWRITE</b> Запись в свободно определяемую таблицу	556
FN28 ТАБЛИЦУ ЧИТАТЬ	<b>FN 28: TABREAD</b> Считывание из свободно определяемой таблицы	557
FN29 PLC LIST=	<b>FN 29: PLC</b> передача в PLC до восьми значений	452
FN37 EXPORT	<b>FN 37: EXPORT</b> Экспорт локальных Q-параметров или QS-параметров в вызывающую программу	453
FN38 ОТПРАВИТЬ	Функцию <b>FN 38: SEND</b> Отправить информацию из управляющей программы	453

## FN 14: ERROR – выдача сообщений об ошибках

Функция **FN 14: ERROR** позволяет выводить программные сообщения, которые задаются производителем станков или фирмой HEIDENHAIN. Когда система ЧПУ во время отработки или теста программы достигает кадра с **FN 14: ERROR**, она прерывает процесс и выдает сообщение. После этого необходимо перезапустить программу.

Диапазон номеров ошибок	Стандартный диалог
0 ... 999	Диалог зависит от станка
1000 ... 1199	Внутренне сообщение об ошибке

### Пример

Система ЧПУ должна выдавать сообщение, если шпиндель не включен.

```
180 FN 14: ERROR = 1000
```

### Запрограммированные фирмой HEIDENHAIN сообщения об ошибках

Номер ошибки	Текст
1000	Шпиндель?
1001	Ось инструмента отсутствует
1002	Радиус инструмента слишком мал
1003	Радиус инструмента слишком велик
1004	Диапазон превышен
1005	Неверная начальная позиция
1006	РАЗВОРОТ не допускается
1007	МАСШТАБИРОВАНИЕ не допускается
1008	ЗЕРКАЛЬНОЕ ОТОБРАЖЕНИЕ не допускается
1009	Смещение не допускается
1010	Подача отсутствует
1011	Неверное введенное значение
1012	Неверный знак числа
1013	Угол не допускается
1014	Точка ощупывания недоступна
1015	Слишком много точек
1016	Введенные данные противоречивы
1017	CYCL неполон
1018	Плоскость определена неверно
1019	Запрограммирована неверная ось
1020	Неверная скорость вращения
1021	Поправка на радиус не определена
1022	Закругление не определено
1023	Радиус округления слишком велик
1024	Запуск программы не определен
1025	Слишком много подпрограмм
1026	Отсутствует точка привязки к углу
1027	Не определен цикл обработки
1028	Ширина канавки слишком мала
1029	Карман слишком мал
1030	Q202 не определен
1031	Q205 не определен
1032	Введите значение для Q218 больше, чем для Q219
1033	CYCL 210 не допускается
1034	CYCL 211 не допускается
1035	Q220 слишком велико

Номер ошибки	Текст
1036	Введите значение для Q222 больше, чем для Q223
1037	Введите значение для Q244 больше 0
1038	Введите значение для Q245, не равное значению Q246
1039	Введите пределы угла < 360°
1040	Введите значение для Q223 больше, чем для Q222
1041	Q214: 0 не допускается
1042	Направление перемещения не определено
1043	Таблица нулевых точек неактивна
1044	Ошибка положения: центр 1-й оси
1045	Ошибка положения: центр 2-й оси
1046	Отверстие слишком мало
1047	Отверстие слишком велико
1048	Цапфа слишком мала
1049	Цапфа слишком велика
1050	Карман слишком мал: дополнительная обработка 1.А.
1051	Карман слишком мал: дополнительная обработка 2.А.
1052	Карман слишком велик: брак 1.А.
1053	Карман слишком велик: брак 2.А.
1054	Цапфа слишком мала: брак 1.А.
1055	Цапфа слишком мала: брак 2.А.
1056	Цапфа слишком велика: дополнительная обработка 1.А.
1057	Цапфа слишком велика: дополнительная обработка 2.А.
1058	TCHPROBE 425: ошибка максимального размера
1059	TCHPROBE 425: ошибка минимального размера
1060	TCHPROBE 426: ошибка максимального размера
1061	TCHPROBE 426: ошибка минимального размера
1062	TCHPROBE 430: диаметр слишком велик
1063	TCHPROBE 430: диаметр слишком мал
1064	Ось измерений не определена
1065	Допуск на поломку инструмента превышен

Номер ошибки	Текст
1066	Введите значение для Q247, не равное 0
1067	Введите значение для Q247 больше 5
1068	Таблица нулевых точек?
1069	Тип фрезерования Q351 введите неравным 0
1070	Уменьшите глубину резьбы
1071	Проведите калибровку
1072	Значение допуска превышено
1073	Функция поиска кадра активна
1074	ОРИЕНТИРОВКА не допускается
1075	3DROT не допускается
1076	Активировать 3DROT
1077	Введите отрицательное значение параметра "глубина"
1078	Значение Q303 в цикле измерения не определено!
1079	Ось инструмента не допускается
1080	Рассчитанные значения ошибочны
1081	Точки измерения противоречат друг другу
1082	Безопасная высота задана неверно
1083	Вид врезания противоречив
1084	Цикл обработки не допускается
1085	Строка защищена от записи
1086	Припуск больше глубины
1087	Угол при вершине не определен
1088	Данные противоречивы
1089	Положение канавки 0 не допускается
1090	Введите значение врезания, не равное 0
1091	Переключение Q399 не допускается
1092	Инструмент не определен
1093	Недопустимый номер инструмента
1094	Недопустимое название инструмента
1095	ПО-опция неактивна
1096	Восстановление кинематики невозможно
1097	Недопустимая функция
1098	Размеры заготовки противоречивы
1099	Недопустимая координата измерения
1100	Нет доступа к кинематике

Номер ошибки	Текст
1101	Измерение позиции вне диапазона перемещения
1102	Предустановка компенсации невозможна
1103	Радиус инструмента слишком велик
1104	Вид врезания невозможен
1105	Угол врезания определен неверно
1106	Угол раствора не определен
1107	Ширина канавки слишком большая
1108	Коэффициенты масштабирования не равны
1109	Данные инструмента несовместимы

## FN16: F-PRINT – вывод текстов и значений Q-параметров в отформатированном виде



С помощью **FN16: F-PRINT** можно выводить на дисплей любые сообщения из NC-программы. Такие сообщения система ЧПУ отображает во всплывающем окне.

**Дополнительная информация:** "Вывод сообщений на дисплей", Стр. 414

Функция **FN16: F-PRINT** позволяет выводить тексты и значения Q-параметров в отформатированном виде, например для сохранения протоколов измерений. При выводе значений система ЧПУ сохраняет данные в файле, заданном в кадре **FN 16**. Максимальный размер выводимого файла составляет 20 килобайт.

Для того чтобы было можно использовать функцию **FN 16: F-PRINT**, необходимо сперва запрограммировать текстовый файл, который определяет формат вывода.

### Доступные функции

При создании текстовых файлов применяйте следующие функции форматирования:

Обозначение	Функция
"....."	Формат для выдачи текстов и переменных определяется между двумя верхними кавычками
%9.3F	Формат Q-параметра: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ %: определение формата</li> <li>■ 9.3: всего 9 символов (вкл. десятичный разделитель), из них 3 знака после запятой</li> <li>■ F: Floating (десятичное число), формат для Q, QL, QR</li> </ul>
%+7.3F	Формат Q-параметра: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ %: определение формата</li> <li>■ +: число выровненное справа</li> <li>■ 7.3: всего 7 символов (вкл. десятичный разделитель), из них 3 знака после запятой</li> <li>■ F: Floating (десятичное число), формат для Q, QL, QR</li> </ul>
%S	Формат текстовой переменной QS
%D или %I	Формат целочисленного значения (Integer)
,	Разделительный знак между форматом выдачи и параметром
;	Знак конца кадра, закрывает строку
\n	Разрыв строки
+	Значение параметра Q выровнено справа
-	Значение параметра Q выровнено слева

Чтобы иметь возможность выдавать в файл протокола другую информацию, предлагаются следующие функции:

Кодовое слово	Функция
CALL_PATH	Выдает путь доступа к управляющей программе, в которой находится FN16-функция. Пример: "Measuring program: %S",CALL_PATH;
M_CLOSE	Закрывает файл, в который были введены данные при помощи FN16. Пример: M_CLOSE;
M_APPEND	Добавляет протокол при повторной выдаче к существующему протоколу. Пример: M_APPEND;
M_APPEND_MAX	Добавляет протокол при повторной выдаче к уже существующему протоколу до превышения заданного максимального размера файла в килобайтах. Пример: M_APPEND_MAX20;
M_TRUNCATE	Перезаписывает протокол при повторной выдаче. Пример: M_TRUNCATE;
L_ENGLISH	Вывод текста только при английском языке диалога
L_GERMAN	Вывод текста только при немецком языке диалога
L_CZECH	Вывод текста только при чешском языке диалога
L_FRENCH	Вывод текста только при французском языке диалога
L_ITALIAN	Вывод текста только при итальянском языке диалога
L_SPANISH	Вывод текста только при испанском языке диалога
L_PORTUGUE	Вывод текста только при португальском языке диалога
L_SWEDISH	Вывод текста только при шведском языке диалога
L_DANISH	Вывод текста только при датском языке диалога
L_FINNISH	Вывод текста только при финском языке диалога
L_DUTCH	Вывод текста только при нидерландском языке диалога
L_POLISH	Вывод текста только при польском языке диалога
L_HUNGARIA	Вывод текста только при венгерском языке диалога
L_CHINESE	Вывод текста только при китайском языке диалога

Кодовое слово	Функция
L_CHINESE_TRAD	Вывод текста только при китайском (традиционном) языке диалога
L_SLOVENIAN	Вывод текста только при словенском языке диалога
L_NORWEGIAN	Вывод текста только при норвежском языке диалога
L_ROMANIAN	Вывод текста только при румынском языке диалога
L_SLOVAK	Вывод текста только при словацком языке диалога
L_TURKISH	Вывод текста только при турецком языке диалога
L_ALL	Выдавать текст независимо от языка диалога
HOUR	Количество часов реального времени
MIN	Количество минут реального времени
SEC	Количество секунд реального времени
DAY	День реального времени
MONTH	Порядковый номер месяца реального времени
STR_MONTH	Сокращенное название месяца реального времени
YEAR2	Две последние цифры года реального времени
YEAR4	Порядковый номер года реального времени

### Создание текстового файла

Чтобы иметь возможность выводить тексты и значения Q-параметров, следует при помощи текстового редактора ЧПУ создать текстовый файл, в котором необходимо определить форматы и Q-параметры, предусмотренные для вывода. Создайте такой файл с расширением **.A**.

Пример текстового файла, определяющего формат выдачи:

**"ПРОТОКОЛ ИЗМЕРЕНИЯ ЦЕНТРА ТЯЖЕСТИ ДИСКА";**

**"ДАТА: %02d.%02d.%04d", ДЕНЬ, МЕСЯЦ, ГОД4;**

**"ВРЕМЯ: %02d:%02d:%02d", ЧАС, МИН, СЕК;**

**"КОЛИЧЕСТВО ЗНАЧЕНИЙ ИЗМЕРЕНИЯ: = 1";**

**"X1 = %9.3F", Q31;**

**"Y1 = %9.3F", Q32;**

**"Z1 = %9.3F", Q33;**

**Введите в NC-программе FN 16: F-PRINT, чтобы активировать вывод:**

Введите в функции FN 16 путь к источнику и путь к файлу вывода.

Внутри функции **FN16** задайте файл вывода, содержащий выводимые тексты. Система ЧПУ создает файл вывода в конце программы (**END PGM**), при отмене программы (клавиша **NC-СТОП**) или по команде **M\_CLOSE**.



Если указать в качестве пути к файлу протокола только имя файла, то система ЧПУ записывает файл протокола в директории, в которой находится NC-программа с функцией **FN16**.

Помимо абсолютных, можно также использовать относительные пути:

- начиная с папки вызывающей программы, на один уровень вниз **FN 16: F-PRINT MASKE\MASKE1.A/ PROT\PROT1.TXT**
- начиная с папки вызывающей программы, на один уровень вверх в другую папку **FN 16: F-PRINT .. \MASKE\MASKE1.A/ ..\PROT1.TXT**

**Пример**

```
96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/ TNC:\PROT1.TXT
```

Система ЧПУ создаст файл PROT1.TXT:

**ПРОТОКОЛ ИЗМЕРЕНИЯ ЦЕНТРА ТЯЖЕСТИ ДИСКА**

**ДАТА: 15.07.2015**

**ВРЕМЯ: 8:56:34**

**КОЛИЧЕСТВО ЗНАЧЕНИЙ ИЗМЕРЕНИЯ: = 1**

**X1 = 149,360**

**Y1 = 25,509**

**Z1 = 37,000**



Указания по использованию и программированию:

- Если файл выводится в программе многократно, то система ЧПУ выводит все тексты в целевой файл последовательно.
- Запрограммируйте в кадре **FN16** файл формата и файл протокола с соответствующим расширением.
- Расширение файла протокола определяет формат файла вывода (например, .TXT, .A, .XLS, .HTML).
- В параметрах пользователя **fn16DefaultPath** (№. 102202) и **fn16DefaultPathSim** (№. 102203) вы можете задать стандартный путь для вывода файлов протокола
- Если вы используете **FN16**, то файл не должен быть в кодировке UTF-8.
- Много полезной информации по файлу протокола можно узнать, выполнив функцию **FN 18** (например, номер последнего цикла ощупывания).  
**Дополнительная информация:** "FN 18: SYSREAD – считывание системных данных", Стр. 416

### Вывод сообщений на дисплей

Функцию **FN16: F-PRINT** можно также использовать для вывода на дисплей произвольных сообщений из NC-программы в отдельном всплывающем окне. Благодаря этому даже длинные тексты указаний отображаются в любом месте программы таким образом, что оператор вынужден на них реагировать. Также можно выводить содержание Q-параметров, если файл описания протокола содержит соответствующие инструкции. Чтобы сообщение появилось на дисплее системы ЧПУ, следует ввести в качестве имени файла протокола только **screen:**.

#### Пример

```
96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/screen:
```

Если сообщение содержит больше строк, чем отображено в окне перехода, можно листать информацию в окне перехода при помощи кнопки со стрелкой.

Для закрытия окна перехода: нажмите клавишу **CE**. Чтобы закрыть окно, используя управление программой, следует запрограммировать следующий NC-кадр:

#### Пример

```
96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A/SCLR:
```



Если файл выводится в программе многократно, то система ЧПУ выводит все тексты в целевой файл последовательно.

### Вывод сообщений на внешнее устройство

Функция **FN 16** позволяет сохранять файлы протоколов на внешние носители.

Введите полное название пути целевого доступа в функции **FN 16**:

#### Пример

```
96 FN 16: F-PRINT TNC:\MSK\MSK1.A / PC325:\LOG\PRO1.TXT
```



Если файл выводится в программе многократно, то система ЧПУ выводит все тексты в целевой файл последовательно.

**Укажите источник и назначение с параметрами**

Файл источника и файл вывода можно также указать в виде Q- или QS-параметров. Для этого в NC-программе необходимо заранее указать необходимый параметр.

**Дополнительная информация:** "Присвоение строкового параметра", Стр. 475

Чтобы система ЧПУ понимала, что вы работаете с Q-параметрами, введите их в функцию **FN16-**, используя следующий синтаксис:

Ввод	Функция
<code>:'QS1'</code>	Перед QS-параметрами следует ставить двоеточие, а между ними – апостроф
<code>:'QL3'.txt</code>	При необходимости задайте дополнительное расширение для целевого файла

**Печать сообщений**

Вы можете использовать функцию **FN16: F-PRINT** также для вывода на печать любых сообщений.

**Дополнительная информация:** "Printer", Стр. 117

Чтобы сообщение отправилось на печать, следует ввести в качестве имени файла протокола только **Printer:\** и после этого имя соответствующего файла.

Система ЧПУ сохраняет файл по пути **PRINTER:** до тех пор, пока он не будет распечатан.

**Пример**

```
96 FN 16: F-PRINT TNC:\MASKE\MASKE1.A\PRINTER:\DRUCK1
```

## FN 18: SYSREAD – считывание системных данных

Функция **FN 18: SYSREAD** позволяет считывать системные данные и сохранять их в Q-параметрах. Выбор системных данных осуществляется через номер группы (ID), номер системных данных и при необходимости через индекс.



Считываемые функцией **FN 18: SYSREAD** значения система ЧПУ всегда выводит в **метрических** единицах независимо от единиц измерения NC-программы.



Ниже представлен полный список функций **FN 18: SYSREAD**. Обратите внимание, что в зависимости от типа системы ЧПУ могут быть доступны не все функции.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Информация о программе</b>				
	10	3	-	Номер активного цикла обработки
		6	-	Номер последнего выполненного цикла ошупывания -1 = нет
		7	-	Тип вызывающей NC-программы: -1 = нет 0 = видимая NC-программа 1 = цикл/макрос, главная программа видимая 2 = цикл/макрос, нет видимой главной программы
		103	Номер Q-параметра	Относительный в пределах NC-цикла; для запроса, явно ли указан записанный под IDX Q-параметр в относящемся к нему CYCLE DEF.
		110	Номер QS-параметра	Существует ли файл с именем QS (IDX)? 0 = нет, 1 = да Функция может обрабатывать относительные пути к файлам.
		111	Номер QS-параметра	Существует ли файл с именем QS (IDX)? 0 = нет, 1 = да Можно использовать только абсолютные пути к файлам.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Системные адреса перехода</b>				
	13	1	-	Метка, к которой осуществляется переход при M2/M30, вместо окончания текущей программы. Значение = 0: M2/M30 действует стандартно
		2	-	Метка, к которой осуществляется переход при FN14: ERROR с реакцией NC-CANCEL, вместо прерывания программы с ошибкой. Запрограммированный в команде FN14 номер ошибки можно считать под ID992 NR14. Значение = 0: FN14 действует стандартно.
		3	-	Метка, к которой осуществляется переход при внутренней ошибке сервера (SQL, PLC, CFG) или при ошибочной операции с файлами (FUNCTION FILECOPY, FUNCTION FILEMOVE или FUNCTION FILEDELETE), вместо прерывания программы с выводом ошибки. Значение = 0: ошибка действует стандартно.
<b>Состояние станка</b>				
	20	1	-	Активный номер инструмента
		2	-	Номер подготовленного инструмента
		3	-	Текущая ось инструмента 0 = X, 6 = U 1 = Y, 7 = V 2 = Z, 8 = W
		4	-	Запрограммированная частота вращения шпинделя
		5	-	Текущее состояние шпинделя -1 = состояние не определено 0 = M3 активно 1 = M4 активно 2 = M5 активно после M3 3 = M5 активно после M4
		7	-	Текущая передача
		8	-	Состояние подачи СОЖ 0 = выкл., 1 = вкл.
		9	-	Активная скорость подачи
		10	-	Индекс подготовленного инструмента
		11	-	Индекс активного инструмента
		14	-	Номер активного шпинделя
		20	-	Запрограммированная скорость резания в режиме токарной обработки

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		21	-	Режим шпинделя в режиме токарной обработки: 0 = пост. частота вращения 1 = пост. скорость резания
		22	-	Состояние подачи СОЖ M7: 0 = выкл., 1 = вкл.
		23	-	Состояние подачи СОЖ M8: 0 = выкл., 1 = вкл.
<b>Данные канала</b>				
	25	1	-	Номер канала
<b>Параметры цикла</b>				
	30	1	-	Безопасное расстояние
		2	-	Глубина сверления/фрезерования
		3	-	Глубина врезания
		4	-	Подача на глубину
		5	-	Первая длина боковой стороны, цикл «Карман»
		6	-	Вторая длина боковой стороны, цикл «Карман»
		7	-	Первая длина боковой стороны, цикл «Канавка»
		8	-	Вторая длина боковой стороны, цикл «Канавка»
		9	-	Радиус круглого кармана
		10	-	Подача при фрезеровании
		11	-	Направление вращения траектории фрезерования
		12	-	Время ожидания
		13	-	Шаг резьбы, циклы 17 и 18
		14	-	Припуск для чистовой обработки
		15	-	Угол выборки
		21	-	Угол ощупывания
		22	-	Путь ощупывания
		23	-	Подача измерения
		49	-	HSC-Mode (цикл 32, допуск)
		50	-	Допуск для осей вращения (цикл 32, допуск)

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		52	Номер Q-параметра	Тип передаваемого параметра в пользовательских циклах: -1: параметр цикла в CYCL DEF не запрограммирован 0: параметр цикла в CYCL DEF запрограммирован в виде числа (Q-параметр) 1: параметр цикла в CYCL DEF запрограммирован в виде строкового параметра (Q-параметр)
		60	-	Безопасная высота (циклы ощупывания 30–33)
		61	-	Проверка (циклы ощупывания 30–33)
		62	-	Измерение режущей кромки (циклы ощупывания 30–33)
		63	-	Номер Q-параметра для результата (циклы ощупывания 30–33)
		64	-	Тип Q-параметра для результата (циклы ощупывания 30–33) 1 = Q, 2 = QL, 3 = QR
		70	-	Множитель для подачи (циклы 17 и 18)
<b>Модальное состояние</b>				
	35	1	-	Размеры: 0 = абсолютные (G90) 1 = в приращениях (G91)
<b>Данные для SQL-таблиц</b>				
	40	1	-	Код результата для последней SQL-команды. Если последний код результата был равен 1 (= ошибка), в качестве обратных значений передается код ошибки.
<b>Данные из таблицы инструментов</b>				
	50	1	Номер инструмента	Длина инструмента L
		2	Номер инструмента	Радиус инструмента R
		3	Номер инструмента	Радиус инструмента R2
		4	Номер инструмента	Припуск на длину инструмента DL
		5	Номер инструмента	Припуск на радиус инструмента DR
		6	Номер инструмента	Припуск на радиус инструмента DR2
		7	Номер инструмента	Инструмент заблокирован TL 0 = не заблокирован, 1 = заблокирован

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		8	Номер инструмента	Номер инструмента для замены RT
		9	Номер инструмента	Максимальный срок службы TIME1
		10	Номер инструмента	Максимальный срок службы TIME2
		11	Номер инструмента	Текущий срок службы CUR.TIME
		12	Номер инструмента	PLC-состояние
		13	Номер инструмента	Максимальная длина режущей кромки LCUTS
		14	Номер инструмента	Максимальный угол врезания ANGLE
		15	Номер инструмента	ТТ: количество режущих кромок CUT
		16	Номер инструмента	ТТ: допуск на износ по длине LTOL
		17	Номер инструмента	ТТ: допуск на износ по радиусу RTOL
		18	Номер инструмента	ТТ: направление вращения DIRECT 0 = положительное, -1 = отрицательное
		19	Номер инструмента	ТТ: смещение на плоскости R-OFFS R = 99999,9999
		20	Номер инструмента	ТТ: смещение по длине L-OFFS
		21	Номер инструмента	ТТ: допуск на поломку по длине LBREAK
		22	Номер инструмента	ТТ: допуск на поломку по радиусу RBREAK
		28	Номер инструмента	Макс. частота вращения NMAX
		32	Номер инструмента	Угол при вершине TANGLE
		34	Номер инструмента	Отвод разрешен LIFTOFF (0 = нет, 1 = да)
		35	Номер инструмента	Радиус допуска на износ R2TOL
		36	Номер инструмента	Тип инструмента TYPE (фреза = 0, шлифовальный инструмент = 1, ... измерительный щуп = 21)
		37	Номер инструмента	Строка в таблице измерительных щупов
		38	Номер инструмента	Отметка времени последнего использования

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		39	Номер инструмента	ACC
		40	Номер инструмента	Шаг для циклов нарезания резьбы

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Данные из таблицы мест</b>				
	51	1	Номер места	Номер инструмента
		2	Номер места	0 = без специального инструмента 1 = специальный инструмент
		3	Номер места	0 = без фиксированного места 1 = фиксированное место
		4	Номер места	0 = место не заблокировано, 1 = место заблокировано
		5	Номер места	PLC-состояние
<b>Определить инструмент</b>				
	52	1	Номер инструмента	Номер места
		2	Номер инструмента	Номер магазина инструментов
<b>Данные инструмента для строб. импульсов T и S</b>				
	57	1	T-Code	Номер инструмента IDX0 = строб. импульс T0 (отложить инструмент), IDX1 = строб. импульс T1 (заменить инструмент), IDX2 = строб. импульс T2 (подготовить инструмент)
		2	T-Code	Индекс инструмента IDX0 = строб. импульс T0 (отложить инструмент), IDX1 = строб. импульс T1 (заменить инструмент), IDX2 = строб. импульс T2 (подготовить инструмент)
		5	-	Частота вращения шпинделя IDX0 = строб. импульс T0 (отложить инструмент), IDX1 = строб. импульс T1 (заменить инструмент), IDX2 = строб. импульс T2 (подготовить инструмент)
<b>Значения, запрограммированные в кадре TOOL CALL</b>				
	60	1	-	Номер инструмента T
		2	-	Активная ось инструмента 0 = X, 1 = Y 2 = Z, 6 = U 7 = V, 8 = W
		3	-	Скорость вращения шпинделя S
		4	-	Припуск на длину инструмента DL
		5	-	Припуск на радиус инструмента DR
		6	-	Автоматический TOOL CALL 0 = да, 1 = нет
		7	-	Припуск на радиус инструмента DR2
		8	-	Индекс инструмента

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		9	-	Активная скорость подачи
		10	-	Скорость резания [мм/мин]
<b>Значения, запрограммированные в TOOL DEF</b>				
	61	0	Номер инструмента	Считать номер последовательности смены инструментов: 0 = инструмент уже в шпинделе, 1 = замена внешних инструментов, 2 = замена внутреннего инструмента на внешний, 3 = замена специального инструмента на внешний инструмент, 4 = замена внешнего инструмента, 5 = замена внешнего инструмента на внутренний, 6 = замена внутреннего инструмента на внутренний, 7 = замена специального инструмента на внутренний инструмент, 8 = замена внутреннего инструмента, 9 = замена внешнего инструмента на специальный инструмент, 10 = замена специального инструмента на внутренний инструмент, 11 = замена специального инструмента на специальный инструмент, 12 = замена специального инструмента, 13 = замена внешнего инструмента, 14 = замена внутреннего инструмента, 15 = замена специального инструмента
		1	-	Номер инструмента T
		2	-	Длина
		3	-	Радиус
		4	-	Указатель
		5	-	Данные инструмента программируются в TOOL DEF 1 = да, 0 = нет

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Значения LAC и VSC</b>				
	71	0	0	Индекс NC-оси, для которой необходимо выполнить процедуру взвешивания LAC или уже эта процедура была проведена (от X до W = от 1 до 9)
			2	Общее значение инерции, полученное в результате взвешивания LAC в [кгм <sup>2</sup> ] (в случае осей вращения A/B/C), или общая масса в [кг] (в случае линейных осей X/Y/Z)
		1	0	Цикл 957 Выход из резьбы
<b>Доступная область памяти для заводских циклов</b>				
	72	0-39	с 0 по 30	Доступная область памяти для заводских циклов. Значения сбрасываются системой ЧПУ только при перезагрузке системы управления (= 0). При отмене значения не сбрасываются до значения в момент исполнения. Вплоть до 597110-11: только NR 0-9 и IDX 0-9 Начиная с 597110-12: NR 0-39 и IDX 0-30
<b>Доступная область памяти для пользовательских циклов</b>				
	73	0-39	с 0 по 30	Доступная область памяти для пользовательских циклов. Значения сбрасываются системой ЧПУ только при перезагрузке системы управления (= 0). При отмене значения не сбрасываются до значения в момент исполнения. Вплоть до 597110-11: только NR 0-9 и IDX 0-9 Начиная с 597110-12: NR 0-39 и IDX 0-30
<b>Минимальная частота вращения шпинделя</b>				
	90	1	ID шпинделя	Минимальная частота вращения шпинделя на самой низкой передаче. Если передачи не сконфигурированы, то частота вращения берется из набора параметров с индексом 0. Индекс 99 = активный шпиндель
<b>Коррекция инструмента</b>				
	200	1	1 = без припуска, 2 = с припуском, 3 = с припуском и припуск из TOOL CALL	Активный радиус
		2	1 = без припуска, 2 = с припуском, 3 = с	Активная длина

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
			припуском и припуск из TOOL CALL	
		3	1 = без припуска, 2 = с припуском, 3 = с припуском и припуск из TOOL CALL	Радиус скругления R2
		6	Номер инструмента	Длина инструмента Индекс 0 = активный инструмент
<b>Преобразование координат</b>				
	210	1	-	Базовый поворот (вручную)
		2	-	Запрограммированный поворот
		3	-	Текущая ось шпинделя, биты № 0–2 и 6–8: ось X, Y, Z и U, V, W
		4	Ось	Активный коэффициент масштабирования Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		5	Ось вращения	3D-ROT Индекс: 1–3 (A, B, C)
		6	-	Наклон плоскости обработки в режимах выполнения программ 0 = неактивно –1 = активно
		7	-	Наклон плоскости обработки в ручных режимах 0 = неактивно –1 = активно
		8	Номер QL-параметра	Угол кручения между шпинделем и наклоненной системой координат. Проецирует заданный в QL-параметре угол из системы координат ввода в систему координат инструмента. Если IDX не задается, проецируется угол 0.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Активная система координат</b>				
	211	–	-	1 = система ввода (по умолчанию) 2 = REF-система 3 = система смены инструмента
<b>Специальные преобразования в режиме токарной обработки</b>				
	215	1	-	Угол для прецессии системы ввода в плоскости XY в режиме токарной обработки. Для сброса преобразования в качестве значения угла следует указать значение 0. Это преобразование применяется в рамках цикла 800 (параметр Q497).
		3	1-3	Считывание пространственного угла, записанного посредством NR2. Индекс: 1–3 (rotA, rotB, rotC)
<b>Активное смещение нулевой точки</b>				
	220	2	Ось	Текущее смещение нулевой точки в [мм] Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		3	Ось	Считывание разницы между референтной меткой и точкой привязки. Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		4	Ось	Считать значения OEM-Offset.. Индекс: 1–9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS... )
<b>Диапазон перемещений</b>				
	230	2	Ось	Отрицательный программный концевой выключатель Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		3	Ось	Положительный программный концевой выключатель Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		5	-	Программный концевой выключатель вкл. или выкл.: 0 = вкл., 1 = выкл. Для осей по модулю необходимо задать верхнюю и нижнюю границу или не задавать границы вообще.
		12	Ось	Значение для отрицательного программного концевого выключателя нужно постоянно перезаписывать в CfgPositionLimits. Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		13	Ось	Значение для положительного программного концевого выключателя нужно постоянно перезаписывать в CfgPositionLimits. Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
<b>Считать заданную позицию в REF-системе</b>				
	240	1	Ось	Текущая заданная позиция в REF-системе

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Считать заданную позицию в REF-системе вместе со значениями смещения (маховичок и пр.)</b>				
	241	1	Ось	Текущая заданная позиция в REF-системе
<b>Считать текущую позицию в активной системе координат</b>				
	270	1	Ось	Текущая заданная позиция в системе ввода
<b>Считать заданную позицию в активной системе координат вместе со значениями смещения (маховичок и пр.)</b>				
	271	1	Ось	Текущая заданная позиция в системе ввода
<b>Информация о M128</b>				
	280	1	-	M128 активно: -1 = да, 0 = нет
<b>Кинематика станка</b>				
	290	5	-	0: компенсация температуры неактивна 1: компенсация температуры активна
		10	-	Индекс кинематики станка, запрограммированной в FUNCTION MODE MILL или FUNCTION MODE TURN из Channels/ChannelSettings/CfgKinList/kinCompositeModels -1 = не запрограммирован
<b>Считывание данных кинематики</b>				
	295	1	Номер QS-параметра	Считывание имен осей активной трехосевой кинематики. Имена осей записываются после QS (IDX), QS (IDX+1) и QS (IDX+2). 0 = операция выполнена успешно
		2	0	Функция FACING HEAD POS активна? 1 = да, 0 = нет
		4	Ось вращения	Считать, участвует ли указанная ось вращения в расчете кинематики. 1 = да, 0 = нет (Ось вращения можно исключить из расчета кинематики посредством M138.) Индекс: 4, 5, 6 (A, B, C)
		10	Ось	Определение программируемых осей. Определить для указанного индекса оси соответствующий ID оси (индекс из CfgAxis/axisList). Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		11	ID оси	Определение программируемых осей. Для указанного ID оси определить индекс оси (X = 1, Y = 2...). Индекс: ID оси (индекс из CfgAxis/axisList)
<b>Модификация геометрического поведения</b>				
	310	20	Ось	Программирование диаметра: -1 = выкл., 0 = вкл.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Текущее системное время</b>				
	320	1	0	Системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 00:00:00 (реальное время)
			1	Системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 00:00:00 (предварительный расчет).
		3	-	Считывание или времени обработки текущей NC-программы.
<b>Формат системного времени</b>				
	321	0	0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ДД.ММ.ГГГГ чч:мм:сс
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ДД.ММ.ГГГГ чч:мм:сс
		1	0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: Д.ММ.ГГГГ ч:мм:сс
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: Д.ММ.ГГГГ ч:мм:сс
		2	0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: Д.ММ.ГГГГ ч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: Д.ММ.ГГГГ ч:мм
		3	0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: Д.ММ.ГГ ч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: Д.ММ.ГГ ч:мм
		4	0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм:сс

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм:сс
	5		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм
	6		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГГГ-ММ-ДД чч:мм
	7		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГ-ММ-ДД чч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГ-ММ-ДД чч:мм
	8		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ДД.ММ.ГГГГ
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ДД.ММ.ГГГГ
	9		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: Д.ММ.ГГГГ
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: Д.ММ.ГГГГ
	10		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: Д.ММ.ГГ

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: Д.ММ.ГГ
	11		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГГГ-ММ-ДД
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГГГ-ММ-ДД
	12		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ГГ-ММ-ДД
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ГГ-ММ-ДД
	13		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: чч:мм:сс
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: чч:мм:сс
	14		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ч:мм:сс
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ч:мм:сс
	15		0	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (реальное время) Формат: ч:мм
			1	Форматирование: системное время в секундах, прошедшее с 01.01.1970, 0:00 (предварительный расчет) Формат: ч:мм

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Глобальные настройки программы GPS: состояние активации «глобально»</b>				
	330	0	-	0 = настройка GPS неактивна 1 = активна любая настройка GPS
<b>Глобальные настройки программы GPS: состояние активации «отдельно»</b>				
	331	0	-	0 = настройка GPS неактивна 1 = активна любая настройка GPS
		1	-	GPS: базовый поворот 0 = выкл., 1 = вкл.
		3	Ось	GPS: зеркальное отражение 0 = выкл., 1 = вкл. Индекс: 1–6 (X, Y, Z, A, B, C)
		4	-	GPS: смещение в модифицированной системе координат детали 0 = выкл., 1 = вкл.
		5	-	GPS: поворот в системе координат ввода 0 = выкл., 1 = вкл.
		6	-	GPS: коэффициент подачи 0 = выкл., 1 = вкл.
		8	-	GPS: совмещение маховичком 0 = выкл., 1 = вкл.
		10	-	GPS: виртуальная ось инструмента VT 0 = выкл., 1 = вкл.
		15	-	GPS: выбор системы координат маховичка 0 = системы координат станка M-CS 1 = системы координат детали W-CS 2 = модифицированной системы координат детали mW-CS 3 = системы координат рабочей плоскости WPL-CS
		16	-	GPS: смещение в системе координат детали 0 = выкл., 1 = вкл.
		17	-	GPS: смещение оси 0 = выкл., 1 = вкл.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Глобальные настройки программы GPS</b>				
	332	1	-	GPS: угол базового поворота
		3	Ось	GPS: зеркальное отражение 0 = не отражается, 1 = отражается Индекс: 1–6 (X, Y, Z, A, B, C)
		4	Ось	GPS: смещение в модифицированной системе координат детали mW-CS Индекс: 1–6 (X, Y, Z, A, B, C)
		5	-	GPS: угол поворота в системе координат ввода I-CS
		6	-	GPS: коэффициент подачи
		8	Ось	GPS: наложение маховичком Макс. значение Индекс: 1–10 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W, VT)
		9	Ось	GPS: значение для наложения маховичком Индекс: 1–10 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W, VT)
		16	Ось	GPS: смещение в системе координат детали W-CS Индекс: 1–3 (X, Y, Z)
		17	Ось	GPS: смещение оси Индекс: 4–6 (A, B, C)
<b>Измерительный щуп TS</b>				
	350	50	1	Тип измерительного щупа: 0: TS120, 1: TS220, 2: TS440, 3: TS630, 4: TS632, 5: TS640, 6: TS444, 7: TS740
			2	Строка в таблице измерительного щупа
		51	-	Рабочая длина
		52	1	Эффективный радиус наконечника щупа
			2	Радиус скругления
		53	1	Смещение центра (главная ось)
			2	Смещение центра (вспомогательная ось)
		54	-	Угол ориентации шпинделя в градусах (смещение центра)
		55	1	Ускоренная подача
			2	Подача измерения
			3	Подача для предварительного позиционирования: FMAX_PROBE или FMAX_MACHINE
		56	1	Максимальный путь измерения
			2	Безопасное расстояние
		57	1	Ориентация шпинделя возможна 0 = нет, 1 = да

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
			2	Угол ориентации шпинделя в градусах
<b>Инструментальный щуп для измерения инструмента ТТ</b>				
	350	70	1	ТТ: тип измерительного щупа
			2	ТТ: строка в таблице измерительных щупов
		71	1/2/3	ТТ: центр измерительного щупа (REF-система)
		72	-	ТТ: радиус измерительного щупа
		75	1	ТТ: ускоренный ход
			2	ТТ: подача измерения при неподвижном шпинделе
			3	ТТ: подача измерения при вращающемся шпинделе
		76	1	ТТ: максимальный путь измерения
			2	ТТ: безопасное расстояние для измерения длины
			3	ТТ: безопасное расстояние для измерения радиуса
			4	ТТ: расстояние от нижней кромки фрезы до верхней кромки измерительного наконечника
		77	-	ТТ: частота вращения шпинделя
		78	-	ТТ: направление ощупывания
		79	-	ТТ: активация радиопередатчика
		80	-	ТТ: останов при отклонении измерительного щупа

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Точка привязки из цикла измерительного щупа (результаты ощупывания)</b>				
	360	1	Координата	Последняя опорная точка ручного цикла измерительного щупа или последняя точка касания из цикла 0 (система координат ввода). Корректировка: длина, радиус и смещение центра
		2	Ось	Последняя точка привязки ручного цикла ощупывания или последняя точка касания из цикла 0 (система координат станка, в качестве индекса допускается использовать оси активной 3D-кинематики). Корректировка: только смещение центра
		3	Координата	Результат измерения в системе координат ввода циклов измерительных щупов 0 и 1. Результат измерения считывается в виде координат. Корректировка: только смещение центра
		4	Координата	Последняя точка привязки ручного цикла измерительного щупа или последняя точка измерения из цикла 0 (система координат заготовки). Результат измерения считывается в виде координат. Корректировка: только смещение центра
		5	Ось	Осевые значения, без коррекции
		6	Координата/ось	Считывание результатов измерения в виде координат/осевых значений в системе ввода процессов ощупывания. Корректировка: только длина
		10	-	Ориентация шпинделя
		11	-	Статус ошибки процедуры ощупывания: 0: процедура ощупывания выполнена успешно -1: точка измерения не достигнута -2: щуп в начале процедуры ощупывания уже отклонен

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Считывание значений из активной таблицы нулевых точек</b>				
	500	Row number	Столбец	Считывание
<b>Считывание/запись значений из (в) таблицы (-у) предустановок (базовое преобразование)</b>				
	507	Row number	1-6	Считывание
<b>Считывание/запись значений смещений оси из таблицы предустановок</b>				
	508	Row number	1-9	Считывание
<b>Данные обработки палет</b>				
	510	1	-	Активная строка
		2	-	Номер палеты из поля PAL/PGM.
		3	-	Текущая строка таблицы палет.
		4	-	Последняя строка NC-программы текущей палеты.
		5	Ось	Ориентированная на инструмент обработка: безопасная высота запрограммирована: 0 = нет, 1 = да Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		6	Ось	Ориентированная на инструмент обработка: безопасная высота значение недействительно, если ID510 NR5 с соответствующим IDX возвращает значение 0. Индекс: 1–9 (X, Y, Z, A, B, C, U, V, W)
		10	-	Номер строки в таблице палет, до которой производится поиск кадра.
		20	-	Вид обработки палет? 0 = ориентированная на деталь 1 = ориентированная на инструмент
	21	-	Автоматическое продолжение после ошибки NC-программы: 0 = заблокировано 1 = активно 10 = отменить продолжение 11 = продолжение со строки в таблице палет, которая может быть выполнена без возникновения ошибки 12 = продолжение со строки в таблице палет, в которой возникла ошибка 13 = продолжение со следующей палеты	

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Считать данные из таблицы точек</b>				
	520	Row number	1-3 X/Y/Z	Считать значения из активной таблицы точек.
			10	Считать значения из активной таблицы точек.
			11	Считать значения из активной таблицы точек.
<b>Считывание или запись активной предустановки</b>				
	530	1	-	Номер активной предустановки из таблицы предустановок.
<b>Активная точка привязки палеты</b>				
	540	1	-	Номер активной точки привязки палеты. возвращает номер активной точки привязки. Если активные точки привязки палеты отсутствуют, функция возвращает значение -1.
		2	-	Номер активной точки привязки палеты. как NR1.
<b>Значения для базового преобразования точки привязки палеты</b>				
	547	row number	Ось	Считать значения базового преобразования из (в) таблицы (-у) предустановок палет.. Индекс: 1-6 (X, Y, Z, SPA, SPB, SPC)
<b>Значения смещения оси из таблицы опорных точек палет</b>				
	548	Row number	Смещение	Считать значения смещения оси из (в) таблицы (-у) точек привязки палет.. Индекс: 1-9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS... )
<b>OEM-Offset</b>				
	558	Row number	Смещение	Считать значения OEM-Offset.. Индекс: 1-9 (X_OFFS, Y_OFFS, Z_OFFS... )
<b>Считывание или запись состояния станка</b>				
	590	2	1-30	Доступно, при выборе программы не стирается.
		3	1-30	Доступно, при пропадании электропитания не стирается (энергонезависимая память).
<b>Считать или записать параметры предварительной обработки кадров одной оси (плоскость станка)</b>				
	610	1	-	Минимальная подача (MP_minPathFeed) в мм/мин.
		2	-	Минимальная подача (MP_minCornerFeed) в мм/мин
		3	-	Предел подачи для высокой скорости (MP_maxG1Feed) в мм/мин

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		4	-	Макс. темп ускорения при низкой скорости ( <b>MP_maxPathJerk</b> ) в м/с <sup>3</sup>
		5	-	Макс. темп ускорения при высокой скорости ( <b>MP_maxPathJerkHi</b> ) в м/с <sup>3</sup>
		6	-	Допуск при низкой скорости ( <b>MP_pathTolerance</b> ) в мм
		7	-	Допуск для высокой скорости ( <b>MP_pathToleranceHi</b> ) в мм
		8	-	Макс. производная темпа ускорения ( <b>MP_maxPathYank</b> ) в м/с <sup>4</sup>
		9	-	Коэффициент допуска в кривых ( <b>MP_curveTolFactor</b> )
		10	-	Доля макс. допустимого темпа ускорения при изменении кривых ( <b>MP_curveJerkFactor</b> )
		11	-	Макс. темп ускорения при оцупывании ( <b>MP_pathMeasJerk</b> )
		12	-	Угловой допуск при подаче при обработке ( <b>MP_angleTolerance</b> )
		13	-	Угловой допуск при ускоренном ходе ( <b>MP_angleToleranceHi</b> )
		14	-	Макс. угол для полигона ( <b>MP_maxPolyAngle</b> )
		18	-	Радиальное ускорение при подаче при обработке ( <b>MP_maxTransAcc</b> )
		19	-	Радиальное ускорение при ускоренном ходе ( <b>MP_maxTransAccHi</b> )
		20	Индекс физической оси	Минимальная подача ( <b>MP_maxFeed</b> ) в мм/мин
		21	Индекс физической оси	Макс. ускорение ( <b>MP_maxAcceleration</b> ) в м/с <sup>2</sup>
		22	Индекс физической оси	Макс. производная переходного темпа ускорения оси при ускоренном ходе ( <b>MP_axTransJerkHi</b> ) в м/с <sup>2</sup>
		23	Индекс физической оси	Макс. производная переходного темпа ускорения оси при подаче при обработке ( <b>MP_axTransJerk</b> ) в м/с <sup>3</sup>
		24	Индекс физической оси	Управление ускорением с упреждением ( <b>MP_compAcc</b> )
		25	Индекс физической оси	Макс. темп ускорения конкретной оси при низкой скорости ( <b>MP_axPathJerk</b> ) в м/с <sup>3</sup>

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		26	Индекс физической оси	Макс. темп ускорения конкретной оси при высокой скорости ( <b>MP_axPathJerkHi</b> ) в м/с <sup>3</sup>
		27	Индекс физической оси	Более точный контроль допуска в углах ( <b>MP_reduceCornerFeed</b> ) 0 = выключено, 1 = включено
		28	Индекс физической оси	DCM: макс. допуск для линейных осей в мм ( <b>MP_maxLinearTolerance</b> )
		29	Индекс физической оси	DCM: макс. угловой допуск в [°] ( <b>MP_maxAngleTolerance</b> )
		30	Индекс физической оси	Контроль допуска для сцепленной резьбы ( <b>MP_threadTolerance</b> )
		31	Индекс физической оси	Форма ( <b>MP_shape</b> ) фильтра <b>axisCutterLoc</b> 0: Off 1: Average 2: Triangle 3: HSC 4: Advanced HSC
		32	Индекс физической оси	Частота ( <b>MP_frequency</b> ) фильтра <b>axisCutterLoc</b> в Гц
		33	Индекс физической оси	Форма ( <b>MP_shape</b> ) фильтра <b>axisPosition</b> 0: Off 1: Average 2: Triangle 3: HSC 4: Advanced HSC
		34	Индекс физической оси	Частота ( <b>MP_frequency</b> ) фильтра <b>axisPosition</b> в Гц
		35	Индекс физической оси	Упорядочение фильтра для режима <b>Ручной режим</b> ( <b>MP_manualFilterOrder</b> )
		36	Индекс физической оси	HSC-Mode ( <b>MP_hscMode</b> ) фильтра <b>axisCutterLoc</b>
		37	Индекс физической оси	HSC-Mode ( <b>MP_hscMode</b> ) фильтра <b>axisPosition</b>
		38	Индекс физической оси	Макс. темп ускорения для конкретной оси при ошупывании ( <b>MP_axMeasJerk</b> )
		39	Индекс физической оси	Оценка ошибки фильтра для расчета отклонения фильтра ( <b>MP_axFilterErrWeight</b> )

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		40	Индекс физической оси	Максимальная длина позиционного фильтра ( <b>MP_maxHscOrder</b> )
		41	Индекс физической оси	Максимальная длина CLP-фильтра ( <b>MP_maxHscOrder</b> )
		42	-	Макс. подача оси при обработке ( <b>MP_maxWorkFeed</b> )
		43	-	Макс. ускорение по касательной во время подачи при обработке ( <b>MP_maxPathAcc</b> )
		44	-	Макс. ускорение по касательной при ускоренном ходе ( <b>MP_maxPathAccHi</b> )
		51	Индекс физической оси	Компенсация ошибки рассогласования в фазе темпа ускорения ( <b>MP_lpcJerkFact</b> )
		52	Индекс физической оси	Коэффициент kv регулятора положения в 1/c ( <b>MP_kvFactor</b> )

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Измерение максимальной нагрузки на одну ось</b>				
	621	0	Индекс физической оси	Завершить измерение динамической нагрузки и сохранить результат в указанном Q-параметре.
<b>Чтение содержимого SIK</b>				
	630	0	Номер опции	Можно непосредственно задать, будет ли установлена опция SIK, указанная в <b>IDX</b> , или нет. 1 = опция разрешена 0 = опция не разрешена
		1	-	Можно определить, какой был установлен Content Level (для функций обновления). -1 = FCL не установлен <№> = установленный FCL
		2	-	Считать серийный номер SIK -1 = недействительный SIK в системе
		10	-	Определить тип управления: 0 = iTNC 530 1 = система ЧПУ на базе NCK (TNC 640, TNC 620, TNC 320, TNC 128, PNC 610...)
<b>Счетчик деталей</b>				
	920	1	-	Запланированные детали. Счетчик возвращает в режиме <b>теста программы</b> значение 0.
		2	-	Уже готовые детали. Счетчик возвращает в режиме <b>теста программы</b> значение 0.
		12	-	Детали, которые еще необходимо изготовить. Счетчик возвращает в режиме <b>теста программы</b> значение 0.
<b>Считать и записать данные текущего инструмента</b>				
	950	1	-	Длина инструмента L
		2	-	Радиус инструмента R
		3	-	Радиус инструмента R2
		4	-	Припуск на длину инструмента DL
		5	-	Припуск на радиус инструмента DR
		6	-	Припуск на радиус инструмента DR2
		7	-	Инструмент заблокирован TL 0 = не заблокирован, 1 = заблокирован
		8	-	Номер инструмента для замены RT
		9	-	Максимальный срок службы TIME1
		10	-	Максимальный срок службы TIME2 при TOOL CALL

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		11	-	Текущий срок службы CUR.TIME
		12	-	PLC-состояние
		13	-	Длина режущей кромки по оси инструмента LCUTS
		14	-	Максимальный угол врезания ANGLE
		15	-	ТТ: количество режущих кромок CUT
		16	-	ТТ: допуск на износ по длине LTOL
		17	-	ТТ: допуск на износ по радиусу RTOL
		18	-	ТТ: направление вращения DIRECT 0 = положительное, -1 = отрицательное
		19	-	ТТ: смещение на плоскости R-OFFS R = 99999,9999
		20	-	ТТ: смещение по длине L-OFFS
		21	-	ТТ: допуск на полумку по длине LBREAK
		22	-	ТТ: допуск на полумку по радиусу RBREAK
		28	-	Макс. частота вращения [1/мин] NMAX
		32	-	Угол при вершине TANGLE
		34	-	Отвод разрешен LIFTOFF (0 = нет, 1 = да)
		35	-	Радиус допуска на износ R2TOL
		36	-	Тип инструмента (фреза = 0, шлифовальный инструмент = 1, ... измерительный щуп = 21)
		37	-	Строка в таблице измерительных щупов
		38	-	Отметка времени последнего использования
		39	-	ACC
		40	-	Шаг для циклов нарезания резьбы
		44	-	Превышение срока службы инструмента

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Доступная область памяти для управления инструментами</b>				
	956	0-9	-	Доступная область данных для управления инструментами. При отмене программы данные не сбрасываются.
<b>Данные преобразования для общих инструментов</b>				
	960	1	-	Положение внутри системы инструментов определено явно:
		2	-	Определение положения по направлениям:
		3	-	Сдвиг по X
		4	-	Сдвиг по Y
		5	-	Сдвиг по Z
		6	-	Компонент X направления Z
		7	-	Компонент Y направления Z
		8	-	Компонент Z направления Z
		9	-	Компонент X направления X
		10	-	Компонент Y направления X
		11	-	Компонент Z направления X
		12	-	Тип определения угла:
		13	-	Угол 1
		14	-	Угол 2
		15	-	Угол 3

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Использование и комплектование инструментом</b>				
	975	1	-	Проверка использования инструмента для текущей программы: результат -2: проверка невозможна, функция отключена в конфигурации результат -1: проверка невозможна, файл использования инструмента отсутствует результат 0: ОК, все инструменты доступны результат 1: проверка не в норме
		2	Строка	Проверьте доступность инструментов, которые требуются в палете из строки IDX в текущей таблице палет. -3 = в строке IDX не определена палета или функция была вызвана из-за пределов обработки палет -2/-1/0/1 см. NR1
<b>Отвод инструмента при NC-стоп</b>				
	980	3	-	(Эта функция устарела, HEIDENHAIN рекомендует ее больше не использовать. ID980 NR3 = 1 является эквивалентом ID980 NR1 = -1, ID980 NR3 = 0 действует аналогично ID980 NR1 = 0. Другие значения не допускаются.) Разрешить отвод на значение, определенное в CfgLiftOff: 0 = заблокировать отвод 1 = разрешить отвод
<b>Циклы измерительных щупов и преобразование координат</b>				
	990	1	-	Поведение при подводе: 0 = стандартное поведение, 1 = переместиться в позицию ошупывания без коррекции. Эффективный радиус, безопасное расстояние – ноль
		2	16	Режим работы станка: автоматический/ручной
		4	-	0 = измерительный стержень не отклонен 1 = измерительный стержень отклонен
		6	-	Инструментальный щуп ТТ активен? 1 = да 0 = нет
		8	-	Текущий угол шпинделя в [°]
		10	Номер QS-параметра	Определить номер инструмента на основании имени инструмента. Обратное значение ориентируется на заданные правила поиска инструмента для замены. Если существует несколько инструментов с одним именем, возвращается первый инструмент из таблицы инструментов.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
				Если выбранный в соответствии с правилами инструмент заблокирован, возвращается инструмент для замены. -1: инструмент с переданным именем не был найден в таблице инструментов, или все рассматриваемые инструменты заблокированы.
		16	0	0 = передать контроль над шпинделем канала PLC, 1 = взять на себя контроль над шпинделем канала
			1	0 = передать контроль над шпинделем инструмента PLC, 1 = взять на себя контроль над шпинделем инструмента
		19	-	Подавлять движения ощупывания в циклах: 0 = движение подавляется (параметр CfgMachineSimul/simMode не равен FullOperation, или активен режим <b>Тест программы</b> ) 1 = движение выполняется (параметр CfgMachineSimul/simMode = FullOperation, может записываться для целей тестирования)

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Состояние отработки</b>				
	992	10	-	Поиск кадра активен 1 = да, 0 = нет
		11	-	Поиск кадра – информация по поиску кадра: 0 = программа запущена без поиска кадра 1 = выполняется системный цикл Iniprog для поиска кадра 2 = выполняется поиск кадра 3 = функции отслеживаются -1 = цикл Iniprog был отменен перед поиском кадра -2 = отмена во время поиска кадра -3 = отмена поиска кадра после фазы поиска, перед или во время отслеживания функции -99 = скрытая отмена
		12	-	Тип отмены для опроса в рамках макроса OEM_CANCEL: 0 = нет отмены 1 = отмена из-за ошибки или аварийного останова 2 = явная отмена через внутренний останов после останова в середине кадра 3 = явная отмена через внутренний останов после останова на границе кадра
		14	-	Номер последней ошибки FN14
		16	-	Реальная отработка активна? 1 = отработка, 0 = моделирование
		17	-	2D-графика при программировании активна? 1 = да 0 = нет
		18	-	Параллельное выполнение графики при программировании (программная клавиша <b>АВТОМАТ. РИСОВАТЬ</b> ) активно? 1 = да 0 = нет

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
		20	-	Информация по токарно-фрезерной обработке: 0 = фрезерование (после <b>FUNCTION MODE MILL</b> ) 1 = токарная обработка (после <b>FUNCTION MODE TURN</b> ) 10 = выполнение операций для перехода из режима токарной обработки в режим фрезерования 11 = выполнение операций для перехода из режима фрезерования в режим токарной обработки
		30	-	Интерполяция нескольких осей разрешена? 0 = нет (например, на прямоугольной системе) 1 = да
		31	-	R+/R- в режиме MDI возможно/разрешено? 0 = нет 1 = да
		32	0	Вызов цикла возможен/разрешен? 0 = нет 1 = да
			Номер цикла	Отдельный цикл разрешен: 0 = нет 1 = да
		40	-	Копировать таблицы в режиме <b>Тест программы</b> ? Значение 1 устанавливается при выборе программы и при активации программной клавиши <b>RESET+START</b> . Системный цикл <b>iniprog.h</b> копирует в этом случае таблицы и сбрасывает системную дату. 0 = нет 1 = да
		101	-	M101 активен (видимое состояние)? 0 = нет 1 = да
		136	-	M136 активен? 0 = нет 1 = да

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Активация подчиненного файла с машинными параметрами</b>				
	1020	13	Номер QS-параметра	Подчиненный файл с машинными параметрами с путем из QS-номера (IDX) загружен? 1 = да 0 = нет
<b>Настройки конфигурации для циклов</b>				
	1030	1	-	Отображать сообщение об ошибке <b>Шпиндель не вращается?</b> (CfgGeoCycle/displaySpindleErr) 0 = нет, 1 = да
			-	Отображать сообщение об ошибке <b>Проверьте знак перед значением глубины!?</b> (CfgGeoCycle/displayDepthErr) 0 = нет, 1 = да
<b>Запись и чтение данных PLC в реальном времени</b>				
	2000	10	Номер метки	PLC-метка Общее указание к NR10–NR80: функции обрабатываются в реальном времени, т. е. функция выполняется только в том случае, если в ходе отработки программы было достигнуто определенное место. HEIDENHAIN рекомендует: вместо ID2000 предпочтительно использовать команды <b>WRITE TO PLC</b> или <b>READ FROM PLC</b> , при этом отработку следует синхронизировать с реальным временем посредством <b>FN20: WAIT FOR SYNC</b> .
		20	Номер ввода	PLC-ввод
		30	Номер вывода	PLC-вывод
		40	Номер счетчика	PLC-счетчик
		50	Номер таймера	PLC-таймер
		60	Номер байта	PLC-байт
		70	Номер слова	PLC-слово
		80	Номер двойного слова	Двойное слово PLC

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Запись и чтение данных PLC не в реальном времени</b>				
	2001	10-80	см. ID 2000	Как и в случае ID2000 NR10–NR80, однако не в реальном времени. Функция выполняется на этапе предварительного расчета. HEIDENHAIN рекомендует: вместо ID2001 предпочтительно использовать <b>WRITE TO PLC</b> или <b>READ FROM PLC</b> .
<b>Тест бита</b>				
	2300	Number	Номер бита	Функция проверяет, задано ли для бита число. Контролируемое число передается в виде NR, искомый бит – в виде IDX, при этом IDX0 означает самый младший бит. Для вызова функции для больших чисел необходимо передавать NR в качестве Q-параметра. 0 = бит не установлен 1 = бит установлен
<b>Считать информацию о программе (системный строковый параметр)</b>				
	10010	1	-	Путь подпрограммы палет, без вызова подпрограмм посредством <b>CALL PGM</b>
		3	-	Путь цикла, выбранного посредством <b>SEL CYCLE</b> или <b>CYCLE DEF 12 PGM CALL</b> , или путь выбранного в настоящий момент цикла.
		10	-	Путь NC-программы, выбранной посредством <b>SEL PGM «...»</b> .
<b>Считать данные канала (системный строковый параметр)</b>				
	10025	1	-	Имя канала обработки (Key)
<b>Считать данные для SQL-таблиц (системный строковый параметр)</b>				
	10040	1	-	Символьное представление таблицы предустановок.
		2	-	Символьное представление таблицы нулевых точек.
		3	-	Символьное представление таблицы точек привязки.
		10	-	Символьное представление таблицы инструментов.
		11	-	Символьное представление таблицы мест.
<b>Считать кинематику станка</b>				
	10290	10	-	Символьное представление кинематики станка, запрограммированной с использованием <b>FUNCTIONMODE MILL</b> или <b>FUNCTION MODE TURN</b> из Channels/ChannelSettings/CfgKinList/kinCompositeModels.

Имя группы	ID-номер группы	Номер системных данных	Индекс	Описание
<b>Считать данные измерительных щупов (TS, TT) (системный строковый параметр)</b>				
	10350	50	-	Тип измерительного щупа TS из столбца TYPE таблицы измерительных щупов ( <b>tchprobe.tp</b> ).
		70	-	Тип инструментального щупа TT из CfgTT/type.
		73	-	Имя ключа активного контактного щупа TT из CfgProbes/activeTT.
<b>Считать и записать данные измерительных щупов (TS, TT) (системный строковый параметр)</b>				
	10350	74	-	Серийный номер активного инструментального щупа TT из CfgProbes/activeTT.
<b>Считать данные для обработки палет (системный строковый параметр)</b>				
	10510	1	-	Имя палеты.
		2	-	Путь к текущей выбранной таблице палет.
<b>Считать идентификатор версии ПО ЧПУ (системный строковый параметр)</b>				
	10630	10	-	Строковый параметр соответствует отображаемому идентификатору версии, т. е., например, <b>340590 07</b> или <b>817601 04 SP1</b> .
<b>Считать данные текущего инструмента (строковый параметр)</b>				
	10950	1	-	Имя текущего инструмента.

Пример: значение активного коэффициента масштабирования Z-оси присвоить Q25

```
55 FN 18: SYSREAD Q25 = ID210 NR4 IDX3
```

**FN 19: PLC – передача значений в PLC****УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Изменения в PLC могут приводить к нежелательным эффектам и серьезным ошибкам, например к невозможности работы с ЧПУ. Поэтому доступ к PLC защищен паролем. FN-функция, предлагаемая HEIDENHAIN производителям станков и сторонним поставщикам, позволяет обращаться из NC-программы к PLC. Использование этой функции оператором станка или программистом не рекомендуется. Во время отработки функции и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Функцию следует использовать только после согласования с HEIDENHAIN, производителем станка или сторонним поставщиком
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков

С помощью функции **FN 19: PLC** можно передавать до двух числовых значений или Q-параметров в PLC.

**FN 20: WAIT FOR – синхронизировать NC и PLC****УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Изменения в PLC могут приводить к нежелательным эффектам и серьезным ошибкам, например к невозможности работы с ЧПУ. Поэтому доступ к PLC защищен паролем. FN-функция, предлагаемая HEIDENHAIN производителям станков и сторонним поставщикам, позволяет обращаться из NC-программы к PLC. Использование этой функции оператором станка или программистом не рекомендуется. Во время отработки функции и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Функцию следует использовать только после согласования с HEIDENHAIN, производителем станка или сторонним поставщиком
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков

С помощью функции **FN 20: WAIT FOR** можно провести во время выполнения программы синхронизацию между NC и PLC. NC останавливает обработку до тех пор, пока не будет выполнено условие, запрограммированное в **FN 20: WAIT FOR**.

Функцию **SYNC** можно использовать в случаях, когда, например, считывание системных данных выполняется посредством **FN 18: SYSREAD**, при этом требуется синхронизации с реальным временем. Система ЧПУ тогда останавливает предварительный расчет и выполняет следующий NC-кадр, только когда NC-программа действительно достигает этого кадра.

**Пример: приостановить внутренний расчет, считывать текущую позицию в X-оси**

```
32 FN 20: WAIT FOR SYNC
```

```
33 FN 18: SYSREAD Q1 = ID270 NR1 IDX1
```

**FN 29: PLC – передача значений в PLC****УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Изменения в PLC могут приводить к нежелательным эффектам и серьезным ошибкам, например к невозможности работы с ЧПУ. Поэтому доступ к PLC защищен паролем. FN-функция, предлагаемая HEIDENHAIN производителям станков и сторонним поставщикам, позволяет обращаться из NC-программы к PLC. Использование этой функции оператором станка или программистом не рекомендуется. Во время отработки функции и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Функцию следует использовать только после согласования с HEIDENHAIN, производителем станка или сторонним поставщиком
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков

С помощью функции **FN 29: PLC** можно передавать до двух числовых значений или Q-параметров в PLC.

**FN 37: ЭКСПОРТ****УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Изменения в PLC могут приводить к нежелательным эффектам и серьезным ошибкам, например к невозможности работы с ЧПУ. Поэтому доступ к PLC защищен паролем. FN-функция, предлагаемая HEIDENHAIN производителям станков и сторонним поставщикам, позволяет обращаться из NC-программы к PLC. Использование этой функции оператором станка или программистом не рекомендуется. Во время отработки функции и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Функцию следует использовать только после согласования с HEIDENHAIN, производителем станка или сторонним поставщиком
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков

Функция **FN37: EXPORT** требуется, если оператору необходимо составлять собственные циклы и включать их в ЧПУ.

**FN 38: SEND – передать информацию из NC-программы**

С помощью функции **FN 38: SEND** вы можете записывать тексты и Q-параметры из NC-программы в протокол и отправлять в приложение DNC.

Передача данных выполняется при помощи обычной компьютерной сети TCP/IP.



Более подробную информацию можно найти в руководстве пользователя Remo Tools SDK.

**Пример:**

Значения из Q1 и Q23 записать в протокол.

```
FN 38: SEND /"Q-Parameter Q1: %f Q23: %f" / +Q1 / +Q23
```

## 10.9 Доступ к таблицам с помощью SQL-инструкций

### Введение



При необходимости доступа к числовым и буквенно-числовым данным таблицы или же для работы с таблицами (например, переименование столбцов или строк) используйте доступные SQL-команды.

Синтаксис системных SQL-команд очень похож на язык программирования, однако поддерживается не в полной мере. Система ЧПУ не поддерживает весь набор команд языка SQL.

Имена таблиц и столбцов должны начинаться с букв и не должны содержать математические символы, например +. Наличие подобных символов может вследствие особенности SQL-команд привести к проблемам при чтении и записи данных.

Ниже также используются следующие понятия:

- SQL-команда связывается с доступными программными клавишами
- SQL-инструкции описывают дополнительные функции, которые вводятся вручную в качестве части синтаксиса
- **HANDLE** обозначает в синтаксисе транзакцию (за ней следует параметр для идентификации)
- **Result-set** (результатирующий набор) содержит результат опроса (далее обозначается как буфер обмена)

Права на чтение и запись для отдельных числовых значений таблицы можно также изменять посредством функций **FN 26: TABOPEN**, **FN 27: TABWRITE** и **FN 28: TABREAD**.

**Дополнительная информация:** "Свободно определяемые таблицы", Стр. 552

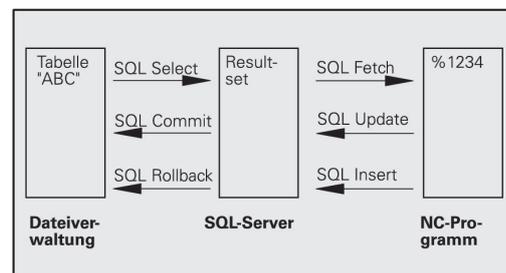
В ПО ЧПУ доступ к таблицам осуществляется через сервер SQL. Этот сервер управляется доступными SQL-командами. Эти SQL-команды можно определять непосредственно в NC-программе.

В основе сервера лежит модель транзакций. Одна **транзакция** состоит из нескольких шагов, выполняемых совместно, обеспечивающих систематизированную обработку записей в таблицах.

### Транзакция

Пример SQL-транзакции:

- Присвоение столбцам таблицы для прав доступа на чтение или запись Q-параметров посредством **SQL BIND**
- Выбор данных производится посредством **SQL SELECT** или **SQL EXECUTE** с инструкцией **SELECT**
- Чтение, изменение или добавление данных выполняются посредством **SQL FETCH**, **SQL UPDATE** и **SQL INSERT**
- Подтверждение или отмена взаимодействия производится посредством **SQL COMMIT** и **SQL ROLLBACK**
- Установление связи между столбцами таблицы и Q-параметрами выполняется посредством **SQL BIND**



Следует обязательно завершить все начатые транзакции, даже если используется исключительно доступ для чтения. Только завершение транзакций обеспечивает сохранение изменений и дополнений, снятие блокировки, а также высвобождение используемых ресурсов.

### Обзор функций

#### Обзор программных клавиш

Клавиша Softkey	Команда	Страница
SQL BIND	<b>SQL BIND</b> создает или удаляет связь между столбцами таблицы и Q- или QS-параметрами	459
SQL EXECUTE	<b>SQL EXECUTE</b> открывает транзакцию по выбору столбцов и строк таблицы или позволяет использовать другие SQL-инструкции (дополнительные функции) <b>Дополнительная информация:</b> "Обзор инструкций", Стр. 456	460
SQL FETCH	<b>SQL FETCH</b> передает значения в связанные Q-параметры	463
SQL ROLLBACK	<b>SQL ROLLBACK</b> отменяет все изменения и завершает транзакцию	467
SQL COMMIT	<b>SQL COMMIT</b> сохраняет все изменения и завершает транзакцию	466
SQL UPDATE	<b>SQL UPDATE</b> передает все значения из привязанных Q-параметров в таблицу	464
SQL INSERT	<b>SQL INSERT</b> создает новую строку таблицы	465
SQL SELECT	<b>SQL SELECT</b> считывает отдельное значение из таблицы и не открывает при этом транзакцию	469

### Обзор инструкций

Следующие т. н. SQL-инструкции применяются в SQL-команде **SQL EXECUTE**.

Дополнительная информация: "SQL EXECUTE", Стр. 460

Инструкция	Функция
<b>SELECT</b>	Выбор данных
<b>CREATE SYNONYM</b>	Создание синонима (длинные пути заменяются коротким именем)
<b>DROP SYNONYM</b>	Удаление синонима
<b>CREATE TABLE</b>	Создание таблицы
<b>COPY TABLE</b>	Копирование таблицы
<b>RENAME TABLE</b>	Переименование таблицы
<b>DROP TABLE</b>	Удаление таблицы
<b>INSERT</b>	Добавить строку в таблицу
<b>DELETE</b>	Удаление строк из таблицы
<b>ALTER TABLE</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ При помощи <b>ADD</b> вставляются столбцы таблицы</li> <li>■ При помощи <b>DROP</b> столбцы таблицы удаляются</li> </ul>
<b>RENAME COLUMN</b>	Переименование столбцов таблицы

## Программирование SQL-команд



Эта функция разблокируется только после ввода кода **555343**.

Программирование SQL-команд выполняется в режиме работы **Программирование** или **Позицион.** с **руч.вводом**:



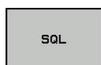
- ▶ Нажмите клавишу **SPEC FCT**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**



- ▶ Переключите панель Softkey



- ▶ Нажмите программную клавишу **SQL**
- ▶ Выберите SQL-команду, нажав программную клавишу



Доступ на чтение и запись посредством SQL-команд осуществляется всегда в метрических единицах измерения независимо от выбранной единицы измерения в таблице и NC-программе.

Если при этом, например, сохраняется значение длины из таблицы в Q-параметр, то это значение всегда будет метрическим. Если это значение впоследствии применяется в дюймовой программе позиционирования (**L X+Q1800**), то это приводит к выбору неправильной позиции.

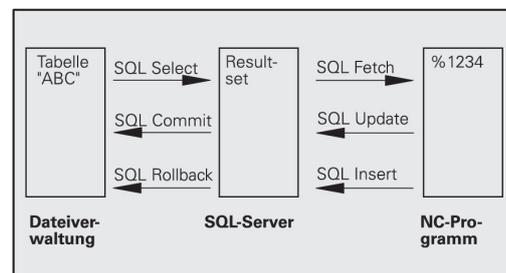
## Пример использования

В примере ниже определенный материал считывается из таблицы (**FRAES. TAB**) и сохраняется в виде текста в QS-парамetre. В примере ниже показано возможное использование и необходимые для этого шаги по программированию.



Тексты из QS-параметров можно использовать, например при помощи функции **FN16**, в собственных файлах протоколов.

**Дополнительная информация:** "FN16: F-PRINT – вывод текстов и значений Q-параметров в отформатированном виде", Стр. 408



## Пример

0 BEGIN PGM SQL MM	
1 SQL Q1800 "CREATE SYNONYM my_table FOR 'TNC:\table\FRAES.TAB'"	Создание синонима
2 SQL BIND QS1800 "my_table.WMAT"	Привязка Q-параметров
3 SQL QL1 "SELECT WMAT FROM my_table WHERE NR==3"	Определение поиска
4 SQL FETCH Q1900 HANDLE QL1	Поиск
5 SQL ROLLBACK Q1900 HANDLE QL1	Завершение транзакции
6 SQL BIND QS1800	Снять привязку параметров
7 SQL Q1 "DROP SYNONYM my_table"	Удаление синонима
8 END PGM SQL MM	

Шаг	Объяснение
1 Создание синонима	Пути присваивается синоним (длинные пути заменяются коротким именем) <ul style="list-style-type: none"> <li>Путь <b>TNC:\table\FRAES.TAB</b> должен при этом быть заключен между апострофами</li> <li>Выбранный синоним звучит <b>my_table</b></li> </ul>
2 Привязка Q-параметров	К столбцу таблицы привязывается QS-параметр <ul style="list-style-type: none"> <li><b>QS1800</b> доступна в пользовательских программах</li> <li>Синоним заменяет ввод всего пути</li> <li>Заданный столбец таблицы называется <b>WMAT</b></li> </ul>
3 Определение поиска	Определение поиска содержит передаваемое значение <ul style="list-style-type: none"> <li>Локальный параметр <b>QL1</b> (выбирается свободно) служит для идентификации транзакции (одновременно возможны несколько транзакций)</li> <li>Синоним определяет таблицу</li> <li>Ввод <b>WMAT</b> определяет столбец таблицы при чтении</li> <li>Ввод <b>NR</b> и <b>=3</b> определяет строку таблицы при чтении</li> <li>Выбранный столбец и строка определяют ячейку для чтения</li> </ul>
4 Поиск	Выполняется процедура чтения <ul style="list-style-type: none"> <li>Параметр <b>Q1900</b> важен только для транзакции (обратное значение для контроля)               <ul style="list-style-type: none"> <li><b>0</b> успешное чтение</li> <li><b>1</b> ошибка чтения</li> </ul> </li> <li>Синтаксисом <b>HANDLE QL1</b> является транзакция, обозначенная параметром <b>QL1</b></li> <li>Значение копируется из т. н. <b>результатирующего набора</b> (буфер) в связанный параметр</li> </ul>

Шаг	Объяснение
5 Завершение транзакции	Транзакция завершается, а используемые ресурсы высвобождаются
6 Снятие привязки параметров	Привязка столбца таблицы к QS-параметру сбрасывается (высвобождение необходимых ресурсов)
7 Удаление синонима	Синоним снова удаляется (высвобождение необходимых ресурсов)

## SQL BIND

Пример: привязка Q-параметров к столбцу таблицы

```
11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"
```

Пример: снятие привязки параметров

```
91 SQL BIND Q881
92 SQL BIND Q882
93 SQL BIND Q883
94 SQL BIND Q884
```

**SQL BIND** привязывает Q-параметр к столбцу таблицы. SQL-команды **FETCH**, **UPDATE** и **INSERT** используют эту привязку (присвоение) при передаче данных между **результатирующим набором** (буфером) и NC-программой.

**SQL BIND** без названия таблицы и столбца отменяет эту привязку. Привязка заканчивается не позднее конца управляющей программы или подпрограммы.

**i** Указания по программированию:

- Можно запрограммировать любое число привязок. В операциях чтения/записи учитываются исключительно столбцы, указанные посредством команды **SELECT**. Если вы задаете в команде **SELECT** столбцы без привязки, то система ЧПУ прерывает чтение или запись, отображая сообщение об ошибке.
- Команда **SQL BIND...** должна вводиться **перед** командами **FETCH**, **UPDATE** и **INSERT**.

SQL BIND

- ▶ **Номер параметра для результата:** Q-параметр для привязки к столбцу таблицы
- ▶ **База данных: имя столбца:** определение имени таблицы и столбца (разделитель – .)
  - **Имя таблицы:** синоним или путь доступа с именем файла этой таблицы.
  - **Имя столбца:** имя, отображаемое в редакторе таблиц

## SQL EXECUTE

**SQL EXECUTE** используется вместе с различными SQL-инструкциями. **Дополнительная информация:** "Обзор инструкций", Стр. 456

### SQL EXECUTE с SQL-инструкцией SELECT

SQL-сервер сохраняет данные построчно в **результатирующий набор** (буфер). Строки нумеруются по возрастающей, начиная с 0. Этот номер строки (**INDEX**) используется в SQL-командах **FETCH** и **UPDATE**.

**SQL EXECUTE** вместе с SQL-инструкцией **SELECT** выбирает строки таблицы и передает в **результатирующий набор**. В отличие от SQL-команды **SQL SELECT** комбинация **SQL EXECUTE** и инструкции **SELECT** могут одновременно выбирать несколько столбцов и строк и всегда при этом открывают транзакцию.

В функции **SQL... "SELECT...WHERE..."** задайте критерии поиска. Таким образом, можно ограничивать количество передаваемых строк. Если эта опция не используется, то загружаются все строки таблицы.

В функции **SQL... "SELECT...ORDER BY..."** задайте критерий сортировки. Значение состоит из обозначения столбцов и ключевого слова (**ASC**) для сортировки по возрастанию и убыванию (**DESC**). Если данная опция не используется, то строки сохраняются в случайной последовательности.

При помощи функции **SQL... "SELECT... FOR UPDATE"** отобранные строки блокируются для других приложений. Другие приложения могут читать эти строки, но не могут изменять их. При изменении записей в таблице всегда используйте эту опцию.

**Пустой результирующий набор:** если нет строк, соответствующих критериям выбора, SQL-сервер выдает действительный **HANDLE** (транзакцию), но не возвращает записи в таблицу.

#### Пример: выбор строк таблицы

```
11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM
Tab_Example"
```

#### Пример: выбор строк таблицы функцией WHERE

```
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM
Tab_Example WHERE Mess_Nr<20"
```

#### Пример: выбор строк таблицы функцией WHERE с Q-параметром

```
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM
Tab_Example WHERE Mess_Nr=:'Q11'"
```

Пример: имя таблицы определяется с помощью пути и имени файла

```
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM 'V:\table
\Tab_Example' WHERE Mess_Nr<20"
```



- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешное чтение
  - 1 ошибка чтения
- ▶ **База данных: текст SQL-команды:** программирование SQL-инструкции
  - **SELECT** с одним или несколькими столбцами, которые необходимо передать (несколько столбцов разделить с помощью ,)
  - **FROM** с синонимом или путем этой таблицы (путь между апострофами)
  - **WHERE** (опция) с именем столбца, условием и сравниваемой величиной (Q-параметр после : между апострофами)
  - **ORDER BY** (опция) с именем столбца и видом сортировки (**ASC** для сортировки по возрастанию, **DESC** для сортировки по убыванию)
  - **FOR UPDATE** (опция) для блокировки возможности записи в выбранные строки из других процессов

**Условия WHERE**

Условие	Программирование
равно	= ==
не равно	!= <>
меньше	<
меньше или равно	<=
больше	>
больше или равно	>=
пустой	IS NULL
не пустой	IS NOT NULL
<b>Соединение нескольких условий:</b>	
Логическое И	AND
Логическое ИЛИ	OR

### Примеры синтаксиса

Приведенные ниже примеры не связаны между собой. NC-кадры ограничиваются только возможностями SQL-команды SQL EXECUTE.

#### Пример

9 SQL Q1800 "CREATE SYNONYM my_table FOR 'TNC:\table\FRAES.TAB'"	Создание синонима
9 SQL Q1800 "DROP SYNONYM my_table"	Удаление синонима
9 SQL Q1800 "CREATE TABLE my_table (NR,WMAT)"	Создание таблицы со столбцами NR и WMAT
9 SQL Q1800 "COPY TABLE my_table TO 'TNC:\table\FRAES2.TAB'"	Копирование таблицы
9 SQL Q1800 "RENAME TABLE my_table TO 'TNC:\table\FRAES3.TAB'"	Переименование таблицы
9 SQL Q1800 "DROP TABLE my_table"	Удаление таблицы
9 SQL Q1800 "INSERT INTO my_table VALUES (1,'ENAW',240)"	Добавление строки в таблицу
9 SQL Q1800 "DELETE FROM my_table WHERE NR==3"	Удаление строки из таблицы
9 SQL Q1800 "ALTER TABLE my_table ADD (WMAT2)"	Добавление столбца в таблицу
9 SQL Q1800 "ALTER TABLE my_table DROP (WMAT2)"	Удаление столбца из таблицы
9 SQL Q1800 "RENAME COLUMN my_table (WMAT2) TO (WMAT3)"	Переименование столбца таблицы

## SQL FETCH

Пример: номер строки передан в Q-параметре

```
11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM
    Tab_Example"
...
30 SQL FETCH Q1 HANDLE Q5 INDEX+Q2
```

Пример: номер строки программируется напрямую

```
...
30 SQL FETCH Q1 HANDLE Q5 INDEX5
```

SQL FETCH считывает строку из **результатирующего набора** (буфер). Значения отдельных ячеек сохраняются в связанных Q-параметрах. Транзакция определяется через указываемый **HANDLE**, а строка через **INDEX**.

SQL FETCH учитывает все столбцы, указанные в инструкции **SELECT** (SQL-команда **SQL EXECUTE**).



- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешная транзакция
  - 1 ошибочная транзакция
- ▶ **База данных: ID доступа к SQL:** определение Q-параметра для **HANDLE** (для идентификации транзакции)
- ▶ **База данных: индекс к SQL-результату:** номер строки внутри **результатирующего набора**
  - Запрограммируйте номер строки напрямую
  - Запрограммируйте Q-параметр, содержащий индекс
  - Без указания считывается строка (n = 0)

**i** Дополнительные синтаксические элементы **IGNORE UNBOUND** и **UNDEFINE MISSING** предназначены для производителя станка.

## SQL UPDATE

Пример: номер строки передан в Q-параметре

```
11 SQL BIND Q881 "TAB_EXAMPLE.MESS_NR"
12 SQL BIND Q882 "TAB_EXAMPLE.MESS_X"
13 SQL BIND Q883 "TAB_EXAMPLE.MESS_Y"
14 SQL BIND Q884 "TAB_EXAMPLE.MESS_Z"
...
20 SQL Q5 "SELECT MESS_NR,MESS_X,MESS_Y,MESS_Z FROM
    TAB_EXAMPLE"
...
30 SQL FETCH Q1 HANDLE Q5 INDEX+Q2
```

Пример: номер строки программируется напрямую

```
...
40 SQL UPDATE Q1 HANDLE Q5 INDEX5
```

**SQL UPDATE** изменяет строку в **результатирующем наборе** (буфер). Новые значения отдельных ячеек копируются из связанных Q-параметров. Транзакция определяется через указываемый **HANDLE**, а строка через **INDEX**. Существующая в **результатирующем наборе** строка полностью перезаписывается.

**SQL UPDATE** учитывает все столбцы, указанные в инструкции **SELECT** (SQL-команда **SQL EXECUTE**).

SQL  
UPDATE

- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешная транзакция
  - 1 ошибочная транзакция
- ▶ **База данных: ID доступа к SQL:** определение Q-параметра для **HANDLE** (для идентификации транзакции)
- ▶ **База данных: индекс к SQL-результату:** номер строки внутри **результатирующего набора**
  - Запрограммируйте номер строки напрямую
  - Запрограммируйте Q-параметр, содержащий индекс
  - Без указания перезаписывается строка (n = 0)

## SQL INSERT

Пример: номер строки передан в Q-параметре

```
11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"  
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"  
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"  
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"  
...  
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM  
    Tab_Example"  
...  
40 SQL INSERT Q1 HANDLE Q5
```

**SQL INSERT** создает новую строку в **результатирующем наборе** (буфер). Значения отдельных ячеек копируются из связанных Q-параметров. Транзакция определяется через указываемый **HANDLE**.

**SQL INSERT** учитывает все столбцы, указанные в инструкции **SELECT** (SQL-команда **SQL EXECUTE**). Столбцы без соответствующей инструкции **SELECT** (не содержатся в результате опроса) перезаписываются значениями по умолчанию.

SQL  
INSERT

- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешная транзакция
  - 1 ошибочная транзакция
- ▶ **База данных: ID доступа к SQL:**  
определение Q-параметра для **HANDLE** (для идентификации транзакции)

## SQL COMMIT

### Пример

```

11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM
    Tab_Example"
...
30 SQL FETCH Q1 HANDLE Q5 INDEX+Q2
...
40 SQL UPDATE Q1 HANDLE Q5 INDEX+Q2
...
50 SQL COMMIT Q1 HANDLE Q5

```

**SQL COMMIT** передает одновременно все измененные и добавленные в ходе транзакции строки обратно в таблицу. Транзакция определяется через указываемый **HANDLE**. Назначенная с помощью **SELECT... FOR UPDATE** блокировка при этом отменяется.

Назначенный в инструкции **SQL SELECTHANDLE** (процесс) становится недействительным.

SQL  
COMMIT

- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешная транзакция
  - 1 ошибочная транзакция
- ▶ **База данных: ID доступа к SQL:**  
определение Q-параметра для **HANDLE** (для идентификации транзакции)

## SQL ROLLBACK

### Пример

11 SQL BIND Q881 "Tab_Example.Mess_Nr"
12 SQL BIND Q882 "Tab_Example.Mess_X"
13 SQL BIND Q883 "Tab_Example.Mess_Y"
14 SQL BIND Q884 "Tab_Example.Mess_Z"
...
20 SQL Q5 "SELECT Mess_Nr,Mess_X,Mess_Y, Mess_Z FROM Tab_Example"
...
30 SQL FETCH Q1 HANDLE Q5 INDEX+Q2
...
50 SQL ROLLBACK Q1 HANDLE Q5

**SQL ROLLBACK** отменяет все изменения и дополнения в рамках транзакции. Транзакция определяется через указываемый **HANDLE**.

Функция SQL-команды **SQL ROLLBACK** зависит от **INDEX**:

- **Без INDEX:**
  - Изменения и дополнения в рамках транзакции отменяются
  - Назначенная с помощью **SELECT... FOR UPDATE** блокировка при этом отменяется.
  - Транзакция завершается (**HANDLE** становится недействительным)
- **С INDEX:**
  - Только индексированная строка сохраняется в **наборе результатов** (все другие строки удаляются оттуда)
  - Все возможные изменения и дополнения в неуказанных строках отменяются
  - Установленная при помощи **SELECT... FOR UPDATE** блокировка сохраняется только для индексной строки (все другие блокировки сбрасываются)
  - Указанная (индексная) строка становится новой строкой **0 результирующего набора**
  - Транзакция **не** завершается (**HANDLE** остается действительным)
  - Необходимо последующее завершение транзакции при помощи **SQL ROLLBACK** или **SQL COMMIT**

SQL  
ROLLBACK

- ▶ **Номер параметра для результата** (обратные значения для контроля):
  - 0 успешная транзакция
  - 1 ошибочная транзакция
- ▶ **База данных: ID доступа к SQL:**  
определение Q-параметра для **HANDLE** (для идентификации транзакции)
- ▶ **База данных: индекс к SQL-результату:**  
строка, которая сохраняется в **резльтирующем наборе**
  - Запрограммируйте номер строки напрямую
  - Запрограммируйте Q-параметр, содержащий индекс

## SQL SELECT

SQL SELECT считывает отдельное значение из таблицы и сохраняет результат в определенном Q-параметре.



Выбрать несколько значений или столбцов можно при помощи SQL-команды **SQL EXECUTE** и инструкции **SELECT**.

**Дополнительная информация:** "SQL EXECUTE", Стр. 460

В случае **SQL SELECT** какая-либо транзакция или связь между столбцом и Q-параметром отсутствует. Возможные привязки к указанному столбцу не учитываются, считываемое значение копируется только в параметр, указанный для сохранения результата.

### Пример: считывание и сохранение значения

```
20 SQL SELECT Q5 "SELECT Mess_X FROM Tab_Example WHERE MESS_NR==3"
```

SQL  
SELECT

- ▶ **Номер параметра для результата:** Q-параметр для сохранения значения
- ▶ **База данных: текст SQL-команды:** программирование SQL-инструкции
  - **SELECT** со столбцом передаваемого значения
  - **FROM** с синонимом или путем этой таблицы (путь между апострофами)
  - **WHERE** с именем столбца, условием и сравниваемой величиной (Q-параметр после : между апострофами)

Результат последующей NC-программы идентичен ранее показанному примеру применения.

**Дополнительная информация:** "Пример использования", Стр. 458

### Пример

0 BEGIN PGM SQL MM	
1 SQL SELECT QS1800 "SELECT WMAT FROM my_table WHERE NR==3"	Считывание и сохранение значения
2 END PGM SQL MM	

## 10.10 Непосредственный ввод формулы

### Ввод формулы

При помощи программных клавиш вы можете напрямую вводить в NC-программу математические формулы, содержащие несколько арифметических операций.



- ▶ Выберите функции Q-параметров



- ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
- ▶ Выберите **Q**, **QL** или **QR**

Система ЧПУ отображает следующие программные клавиши на нескольких панелях:

Клавиша Softkey	Логическая функция
	<b>Сложение</b> , например $Q10 = Q1 + Q5$
	<b>Вычитание</b> , например $Q25 = Q7 - Q108$
	<b>Умножение</b> , например $Q12 = 5 * Q5$
	<b>Деление</b> , например $Q25 = Q1 / Q2$
	<b>Открыть скобки</b> , например $Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)$
	<b>Закрыть скобки</b> , например $Q12 = Q1 * (Q2 + Q3)$
	<b>Возвести значение в квадрат (англ. «square»)</b> , например $Q15 = SQ 5$
	<b>Извлечь корень (англ. «square root»)</b> , например $Q22 = SQRT 25$
	<b>Синус угла</b> , например $Q44 = SIN 45$
	<b>Косинус угла</b> , например $Q45 = COS 45$
	<b>Тангенс угла</b> , например $Q46 = TAN 45$
	<b>Арксинус</b> Обратная функция синуса; определить угол из соотношения «противолежащий катет/гипотенуза», например $Q10 = ASIN 0,75$

Клавиша Softkey	Логическая функция
ACOS	<b>Аркосинус</b> Обратная функция косинуса; определить угол из соотношения «прилежащий катет/гипотенуза», например Q11 = ACOS Q40
ATAN	<b>Арктангенс</b> Обратная функция тангенса; определить угол из соотношения «противолежащий катет/прилежащий катет», например Q12 = ATAN Q50
^	<b>Возвести значения в степень,</b> например Q15 = 3^3
PI	<b>Константа PI (3,14159),</b> например Q15 = PI
LN	<b>Получить натуральный логарифм (LN) числа</b> Основание 2,7183, например Q15 = LN Q11
LOG	<b>Получить логарифм числа, базовое число 10,</b> например Q33 = LOG Q22
EXP	<b>Экспоненциальная функция, 2,7183 в степени n,</b> например Q1 = EXP Q12
NEG	<b>Отрицание значений (умножение на 1),</b> например Q2 = NEG Q1
INT	<b>Отбрасывание разрядов после запятой</b> Образование целого числа, например Q3 = INT Q42
ABS	<b>Образование абсолютного значения числа,</b> например Q4 = ABS Q22
FRAC	<b>Отбрасывание разрядов до запятой</b> Фракционирование, например Q5 = FRAC Q23
SGN	<b>Проверка знака числа,</b> например Q12 = SGN Q50 Если обратное значение Q12 = 0, то Q50 = 0 Если обратное значение Q12 = 1, то Q50 > 0 Если обратное значение Q12 = -1, то Q50 < 0
%	<b>Рассчитать значение по модулю (остаток деления),</b> например Q12 = 400 % 360 Результат: Q12 = 40

## Правила вычислений

Для программирования математических формул действуют следующие правила:

### Расчет точки перед чертой

#### Пример

$$12 \quad Q1 = 5 * 3 + 2 * 10 = 35$$

- 1 шаг расчета  $5 * 3 = 15$
- 2 шаг расчета  $2 * 10 = 20$
- 3 шаг расчета  $15 + 20 = 35$

или

#### Пример

$$13 \quad Q2 = SQ 10 - 3^3 = 73$$

- 1 шаг расчета: 10 поднимать в квадрат = 100
- 2 шаг расчета: 3 возвести в степень 3 = 27
- 3 шаг расчета:  $100 - 27 = 73$

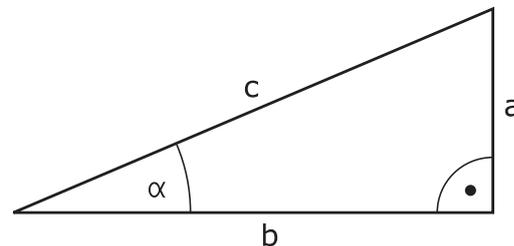
### Закон распределения

Закон распределения при вычислениях в скобках

$$a * (b + c) = a * b + a * c$$

### Примеры заданий

Вычислить угол с арктангенсом из противоположного катета (Q12) и прилежащего катета (Q13); результат присвоить параметру Q25:



- Q
  - ▶ Выберите ввод формулы: нажмите клавишу **Q** и программную клавишу **ФОРМУЛА** или воспользуйтесь быстрым доступом
- ФОРМУЛА
- Q
  - ▶ Нажмите клавишу **Q** на ASCII-клавиатуре.

### НОМЕР ПАРАМЕТРА РЕЗУЛЬТАТА?

- ENT
  - ▶ Введите **25** (номер параметра) и нажмите клавишу **ENT** .
- ▶
  - ▶ Переключите панель программных клавиш и выберите программную клавишу функции арктангенса
- ATAN
- ◀
  - ▶ Переключите панель программных клавиш и выберите программную клавишу **открытия скобки**
- (
- Q
  - ▶ Введите **12** (номер Q-параметра).
- /
  - ▶ Нажмите программную клавишу деления
- Q
  - ▶ Введите **13** (номер Q-параметра).
- )
  - ▶ Нажмите программную клавишу закрытия скобки и завершите ввод формулы
- END

### Пример

37 Q25 = ATAN (Q12/Q13)

## 10.11 Строковый параметр

### Функции обработки строки

Обработку строки (англ. string = последовательность знаков) с использованием QS-параметров можно применять для создания переменной последовательности знаков. Такие последовательности знаков можно, например, выдавать с помощью функции **FN 16:F-PRINT** для создания переменных протоколов.

Параметру символьной строки можно присвоить цепочку символов (буквы, цифры, специальные символы, контрольные символы и пустые символы) длиной до 255 знаков.

Присвоенные или считанные значения можно далее обрабатывать и проверять при помощи описанных ниже функций. Как и в случае программирования Q-параметров, оператору доступно всего 2000 QS-параметров.

**Дополнительная информация:** "Принцип действия и обзор функций", Стр. 388

В функциях Q-параметров **ФОРМУЛА СТРОКИ** и **ФОРМУЛА** содержатся разные функции для обработки строковых параметров.

Программная клавиша	Функции ФОРМУЛА СТРОКИ	Страница
STRING	Присвоение параметров строки	475
CFGREAD	Считывание машинных параметров	484
	Соединение параметров строки в цепочку	475
TOCHAR	Преобразование цифрового значения в параметр строки	477
SUBSTR	Копирование части строки из параметра строки	478
SVSSTR	Считывание системных данных	479
Программная клавиша	Функции строки в функции Формула	Страница
TONUMB	Преобразование параметра строки в цифровое значение	480
INSTR	Проверка параметра строки	481
STRLEN	Определение длины параметра строки	482
STRCOMP	Сравнение алфавитной последовательности	483



Если используется функция **ФОРМУЛА СТРОКИ**, то результатом арифметических расчетов всегда является строка. Если используется функция **ФОРМУЛА**, то результатом арифметических расчетов всегда является числовое значение.

### Присвоение строкового параметра

Перед тем как использовать строковые переменные, их следует сначала присвоить. Для этого применяется команда **DECLARE STRING**.

SPEC  
FCT

- ▶ Нажмите клавишу **SPEC FCT**

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**

ФУНКЦИИ  
СТР. ЗНАКОВ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ФУНКЦИИ СТР.ЗНАКОВ**

DECLARE  
STRING

- ▶ Нажмите программную клавишу **DECLARE STRING**

### Пример

```
37 DECLARE STRING QS10 = "Werkstueck"
```

## Объединение строковых параметров

С помощью оператора цепочки (параметр строки || параметр строки) можно соединять несколько параметров строки друг с другом.

- ▶ Нажмите клавишу **SPEC FCT**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ФУНКЦИИ СТР. ЗНАКОВ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА СТРОКИ**
- ▶ Введите номер строкового параметра, под которым система ЧПУ должна сохранить объединенную строку, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
- ▶ Введите номер строкового параметра, в котором сохранена **первая** часть строки, подтвердите нажатием клавиши **ENT**
- > Система ЧПУ отображает символ объединения ||.
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**.
- ▶ Введите номер строкового параметра, в котором хранится **вторая** часть строки, подтвердите ввод нажатием клавиши **ent**
- ▶ Повторяйте операцию до тех пор, пока не будут выбраны все объединяемые части строк. Завершите процесс нажатием клавиши **end**

Пример: **QS10** должен содержать полный текст из **QS12**, **QS13** и **QS14**

```
37 QS10 = QS12 || QS13 || QS14
```

Содержание параметров:

- **QS12:** деталь
- **QS13:** Состояние:
- **QS14:** Брак
- **QS10:** состояние детали: брак

## Преобразование цифрового значения в параметр строки

Функция **TOCHAR** осуществляет преобразование числового значения в строковый параметр. Таким образом, можно сцеплять числовые значения со строковыми переменными.

- |                        |   |
|------------------------|---|
| СПЕЦ<br>FCT            | ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями  |
| ПРОГРАММН.<br>ФУНКЦИИ  | ▶ Открытие функционального меню   |
| ФУНКЦИИ<br>СТР. ЗНАКОВ | ▶ Нажмите программную клавишу строковых функций   |
| ФОРМУЛА<br>СТРОКИ      | ▶ Нажмите программную клавишу <b>ФОРМУЛА СТРОКИ</b>   |
| ТОСНАР                 | ▶ Выберите функцию преобразования цифрового значения в строковый параметр   |
|                        | ▶ Введите число или желаемый Q-параметр, который система ЧПУ должна преобразовать, нажатием клавиши <b>ENT</b> подтвердите ввод         |
|                        | ▶ При желании введите количество разрядов после запятой, которые система ЧПУ должна преобразовать, подтвердите ввод клавишей <b>ENT</b> |
|                        | ▶ Закройте скобки нажатием клавиши <b>ENT</b> и завершите ввод нажатием клавиши <b>END</b>  |

**Пример: преобразование параметра Q50 в параметр строки QS11, используя 3 десятичных разряда**

```
37 QS11 = TOCHAR ( DAT+Q50 DECIMALS3 )
```

## Копирование части строки из строкового параметра

Используя функцию **SUBSTR**, можно считывать определенный фрагмент параметра строки.

СПЕЦ  
FCT

- ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями

ПРОГРАММН.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Открыть функциональное меню

ФУНКЦИИ  
СТР. ЗНАКОВ

- ▶ Нажмите программную клавишу строковых функций

ФОРМУЛА  
СТРОКИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА СТРОКИ**
- ▶ Введите номер параметра, в который система ЧПУ должна сохранить скопированную последовательность знаков, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**

SUBSTR

- ▶ Выберите функцию для вырезания части строки
- ▶ Введите номер QS-параметра, из которого следует скопировать часть строки, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
- ▶ Введите номер позиции, с которой следует начать копирование части строки, подтвердите ввод нажатием клавиши **ent**
- ▶ Введите количество знаков, которое следует скопировать, подтвердите ввод нажатием клавиши **ent**
- ▶ Закройте скобки нажатием клавиши **ENT** и завершите ввод нажатием клавиши **END**



Первый знак текстовой последовательности имеет номер 0.

**Пример:** из параметра строки **QS10** считывается подстрока длиной в четыре знака (**LEN4**), начиная с третьей позиции (**BEG2**)

```
37 QS13 = SUBSTR ( SRC_QS10 BEG2 LEN4 )
```

## Чтение системных данных

С помощью функции **SYSSTR** можно считывать системные данные и сохранять их в строковых параметрах. Выбор системных данных осуществляется через номер группы (ID) и номер.

Ввод **IDX** и **DAT** не требуется.

Номер группы, ID	Номер	Значение		
Информация о программе, 10010	1	Путь к активной главной программе или программе палет		
	3	Путь с которым выбран цикл через <b>CYCL DEF 12 PGM CALL</b>		
	10	Путь с которым выбрана программа через <b>SEL PGM</b>		
Данные канала, 10025	1	Имя канала		
Значения, запрограммированные в вызове инструмента, 10060	1	Имя инструмента		
Текущее системное время, 10321	1–16	■ 1: DD.MM.YYYY hh:mm:ss		
		■ 2 и 16: DD.MM.YYYY hh:mm		
		■ 3: DD.MM.YY hh:mm		
		■ 4: YYYY-MM-DD hh:mm:ss		
		■ 5 и 6: YYYY-MM-DD hh:mm		
		■ 7: YY-MM-DD hh:mm		
		■ 8 и 9: DD.MM.YYYY		
		■ 10: DD.MM.YY		
		■ 11: YYYY-MM-DD		
		■ 12: YY-MM-DD		
		■ 13 и 14: hh:mm:ss		
		■ 15: hh:mm		
		Данные контактных щупов, 10350	50	Тип активного контактного щупа <b>TS</b>
			70	Тип активного контактного щупа <b>TT</b>
			73	Имя ключа активного контактного щупа <b>TT</b> из <b>MP activeTT</b>
Данные обработки палет, 10510	1	Имя палеты		
	2	Путь к текущей выбранной таблице палет		
Версия ПО ЧПУ, 10630	10	Обозначение версии ПО ЧПУ		
Данные инструмента, 10950	1	Имя инструмента		
	2	Поле <b>DOC</b> инструмента		
	4	Кинематика инструмент.суппорта		

## Преобразование строкового параметра в цифровое значение

Функция **TONUMB** осуществляет преобразование параметра строки в цифровое значение. Преобразуемое значение должно состоять только из числовых значений.



Подвергаемый преобразованию QS-параметр может содержать только одно числовое значение, в противном случае система ЧПУ выдает сообщение об ошибке.

**Q**

- ▶ Выберите функции Q-параметров

ФОРМУЛА

- ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
- ▶ Введите номер параметра, в котором система ЧПУ должна сохранить числовое значение, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**

◀

- ▶ Переключите панель Softkey

TONUMB

- ▶ Выберите функцию преобразования параметра строки в цифровое значение
- ▶ Введите номер QS-параметра, который система ЧПУ должна преобразовать, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
- ▶ Закройте скобки нажатием клавиши **ENT** и завершите ввод нажатием клавиши **END**

**Пример: преобразование параметра строки QS11 в числовой параметр Q82**

```
37 Q82 = TONUMB ( SRC_QS11 )
```

## Проверка строкового параметра

Используя функцию **INSTR**, можно проверить, содержит ли один параметр строки другой параметр строки и если содержит, то где именно.

-  ▶ Выберите функции Q-параметров
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
  - ▶ Введите номер Q-параметра для результата и подтвердите клавишей **ENT**
  - ▶ Система ЧПУ сохраняет в параметре место начала искомого текста.
-  ▶ Переключите панель Softkey
- 
  - ▶ Выберите функцию проверки параметра строки
  - ▶ Ввести номер QS-параметра, в который система ЧПУ должна сохранить искомый текст, подтвердить нажатием кнопки **ENT**
  - ▶ Введите номер QS-параметра, в котором система ЧПУ должна выполнить поиск, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
  - ▶ Введите номер места, с которого система ЧПУ должна начать поиск части строки, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
  - ▶ Закройте скобки нажатием клавиши **ENT** и завершите ввод нажатием клавиши **END**



Первый знак текстовой последовательности имеет номер 0.

Если система ЧПУ не находит искомую часть строки, в параметрах результата сохраняется весь отрезок строки, в котором выполнялся поиск (отсчет начинается с 1).

Если искомая часть строки повторяется многократно, система ЧПУ указывает первое место, в котором она нашла часть строки.

**Пример: провести в QS10 поиск текста, сохраненного в параметре QS13. Начинать поиск с третьего места**

```
37 Q50 = INSTR ( SRC_QS10 SEA_QS13 BEG2 )
```

## Определение длины строкового параметра

Функция **STRLEN** возвращает длину текста, сохраненного в выбираемом строковом параметре.

-  ▶ Выберите функции Q-параметров
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
-  ▶ Введите номер Q-параметра, в который система ЧПУ должна сохранить значение определяемой длины строки, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
-  ▶ Переключите панель Softkey
-  ▶ Выберите функцию определения длины текста в строковом параметре
-  ▶ Введите номер QS-параметра, длину которого система ЧПУ должна определить, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
-  ▶ Закройте скобки нажатием клавиши **ENT** и завершите ввод нажатием клавиши **END**

### Пример: определение длины QS15

```
37 Q52 = STRLEN ( SRC_QS15 )
```



Если выбранный строковый параметр не определён, то система ЧПУ возвращает значение -1.

## Сравнение алфавитной последовательности

Используя функцию **STRCOMP**, можно сравнивать алфавитные последовательности параметров строки.

-  ▶ Выберите функции Q-параметров
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
-  ▶ Введите номер Q-параметра, в который система ЧПУ должна сохранить результат сравнения, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
-  ▶ Переключите панель Softkey
-  ▶ Выберите функцию сравнения параметров строки
-  ▶ Введите номер первого QS-параметра, для которого система ЧПУ должна провести сравнение, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
-  ▶ Введите номер второго QS-параметра, для которого система ЧПУ должна провести сравнение, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
-  ▶ Закройте скобки нажатием клавиши **ENT** и завершите ввод нажатием клавиши **END**



Система ЧПУ возвращает следующие результаты:

- **0**: сравненные QS-параметры идентичны
- **-1**: в алфавитном порядке первый QS-параметр находится **перед** вторым QS-параметром
- **+1**: в алфавитном порядке первый QS-параметр находится **за** вторым QS-параметром

**Пример: сравнение алфавитной последовательности QS12 и QS14**

```
37 Q52 = STRCOMP ( SRC_QS12 SEA_QS14 )
```

## Считывание машинных параметров

С помощью функции **CFGREAD** можно считать машинные параметры системы ЧПУ в виде числовых значений или строк. Считываемые значения всегда выводятся в метрических единицах.

Для считывания машинного параметра необходимо определить имя параметра, объект параметра и при наличии имя группы и указатель в редакторе конфигурации системы ЧПУ:

Символ	Тип	Значение	Пример:
	<b>Key</b> (ключ)	Имя группы машинных параметров (при наличии)	CH_NC
	<b>Entität</b> (смысл)	Объект параметра (имя начинается с Cfg...)	CfgGeoCycle
	<b>Attribut</b> (атрибут)	Имя машинного параметра	displaySpindleErr
	<b>Index</b>	Индекс списка машинных параметров (при наличии)	[0]



Способ отображения имеющихся параметров можно изменить в редакторе конфигураций для параметров пользователя. Согласно стандартным настройкам параметры отображаются в виде кратких текстовых пояснений.

**Дополнительная информация:** "Изменить отображение параметров", Стр. 825

Перед считыванием машинного параметра с помощью функции **CFGREAD**, следует задать QS-параметр с атрибутом, смыслом и ключом.

Следующие параметры запрашиваются в диалоге функции **CFGREAD**:

- **KEY\_QS**: имя группы (ключ) машинных параметров
- **TAG\_QS**: имя объекта (смысл) машинных параметров
- **ATR\_QS**: имя (атрибут) машинных параметров
- **IDX**: список машинных параметров

### Считывание строки машинных параметров

Сохранение содержимого машинного параметра в виде строки QS-параметра:

-  ▶ Нажмите кнопку **Q**
  
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА СТРОКИ**
- ▶ Введите номер строкового параметра, в который система ЧПУ должна сохранить машинный параметр
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ Выберите функцию **CFGREAD**
- ▶ Введите номера строковых параметров для ключа, сущности и атрибута
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ При необходимости введите номер индекса или закройте диалог с помощью **NO ENT**
- ▶ Закройте выражение в скобках клавишей **ENT**
- ▶ Завершите ввод с помощью программной клавиши **END**

**Пример: считывание обозначения четвертой оси в виде строки**

#### Настройки параметров в редакторе конфигурации

```
DisplaySettings
CfgDisplayData
    axisDisplayOrder
        от [0] до [5]
```

#### Пример

14 QS11 = ""	Присвоение параметра строки для ключа
15 QS12 = "CfgDisplaydata"	Присвоение параметра строки для смысла
16 QS13 = "axisDisplay"	Присвоение строчного параметра для имени параметра
17 QS1 = CFGREAD( KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13 IDX3 )	Считывание машинных параметров

### Считывание цифрового значения одного из машинных параметров

Сохранение значения машинного параметра в виде цифрового значения в одном Q-парамetre:

-  ▶ Выберите функции Q-параметров
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ФОРМУЛА**
- ▶ Введите номер Q-параметра, в который система ЧПУ должна сохранить машинный параметр
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ Выберите функцию **CFGREAD**
- ▶ Введите номера строковых параметров для ключа, сущности и атрибута
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- ▶ При необходимости введите номер индекса или закройте диалог с помощью **NO ENT**
- ▶ Закройте выражение в скобках клавишей **ENT**
- ▶ Завершите ввод с помощью программной клавиши **END**

### Пример: считывание коэффициента перекрытия в Q-параметр

#### Настройки параметров в редакторе конфигурации

```
ChannelSettings
CH_NC
  CfgGeoCycle
  pocketOverlap
```

#### Пример

14 QS11 = "CH_NC"	Присвоение параметра строки для ключа
15 QS12 = "CfgGeoCycle"	Присвоение параметра строки для смысла
16 QS13 = "pocketOverlap"	Присвоение строчного параметра для имени параметра
17 Q50 = CFGREAD( KEY_QS11 TAG_QS12 ATR_QS13 )	Считывание машинных параметров

## 10.12 Q-параметры с predetermined значениями

Q-параметрам от Q100 до Q199 система ЧПУ присваивает определенные значения. Q-параметрам присваиваются:

- значения из PLC
- данные об инструменте и шпинделе
- данные об эксплуатационном состоянии
- Результаты измерений из циклов измерительного щупа и т.п.

Система ЧПУ сохраняет predetermined Q-параметры Q108, Q114 и Q115–Q117 в единицах измерения текущей программы.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Q-параметры используются в циклах HEIDENHAIN, циклах производителя станка, в функциях сторонних поставщиков. Вы также можете программировать Q-параметры в NC-программе. Если при использовании Q-параметров применяются не только рекомендованные диапазоны Q-параметров, могут возникать пересечения (взаимное влияние) и, как следствие, нежелательные эффекты. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Используйте только рекомендованные HEIDENHAIN диапазоны Q-параметров
- ▶ Соблюдайте указания документации HEIDENHAIN, производителя станка и сторонних поставщиков
- ▶ Проверьте выполнение при помощи графического моделирования



Предetermined Q-параметры (QS-параметры) в диапазоне от Q100 до Q199 (от QS100 до QS199) не должны использоваться в управляющих программах в качестве параметров расчетов.

### Значения из PLC: с Q100 по Q107

Система ЧПУ использует параметры Q100–Q107, чтобы передавать значения из PLC в NC-программу.

### Активный радиус инструмента: Q108

Активное значение радиуса инструмента присваивается Q108. В состав Q108 входят:

- Радиус инструмента R (таблица инструментов или кадр TOOL DEF)
- Дельта-значение DR из таблицы инструментов
- Дельта-значения DR из кадра TOOL CALL



Система ЧПУ сохраняет в памяти текущий радиус инструмента также после сбоя электроснабжения.

**Ось инструмента: Q109**

Значение параметра Q109 зависит от текущей оси инструмента:

Ось инструмента	Значение параметра
Ось инструмента не определена	Q109 = -1
X-ось	Q109 = 0
Ось Y	Q109 = 1
Ось Z	Q109 = 2
U-ось	Q109 = 6
V-ось	Q109 = 7
W-ось	Q109 = 8

**Состояние шпинделя: Q110**

Значение параметра Q110 зависит от последней запрограммированной M-функции для шпинделя:

M-функция	Значение параметра
Состояние шпинделя не определено	Q110 = -1
M3: шпиндель ВКЛ, по часовой стрелке	Q110 = 0
M4: шпиндель ВКЛ, против часовой стрелки	Q110 = 1
M5 после M3	Q110 = 2
M5 после M4	Q110 = 3

**Подача СОЖ: Q111**

M-функция	Значение параметра
M8: Подача СОЖ ВКЛ	Q111 = 1
M9: Подача СОЖ ВЫКЛ	Q111 = 0

**Коэффициент перекрытия: Q112**

Система ЧПУ присваивает Q112 коэффициент перекрытия при фрезеровании карманов.

**Размеры, указанные в программе: Q113**

Значение параметра Q113 при вложении подпрограмм с **PGM CALL** зависит от размеров, указанных в той программе, которая первой вызывает другую программу.

Размеры, указанные в главной программе	Значение параметра
Метрическая система (мм)	Q113 = 0
Дюймовая система (дюйм)	Q113 = 1

## Длина инструмента: Q114

Текущее значение длины инструмента присваивается Q114.



Система ЧПУ сохраняет в памяти текущую длину инструмента также после сбоя электроснабжения.

## Координаты после ощупывания во время выполнения программы

Параметры с Q115 по Q119 после запрограммированного измерения с помощью измерительного 3D-щупа содержат координаты положения шпинделя в момент касания. Координаты относятся к точке привязки, активной в режиме работы **Режим ручного управления**.

Значения длины измерительного стержня и радиуса наконечника щупа для этих координат не учитываются.

Ось координат	Значение параметра
X-ось	Q115
Ось Y	Q116
Z-ось	Q117
IV-ая ось зависит от станка	Q118
V-я ось зависит от станка	Q119

## Отклонение фактического значения при автоматическом измерении инструмента с помощью ТТ 160

Отклонение фактического значения от заданного	Значение параметра
Длина инструмента	Q115
Радиус инструмента	Q116

## Наклон плоскости обработки с помощью углов заготовки: координаты, рассчитанные системой ЧПУ для осей вращения

Координаты	Значение параметра
Ось A	Q120
B-ось	Q121
Ось C	Q122

## Результаты измерений циклов контактного щупа

Дополнительная информация: Руководство пользователя по программированию циклов

Измеренные фактические значения	Значение параметра
Угол прямой	Q150
Центр на главной оси	Q151
Центр на вспомогательной оси	Q152
Диаметр	Q153
Длина кармана	Q154
Ширина кармана	Q155
Длина выбранной в цикле оси	Q156
Положение средней оси	Q157
Угол А-оси	Q158
Угол В-оси	Q159
Координата выбранной в цикле оси	Q160

Установленное отклонение	Значение параметра
Центр на главной оси	Q161
Центр на вспомогательной оси	Q162
Диаметр	Q163
Длина кармана	Q164
Ширина кармана	Q165
Измеренная длина	Q166
Положение средней оси	Q167

Определенные пространственные углы	Значение параметра
Поворот вокруг А-оси	Q170
Поворот вокруг В-оси	Q171
Поворот вокруг С-оси	Q172

Состояние заготовки	Значение параметра
Хорошо	Q180
Дополнительная обработка	Q181
Брак	Q182

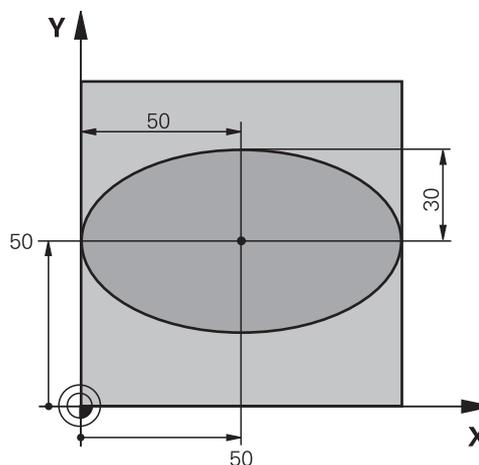
<b>Измерение инструмента при помощи лазера BLUM</b>	<b>Значение параметра</b>
Зарезервирован	Q190
Зарезервировано	Q191
Зарезервировано	Q192
Зарезервировано	Q193
<b>Зарезервирован для внутреннего использования</b>	<b>Значение параметра</b>
Отметка для циклов	Q195
Отметка для циклов	Q196
Отметка для циклов (графическое изображение обработки)	Q197
Номер последнего активного цикла измерения	Q198
<b>Состояние измерения инструмента с помощью TT</b>	<b>Значение параметра</b>
Инструмент в пределах допуска	Q199 = 0,0
Инструмент изношен (LTOL/RTOL превышен)	Q199 = 1,0
Инструмент сломан (LBREAK/RBREAK превышен)	Q199 = 2,0

## 10.13 Примеры программирования

### Пример: эллипс

#### Отработка программы

- Контур эллипса состоит из большого количества маленьких отрезков прямой (определяемых в Q7). Чем больше расчетных шагов установлено, тем более сглаженным будет контур.
- Направление фрезерования устанавливается при помощи начального и конечного угла на плоскости:  
Направление обработки по часовой стрелке:  
начальный угол > конечный угол  
Направление обработки против часовой стрелки:  
начальный угол < конечный угол
- Радиус инструмента не учитывается



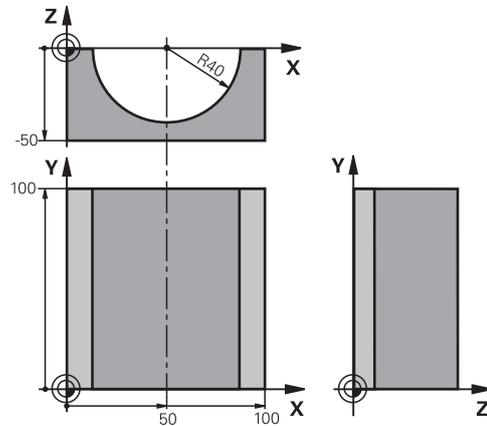
0 BEGIN PGM ELLIPSE MM	
1 FN 0: Q1 = +50	Центр X-оси
2 FN 0: Q2 = +50	Центр Y-оси
3 FN 0: Q3 = +50	Полуось X
4 FN 0: Q4 = +30	Полуось Y
5 FN 0: Q5 = +0	Стартовый угол на плоскости
6 FN 0: Q6 = +360	Конечный угол на плоскости
7 FN 0: Q7 = +40	Количество вычислительных итераций
8 FN 0: Q8 = +0	Угловое положение эллипса
9 FN 0: Q9 = +5	Глубина фрезерования
10 FN 0: Q10 = +100	Подача на глубину
11 FN 0: Q11 = +350	Подача фрезерования
12 FN 0: Q12 = +2	Безопасное расстояние для предварительного позиционирования
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	Определение заготовки
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
16 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
17 CALL LBL 10	Вызов обработки
18 L Z+100 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы
19 LBL 10	Подпрограмма 10: обработка
20 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Перемещение нулевой точки в центр эллипса
21 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
22 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
23 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Пересчет углового положения на плоскости
24 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
25 Q35 = (Q6 -Q5) / Q7	Расчет шага угла

26 Q36 = Q5	Копирование стартового угла
27 Q37 = 0	Установка счетчика резки
28 Q21 = Q3 *COS Q36	Расчет X-координаты точки старта
29 Q22 = Q4 *SIN Q36	Расчет Y-координаты точки старта
30 L X+Q21 Y+Q22 R0 FMAX M3	Подвод к стартовой точке на плоскости
31 L Z+Q12 R0 FMAX	Предварительное позиционирование на безопасное расстояние по оси шпинделя
32 L Z-Q9 R0 FQ10	Перемещение на глубину обработки
33 LBL1	
34 Q36 = Q36 +Q35	Актуализация угла
35 Q37 = Q37 +1	Актуализация счетчика резки
36 Q21 = Q3 *COS Q36	Расчет текущей X-координаты
37 Q22 = Q4 *SIN Q36	Расчет текущей Y-координаты
38 L X+Q21 Y+Q22 R0 FQ11	Подвод к следующей точке
39 FN 12: IF +Q37 LT +Q7 GOTO LBL 1	Запрос, готово ли; если нет, то возврат к LBL 1
40 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Сброс вращения
41 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
42 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Сброс смещения нулевой точки
43 CYCL DEF 7.1 X+0	
44 CYCL DEF 7.2 Y+0	
45 L Z+Q12 R0 FMAX	Перемещение инструмента на безопасное расстояние
46 LBL 0	Конец подпрограммы
47 END PGM ELLIPSE MM	

## Пример: цилиндр вогнутый, выполненный с помощью радиусной фрезы

### Отработка программы

- Программа работает только с радиусной фрезой, длина инструмента принята относительно центра наконечника щупа
- Контур цилиндра выстраивается из большого количества небольших отрезков прямой (определяемых через Q13). Чем больше определено шагов, тем более сглаженным будет контур.
- Цилиндр фрезеруется продольной резкой (здесь: параллельно к Y-оси)
- Направление фрезерования устанавливается при помощи начального и конечного угла в пространстве:  
Направление обработки по часовой стрелке:  
начальный угол > конечный угол  
Направление обработки против часовой стрелки:  
начальный угол < конечный угол
- Радиус инструмента корректируется автоматически



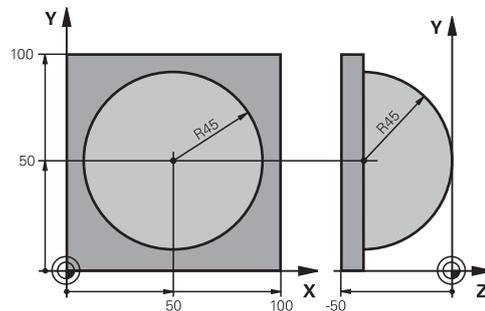
0 BEGIN PGM CILINDR MM	
1 FN 0: Q1 = +50	Центр X-оси
2 FN 0: Q2 = +0	Центр Y-оси
3 FN 0: Q3 = +0	Центр Z-оси
4 FN 0: Q4 = +90	Начальный угол, пространство (плоскость Z/X)
5 FN 0: Q5 = +270	Конечный угол в пространстве (плоскость Z/X)
6 FN 0: Q6 = +40	Радиус цилиндра
7 FN 0: Q7 = +100	Длина цилиндра
8 FN 0: Q8 = +0	Угловое положение на плоскости X/Y
9 FN 0: Q10 = +5	Припуск на радиус цилиндра
10 FN 0: Q11 = +250	Подача на врезание
11 FN 0: Q12 = +400	Подача фрезерования
12 FN 0: Q13 = +90	Количество проходов резки
13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50	Определение заготовки
14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
15 TOOL CALL 1 Z S4000	Вызов инструмента
16 L Z+250 R0 FMAX	Отвод инструмента
17 CALL LBL 10	Вызов обработки
18 FN 0: Q10 = +0	Сброс припуска
19 CALL LBL 10	Вызов обработки
20 L Z+100 R0 FMAX M2	Отвод инструмента, конец программы

21 LBL 10	Подпрограмма 10: обработка
22 Q16 = Q6 -Q10 - Q108	Расчет припуска и инструмента относительно радиуса цилиндра
23 FN 0: Q20 = +1	Установка счетчика резки
24 FN 0: Q24 = +Q4	Копирование начального угла в пространстве (плоскость Z/X)
25 Q25 = (Q5 -Q4) / Q13	Расчет шага угла
26 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Смещение нулевой точки в центр цилиндра (X-ось)
27 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
28 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
29 CYCL DEF 7.3 Z+Q3	
30 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Пересчет углового положения на плоскости
31 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
32 L X+0 Y+0 R0 FMAX	Предварительное позиционирование на плоскости в центр цилиндра
33 L Z+5 R0 F1000 M3	Предварительное позиционирование на оси шпинделя
34 LBL 1	
35 CC Z+0 X+0	Установка полюса на Z/X-плоскости
36 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Подвод к позиции старта цилиндра, врезаясь в материал под углом
37 L Y+Q7 R0 FQ12	Продольная резка в направлении Y+
38 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Актуализация счетчика резки
39 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Актуализация пространственного угла
40 FN 11: IF +Q20 GT +Q13 GOTO LBL 99	Запрос, готово ли; если да, то переход в конец
41 LP PR+Q16 PA+Q24 FQ11	Проход по аппроксимированной «дуге» для следующего продольного прохода
42 L Y+0 R0 FQ12	Продольная резка в направлении Y–
43 FN 1: Q20 = +Q20 + +1	Актуализация счетчика резки
44 FN 1: Q24 = +Q24 + +Q25	Актуализация пространственного угла
45 FN 12: IF +Q20 LT +Q13 GOTO LBL 1	Запрос, готово ли; если нет, то возврат к LBL 1
46 LBL 99	
47 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Сброс вращения
48 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
49 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Отмена смещения нулевой точки
50 CYCL DEF 7.1 X+0	
51 CYCL DEF 7.2 Y+0	
52 CYCL DEF 7.3 Z+0	
53 LBL 0	Конец подпрограммы
54 END PGM CILINDR	

## Пример: выпуклый наконечник с концевой фрезой

### Отработка программы

- Программа работает только с концевой фрезой
- Контур сферы образован множеством небольших отрезков прямой (Z/X-плоскость, определяемая через параметр Q14). Чем меньший шаг угла определен, тем более сглаженным будет контур.
- Количество проходов по контуру определяется через шаг угла в плоскости (через Q18)
- Наконечник фрезеруется при помощи трехмерной резки снизу вверх
- Радиус инструмента корректируется автоматически



<b>0 BEGIN PGM SPHERE MM</b>	
<b>1 FN 0: Q1 = +50</b>	Центр X-оси
<b>2 FN 0: Q2 = +50</b>	Центр Y-оси
<b>3 FN 0: Q4 = +90</b>	Начальный угол, пространство (плоскость Z/X)
<b>4 FN 0: Q5 = +0</b>	Конечный угол в пространстве (плоскость Z/X)
<b>5 FN 0: Q14 = +5</b>	Шаг угла в пространстве
<b>6 FN 0: Q6 = +45</b>	Радиус наконечника щупа
<b>7 FN 0: Q8 = +0</b>	Начальный угол, угловое положение на плоскости X/Y
<b>8 FN 0: Q9 = +360</b>	Конечный угол, угловое положение на плоскости X/Y
<b>9 FN 0: Q18 = +10</b>	Шаг угла на плоскости X/Y для черновой обработки
<b>10 FN 0: Q10 = +5</b>	Припуск на радиус наконечника щупа для черновой обработки
<b>11 FN 0: Q11 = +2</b>	Безопасное расстояние для предварительного позиционирования по оси шпинделя
<b>12 FN 0: Q12 = +350</b>	Подача фрезерования
<b>13 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-50</b>	Определение заготовки
<b>14 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0</b>	
<b>15 TOOL CALL 1 Z S4000</b>	Вызов инструмента
<b>16 L Z+250 R0 FMAX</b>	Отвод инструмента
<b>17 CALL LBL 10</b>	Вызов обработки
<b>18 FN 0: Q10 = +0</b>	Сброс припуска
<b>19 FN 0: Q18 = +5</b>	Шаг угла на плоскости X/Y для чистовой обработки
<b>20 CALL LBL 10</b>	Вызов обработки
<b>21 L Z+100 R0 FMAX M2</b>	Отвод инструмента, конец программы
<b>22 LBL 10</b>	Подпрограмма 10: обработка
<b>23 FN 1: Q23 = +q11 + +q6</b>	Расчет Z-координаты для предварительного позиционирования
<b>24 FN 0: Q24 = +Q4</b>	Копирование начального угла в пространстве (плоскость Z/X)
<b>25 FN 1: Q26 = +Q6 + +Q108</b>	Ввод поправки на радиус наконечника щупа для предварительного позиционирования
<b>26 FN 0: Q28 = +Q8</b>	Копирование углового положения на плоскости

27 FN 1: Q16 = +Q6 + -Q10	Учитывать припуск на радиус наконечника щупа
28 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Смещение нулевой точки в центр наконечника щупа
29 CYCL DEF 7.1 X+Q1	
30 CYCL DEF 7.2 Y+Q2	
31 CYCL DEF 7.3 Z-Q16	
32 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Пересчет начального угла при угловом положении на плоскости
33 CYCL DEF 10.1 ROT+Q8	
34 LBL 1	Предварительное позиционирование на оси шпинделя
35 CC X+0 Y+0	Установка полюса на X/Y-плоскости для предварительного позиционирования
36 LP PR+Q26 PA+Q8 R0 FQ12	Предварительное позиционирование на плоскости
37 CC Z+0 X+Q108	Установите полюс на Z/X-плоскости, со смещением на значение радиуса инструмента
38 L Y+0 Z+0 FQ12	Перемещение на глубину
39 LBL 2	
40 LP PR+Q6 PA+Q24 FQ12	Проход по аппроксимированной «дуге» вверх
41 FN 2: Q24 = +Q24 - +Q14	Актуализация пространственного угла
42 FN 11: IF +Q24 GT +Q5 GOTO LBL 2	Запрос готова ли дуга; если нет, то возврат к LBL 2
43 LP PR+Q6 PA+Q5	Подход к конечному углу в пространстве
44 L Z+Q23 R0 F1000	Вывод инструмента по оси шпинделя
45 L X+Q26 R0 FMAX	Предварительное позиционирование для следующей дуги
46 FN 1: Q28 = +Q28 + +Q18	Актуализация углового положения на плоскости
47 FN 0: Q24 = +Q4	Сброс пространственного угла
48 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Активация нового углового положения
49 CYCL DEF 10.0 ROT+Q28	
50 FN 12: IF +Q28 LT +Q9 GOTO LBL 1	
51 FN 9: IF +Q28 EQU +Q9 GOTO LBL 1	Запрос, готово ли; если нет, то возврат к LBL 1
52 CYCL DEF 10.0 POWOROT	Сброс вращения
53 CYCL DEF 10.1 ROT+0	
54 CYCL DEF 7.0 SMESCHENJE NULJA	Отмена смещения нулевой точки
55 CYCL DEF 7.1 X+0	
56 CYCL DEF 7.2 Y+0	
57 CYCL DEF 7.3 Z+0	
58 LBL 0	Конец подпрограммы
59 END PGM SPHERE MM	



# 11

**Дополнительные  
функции**

## 11.1 Ввод дополнительных функций M и STOP

### Основные положения

С помощью дополнительных функций ЧПУ, также называемых M-функциями, можно управлять

- прогоном программы, например, прерыванием прогона программы
- такими функциями станка, как включение и выключение оборотов шпинделя и подачи СОЖ
- поведением инструмента при движении по траектории

Можно ввести до четырех дополнительных M-функций в конце кадра позиционирования либо ввести их в отдельном кадре. Тогда система ЧПУ начнет диалог: **Дополнительная M-функция ?**

Обычно в окне диалога вводится только номер дополнительной функции. При некоторых дополнительных функциях диалог продолжается для того, чтобы оператор мог ввести параметры этой функции.

В режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок** дополнительные функции вводятся с помощью программной клавиши **M**.

### Действие дополнительных функций

Следует учитывать, что одни дополнительные функции активны в начале кадра позиционирования, другие - в конце, независимо от их последовательности в соответствующем NC-кадре.

Дополнительные функции действуют, начиная с того кадра, в котором они были вызваны.

Некоторые дополнительные функции действуют только в том кадре, в котором они запрограммированы. Если дополнительная функция действует не только в отдельном кадре, следует отменить эту функцию в последующем кадре с помощью отдельной M-функции или она будет автоматически отменена системой ЧПУ в конце программы.



Если в одном NC-кадре запрограммировано несколько M-функций, то действует следующая последовательность выполнения:

- Функции действующие в начале кадра выполняются перед функциями действующими в конце кадра
- Если все M-функции действуют в начале или в конце кадра, то они выполняются в запрограммированной последовательности

### Ввод дополнительной функции в кадре STOP

Запрограммированный кадр **STOP** прерывает выполнение или тест программы, например, для проверки инструмента. В кадре **STOP** Вы можете запрограммировать дополнительную функцию M:

STOP

- ▶ Программирование прерывания выполнения программы: нажмите клавишу **STOP**
- ▶ Введите дополнительную M-функцию

### Пример

87 STOP M6

## 11.2 Дополнительные функции контроля выполнения программы, шпинделя и подачи СОЖ

### Обзор



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станков может влиять на поведение описываемых ниже дополнительных функций.

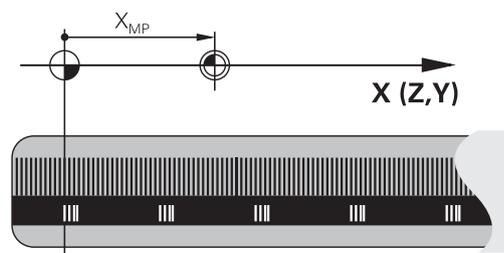
М	Действие	Действие в	начале	конце
			кадра	кадра
<b>M0</b>	ОСТАНОВКА выполнения программы ОСТАНОВКА шпинделя			■
<b>M1</b>	ОСТАНОВКА выполнения программы по выбору оператора при необходимости ОСТАНОВКА шпинделя при необходимости выключение СОЖ (функция определяется производителем станка)			■
<b>M2</b>	ОСТАНОВКА выполнения программы ОСТАНОВКА шпинделя Подача СОЖ выкл. Возврат к кадру 1 Очистка индикации состояния Объем функций зависит от машинного параметра <b>resetAt</b> (№ 100901)			■
<b>M3</b>	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке		■	
<b>M4</b>	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки		■	
<b>M5</b>	ОСТАНОВКА шпинделя			■
<b>M6</b>	Смена инструмента ОСТАНОВКА шпинделя ОСТАНОВКА выполнения программы			■
<b>M8</b>	Включение подачи СОЖ		■	
<b>M9</b>	Подача СОЖ ВЫКЛ			■
<b>M13</b>	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке Подача СОЖ ВКЛ		■	
<b>M14</b>	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки Подача СОЖ вкл		■	
<b>M30</b>	Идентично M2			■

## 11.3 Дополнительные функции для задания координат

### Программирование координат станка: M91/M92

#### Нулевая точка шкалы

Референтная метка определяет позицию нулевой точки шкалы.



#### Нулевая точка станка

Нулевая точка станка необходима для

- назначения ограничений для зоны перемещений (концевой выключатель ПО)
- перемещения в фиксированную позицию на станке (например, в позицию смены инструмента)
- назначения точки привязки заготовки

Производитель станка задает расстояние от нулевой точки станка до нулевой точки шкалы для каждой оси в машинных параметрах.

#### Стандартная процедура

Система ЧПУ соотносит координаты с нулевой точкой детали.

**Дополнительная информация:** "Назначение точки привязки без использования контактного щупа", Стр. 685

#### Процедура работы с M91 – нулевая точка станка

Если координаты в кадрах позиционирования должны относиться к нулевой точке станка, следует ввести в этих кадрах M91.



Если в кадре M91 задаются инкрементные координаты, то эти координаты привязаны к последней запрограммированной позиции M91. Если в активной NC-программе позиция M91 не задана, координаты отсчитываются от текущей позиции инструмента.

Система ЧПУ отображает значения координат относительно нулевой точки станка. В индикации состояния необходимо переключить индикацию координат на REF.

**Дополнительная информация:** "Индикации состояния", Стр. 101

### Процедура работы с M92 – опорная точка станка



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Кроме нулевой точки станка, производитель станка может задать также другую фиксированную позицию станка (точку привязки станка).

Производитель станка устанавливает для каждой оси расстояние от станочной точки привязки до нулевой точки станка.

Если координаты в кадрах позиционирования должны относиться к опорной точке станка, следует ввести в этих кадрах M92.



Система ЧПУ правильно выполняет коррекцию на радиус также при помощи M91 или M92. Длина инструмента при этом не учитывается.

### Действие

M91 и M92 действуют только в тех кадрах программы, в которых M91 или M92 были заданы.

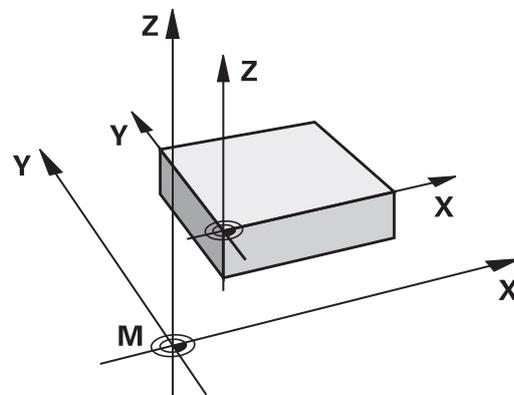
M91 и M92 действуют в начале кадра.

### Точка привязки заготовки

Если координаты всегда должны отсчитываться от нулевой точки станка, то назначение координаты точки привязки для одной оси или нескольких осей может быть заблокировано.

Если назначение координаты точки привязки заблокировано для всех осей, система ЧПУ больше не отображает программную клавишу **ВВОД КООРДИНАТ** в режиме работы **Режим ручного управления**.

На рисунке показана система координат с нулевой точкой станка и нулевой точкой детали.



### M91/M92 в режиме работы “Тест программы”

Чтобы графически моделировать движения M91/M92, следует активировать контроль рабочего пространства и отобразить заготовку относительно установленной точки привязки.

**Дополнительная информация:** "Отображение заготовки в рабочем пространстве (номер опции #20)", Стр. 749

## Подвод к позиции в неразвёрнутой системе координат при развёрнутой плоскости обработки: M130

### Стандартная процедура работы при наклонной плоскости обработки

Координаты в кадрах позиционирования система ЧПУ соотносит с наклоненной системой координат.

### Процедура работы с M130

Координаты в кадрах линейного перемещения при активной наклонной плоскости обработки система ЧПУ соотносит с ненаклоненной системой координат.

Тогда система ЧПУ позиционирует наклоненный инструмент в запрограммированную координату ненаклоненной системы координат детали.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Функция M130 работает только в кадрах. Последующие обработки система ЧПУ выполняет снова с наклоненной системой координат плоскости обработки. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Проверьте выполнение и позиции при помощи графического моделирования



#### Указания по программированию:

- Функция M130 может использоваться только при активной функции **Наклон плоскости обработки**.
- Если функция M130 комбинируется с вызовом цикла, система ЧПУ останавливает отработку сообщением об ошибке.

### Действие

M130 действует покадрово в кадрах линейного перемещения без коррекции на радиус инструмента.

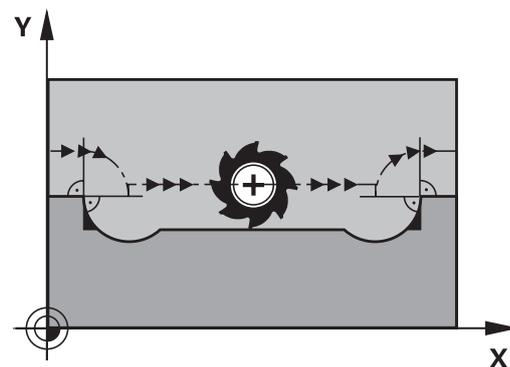
## 11.4 Дополнительные функции для определения характеристик контурной обработки

### Обработка небольших выступов контура: функция M97

#### Стандартная процедура

Система ЧПУ добавляет на участке наружного угла контура переходную дугу. Если выступы контура слишком малы, инструмент при этом может повредить контур

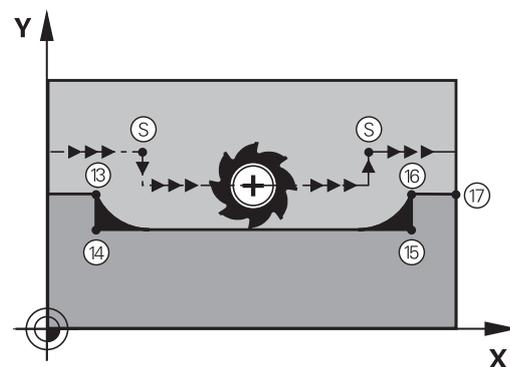
В таких местах система ЧПУ прерывает отработку программы и выдает сообщение об ошибке **Радиус инструмента слишком велик**.



#### Процедура работы с M97

Система ЧПУ определяет точку пересечения траекторий для элементов контура, как и в случае внутренних углов, и перемещает инструмент над этой точкой.

**M97** следует программировать в том кадре, в котором заданы координаты точки внешнего угла.



Вместо **M97** HEIDENHAIN рекомендует использовать значительно более эффективную функцию **M120 LA**.  
**Дополнительная информация:** "Предварительный расчет контура с поправкой на радиус (LOOK AHEAD): M120 (Опция ПО Miscellaneous functions)", Стр. 511

#### Действие

**M97** действует только в кадре программы, в котором была запрограммирована **M97**.



В случае **M97** система ЧПУ обрабатывает угол контура не полностью. Возможно, возникнет необходимость дополнительно обработать угол контура инструментом меньшего размера.

## Пример

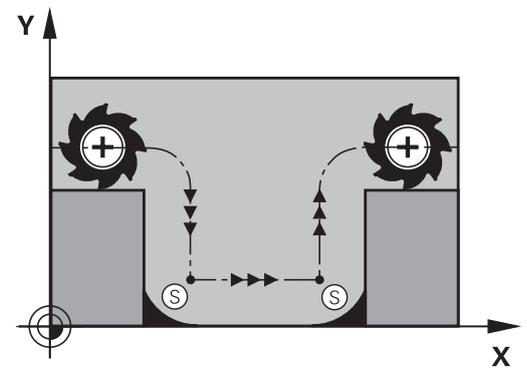
5 TOOL DEF L ... R+20	Большой радиус инструмента
...	
13 L X... Y... R... F... M97	Подвод к точке контура 13
14 L IY-0.5 ... R... F...	Обработка небольшого выступа контура 13 и 14
15 L IX+100 ...	Подвод к точке контура 15
16 L IY+0.5 ... R... F... M97	Обработка небольшого выступа контура 15 и 16
17 L X... Y...	Подвод к точке контура 17

## Полная обработка разомкнутых углов контура: M98

## Стандартная процедура

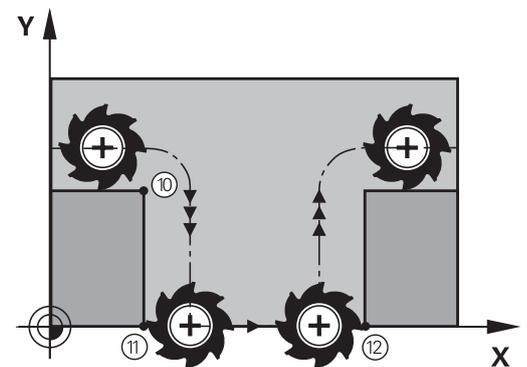
Система ЧПУ определяет на внутренних углах точку пересечения траекторий фрезы и начинает перемещать инструмент в новом направлении, начиная с этой точки.

Если контур разомкнут на углах, это приводит к неполной обработке:



## Процедура работы с M98

С помощью дополнительной функции M98 система ЧПУ подводит инструмент так, чтобы обрабатывалась каждая точка контура:



## Действие

M98 действует только в тех кадрах программы, в которых была запрограммирована M98.

M98 активируется в конце кадра.

## Пример: поочередный подвод к точкам контура 10, 11 и 12

10 L X... Y... RL F
11 L X... IY... M98
12 L IX+ ...

## Коэффициент подачи для движений при врезании: M103

### Стандартная процедура

Система ЧПУ перемещает инструмент независимо от направления движения с последней запрограммированной подачей.

### Процедура работы с M103

Система ЧПУ сокращает подачу для обработки контура, если инструмент перемещается в отрицательном направлении по оси инструмента. Подача при врезании FZMAX рассчитывается, исходя из последней запрограммированной подачи FPROG и коэффициента F%:

$$FZMAX = FPROG \times F\%$$

### Ввод M103

Если в кадре позиционирования вводится **M103**, система ЧПУ продолжает диалог и запрашивает коэффициент F.

### Действие

**M103** активируется в начале кадра.

Отмена **M103**: запрограммируйте **M103** снова без коэффициента



Функция **M103** действует также при наклоненной системе координат плоскости обработки. Уменьшение подачи в таком случае действует при перемещении **наклоненной** оси инструмента в отрицательном направлении.

### Пример

Подача при врезании составляет 20% от подачи на плоской поверхности.

...	Действительная подача по контуру (мм/мин):
17 L X+20 Y+20 RL F500 M103 F20	500
18 L Y+50	500
19 L IZ-2.5	100
20 L IY+5 IZ-5	141
21 L IX+50	500
22 L Z+5	500

## Подача в миллиметрах/оборот шпинделя: M136

### Стандартная процедура

Система ЧПУ перемещает инструмент с установленной в программе скоростью подачи F в мм/мин

### Процедура работы с M136



В дюймовых NC-программах запрещено использовать **M136** в комбинации с альтернативой подачи **FU**.

При активации M136 шпиндель не должен быть в режиме управления.

В случае **M136** система ЧПУ перемещает инструмент не в мм/мин, а с установленной в программе подачей F в мм/об шпинделя. Если частота вращения изменяется при помощи потенциометра корректировки шпинделя, то ЧПУ автоматически согласует подачу.

### Действие

**M136** активируется в начале кадра.

**M136** отменяется путем программирования **M137**.

## Скорость подачи на дугах окружности: M109/M110/M111

### Стандартная процедура

Система ЧПУ связывает заданную программой скорость подачи с траекторией центра инструмента.

### Процедура работы с M109 на дугах окружности

При внутренней и наружной обработке система ЧПУ сохраняет подачу по круговой траектории на режущую кромку инструмента постоянной.

### УКАЗАНИЕ

#### Внимание, опасность повреждения инструмента и заготовки!

Когда функция **M109** активна, система ЧПУ значительно увеличивает подачу при обработке очень мелких внешних углов. Во время отработки существует опасность разрушения инструмента и повреждения детали!

- ▶ Не используйте **M109** при обработке очень мелких внешних углов

### Процедура работы с M110 на дугах окружности

Система ЧПУ сохраняет постоянную подачу на круговых траекториях только при внутренней обработке. В случае наружной обработки дуг окружности согласование подачи отсутствует.



Если **M109** или **M110** задаются перед вызовом цикла обработки с номером, значение которого превышает 200, подача будет согласована и при работе с дугами окружности в пределах данных циклов обработки. В конце или после прерывания цикла обработки восстанавливается исходное состояние.

### Действие

**M109** и **M110** активируются в начале кадра. **M109** и **M110** сбрасываются с помощью **M111**.

## Предварительный расчет контура с поправкой на радиус (LOOK AHEAD): M120 (Опция ПО Miscellaneous functions)

### Стандартная процедура

Если радиус инструмента больше выступа контура, по которому следует перемещаться с поправкой на радиус, система ЧПУ прерывает отработку программы и выводит сообщение об ошибке. Функция **M97** подавляет сообщения об ошибках, но ведет инструмент к отметке выхода из материала и дополнительно смещает положение угла.

**Дополнительная информация:** "Обработка небольших выступов контура: функция M97", Стр. 506

Система ЧПУ может повредить контур при наличии поднутрений.

### Процедура работы с M120

Система ЧПУ проверяет контур, обрабатываемый с коррекцией на радиус, на наличие на нем поднутрений и выступов и заранее рассчитывает траекторию инструмента с текущего кадра. Места, в которых инструмент мог бы повредить контур, остаются необработанными (на рис. отмечены темным цветом). **M120** можно также применять для дополнения поправкой на радиус данных оцифровки или данных, созданных внешней системой программирования. Это позволяет компенсировать отклонения от теоретического радиуса инструмента.

Количество предварительно рассчитываемых системой ЧПУ кадров (макс. 99) определяется с помощью **LA** (англ. Look Ahead: смотрите вперед) после **M120**. Чем больше количество кадров выбрано для предварительного расчета системой ЧПУ, тем медленнее осуществляется обработка кадров.

### Ввод

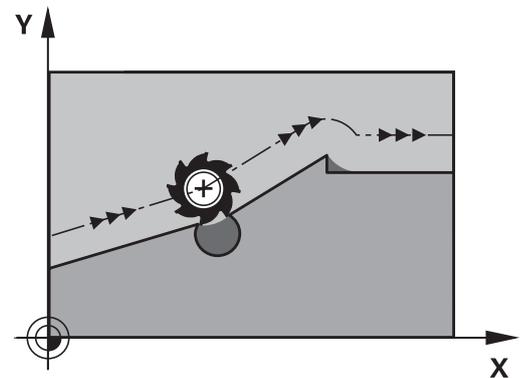
Если в кадре позиционирования вводится **M120**, то система ЧПУ продолжает диалог для этого кадра и запрашивает количество кадров **LA** для предварительного расчета.

### Действие

Функция **M120** должна присутствовать в NC-кадре, также содержащем поправку на радиус **RL** или **RRM120** действует, начиная с этого кадра и до момента, пока вы не:

- когда путем ввода **R0** будет отменена поправка на радиус
- запрограммируете **M120 LA0**
- запрограммируете **M120** без **LA**
- когда с помощью **PGM CALL** будет вызвана другая программа
- когда с помощью цикла **19** или функции **PLANE** будет наклонена плоскость обработки

**M120** активируется в начале кадра.



### Ограничения

- Повторный вход в контур после действия «Внешний/внутренний стоп» можно выполнить только с помощью функции **ПОИСК КАДРА N**. Перед запуском поиска кадра следует отменить **M120**, иначе система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке
- При подводе к контуру по касательной следует использовать функцию **APPR LCT**; кадр с **APPR LCT** должен содержать только координаты плоскости обработки
- При отводе от контура по касательной нужно использовать функцию **DEP LCT**; кадр с **DEP LCT** должен содержать только координаты плоскости обработки
- Перед использованием функций, приведенных ниже, оператор должен отменить **M120** и поправку на радиус:
  - Цикл **32** Допуск
  - Цикл **19** Плоскость обработки
  - Функция **PLANE**
  - **M114**
  - **M128**
  - **FUNCTION TCPM**

## Позиционирование при помощи маховичка во время выполнения программы: M118 (Опция ПО Miscellaneous functions)

### Стандартная процедура

Система ЧПУ перемещает инструмент в режимах работы выполнения программы, как это задано в NC-программе.

### Процедура работы с M118

С помощью **M118** можно выполнять ручную коррекцию маховичком во время отработки программы. Для этого запрограммируйте **M118** и введите значение для заданной оси (линейная ось или ось вращения) в мм.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Если при помощи функции **M118** изменить позицию оси вращения маховичком и затем выполнить функцию **M140**, система ЧПУ игнорирует совмещенные значения при отводе. В станках с поворотными осями при этом возникают нежелательные и непреднамеренные перемещения. Во время этого компенсационного движения существует опасность столкновения!

- ▶ Нельзя комбинировать **M118** с **M140** в станках с поворотными осями

### Ввод

Если **M118** вводится в кадре позиционирования, то система ЧПУ продолжает диалог для этого кадра и запрашивает значения для заданной оси. Используйте оранжевые клавиши оси или ASCII-клавиатуру для ввода координат.

### Действие

Позиционирование, заданное при помощи маховичка, отменяется путем повторного программирования **M118** без ввода координат.

**M118** действует в начале кадра.

**Пример**

Во время отработки программы должна существовать возможность перемещения маховичком на плоскости обработки XY на  $\pm 1$  мм и на оси вращения B на  $\pm 5^\circ$  от запрограммированного значения:

L X+0 Y+38.5 RL F125 M118 X1 Y1 B5



**M118** действует в основном в системе координат станка.

**Дополнительная информация:** "Совмещение маховичка", Стр.

**M118** действует также в режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных!**

**Виртуальная ось инструмента VT**

Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция должна быть адаптирована к системе ЧПУ производителем станка.

С помощью виртуальной оси инструмента, используя маховичок, вы можете выполнять перемещение на станках с поворотной головкой также в направлении расположенного под наклоном инструмента. Для перемещения в направлении виртуальной оси инструмента выберите на дисплее маховичка ось **VT**.

**Дополнительная информация:** "Перемещение электронными маховичками", Стр. 659

Используя маховичок HR 5xx, можно выбрать виртуальную ось непосредственно с помощью оранжевой клавиши оси **VI** (см. руководство по эксплуатации станка).

В сочетании с функцией **M118** можно также активировать совмещение маховичком в активном в данный момент направлении оси инструмента. Для этого в функции **M118** следует определить не менее одной оси шпинделя с допустимым диапазоном перемещения (например, **M118 Z5**) и выбрать на маховичке ось **VT**.

## Отвод от контура по направлению оси инструмента: M140

### Стандартная процедура

Система ЧПУ перемещает инструмент в режимах работы **Отраб.отд.бл. программы** и **Режим авт. управления** так, как это определено в программе.

### Процедура работы с M140

При помощи **M140 MB** (move back) можно переместиться на заданный отрезок от контура в направлении оси инструмента.

### Ввод

Если в кадре позиционирования вводится функция **M140**, то система ЧПУ продолжает диалог и запрашивает расстояние, на которое инструмент должен отводиться от контура. Введите желаемое расстояние, на которое инструмент должен переместиться от контура, или нажмите программную клавишу **MB MAX**, чтобы переместиться к пределу диапазона перемещения.

Дополнительно можно запрограммировать подачу, с которой инструмент передвигается по введенному отрезку пути.

Если подача не задана, то ЧПУ производит перемещение по заданному отрезку пути на ускоренном ходу.

### Действие

**M140** действует только в том кадре NC-программы, в котором была запрограммирована **M140**.

**M140** активируется в начале кадра.

**Пример**

Кадр 250: отвод инструмента на 50 мм от контура

Кадр 251: отвод инструмента к пределу зоны перемещения

```
250 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB 50 F750
```

```
251 L X+0 Y+38.5 F125 M140 MB MAX
```



Функция **M140** действует также при активной функции **Наклон плоскости обработки**. При использовании станков с поворотной головкой ЧПУ перемещает инструмент в отклоненной системе координат.

При помощи **M140 MB MAX** можно перемещать инструмент только в положительном направлении.

Перед функцией **M140**, в большинстве случаев, следует задать вызов инструмента с осью инструмента, в противном случае направление перемещения не будет определено.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Если при помощи функции **M118** изменить позицию оси вращения маховичком и затем выполнить функцию **M140**, система ЧПУ игнорирует совмещенные значения при отводе. В станках с поворотными осями при этом возникают нежелательные и непреднамеренные перемещения. Во время этого компенсационного движения существует опасность столкновения!

- ▶ Нельзя комбинировать **M118** с **M140** в станках с поворотными осями

## Подавление контроля измерительного щупа: M141

### Стандартная процедура

Система ЧПУ выдает сообщение об ошибке при отклоненном измерительном стержне, когда оператору требуется переместить одну из осей станка.

### Процедура работы с M141

Система ЧПУ перемещает оси станка и тогда, когда измерительный щуп отклонен. Эта функция необходима в том случае, если оператор записывает собственный цикл измерений совместно с циклом измерений Z, чтобы после отклонения отвести измерительный щуп с помощью кадра позиционирования.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Функция M141 подавляет при отклоненном измерительном стержне соответствующее сообщение об ошибке. Система ЧПУ не выполняет при этом автоматическую проверку столкновений с использованием измерительного стержня. Оба варианта поведения позволяют убедиться, что измерительный щуп может перемещаться безопасно. При неправильно выбранном направлении перемещения существует опасность столкновения!

- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Отработка отд. блоков программы** следует с осторожностью



**M141** действует только при перемещениях с кадрами прямых.

### Действие

**M141** действует только в том кадре NC-программы, в котором была запрограммирована **M141**.

**M141** активируется в начале кадра.

## Отмена разворота плоскости обработки: M143

### Стандартная процедура

Вращение в базовой плоскости сохраняется до тех пор, пока оно не будет отменено или не будет перезаписано новое значение.

### Процедура работы с M143

Система ЧПУ удаляет запрограммированный в NC-программе базовый поворот.



Функция **M143** не разрешена во время поиска кадра.

### Действие

**M143** действует, начиная с того кадра программы, в котором была запрограммирована **M143**.

**M143** активируется в начале кадра.



**M143** удаляет записи в столбцах **SPA**, **SPB** и **SPC** в таблице точек привязки, поэтому повторная активация соответствующей строки таблицы опорных точек не активирует удаленный базовый поворот.

## Автоматический отвод инструмента от контура при NC-остановке: M148

### Стандартная процедура

Система ЧПУ останавливает при NC-стоп все движения перемещения. Инструмент остается в той точке, в которой была прервана программа.

### Процедура работы с M148



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция конфигурируется и активируется производителем станка.

В машинном параметре **CfgLiftOff** (№ 201400) производитель станка задает отрезок пути, по которому система ЧПУ должна переместиться в случае **LIFTOFF**. С помощью машинного параметра **CfgLiftOff** функцию можно также деактивировать.

Установите в таблице инструментов в столбце **LIFTOFF** для активного инструмента параметр **Y**. Тогда система ЧПУ отводит инструмент от контура на максимум 2 мм в направлении оси инструмента.

**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250

**LIFTOFF** действует в следующих ситуациях:

- при NC-Stop, запущенной оператором
- при NC-Stop, запущенной ПО, например, при появлении ошибки в системе привода
- при перерыве в электроснабжении

### Действие

**M148** действует до тех пор, пока функция не будет деактивирована с помощью **M149**.

**M148** действует в начале кадра, **M149** в конце кадра.

## Закругление углов: M197

### Стандартная процедура

При активной поправке на радиус система ЧПУ добавляет на участке внешнего угла контура переходную дугу. Это может приводить к износу кромки.

### Процедура работы с M197

Функция **M197** позволяет продолжить контур на углу, после чего вставить более маленькую переходную дугу. Если вы запрограммируете функцию **M197** с последующим нажатием кнопки **ENT**, система ЧПУ открывает поле ввода **DL**. В поле **DL** определите длину, на которую ЧПУ удлинит элемент контура. С помощью функции **M197** можно сократить радиус угла, угол будет сошлифован меньше, но перемещение будет выполняться все еще мягко.

### Действие

Функция **M197** действует покадрово и предназначена только для внешних углов.

### Пример

```
L X... Y... RL M197 DL0.876
```

# 12

**Специальные  
функции**

## 12.1 Обзор специальных функций

Система ЧПУ располагает следующими полезными специальными функциями для разнообразных областей применения:

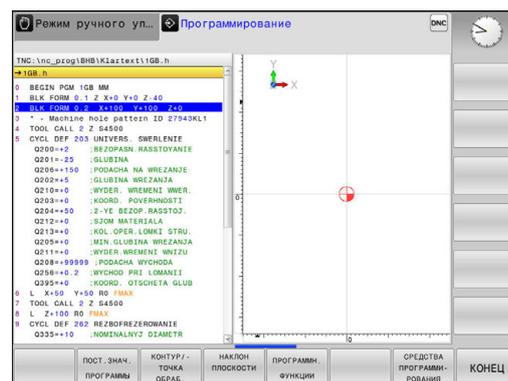
Функция	Описание
Подавление шумов АСС (номер опции #145)	Стр. 532
Работа с текстовыми файлами	Стр. 548
Работа со произвольно определяемыми таблицами	Стр. 552

С помощью клавиши **SPEC FCT** и соответствующих программных клавиш оператор получает доступ к дополнительным специальным функциям системы ЧПУ. Таблицы, приведенные ниже, позволяют составить представление о том, какие функции имеются в наличии.

### Главное меню "Специальные функции SPEC FCT"

- SPEC FCT** ▶ Выбрать специальные функции: нажмите клавишу **SPEC FCT**

Клавиша Softkey	Функция	описание
ПОСТ, ЗНАЧ. ПРОГРАММЫ	Задание стандартных значений для программы	Стр. 523
КОНТУР/ТОЧКА ОБРАБ.	Функции для обработки контура и точек	Стр. 524
НАКЛОН ПЛОСКОСТИ	Определение <b>PLANE</b> -функции	Стр. 572
ПРОГРАММ. ФУНКЦИИ	Определение различных программируемых открытым текстом функций	Стр. 525
СРЕДСТВА ПРОГРАММИРОВАНИЯ	Помощь при программировании	Стр. 215



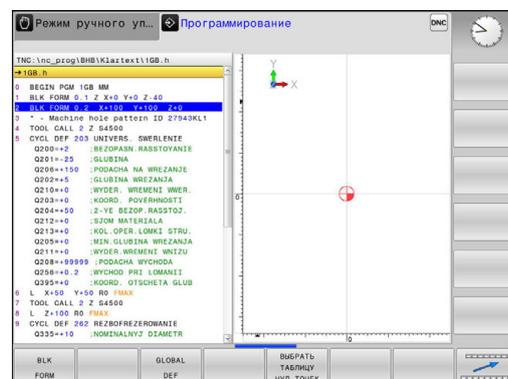
После нажатия клавиши **SPEC FCT** можно с помощью клавиши **GOTO** открыть окно выбора **smartSelect**. Система ЧПУ отобразит структурированный обзор со всеми доступными функциями. По структуре дерева можно перемещаться с помощью курсора или мыши и выбирать функции. В правом окне система ЧПУ отображает онлайн-справку к соответствующей функции.

## Меню "Стандартные значения для программы"

ПОСТ. ЗНАЧ.  
ПРОГРАММЫ

- ▶ Нажмите программную клавишу  
ПОСТОЯННЫЕ ЗНАЧЕНИЯ ПРОГРАММЫ

Клавиша Softkey	Функция	описание
BLK FORM	Определение заготовки	Стр. 168
ТАБЛИЦА НУЛ. ТОЧЕК	Выбор таблицы нулевых точек	См. руководство пользователя по программированию циклов
GLOBAL DEF	Определение общих параметров циклов	См. руководство пользователя по программированию циклов

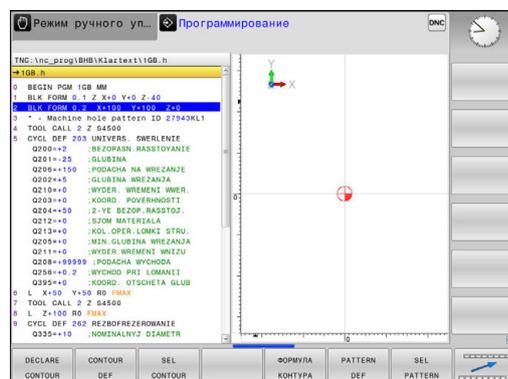


## Меню функций для обработки контура и точек

КОНТУР /  
ТОЧКА  
ОБРАБ.

- ▶ Нажмите программную клавишу обработки контуров и точек

Клавиша Softkey	Функция	описание
DECLARE CONTOUR	Присвоение описания контура	См. руководство пользователя по программированию циклов
CONTOUR DEF	Задание простой формулы контура	См. руководство пользователя по программированию циклов
SEL CONTOUR	Выбор определения контура	См. руководство пользователя по программированию циклов
ФОРМУЛА КОНТУРА	Задание сложной формулы контура	См. руководство пользователя по программированию циклов
PATTERN DEF	Задание регулярно используемых образцов обработки	См. руководство пользователя по программированию циклов
SEL PATTERN	Выбор файла точек с позициями обработки	См. руководство пользователя по программированию циклов

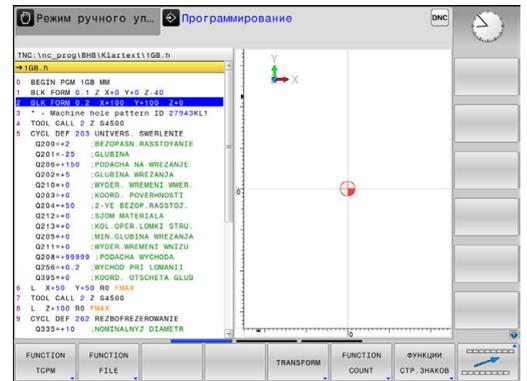


### Меню разных функций диалога открытым текстом

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**

Клавиша Softkey	Функция	описание
FUNCTION TCPM	Задание поведения при позиционировании осей вращения	Стр. 607
FUNCTION FILE	Задание функций файла	Стр. 542
FUNCTION PARAX	Задайте поведение при позиционировании для параллельных осей U, V, W	Стр. 534
TRANSFORM	Задание преобразований координат	Стр. 543
FUNCTION COUNT	Определение счетчика	Стр. 546
ФУНКЦИИ СТР. ЗНАКОВ	Задание функций строки	Стр. 474
FUNCTION SPINDLE	Определение пульсирующей частоты вращения	Стр. 558
FUNCTION FEED	Задать время повторяющейся выдержки	Стр. 560
FUNCTION DWELL	Задать выдержку времени в секундах или оборотах	Стр. 562
FUNCTION LIFTOFF	Отвести инструмент при NC-стоп	Стр. 563
ВСТАВИТЬ КОММЕНТАР.	Вставить комментарий	Стр. 217
FUNCTION PROG PATH	Выбрать интерпретацию траектории	Стр. 622



## 12.2 Управление инструментальными оправками

### Основы

При помощи управления инструментальными оправками Вы можете создавать и изменять оправки инструментов. Система ЧПУ учитывает оправки инструмента в вычислениях.

В трёхосевых станках инструментальная оправка для прямоугольной угловой головки позволяет станку производить обработку в направлении оси X и Y, при этом система ЧПУ учитывает размеры угловой головки.

Вместе с опцией #8 **Advanced Function Set** вы можете развернуть плоскость обработки на угол соответствующий угловой головке и таким образом продолжить работу в направлении оси инструмента Z.

Для того чтобы система ЧПУ учитывала инструментальную оправку в вычислениях, Вы должны выполнить следующие шаги:

- Сохранить шаблон инструментальной оправки
- Параметризовать шаблон инструментальной оправки
- Присвоить параметризованную инструментальную оправку

## Сохранение шаблона инструментальной оправки

Многие инструментальные оправки отличаются друг от друга только размером, их геометрические формы идентичны. Чтобы Вы не создавали все инструментальные оправки самостоятельно, HEIDENHAIN предлагает Вам готовые шаблоны инструментальных оправок. Шаблоны инструментальных оправок это 3D-модели с одинаковой геометрией, но настраиваемыми размерами.

Шаблоны инструментальных оправок должны находится в директории **TNC:\system\Toolkinematics** и иметь расширение **.cft**.



Если шаблоны инструментальных оправок отсутствуют в Вашей системе ЧПУ, Вы можете загрузить их из:  
<http://www.klartext-portal.com/nc-solutions/en>



Если Вам нужны дополнительные шаблоны инструментальных оправок, обратитесь к производителю станка или стороннему поставщику.



Шаблоны инструментальных оправок могут состоять из нескольких субфайлов. Если субфайл отсутствует, система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.

**Не используйте шаблон инструментальных оправок с отсутствующим субфайлом!**

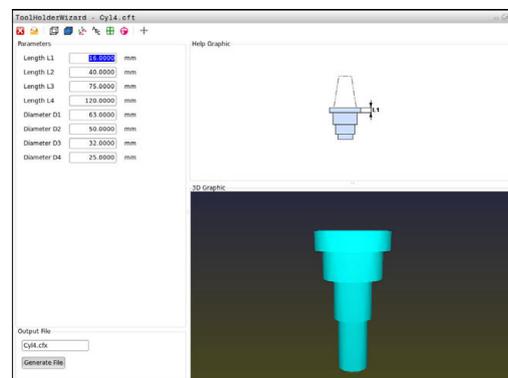
## Параметризация шаблона инструментальной оправки

Перед тем как система ЧПУ сможет использовать инструментальную оправку в расчётах, Вы должны внести действительные размеры в шаблон инструментальной оправки. Эти параметры вводятся в дополнительном приложении **ToolHolderWizard**.

Параметризованная инструментальная оправка с расширением **.cfx** сохраняется в директории **TNC:\system\Toolkinematics**.

Дополнительное приложение **ToolHolderWizard** управляется в основном при помощи мыши. При помощи мыши вы также можете установить желаемое разделение экрана, для этого потяните за разделительные линии между областями **Параметры**, **Вспомогат. рисунок** и **3D-графика**, нажав на них левой клавишей мыши.

Вам доступны следующие управляющие иконки в приложении **ToolHolderWizard**:



Иконка	Функция
	Закрытие приложения
	Открыть файл
	Переключение между контурной и объемной моделями представления
	Переключение между непрозрачной и прозрачной моделями представления
	Отображение/скрытие векторов преобразований
	Отображение/скрытие имен объектов столкновений
	Отображение/скрытие тестовой точки
	Отображение/скрытие измерительной точки
	Возврат к начальному виду 3D-модели



Если шаблон инструментальной оправки не содержит векторов трансформации, обозначений, тестовой точки и измерительной точки, то приложение **ToolHolderWizard** не выполняет никакой функции при нажатии на соответствующую иконку.

### Параметризация шаблона инструментальной оправки в режиме работы Режим ручного управления

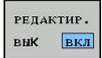
Чтобы параметризовать и сохранить шаблон инструментальной оправки, выполните следующее:



- ▶ Нажмите клавишу **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**



- ▶ Переместите курсор в столбец **KINEMATIC**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР**



- ▶ Нажмите программную клавишу **TOOL HOLDER WIZARD**
- > Система ЧПУ откроет приложение **ToolHolderWizard** в новом окне.



- ▶ Нажмите на пиктограмму **ОТКРЫТЬ ФАЙЛ**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Выберите желаемый шаблон инструментальной оправки, используя вспомогательное изображение
- ▶ Нажмите экранную клавишу **ОК**
- > Система ЧПУ откроет желаемый шаблон инструментальной оправки.
- > Курсор установлен на первом параметризуемом значении.
- ▶ Измените значения
- ▶ В поле **Выходной файл** введите имя для параметризованной инструментальной оправки
- ▶ Нажмите экранную клавишу **ГЕНЕРИРОВАТЬ ФАЙЛ**
- ▶ При необходимости подтвердите сообщения системы ЧПУ
- ▶ Нажмите на пиктограмму **ЗАКРЫТЬ**
- > Система ЧПУ закроет приложение



### Параметризация шаблона инструментальной оправки в режиме работы Программирование

Чтобы параметризовать и сохранить шаблон инструментальной оправки, выполните следующее:



- ▶ Нажмите клавишу **Программирование**



- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Выберите путь **TNC:\system\Toolkinematics**
- ▶ Выберите шаблон инструментальной оправки
- > Система ЧПУ откроет приложение **ToolHolderWizard** с выбранным шаблоном инструментальной оправки.
- > Курсор установлен на первом параметризуемом значении.
- ▶ Измените значения
- ▶ В поле **Выходной файл** введите имя для параметризованной инструментальной оправки
- ▶ Нажмите экранную клавишу **ГЕНЕРИРОВАТЬ ФАЙЛ**
- ▶ При необходимости подтвердите сообщения системы ЧПУ



- ▶ Нажмите на пиктограмму **ЗАКРЫТЬ**
- > Система ЧПУ закроет приложение

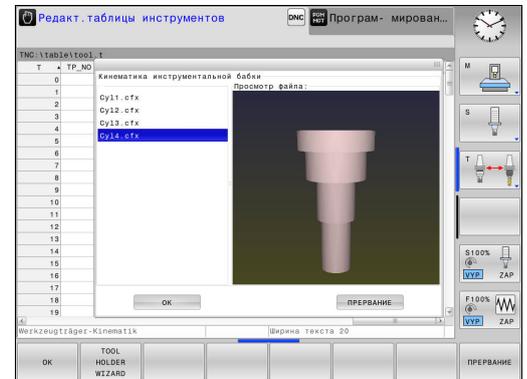
## Назначение параметризированной инструментальной оправки

Для того чтобы система ЧПУ учитывала в вычислениях инструментальную оправку, Вы должны назначить инструментальную оправку инструменту и **заново вызвать инструмент**.



Параметризированная инструментальная оправка может состоять из нескольких субфайлов. Если субфайл повреждён, система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.

**Не используйте параметризированную инструментальную оправку с отсутствующим субфайлом!**



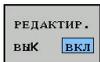
Чтобы назначить инструменту параметризированную инструментальную оправку выполните следующие действия:



- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ИНСТРУМ.**



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**



- ▶ Переместите курсор в столбец **KINEMATIK** нужного инструмента



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР**
- ▶ Система ЧПУ отобразит всплывающее окно с параметризированными инструментальными оправками
- ▶ Выберите желаемую инструментальную оправку используя вспомогательные картинки
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**
- ▶ Система ЧПУ сохранит имя выбранной инструментальной оправки в столбце **KINEMATIK**



- ▶ Закройте таблицу инструментов

## 12.3 Активное подавление грохота АСС (номер опции #145)

### Применение



Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

При черновой обработке (силовое фрезерование) возникают большие усилия фрезерования. При этом в зависимости от частоты вращения инструмента, а также от резонансов, имеющих на станке, и объема стружки (производительность резания при фрезеровании) может возникать так называемый **дребезг**. Для станка такой дребезг имеет принципиальное значение. Из-за этого дребезга на поверхности заготовок образуются некрасивые отметины. Дребезг также приводит к сильному и неравномерному износу инструмента, а иногда даже становится причиной его поломки.

Теперь для снижения уровня дребезга станка HEIDENHAIN предлагает эффективную функцию регулирования **АСС (Active Chatter Control)**. В области тяжелой обработки использование этой функции регулирования действует особенно положительно. АСС делает возможным существенно увеличить производительность выборки материала. В зависимости от типа станка, для одинакового времени обработки объем стружки может быть увеличен на 25 % и больше. Одновременно вы снижаете нагрузку на станок и увеличиваете срок службы инструмента.



АСС был разработан специально для тяжелых режимов резания, потому особенно эффективен в этой области обработки. Будет ли иметь АСС преимущество перед нормальной черновой обработкой, вы должны определить опытным путем. Если используется функция АСС, внесите в таблице соответствующего инструмента TOOL.T количество режущих кромок **CUT**.

## Активация/деактивация АСС

Чтобы активировать АСС, для соответствующего инструмента установите значение в таблице инструментов TOOL.T в столбце АСС на Y (клавиша ENT=Y, клавиша NO ENT=N).

Активация/деактивация АСС в режимах работы станка:



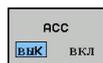
- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Режим автоматического управления, Отработка отд.блоков программы** или **Позиц.с ручным вводом данных**



- ▶ Переключите панель программных клавиш



- ▶ Активация АСС: установите программную клавишу в положение **ВКЛ**.
- > Система ЧПУ отобразит в индикации состояния символ АСС.  
**Дополнительная информация:** "Индикации состояния", Стр. 101



- ▶ Деактивация АСС: установите Softkey на **ВЫК**.

Если функция АСС активна, система ЧПУ отображает в индикации состояния символ АСС.

## 12.4 Работа с параллельными осями U, V и W

### Обзор



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Ваш станок должен быть подготовлен производителем, если вы хотите использовать функцию параллельной оси.

В зависимости от конфигурации функцию **PARAXCOMP** можно включить по умолчанию.

Кроме главных осей X, Y и Z существуют параллельные дополнительные оси U, V и W. Главные и параллельные оси жестко прикреплены друг к другу:

Главная ось	Параллельная ось	Ось вращения
X	U	A
Y	V	B
Z	W	C

В системе ЧПУ для обработки с использованием параллельных осей U, V и W доступны следующие функции:

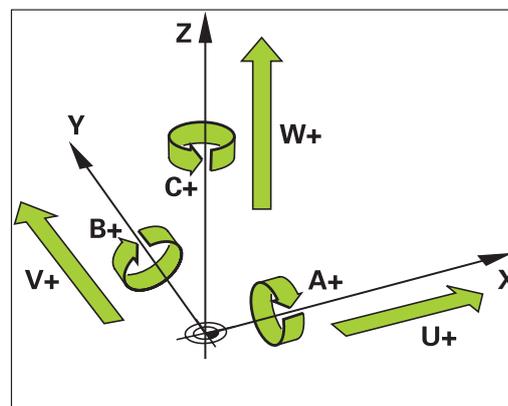
Клавиша Softkey	Функция	Значение	Страница
FUNCTION PARAXCOMP	<b>PARAXCOMP</b>	Задайте, как должна вести себя система ЧПУ при позиционировании параллельных осей	537
FUNCTION PARAXMODE	<b>PARAXMODE</b>	Задайте, по каким осям система ЧПУ должна выполнять обработку	538



После запуска системы ЧПУ действует стандартная конфигурация.

Перед сменой кинематики станка вы должны деактивировать функцию параллельной оси.

При помощи машинного параметра **noParaxMode** (105413) Вы можете деактивировать программирование параллельной оси.



## ФУНКЦИЯ PARAXCOMP DISPLAY

### Пример

#### 13 FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY W

С помощью функции **PARAXCOMP DISPLAY** включается функция индикации для перемещения параллельной оси. Система ЧПУ учитывает движения параллельной оси при отображении на индикаторе позиции соответствующей главной оси (суммарное отображение). При этом на индикаторе главной оси отображается относительное расстояние от инструмента до заготовки независимо от того, какая ось перемещается, главная или дополнительная.

Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Выберите **FUNCTION PARAX**
-  ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP**
-  ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP DISPLAY**
- ▶ Задайте параллельную ось, перемещение которой система ЧПУ должна учитывать при индикации положения соответствующей главной оси

## ФУНКЦИЯ PARAXCOMP MOVE

### Пример

#### 13 FUNCTION PARAXCOMP MOVE W



Функцию **PARAXCOMP MOVE** можно использовать только в сочетании с кадрами прямых (L).

С помощью функции **PARAXCOMP MOVE** система ЧПУ компенсирует движения параллельной оси, выполняя компенсационные движения соответствующей главной оси.

Например, при перемещении параллельной оси W в отрицательном направлении главная ось Z одновременно перемещается на такое же значение в положительном направлении. Относительное расстояние от инструмента до заготовки остается неизменным. Применение на портальных станках: выполните подвод в пиноль, чтобы одновременно переместить параллельную ось вниз.

Во время определения выполняются следующие действия:

- 
  - ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAX**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP MOVE**
  - ▶ Задайте параллельную ось



Учет возможных значений смещения (U\_OFFS, V\_OFFS и W\_OFFS таблицы точек привязки) производитель станка задает в параметре **presetToAlignAxis** (№ 300203).



Производитель станка может активировать функции **PARAXCOMP** при помощи машинного параметра также на длительное время.

## Деактивация ФУНКЦИИ PARAXCOMP



После запуска системы ЧПУ действует стандартная конфигурация.

Система ЧПУ отменяет функцию параллельной оси **PARAXCOMP** при помощи следующих функций:

- Выбор программы
- **PARAXCOMP ВЫКЛ**

Перед сменой кинематики станка вы должны деактивировать функцию параллельной оси.

### Пример

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF

13 FUNCTION PARAXCOMP OFF W

С помощью функции **PARAXCOMP OFF** выключаются функции параллельной оси **PARAXCOMP DISPLAY** и **PARAXCOMP MOVE**. Во время определения выполняются следующие действия:

SPEC  
FCT

- ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**

FUNCTION  
PARAX

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAX**

FUNCTION  
PARAXCOMP

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP**

FUNCTION  
PARAXCOMP  
OFF

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAXCOMP OFF**. Если вы хотите выключить функцию параллельной оси только для одной оси, то необходимо дополнительно задать имя этой оси.

## FUNCTION PARAXMODE

### Пример

#### 13 FUNCTION PARAXMODE X Y W



Для активации функции **PARAXMODE** необходимо всегда задавать 3 оси.

Если вы комбинируете функции **PARAXMODE** и **PARAXCOMP**, система ЧПУ деактивирует функцию **PARAXCOMP** для оси, которая задана в обеих функциях. После деактивации **PARAXMODE** снова активируется функция **PARAXCOMP**.

С помощью функции **PARAXMODE** задаются оси, в которых система ЧПУ должна выполнять обработку. Все перемещения и описания контуров программируются независимо от станка через главные оси X, Y и Z.

Задайте в функции **PARAXMODE** 3 оси (например, **FUNCTION PARAXMODE X Y W**), в которых система ЧПУ должна выполнять запрограммированные перемещения.

Во время определения выполняются следующие действия:

- 
  - ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAX**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAXMODE**
- 
  - ▶ Выберите **FUNCTION PARAXMODE**
  - ▶ Задайте оси для обработки

### Перемещайте главную ось и параллельную ось одновременно

#### Пример

```
13 FUNCTION PARAXMODE X Y W
```

```
14 L Z+100 &Z+150 R0 FMAX
```

Если функция **PARAXMODE** активна, то система ЧПУ выполняет запрограммированные перемещения по запрограммированным в этой функции осям. Если система ЧПУ должна перемещать одновременно параллельную ось и связанную с ней главную ось, то вы можете пометить соответствующую ось символом **&**. Ось с символом **&** будет привязана к главной оси.



Элемент синтаксиса **&** допускается использовать только в L-кадрах.

Дополнительное позиционирование главной оси с помощью команды **&** осуществляется в REF-системе. Если вы установили индикацию положения на «текущее значение», это перемещение не отображается. При необходимости переключите индикацию на отображение REF-значения.

Учет возможных значений смещения (X\_OFFS, Y\_OFFS и Z\_OFFS таблицы точек привязки) для осей, позиционируемых с помощью оператора **&**, производитель станка задает в параметре **presetToAlignAxis** (№ 300203).

## Деактивация ФУНКЦИИ PARAXMODE



После запуска системы ЧПУ действует стандартная конфигурация.

Система ЧПУ отменяет функцию параллельной оси **PARAXMODE OFF** при помощи следующих функций:

- Выбор программы
- Конец программы
- **M2** и **M30**
- **PARAXMODE OFF**

Перед сменой кинематики станка вы должны деактивировать функцию параллельной оси.

### Пример

#### 13 FUNCTION PARAXMODE OFF

С помощью функции **PARAXCOMP OFF** выключается функция параллельной оси. Система ЧПУ использует главные оси, заданные производителем станка. Во время определения выполняются следующие действия:

SPEC  
FCT

- ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**

FUNCTION  
PARAX

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAX**

FUNCTION  
PARAXMODE

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAXMODE**

FUNCTION  
PARAXMODE  
OFF

- ▶ Выберите **FUNCTION PARAXMODE OFF**

**Пример: сверление с осью W**

0 BEGIN PGM PAR MM	
1 BLK FORM 0.1 Z X+0 Y+0 Z-20	
2 BLK FORM 0.2 X+100 Y+100 Z+0	
3 TOOL CALL 5 Z S2222	Вызов инструмента с осью шпинделя Z
4 L Z+0 W+0 R0 FMAX M91	Сброс главной и дополнительной оси
5 L Z+100 R0 FMAX M3	Позиционирование главной оси
6 CYCL DEF 200 SWERLENIJE	
Q200=+2 ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	
Q201=-20 ;GLUBINA	
Q206=+150 ;PODACHA NA WREZANJE	
Q202=+5 ;GLUBINA WREZANJA	
Q210=+0 ;WYDER. WREMENI WWER.	
Q203=+0 ;KOORD. POVERHNNOSTI	
Q204=+50 ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	
Q211=+0 ;WYDER.WREMENI WNIZU	
Q395=+0 ;KOORD. OTSCHETA GLUB	
7 ФУНКЦИЯ PARAXCOMP ДИСПЛЕЙ Z W	Активация компенсации индикации
8 ФУНКЦИЯ PARAXMODE X Y W	Выбор положительной оси
9 L X+50 Y+50 R0 FMAX M99	Врезание выполняет дополнительная ось W
10 ФУНКЦИЯ PARAXMODE ВЫКЛ	Восстановить стандартную конфигурацию осей
11 L Z+0 W+0 R0 FMAX M91	Сброс главной и дополнительной оси
12 L M30	
13 END PGM PAR MM	

## 12.5 Функции файла

### Применение

С помощью функций **FUNCTION FILE** можно копировать, смещать или удалять операции с файлами из NC-программы.



Функции **FILE** нельзя применять к программам или файлам, на которые вы до этого ссылаетесь через такие функции, как **CALL PGM** или **CYCL DEF 12 PGM CALL**.

### Задание операций с файлами

-  ▶ Выберите специальные функции
-  ▶ Выберите функции программы
-  ▶ Выберите операции с файлами  
> Система ЧПУ отобразит доступные функции.

Клавиша Softkey	Функция	Значение
	<b>FILE COPY</b>	Копирование файла: введите путь к копируемому файлу и путь к целевому файлу
	<b>FILE MOVE</b>	Перемещение файла: введите путь к перемещаемому файлу и путь к целевому файлу
	<b>FILE DELETE</b>	Удаление файла: введите путь к удаляемому файлу

Если вы намереваетесь скопировать файл, который не существует, то система ЧПУ выдает сообщение об ошибке.

**FILE DELETE** не выводит сообщение об ошибке, если удаляемый файл не существует.

## 12.6 Задание преобразований координат

### Обзор

В качестве альтернативы циклу преобразования координат **7 СМЕЩЕНИЕ НУЛЕВОЙ ТОЧКИ** можно использовать функцию диалога открытым текстом **TRANS DATUM**. Как и при использовании цикла **7**, с помощью **TRANS DATUM** можно непосредственно программировать значения смещения или активировать строку из предлагаемой на выбор таблицы нулевых точек. Дополнительно в распоряжении имеется функция **TRANS DATUM RESET**, с помощью которой можно легко выполнить сброс активного смещения нулевой точки.



При помощи опционального машинного параметра **CfgDisplayCoordSys** (№ 127501) можно выбрать систему координат, для которой индикация состояния будет отображать активное смещение нуля отсчета.

### TRANS DATUM AXIS

#### Пример

13 TRANS DATUM AXIS X+10 Y+25 Z+42

С помощью функции **TRANS DATUM AXIS** оператор задает смещение нулевой точки путем ввода значения для соответствующей оси. В одном кадре можно определить до девяти координат, возможен ввод в приращениях. Для определения этой функции, действуйте следующим образом:

- 
  - ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- 
  - ▶ Выберите преобразования
- 
  - ▶ Выберите смещение нулевой точки **TRANS DATUM**
- 
  - ▶ Выберите Softkey для ввода значения
  - ▶ Введите смещение нулевой точки для нужной оси, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**



Введенные абсолютные значения относятся к нулевой точке детали, определенной путем назначения точки привязки или с помощью точки привязки из таблицы точек привязки. Инкрементные значения всегда относятся к последней действительной нулевой точке - даже если она уже смещена.

## TRANS DATUM TABLE

### Пример

#### 13 TRANS DATUM TABLE TABLINE25

С помощью функции **TRANS DATUM TABLE** оператор задает смещение нулевой точки путем выбора номера нулевой точки из таблицы нулевых точек. Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Выберите преобразования
-  ▶ Выберите смещение нулевой точки **TRANS DATUM**
-  ▶ Выберите смещение нулевой точки **TRANS DATUM TABLE**
  - ▶ Введите номер строки, которую должна активировать система ЧПУ, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**
  - ▶ При необходимости, введите имя таблицы нулевых точек, из которой нужно активировать номер нулевой точки, и подтвердите выбор нажатием клавиши **ENT**. Если Вам не требуется задавать таблицу нулевых точек, то нажмите клавишу **no ent**



Если в кадре **TRANS DATUM TABLE** не определена таблица нулевых точек, система ЧПУ использует таблицу нулевых точек, выбранную ранее с помощью **SEL TABLE**, или активную в режиме **Отработка отд.блоков программы** или **Режим автоматического управления** таблицу нулевых точек (со статусом **M**).

## TRANS DATUM RESET

### Пример

#### 13 TRANS DATUM RESET

С помощью функции **TRANS DATUM RESET** сбрасывается смещение нулевой точки. При этом не имеет решающего значения то, каким образом была определена нулевая точка. Для определения этой функции, действуйте следующим образом:

-  ► Активируйте панель Softkey со специальными функциями
-  ► Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ► Выберите преобразования
-  ► Выберите смещение нулевой точки **TRANS DATUM**
-  ► Выберите программную клавишу **СМЕЩЕНИЕ НУЛ. ТОЧКИ СБРОСИТЬ**

## 12.7 Задать счетчик

### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Эта функция активируется производителем станка.

С помощью функции FUNCTION COUNT из NC-программы можно управлять простым счетчиком. При помощи этого счетчика вы можете, например, посчитать количество готовых деталей. Счетчик действует только в режимах **Отраб.отд.бл. программы** и **Режим авт. управления**.

Состояние счетчика сохраняется после перезапуска системы.

Текущее состояние счетчика можно выгравировать при помощи цикла 225.

Во время определения выполняются следующие действия:

- |                      |   |
|----------------------|---|
| СПЕЦ<br>ФСТ          | ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями |
| ПРОГРАММ.<br>ФУНКЦИИ | ▶ Нажмите программную клавишу <b>ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ</b>           |
| FUNCTION<br>COUNT    | ▶ Нажмите программную клавишу <b>FUNCTION COUNT</b>               |

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Система ЧПУ позволяет управлять только одним счетчиком. При отработке NC-программы, в которой выполняется сброс счетчика, удаляется значение счетчика другой NC-программы.

- ▶ Перед обработкой проверьте, активен ли счетчик
- ▶ При необходимости следует записать состояние счетчика и после обработки снова вставить в меню MOD



Текущее состояние счетчика можно выгравировать при помощи цикла 225.

**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов

## Определение FUNCTION COUNT

Функция FUNCTION COUNT предлагает следующие возможности:

Программная клавиша	Значение
FUNCTION COUNT INC	Увеличить счетчик на 1
FUNCTION COUNT RESET	Сбросить счетчик
FUNCTION COUNT TARGET	Заданному числу (целевое значение) присвоить значение Вводимое значение: 0–9999
FUNCTION COUNT SET	Присвоить счетчику значение Вводимое значение: 0–9999
FUNCTION COUNT ADD	Увеличить значение счетчика на определенную величину Вводимое значение: 0–9999
FUNCTION COUNT REPEAT	Повторите NC-программу, начиная с этой метки, если необходимо изготовить дополнительные детали

### Пример

5 FUNCTION COUNT RESET	Сбросьте счетчик
6 FUNCTION COUNT TARGET10	Задайте число обработок
7 LBL 11	Введите метку для перехода
8 L ...	Обработка
51 FUNCTION COUNT INC	Увеличьте значение счетчика
52 FUNCTION COUNT REPEAT LBL 11	Повторите обработку, если необходимо изготовить дополнительные детали
53 M30	
54 END PGM	

## 12.8 Создание текстового файла

### Применение

В системе ЧПУ можно создавать и обрабатывать тексты с помощью текстового редактора. Типичные области применения:

- Сохранение опытных значений обработки
- Документирование рабочих процессов
- Составление сборника формул

Текстовые файлы - это файлы типа .A (ASCII). Если нужно обработать другие файлы, следует сначала конвертировать их в формат .A.

### Открытие текстового файла и выход

- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Программирование**
- ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу **PGM MGT**
- ▶ Отобразите файлы с расширением .A: последовательно нажмите программные клавиши **ВЫБОР ТИПА** и **ПОКАЗ.ВСЕ**
- ▶ Выберите файл и откройте его с помощью программной клавиши **ВЫБОР** или клавиши **ENT** или откройте новый файл: введите новое имя, подтвердите ввод нажатием клавиши **ENT**

Для выхода из текстового редактора, следует вызвать меню управление файлами и выбрать файл другого типа, например, программу обработки.

Клавиша Softkey	Движения курсора
	Переместить курсор на одно слово вправо
	Переместить курсор на одно слово влево
	Переместить курсор на следующую страницу дисплея
	Переместить курсор на предыдущую страницу дисплея
	Переместить курсор в начало файла
	Переместить курсор в конец файла

## Редактирование текстов

Над первой строкой текстового редактора находится информационное поле, в котором отображается имя файла, место расположения и информация о строках:

- Файл:** Имя текстового файла
- Строка:** Текущее положение курсора на строке
- Столбец:** Текущее положение курсора в столбце

Текст вставляется в том месте, в котором в данный момент находится курсор. С помощью кнопок со стрелками курсор перемещается в любое место текстового файла.

С помощью клавиши **Enter** или **ENT** вы можете разорвать строку.

## Удаление и повторная вставка знаков, слов и строк

С помощью текстового редактора можно удалять слова или строки полностью и вставлять их в другом месте.

- ▶ Переместите курсор на слово или строку, которые нужно удалить и вставить в другом месте
- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ СЛОВО** или **УДАЛИТЬ СТРОКУ**, текст будет удален и сохранен в буфере обмена
- ▶ Переместите курсор на позицию, в которую нужно вставить текст, и нажмите программную клавишу **ВС.СТР./ СЛОВО**

Клавиша Softkey	Функция
	Удаление строки и сохранение ее в буферной памяти
	Удаление слова и его сохранение его в буферной памяти
	Удаление знака и его сохранение его в буферной памяти
	Вставка строки или слова после удаления

## Обработка текстовых блоков

Текстовые блоки любого размера можно копировать, удалять или вставлять в другом месте. В любом случае следует сначала выделить нужный текстовый блок:

- ▶ Выделение текстового блока: переместите курсор на первый знак выделяемого текстового блока

ВЫБРАТЬ  
БЛОК

- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ БЛОК**
- ▶ Переместите курсор на последний знак выделяемого текстового блока. Если курсор перемещается напрямую вверх или вниз с помощью клавиш со стрелками, то все строки текста, находящиеся между позициями курсора, выделяются - текст помечается цветом

После выделения нужного текстового блока следует обработать текст с помощью следующих клавиш Softkey:

Клавиша  
Softkey

Функция

ВЫРЕЗАТЬ  
БЛОК

Удалить выделенный блок и сохранить его в буферной памяти

КОПИРОВАТЬ  
БЛОК

Сохранить выделенный блок в буферной памяти, не удаляя его (копирование)

Если оператору нужно вставить сохраненный в буфере блок в другое место, следует выполнить следующие шаги:

- ▶ Переместите курсор на то место, в которое необходимо вставить сохраненный в буфере текстовый блок

ВСТАВИТЬ  
БЛОК

- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ БЛОК**: текст будет вставлен

Пока текст находится в буферной памяти, его можно вставлять неограниченное число раз.

## Перенос выделенного блока в другой файл

- ▶ Выделите текстовый блок, как описано выше

ПРИКРЕПИТЬ  
К ФАЙЛУ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИКРЕПИТЬ К ФАЙЛУ**.
- > Система ЧПУ отобразит диалог **Новое имя файла** =.
- ▶ Введите путь и имя целевого файла.
- > Система ЧПУ прикрепляет выделенный текстовый блок к целевому файлу. Если целевого файла с введенным именем не существует, система ЧПУ запишет выделенный текст в новый файл.

### Вставка другого файла туда, где находится курсор

- ▶ Переместите курсор в то место в тексте, куда нужно вставить другой текстовый файл



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ ФАЙЛ**.
- ▶ Система ЧПУ отобразит диалог **Название файла =**.
- ▶ Введите путь и имя того файла, который вы хотите вставить

### Поиск фрагментов текста

Функция поиска текстового редактора применяется для нахождения слов или последовательности знаков в тексте. Система ЧПУ предоставляет две возможности.

#### Поиск текущего текста

Функция поиска должна найти слово, соответствующее слову, на котором в данный момент находится курсор:

- ▶ Переместите курсор на нужное слово
- ▶ Выберите функцию поиска, нажмите программную клавишу **ИСКАТЬ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК АКТУАЛЬН. СЛОВА**
- ▶ Поиска слова: нажмите программную клавишу **ИСКАТЬ**
- ▶ Выход из функции поиска: нажмите Softkey **КОНЕЦ**

#### Поиск любого текста

- ▶ Выберите функцию поиска, нажмите программную клавишу **ИСКАТЬ**. Система ЧПУ отобразит диалог **Искать текст :**
- ▶ Введите искомый текст
- ▶ Искать текст: нажмите программную клавишу **ИСКАТЬ**
- ▶ Выход из функции поиска: нажмите Softkey **КОНЕЦ**

## 12.9 Свободно определяемые таблицы

### Основы

В свободно определяемых таблицах можно сохранять и считывать любую информацию из управляющей программы. Для этого предоставляются функции Q-параметров с **FN 26** по **FN 28**.

Формат свободно определяемых таблиц, т.е. столбцы таблиц и их свойства, можно изменять с помощью редактора структуры. С его помощью можно составлять таблицы, которые точно подходят для их области применения.

Дополнительно Вы можете переключаться табличным видом (стандартный вид) и формуляром.

NR	X	Y	Z	A	C	DOC
1	99.994	49.999	0			PAT 1
2	99.989	50.001	0			PAT 2
3	100.002	49.995	0			PAT 3
4	99.990	50.003				PAT 4
5						
6						
7						
8						
9						
10						



Имена таблиц и столбцов должны начинаться с букв и не должны содержать математические символы, например +. Наличие подобных символов может вследствие особенности SQL-команд привести к проблемам при чтении и записи данных.

### Создание свободно определяемых таблиц

- ▶ Выберите управление файлами: нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Введите любое имя файла с расширением **.TAB**, подтвердите ввод нажатием кнопки **ENT**
- ▶ Система ЧПУ отобразит всплывающее окно с заданными форматами таблиц
- ▶ С помощью клавиш со стрелками выберите шаблон таблицы, например **example.tab**, после чего нажмите **ENT**
- ▶ Система ЧПУ откроет новую таблицу в предварительно выбранном формате
- ▶ Чтобы адаптировать таблицу к потребностям оператора, нужно изменить формат таблицы  
**Дополнительная информация:** "Изменение формата таблицы", Стр. 553



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может создать собственные шаблоны таблиц и внести их в систему ЧПУ. При создании новой таблицы система ЧПУ открывает всплывающее окно со всеми имеющимися шаблонами таблиц.

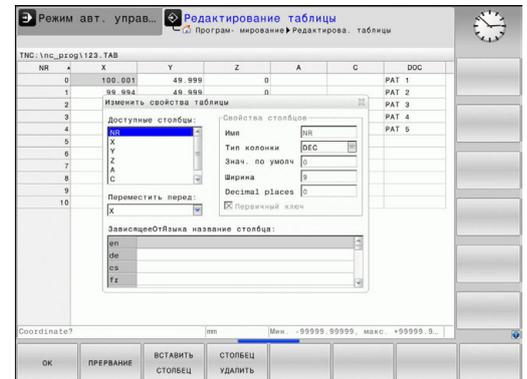


Вы также можете вносить в систему ЧПУ собственные шаблоны таблиц. Для этого создайте новую таблицу, измените формат таблицы и сохраните эту таблицу в директории **TNC:\system\proto**. Если вы после этого создадите новую таблицу, в открывающемся окне выбора вы также можете увидеть свой шаблон.

## Изменение формата таблицы

- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР. ФОРМАТА** (переключите панель программных клавиш)
- Система ЧПУ откроет окно редактора, в котором представлена структура таблицы. Значение структурной команды (запись в заглавной строке) следует брать из таблицы, указанной ниже.

Структурная команда	Значение
Доступные столбцы:	Список всех столбцов, включенных в таблицу
Переместить перед:	Запись, отмеченная в <b>Доступные столбцы</b> , перемещается и становится перед этим столбцом
Имя	Имя столбца отображается в заглавной строке
Тип колонки	<b>TEXT</b> : текстовое поле <b>SIGN</b> : знак + или - <b>BIN</b> : двоичное число <b>DEC</b> : десятичное, положительное, целое число <b>HEX</b> : шестнадцатеричное число <b>INT</b> : целое число <b>LENGTH</b> : длина (пересчитывается для дюймовых программ) <b>FEED</b> : подача (мм/мин или 0,1 дюйма/мин) <b>IFEED</b> : подача (мм/мин или дюйм/мин) <b>FLOAT</b> : число с плавающей запятой <b>BOOL</b> : логическое число <b>INDEX</b> : индекс <b>TSTAMP</b> : жестко определенный формат даты и времени <b>URTEXT</b> : текстовое поле заглавными буквами <b>PATHNAME</b> : путь к файлу
Стандартное значение	Значение, которым предварительно заполняются поля в этом столбце
Ширина	Ширина столбца (количество знаков)
Первичный ключ	Первый столбец таблицы
Обозначение столбца, зависящее от используемого языка	Диалоги, зависящие от используемого языка



Для навигации в форме вы можете воспользоваться подключенной мышью или клавиатурой. Навигация с помощью клавиатуры системы ЧПУ:



- ▶ Нажимайте кнопки навигации для перемещения между полями ввода. С помощью клавиш со стрелками вы также можете перемещаться в пределах одного поля ввода. Откройте выпадающее меню кнопкой **GOTO**.



В таблице, уже содержащей строки, Вы не можете изменить в свойствах таблицы **имя** и **тип столбца**. Только удалив все строки, вы сможете изменить эти свойства. При необходимости предварительно создайте резервную копию таблицы.

При помощи комбинации клавиш **CE** и **ENT** сбросьте недействительные значения в полях с типом столбца **TSTAMP**.

### Завершение работы редактора структуры

- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**
- ▶ Система ЧПУ закроет окно редактора и сохранит изменения. При нажатии программной клавиши **ПРЕРВАНИЕ** все изменения будут отменены.

### Переключение вида между таблицей и формой

Все таблицы с расширением **.TAB** могут быть представлены либо в виде списка, либо в виде формы.

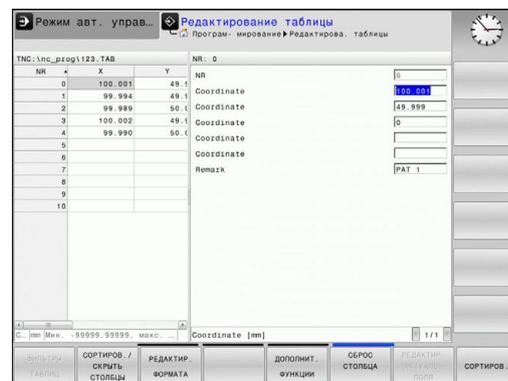


- ▶ Нажмите кнопку для настройки разделения экрана. Выберите соответствующую программную клавишу для представления в виде списка или формы (вид формы: с текстом диалога и без него)

При представлении в виде формы система ЧПУ отображает в левой части экрана номера строк с содержимым первого столбца.

В правой части экрана можно изменять данные.

- ▶ Нажмите клавишу **ENT** или клавишу со стрелкой для перехода в следующее поле ввода
- ▶ Чтобы выбрать другую строку, нажмите зеленую клавишу навигации (значок папки). Таким образом, курсор переместится в левое окно и вы можете, используя клавиши со стрелками, выбрать нужную строку. С помощью клавиши навигации вы снова можете вернуться в окно ввода.



## FN 26: TABOPEN – открыть свободно определяемую таблицу

При помощи функции **FN 26: TABOPEN** откройте любую свободно определяемую таблицу, чтобы описать эту таблицу при помощи **FN 27**, или считать данные из этой таблицы **FN 28**.



В управляющей программе одновременно может быть открыта только одна таблица. Новый кадр с **FN 26: TABOPEN** автоматически закрывает последнюю открытую таблицу.

Таблица, которую нужно открыть, должна иметь расширение **.TAB**.

**Пример: открыть таблицу TAB1.TAB, сохраненную в директории TNC:\DIR1**

```
56 FN 26: TABOPEN TNC:\DIR1\TAB1.TAB
```

## FN 27: TABWRITE – запись в свободно определяемую таблицу

С помощью функции **FN 27: TABWRITE** опишите таблицу, которая была ранее открыта с помощью **FN 26: TABOPEN**.

Можно определить или описать несколько имен столбцов в кадре **TABWRITE**. Имена столбцов должны быть написаны в кавычках и через запятую. Значение, которое система ЧПУ должна записать в соответствующий столбец, определяется в Q-параметрах.



Функция **FN 27: TABWRITE** и в режиме работы **Тест программы** по умолчанию также записывает значения в таблицу, открытую на данный момент. С помощью функции **FN 18 ID992 NR16** можно узнать, в каком режиме выполняется программа. Если функция **FN27** должна работать только в режимах **Отработка отд.блоков программы** и **Режим автоматического управления**, вы можете с помощью операции перехода перейти в соответствующий раздел программы.

**Дополнительная информация:** "Решения если/то с Q-параметрами", Стр. 398

Вы можете записывать только числовые поля таблицы.

Если вы хотите записать несколько столбцов в одном кадре, нужно сохранить все значения, предназначенные для записи, как следующие друг за другом номера Q-параметров.

### Пример:

В строке 5 открытой в данный момент таблицы описываются столбцы "радиус", "глубина" и "D". Значения, которые будут записаны в таблицу, должны сохраняться в Q-параметрах Q5, Q6 и Q7.

53 Q5 = 3,75

54 Q6 = -5

55 Q7 = 7,5

56 FN 27: TABWRITE 5/"RADIUS,TIEFE,D" = Q5

## FN 28: TABOPEN – открыть свободно определяемую таблицу

С помощью функции **FN 28: TABREAD** можно считывать таблицу, открытую ранее с помощью **FN 26: TABOPEN**.

Вы можете определить/считать несколько имен столбцов в кадре **TABREAD**. Имена столбцов должны быть написаны в кавычках и через запятую. Определите в кадре **FN 28** номер Q-параметра, в который система ЧПУ должна записать первое считываемое значение.



Вы можете считывать только числовые поля таблицы.

Если вы считываете из нескольких столбцов в одном кадре, то система ЧПУ сохраняет считанные значения в следующих друг за другом номерах Q-параметров.

### Пример:

В строке 6 открытой в данный момент таблицы считываются значения в столбцах "RADIUS", "TIEFE" и "D". Первое значение сохраняется в памяти в Q-параметре Q10 (второе - в Q11, третье - в Q12).

56 FN 28: TABREAD Q10 = 6/"RADIUS,TIEFE,D"

## Обновить формат таблицы

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **АДАПТИР. ТАБЛИЦУ / ПРОГРАММУ** окончательно изменяет формат всех таблиц. Система ЧПУ не выполняет перед изменением формата автоматическое резервное копирование файлов. Таким образом, файлы изменяются навсегда и в некоторых случаях становятся непригодными к использованию.

- Функцию следует использовать только после согласования с производителем станка

### Программная клавиша      Функция



Адаптировать формат текущей таблицы после обновления версии программного обеспечения системы ЧПУ



Имена таблиц и столбцов должны начинаться с букв и не должны содержать математические символы, например +. Наличие подобных символов может вследствие особенности SQL-команд привести к проблемам при чтении и записи данных.

## 12.10 Пульсирующая частота вращения FUNCTION S-PULSE

### Программирование пульсирующей частоты вращения

#### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Прочтите и соблюдайте рекомендации, данные в описании функций.

Следуйте указаниям по технике безопасности.

При помощи функции **FUNCTION S-PULSE** вы можете запрограммировать пульсирующую частоту вращения, чтобы предотвратить собственные колебания станка.

При помощи вводимого значения P-TIME вы определяете период колебаний, а при помощи вводимого значения SCALE изменяете частоту вращения в процентах. Частота вращения изменяется синусоидально относительно заданного значения.

#### Порядок действий

##### Пример

13 FUNCTION S-PULSE P-TIME10 SCALE5

Во время определения выполняются следующие действия:

SPEC  
FCT

- ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**

FUNCTION  
SPINDLE

- ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION SPINDLE**

SPINDLE-  
PULSE

- ▶ Нажмите программную клавишу **SPINDLE-PULSE**
- ▶ Определите период P-TIME
- ▶ Определите изменение частоты вращения SCALE

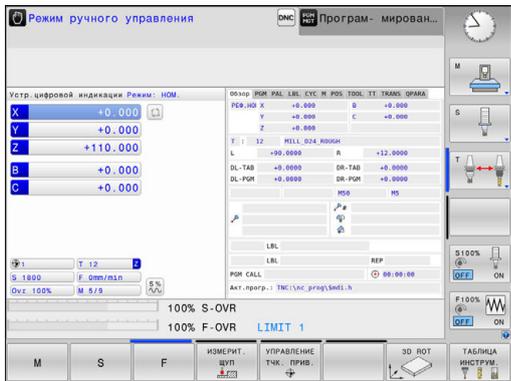


Система ЧПУ никогда не превысит запрограммированное ограничение частоты вращения. Частота вращения будет оставаться неизменной, пока синусоида функции **FUNCTION S-PULSE** снова не окажется меньше максимальной частоты вращения.

**Символы**

В индикации статуса отображается символ состояния пульсирующей частоты вращения:

Символ	Функция
	Пульсирующая частота вращения активна



**Отмена пульсирующей частоты вращения**

**Пример**

**18 FUNCTION S-PULSE RESET**

При помощи функции **FUNCTION S-PULSE RESET** можно отменить пульсирующую частоту вращения.

Для определения этой функции, действуйте следующим образом:

- SPEC FCT

▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
- ПРОГРАММ. ФУНКЦИИ

▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- FUNCTION SPINDLE

▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION SPINDLE**
- RESET SPINDLE-PULSE

▶ Нажмите программную клавишу **RESET SPINDLE-PULSE**

## 12.11 Время выдержки FUNCTION FEED

### Программирование времени выдержки

#### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Прочтите и соблюдайте рекомендации, данные в описании функций.

Следуйте указаниям по технике безопасности.

С помощью функции **FUNCTION FEED DWELL** можно запрограммировать выдержку времени в секундах с повторением, например, чтобы спровоцировать стружколомение. Программировать **FUNCTION FEED DWELL** следует непосредственно перед обработкой, которую вы намереваетесь выполнить со стружколоманием.

Функция **FUNCTION FEED DWELL** не работает во время движения на ускоренном ходу и движения ощупывания.

### УКАЗАНИЕ

#### Внимание, опасность повреждения инструмента и заготовки!

Если функция **FUNCTION FEED DWELL** активна, система ЧПУ повторно прерывает подачу. При прерывании подачи инструмент остается в текущей позиции, шпиндель при этом продолжает вращаться. Такое поведение приводит к возникновению брака при нарезании резьбы. Дополнительно во время отработки существует опасность разрушения инструмента!

- ▶ Функцию **FUNCTION FEED DWELL** следует деактивировать перед нарезанием резьбы

#### Порядок действий

##### Пример

13 FUNCTION FEED DWELL D-TIME0.5 F-TIME5

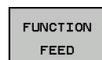
Для определения этой функции, действуйте следующим образом:



- ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION FEED**



- ▶ Нажмите программную клавишу **FEED DWELL**
- ▶ Введите время интервала выдержки D-TIME
- ▶ Введите время нарезания стружки F-TIME

## Сброс времени выдержки



Сброс времени выдержки выполняется непосредственно после обработки, выполненной при помощи стружконрезания.

### Пример

#### 18 FUNCTION FEED DWELL RESET

Функция **FUNCTION FEED DWELL RESET** позволяет сбросить повторяющуюся выдержку времени.

Во время определения выполняются следующие действия:

- 
  - ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION FEED**
- 
  - ▶ Нажмите программную клавишу **RESET FEED DWELL**



Выдержку времени можно также сбросить введя D-TIME 0.

В конце программы система ЧПУ автоматически выполняет сброс **FUNCTION FEED DWELL**.

## 12.12 Время выдержки FUNCTION DWELL

### Программирование времени выдержки

#### Применение

С помощью функции **FUNCTION DWELL** можно запрограммировать выдержку времени в секундах или количествах оборотов шпинделя.

#### Порядок действий

##### Пример

13 FUNCTION DWELL TIME10

##### Пример

23 FUNCTION FEED DWELL RESET

Для определения этой функции, действуйте следующим образом:

-  ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION DWELL**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **DWELL TIME**
-  ▶ Определите временной отрезок в секундах
- ▶ Альтернативно, нажмите программную клавишу **DWELL REVOLUTIONS**
- ▶ Определите количество оборотов шпинделя

## 12.13 Отвести инструмент при NC-стоп: FUNCTION LIFTOFF

### Программирование отвода при помощи FUNCTION LIFTOFF

#### Условие



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция конфигурируется и активируется производителем станка. В машинном параметре **CfgLiftOff** (№ 201400) производитель станка задает отрезок пути, по которому система ЧПУ должна переместиться в случае **LIFTOFF**. С помощью машинного параметра **CfgLiftOff** функцию можно также деактивировать.

В таблице инструментов в столбце **LIFTOFF** для активного инструмента установлен параметр **Y**.

**Дополнительная информация:** "Ввод данных инструмента в таблицу", Стр. 250

#### Применение

Функция **LIFTOFF** действует в следующих ситуациях:

- При NC-стоп, запущенном оператором
- При NC-стоп, запущенном ПО, например при появлении ошибки в системе привода
- При сбое электроснабжения

Инструмент отводится от контура на максимум 2 мм. Система ЧПУ рассчитывает направление отвода на основании значений, введенных в кадре **FUNCTION LIFTOFF**.

Вам доступны следующие возможности программирования функции **LIFTOFF**:

- **FUNCTION LIFTOFF TCS X Y Z**: отвод в системе координат инструмента с заданным вектором
- **UNCTION LIFTOFF ANGLE TCS SPB**: отвод в системе координат инструмента с заданным углом
- Отвод в направлении оси инструмента при помощи **M148**

**Дополнительная информация:** "Автоматический отвод инструмента от контура при NC-остановке: M148", Стр. 519

## Программирование отвода с использованием вектора

### Пример

**18 FUNCTION LIFTOFF TCS X+0 Y+0.5 Z+0.5**

При помощи **LIFTOFF TCS X Y Z** вы задаете направление отвода в виде вектора в системе координат инструмента. Система ЧПУ рассчитывает на основании заданного производителем станка общего пути путь отвода по отдельным осям.

Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION LIFTOFF**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **LIFTOFF TCS**
- ▶ Введите компоненты вектора в X, Y и Z

## Программирование отвода с использованием определенного угла

### Пример

**18 FUNCTION LIFTOFF ANGLE TCS SPB+20**

При помощи **LIFTOFF ANGLE TCS SPB** вы задаете направление отвода в виде пространственного угла в системе координат инструмента.

Введенный угол SPB описывает угол между Z и X. Если вводится значение 0°, инструмент отводится в направлении оси инструмента Z.

Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION LIFTOFF**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **LIFTOFF ANGLE TCS**
- ▶ Введите угол SPB

## Сброс функции Liftoff

### Пример

#### 18 FUNCTION LIFTOFF RESET

С помощью функции **FUNCTION LIFTOFF RESET** выполняется сброс отвода.

Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION LIFTOFF**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **LIFTOFF RESET**



Вы можете выполнить сброс также при помощи функции M149.

В конце программы система ЧПУ автоматически выполняет сброс **FUNCTION LIFTOFF**.



# 13

**Многоосевая  
обработка**

## 13.1 Функции для многоосевой обработки

В данной главе представлены функции ЧПУ, связанные с многоосевой обработкой:

Функция ЧПУ	Описание	Страница
PLANE	Определение обработки в развёрнутой плоскости обработки	569
M116	Подача осей вращения	599
PLANE/M128	Наклонное фрезерование	597
FUNCTION TCPM	Определение поведения системы ЧПУ при позиционировании осей вращения (улучшенная функция M128)	607
M126	Перемещение осей вращения по оптимальному пути	600
M94	Уменьшение значения индикации осей вращения	601
M128	Определение поведения системы ЧПУ при позиционировании осей вращения	602
M138	Выбор осей наклона	605
M144	Рассчитать кинематику станка	606
LN-кадры	Трёхмерная коррекция инструмента	613

## 13.2 Функция PLANE: наклон плоскости обработки (номер опции #8)

### Выполнение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функции разворота плоскости обработки должны быть активированы производителем станка!

Функцию **PLANE** в полном объеме можно использовать, как правило, на станках, где имеется не менее двух осей вращения (оси стола, оси головки или их комбинация). Функция **PLANE AXIAL** является при этом исключением. **PLANE AXIAL** можно также использовать в станке с программируемой осью вращения.

Функции **PLANE** (англ. plane = плоскость) – эффективные функции, с помощью которых можно различными способами определять наклонные плоскости обработки.

Определение параметров функций **PLANE** состоит из двух частей:

- Геометрическое определение плоскости, которое будет различным для каждой имеющейся **PLANE**-функции
- Поведение при позиционировании функции **PLANE**, независимо от определения плоскости обработки и идентично для всех функций **PLANE**

**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** вместе с функцией **Наклон плоскости обработки** может действовать различно. При этом решающую роль здесь играет последовательность программирования, отраженные оси и использование функции наклона. Во время наклона и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Проверьте выполнение и позиции при помощи графического моделирования
- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Обработка отд. блоков программы** следует с осторожностью

#### Примеры

- 1 Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** запрограммирован перед функцией наклона без осей вращения:
  - Наклон используемых функций **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**) отражается зеркально
  - Зеркальное отражение действует после наклона с использованием **PLANE AXIAL** или цикла **19**
- 2 Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** запрограммирован перед функцией наклона с одной осью вращения:
  - Отраженная зеркально ось вращения не оказывает влияние на наклон примененной функции **PLANE**, зеркально отражается только перемещение оси вращения



#### Указания по использованию и программированию:

- Если наклонная плоскость обработки активна, активировать функцию присвоения фактической позиции невозможно.
- Если вы используете функцию **PLANE** при активном **M120**, тогда система ЧПУ отменяет коррекцию радиуса и заодно автоматически также функцию **M120**.
- Сброс функций **PLANE** следует всегда выполнять при помощи **PLANE RESET**. Ввод значения 0 во все параметры **PLANE** (например, все три пространственные угла) приводит к сбросу углов, но не функции.
- Если вы лимитируете количество осей наклона с помощью функции **M138**, то возможности наклона осей вашего станка могут быть из-за этого ограничены. Будет ли система ЧПУ учитывать углы между не выбранными осями или устанавливать их на 0, решает производитель станка.
- Система ЧПУ поддерживает наклон плоскости обработки только с помощью оси шпинделя Z.

## обзор

Большинство функций **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**) позволяют описать требуемую плоскость обработки независимо от фактических осей вращения станка. Предлагаются следующие возможности:

Клавиша Softkey	Функция	Требуемые параметры	Стр.
	<b>SPATIAL</b>	Три пространственных угла <b>SPA, SPB, SPC</b>	574
	<b>PROJECTED</b>	Два угла проекции <b>PROPR</b> и <b>PROMIN</b> , а также угол вращения <b>ROT</b>	576
	<b>EULER</b>	Три угла Эйлера: прецессия ( <b>EULPR</b> ), нутация ( <b>EULNU</b> ) и вращение ( <b>EULROT</b> )	578
	<b>VECTOR</b>	Вектор нормали для определения плоскости и базисный вектор для определения направления наклонной оси X	580
	<b>POINTS</b>	Координаты трех произвольных точек наклоняемой плоскости	583
	<b>RELATIV</b>	Отдельно взятый, инкрементально действующий пространственный угол	585
	<b>AXIAL</b>	До трех абсолютных или инкрементальных межосевых углов <b>A, B, C</b>	586
	<b>RESET</b>	Сброс функции <b>PLANE</b>	573

## Запуск анимации

Чтобы познакомиться с различными возможностями определения отдельной функции **PLANE**, можно запустить анимацию с помощью программной клавиши. Для этого сначала включите режим анимации, а затем выберите требуемую функцию **PLANE**. Во время воспроизведения анимации система ЧПУ подсвечивает программную клавишу для выбранной функции **PLANE** синим.

Программная клавиша	Функция
	Включение режима анимации
	Выбор анимации (выделяется синим)

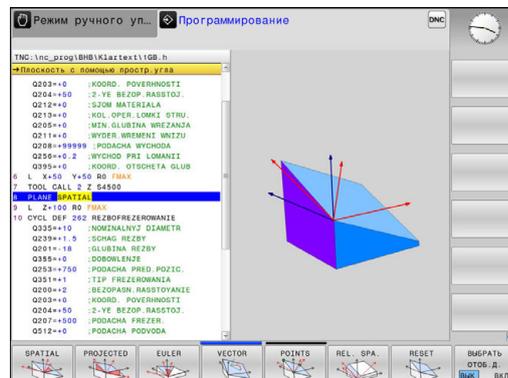
## Определение PLANE-функции

SPEC  
FCT

- ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями

НАКЛОН  
ПЛОСКОСТИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **НАКЛОН ПЛОСКОСТИ**
- ▶ Система ЧПУ отображает на панели программных клавиш доступные функции **PLANE**.
- ▶ Выберите функцию **PLANE**



## Выбор функции

- ▶ Выберите необходимую функцию, используя программную клавишу
- ▶ Система ЧПУ продолжает диалог и запрашивает требуемые параметры.

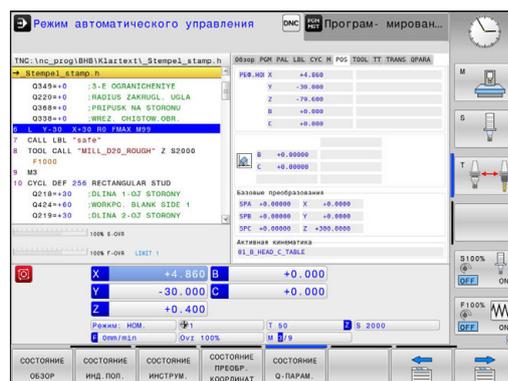
## Выбор функции при активной анимации

- ▶ Выберите необходимую функцию, используя программную клавишу
- ▶ Система ЧПУ отобразит анимацию.
- ▶ Для того чтобы выбрать текущую активную функцию, нажмите программную клавишу с данной функцией еще раз или нажмите клавишу **ENT**

## Индикация положения

Как только активируется любая функция **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**), система ЧПУ отобразит в окне дополнительной индикации состояния рассчитанный пространственный угол.

В индикации остаточного пути (**ACTDST** и **REFDST**) система ЧПУ отображает во время наклона оси вращения расстояние до рассчитанной конечной позиции оси вращения (режим **MOVE** или **TURN**).



## Сброс функции PLANE

### Пример

25 PLANE RESET MOVE DIST50 F1000

SPEC  
FCT

- ▶ Активируйте панель Softkey со специальными функциями

НАКЛОН  
ПЛОСКОСТИ

- ▶ Нажмите программную клавишу **НАКЛОН ПЛОСКОСТИ**
- ▶ Система ЧПУ отображает на панели программных клавиш доступные функции **PLANE**

RESET

- ▶ Выберите функцию для сброса

MOVE

- ▶ Определите, должна ли система ЧПУ автоматически переместить оси наклона в исходное положение (**MOVE** или **TURN**) или нет (**STAY**)

#### Дополнительная информация:

"Автоматический поворот: MOVE/TURN/STAY (ввод строго обязателен)", Стр. 589

END

- ▶ Нажмите кнопку **END**



Функция **PLANE RESET** выполняет сброс активного наклона и угла (функция **PLANE** или цикл **19**) (угол = 0, функция неактивна). Многократное определение не требуется.

Деактивировать наклон в режиме работы **Режим ручного управления** можно при помощи меню **3D ROT**.

**Дополнительная информация:** "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727

## Определение плоскости обработки через пространственный угол: PLANE SPATIAL

### Применение

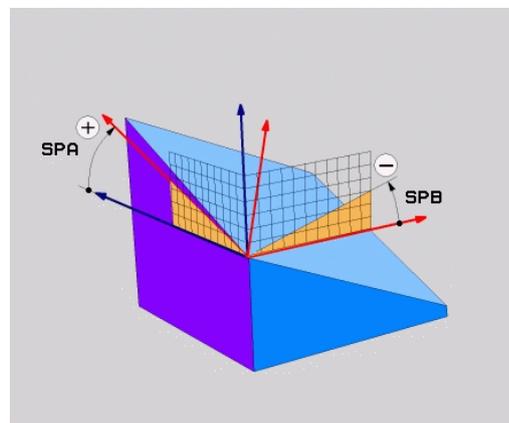
Пространственные углы определяют плоскость обработки через повороты (до трех) в ненаклоненной системе координат детали (последовательность **A-B-C**).

Большинство пользователей исходят при этом из трех последовательных поворотов в обратной последовательности (последовательность **C-B-A**).

Результат в обоих случаях идентичный, как и показано ниже.

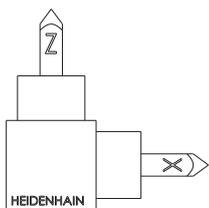
### Пример

PLANE SPATIAL SPA+45 SPB+0 SPC+90 ...

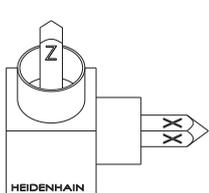


#### A-B-C

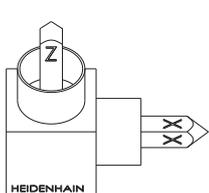
Исходное положение  $A0^\circ B0^\circ C0^\circ$



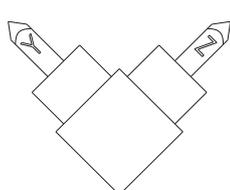
A+45°



B+0°

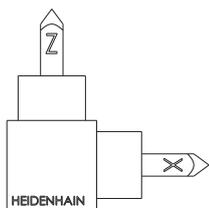


C+90°

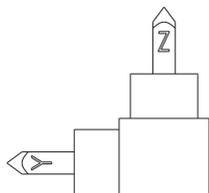


#### C-B-A

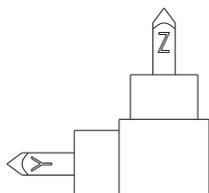
Исходное положение  $A0^\circ B0^\circ C0^\circ$



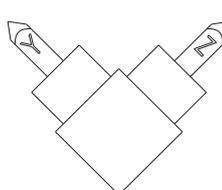
C+90°



B+0°



A+45°



Сравнение последовательностей:

■ **Последовательность А-В-С:**

- 1 Наклон относительно неаклоненной оси X системы координат детали
- 2 Наклон относительно неаклоненной оси Y системы координат детали
- 3 Наклон относительно неаклоненной оси Z системы координат детали

■ **Последовательность С-В-А:**

- 1 Наклон относительно неаклоненной оси Z системы координат детали
- 2 Наклон относительно наклоненной оси Y
- 3 Наклон относительно наклоненной оси X



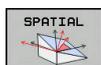
Указания по программированию:

- Вы всегда должны определять все три пространственных угла **SPA**, **SPB** и **SPC**, даже если значение одного или нескольких углов равно 0.
- Цикл **19** требует в зависимости от станка ввода пространственных углов или углов оси. Если конфигурация (настройка машинных параметров) позволяет вводить пространственные углы, то определение угла в цикле **19** и функции **PLANE SPATIAL** идентично.
- Можно выбрать процедуру позиционирования.  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588

**Параметры ввода**

**Пример**

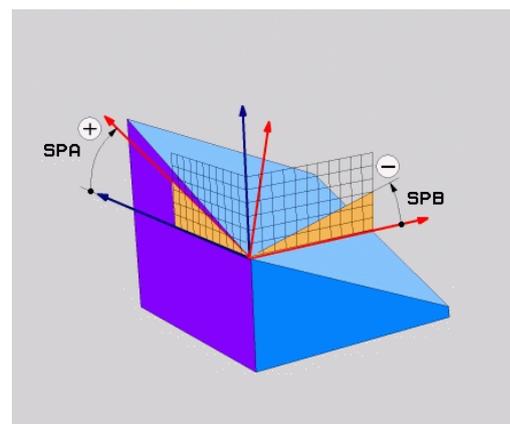
5 PLANE SPATIAL SPA+27 SPB+0 SPC+45 .....



- ▶ **Пространственный угол А?:** угол разворота **SPA** вокруг (неаклоненной) оси X. Диапазон ввода от -359,9999° до +359,9999°
- ▶ **Пространственный угол В?:** угол разворота **SPB** вокруг (неаклоненной) оси станка Y. Диапазон ввода от -359,9999° до +359,9999°
- ▶ **Пространственный угол С?:** угол разворота **SPC** вокруг (неаклоненной) оси станка Z. Диапазон ввода от -359,9999° до +359,9999°
- ▶ Продолжите работу, перейдя к свойствам позиционирования

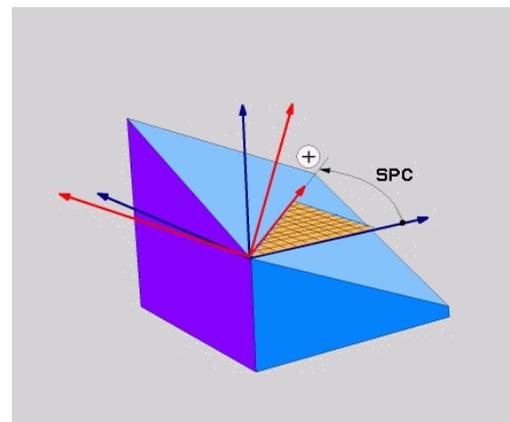
**Дополнительная информация:**

"Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



## Используемые сокращения

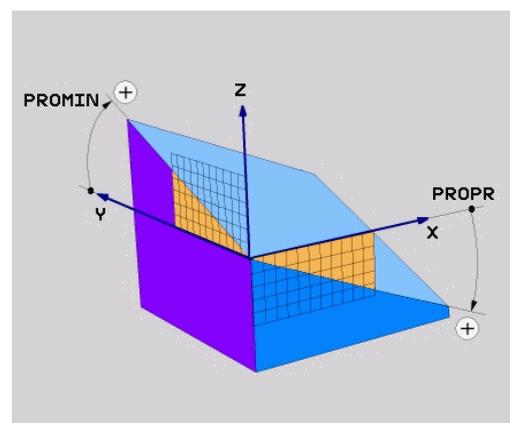
Сокращение	Значение
SPATIAL	Англ. <b>spatial</b> = пространственный
SPA	<b>spatial A</b> : вращение вокруг (ненаклоненной) оси X
SPB	<b>spatial B</b> : вращение вокруг (ненаклоненной) оси Y
SPC	<b>spatial C</b> : вращение вокруг (ненаклоненной) оси Z



### Определение плоскости обработки через угол проекции: PLANE PROJECTED

#### Применение

Углы проекций определяют плоскость обработки через ввод 2 углов, которые оператор может определить через проекцию определяемой плоскости обработки на 1-ую плоскость координат (плоскость ZX, где Z - ось инструмента) и 2-ую плоскость координат (плоскость YZ, где Z - ось инструмента).



Указания по программированию:

- Углы проекции соответствуют угловым проекциям на плоскости прямоугольной системы координат. Только в случае прямоугольных деталей углы внешних поверхностей детали совпадают с углами проекции. Поэтому в случае непрямоугольных деталей данные об углах в техническом чертеже часто отличаются от фактических углов проекции.
- Можно выбрать процедуру позиционирования.  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588

**Параметры ввода**

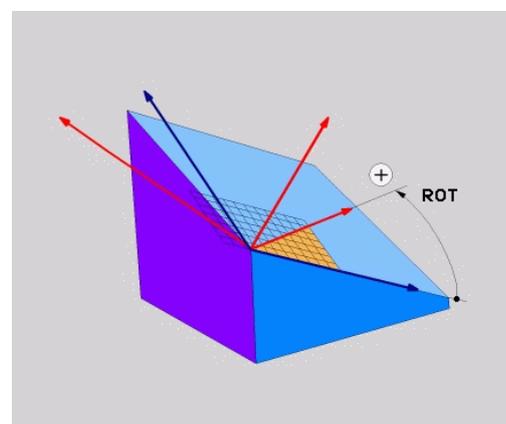
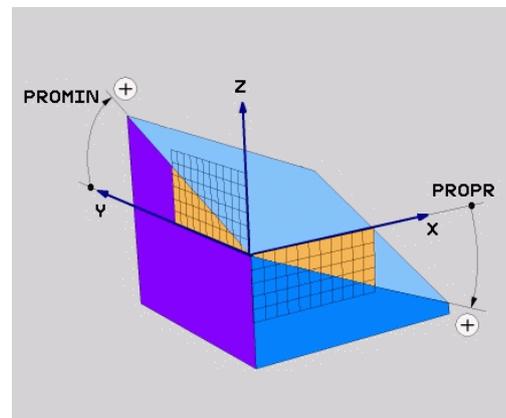


- ▶ **Угол проекции на 1-ую плоскость координат?:** проецированный угол наклоненной плоскости обработки на 1-ую плоскость неразвёрнутой системы координат (Z/X при оси инструментов Z). Диапазон ввода от -89.9999° до +89.9999°. Ось 0° - это главная ось активной плоскости обработки (ось X, при оси инструмента Z, положительное направление оси)
- ▶ **Угол проекции на 2-ую плоскость координат?:** проецированный угол на 2-ую плоскость неразвёрнутой системы координат (Y/Z при оси инструментов Z). Диапазон ввода от -89.9999° до +89.9999°. Ось 0° - это вспомогательная ось активной плоскости обработки (ось Y, при оси инструмента Z)
- ▶ **ROT - угол вращения плоскости?:** поворот развёрнутой системы координат вокруг развёрнутой оси инструмента (логически соответствует вращению с помощью цикла 10 ПОВОРОТ). С помощью угла вращения можно простым способом определить направление главной оси плоскости обработки (оси X, если осью инструмента является Z, и оси Z, если осью инструментов является ось Y). Диапазон ввода от -360° до +360°

- ▶ Затем определите параметры позиционирования

**Дополнительная информация:**

"Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



**Пример**

**5 PLANE PROJECTED PROPR+24 PROMIN+24 ROT+30 .....**

Используемые сокращения:

<b>PROJECTED</b>	Англ. projected = проецированный
<b>PROPR</b>	principal plane: главная плоскость
<b>PROMIN</b>	minor plane: вспомогательная плоскость
<b>ROT</b>	Англ. rotation: вращение

## Определение плоскости обработки через угол Эйлера: PLANE EULER

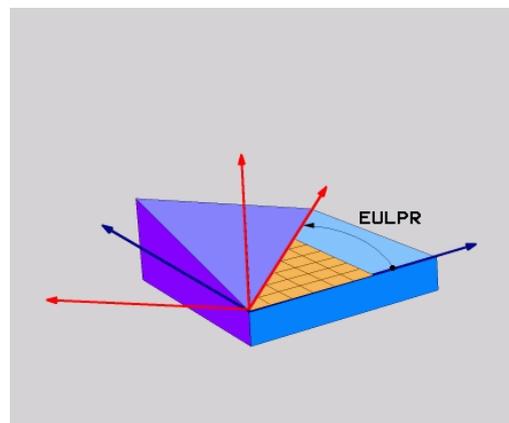
### Применение

Углы Эйлера описывают плоскость обработки с помощью максимум трех поворотов вокруг наклоненной системы координат. Определение трем углам Эйлера было дано швейцарским математиком Эйлером.



Можно выбрать процедуру позиционирования.

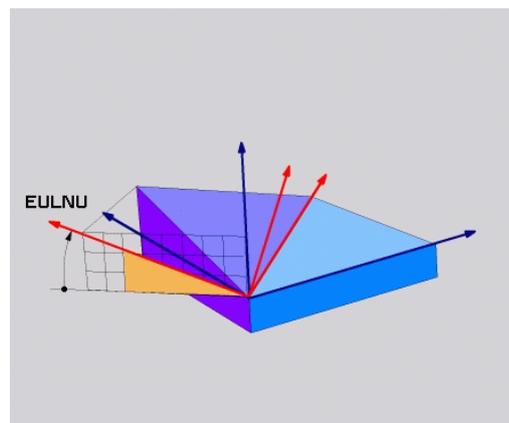
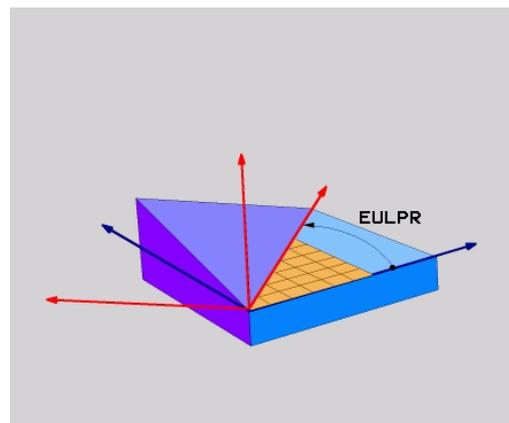
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



### Параметры ввода



- ▶ **Угол разворота главной плоскости координат?:** угол разворота **EULPR** вокруг оси Z Обратите внимание:
    - Диапазон ввода от  $-180.0000^\circ$  до  $180.0000^\circ$
    - Осью  $0^\circ$  является ось X
  - ▶ **Угол наклона оси инструмента?:** угол наклона **EULNUT** системы координат вокруг развёрнутой на угол прецессии оси X. Обратите внимание:
    - Диапазон ввода от  $0^\circ$  до  $180.0000^\circ$
    - Осью  $0^\circ$  является ось Z
  - ▶ **ROT - угол вращения плоскости?:** Вращение **EULROT** развёрнутой системы координат вокруг оси Z (логически соответствует вращению с помощью цикла 10 ПОВОРОТ). При помощи угла вращения Вы можете легко определить направление главной оси плоскости обработки (X при оси инструмента Z). Обратите внимание:
    - Диапазон ввода от  $0^\circ$  до  $360.0000^\circ$
    - Осью  $0^\circ$  является ось X
  - ▶ Затем определите параметры позиционирования
- Дополнительная информация:**  
"Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588

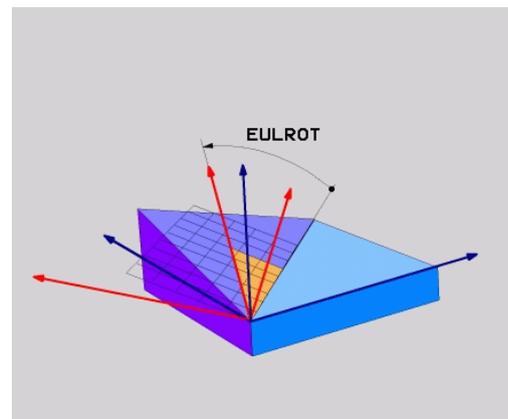


### Пример

5 PLANE EULER EULPR45 EULNU20 EULROT22 .....

### Используемые сокращения

Сокращение	Значение
EULER	Швейцарский математик, давший определение так называемым углам Эйлера
EULPR	Прецессия: угол, описывающий поворот системы координат вокруг оси Z
EULNU	Нутация: угол, описывающий поворот системы координат вокруг смещенной на угол прецессии оси X
EULROT	Угол вращения: угол, описывающий поворот наклонной системы координат вокруг наклонной оси Z

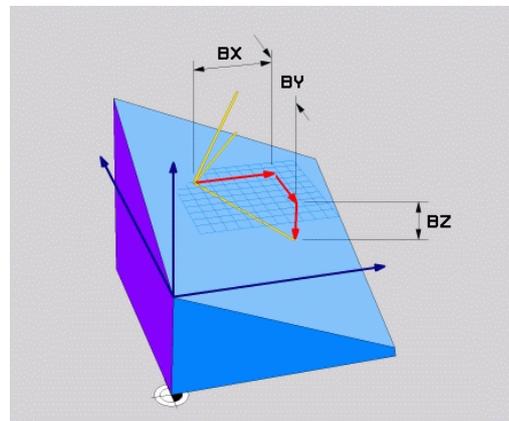


## Определение плоскости обработки по двум векторам: PLANE VECTOR

### Применение

Определение плоскости обработки через **два вектора** можно использовать в том случае, если CAD-система может рассчитать вектор базиса и вектор нормали к наклонной плоскости обработки. Нормированный ввод не требуется. Система ЧПУ сама рассчитывает нормирование, поэтому вы можете вводить значения от -9,999999 до +9,999999.

Необходимый для задания плоскости обработки базисный вектор задается компонентами **BX**, **BY** и **BZ**. Вектор нормали определяется составляющими **NX**, **NY** и **NZ**.



#### Указания по программированию:

- Система ЧПУ выполняет внутренний расчет соответствующих нормированных векторов на основании введенных оператором значений.
- Вектор нормали определяет наклон и направление плоскости обработки. Базисный вектор задает в определенной плоскости обработки ориентацию главной оси X. Чтобы определение плоскости обработки было однозначным, векторы должны программироваться перпендикулярно друг к другу. Поведение в случае неперпендикулярных векторов определяется производителем станка.
- Вектор нормали не должен быть слишком коротким, например, все компоненты, относящиеся к направлению, должны иметь значение 0 или 0,0000001. В этом случае система ЧПУ не может определить наклон. Обработка заканчивается сообщением об ошибке. Это поведение не зависит от конфигурации машинных параметров.
- Можно выбрать процедуру позиционирования.  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станков конфигурирует поведение системы ЧПУ в случае неперпендикулярных векторов.

Система ЧПУ не только выводит стандартное сообщение об ошибке, но и исправляет (или заменяет) неперпендикулярный базисный вектор.

При этом вектор нормали система ЧПУ не изменяет.

Стандартная коррекция со стороны системы ЧПУ при неперпендикулярном базисном векторе:

- базисный вектор проецируется вдоль вектора нормали на плоскость обработки (задается вектором нормали)

Коррекция со стороны системы ЧПУ в случае неперпендикулярного базисного вектора, который при этом еще и короткий, параллелен или антипараллелен вектору нормали:

- если вектор нормали не имеет компонента X, то базисный вектор соответствует изначальной оси X
- если вектор нормали не имеет компонента Y, то базисный вектор соответствует изначальной оси Y

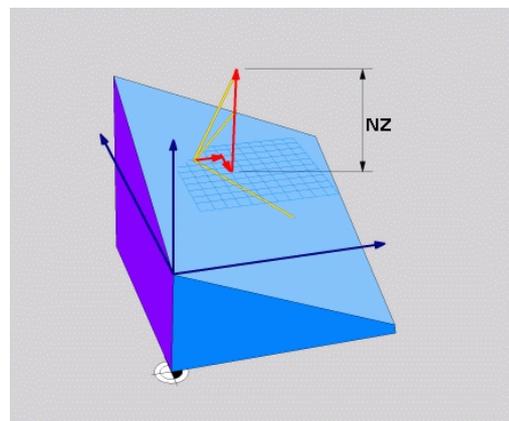
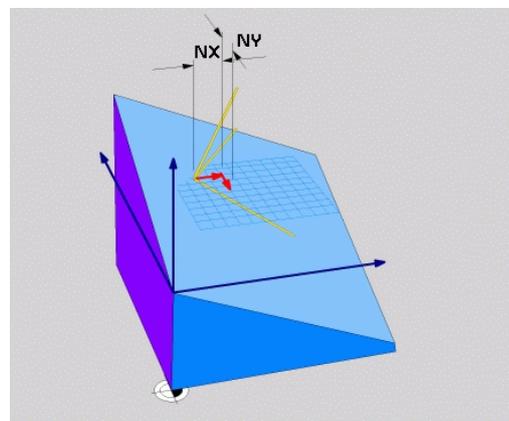
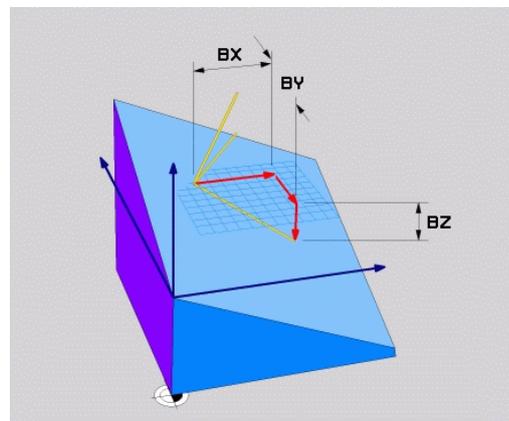
### Параметры ввода



- ▶ **Компонент X базисного вектора?:** компонент X **BX** базисного вектора B. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ **Компонент Y базисного вектора?:** компонент Y **BY** базисного вектора B. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ **Компонент Z базисного вектора?:** компонент Z **BZ** базисного вектора B. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ **Компонент X вектора нормали?:** компонент X **NX** вектора нормали N. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ **Компонент Y вектора нормали?:** компонент Y **NY** вектора нормали N. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ **Компонент Z вектора нормали?:** компонент Z **NZ** вектора нормали N. Диапазон ввода: от 9,9999999 до +9,9999999
- ▶ Затем определите параметры позиционирования

#### Дополнительная информация:

"Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



### Пример

```
5 PLANE VECTOR BX0.8 BY-0.4 BZ-0.42 NX0.2 NY0.2 NZ0.92 ..
```

### Используемые сокращения

Сокращение	Значение
VECTOR	англ. vector = вектор
BX, BY, BZ	B – базисный вектор : компоненты X, Y и Z
NX, NY, NZ	N – вектор нормали : компоненты X, Y и Z

## Определение плоскости обработки по трем точкам: PLANE POINTS

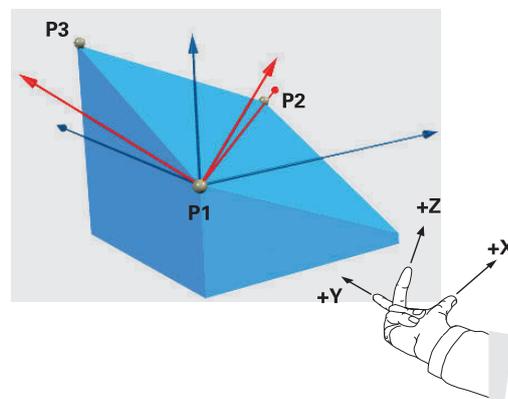
### Применение

Плоскость обработки можно однозначно определить, указав три произвольные точки от P1 до P3 данной плоскости. Этот вариант реализован в функции PLANE POINTS.

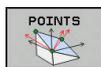


Указания по программированию:

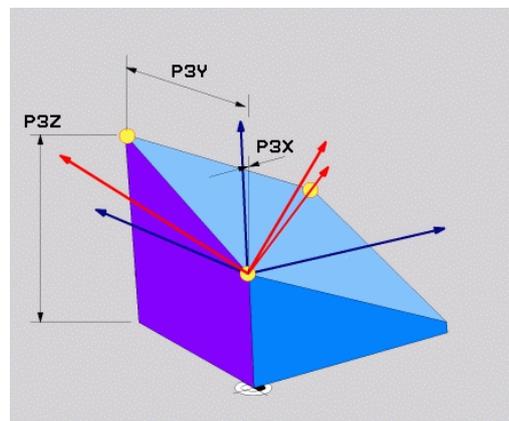
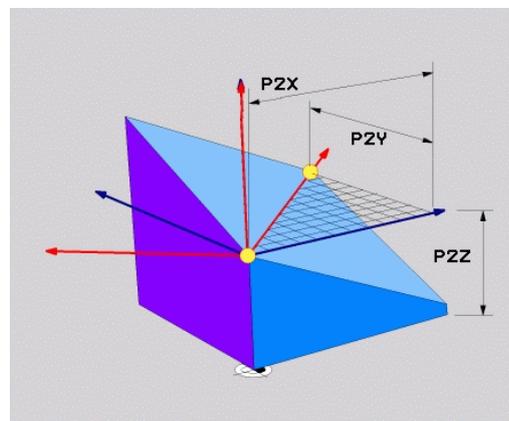
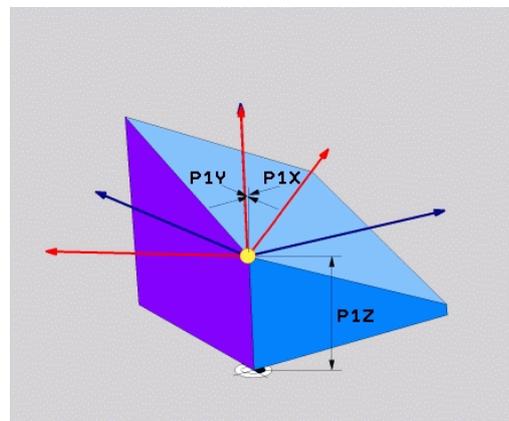
- Эти три точки определяют наклон и направление плоскости. Положение активной нулевой точки в случае PLANE POINTS система ЧПУ не меняет.
- Отрезок, соединяющий точку 1 и точку 2, задает направление наклоненной главной оси X (ось инструмента Z).
- Точка 3 определяет наклон плоскости обработки. На основании заданной плоскости обработки рассчитывается ориентация оси Y, поскольку она находится под прямым углом к оси X. Положение точки 3 определяет также ориентацию оси инструмента и тем самым направление плоскости обработки. Чтобы положительная ось инструмента указывала в направлении от детали, точка 3 должна находиться над линией, соединяющей точку 1 и точку 2 (правило правой руки).
- Можно выбрать процедуру позиционирования.  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



### Параметры ввода



- ▶ Координата X 1-й точки плоскости?:  
Координата X P1X 1-й точки плоскости
  - ▶ Координата Y 1-й точки плоскости?:  
Координата Y P1Y 1-й точки плоскости
  - ▶ Координата Z 1-й точки плоскости?:  
Координата Z P1Z 1-й точки плоскости
  - ▶ Координата X 2-й точки плоскости?:  
Координата X P2X 2-й точки плоскости
  - ▶ Координата Y 2-й точки плоскости:  
Координата Y P2Y 2-й точки плоскости
  - ▶ Координата Z 2-й точки плоскости?:  
Координата Z P2Z 2-й точки плоскости
  - ▶ Координата X 3-й точки плоскости?:  
Координата X P3X 3-й точки плоскости
  - ▶ Координата Y 3-й точки плоскости?:  
Координата Y P3Y 3-й точки плоскости
  - ▶ Координата Z 3-й точки плоскости?:  
Координата Z P3Z 3-й точки плоскости
  - ▶ Затем определите параметры позиционирования
- Дополнительная информация:**  
"Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



### Пример

```
5 PLANE POINTS P1X+0 P1Y+0 P1Z+20 P2X+30 P2Y+31 P2Z+20
P3X+0 P3Y+41 P3Z+32.5 .....
```

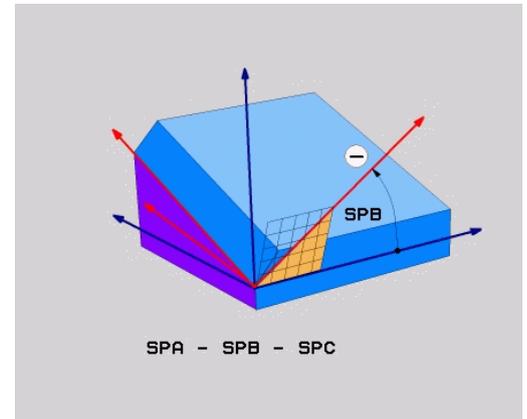
### Используемые сокращения

Сокращение	Значение
POINTS	англ. <b>points</b> = точки

## Определение плоскости обработки через отдельный, инкрементальный пространственный угол: PLANE RELATIV

### Применение

Инкрементальный пространственный угол используется в том случае, если уже активная развёрнутая плоскость обработки должна быть наклонена с помощью **одного дополнительного поворота**. Пример: изготовление фаски 45° на наклоненной плоскости.



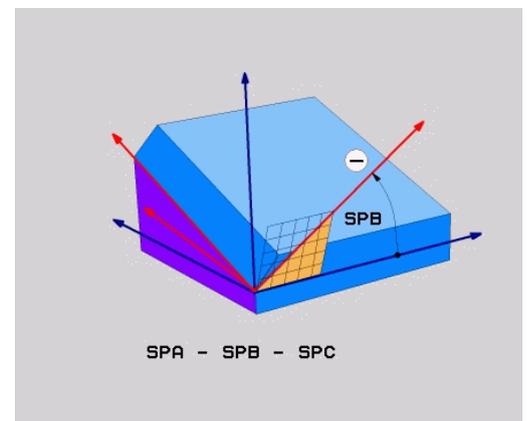
Указания по программированию:

- Определенный угол всегда ссылается на активную плоскость обработки независимо от ранее примененной функции наклона.
- Можно поочередно программировать произвольное количество функций **PLANE RELATIV**.
- Если после применения функции **PLANE RELATIV** вернуться к ранее активной плоскости обработки, определите ту же функцию **PLANE RELATIV** с противоположным знаком.
- Если **PLANE RELATIV** используется без предварительного наклона, то **PLANE RELATIV** действует в системе координат детали. В этом случае вы наклоняете первоначальную плоскость обработки на определенный пространственный угол функции **PLANE RELATIV**.
- Можно выбрать процедуру позиционирования.  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588

### Параметры ввода



- ▶ **Инкрементный угол?:** пространственный угол, вокруг которого активная плоскость обработки должна быть развёрнута. С помощью программной клавиши выберите ось, вокруг которой будет произведён разворот. Диапазон ввода: от -359.9999° до +359.9999°
- ▶ Затем определите параметры позиционирования  
**Дополнительная информация:** "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



### Пример

5 PLANE RELATIV SPB-45 .....

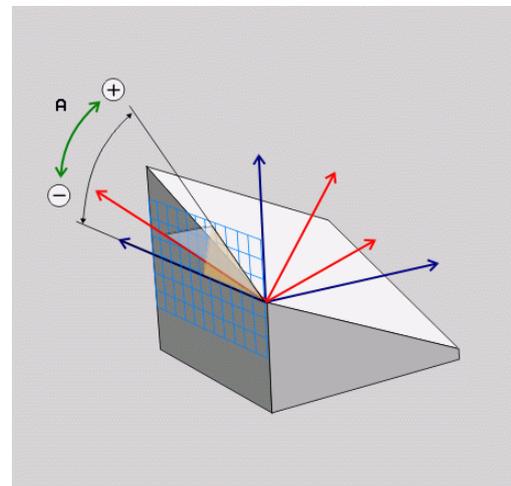
### Используемые сокращения

Сокращение	Значение
RELATIV	англ. <b>relative</b> = относительно

## Плоскость обработки через угол оси: PLANE AXIAL

### Применение

Функция **PLANE AXIAL** определяет как наклон и направление плоскости обработки, так и заданные координаты осей вращения.



**PLANE AXIAL** можно также использовать и с одной осью вращения.

Ввод заданных координат (ввод угла оси) позволяет однозначно определить ситуацию наклона на основании заданных позиций осей. Значения пространственных углов часто имеют несколько математических решений без дополнительных определений. Без использования САМ-системы ввод угла оси может быть удобен в основном в случае осей вращения, расположенных под прямым углом.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Если на станке допускаются определения пространственных углов, то после **PLANE AXIAL** можно также использовать **PLANE RELATIV**.



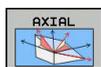
Указания по программированию:

- Углы осей должны соответствовать имеющимся на станке осям. Если вы намереваетесь запрограммировать угол для осей вращения, которые не существуют, то система ЧПУ выдает сообщение об ошибке.
- Для сброса функции **PLANE AXIAL** используйте функцию **PLANE RESET**. Ввод 0 сбрасывает только угол оси, но не деактивирует функцию наклона.
- Углы осей функции **PLANE AXIAL** действуют модально. Если вы программируете инкрементный угол оси, то система ЧПУ добавляет это значение к текущему действующему углу оси. Если вы программируете в двух следующих друг за другом функциях **PLANE AXIAL** две разные оси вращения, то на основании обоих заданных углов осей формируется новая плоскость обработки.
- Функции **SEQ**, **TABLE ROT** и **COORD ROT** не действуют в сочетании с **PLANE AXIAL**.
- Функция **PLANE AXIAL** не рассчитывает базовый поворот.

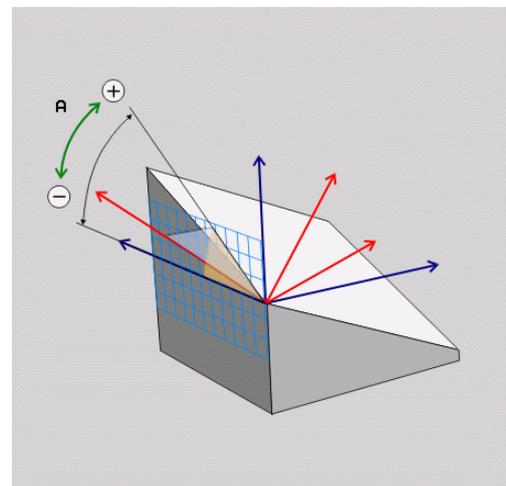
**Параметры ввода**

**Пример**

5 PLANE AXIAL B-45 .....



- ▶ **Межосевой угол A?:** межосевой угол, **на который** должна быть повернута ось A. Если введены инкрементальные значения, то это угол, **на который** следует далее поворачивать ось A из ее текущей позиции. Диапазон ввода: от -99999,9999° до +99999,9999°
- ▶ **Межосевой угол B?:** межосевой угол, **на который** должна быть повернута ось B. Если введены инкрементальные значения, то это угол, **на который** следует далее поворачивать ось B из ее текущей позиции. Диапазон ввода: от -99999,9999° до +99999,9999°
- ▶ **Межосевой угол C?:** межосевой угол, **на который** должна быть повернута ось C. Если введены инкрементальные значения, то это угол, **на который** следует далее поворачивать ось C из ее текущей позиции. Диапазон ввода: от -99999,9999° до +99999,9999°
- ▶ Затем определите параметры позиционирования  
**Дополнительная информация:**  
 "Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании", Стр. 588



**Используемые сокращения**

Сокращение	Значение
AXIAL	англ. axial = осевой

## Определение процедуры работы PLANE-функции при позиционировании

### Обзор

Независимо от того, какая PLANE-функция используется для определения наклонной плоскости обработки, в наличии всегда имеются следующие функции для процедуры работы при позиционировании:

- Автоматический поворот
- Выбор альтернативных возможностей наклона (не для **PLANE AXIAL**)
- Выбор типа преобразования (не для **PLANE AXIAL**)

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** вместе с функцией **Наклон плоскости обработки** может действовать различно. При этом решающую роль здесь играет последовательность программирования, отраженные оси и использование функции наклона. Во время наклона и последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Проверьте выполнение и позиции при помощи графического моделирования
- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Отработка отд.блоков программы** следует с осторожностью

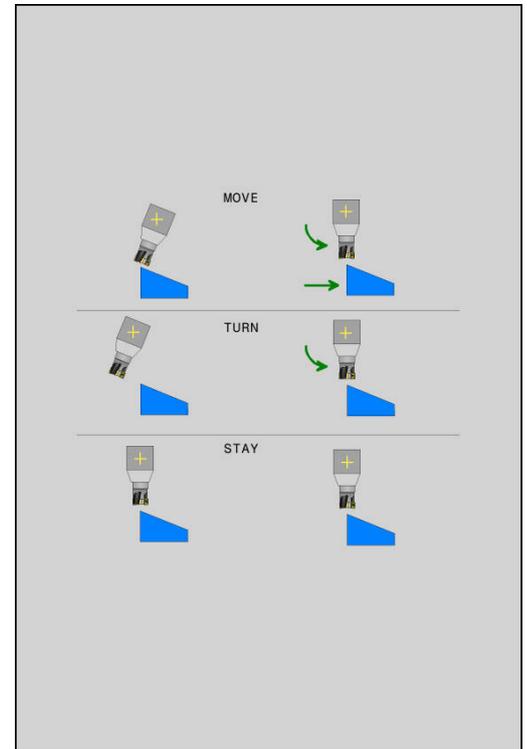
#### Примеры

- 1 Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** запрограммирован перед функцией наклона без осей вращения:
  - Наклон используемых функций **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**) отражается зеркально
  - Зеркальное отражение действует после наклона с использованием **PLANE AXIAL** или цикла **19**
- 2 Цикл **8 ZERK.OTRASHENJE** запрограммирован перед функцией наклона с одной осью вращения:
  - Отраженная зеркально ось вращения не оказывает влияние на наклон примененной функции **PLANE**, зеркально отражается только перемещение оси вращения

**Автоматический поворот: MOVE/TURN/STAY (ввод строго обязателен)**

После ввода всех параметров для определения плоскости необходимо определить, как именно оси вращения должны быть повернуты на рассчитанные значения оси:

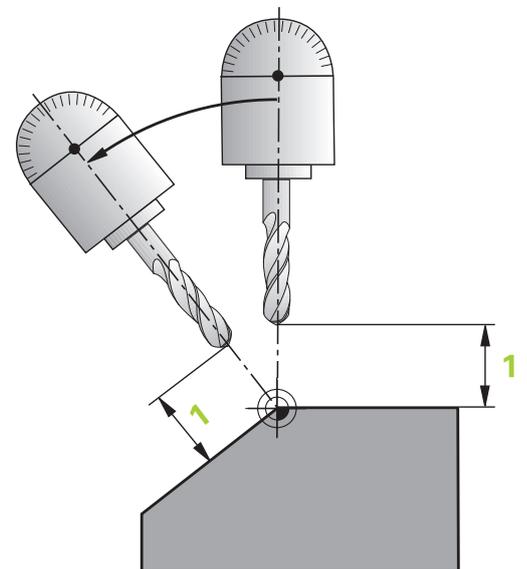
- |      |   |
|------|---|
| MOVE | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Функция PLANE должна автоматически поворачивать оси вращения на рассчитанные значения оси, при этом относительная позиция между заготовкой и инструментом не меняется.</li> <li>▶ Система ЧПУ выполняет компенсирующие перемещения по линейным осям</li> </ul> |
| TURN | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Функция PLANE должна автоматически повернуть оси вращения на рассчитанные значения, при этом позиционируются только оси вращения.</li> <li>▶ Система ЧПУ <b>не</b> выполняет компенсирующие перемещения по линейным осям</li> </ul>                            |
| STAY | <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Оператор поворачивает оси вращения в следующем, отдельном кадре позиционирования</li> </ul>  |



Если выбрана опция **MOVE** (функция **PLANE** должна автоматически выполнять поворот с компенсационным перемещением), дополнительно следует определить два последующих параметра: **расстояние от точки вращения до вершины инструмента** и **Подача? F=**.

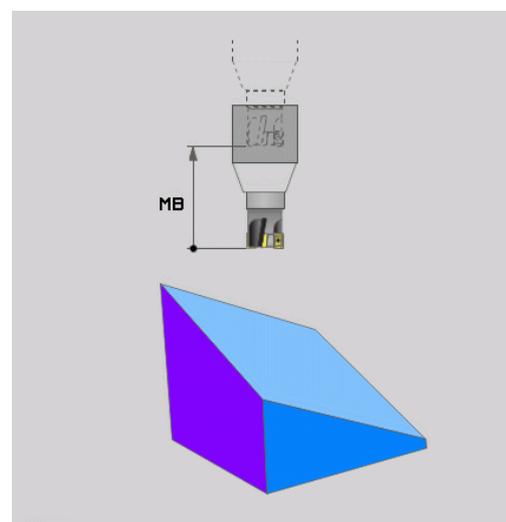
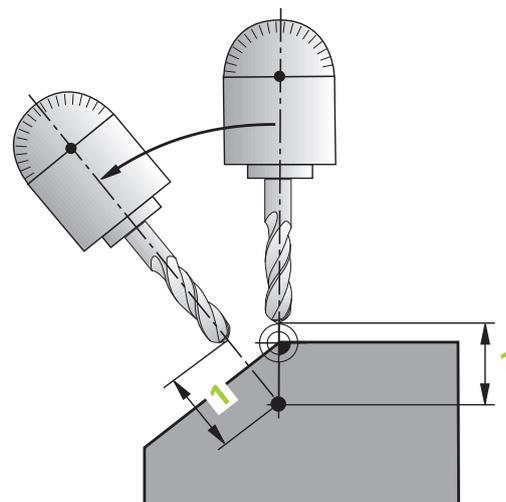
Если выбрана опция **TURN** (функция **PLANE** должна автоматически выполнять поворот без компенсационного перемещения), дополнительно следует определить последующий параметр **Подача? F=**.

В качестве альтернативы подаче **F**, определяемой непосредственно вводом числового значения, можно выполнять поворот также с помощью **FMAX** (ускоренный ход) или **FAUTO** (подача из -кадра **TOOL CALL**).



**i** Если функция **PLANE AXIAL** используется в сочетании с функцией **STAY**, то оси вращения следует поворачивать в отдельном кадре позиционирования после функции **PLANE**.

- ▶ **Расстояние от точки вращения до вершины инструмента** (в инкрементах): с помощью параметра **DIST** можно сместить точку вращения поворотного перемещения относительно текущей позиции вершины инструмента.
  - Если инструмент перед поворотом находится на заданном расстоянии от детали, то и после поворота он будет находиться в том же относительном положении (рисунок справа в центре, **1 = DIST**).
  - Если инструмент перед поворотом не находится на заданном расстоянии от детали, то и после поворота он будет располагаться со смещением относительно исходного положения (рисунок справа внизу, **1 = DIST**).
- ▶ Система ЧПУ поворачивает инструмент (стол) относительно вершины инструмента.
- ▶ **Подача? F=**: скорость движения по траектории, с которой инструмент должен поворачиваться
- ▶ **Длина возврата по оси WZ?**: путь возврата **MB** отсчитывается в инкрементах от текущей позиции инструмента по оси активного инструмента, который система ЧПУ перемещает **перед процессом наклона**. **MB MAX** перемещает инструмент практически до программного концевого выключателя.



**Оси вращения следует поворачивать в отдельном кадре**

Если оси вращения нужно повернуть в отдельном кадре позиционирования (выбрана опция **STAY**), выполняются следующие действия:

**УКАЗАНИЕ**

**Осторожно, опасность столкновения!**

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. При неправильном или отсутствующем предварительном позиционировании существует опасность столкновения во время наклона!

- ▶ Перед наклоном необходимо запрограммировать безопасную позицию
  - ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Отработка отд.блоков программы** следует с осторожностью
- 
- ▶ Выберите любую функцию **PLANE**, определите автоматический поворот при помощи **STAY**. При отработке система ЧПУ рассчитает значения позиций имеющихся на станке осей вращения и запишет их в системные параметры Q120 (ось A), Q121 (ось B) и Q122 (ось C)
  - ▶ Определите кадр позиционирования с помощью рассчитанных системой ЧПУ значений углов

**Пример: поворот станка с круглым столом C и наклонным столом A на пространственный угол B+45°**

...	
12 L Z+250 R0 FMAX	Позиционирование на безопасную высоту
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 STAY	Определение и активация PLANE-функции
14 L A+Q120 C+Q122 F2000	Позиционирование оси вращения с помощью значений, рассчитанных системой ЧПУ
...	Определение обработки на наклонной плоскости

### Выбор альтернативных возможностей наклона: SEQ +/- (опциональный ввод)

На основании определенного оператором положения плоскости обработки система ЧПУ должна рассчитать соответствующее положение имеющихся на станке осей вращения. Как правило, всегда существует два варианта решения.

С помощью переключателя **SEQ** следует установить, какой вариант решения должна использовать система ЧПУ:

- **SEQ+** позиционирует основную ось так, что она принимает положительный угол. Основная ось - это 1-ая ось вращения, если считать от инструмента, или последняя ось вращения, если считать от стола (в зависимости от конфигурации станка)
- **SEQ-** позиционирует основную ось так, что она принимает отрицательный угол

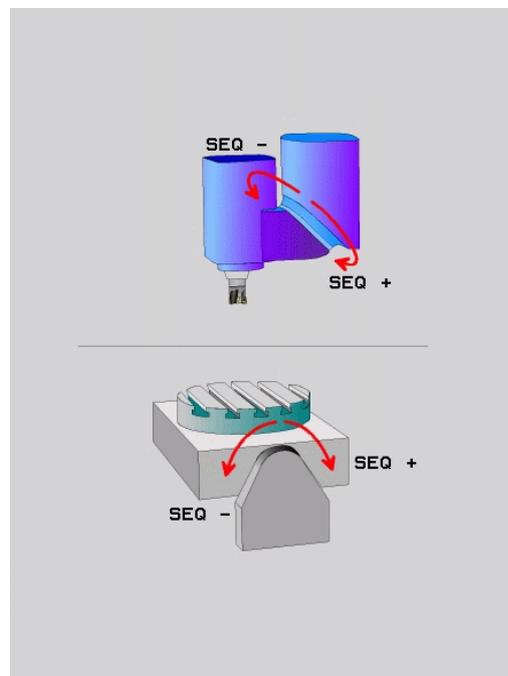
Если выбранное оператором при помощи **SEQ** решение находится вне области перемещения станка, система ЧПУ выдает сообщение об ошибке **Угол не разрешен**.



При использовании функции **PLANE AXIAL** команда **SEQ** не имеет функции.

Если **SEQ** не определен, система ЧПУ рассчитывает решение следующим образом:

- 1 Сначала система ЧПУ проверяет, находятся ли обе возможности решения в диапазоне перемещения осей поворота
- 2 Если это так, система ЧПУ выбирает решение, достигаемое по кратчайшему пути. Исходя из текущего положения осей вращения
- 3 Если только одно решение лежит в диапазоне перемещения, то система ЧПУ использует это решение
- 4 Если в диапазоне перемещения нет решения, то система ЧПУ выдает сообщение об ошибке **Угол не разрешен**



Пример для станка с круглым столом C и поворотным столом A. Запрограммированная функция: PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0

Конечный выключатель	Начальная позиция	SEQ	Результат перемещения осей
Отсутствуют	A+0, C+0	не прогр.	A+45, C+90
Отсутствует	A+0, C+0	+	A+45, C+90
Отсутствует	A+0, C+0	-	A-45, C-90
Отсутствует	A+0, C-105	не прогр.	A-45, C-90
Отсутствует	A+0, C-105	+	A+45, C+90
Отсутствует	A+0, C-105	-	A-45, C-90
-90 < A < +10	A+0, C+0	не прогр.	A-45, C-90
-90 < A < +10	A+0, C+0	+	Сообщение об ошибке
Отсутствует	A+0, C-135	+	A+45, C+90

**Выбор типа преобразования (опциональный ввод)**

Тип преобразования **COORD ROT** и **TABLE ROT** влияют на ориентацию системы координат плоскости обработки при позиционировании оси, так называемой свободной оси вращения.

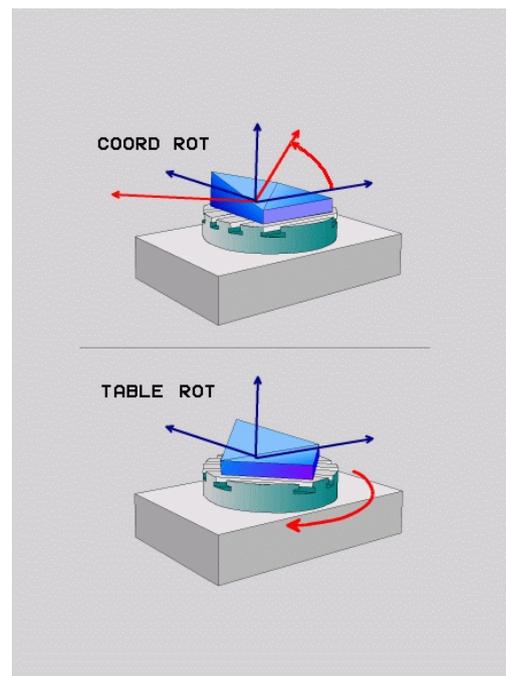
Любая ось вращения становится свободной осью вращения при следующих обстоятельствах:

- ось вращения не имеет влияния на угол установки инструмента, так как ось вращения и ось инструмента при развороте параллельны
- ось вращения является первой осью вращения в кинематической цепочке, если считать от инструмента

Действие типа преобразования **COORD ROT** и **TABLE ROT** таким образом зависят от запрограммированного пространственного угла и кинематики станка.

**i** Указания по программированию:

- Если при получающемся состоянии разворота не существует свободной оси вращения, то тип преобразования **coord rot** и **table rot** не имеет действия.
- При использовании функции **PLANE AXIAL** функции **coord rot** и **table rot** не имеют действия.



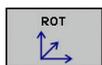
### Поведение со свободной осью вращения



Указания по программированию

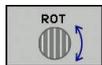
- Для поведения при позиционировании через виды трансформации **COORD ROT** и **TABLE ROT** не важно, расположена ли ось вращения в столе или в головке.
- Результирующее положение свободной оси вращения, в том числе, зависит от активного базового вращения
- Ориентация системы координат плоскости обработки дополнительно зависит от запрограммированного вращения, например при помощи цикла 10 **POWOROT**

### Программная клавиша Действие



#### COORD ROT:

- > Система ЧПУ позиционирует свободную ось вращения на 0
- > Система ЧПУ ориентирует систему координат плоскости обработки в соответствии с запрограммированным пространственным углом



#### TABLE ROT с:

- SPA и SPB равными 0
- SPC равна или не равна 0
- > Система ЧПУ ориентирует свободную ось вращения в соответствии с запрограммированным пространственным углом
- > Система ЧПУ ориентирует систему координат плоскости обработки в соответствии с базовой системой координат

#### TABLE ROT с:

- как минимум SPA и SPB неравны 0
- SPC равна или не равна 0
- > Система ЧПУ не позиционирует свободную ось вращения, позиция перед разворотом плоскости обработки сохраняется
- > Так как деталь не позиционировалась, система ЧПУ ориентирует систему координат плоскости обработки в соответствии с запрограммированным пространственным углом

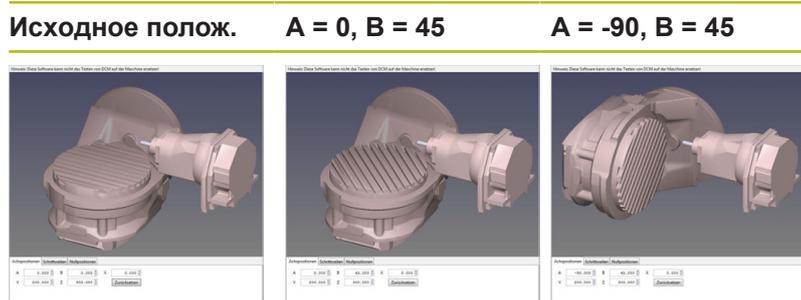


Если вид трансформации не выбран, то система ЧПУ использует для функции **PLANE** вид трансформации **COORD ROT**

**Пример**

Следующий пример показывает действие типа преобразования **TABLE ROT** в сочетании со свободной осью вращения.

...	
<b>6 L B+45 R0 FMAX</b>	Предварительное позиционирование оси вращения
<b>7 PLANE SPATIAL SPA-90 SPB+20 SPC+0 TURN F5000 TABLE ROT</b>	Разворот плоскости обработки
...	



- > Система ЧПУ позиционирует ось В на угол оси В+45
- > При запрограммированном состоянии разворота, ось В становится свободной осью вращения
- > Система ЧПУ не позиционирует свободную ось вращения, позиция оси В перед разворотом плоскости обработки сохраняется
- > Так как деталь не позиционировалась, система ЧПУ ориентирует систему координат плоскости обработки в соответствии с запрограммированным пространственным углом SPB+20

## Наклон плоскости обработки без осей вращения



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

В описании кинематики производитель станка должен учитывать точный угол, например установленной угловой головки.

Запрограммированную плоскость обработки можно выверить и без осей вращения перпендикулярно инструменту, например, чтобы адаптировать плоскость обработки для установленной угловой головки.

При помощи функции **PLANE SPATIAL** и способа позиционирования **STAY** можно выполнить наклон плоскости обработки на угол, указанный производителем станка.

Пример пристроенной угловой головки с фиксированным направлением инструмента Y:

### Пример

```
TOOL CALL 5 Z S4500
```

```
PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-90 SPC+0 STAY
```



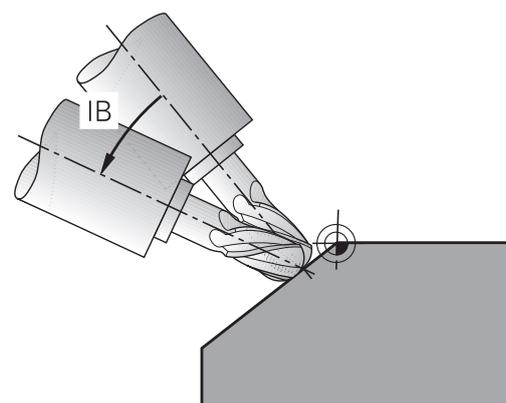
Угол наклона должен точно соответствовать углу инструмента, в противном случае система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.

### 13.3 Наклонное фрезерование на наклонной плоскости (номер опции # 9)

#### Функция

Вместе с новыми функциями **PLANE** и **M128** Вы можете выполнять **наклонное фрезерование** на развёрнутой плоскости обработки. Для этого в распоряжении имеются две возможности определения:

- Наклонное фрезерование путем инкрементального перемещения оси вращения
- Наклонное фрезерование через векторы нормали



Фрезерование под углом на наклонной плоскости можно осуществить только при помощи радиусных фрез. При использовании поворачивающихся на 45° головок и столов определить угол наклона инструмента при фрезеровании можно также через пространственный угол. Для этого следует использовать **FUNCTION TSPM**.

**Дополнительная информация:** "ФУНКЦИЯ TSPM (номер опции #9)", Стр. 607

#### Наклонное фрезерование путем инкрементального перемещения оси вращения

- ▶ Отвод инструмента
- ▶ Определите любую PLANE-функцию, учитывая процедуру работы при позиционировании
- ▶ Активация M128
- ▶ Инкрементально переместите желаемый угол наклона на соответствующей оси при помощи кадра прямой

#### Пример

...	
12 L Z+50 R0 FMAX	Позиционирование на безопасную высоту
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB-45 SPC+0 MOVE DIST50 F1000	Определение и активация PLANE-функции
14 M128	Активация M128
15 L IB-17 F1000	Настройка угла наклона
...	Задание обработки на наклонной плоскости

## Наклонное фрезерование через векторы нормали



В кадре LN разрешается определить только один вектор направления - тот, через который будет определен угол наклона (вектор нормали **NX, NY, NZ** или вектор инструмента **TX, TY, TZ**).

- ▶ Отвод инструмента
- ▶ Определите любую PLANE-функцию, учитывая процедуру работы при позиционировании
- ▶ Активация M128
- ▶ Отработайте программу с LN-кадрами, в которых направление инструмента определено через вектор

### Пример

...	
12 L Z+50 R0 FMAX	Позиционирование на безопасную высоту
13 PLANE SPATIAL SPA+0 SPB+45 SPC+0 MOVE DIST50 F1000	Определение и активация PLANE-функции
14 M128	Активация M128
15 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165 NX+0,3 NY+0 NZ+0.9539 F1000 M3	Настройка угла наклона через вектор нормали
...	Задание обработки на наклонной плоскости

## 13.4 Дополнительные функции для осей вращения

### Подача в мм/мин по осям вращения A, B, C: M116 (номер опции #8)

#### Стандартная процедура

Система ЧПУ интерпретирует запрограммированную подачу по оси вращения в градусах в минуту (в программах с метрической системой измерения (мм), а также в программах с дюймовой системой измерения). Таким образом, подача по траектории зависит от расстояния между центром инструмента и центром оси вращения.

Чем больше это расстояние, тем больше подача по траектории.

#### Скорость подачи в мм/мин по осям вращения с M116



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Геометрия станка должна быть определена производителем станка в описании кинематики.



Указания по программированию:

- Функцию **M116** можно использовать с осями стола и головки.
- Функция **M116** действует также при активной функции **Наклон плоскости обработки**.
- Комбинировать функции **M128** или **TSPM** с **M116** нельзя. Если активные функции **M128** или **TSPM** вы намереваетесь активировать для одной оси **M116**, то для данной оси необходимо опосредованно при помощи функции **M138** деактивировать компенсационное перемещение. Опосредованно, поскольку при помощи **M138** указывается ось, в отношении которой действует функция **M128** или **TSPM**. В таком случае **M116** действует автоматически только на те оси, которые не были выбраны посредством **M138**.  
**Дополнительная информация:** "Выбор осей наклона: M138", Стр. 605
- Без функций **M128** или **TSPM** функция **M116** может одновременно воздействовать также на две оси вращения.

Система ЧПУ интерпретирует запрограммированную подачу по оси вращения в мм/мин (либо 1/10 дюйма/мин). При этом система ЧПУ рассчитывает в начале кадра подачу для данного кадра. Подача по оси вращения не изменяется во время отработки кадра, даже если инструмент приближается к центру осей вращения.

**Действие**

**M116** действует на плоскости обработки. При помощи **M117** можно отменить **M116**. В конце программы **M116** также становится неактивной.

**M116** начинает действовать в начале кадра.

**Перемещение осей вращения по оптимальному пути: M126****Стандартная процедура**

Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Поведение при позиционировании – это функция, зависящая от станка.

Стандартные действия системы ЧПУ при позиционировании осей вращения, индикация которых уменьшена ниже значения 360°, зависят от машинного параметра **shortestDistance** (№ 300401). В нем задано, должна ли система ЧПУ осуществлять подвод к запрограммированной позиции на разницу заданной и фактической позиции или всегда (также и без **M126**) выполнять подвод к запрограммированной позиции кратчайшим путем. Пример:

фактическое положение	заданное положение	Путь перемещения
350°	10°	-340°
10°	340°	+330°

**Процедура работы с M126**

С помощью **M126** система ЧПУ перемещает ось вращения, индикация которой уменьшена ниже значения 360°, по кратчайшему пути. Пример:

фактическое положение	заданное положение	Путь перемещения
350°	10°	+20°
10°	340°	-30°

**Действие**

**M126** начинает действовать в начале кадра.

Сброс **M126** производится при помощи **M127**; в конце программы **M126** тоже прекращает свое действие.

## Сокращение индикации оси вращения до значения менее 360°: M94

### Стандартная процедура

Система ЧПУ перемещает инструмент от текущего значения угла к заданному программой значению угла.

#### Пример:

Текущее значение угла: 538°  
Запрограммированное значение угла: 180°  
Фактический путь движения: -358°

### Процедура работы с M94

Система ЧПУ уменьшает текущее значение угла в начале кадра до значения менее 360° и затем перемещает инструмент на запрограммированное значение. Если активно несколько осей вращения, M94 уменьшает индикацию всех осей вращения. Можно также ввести ось вращения после M94. Тогда система ЧПУ уменьшит индикацию только данной оси.

После ввода значения перемещения или при активном программном конце выключателе функция M94 не действует в отношении соответствующей оси.

#### Пример: уменьшение значений индикации всех активных осей вращения

```
L M94
```

#### Пример: уменьшение значения индикации оси C

```
L M94 C
```

#### Пример: уменьшение индикации всех активных осей вращения с последующим перемещением на запрограммированное значение при помощи оси C

```
L C+180 FMAX M94
```

### Действие

M94 действует только в NC-кадре, в котором M94 запрограммирована.

M94 активируется в начале кадра.

## Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (номер опции #9)

### Стандартная процедура

Если изменяется угол наклона инструмента, то возникает смещение вершины инструмента относительно заданной позиции. Это смещение не компенсируется системой ЧПУ. Если оператор не учитывает смещения в управляющей программе, то обработка выполняется смещённо.

### Процедура работы с M128 (TCPM: Tool Center Point Management)

Если в программе изменяется положение управляемой оси вращения, то в процессе наклона положение вершины инструмента по отношению к заготовке не изменяется.

#### УКАЗАНИЕ

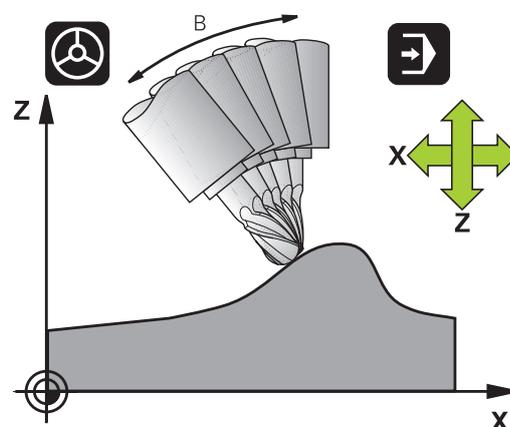
##### Осторожно, опасность столкновения!

Оси вращения с зубчатым зацеплением Хирта должны для выполнения отклонения выводиться из зацепления. Во время выведения и наклона существует опасность столкновения!

- ▶ Инструмент должен быть выведен перед изменением положения наклонной оси

После **M128** можно ввести еще одну подачу, при помощи которой система ЧПУ выполнит компенсационные перемещения по линейным осям.

Если вы хотите во время отработки программы изменить положение наклонной оси при помощи маховичка, то вы можете использовать **M128** в сочетании с **M118**. Наложение позиционирования маховичком осуществляется при активной **M128** в зависимости от настроек в меню 3D-ROT режима работы **Режим ручного управления**, в активной системе координат или в не отклоненной системе координат станка.



Указания по программированию:

- Перед позиционированием с использованием **M91** или **M92** или перед кадром **TOOL CALL** необходимо сбросить функцию **M128**
- Чтобы избежать повреждений контура, необходимо использовать совместно с **M128** только радиусные фрезы
- Длина инструмента должна отсчитываться от центра наконечника радиусной фрезы
- Если **M128** активна, система ЧПУ отображает в индикации состояния символ **TCPM**

**M128 при использовании поворотных столов**

Если движение поворотного стола программируется при активной функции **M128**, система ЧПУ соответствующим образом поворачивает систему координат. Например, если вы выполняете разворот по оси C на 90° (путем позиционирования или смещения нулевой точки), а затем программируете перемещение по оси X, система ЧПУ совершает движение вдоль оси станка Y.

Система ЧПУ также преобразует координаты заданной точки привязки, которая смещается при перемещении круглого стола.

**M128 при трехмерной коррекции инструмента**

Если при активной функции **M128** и активной поправке на радиус **RL/RR/** вы выполняете трехмерную коррекцию инструмента, система ЧПУ при определенной геометрии станка позиционирует оси вращения автоматически (PeripheralMilling).

**Дополнительная информация:** "Трехмерная коррекция на инструмент (номер опции #9)", Стр. 613

**Действие**

**M128** действует в начале кадра, **M129** - в конце кадра.

**M128** также действует и в режимах ручного управления и остается активной после смены режима работы. Подача для компенсационного перемещения действительна до тех пор, пока не будет запрограммирована новая подача, или не будет выполнен сброс функции **M128** с помощью **M129**.

Сброс **M128** производится с помощью **M129**. Если в режиме выполнения программы выбирается новая программа, система ЧПУ также выполняет сброс **M128**.

**Пример: выполнение компенсационных перемещений с подачей 1000 мм/мин**

```
L X+0 Y+38.5 IB-15 RL F125 M128 F1000
```

### Наклонное фрезерование с неуправляемыми осями вращения

Если на станке имеются неуправляемые оси вращения (так называемые оси счетчика), то в сочетании с **M128** оператор может выполнять обработку под углом также с помощью этих осей.

При этом выполните действия в указанной последовательности:

- 1 Переместите оси вращения вручную на нужную позицию.  
**M128** в это время может быть неактивной
- 2 Активация **M128**: система ЧПУ считывает фактические значения всех имеющихся осей вращения, рассчитывает новую позицию центра инструмента и обновляет индикацию позиции
- 3 Требуемые компенсационные движения система ЧПУ выполняет в следующем кадре позиционирования
- 4 Выполнение обработки
- 5 В конце программы отмените **M128** посредством **M129** и переместите оси вращения в исходное положение



Система ЧПУ контролирует фактическую позицию неуправляемых осей вращения, пока **M128** активна. Если фактическая позиция отклоняется от определенного производителем станка значения заданной позиции, то система ЧПУ выдает сообщение об ошибке и прерывает выполнение программы.

## Выбор осей наклона: M138

### Стандартная процедура

При использовании функций **M128**, **ТСРМ** и **Наклон плоскости обработки** система ЧПУ учитывает оси вращения, установленные производителем станка в машинных параметрах.

### Процедура работы с M138

Система ЧПУ учитывает в приведенных выше функциях только те оси вращения, которые были определены оператором с помощью **M138**.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Если вы лимитируете количество осей наклона с помощью функции **M138**, то возможности наклона осей вашего станка могут быть из-за этого ограничены. Будет ли система ЧПУ учитывать углы между не выбранными осями или устанавливать их на 0, решает производитель станка.

### Действие

**M138** активируется в начале кадра.

Сброс **M138** осуществляется повторным программированием **M138** без указания осей наклона.

### Пример

Для приведенных выше функций учитывается только ось наклона **C**.

```
L Z+100 R0 FMAX M138 C
```

## Учет кинематики станка в **ФАКТИЧЕСКОЙ / ЗАДАННОЙ** позициях в конце кадра: **M144** (опция #9)

### Стандартная процедура

Если кинематика изменяется, например при установке дополнительного шпинделя или задании угла наклона, система ЧПУ не компенсирует это изменение: Если оператор не учитывает изменения кинематики в управляющей программе, то обработка выполняется смещённо.

### Процедура работы с **M144**



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Геометрия станка должна быть определена производителем станка в описании кинематики.

При помощи функции **M144** система ЧПУ учитывает изменения кинематики станка в индикации положения и компенсирует смещение вершины инструмента относительно заготовки.



Режимы программирования и эксплуатации:

- Позиционирование с помощью **M91** или **M92** при активной функции **M144** разрешено.
- Индикация позиции в режиме работы **Режим авт. управления** и **Отраб.отд.бл. программы** изменяется только после того, как оси наклона достигнут своего конечного положения.

### Действие

**M144** активируется в начале кадра. **M144** не действует в сочетании с **M128** или функцией «Наклона плоскости обработки».

Программирование **M145** отменяет функцию **M144**.

## 13.5 ФУНКЦИЯ TCPM (номер опции #9)

### Функция



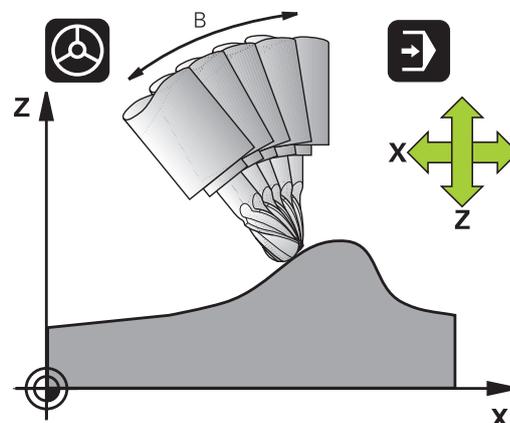
Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Геометрия станка должна быть определена производителем станка в описании кинематики.

**FUNCTION TCPM** является усовершенствованным вариантом функции **M128**, с помощью которой можно задавать поведение системы ЧПУ при позиционировании осей вращения. В отличие от **M128** при использовании **FUNCTION TCPM** можно самостоятельно определять действие различных функций:

- Действие запрограммированной подачи: **F TCP / F CONT**
- Интерпретация запрограммированных в программе координат осей вращения: **AXIS POS / AXIS SPAT**
- Тип интерполяции между стартовой и целевой позицией: **PATHCTRL AXIS / PATHCTRL VECTOR**
- Опциональный выбор точки привязки инструмента и центра вращения: **REFPNT TIP-TIP / REFPNT TIP-CENTER / REFPNT CENTER-CENTER**

Если **FUNCTION TCPM** активна, в индикации позиции система ЧПУ отображает символ **TCPM**.



### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Оси вращения с зубчатым зацеплением Хирта должны для выполнения отклонения выводиться из зацепления. Во время выведения и наклона существует опасность столкновения!

- ▶ Инструмент должен быть выведен перед изменением положения наклонной оси



Указания по программированию:

- Перед позиционированием с использованием **M91** или **M92** или перед кадром **TOOL CALL** необходимо сбросить функцию **FUNCTION TCPM**.
- При торцевом фрезеровании во избежание повреждений контура следует использовать только радиусные фрезы. При комбинации с другими формами инструмента NC-программу следует проверить на вероятность повреждения контура посредством графического моделирования.

## Определение FUNCTION TSPM

SPEC  
FCT

- ▶ Выберите специальные функции

ПРОГРАММ.  
ФУНКЦИИ

- ▶ Выберите средства программирования

FUNCTION  
TSPM

- ▶ Выберите функцию **FUNCTION TSPM**

## Принцип действия запрограммированной подачи

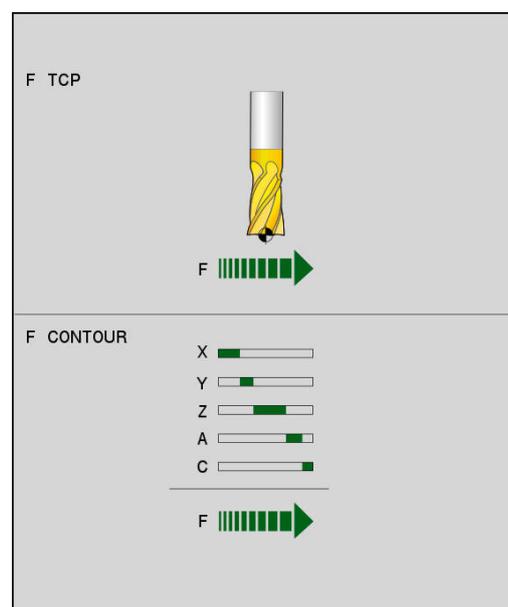
Для определения действия запрограммированной подачи система ЧПУ предлагает два варианта:

F  
TCP

- ▶ **F TCP** определяет, что запрограммированная подача интерпретируется как фактическая относительная скорость перемещения между вершиной инструмента (**tool center point**) и деталью

F  
CONTOUR

- ▶ **F CONT** определяет, что запрограммированная подача интерпретируется как подача по контуру осей, запрограммированных в соответствующем NC-кадре



## Пример

...	
13 FUNCTION TSPM F TCP ...	Подача относится к вершине инструмента
14 FUNCTION TSPM F CONT ...	Подача интерпретируется как подача по контуру
...	

## Интерпретация запрограммированных координат осей вращения

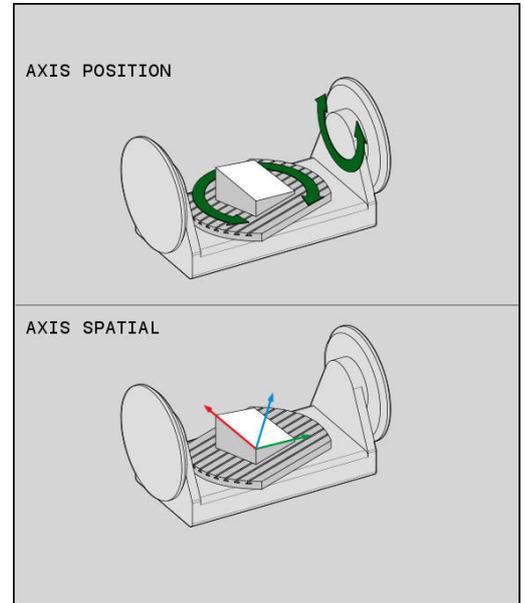
Станки с 45°-поворотными головками или 45°-поворотными столами до настоящего времени не имели функции простой настройки угла наклона или ориентации инструмента относительно активной в данный момент системы координат (пространственный угол). Эта функция могла быть реализована только с помощью программ подготовленных вне системы ЧПУ с использованием векторов нормали к поверхности (LN-кадры).

Теперь в системе ЧПУ доступны следующие функции:

- AXIS POSITION

▶ **AXIS POS** определяет, что система ЧПУ интерпретирует запрограммированные координаты осей вращения как заданную позицию соответствующей оси
- AXIS SPATIAL

▶ **AXIS SPAT** определяет, что система ЧПУ интерпретирует запрограммированные координаты осей вращения как пространственный угол



Указания по программированию:

- Функция **AXIS POS** предназначена для использования с перпендикулярно расположенными осями вращения. Если запрограммированные координаты оси вращения правильно определяют желаемое направление плоскости обработки (например, запрограммировано посредством САМ-системы), вы можете использовать **AXIS POS** также с другими концепциями станков (например, головками, наклоняемыми на угол 45°).
- При помощи функции **AXIS SPAT** вы можете определить пространственные углы, относящиеся к активной (при необходимости наклоненной) в данный момент системе координат. Определенные углы при этом выступают в качестве инкрементных пространственных углов. Всегда программируйте в первом кадре перемещения после функции **AXIS SPAT** все три пространственных угла, даже если их значение равно 0°.

### Пример

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS ...	Координатами осей вращения являются углы осей
...	
18 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT ...	Координатами осей вращения являются пространственные углы
20 L A+0 B+45 C+0 F MAX	Настройка ориентации инструмента на B+45 градусов (пространственный угол). Задайте пространственные углы A и C, равными 0
...	

## Тип интерполяции между начальной и конечной позицией

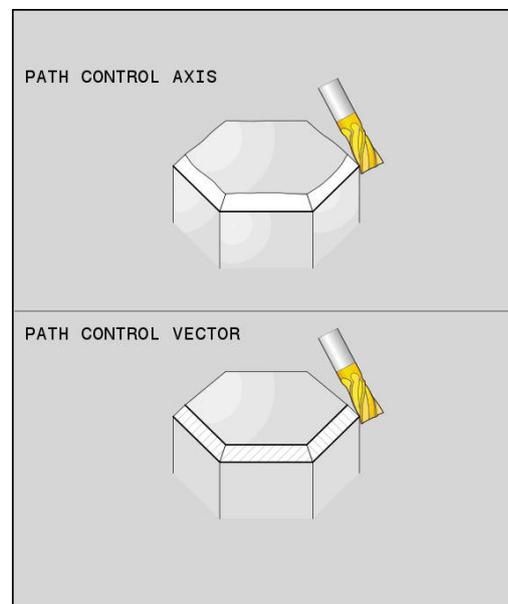
Для определения типа интерполяции между начальной и конечной позицией система ЧПУ предлагает две функции:

PATH  
CONTROL  
AXIS

- ▶ **PATHCTRL AXIS** определяет, что вершина инструмента перемещается между начальной и конечной позицией соответствующего NC-кадра по прямой (**Face Milling**). Направление оси инструмента в начальной и конечной позиции соответствует запрограммированным значениям, при этом боковая поверхность инструмента не описывает определенной траектории между начальной и конечной позицией. Поверхность, получаемая при фрезеровании периметром инструмента (**Peripheral Milling**), зависит от геометрии станка

PATH  
CONTROL  
VECTOR

- ▶ **PATHCTRL VECTOR** определяет, что вершина инструмента перемещается между начальной и конечной позицией соответствующего NC-кадра по прямой, и направление оси инструмента между начальной и конечной позицией также интерполируется таким образом, что при обработке боковой поверхностью инструмента возникает плоскость (**Peripheral Milling**)



Для достижения максимально непрерывного многоосевого перемещения цикл 32 можно определить с **допуском для осей вращения**.

Допуски осей вращения и отклонения траектории должны быть одного порядка. Чем больше допуск, определенный для осей вращения, тем больше отклонение от контура при фрезеровании боковой поверхностью (Peripheral Milling).

**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов

### Пример

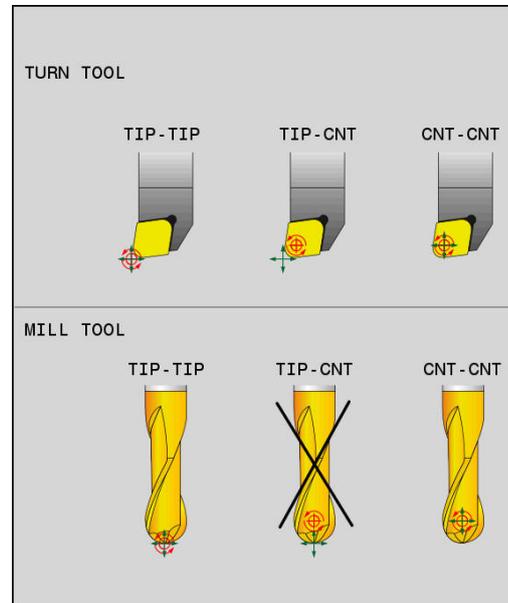
...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS	Вершина инструмента перемещается по прямой
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL VECTOR	Вершина инструмента и вектор направления инструмента перемещаются в одной плоскости
...	

## Выбор точки привязки инструмента и центра вращения

Для определения точки привязки инструмента и центра вращения система ЧПУ предлагает следующие функции:

- |                      |  |
|----------------------|--|
| REF POINT<br>TIP-TIP | ▶ <b>REFPNT TIP-TIP</b> выполняет позиционирование к (теоретической) вершине инструмента. Центр вращения расположен также на вершине инструмента           |
| REF POINT<br>TIP-CNT | ▶ <b>REFPNT TIP-CENTER</b> выполняет позиционирование к вершине инструмента. Центр вращения расположен в центре радиуса режущей кромки.                    |
| REF POINT<br>CNT-CNT | ▶ <b>REFPNT CENTER-CENTER</b> выполняет позиционирование к центру радиуса режущей кромки. Центр вращения расположен также в центре радиуса режущей кромки. |

Ввод точки привязки опционален. Если ничего не ввести, система ЧПУ использует **REFPNT TIP-TIP**.



### REFPNT TIP-TIP

Вариант **REFPNT TIP-TIP** соответствует стандартному поведению **FUNCTION TCPM**. Вы можете использовать все циклы и функции, которые были доступны также ранее.

### REFPNT TIP-CENTER

Вариант **REFPNT TIP-CENTER** предназначен в основном для использования с токарными инструментами. В этом случае точка вращения и точка позиционирования не совпадают. В случае NC-кадра точка вращения (центр радиуса режущей кромки) удерживается на месте, вершина инструмента находится в конце кадра, но не в своей исходной позиции.

Основная задача выбора этой точки привязки состоит в предоставлении возможности точения сложных контуров (одновременное точение) в режиме точения с активной поправкой на радиус и одновременной установкой наклонной оси. Эту функцию целесообразно применять при использовании системы ЧПУ в режиме токарной обработки (опция № 50). Эта программная опция в настоящее время поддерживается только на TNC 640.

### REFPNT CENTER-CENTER

Вариант **REFPNT CENTER-CENTER** можно использовать для отработки при помощи инструмента, измеренного относительно вершины, NC-программ, сгенерированных посредством CAD-CAM вместе с траекториями центра радиуса режущей кромки.

Раньше подобная функциональность была доступна только при сокращении инструмента посредством **DL**. Вариант с **REFPNT CENTER-CENTER** предпочтителен, поскольку система ЧПУ знает истинную длину инструмента.

Если вы намереваетесь запрограммировать при помощи **REFPNT CENTER-CENTER** циклы фрезерования карманов, то система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.

## Пример

...	
13 FUNCTION TCPM F TCP AXIS SPAT PATHCTRL AXIS REFPNT TIP-TIP	Точка привязки инструмента и центр вращения расположены на вершине инструмента
14 FUNCTION TCPM F TCP AXIS POS PATHCTRL AXIS REFPNT CENTER-CENTER	Точка привязки инструмента и центр вращения расположены по центру радиуса режущей кромки
...	

## Сброс FUNCTION TCPM



- ▶ **FUNCTION RESET TCPM** следует использовать, если оператор целенаправленно выполняет сброс функции в какой-либо программе



При выборе новой NC-программы в режимах **Отработка отд.блоков программы** или **Режим автоматического управления** система ЧПУ автоматически сбрасывает функцию **TCPM**.

## Пример

...	
25 FUNCTION RESET TCPM	Сброс FUNCTION TCPM
...	

## 13.6 Трехмерная коррекция на инструмент (номер опции #9)

### Введение

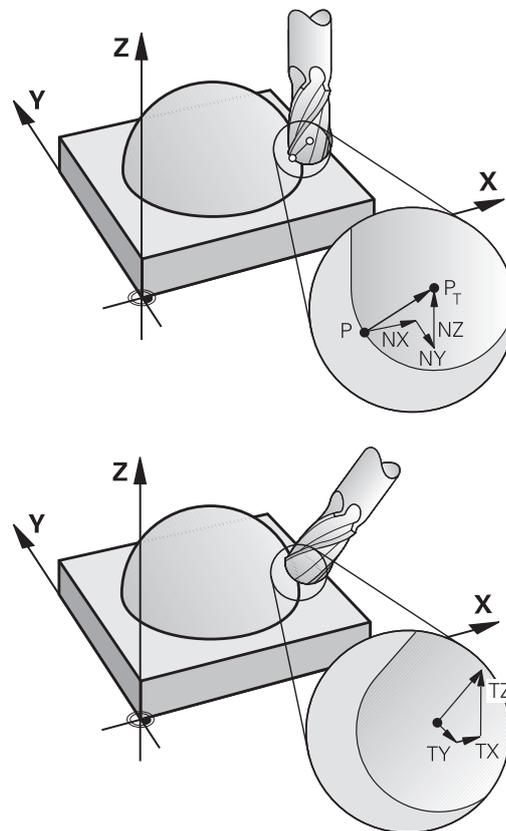
Система ЧПУ может выполнять трехмерную коррекцию инструмента (3D-коррекцию) для кадров прямых. Наряду с координатами X, Y и Z конечной точки прямой данные кадры должны также содержать компоненты NX, NY и NZ вектора нормали к поверхности.

**Дополнительная информация:** "Определение нормированных векторов", Стр. 615

Если Вы хотите выполнить ориентацию инструмента, то данные кадры также должны содержать нормированный вектор с компонентами TX, TY и TZ, определяющий ориентацию инструмента.

**Дополнительная информация:** "Определение нормированных векторов", Стр. 615

Конечную точку прямой, компоненты нормали к поверхности и компоненты для ориентации инструмента необходимо рассчитывать посредством САМ-системы.



### Возможности применения

- Использование инструментов, размеры которых не совпадают с размерами, рассчитанными САМ-системой (трехмерная коррекция без определения ориентации инструмента)
- Face Milling: коррекция геометрии фрезы в направлении нормали к поверхности (трехмерная коррекция с определением ориентации инструмента и без нее). Снятие стружки осуществляется в основном с помощью торцевой стороны инструмента
- Peripheral Milling: поправка на радиус фрезы перпендикулярно направлению движения и перпендикулярно направлению инструмента (трехмерная коррекция радиуса с определением ориентации инструмента). Снятие стружки осуществляется в основном с помощью боковой поверхности инструмента

## Подавление сообщения об ошибке при положительном припуске размера инструмента: M107

### Стандартная процедура

При положительной коррекции инструмента возникает ситуация, при которой запрограммированный контур может быть повреждён. Система ЧПУ проверяет, возникают ли критические припуски при коррекции инструмента и выдаёт сообщение об ошибке.

При фрезеровании боковой поверхностью система ЧПУ выдаёт сообщения об ошибке в следующих случаях:

- $DR_{\text{Tab}} + DR_{\text{Prog}} > 0$

При торцевом фрезеровании система ЧПУ выдаёт сообщения об ошибке в следующих случаях:

- $DR_{\text{Tab}} + DR_{\text{Prog}} > 0$
- $R2 + DR2_{\text{Tab}} + DR2_{\text{Prog}} > R + DR_{\text{Tab}} + DR_{\text{Prog}}$
- $R2 + DR2_{\text{Tab}} + DR2_{\text{Prog}} < 0$
- $DR2_{\text{Tab}} + DR2_{\text{Prog}} > 0$

### Поведение с использованием M107

При M107 система ЧПУ подавляет сообщение об ошибке.

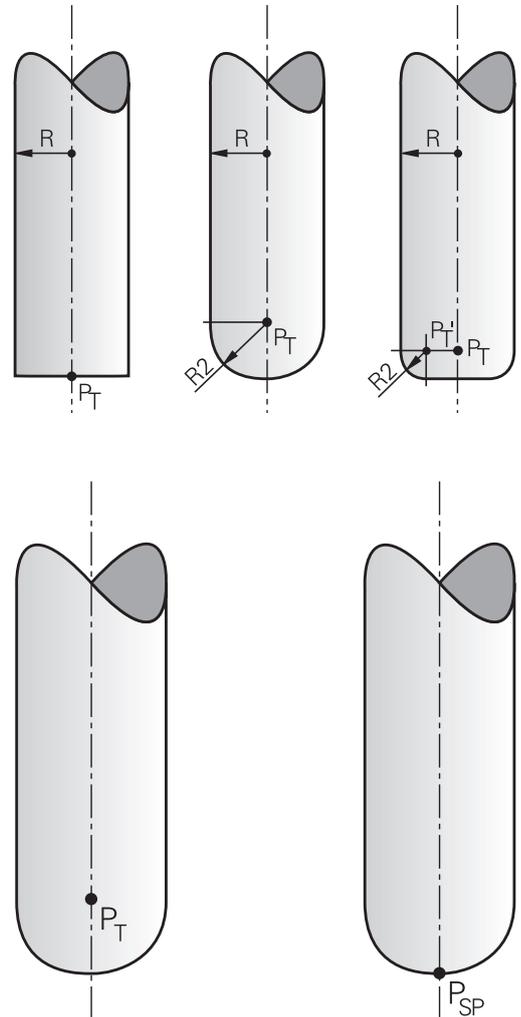
### Действие

M107 становится активным в конце кадра

Сброс M107 осуществляется при помощи M108

### Определение нормированных векторов

Нормированный вектор – это математическая величина, равная 1 и имеющая любое направление. При работе с LN-кадрами системе ЧПУ необходимо до двух нормированных векторов: один для определения направления нормали к поверхности, а второй (в качестве опции) для определения направления ориентации инструмента. Направление нормали к поверхности устанавливается компонентами NX, NY и NZ. Она направлена в случае концевой и радиусной фрезы перпендикулярно от поверхности заготовки к опорной точке инструмента  $P_T$ , в случае угловой радиусной фрезы через  $P_T'$  или  $P_T$  (см. рисунок). Направление ориентации инструмента определяется компонентами TX, TY и TZ.



Указания по программированию:

- Синтаксис NC-программы должен учитывать последовательность X, Y, Z для позиции NX, NY, NZ, а также TX, TY, TZ для векторов.
- Синтаксис NC-программы LN-кадров должен всегда содержать все координаты и все нормали поверхности, даже если эти значения не изменились по сравнению с предыдущим предложением.
- Во избежание возможного уменьшения подачи при отработке программы векторы необходимо рассчитывать и выводить с высокой точностью (рекомендуется не менее 7 знаков после запятой). Кадры LN система ЧПУ рассчитывает независимо от опции № 23 всегда с высокой точностью.
- 3D-коррекция инструмента при помощи нормалей к поверхности действительна для координат по главным осям X, Y, Z.
- Если вы установили инструмент с припуском (положительное дельта-значение), система ЧПУ выдает сообщение об ошибке. Сообщение об ошибке можно отменить с помощью функции **M107**.
- Система ЧПУ не предупреждает посредством сообщения об ошибке о возможном повреждении контура вследствие припуска инструмента.

## Разрешенные формы инструмента

Вы можете описать возможные формы инструмента в таблице инструментов через **R** и **R2**:

- Радиус инструмента **R**: размер от центра инструмента до наружной поверхности инструмента
- Радиус инструмента 2 **R2**: радиус закругления от вершины инструмента до наружной поверхности инструмента

Значение **R2** определяет форму инструмента:

- **R2 = 0**: концевая фреза
- **R2 > 0**: угловая радиусная реза (**R2 = R**: радиусная реза)

На основании этих данных рассчитываются координаты для опорной точки инструмента РТ.

## Использование другого инструмента: дельта-значения

Если используются инструменты, размеры которых отличаются от размеров первоначально предусмотренных инструментов, следует ввести разность длин и радиусов в виде дельта-значений в таблицу инструментов или в кадр вызова инструмента **TOOL CALL**:

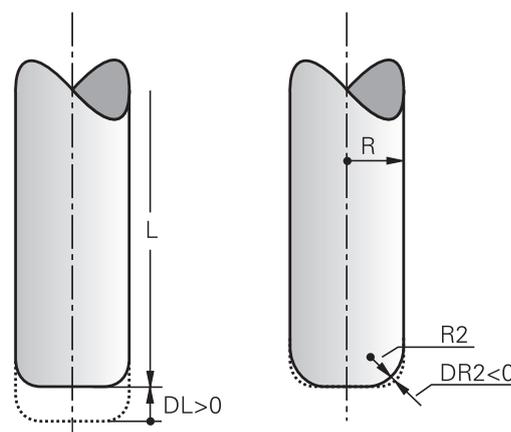
- Положительное дельта-значение **DL**, **DR**: размеры инструмента больше размеров оригинального инструмента (припуск)
- Отрицательное дельта-значение **DL**, **DR**: размеры инструмента меньше размеров оригинального инструмента (износ)

Затем система ЧПУ выполняет коррекцию положения инструмента на величину суммы дельта-значений из таблицы инструментов и кадра вызова инструмента.

При помощи **DR 2** Вы изменяете радиус скругления инструмента и, таким образом, также форму инструмента.

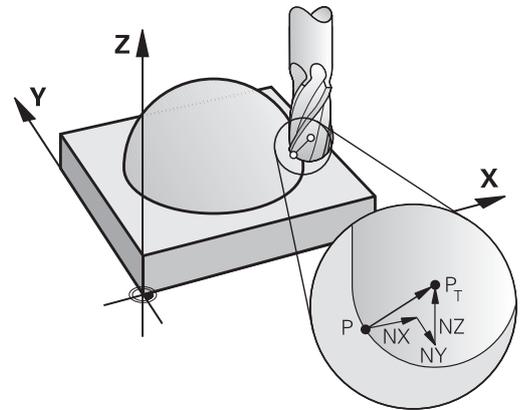
Если вы работаете с **DR 2**, то действует следующее:

- $R2 + DR2_{Tab} + DR2_{Prog} = 0$ : концевая фреза
- $0 < R2 + DR2_{Tab} + DR2_{Prog} < R$ : торцевая фреза со скруглёнными краями
- $R2 + DR2_{Tab} + DR2_{Prog} = R$ : радиусная фреза



### 3D-коррекция без TCPM

При обработке по трем осям система ЧПУ выполняет 3D-коррекцию, если NC-программа была выдана с нормальями к поверхности. Коррекция на радиус **RL/RR** и **TCPM (M128)** должна быть для этого деактивирована. Система ЧПУ смещает инструмент в направлении нормали к поверхности на сумму дельта-значений (таблица инструментов и **TOOL CALL**).



Система ЧПУ использует для 3D-коррекции инструмента в основном заданные **дельта-значения**. Общий радиус инструмента (**R + DR**) система ЧПУ рассчитывает только после включения функции **FUNCTION PROG PATH IS CONTOUR**.

**Дополнительная информация:** "Интерпретация запрограммированной траектории", Стр. 622

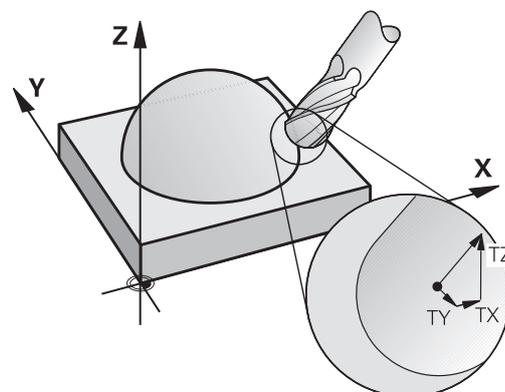
#### Пример: формат кадра с нормальями к поверхности

```
1 LN X+31.737 Y+21.954 Z+33.165NX+0.2637581 NY+0.0078922
  NZ-0.8764339 F1000 M3
```

LN:	Прямая с трехмерной коррекцией
X, Y, Z:	Откорректированные координаты конечной точки прямой
NX, NY, NZ:	Компоненты нормалей к поверхности
F:	Подача
M:	Дополнительная функция

## Торцевое фрезерование: 3D-коррекция с TSPM

Торцевое фрезерование – это обработка торцевой поверхностью инструмента. Если NC-программа содержит векторы нормали к поверхности и активна **TSPM** или **M128**, то можно использовать 3D-коррекцию при 5-осевой обработке. Коррекция на радиус RL/RR должна быть при этом деактивирована. Система ЧПУ смещает инструмент в направлении нормали к поверхности на сумму дельта-значений (таблица инструментов и **TOOL CALL**).



**i** Система ЧПУ использует для 3D-коррекции инструмента в основном заданные **дельта-значения**. Общий радиус инструмента ( $R + DR$ ) система ЧПУ рассчитывает только после включения функции **FUNCTION PROG PATH IS CONTOUR**.

**Дополнительная информация:** "Интерпретация запрограммированной траектории", Стр. 622

Если в кадре **LN** не определена ориентация инструмента, то система ЧПУ удерживает инструмент перпендикулярно контуру детали при активной **TSPM**.

**Дополнительная информация:** "Сохранить позицию вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TSPM): M128 (номер опции #9)", Стр. 602

Если в **LN**-кадре задана ориентация инструмента **T** и одновременно с этим активна функция **M128 (FUNCTION TSPM)**, система ЧПУ автоматически позиционирует оси вращения станка таким образом, чтобы инструмент достиг предусмотренной ориентации. Если **M128** (или **FUNCTION TSPM**) не активирована, система ЧПУ игнорирует вектор направления **T**, даже если он определен в **LN**-кадре.

**⚙️** Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Система ЧПУ не может автоматически позиционировать оси вращения на всех станках.

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Оси вращения одного станка могут быть ограничены в перемещении (например, В-ось головки в диапазоне от  $-90^\circ$  до  $+10^\circ$ ). Изменение угла наклона более чем на  $+10^\circ$  может при этом приводить к повороту оси стола на  $180^\circ$ . Во время движения отклонения существует опасность столкновения!

- ▶ Перед наклоном необходимо запрограммировать безопасную позицию
- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Отработка отд.блоков программы** следует с осторожностью

Пример: формат кадра с нормальями поверхности без ориентации инструмента

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922 NZ-0,8764339 F1000 M128
```

Пример: формат кадра с нормальями поверхности без ориентации инструмента

```
LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 NX+0,2637581 NY+0,0078922 NZ-0,8764339 TX+0,0078922 TY-0,8764339 TZ+0,2590319 F1000 M128
```

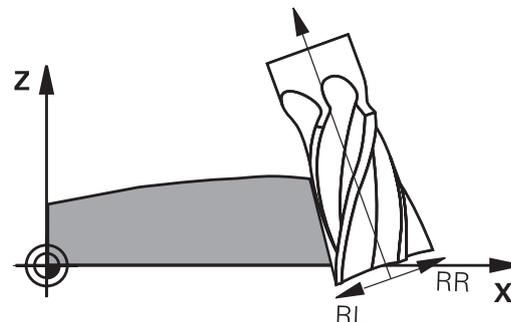
LN:	Прямая с трехмерной коррекцией
X, Y, Z:	Откорректированные координаты конечной точки прямой
NX, NY, NZ:	Компоненты нормалей к поверхности
TX, TY, TZ:	Компоненты нормированного вектора для ориентации инструмента
F:	Подача
M:	Дополнительная функция

## Peripheral Milling: 3D-коррекция радиуса с TCPM и коррекцией радиуса (RL/RR)

Система ЧПУ смещает инструмент перпендикулярно направлению движения и перпендикулярно направлению инструмента на сумму дельта-значений **DR** (таблица инструментов и **TOOL CALL**). Направление коррекции устанавливается с помощью коррекции на радиус **RL/RR** (см. рисунок, направление движения Y+). Чтобы система ЧПУ могла достичь предусмотренной ориентации инструмента, вы должны активировать функцию **M128**.

**Дополнительная информация:** "Сохранить позицию верхушки инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM): M128 (номер опции #9)", Стр. 602

Тогда система ЧПУ автоматически позиционирует оси вращения станка так, чтобы инструмент принял заданную ориентацию инструмента с активной коррекцией.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция доступна только в сочетании с пространственными углами. Возможность ввода определяет производитель станка.

Система ЧПУ не может автоматически позиционировать оси вращения на всех станках.



Система ЧПУ использует для 3D-коррекции инструмента в основном заданные **дельта-значения**. Общий радиус инструмента ( $R + DR$ ) система ЧПУ рассчитывает только после включения функции **FUNCTION PROG PATH IS CONTOUR**.

**Дополнительная информация:** "Интерпретация запрограммированной траектории", Стр. 622

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Оси вращения одного станка могут быть ограничены в перемещении (например, В-ось головки в диапазоне от  $-90^\circ$  до  $+10^\circ$ ). Изменение угла наклона более чем на  $+10^\circ$  может при этом приводить к повороту оси стола на  $180^\circ$ . Во время движения отклонения существует опасность столкновения!

- ▶ Перед наклоном необходимо запрограммировать безопасную позицию
- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Отработка отд.блоков программы** следует с осторожностью

Ориентацию инструмента можно задать двумя способами:

- в LN-кадре путем ввода компонентов TX, TY и TZ
- в L-кадре путем ввода координат осей вращения

**Пример: формат кадра с ориентацией инструмента**

```
1 LN X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 TX+0,0078922 TY-0,8764339 TZ
+0,2590319 RR F1000 M128
```

<b>LN:</b>	Прямая с трехмерной коррекцией
<b>X, Y, Z:</b>	Корректированные координаты конечной точки прямой
<b>TX, TY, TZ:</b>	Компоненты нормированного вектора для ориентации инструмента
<b>RR:</b>	Коррекция радиуса инструмента
<b>F:</b>	Подача
<b>M:</b>	Дополнительная функция

**Пример: формат кадра с осями вращения**

```
1 L X+31,737 Y+21,954 Z+33,165 B+12,357 C+5,896 RL F1000
M128
```

<b>L:</b>	Прямая
<b>X, Y, Z:</b>	Корректированные координаты конечной точки прямой
<b>B, C:</b>	Координаты осей вращения для ориентации инструмента
<b>RL:</b>	Поправка на радиус
<b>F:</b>	Подача
<b>M:</b>	Дополнительная функция

## Интерпретация запрограммированной траектории

При помощи функции **FUNCTION PROG PATH** вы решаете, соотносит ли система ЧПУ трехмерную коррекцию на радиус, как и прежде, только с дельта-значениями или с радиусом инструмента целиком. Если вы включите **FUNCTION PROG PATH**, то запрограммированные координаты в точности соответствуют координатам контура. С помощью функции **FUNCTION PROG PATH OFF** выключается специальная интерпретация.

### Порядок действий

Во время определения выполняются следующие действия:

-  ▶ Активируйте панель программных клавиш со специальными функциями
-  ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОГРАММН. ФУНКЦИИ**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **FUNCTION PROG PATH**

Вам доступны следующие возможности:

Программная клавиша	Функция
---------------------	---------

	<p>Включить интерпретацию запрограммированной траектории в качестве контура</p> <p>Система ЧПУ рассчитывает в случае трехмерной коррекции на весь радиус инструмента <b>R + DR</b> и весь радиус угла <b>R2 + DR2</b>.</p>
	<p>Выключить специальную интерпретацию запрограммированной траектории</p> <p>Система ЧПУ рассчитывает в случае трехмерной коррекции на радиус только дельта-значения <b>DR</b> и <b>DR2</b>.</p>

После включения функции **FUNCTION PROG PATH** интерпретация запрограммированной траектории в качестве контура для всех трехмерных коррекций действует до тех пор, пока функция не будет деактивирована оператором.

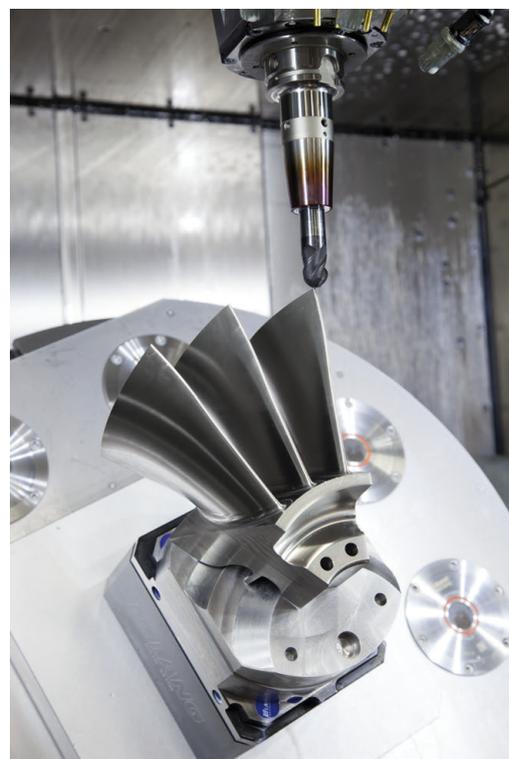
## 13.7 Отработка САМ-программ

Если вы создаете программы во внешней среде при помощи САМ-системы, то примите во внимание рекомендации, описанные в текущем разделе. Благодаря этому вы сможете наилучшим образом использовать управление траекторией системы ЧПУ и, как правило, достигать лучшего качества поверхности за более короткое время отработки. Система ЧПУ, несмотря на высокие скорости обработки, обеспечивает очень высокую точность. Это происходит благодаря операционной системе реального времени HeROS 5 в сочетании с функцией **ADP** (Advanced Dynamic Prediction) TNC 620. Таким образом, система ЧПУ может очень хорошо обрабатывать программы с высокой плотностью точек.

### От 3D-модли к управляющей программе

Процесс создания управляющей программы из САД-модели можно упрощённо представить следующим образом.

- ▶ **САД: создание модели**  
Конструкторский отдел предоставляет 3D-модель обрабатываемой детали. Идеальный вариант - 3D-модель построена по середине допуска.
- ▶ **САМ: генерирование траекторий, коррекция инструмента**  
САМ-программист определяет стратегии обработки для обрабатываемых областей детали. САМ-система рассчитывает на основании поверхностей САД-модели траекторию перемещения инструмента. Эта траектория перемещения инструмента состоит из отдельных точек, которые рассчитаны САМ-системой, чтобы наилучшим образом соответствовать обрабатываемой поверхности согласно заданной ошибке хорды и допускам. Таким образом, создается нейтральная NC-программа, так называемая CLDATA (cutter location data). Постпроцессор генерирует из CLDATA программу, специфичную для конкретного станка и системы ЧПУ, которая уже может быть отработана системой ЧПУ. Постпроцессор настраивается в зависимости от станка и системы ЧПУ. Он является центральным связующим звеном между САМ-системой и системой ЧПУ.
- ▶ **Система ЧПУ: управление движением, контроль допусков, профиль скорости**  
Система ЧПУ рассчитывает на основании заданных в управляющей программе точек перемещения отдельных осей и требуемый профиль скорости. Эффективные функции фильтров при этом обрабатывают и сглаживают контур так, чтобы система ЧПУ поддерживала максимально допустимое отклонение.
- ▶ **Мехатроника: регулирование подачи, привод, станок**  
Станок при помощи системы приводов превращает рассчитанные системой ЧПУ перемещения и профиль скорости в реальные перемещения инструмента.



## Учитывайте при конфигурировании постпроцессора

### Учитывайте следующие пункты при конфигурировании постпроцессора:

- Точность вывода данных при позиционировании осей должна быть установлена на минимум четыре знака после запятой. Таким образом, вы улучшите качество входных данных и избежите ошибок округления, которые могут привести к различимым эффектам на обрабатываемой поверхности. Вывод с пятью знаками после запятой (опция № 23) для улучшения качества обрабатываемой поверхности можно проводить для деталей оптики и деталей с очень большими радиусами (малые искривления), как, например, формы в автомобильной индустрии.
- Выходные данные при работе с векторами нормали к поверхности (кадры LN, только в диалоге программирования открытым текстом) содержат всегда семь знаков после запятой, поскольку система управления независимо от опции № 23 всегда рассчитывает кадры LN с высокой точностью.
- Устанавливайте допуск в цикле 32 так, чтобы он при стандартном поведении был по меньшей мере вдвое больше, чем определенная в САМ-системе хордовая ошибка. Учитывайте рекомендации в функциональном описании цикла 32.
- В САМ-программе может быть слишком большая хордовая ошибка и, в зависимости от кривизны контура, слишком длинные расстояния между NC-кадрами с соответствующими изменениями направления. Вследствие чего при обработке могут возникать провалы подачи на переходах кадров. Регулярные ускорения (одинаковой силы), обусловленные из-за уменьшения подачи неоднородной управляющей программой, могут приводить к нежелательным вибрациям элементов станка
- Генерируемые САМ-системой точки траектории могут быть связаны кадрами прямых, а также круговых перемещений. Система ЧПУ выполняет расчет окружности точнее, чем это возможно определить через формат ввода
- На точных прямых траекториях не следует выводить промежуточные точки. Промежуточные точки, которые не совсем точно лежат на прямой траектории, могут приводить к видимым эффектам на поверхности
- На кривых переходах (углах) должна лежать только одна точка NC-данных
- Избегайте постоянно короткого расстояния между кадрами. Короткие расстояния между кадрами возникают в САМ-системе из-за сильных изменений кривизны контура при одновременно очень маленькой хордовой ошибке. Точные прямые траектории не требуют очень короткого расстояния между кадрами, которые часто вынужденно образуются из-за фиксированного вывода точек САМ-системой
- Избегайте точного синхронного распределения точек на поверхностях с одинаковой кривизной, так как из-за этого на поверхности может возникнуть узор

- При одновременной 5-осевой обработке избегайте двойного вывода позиции, когда различие в ней только в отличающейся позиции угла инструмента
- Избегайте выдачи подачи в каждом NC-кадре. Это может действовать отрицательно на профиль скорости

#### Полезные для оператора станка настройки постпроцессора:

- Для лучшей компоновки длинных программ используйте функцию системы ЧПУ для разделения на разделы  
**Дополнительная информация:** "Оглавление программ", Стр. 221
- Для документирования NC-программ используйте функции комментирования:  
**Дополнительная информация:** "Добавление комментария", Стр. 217
- Для обработки отверстий и простых геометрий карманов используйте многочисленные доступные циклы системы ЧПУ  
**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов
- При обработке контуров выводите коррекцию на радиус **RL/RR**. Благодаря этому оператор сможет просто выполнять необходимые коррекции  
**Дополнительная информация:** "Коррекция инструмента", Стр. 278
- Подачу для предварительного позиционирования, врезания и обработки задавайте через Q-параметры в начале программы

#### Пример: варианты определения подачи

1 Q50 = 7500; ПОДАЧА ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ
2 Q51 = 750; ПОДАЧА ВРЕЗАНИЯ
3 Q52 = 1350; ПОДАЧА ФРЕЗЕРОВАНИЯ
...
25 L Z+250 R0 FMAX
26 L X+235 Y-25 FQ50
27 L Z+35
28 L Z+33.2571 FQ51
29 L X+321.7562 Y-24.9573 Z+33.3978 FQ52
30 L X+320.8251 Y-24.4338 Z+33.8311
...

## Учитывайте при САМ-программировании

### Настройка хордовой ошибки

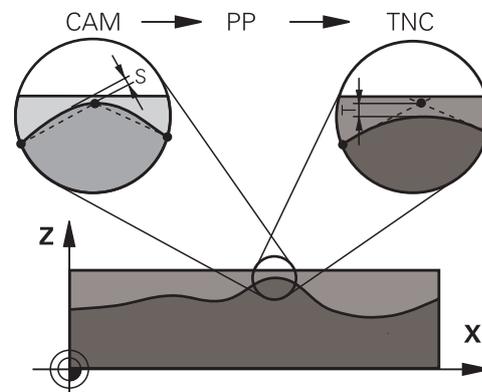


Указания по программированию:

- Для чистовой обработки необходимо задать в САМ-системе хордовую ошибку не более 5 мкм. В цикле 32 системы ЧПУ следует использовать допуски от 1,3 до 5 Т.
- При черновой обработке сумма хордовой ошибки и допуска Т была меньше, чем определенный припуск обработки. Это позволяет избежать повреждения контура.

Настройте хордовую ошибку в САМ-программе в зависимости от типа обработки:

- **Черновая обработка с акцентом на скорость:**  
используйте большее значение для хордовой ошибки и подходящий к ней допуск в цикле 32. Решающим для обоих значений является требуемый припуск на контуре. Если на вашем станке доступен специальный цикл, установите режим черновой обработки. В режиме черновой обработки станок перемещается, как правило, с высокими рывками и ускорениями.
  - Обычный допуск в цикле 32: от 0,05 мм до 0,3 мм
  - Типичная хордовая ошибка в САМ: между 0,05 мм и 0,3 мм
- **Чистовая обработка с акцентом на высокую точность:**  
используйте маленькое значение для хордовой ошибки и подходящий к ней маленький допуск в цикле 32. Плотность данных должна быть настолько высокой, чтобы система ЧПУ могла точно распознать переходы или углы. Если на вашем станке доступен специальный цикл, установите режим чистовой обработки. В режиме чистовой обработки станок перемещается, как правило, с низкими рывками и ускорениями.
  - Обычный допуск в цикле 32: от 0,002 мм до 0,006 мм
  - Типичная хордовая ошибка в САМ: между 0,001 мм и 0,004 мм
- **Чистовая обработка с акцентом на высокое качество поверхности:**  
используйте маленькое значение для хордовой ошибки и подходящий к ней маленький допуск в цикле 32. Таким образом, система ЧПУ сглаживает контур сильнее. Если на вашем станке доступен специальный цикл, установите режим чистовой обработки. В режиме чистовой обработки станок перемещается, как правило, с низкими рывками и ускорениями.
  - Обычный допуск в цикле 32: от 0,010 мм до 0,020 мм
  - Типичная хордовая ошибка в САМ: меньше 0,005 мм



### Дополнительные настройки

Обратите внимание на следующие пункты при САМ-программировании:

- При медленных рабочих подачах или контурах с большим радиусом хордовая ошибка должна быть в 3–5 раз меньше, чем допуск  $T$  в цикле 32. Дополнительно определите максимальное расстояние между точками в диапазоне 0,25–0,5 мм. Дополнительно нужно выбрать очень маленькую ошибку геометрии или ошибку модели (макс. 1 мкм).
- Также при высоких рабочих подачах в кривых областях контура расстояние между точками больше, чем 2,5 мм, не рекомендовано.
- На прямых элементах контура достаточно одной точки в начале и в конце прямолинейной траектории, избегайте вывода промежуточных позиций
- Избегайте при пятиосевой одновременной обработке сильных изменений пропорции между длиной перемещения линейных осей и круговых осей в кадре. Из-за этого могут возникать сильные снижения подачи на центральной точке инструмента (TCP)
- Ограничение подачи для компенсирующих перемещений (например, через **M128 F...**) используйте только в исключительных случаях. Ограничение подачи для компенсирующих перемещений могут приводить к сильному снижению подачи на центральной точке инструмента (TCP).
- Управляющие программы для одновременной 5-осевой обработки шаровой фрезой следует выводить с привязкой к центру сферического наконечника фрезы. Благодаря этому NC-данные получаются, как правило, более однородными. Дополнительно вы можете ввести в цикле 32 более высокий допуск осей вращения **TA** (например, 1–3°) для установки еще более равномерного распределения подачи в точке привязки инструмента (TCP)
- Если вы должны выводить NC-данные по южному полюсу инструмента, при одновременной пятиосевой обработке с радиусным и тороидальным инструментом, то выбирайте очень низкие значения для допуска осей вращения. Обычное значение, например, 0,1°. Решающим для допуска осей вращения является максимально допустимое повреждение контура. Это повреждение контура зависит от возможного углового положения, радиуса и глубины резания инструмента.  
При пятиосевом фрезеровании шестерён при помощи концевой фрезы вы можете рассчитать максимальное повреждение контура напрямую из глубины контакта фрезы  $L$  и допустимого допуска  $TA$ :  
 $T \sim K \times L \times TA$   $K = 0.0175 [1/^\circ]$   
Пример:  $L = 10$  мм,  $TA = 0.1^\circ$ :  $T = 0.0175$  мм

## Возможности вмешательства на системе ЧПУ

Для того чтобы влиять на поведение программ, сгенерированных в САМ, напрямую в системе ЧПУ доступен цикл 32 **DOPUSK**. Учитывайте рекомендации в функциональном описании цикла 32. Кроме этого, учитывайте согласование с определенной в САМ-системе хордовой ошибкой.

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Некоторые производители станков дают возможность настраивать поведение станка для конкретной обработки при помощи дополнительных циклов, например цикла 332 Tuning. С помощью цикла 332 можно изменить настройки фильтров, ускорений и рывков.

### Пример

```
34 CYCL DEF 32.0 ДОПУСК
```

```
35 CYCL DEF 32.1 T0.05
```

```
36 CYCL DEF 32.2 HSC-MODE:1 TАЗ
```

## Управление перемещением ADP



Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

Недостаточное качество данных управляющей программы из САМ-системы часто приводит плохому качеству поверхности обрабатываемой детали. Функция **ADP** (Advanced Dynamic Prediction) расширяет хорошо известный прежде предрасчет максимально возможного профиля подачи и оптимизирует управление перемещением осей подач при фрезеровании. Таким образом можно получить чистовую поверхность при меньшем времени обработки, также при очень неравномерном распределении точек в соседних траекториях инструмента. Потребность доработки существенно уменьшается или вовсе пропадает.

Важные преимущества ADP вкратце:

- симметричные характеристики подачи прямой и обратной траектории при двунаправленном фрезеровании
- однородные проходы в лежащих рядом траекториях фрезерования
- улучшенная реакция против отрицательных эффектов при создании управляющей программы в САМ, например короткие ступенчатые проходы, грубый хордовый допуск, сильно округлённые координаты точек в кадре.
- точное соблюдение динамических параметров даже в тяжёлых условиях

14

**Управление-  
палетами**

## 14.1 Управление палетами (Опция #22)

### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Управление палетами - это функция, зависящая от станка. Ниже описывается стандартный набор функций.

Обычно таблицу палет (.p) можно найти в обрабатывающих центрах с устройством смены палет. При этом таблицы палет вызывают различные палеты (PAL), опциональные зажатия (FIX) и соответствующие NC-программы (PGM). Таблицы палет активируют все заданные точки привязки и таблицы нулевых точек.

Без устройства смены палет вы также можете использовать таблицу палет, чтобы последовательно обрабатывать NC-программы с различными точками привязки лишь однократным нажатием **NC-старт**.



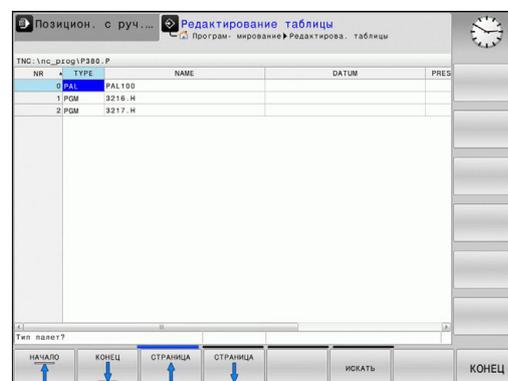
Имя файла таблицы палет должно всегда начинаться с буквы.

### Столбцы таблицы палет

Производитель станка определяет прототип для таблицы палет, который автоматически открывается при создании таблицы палет.

Прототип может содержать следующие столбцы:

Столбец	Значение	Тип поля
NR	Система управления автоматически создает запись. Запись необходима для поля ввода <b>Номер строки</b> = функции <b>ПОИСК КАДРА</b> .	Поле, обязательное к заполнению
TYPE	Система ЧПУ различает следующие типы записей: <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>PAL</b> Палета</li> <li>■ <b>FIX</b> Зажатие</li> <li>■ <b>PGM</b> NC-программа</li> </ul> Записи выбираются при помощи клавиши <b>ENT</b> , клавиш со стрелками или посредством программной клавиши.	Поле, обязательное к заполнению
NAME	Имя файла В определенных случаях имя для палеты и зажатия определяет производитель станка, а имя NC-программы определяет оператор. Если NC-программа не находится в одной директории с таблицей палет, то вы должны задать полный путь.	Поле, обязательное к заполнению



Столбец	Значение	Тип поля
<b>DATUM</b>	Нулевая точка Если таблица нулевых точек не находится в одной директории с таблицей палет, то вы должны задать полный путь. Нулевые точки из таблицы нулевых точек активируются в NC-программе с помощью цикла 7.	Опциональное поле Запись обязательна только при использовании таблицы нулевых точек.
<b>ПРЕДУСТА- НОВКА</b>	Точка привязки заготовки Введите требуемый номер точки привязки детали.	Опциональное поле
<b>LOCATION</b>	Местонахождение палеты Запись <b>MA</b> обозначает, что палета или зажатие находятся в рабочей зоне станка, обработка может выполняться. Для внесения <b>MA</b> нажмите клавишу <b>ENT</b> . С помощью клавиши <b>NO ENT</b> можно удалить запись и прекратить обработку.	Опциональное поле Если столбец имеется, запись является обязательной.
<b>LOCK</b>	Строка заблокирована При помощи ввода * вы можете исключить строку таблицы палет из обработки. При нажатии клавиши <b>ENT</b> строка помечается элементом *. С помощью клавиши <b>NO ENT</b> можно снова удалить блокировку. Вы можете заблокировать обработку отдельной программы, зажатия или всей палеты. Незаблокированные строки (например, PGM) заблокированной палеты также не обрабатываются.	Опциональное поле
<b>PALPRES</b>	Номер точки привязки палеты	Опциональное поле Запись обязательна только при использовании точек привязки палет.
<b>W-STATUS</b>	Статус обработки	Опциональное поле Запись требуется только при обработке, ориентированной на инструмент.
<b>METHOD</b>	Метод обработки	Опциональное поле Запись требуется только при обработке, ориентированной на инструмент.
<b>CTID</b>	Идентификатор для повторного вхождения	Опциональное поле Запись требуется только при обработке, ориентированной на инструмент.
<b>SP-X, SP-Y, SP-Z</b>	Безопасная высота по линейным осям X, Y и Z	Опциональное поле
<b>SP-A, SP-B, SP-C</b>	Безопасная высота по осям вращения A, B и C	Опциональное поле
<b>SP-U, SP-V, SP-W</b>	Безопасная высота по параллельным осям U, V и W	Опциональное поле
<b>DOC</b>	Комментарий	Опциональное поле



Вы можете удалить столбец **LOCATION**, если вы используете только таблицы палет, в которых система ЧПУ должна обрабатывать все строки.

**Дополнительная информация:** "Вставка и удаление столбцов", Стр. 634

### Редактирование таблицы палет

Если создается новая таблица палет, то она сначала остается пустой. При помощи программных клавиш можно вставлять и редактировать строки.

### Программная клавиша Функции редактирования клавиша

	Выбрать начало таблицы
	Выбрать конец таблицы
	Выбор предыдущей страницы таблицы
	Выбор следующей страницы таблицы
	Вставить строку в конце таблицы
	Удалить строку в конце таблицы
	Добавление нескольких строк в конце таблицы
	Копирование текущего значения
	Вставка скопированного значения
	Выбрать начало строки
	Выбрать конец строки
	Поиск текста или значения
	Сортировка или скрытие столбцов таблицы
	Редактирование текущего поля

---

**Программная клавиша** **Функции редактирования**

---

СОРТИРОВ.	Сортировать по содержанию столбца
ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ	Дополнительные функции, например сохранение
ВЫБОР	Открытие пути к файлу

## Выбор таблицы палет

Таблицу палет можно выбрать или создать следующим образом:



- ▶ Переключитесь в режим работы **Программирование** или режим выполнения программы



- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**

Если таблицы палет не отображаются:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ТИПА**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОКАЗ.ВСЕ**
- ▶ Выберите таблицу палет с помощью клавиш со стрелками или введите имя для новой таблицы (.р)



- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**



С помощью клавиши выбора режима **разделения экрана** можно переключаться между отображением в виде списка и формы.

## Вставка и удаление столбцов



Эта функция разблокируется только после ввода кода **555343**.

В зависимости от конфигурации в только что созданной таблице палет могут содержаться не все столбцы. Для работы, например с ориентацией, на инструмент требуется вставить столбцы.

Для добавления столбца в пустую таблицу палет выполните следующие действия:

- ▶ Открытие таблицы инструментов

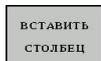


- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР. ФОРМАТА**
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором будут отображены все доступные столбцы.

- ▶ Выберите нужный столбец при помощи клавиш со стрелками



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ СТОЛБЕЦ**



- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**

С помощью программной клавиши **СТОЛБЕЦ УДАЛИТЬ** можно удалить столбец.

## Отработка таблицы палет



В машинных параметрах определено, как будет обрабатываться таблица палет, покaдрово или непрерывно.

Вы можете обрабатывать таблицу палет следующим образом:



- ▶ Перейдите в режим **Режим автоматического управления** или **Отработка отд. блоков программы**



- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**

Если таблицы палет не отображаются:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ТИПА**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОКАЗ.ВСЕ**
- ▶ Выберите таблицу палет с помощью клавиш со стрелками



- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**



- ▶ При необходимости выберите разделение экрана



- ▶ Запустите отработку клавишей **NC-старт**

Чтобы просмотреть содержимое NC-программы перед обработкой, действуйте следующим образом:

- ▶ Выберите таблицу палет
- ▶ С помощью клавиш со стрелками выберите NC-программу, которую вы хотите проконтролировать



- ▶ Нажмите программную клавишу **ОТКРЫТЬ ПРОГРАММУ**
- ▶ Система ЧПУ отобразит выбранную NC-программу на дисплее.



- ▶ Выберите желаемую NC-программу при помощи клавиш со стрелками



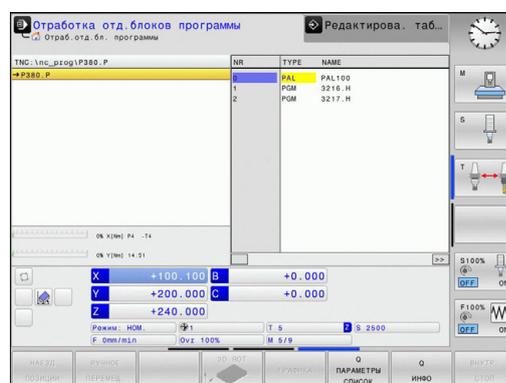
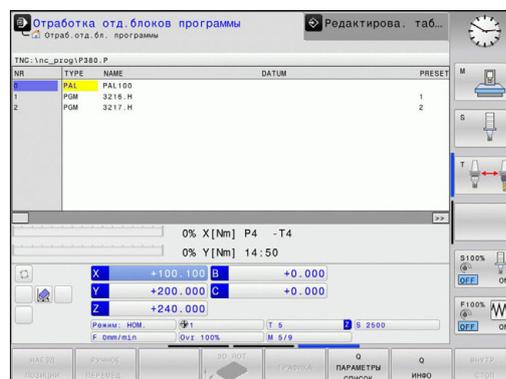
- ▶ Нажмите программную клавишу **END PGM PAL**
- ▶ Система ЧПУ переключится назад на таблицу палет.



В машинных параметрах определено, как будет реагировать система ЧПУ на ошибку.

### Разделение экрана при работе с таблицей палет

Если оператору нужно одновременно видеть содержимое NC-программы и содержимое таблицы палет, следует выбрать разделение экрана дисплея **ПАЛЕТА + ПРОГРАММА**. Тогда во время отработки система ЧПУ отображает в левой части дисплея NC-программу, а в правой части – палету.



### Редактирование таблицы палет

Если таблица палет активна в режиме **Режим автоматического управления** или **Отработка отд.блоков программы**, то программные клавиши для изменения таблицы в режиме работы **Программирование** неактивны.

Вы можете изменить эту таблицу при помощи программной клавиши **РЕД. ПАЛЕТЫ** в режиме работы **Отработка отд.блоков программы** или **Режим автоматического управления**.

### Поиск кадра в таблице палет

Посредством управления палетами вы можете использовать функцию **ПОИСК КАДРА** также и в сочетании с таблицами палет.

Если вы прерываете обработку таблицы палет, система ЧПУ всегда предлагает последний выбранный кадр прерванной NC-программы для функции **ПОИСК КАДРА**.

**Дополнительная информация:** "Поиск кадра в программах палет", Стр. 773

## 14.2 Управление точками привязки палет

### Основы



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

Изменения в таблицу точек привязки палет разрешено вносить только после согласования с производителем станка.

Таблица точек привязки палет доступна в дополнение к таблице точек привязки детали (**preset.pr**). Точки привязки детали относятся к активированной точке привязки палеты.

Система ЧПУ отображает активную точку привязки палеты в строке статуса на вкладке PAL.

### Применение

С помощью точек привязки палет можно, например, простым способом компенсировать механически обусловленную разницу между отдельными палетами.

Вы можете также изменить положение системы координат для всей палеты, например путем установки точки привязки палеты по центру зажимной башни.

### Работа с точками привязки палеты

Если вы намереваетесь работать с точками привязки палеты, добавьте в таблицу палет столбец **PALPRES**.

В этот столбец следует внести номер точки привязки из таблицы точек привязки палет. Обычно изменение точки привязки палеты требуется при смене на новую палету, т. е. в строках типа PAL таблицы палет.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Несмотря на базовый поворот через активную точку привязки палеты, система ЧПУ не отображает в индикации никакого символа. Во время всех последующих перемещений осей существует опасность столкновения!

- ▶ При необходимости проверьте точку привязки палеты на вкладке **PAL**
- ▶ Проверьте перемещения на станке
- ▶ Используйте точку привязки палеты исключительно вместе с палетами

## 14.3 Ориентированная на инструмент обработка

### Основы

#### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Ориентированная на инструмент обработка – это функция, зависящая от станка. Ниже описывается стандартный набор функций.

Посредством ориентированной на инструмент обработки на станке без устройства смены палет можно обрабатывать несколько деталей, экономя тем самым время на смену детали.

## Ограничения

**УКАЗАНИЕ****Осторожно, опасность столкновения!**

Не все таблицы палет и NC-программы предназначены для ориентированной на инструмент обработки. В результате ориентированной на инструмент обработки система ЧПУ обрабатывает NC-программы не комплексно, а делит их на вызовы инструмента. Благодаря членению NC-программ несброшенные функции (состояния станка) могут действовать по всей программе. Вследствие этого при обработке существует опасность столкновения!

- ▶ Учитывайте указанные ограничения
- ▶ Адаптируйте таблицы палет и NC-программы к ориентированной на инструмент обработке
  - Заново запрограммируйте программную информацию после каждого инструмента в каждой NC-программе (например, **M3** или **M4**)
  - Сбросьте специальные и дополнительные функции перед каждым инструментом в каждой NC-программе (например, **Наклон плоскости обработки** или **M138**)
- ▶ Осторожно протестируйте таблицу палет вместе с соответствующими NC-программами в режиме **Отработка отд. блоков программы**

Следующие функции запрещены:

- FUNCTION TCPM, M128
- M144
- M101
- M118
- Изменение точки привязки палеты

Следующие функции требуют особой осторожности, особенно при повторном входе:

- Изменение состояний станка дополнительными функциями (например, M13)
- Запись в конфигурацию (например, WRITE KINEMATICS)
- Переключение области перемещения
- Цикл 32 Допуск
- Наклон плоскости обработки

### Столбцы таблицы палет для ориентированной на инструмент обработки

Если производитель станка не сконфигурировал иное, для ориентированной на инструмент обработки вам дополнительно потребуются следующие столбцы:

Столбец	Значение
<b>W-STATUS</b>	<p>С помощью состояния обработки задается текущий шаг процесса обработки. Для необработанной детали задайте BLANK. Система ЧПУ изменяет эту запись при обработке автоматически.</p> <p>Система ЧПУ различает следующие типы записей:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ BLANK: заготовка, требуется отработка</li> <li>■ INCOMPLETE: обработано не полностью, требуется дополнительная обработка</li> <li>■ ENDED: обработано полностью, дополнительная обработка больше не требуется</li> <li>■ EMPTY: пустое место, дополнительная обработка не требуется</li> <li>■ SKIP: переход через обработку</li> </ul>
<b>METHOD</b>	<p>Указание метода обработки</p> <p>Обработка, ориентированная на инструмент, также возможна при нескольких зажатиях одной палеты, но не допускается для нескольких палет.</p> <p>Система ЧПУ различает следующие типы записей:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ WPO: ориентированный на деталь (стандарт)</li> <li>■ TO: ориентированный на инструмент (первая деталь)</li> <li>■ STO: ориентированный на инструмент (другие детали)</li> </ul>
<b>CTID</b>	<p>Система ЧПУ формирует идентификационные номера кадров для повторного ввода автоматически.</p> <p>При удалении или изменении записи повторный вход становится не возможен.</p>
<b>SP-X, SP-Y, SP-Z, SP-A, SP-B, SP-C, SP-U, SP-V, SP-W</b>	<p>Запись для безопасной высоты для имеющих осей является опциональной.</p> <p>Вы можете указать для осей безопасные позиции. В эти позиции система ЧПУ выполняет перемещение только в том случае, если производитель станка преобразовал их в NC-макрос.</p>

## Обработка процедуры обработки, ориентированной на инструмент

### Условия

Условия для обработки с ориентацией на инструмент:

- Производитель станка должен определить макрос смены инструмента для ориентированной на инструмент обработки
- В таблице палет должен быть задан метод обработки ТО и СТО
- NC-программы используют как минимум частично одни и те же инструменты
- W-STATUS NC-программы разрешает дополнительную обработку

### Последовательность действий

- 1 Система ЧПУ распознает при чтении записи ТО и СТО, что эти строки таблицы палет отвечают за ориентированную на инструмент обработку
- 2 Система ЧПУ обрабатывает NC-программу с записью ТО до TOOL CALL
- 3 W-STATUS изменяется с BLANK на INCOMPLETE, и система ЧПУ вносит значение в поле CTID
- 4 Система ЧПУ обрабатывает все остальные NC-программы с записью СТО до TOOL CALL
- 5 Система ЧПУ выполняет дальнейшие шаги обработки со следующим инструментом, если возникает следующая ситуация:
  - Следующая строка таблицы содержит запись PAL
  - Следующая строка таблицы содержит запись ТО или WPO
  - Также имеются строки таблицы, не содержащие записи ENDED или EMPTY
- 6 При каждой обработке система ЧПУ актуализирует запись в поле CTID
- 7 Если все строки группы содержат запись ENDED, система ЧПУ обрабатывает следующие строки таблицы палет

### Сброс статуса обработки

Если вы хотите повторно запустить обработку, измените W-STATUS на BLANK.

При изменении статуса в строке PAL автоматически изменяются все расположенные ниже строки FIX и PGM.

### Повторный вход с поиском кадра

После прерывания оператор может снова войти в таблицу палет. Система ЧПУ может задать строку и NC-кадр, в котором произошло прерывание.

Поиск кадра в таблице палет осуществляется с ориентацией на деталь.

После повторного входа система ЧПУ вновь может осуществлять ориентированную на инструмент обработку, если в следующих строках заданы ориентированные на инструмент методы обработки ТО и СТО

**Учитывайте при повторном входе**

- Запись в поле CTID сохраняется в течение двух недель. После этого повторный вход не действует.
- Запись в поле CTID запрещается изменять или удалять.
- Данные из поля CTID при обновлении ПО становятся недействительными.
- Система ЧПУ сохраняет номера точек привязки для повторного входа. При изменении этой точки привязки происходит смещение обработки.
- После редактирования NC-программы в рамках ориентированной на инструмент обработки повторный вход становится невозможен.

Следующие функции требуют особой осторожности, особенно при повторном входе:

- Изменение состояний станка дополнительными функциями (например, M13)
- Запись в конфигурацию (например, WRITE KINEMATICS)
- Переключение области перемещения
- Цикл 32 Допуск
- Наклон плоскости обработки

# 15

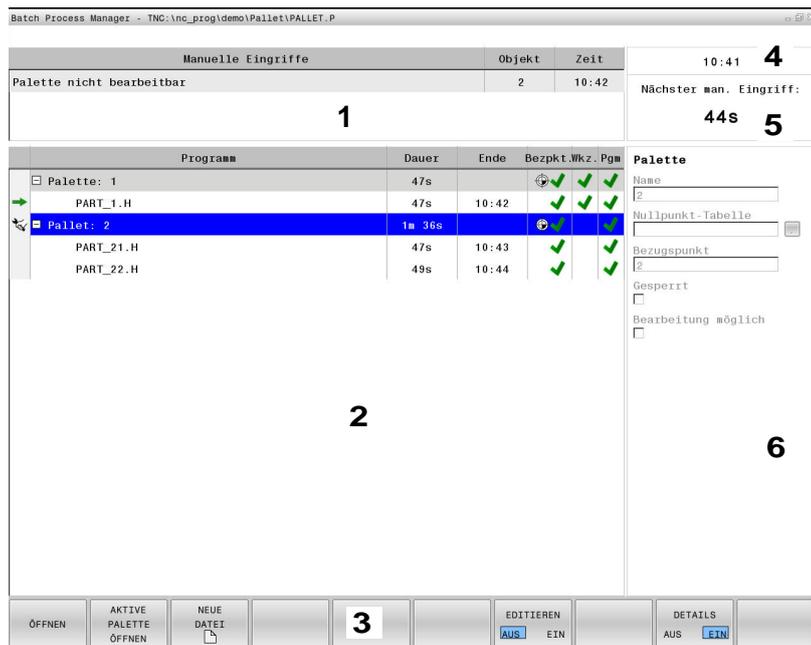
**Управление  
пакетными  
процессами**

## 15.1 Управление пакетными процессами (опция № 154)

### Основы

#### Индикация дисплея

После открытия Управления пакетными процессами экран будет разделен на следующие области:



- 1 Отображает все необходимые ручные вмешательства
- 2 Отображает выбранный список заданий
- 3 Отображает актуальные программные клавиши
- 4 Отображает текущее время
- 5 Отображает следующее ручное вмешательство
- 6 Отображает изменяемые значения для строки, выделенной синим цветом

## Применение

Функция **Управление пакетными процессами** позволяет планировать производственные задания на одном станке.

Запланированные NC-программы создаются в списке заданий.

Список заданий открывается посредством **Управления пакетными процессами** на третьем рабочем столе.

Будет показана следующая информация:

- Отсутствие ошибок в NC-программе
- Время выполнения NC-программ
- Доступность инструментов
- Моменты времени для осуществления ручных операций на станке



Для получения всей информации необходимо активировать и включить функцию проверки применения инструмента!

**Дополнительная информация:** "Проверка использования инструмента", Стр. 274

### Столбцы списка заданий

Столбец	Значение
Отсутствует имя столбца	Состояние <b>Pallet</b> , <b>Clamping</b> или <b>Program</b>
<b>Program</b>	Имя или путь <b>Pallet</b> , <b>Clamping</b> или <b>Program</b>
<b>Duration</b>	Длительность
<b>End</b>	Окончание времени выполнения
<b>Тчк. пр.</b>	Состояние точки привязки детали
<b>Tool</b>	Состояние примененного инструмента
<b>Pgm</b>	Состояние программы
<b>Статус</b>	Статус обработки

В первом столбце статус **Pallet**, **Clamping** и **Program** отображается посредством пиктограмм.

Значение пиктограмм приведено далее:

Пиктограмма	Значение
	<b>Pallet</b> , <b>Clamping</b> или <b>Program</b> заблокированы
	<b>Pallet</b> или <b>Clamping</b> не разрешены для обработки
	Эта строка обрабатывается в режиме <b>Отработка отд. блоков программы</b> или <b>Режим автоматического управления</b> и не может быть отредактирована

В столбцах **Тчк. пр.**, **Tool** и **Pgm** статус отображается посредством пиктограмм.

Значение пиктограмм приведено далее:

Пиктограмма	Значение
	Проверка завершена
	Не удалось выполнить проверку, срок службы инструмента истек
	Проверка еще не закончена
	Структура программы неправильная (например, палета не содержит подчиненные программы)
	Точка привязки заготовки определена
	Контроль ввода Вы можете присвоить точку привязки детали палете или всем подчиненным программам.



Если функция проверки использования инструмента на вашем станке не активирована или не включена, в столбце **Pgm** пиктограмма не отображается.

**Дополнительная информация:** "Проверка использования инструмента", Стр. 274

Только при использовании ориентированной на инструмент обработки отображается столбец **Статус**.

После открытия окна **Управление пакетными процессами** становятся доступны следующие программные клавиши:

Программная клавиша	Функция
	Открытие списка заданий
	Если в <b>Отработка отд. блоков программы</b> или <b>Режим автоматического управления</b> открыт список заданий, то он также открывается в <b>Управлении пакетными процессами</b>
	Создание нового списка заданий
	Редактирование открытого списка заданий
	Развернуть или свернуть древовидную структуру

Программная клавиша	Функция
<b>ВСТАВИТЬ, УДАЛИТЬ</b>	Отображает программные клавиши <b>INSERT BEFORE</b> , <b>INSERT AFTER</b> и <b>УДАЛИТЬ</b>
	Вставка перед позицией курсора нового значения <b>Pallet</b> , <b>Clamping</b> или <b>Program</b>
	Вставка после позиции курсора нового значения <b>Pallet</b> , <b>Clamping</b> или <b>Program</b>
	Удалить строку или блок
	Переход в другое окно
	Сдвиг строки
	Сброс статуса
	Выбрать возможность ввода из всплывающего окна
	Выделение строки
	Сброс выделения

### открыть Управление пакетными процессами

Открыть **Управление пакетными процессами** можно следующим образом:

- 
  - ▶ Нажмите клавишу **Управление пакетными процессами**
  - ▶ Система ЧПУ отобразит окно **Управление пакетными процессами**.

## Создание списка заданий

Доступны два варианта создания списка заданий:

- В управлении палетами

**Дополнительная информация:** "Управление палетами",  
Стр. 629

Система ЧПУ открывает таблицу палет (.p) в **Управлении пакетными процессами** в виде списка заданий.

- Непосредственно в **Управление пакетными процессами**



Имя файла списка заданий должно всегда начинаться с буквы.

Создание нового списка заданий в окне **Управление пакетными процессами** производится следующим образом:



- ▶ Нажмите клавишу **Управление пакетными процессами**
- > Система ЧПУ отобразит окно **Управление пакетными процессами**.



- ▶ Нажмите программную клавишу **НОВЫЙ ФАЙЛ**
- > Система ЧПУ откроет новое окно **Create Pallet File ....**



- ▶ Введите в новом окне целевую директорию и любое имя файла
- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**
- > Система ЧПУ открывает пустой список заданий.



- ▶ Также можно нажать **Сохранить**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ, УДАЛИТЬ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **INSERT AFTER**
- > Система ЧПУ отобразит в правой половине экрана различные типы.
- ▶ Выберите требуемый тип
  - **Pallet**
  - **Clamping**
  - **Program**
- > Система ЧПУ добавляет пустую строку в список заданий.
- > Система ЧПУ отображает в правой части выбранный тип.
- ▶ Определение значений ввода
  - **Имя:** введите имя напрямую или с помощью всплывающего окна (при наличии)
  - **Таблица нулевых точек:** при необходимости выберите нулевую точку напрямую или с помощью всплывающего окна
  - **Точка привязки:** при необходимости введите точку привязки напрямую

- **Заблокировано:** заблокировать выбранную строку
- **Обработка возможна:** выбранную строку невозможно обработать



- ▶ Ввод подтвердите клавишей **ENT**



- ▶ Повторить последние проведенные этапы
- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**

## Изменение списка заданий

Доступны два варианта изменения списка заданий:

- В управлении палетами

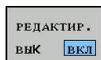
**Дополнительная информация:** "Редактирование таблицы палет", Стр. 636

Система ЧПУ открывает таблицу палет (.р) в **Управлении пакетными процессами** в виде списка заданий.

- Непосредственно в **Управление пакетными процессами**

Измените в окне **Управление пакетными процессами** строку в списке заданий следующим образом:

- ▶ Открытие необходимого списка заданий



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**



- ▶ Установите курсор в требуемую строку, например **Pallet**
- ▶ Система ЧПУ отобразит выбранную строку синим цветом.
- ▶ Система ЧПУ отобразит в правой половине экрана редактируемые значения.
- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **ПЕРЕХОД В ДРУГ.ОКНО**
- ▶ Система ЧПУ выполнит переход из активного окна.



- ▶ Можно изменить следующие значения:

- **Имя**
- **Таблица нулевых точек**
- **Точка привязки**
- **Заблокировано**
- **Обработка возможна**



- ▶ Измененные значения подтвердите клавишей **ENT**

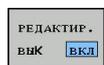
- ▶ Система ЧПУ сохранит изменения.



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**

Сдвиньте в окне **Управление пакетными процессами** строку в списке заданий следующим образом:

- ▶ Открытие необходимого списка заданий



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**



- ▶ Установите курсор в требуемую строку, например **Program**
- ▶ Система ЧПУ отобразит выбранную строку синим цветом.



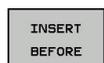
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПЕРЕМЕСТИТЬ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ**
- ▶ Система ЧПУ выделяет строку, в которой находится курсор.



- ▶ Установите курсор в желаемую позицию
- ▶ Если курсор установлен в соответствующем месте, система ЧПУ включает отображение программных клавиш **INSERT BEFORE** и **INSERT AFTER**.



- ▶ Нажмите программную клавишу **INSERT BEFORE**
- ▶ Система ЧПУ вставляет строку в новую позицию.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЕРНУТЬСЯ**



- ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР.**

## Обработка списка заданий

Обработать список заданий можно посредством окна управления палетами.

**Дополнительная информация:** "Отработка таблицы палет", Стр. 635

Система ЧПУ открывает список заданий в окне управления палетами в виде таблицы палет (.p).

# 16

**Ручное  
управление и  
наладка**

## 16.1 Включение, выключение

### Включение

#### ОПАСНОСТЬ

##### Внимание, опасность для оператора!

Станки и их компоненты являются источниками механических опасностей. Электрические, магнитные или электромагнитные поля особенно опасны для лиц с кардиостимуляторами и имплантатами. Опасность возникает сразу после включения станка!

- ▶ Следуйте инструкциям руководства по эксплуатации станка.
- ▶ Соблюдайте условные обозначения и указания по технике безопасности.
- ▶ Используйте защитные устройства.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Включение станка и перемещение к референтным меткам – это функции, зависящие от станка.

Включение станка и системы ЧПУ выполняется следующим образом:

- ▶ Включите напряжение питания системы ЧПУ и станка
- > Система ЧПУ отобразит в последующих диалогах статус включения.
- > После успешного запуска система ЧПУ отобразит диалог **Сбой электроснабжения**

**CE**

- ▶ При помощи клавиши **CE** сообщение можно удалить
- > Система ЧПУ отобразит диалог **Трансляция PLC-программы**, PLC-программа транслируется автоматически.
- > Система ЧПУ отобразит диалог **Отсутствует управляющее напряжение для реле**.

**I**

- ▶ Включите управляющее напряжение.
- > Система ЧПУ выполняет самопроверку.

Если система ЧПУ не регистрирует ошибку, она отображает диалог **Пересечение референтных меток**.

При выявлении ошибки система ЧПУ выводит соответствующее сообщение об ошибке.

### Проверить позицию оси



Этот раздел относится только к осям станка, оснащенным датчиками EnDat.

Если после включения станка текущая позиция оси не совпадает с позицией в момент выключения, система ЧПУ открывает всплывающее окно.

- ▶ Проверьте позицию соответствующей оси
- ▶ Если фактическая позиция оси совпадает с предложенной индикацией, нажмите **ДА**

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Отклонения между фактической позицией оси и ожидаемой системой ЧПУ (сохраненной при выключении) при несоответствии могут приводить к нежелательным и непреднамеренным перемещениям осей. Во время привязки других осей и всех последующих перемещений существует опасность столкновения!

- ▶ Проверьте позицию оси
- ▶ Только при совпадении позиций осей нажимайте в диалоговом окне **ДА**.
- ▶ Несмотря на подтверждение, выполняйте перемещение оси с осторожностью
- ▶ При отклонениях или сомнениях свяжитесь с производителем станка

## Пересечение референтных меток

Если система ЧПУ успешно выполняет самопроверку после включения, открывается диалог **Пересечение референтных меток**.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Включение станка и перемещение к референтным меткам – это функции, зависящие от станка.

Если станок оснащен абсолютными датчиками, пересечение референтных меток не требуется.



Если требуется только редактирование или графическое моделирование NC-программ, после включения управляющего напряжения сразу выберите режим работы **Программирование** или **Тест программы** без привязки осей.

Без привязки осей невозможно установить точку привязки или изменить ее в таблице точек привязки.

Система ЧПУ выводит подсказку **Пересечение нулевых меток**.

В таком случае референтные метки можно пересечь позже. Для этого в режиме работы **Режим ручного управления** нажмите программную клавишу **ПЕРЕСЕЧ. НУЛ.МЕТКИ**.

Пересеките референтные метки в заданной последовательности:



- ▶ Для каждой оси нажмите клавишу **NC-старт** или
- ▶ Теперь система ЧПУ готова к эксплуатации и находится в режиме работы **Режим ручного управления**.

Пересечение референтных меток также возможно в произвольной последовательности:



- ▶ Для каждой оси нажмите клавишу направления оси и удерживайте ее до тех пор, пока референтная метка не будет пересечена



- ▶ Теперь система ЧПУ готова к эксплуатации и находится в режиме работы **Режим ручного управления**.

### Пересечение референтной метки при наклонной плоскости обработки

Если функция **Наклон плоскости обработки** была активна перед выключением системы ЧПУ, то она автоматически активируется после перезапуска системы ЧПУ. Таким образом, перемещения при помощи клавиш осей производятся при наклоненной плоскости обработки.

Перед пересечением референтных меток вы должны деактивировать функцию **Наклон плоскости обработки**, иначе система ЧПУ прервет процедуру и отобразит сообщение об ошибке. Оси, не активированные в текущей кинематике, могут привязываться также без деактивации функции **Наклон плоскости обработки** (например, магазин инструментов).

**Дополнительная информация:** "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. При неправильном предварительном позиционировании или недостаточном расстоянии между компонентами существует опасность столкновения во время выполнения привязки осей!

- ▶ Соблюдайте указания на экране
- ▶ Перед привязкой осей может потребоваться перемещение в безопасное положение
- ▶ Постарайтесь предотвратить возможные столкновения



Если станок не оснащен абсолютными энкодерами, необходимо подтвердить позицию осей вращения. Отображаемая во всплывающем окне позиция соответствует последней позиции перед отключением.

## Выключение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Выключение – это функция, зависящая от станка.

Во избежание потери данных при выключении вы должны завершать работу операционной системы ЧПУ надлежащим образом:



- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите программную клавишу **OFF**



- ▶ Подтвердите нажатием программной клавиши **ЗАВЕРШИТЬ РАБОТУ**
- ▶ Если система ЧПУ отображает во всплывающем окне текст **Теперь можно выключить**, то можно отключить питание системы ЧПУ

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, возможна потеря данных!

Работу системы ЧПУ необходимо завершить, чтобы текущие процессы были завершены, а данные сохранены. Моментальное выключение системы ЧПУ нажатием главного выключателя может в любом состоянии привести к потере данных!

- ▶ Всегда завершайте работу системы ЧПУ
- ▶ Нажимайте главный выключатель только после появления сообщения на экране

## 16.2 Перемещение осей станка

### Указание



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Перемещение осей с помощью клавиш направления осей зависит от конкретного станка.

### Перемещение оси с помощью клавиш направления осей



- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите клавишу направления оси и удерживайте ее все время, в течение которого ось должна перемещаться, или



- ▶ Перемещайте ось непрерывно, удерживайте клавишу направления оси и нажмите клавишу **NC-старт**



- ▶ Прерывание: нажмите клавишу **NC-стоп**

При помощи обоих методов можно одновременно осуществлять перемещение нескольких осей, система управления отобразит при этом подачу по контуру. Подача, с помощью которой перемещаются оси, может быть изменена при помощи программной клавиши **F**.

**Дополнительная информация:** "Скорость вращения шпинделя S, подача F и дополнительная M-функция", Стр. 669

Если задание перемещения активно, то система ЧПУ отображает символ **STIB** (от нем. "Steuerung in Betrieb" = система ЧПУ в режиме управления).

## Пошаговое позиционирование

В случае позиционирования в инкрементах система ЧПУ перемещает ось станка на определенную вами величину инкремента.

- ⊕
▶ Режим работы: нажмите клавишу **Режим ручного управления** или **Электронный маховичок**
- ◀
▶ Переключите панель Softkey
- ИНКРЕ-МЕНТ  
ВЫК ВКЛ

▶ Выберите позиционирование в инкрементах: установите программную клавишу **ИНКРЕМЕНТ** на **ВКЛ**
- ВВОД ЗНАЧЕНИЯ

▶ Введите шаг инкремента **линейных осей** и подтвердите при помощи программной клавиши **ВВОД ЗНАЧЕНИЯ**
- ENT

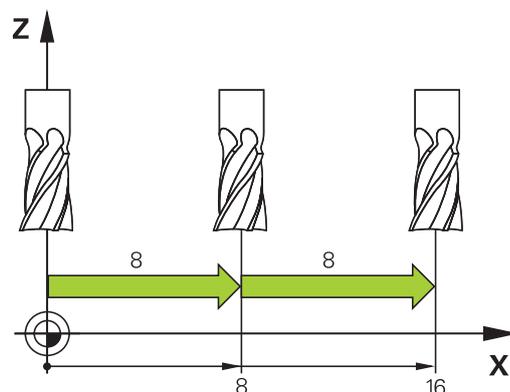
▶ Или подтвердите выбор клавишей **ENT**
- ↑
▶ Переместите курсор на **ось вращения** с помощью клавиши со стрелкой
- ВВОД ЗНАЧЕНИЯ

▶ Введите шаг инкремента **оси вращения** и подтвердите при помощи программной клавиши **ВВОД ЗНАЧЕНИЯ**
- ENT

▶ Или подтвердите выбор клавишей **ENT**
- ✔ ОК

▶ Подтвердите программной клавишей **ОК**
- ИНКРЕ-МЕНТ  
ВЫК ВКЛ

▶ Выключить позиционирование по инкрементам: установите программную клавишу **ИНКРЕМЕНТ** на **ВЫКЛ**



Если вы находитесь в меню **Врезание пошаговое**, то с помощью программной клавиши **ВЫКЛЮЧИТЬ** можно деактивировать позиционирование по инкрементам.

Диапазон вводимых значений для врезания составляет от 0,001 мм до 10 мм.

## Перемещение электронными маховичками

### ⚠ ОПАСНОСТЬ

#### Внимание, опасность для оператора!

Вследствие недостаточно зафиксированных гнезд для подключения, поврежденных кабелей и ненадлежащего применения существует опасность поражения электрическим током. Опасность возникает сразу после включения станка.

- ▶ Подключение и отключение устройств должно осуществляться исключительно авторизованным сервисным персоналом
- ▶ Станок следует включать только с подключенным маховичком или зафиксированным гнездом для подключения

Система ЧПУ поддерживает работу со следующими новыми электронными маховичками:

- HR 510: простой маховичок без дисплея, передача сигнала по кабелю
- HR 520: маховичок с дисплеем, передача сигнала по кабелю
- HR 550 FS: маховичок с дисплеем, передача сигнала по радиоканалу

Кроме того, система ЧПУ и дальше поддерживает кабельные маховички HR 410 (без дисплея) и HR 420 (с дисплеем).



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может установить дополнительные функции для маховичков HR 5xx.



Если вы хотите использовать функцию **Совмещение маховичка** в виртуальной оси инструмента VT, то рекомендуется применять переносной пульт HR 5xx.

**Дополнительная информация:** "Виртуальная ось инструмента VT", Стр. 514

Переносные маховички HR 520 и HR 550FS имеют дисплей, на котором система ЧПУ отображает различную информацию. Кроме того, с помощью программных клавиш маховичка можно выполнять важные настройки (например, назначать координаты точки привязки или вводить и обрабатывать M-функции).

Как только маховичок активируется нажатием клавиши активации маховичка, управление с пульта управления становится невозможным. Система ЧПУ отображает это состояние во всплывающем окне на экране системы ЧПУ.

Если к системе ЧПУ подключено несколько маховичков (переносных пультов), то клавиша маховичка на панели управления не действует. Вы можете активировать или деактивировать маховичок при помощи клавиши маховичка на самом маховичке. Перед выбором другого маховичка, активный в текущий момент маховичок должен быть деактивирован.





Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Данная функция должна быть активирована и адаптирована производителем станка.

- 1 Клавиша **АВАРИЙНЫЙ СТОП**
- 2 Дисплей переносного пульта для отображения статуса и выбора функций
- 3 Softkey
- 4 Клавиши выбора осей могут быть заменены производителем станка в соответствии с конфигурацией осей
- 5 Кнопка согласия
- 6 Клавиши со стрелками для определения чувствительности маховичка
- 7 Клавиша активации маховика
- 8 Клавиша направления, в котором ЧПУ перемещает выбранную ось
- 9 Ускоренный ход для клавиш направления осей
- 10 Включение шпинделя (функция, зависящая от станка, кнопка может быть заменена производителем станка)
- 11 Клавиша **Генерировать NC-кадр** (функция, зависящая от станка, клавиша может быть заменена производителем станка)
- 12 Выключение шпинделя (функция, зависящая от станка, кнопка может быть заменена производителем станка)
- 13 Клавиша **CTRL** для специальных функций (функция, зависящая от станка, клавиша может быть заменена производителем станка)
- 14 Клавиша **NC-старт** (функция, зависящая от станка, клавиша может быть заменена производителем станка)
- 15 Клавиша **NC-стоп** (функция, зависящая от станка, клавиша может быть заменена производителем станка)
- 16 Маховичок
- 17 Потенциометр скорости вращения шпинделя
- 18 Потенциометр подачи
- 19 Разъем для подключения кабеля, отсутствует у радиомаховичка HR 550FS



**Дисплей маховика**

- 1 Только для беспроводного пульта HR 550FS: индикация, находится ли переносной пульт на базовой станции или активен беспроводной режим.
- 2 Только для беспроводного пульта HR 550FS: индикация мощности сигнала, шесть столбиков = максимальная мощность сигнала
- 3 Только для беспроводного пульта HR 550FS: индикация степени зарядки аккумулятора, шесть столбиков = максимальный заряд. Во время зарядки столбики мигают слева направо
- 4 IST: тип отображения позиции
- 5 Y+129.9788: координата по выбранной оси
- 6 \*: STIB (от нем. "Steuerung in Betrieb" = система ЧПУ эксплуатируется); запущена обработка программы или перемещается ось
- 7 S0: текущая частота вращения шпинделя
- 8 F0: текущая подача, с которой выбранная ось перемещается в данный момент
- 9 E: ожидает сообщение об ошибке  
Если система ЧПУ отображает сообщение об ошибке, на дисплее маховичка в течение 3 секунд выводится сообщение **ERROR**. После этого отображается индикация E, пока ошибка не будет устранена.
- 10 3D: активна функция "Наклон плоскости обработки"
- 11 2D: активна функция "Разворот плоскости обработки"
- 12 RES 5.0: активное разрешение маховичка. Путь, который проходит выбранная ось за один оборот маховичка
- 13 STEP ON или OFF: перемещение по инкрементам активно или нет. При активной функции система ЧПУ дополнительно отображает шаг перемещения
- 14 Панель Softkey: выбор различных функций, описываемых в последующих разделах



### Особенности беспроводного пульта HR 550 FS

#### ⚠ ОПАСНОСТЬ

##### Внимание, опасность для оператора!

Маховички с радиоинтерфейсом вследствие работы от аккумулятора, а также наличия других радиоприборов более подвержены влиянию помех, чем проводные маховички. Несоблюдение требований и указаний по безопасной эксплуатации приводит, например, в случае работ по наладке и техническому обслуживанию к возникновению угроз для пользователя!

- ▶ Проверьте работу маховичка, подключаемого по радиоинтерфейсу, на подверженность помехам от других радиоприборов
- ▶ По истечении 120 часов маховичок и док-станцию следует обязательно выключать, чтобы система ЧПУ при последующем запуске могла выполнить функциональное тестирование.
- ▶ При использовании нескольких беспроводных маховичков в одной мастерской обеспечьте однозначное соответствие между док-станциями и маховичками (например, посредством цветных наклеек)
- ▶ При использовании нескольких беспроводных маховичков в одной мастерской обеспечьте однозначное соответствие между станком и соответствующим маховичком (например, посредством функционального тестирования)

Беспроводной пульт HR 550FS оснащён аккумулятором. Аккумулятор начинает заряжаться, как только маховичок устанавливается в базовую станцию.

Вы можете работать с HR 550FS от аккумулятора до 8 часов, после этого его необходимо снова зарядить. Если переносной пульт полностью разряжен, то нужно около 3-х часов зарядки на базовой станции до полного заряда. Если HR 550 не используется, то его всегда необходимо ставить в предусмотренную станцию. Это гарантирует постоянную готовность аккумулятора маховичка к работе, благодаря контактной планке на обратной стороне маховичка и прямое соединение в случае аварийного отключения.

Как только маховичок оказывается в базовой станции, он автоматически переключается в проводной режим. Даже если переносной пульт полностью разряжен, то Вы сможете его так использовать. При этом он функционирует идентично беспроводному режиму.

- i** Регулярно очищайте контакты 1 на базовой станции и на самом переносном пульте, чтобы обеспечить надежное функционирование



Диапазон передачи линии радиосвязи измерен с запасом. Если все же случится так, что маховичок окажется на границе диапазона, например в случае очень большого станка, то HR 550FS заблаговременно предупредит вас посредством вибросигнала. В этом случае вам необходимо уменьшить расстояние до базовой станции, в которой установлен радиоприемник.

### УКАЗАНИЕ

#### Внимание, опасность повреждения инструмента и заготовки!

В случае нарушения радиосвязи, полного разряда аккумулятора или неисправности радиомаховичок инициирует аварийное отключение. Аварийное отключение в процессе обработки может привести к повреждениям инструмента или детали!

- ▶ При неиспользовании устанавливайте маховик в док-станцию
- ▶ Расстояние между маховичком и док-станцией должно быть крайне малым (учитывайте вибросигнал)
- ▶ Перед проведением обработки протестируйте маховичок

Если система ЧПУ выполнила аварийное отключение, то маховичок необходимо активировать заново. При этом выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Выберите MOD-функцию: нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите **Машинные настройки**

НАСТРОЙКА  
БЕСПРОВОД-  
МАХОВИЧКА

- ▶ Программная клавиша **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА**
- ▶ Снова активируйте радиомаховичок нажатием экранной клавиши **Вкл. маховичок**
- ▶ Сохранение изменений и выход из меню настроек: нажмите **КОНЕЦ**

Для ввода в эксплуатацию и настройки переносного пульта в режиме **MOD** доступна соответствующая функция.

**Дополнительная информация:** "Конфигурация радиомаховичка HR 550 FS", Стр. 818

### Выбор перемещаемой оси

Главные оси X, Y и Z, как и три дополнительные оси, определяемые производителем станка, можно активировать непосредственно клавишами выбора оси. Производитель станка может также присвоить виртуальную ось VT свободной кнопке оси. Если виртуальная ось VT не присвоена клавише выбора оси, действуйте следующим образом:

- ▶ Нажмите на программную клавишу маховичка F1 (AX)
- > Система ЧПУ отобразит на дисплее маховичка все активные оси. Активная в данный момент ось будет мигать.
- ▶ Выберите нужную ось при помощи программных клавиш переносного пульта F1 (->) или F2 (<-) и подтвердите ввод программной клавишей пульта F3 (OK)

### Настройка чувствительности маховичка

Чувствительность маховичка определяет, какой путь должна пройти ось за один оборот маховичка. Определяемые значения чувствительности жёстко определены, и их можно выбирать напрямую с помощью клавиш со стрелками на переносном пульте (только если перемещение по инкрементам неактивно).

Настраиваемые значения

чувствительности: 0.001/0.002/0.005/0.01/0.02/0.05/0.1/0.2/0.5/1  
[мм/оборот или градус/оборот]

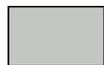
Настраиваемые значения

чувствительности: 0.00005/0.001/0.002/0.004/0.01/0.02/0.03  
[дюйма/оборот или градус/оборот]

### Перемещение осей



- ▶ Активация маховичка: нажмите кнопку на маховичке HR 5xx:
- > Теперь вы можете управлять системой ЧПУ только с помощью HR 5xx. Система ЧПУ откроет всплывающее окно со вспомогательным текстом.
- ▶ При необходимости выберите программной клавишей **OPM** нужный режим работы



- ▶ При необходимости удерживайте нажатыми клавиши подтверждения



- ▶ Выберите на маховичке ось, которую следует переместить. Для дополнительных осей используйте, при необходимости, программные клавиши



- ▶ Переместите активную ось в направлении + или



- ▶ Переместите активную ось в направлении -



- ▶ Деактивация маховичка: нажмите кнопку на маховичке HR 5xx
- > Теперь вы можете управлять системой ЧПУ с помощью пульта управления.

## Регулировка потенциометрами

**⚠ ОПАСНОСТЬ****Внимание, опасность для оператора!**

Активация маховичка не приводит автоматически к активации потенциометров маховичка, в дальнейшем потенциометры активируются на пульте управления системы ЧПУ. После NC-старта на маховичке система ЧПУ сразу приступает к обработке или позиционированию оси, хотя потенциометры маховичка установлены в положение 0 %. При нахождении в машинном пространстве людей существует опасность для жизни!

- ▶ Потенциометры пульта управления станком перед использованием маховичка следует установить в положение 0 %
- ▶ При использовании маховичка всегда активируйте потенциометры маховичка

После активации переносного пульта потенциометры пульта управления станка остаются активными. Если Вы намерены использовать потенциометры маховичка, следует действовать следующим образом:

- ▶ Одновременно нажмите клавишу **CTRL** и клавишу **Маховичок** на HR 5xx
- > Система ЧПУ выведет на дисплей маховичка меню программных клавиш для выбора потенциометра.
- ▶ Нажмите программную клавишу **HW**, чтобы активировать потенциометр переносного пульта

После активации потенциометров маховичка перед отменой функции маховичка следует снова активировать потенциометры станочного пульта. Выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Одновременно нажмите клавишу **CTRL** и клавишу **Маховичок** на HR 5xx
- > Система ЧПУ выведет на дисплей маховичка меню программных клавиш для выбора потенциометра.
- ▶ Нажмите программную клавишу **KBD**, чтобы активировать потенциометры на станочном пульте управления

Если при деактивированном маховичке его потенциометры продолжают работать, система ЧПУ отображает предупреждение.

### Пошаговое позиционирование

При позиционировании в инкрементах система ЧПУ перемещает активную в данный момент ось маховичка на установленную оператором величину инкремента:

- ▶ Нажмите клавишу маховичка Softkey F2 (**STEP**)
- ▶ Активируйте пошаговое позиционирование нажатием клавиши маховичка Softkey 3(**ON**)
- ▶ Выберите нужную величину инкремента, нажимая клавиши **F1** или **F2**. Минимально возможный шаг инкремента 0,0001 мм (0,00001 дюйма). Максимально возможный шаг инкремента 10 мм (0,3937 дюйма)
- ▶ Присвойте выбранную величину шага с помощью Softkey 4 (**OK**)
- ▶ Переместите активную ось переносного пульта с помощью клавиш + или - в соответствующем направлении



Если вы удерживаете клавишу **F1** или **F2** нажатой, система ЧПУ увеличивает шаг счета при смене десятичного значения на коэффициент, равный 10. При дополнительном нажатии клавиши **CTRL** шаг счета при нажатии **F1** или **F2** увеличивается на коэффициент 100.

### Ввод дополнительных М-функций

- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F3** (**MSF**)
- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F1** (**M**)
- ▶ Выберите нужный номер М-функции нажатием клавиши **F1** или **F2**
- ▶ Выполните дополнительную М-функцию с помощью клавиши **NC-старт**

### Введите скорость вращения шпинделя S

- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F3** (**MSF**)
- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F2** (**S**)
- ▶ Выберите нужную частоту вращения нажатием клавиши **F1** или **F2**
- ▶ Активируйте новую частоту вращения S с помощью клавиши **NC-старт**



Если вы удерживаете клавишу **F1** или **F2** нажатой, система ЧПУ увеличивает шаг счета при смене десятичного значения на коэффициент, равный 10. При дополнительном нажатии клавиши **CTRL** шаг счета при нажатии **F1** или **F2** увеличивается на коэффициент 100.

### Введите подачу F

- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F3 (MSF)**
- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F3 (F)**
- ▶ Выберите нужное значение подачи нажатием клавиши **F1** или **F2**
- ▶ Присвойте новую подачу F с помощью программной клавиши переносного пульта **F3 (OK)**



Если вы удерживаете клавишу **F1** или **F2** нажатой, система ЧПУ увеличивает шаг счета при смене десятичного значения на коэффициент, равный 10. При дополнительном нажатии клавиши **CTRL** шаг счета при нажатии **F1** или **F2** увеличивается на коэффициент 100.

### Назначение координат точки привязки



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Производитель станка может заблокировать установку точек привязки по отдельным осям.

- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F3 (MSF)**
- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F4 (PRS)**
- ▶ При необходимости выберите ось, на которой должна быть задана точка привязки
- ▶ Обнулите ось с помощью программной клавиши переносного пульта **F3 (OK)** или настройте нужное значение с помощью программных клавиш переносного пульта **F1** и **F2**, а затем присвойте его, используя **F3 (OK)**. При дополнительном нажатии клавиши **Ctrl** шаг счета увеличивается на 10

### Смена режима работы

С помощью программной клавиши переносного пульта **F4 (OPM)** можно с переносного пульта переключать режимы работы, если текущее состояние системы управления допускает переключение.

- ▶ Нажмите программную клавишу переносного пульта **F4 (OPM)**
- ▶ Выберите нужный режим работы с помощью клавиш маховичка Softkey
  - **MAN: Режим ручного управления**
  - **MDI: Позиц.с ручным вводом данных**
  - **SGL: Отработка отд.блоков программы**
  - **RUN: Режим автоматического управления**

### Создать полный кадр перемещения



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может присвоить клавише маховичка **Генерировать NC-кадр** любую функцию.

- ▶ Выберите режим работы **Позиц.с ручным вводом данных**
- ▶ При необходимости выберите с помощью клавиш со стрелками на клавиатуре системы ЧПУ **NC-кадр**, после которого нужно вставить новый кадр перемещения
- ▶ Активируйте маховичок
- ▶ Нажмите клавишу маховичка **Генерировать NC-кадр**
- ▶ Система ЧПУ вставляет полный кадр перемещения, содержащий все выбранные с помощью **MOD-функции** позиции оси.

### Функции в режимах выполнения программы

В режимах выполнения программы можно выполнить следующие функции:

- Клавиша **NC-старт** (клавиша маховичка **NC-старт**)
- Клавиша **NC-стоп** (клавиша маховичка **NC-стоп**)
- Если была нажата клавиша **NC-стоп**: внутренний стоп (программные клавиши маховичка **MOP**, а затем **Стоп**)
- Если была нажата клавиша **NC-стоп**: переместите оси вручную (программные клавиши переносного пульта **MOP**, а затем **MAN**)
- Повторный подвод к контуру, после того, как оси были перемещены вручную во время прерывания программы (программные клавиши переносного пульта **MOP**, а затем **REPO**). Управление осуществляется с помощью программных клавиш переносного пульта, а также с помощью программных клавиш дисплея.  
**Дополнительная информация:** "Повторный подвод к контуру", Стр. 774
- Включение/выключение функции разворота плоскости обработки (программные клавиши переносного пульта **MOP**, и затем **3D**)

## 16.3 Скорость вращения шпинделя S, подача F и дополнительная M-функция

### Применение

В режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок** с помощью программных клавиш вводится частота вращения шпинделя S, подача F и дополнительная функция M.

**Дополнительная информация:** "Ввод дополнительных функций M и STOP", Стр. 500



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка определяет, какими дополнительными функциями будет оснащаться станок.

### Ввод значений

#### Скорость вращения шпинделя S, дополнительная M-функция



- ▶ Выберите ввод частоты вращения шпинделя: нажмите программную клавишу S

#### СКОРОСТЬ ВРАЩЕНИЯ ШПИНДЕЛЯ S=



- ▶ Введите **1000** (частота вращения шпинделя) и подтвердите с помощью клавиши **NC-старт**

Вращение шпинделя с заданной частотой вращения S Вы можете запустить при помощи дополнительной функции M. Дополнительная функция M задаётся таким же способом.

Система ЧПУ отображает на панели индикации состояния текущую частоту вращения шпинделя. При частоте вращения < 1000 система ЧПУ также отображает знаки после запятой.

#### Подача F

Ввод подачи F подтверждается нажатием клавиши ENT.

Для подачи F действительно следующее:

- Если введено  $F = 0$ , то действует подача, которую производитель станка определил как наименьшую подачу
- Если введенная подача превышает максимальное значение, определенное производителем станка, то действует значение, определенное производителем
- Значение F сохраняется также после перерыва в электроснабжении
- Управление отображает подачу для обработки контура
  - При активном **3D ROT** будет отображаться контурная подача при перемещении нескольких осей.
  - При неактивном **3D ROT** индикация подачи останется пустой, если будут перемещаться несколько осей.

## Изменение скорости вращения шпинделя и подачи

С помощью потенциометров корректировки частоты вращения шпинделя S и подачи F можно изменить заданную величину в диапазоне 0–150 %.

Потенциометр подачи уменьшает только запрограммированную подачу, и не влияет на подачу рассчитанную системой ЧПУ.



Потенциометр корректировки частоты вращения шпинделя действует только на станках с бесступенчатым приводом шпинделя.



## Ограничение подачи F MAX



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Ограничение подачи зависит от станка.

При помощи программной клавиши **F MAX** вы можете уменьшить скорость подачи для всех режимов работы. Уменьшение скорости действительно для всех движений с подачей и на ускоренном ходу. Введенное вами значение остается активным после выключения/включения.

Программная клавиша **F MAX** присутствует в следующих режимах работы:

- Отработка отд.блоков программы
- Режим автоматического управления
- Позicc.с ручным вводом данных

### Порядок действий

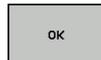
Для активации ограничения подачи F MAX, действуйте следующим образом:



- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Позиц.с ручным вводом данных**



- ▶ Нажмите программную клавишу **F MAX**



- ▶ Введите желаемую максимальную подачу
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**

## 16.4 Опциональная концепция безопасности (Функциональная безопасность FS)

### Общие сведения



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка должен настроить функцию безопасности HEIDENHAIN для вашего станка.

Каждый пользователь металлообрабатывающего станка подвергается опасности. Защитные ограждения могут заблокировать доступ к опасному месту, однако оператор должен уметь работать на станке без защитного ограждения (например, при открытой защитной двери). Для уменьшения опасности в последние годы были разработаны различные директивы.

Встроенная концепция безопасности HEIDENHAIN отвечает требованиям **Performance-Level d** согласно EN 13849-1 и **SIL 2** согласно IEC 61508. Режимы работы, касающиеся безопасности, соответствуют требованиям EN 12417 и обеспечивают комплексную защиту персонала.

Основой концепции безопасности HEIDENHAIN является двухканальная структура процессора, состоящая из основного компьютера MC (main computing unit) и одного или нескольких модулей управления приводами CC (control computing unit). Все механизмы контроля заложены в системе ЧПУ с избытком. Системные данные, важные для безопасности, подлежат циклическому сравнению данных. Ошибки, важные для безопасности, всегда приводят к безопасной остановке всех приводов с помощью задаваемой стоп-реакции.

С помощью безопасных входов и выходов (двухканальное исполнение), влияющих на процесс во всех режимах работы, система ЧПУ запускает определенные функции безопасности и добивается надежных рабочих состояний.

В этой главе вы найдете пояснения к функциям, имеющимся в системе ЧПУ, обеспечивающей дополнительную функциональную безопасность.

## Объяснения определений

### Безопасные режимы работы

Обозначение	Краткое описание
SOM_1	Safe operating mode 1: автоматический режим, режим производства
SOM_2	Safe operating mode 2: режим наладки
SOM_3	Safe operating mode 3: ручное вмешательство, только для квалифицированных операторов
SOM_4	Safe operating mode 4: расширенное ручное вмешательство, наблюдение за процессом

### Функции безопасности

Обозначение	Краткое описание
SS0, SS1, SS1F, SS2	Safe stop: безопасная остановка приводов различными способами.
STO	Safe torque off: электроснабжение двигателя прервано. Обеспечивает защиту при внезапном запуске привода
SOS	Safe operating Stop: безопасная остановка работы. Обеспечивает защиту при внезапном запуске привода
SLS	Safety-limited-speed: безопасное ограничение скорости. Не допускает превышения приводом заданной границы скорости при открытом защитном ограждении

### Дополнительная индикации состояния

В системе ЧПУ с функциональной безопасностью FS общая индикация состояния содержит дополнительную информацию касательно текущего статуса функций безопасности. Эту информацию система ЧПУ отображает в виде рабочего состояния к индикации состояния T, S и F.

Индикация состояния	Краткое описание
STO	Прервано электроснабжение шпинделя или привода подачи
SLS	Safety limited speed: активно безопасное ограничение скорости
SOS	Safe operating Stop: активна безопасная остановка работы
STO	Safe torque off: электроснабжение двигателя прервано

Такие состояния осей система ЧПУ отображает при помощи пиктограммы:

Иконка	Краткое описание
	Ось проверена
	Ось не проверена. Все оси должны иметь состояние «проверено». <b>Дополнительная информация:</b> "Проверка позиций оси", Стр. 674

Активный безопасный режим работы система ЧПУ отображает в виде пиктограммы в заглавной строке справа возле текста режима работы:

Пиктограмма	Безопасный режим работы
	Активен режим работы SOM_1
	Активен режим работы SOM_2
	Активен режим работы SOM_3
	Активен режим работы SOM_4

## Проверка позиций оси



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция должна быть адаптирована производителем станка.

После включения система ЧПУ проверяет, совпадает ли положение оси с положением непосредственно при выключении. При возникновении расхождений эта ось в индикации положения выделяется красным. Оси, отмеченные красным, не перемещаются при открытом защитном ограждении.

В таких случаях необходимо выполнять подвод к позиции проверки по соответствующей оси. При этом выполните действия в указанной последовательности:

- ▶ Выберите режим работы **Режим ручного управления**
- ▶ Чтобы переместить оси в указанной последовательности, выполните подвод с помощью клавиши **НС-старт**.
- > Ось перемещается в позицию проверки.
- > По достижении позиции проверки открывается диалог, в котором необходимо подтвердить, правильно ли система ЧПУ выполнила подвод в позицию проверки.
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ОК**, если система ЧПУ правильно выполнила подвод, и программной клавишей **КОНЕЦ**, если неправильно
- ▶ Если вы нажали программную клавишу **ОК**, то вам необходимо повторно подтвердить правильность позиции проверки с помощью клавиши безопасности на станочном пульте
- ▶ Повторите описанные выше операции для всех осей, которые необходимо переместить в позицию проверки

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ не выполняет автоматической проверки столкновений между инструментом и деталью. При неправильном предварительном позиционировании или недостаточном расстоянии между компонентами существует опасность столкновения во время подвода в позицию проверки!

- ▶ Перед подводом в позицию проверки может потребоваться перемещение в безопасное положение
- ▶ Постарайтесь предотвратить возможные столкновения



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Положение позиции проверки задается производителем станка.

## Активация ограничения подачи



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Эта функция должна быть адаптирована производителем станка.

При помощи этой функции можно помешать срабатыванию реакции SS1 (безопасная остановка приводов) при открытии защитной двери.

По нажатию на программные клавиши **F LIMITIERT** система ЧПУ ограничивает скорость осей и частоту вращения шпинделя/шпинделей до значений, заданных производителем станка. Важную роль при ограничении играет безопасный режим SOM\_x, выбираемый при помощи запираемого переключателя. При активном режиме SOM\_1 оси и шпиндели останавливаются, поскольку в рамках режима SOM\_1 это является единственным возможным случаем, когда защитные двери можно открыть.



- ▶ Выберите режим работы **Режим ручного управления**



- ▶ Переключите панель программных клавиш



- ▶ Включите или выключите ограничение подачи

## 16.5 Управление точками привязки

### Указание



В следующих случаях всегда используйте таблицу точек привязки:

- Если ваш станок оснащен осями вращения (поворотный стол или поворотная головка) и вы работаете с функцией **Наклон плоскости обработки**
- Если ваш станок оснащен системой сменных головок
- Если до этого вы работали в старых системах ЧПУ с таблицами нулевых точек относительно REF
- Если вы хотите обработать несколько одинаковых деталей, которые при зажиме на станке имеют различное угловое положение

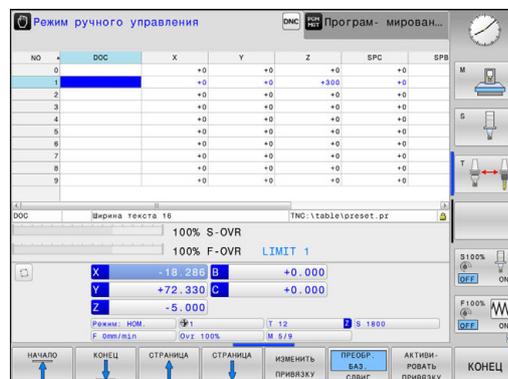


Таблица точки привязки может содержать любое количество строк (точек привязки). Для оптимизации объема файла и скорости обработки следует использовать столько строк, сколько это необходимо для управления точками привязки.

В целях обеспечения безопасности оператор может вставлять новые строки только в конце таблицы точек привязки.

### Точки привязки палет и точки привязки

Если вы работаете с палетами, учитывайте, что сохраненные в таблице точки привязки ссылаются на активную точку привязки палеты.

**Дополнительная информация:** "Управление палетами", Стр. 629

## Сохранение точек привязки в таблице



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может заблокировать установку точек привязки по отдельным осям.

Таблица точек привязки имеет название **PRESET. PR** и хранится в директории **TNC:\table\ PRESET. PR** доступна для редактирования только в режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок**, когда нажата программная клавиша **ИЗМЕНИТЬ ПРИВЯЗКУ**. Таблицу точек привязки **PRESET. PR** можно открыть в режиме работы **Программирование**, но нельзя редактировать.

Допускается копирование таблицы точек привязки в другую директорию (для защиты данных). Строки, защищенные от записи, также защищены от записи и в скопированных таблицах.

Запрещается менять количество строк в скопированных таблицах! Когда вы захотите заново активировать таблицу, это может привести к проблемам.

Для активации таблицы точек привязки, скопированной в другую директорию, оператор должен скопировать ее обратно в директорию **TNC:\table\**.

Вам доступно несколько возможностей сохранения точек привязки/базовых поворотов в таблицу точек привязки:

- ручное редактирование
  - Через циклы контактного щупа в режимах работы **Режим ручного управления** или **Электронный маховичок**
  - При помощи циклов контактного щупа 400 - 402 и 410 - 419 в автоматическом режиме работы
- Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов



Указания по использованию:

- Базовые повороты из таблицы точек привязки обеспечивают поворот системы координат вокруг точки привязки, находящейся в той же строке, что и базовый поворот.
- При установке точки привязки позиции наклоняемых осей должны совпадать с ситуацией наклона.
  - Если функция **Наклон плоскости обработки** неактивна, индикация положения осей вращения должна быть равна 0° (при необходимости следует обнулить значения осей вращения)
  - Если функция **Наклон плоскости обработки** активна, индикация положения осей вращения должна совпадать со значением угла, введенным в меню 3D-ROT
- **PLANE RESET** не сбрасывает активный 3D-ROT.
- Система ЧПУ всегда сохраняет в строке 0 последнюю точку привязки, назначенную оператором в режиме ручного управления с помощью клавиш осей или программных клавиш. Если назначенная вручную точка привязки активна, система ЧПУ выводит в индикации состояния текст **PR MAN(0)**.

### Сохранение точек привязки в таблице точек привязки вручную

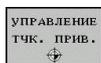
Для сохранения точек привязки в таблице точек привязки следует выполнить действия, указанные ниже:



- ▶ Выберите режим работы **Режим ручного управления**



- ▶ Осторожно перемещайте инструмент до тех пор, пока он не коснется заготовки, или позиционируйте часовой индикатор соответствующим образом



- ▶ Нажмите программную клавишу **УПРАВЛЕНИЕ ТЧК. ПРИВ.**
- ▶ Система ЧПУ откроет таблицу точек привязки и установит курсор в строку с активной точкой.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕНИТЬ ПРИВЯЗКУ**
- ▶ Система ЧПУ отображает на панели программных клавиш доступные возможности ввода.



- ▶ Выберите в таблице точек привязки строку, которую оператору требуется изменить (номер строки соответствует номеру точки привязки)



- ▶ При необходимости выберите в таблице точек привязки столбец, который нужно изменить



- ▶ С помощью программных клавиш выберите одну из имеющихся возможностей ввода.

## Возможности ввода

Клавиша Softkey	Функция
	Присвоение фактической позиции инструмента (стрелочного индикатора) в качестве новой точки привязки напрямую: функция сохраняет точку привязки только на той оси, на которой находится курсор
	Присвоение произвольного значения фактической позиции инструмента (стрелочного индикатора): функция сохраняет точку привязки только на той оси, на которой находится курсор. Введите нужное значение в диалоговом окне
	Инкрементальное смещение точки привязки, уже сохраненной в таблице: функция сохраняет точку привязки только на той оси, на которой в данный момент находится курсор. Введите нужное значение коррекции с учетом знака во всплывающем окне. Если активна индикация в дюймах: введите значение в дюймах, система ЧПУ пересчитает введенное значение в миллиметры
	Непосредственный ввод точки привязки без расчета кинематики (для заданной оси). Данную функцию следует использовать только в том случае, если станок оснащен круглым столом и нужно, введя 0 напрямую, назначить точку привязки в центре круглого стола. Программа запоминает значение только на той оси, на которой в данный момент находится курсор. Введите нужное значение во всплывающем окне. Если активна индикация в дюймах: введите значение в дюймах, система ЧПУ пересчитает введенное значение в миллиметры
	Выбор отображения <b>ПРЕОБР. БАЗ./СДВИГ</b> . В стандартном отображении <b>ПРЕОБР. БАЗ.</b> выводятся столбцы X, Y и Z. В зависимости от типа станка дополнительно отображаются столбцы SPA, SPB и SPC. В них система ЧПУ сохраняет базовый поворот (при наличии оси Z инструмента в ЧПУ используется столбец SPC). В отображении <b>СДВИГ</b> отображаются величины смещения для точки привязки.
	Запишите активную в данный момент точку привязки в выбранную строку таблицы: функция сохранит точку привязки на всех осях и затем автоматически активирует соответствующую строку таблицы. Если активна индикация в дюймах: введите значение в дюймах, система ЧПУ пересчитает введенное значение в миллиметры

## Редактирование таблицы предустановок

### Экранная клавиша      Функция редактирования в режиме таблиц

	Выбрать начало таблицы
	Выбрать конец таблицы
	Выбор предыдущей страницы таблицы
	Выбор следующей страницы таблицы
	Выбор функций для ввода точек привязки
	Отображение базового преобразования/смещения оси
	Активация точки привязки выбранной в настоящий момент строки таблицы точек привязки
	Добавление нескольких строк в конец таблицы (2-я панель программных клавиш)
	Копирование выделенного поля (2-я панель программных клавиш)
	Вставка скопированного поля (2-я панель программных клавиш)
	Сброс текущей выбранной строки: система ЧПУ заносит во все столбцы (2-я панель программных клавиш)
	Добавление одной строки в конец таблицы (2-я панель Softkey)
	Удаление одной строки из конца таблицы (2-я панель Softkey)

## Защита точек привязки от перезаписи

Любое количество строк таблицы точек привязки можно защитить от перезаписи при помощи столбца **LOCKED**. Строки, защищенные от записи, выделены в таблице точек привязки красным цветом.

Если вы хотите перезаписать защищенную от записи строку при помощи циклов ощупывания вручную, то вы должны подтвердить действие при помощи **OK** и путем ввода пароля (если защищено паролем).

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, возможна потеря данных!

При помощи функции **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР. ПАРОЛЬ** заблокированные строки можно разблокировать только с помощью выбранного пароля. Забытые пароли сбросить нельзя. Поэтому заблокированные строки остаются в таком состоянии навсегда. Вследствие этого таблицу точек привязки больше нельзя использовать без ограничений.

- ▶ Предпочтительно использовать альтернативу при помощи функции **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР.**
- ▶ Записывайте пароли

Чтобы защитить точку привязки от записи, необходимо выполнить следующие действия:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕНИТЬ ПРИВЯЗКУ**
-  ▶ Выберите столбец **LOCKED**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР. АКТУАЛЬ. ПОЛЯ**

Защитить точку привязки без пароля:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР.**
- ▶ Система ЧПУ запишет **L** в столбец **LOCKED**.

Защитить точку привязки паролем:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР. ПАРОЛЬ**
- ▶ Введите пароль во всплывающее окно
-  ▶ Подтвердите действие программной клавишей **OK** или клавишей **ENT**:
- ▶ Система ЧПУ запишет **###** в столбец **LOCKED**.

### Снять защиту от записи

Чтобы изменить строку, защищенную от записи, необходимо выполнить следующие действия:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕНИТЬ ПРИВЯЗКУ**
-  ▶ Выберите столбец **LOCKED**
-  ▶ Нажмите программную клавишу **РЕДАКТИР. АКТУАЛЬ. ПОЛЯ**

Если точка привязки защищена без пароля:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР.**
- ▶ Система ЧПУ отключит защиту от записи.

Точки привязки, защищенная паролем:

-  ▶ Нажмите программную клавишу **БЛОКИР. / РАЗБЛОКИР. ПАРОЛЬ**
- ▶ Введите пароль во всплывающее окно
-  ▶ Подтвердите действие программной клавишей **ОК** или клавишей **ENT**:
- ▶ Система ЧПУ отключит защиту от записи.

## Активация точки привязки

Активация точки привязки в режиме работы Режим ручного управления

### УКАЗАНИЕ

#### Внимание, опасность причинения серьезного ущерба!

Поля, которые не были определены, ведут себя в таблице точек привязки иначе, чем поля со значением **0**: поля со значением **0** перезаписывают при активации предыдущее значение, а в случае неопределенных полей предыдущее значение сохраняется.

- ▶ Перед активацией точки привязки проверьте, во всех ли столбцах содержатся значения



Указания по использованию:

- При активации точки привязки из таблицы точек привязки система ЧПУ выполняет сброс активного смещения нулевой точки, зеркального отображения, поворота и масштабирования.
- Функция **Наклон плоскости обработки** (цикл **19** или **PLANE**) остается активной.



- ▶ Выберите режим работы **Режим ручного управления**



- ▶ Нажмите программную клавишу **УПРАВЛЕНИЕ ТЧК. ПРИВ.**



- ▶ Выберите номер точки привязки, которую следует активировать



- ▶ Или нажатием клавиши **GOTO** выберите номер точки привязки, которую следует активировать



- ▶ Подтвердите клавишей **ENT**



- ▶ Нажмите программную клавишу **АКТИВИРОВАТЬ ПРИВЯЗКУ**



- ▶ Подтвердите активацию точки привязки
- ▶ Система ЧПУ устанавливает индикацию и базовый поворот.



- ▶ Выход из таблицы точек привязки

### Активация точки привязки в таблице точки привязки

Для активации точек привязки из таблицы точек привязки во время отработки программы используйте цикл 247. В цикле 247 вы определяете только номер точки привязки, которую хотите активировать.

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

## 16.6 Назначение точки привязки без использования контактного щупа

### Указание

При назначении координат точки привязки вы назначаете индикацию в системе ЧПУ по координатам известной позиции детали.



Вместе с контактным щупом в Вашем распоряжении находятся все ручные функции ощупывания.

**Дополнительная информация:** "Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)", Стр. 713



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может заблокировать установку точек привязки по отдельным осям.

### Подготовка

- ▶ Выполните зажим и выверку заготовки
- ▶ Поменяйте инструмент на нулевой инструмент с известным радиусом
- ▶ Убедитесь в том, что система ЧПУ отображает фактические позиции

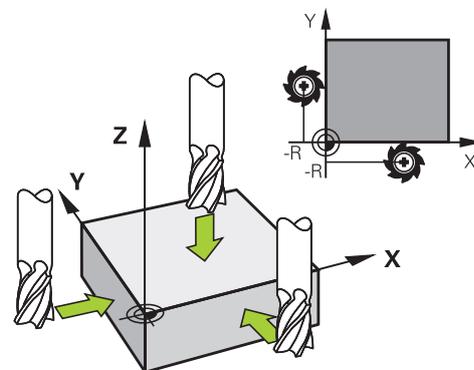
## Установка точки привязки при помощи концевой фрезы



- ▶ Выберите режим работы **Режим ручного управления**



- ▶ Осторожно перемещайте инструмент до тех пор, пока он не коснется заготовки (след касания)

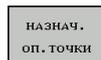


Установка точки привязки по оси:



- ▶ Выбор оси
- ▶ Система ЧПУ откроет диалоговое окно **УСТАНОВКА ТОЧКИ ПРИВЯЗКИ Z=**

Или:



- ▶ Нажмите программную клавишу **НАЗНАЧ. ОП. ТОЧКИ**
- ▶ Выберите ось с помощью программной клавиши



- ▶ Нулевой инструмент, ось шпинделя: установите индикацию на известную позицию заготовки (например, 0) или введите толщину  $d$  листа. На плоскости обработки учитывайте радиус инструмента



Точки привязки остальных осей назначаются таким же образом.

Если по оси подачи используется предварительно настроенный инструмент, следует установить индикацию оси подачи на длину  $L$  инструмента или на сумму  $Z=L+d$ .



Указания по использованию:

- Точка привязки, установленная клавишами выбора оси, автоматически сохраняется системой ЧПУ в строке 0 таблицы точек привязки.
- Если производитель станка заблокировал ось, то на этой оси невозможно задать точку привязки. Программная клавиша для соответствующей оси не отображается.

## Использование функций ощупывания механическими щупами или индикаторами

Если на станке отсутствует электронный трехмерный измерительный щуп, все функции ощупывания в ручном режиме (исключение: функции калибровки) можно использовать также с механическими щупами или при простом касании.

**Дополнительная информация:** "Использование контактного 3D-щупа (опция #17)", Стр. 688

Вместо электронного сигнала, автоматически генерируемого трехмерным измерительным щупом в рамках функции ощупывания, оператор инициирует коммутационный сигнал для назначения **позиции ощупывания** вручную, с помощью клавиши.

При этом выполните действия в указанной последовательности:



- ▶ С помощью Softkey выберите любую функцию ощупывания
- ▶ Переместите механический щуп в первую позицию, которая должна быть назначена системой ЧПУ



- ▶ Примените позицию: нажмите программную клавишу **Применение фактической позиции**
- > Система ЧПУ сохранит текущую позицию.
- ▶ Переместите механический щуп в следующую позицию, которая должна быть назначена системой ЧПУ



- ▶ Примените позицию: нажмите программную клавишу **Применение фактической позиции**
- > Система ЧПУ сохранит текущую позицию.
- ▶ При необходимости выполните подвод к другим позициям и считайте их, как это было описано выше
- ▶ **Базовая точка:** в окне меню введите координаты новой точки привязки, примените при помощи программной клавиши **НАЗНАЧ. ОП. ТОЧКИ** или запишите значение в таблицу

**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696

**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697

- ▶ Завершение функции ощупывания: нажмите клавишу **END**



При попытке установить точку привязки на заблокированной оси система ЧПУ в зависимости от настройки производителя станка отображает сообщение об ошибке.

## 16.7 Использование контактного 3D-щупа (опция #17)

### Введение

Процедура работы ЧПУ при установке точки привязки зависит при этом от настройки опционального машинного параметра **chkTiltingAxes** (№ 204601):

- **chkTiltingAxes: On** Система ЧПУ проверяет при активном наклоне плоскости обработки, совпадают ли текущие координаты осей вращения с определенными оператором углами поворота (меню 3D-ROT) при установке точки привязки на осях X, Y и Z. Если функция наклона плоскости обработки неактивна, система ЧПУ проверяет, находятся ли оси вращения в положении 0° (фактические позиции). Если позиции не совпадают, то система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.



Функции ощупывания **PL** и **ROT** учитывают актуальные оси вращения, точки ощупывания отсчитываются от этой позиции.

- **chkTiltingAxes: Off** Система ЧПУ не проверяет, совпадают ли текущие координаты осей вращения (фактические позиции) с определенными оператором углами наклона.

Если машинный параметр не установлен, то система ЧПУ выполняет проверку, как и в случае **chkTiltingAxes: On**



Точку привязки всегда следует устанавливать на всех трех главных осях. Это позволяет определить точку привязки однозначно и корректно. При этом система ЧПУ определяет возможные отклонения, которые возникают при наклоне осей.

## Обзор

В режиме работы **Режим ручного управления** доступны следующие циклы измерительных щупов:



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Система ЧПУ должна быть подготовлена производителем для применения измерительных 3D-щупов.



HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.

Экранная клавиша	Функция	Страница
	Калибровка 3D-щупа	698
	Расчет трехмерного разворота плоскости обработки посредством ощупывания плоскости	710
	Определение разворота плоскости обработки с помощью прямой	707
	Установка точки привязки в выбранной оси	714
	Установка угла в качестве точки привязки	715
	Установка центра окружности в качестве точки привязки	717
	Установка средней оси в качестве точки привязки	720
	Управление данными измерительного щупа	См. руководство пользователя по программированию циклов



Дополнительную информацию об таблице щупов можно найти в руководстве по программированию циклов.

### Перемещение при помощи переносного пульта с дисплеем

При использовании переносных пультов с дисплеем возможно передавать управление во время ручных циклов контактного щупа на переносной пульт.

Для этого выполните следующие действия:

- ▶ Запустите ручной цикл контактного щупа
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи первой точки ощупывания
- ▶ Выполните первое измерение
- ▶ Активируйте переносной пульт, при помощи клавиши на нём
- > Система ЧПУ отобразит всплывающее окно **Маховичок активный**.
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания
- ▶ Деактивируйте переносной пульт при помощи клавиши на нём
- > Система ЧПУ закроет всплывающее окно.
- ▶ Выполните второе измерение
- ▶ При необходимости, установите точку привязки
- ▶ Завершите функцию ощупывания



Если переносной пульт активен, то Вы не можете запустить цикл ощупывания.

## Блокирование мониторинга измерительного щупа

### Блокирование мониторинга измерительного щупа

Система ЧПУ выдает сообщение об ошибке при отклоненном измерительном стержне, когда оператору требуется переместить одну из осей станка.

Чтобы после отклонения снова отвести измерительный щуп при помощи кадра позиционирования, необходимо деактивировать контроль измерительного щупа в режиме **Режим ручного управления**.

Контроль измерительного щупа можно деактивировать на 30 секунд при помощи программной клавиши

#### **КОНТРОЛЬ ЩУПА ВЫКЛЮЧ.**

Система ЧПУ выводит сообщение об ошибке

**Контроль измерительного щупа деактивирован на 30 секунд.**

Сообщение об ошибке удалится автоматически спустя 30 секунд.



Если щуп в течение 30 секунд получает стабильный сигнал (например, щуп не отклонен), то контроль щупа активируется автоматически и сообщение об ошибке удаляется.

### УКАЗАНИЕ

#### **Осторожно, опасность столкновения!**

Программная клавиша **КОНТРОЛЬ ЩУПА ВЫКЛЮЧ.** подавляет при отклоненном измерительном стержне соответствующее сообщение об ошибке. Система ЧПУ не выполняет при этом автоматическую проверку столкновений с использованием измерительного стержня. Оба варианта поведения позволяют убедиться, что измерительный щуп может перемещаться безопасно. При неправильно выбранном направлении перемещения существует опасность столкновения!

- ▶ Перемещение осей в режиме работы **Режим ручного управления** следует выполнять с осторожностью

## Функции циклов контактных щупов

В ручных циклах измерительного щупа отображаются программные клавиши, с помощью которых можно выбрать направление или последовательность ощупывания. То, какие программные клавиши отображаются, зависит от конкретного цикла:

Softkey	Функция
	Выбор направления измерения
	Копирование текущей позиции
	Автоматическое измерение отверстия (внутренняя окружность)
	Автоматическое измерение острова (внешняя окружность)
	Ощупывание кругового шаблона (середина нескольких элементов)
	Выбор параллельного осей направления ощупывания отверстий, цапф, и кругового шаблона

**Автоматическая последовательность ощупывания отверстия, цапфы и кругового шаблона**

<b>УКАЗАНИЕ</b>
<p><b>Осторожно, опасность столкновения!</b></p> <p>Система ЧПУ не выполняет автоматическую проверку столкновений при использовании измерительного стержня. При выполнении ощупывания в автоматическом режиме система ЧПУ самостоятельно позиционирует измерительный щуп в положения ощупывания. При неправильном предварительном позиционировании и игнорировании препятствий существует опасность столкновения!</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Программирование подходящего предварительного положения</li> <li>▶ Принятие во внимание препятствий при помощи безопасных расстояний</li> </ul>

Если вы используете программу для автоматического ощупывания отверстия, острова или кругового шаблона, система ЧПУ открывает форму с необходимыми полями ввода данных.

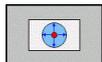
**Поля ввода в формах Измерение острова и Измерение отверстия**

Поле ввода	Функция
Диаметр цапфы? или Диаметр отверстия?	Диаметр измеряемого элемента (опционально для отверстий)
Безопасное расстояние?	Расстояние до измеряемого элемента на плоскости
Инкрем. безопасн.высота?	Позиционирование щупа в направлении оси шпинделя (исходя от текущей позиции)
Угол начальной точки?	Угол для первой операции ощупывания (0° = положительное направление главной оси, т.е. при оси шпинделя Z в X+). Все остальные углы ощупывания рассчитываются из числа точек измерения.
Количество точек касания?	Количество операций ощупывания (3 - 8)
Угол раствора?	Ощупывание полное окружности (360°) или сегмента окружности (раствор угла < 360°)

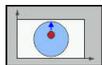
Автоматическая последовательность ощупывания:

- ▶ Выполните предварительное позиционирование измерительного щупа
- ▶ Выберите функции ощупывания: нажмите программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ СС**





- ▶ Отверстие должно быть измерено автоматически: нажмите программную клавишу **Отверстие**



- ▶ Выберите параллельное оси направления измерения
- ▶ Запуск ощупывания: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Система ЧПУ проводит все предварительные позиционирования и движения ощупывания автоматически.

Для подвода в позицию система ЧПУ использует определенную в таблице измерительных щупов подачу **FMAX**. Сама операция ощупывания выполняется с помощью определенной подачи ощупывания **F**.



Указания по использованию и программированию:

- Прежде чем запустить автоматическую программу ощупывания, выполните предварительное позиционирование измерительного щупа вблизи первой точки касания. Сместите при этом измерительный щуп на безопасное расстояние в направлении, противоположном ощупыванию. Безопасное расстояние соответствует сумме значений из таблицы измерительных щупов и формы ввода.
- Для внутренней окружности с большим диаметром система ЧПУ может также выполнить предварительное позиционирование щупа по круговой траектории, используя подачу **FMAX**. Кроме того, в форме ввода нужно указать безопасное расстояние для предварительного позиционирования и диаметр отверстия. Установите измерительный щуп в отверстие, сместив его на безопасное расстояние рядом со стенкой. При предварительном позиционировании соблюдайте начальный угол для первой операции ощупывания, например, система ЧПУ выполняет ощупывание при начальном угле  $0^\circ$  в положительном направлении главной оси.

## Выбор цикла контактного щупа

- ▶ Режим работы: выберите **Режим ручного управления** или **Электронный маховичок**



- ▶ Выберите функции контактного щупа: нажмите программную **ИЗМЕРИТ. ЩУП**



- ▶ Выбрать цикл ощупывания: нажать, например, программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ POS**

- ▶ Система ЧПУ отображает на экране соответствующее меню.



Указания по использованию:

- Если вы выбрали функцию ручного ощупывания, система ЧПУ откроет форму со всей необходимой информацией. Содержание форм зависит от соответствующей функции.
- В некоторых полях вы можете также вводить значения. Для перехода в требуемое поле используйте клавиши со стрелками. Вы можете подвести курсор только к редактируемым полям. Нередактируемые поля отмечены серым.

## Протоколирование значений измерения из циклов измерительного щупа



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Система ЧПУ должна быть подготовлена к этой функции производителем станка.

После того как система ЧПУ отработала произвольный цикл ощупывания, значения измерения будут записаны в файл TCHPRMAN.html.

Если в машинном параметре **fn16DefaultPath**(№ 102202) не определен путь сохранения, система ЧПУ сохранит файлы TCHPRMAN.html в корневой директории **TNC:\**.



Указания по использованию:

- Если поочередно выполняется несколько циклов ощупывания, то система ЧПУ сохраняет считанные значения друг под другом.

## Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек



Если вы хотите сохранить значения измерения в системе координат детали, то используйте программную клавишу **ВВОД ТАБЛИЦА НУЛ. ТОЧЕК**. Если вы хотите сохранить значения измерения в базовой системе координат, используйте программную клавишу **ВВОД В ТАБЛИЦУ ПРИВЯЗОК**.

**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697

С помощью программной клавиши **ВВОД ТАБЛИЦА НУЛ. ТОЧЕК**, система ЧПУ может после выполнения любого цикла ощупывания записать значения измерения в таблицу нулевых точек:

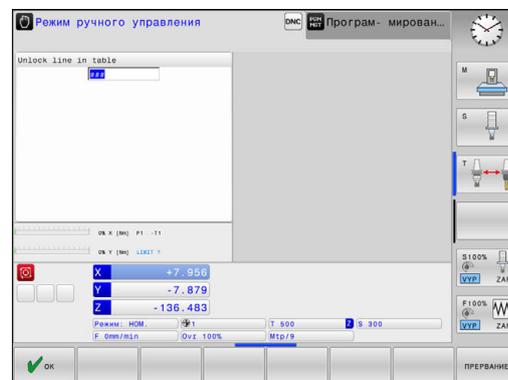
- ▶ Выполните любую функцию ощупывания
- ▶ Введите желаемые координаты точки привязки в предлагаемые для этого поля ввода (в зависимости от выполненного цикла измерительного щупа).
- ▶ Введите в поле ввода **Номер в таблице?** номер нулевой точки
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВВОД ТАБЛИЦА НУЛ. ТОЧЕК**.
- > Система ЧПУ сохранит нулевую точку под введенным номером в указанной таблице нулевых точек.

## Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки



Если вы хотите сохранить значения измерения в базовой системе координат, используйте функцию **ВВОД В ТАБЛИЦУ ПРИВЯЗОК**. Если вы хотите сохранить значения измерения в системе координат детали, используйте функцию **ВВОД ТАБЛИЦА НУЛ.ТОЧЕК**.

**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696



С помощью программной клавиши

**ВВОД В ТАБЛИЦУ ПРИВЯЗОК** система ЧПУ может после выполнения любого цикла ощупывания записать значения измерения в таблицу точек привязки. Результаты измерения таким образом сохраняются относительно системы координат станка (REF-координаты). Таблица точек привязки имеет название PRESET.PR и хранится в директории TNC:\table\.

- ▶ Выполните любую функцию ощупывания
- ▶ Введите желаемые координаты точки привязки в предлагаемые для этого поля ввода (в зависимости от выполненного цикла измерительного щупа).
- ▶ Введите в поле ввода **Номер в таблице?** номер точки привязки
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВВОД В ТАБЛИЦУ ПРИВЯЗОК**
- > Система ЧПУ откроет меню **Перезаписать акт. предустановку?**.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПЕРЕЗАП. ТОЧ. ПРИВ.**
- > Система ЧПУ сохранит нулевую точку под введенным номером в таблицу точек привязки.
  - Номер точки привязки не существует: система ЧПУ сохранит строку только после нажатия программной клавиши **СОЗДАТЬ СТРОКУ** (Create line in table?)
  - Номер точки привязки защищен: нажмите программную клавишу **ЗАПИСЬ В ЗАБЛОКИРОВАННУЮ СТРОКУ**, активная точка привязки будет перезаписана
  - Номер точки привязки защищен паролем: нажмите программную клавишу **ЗАПИСЬ В ЗАБЛОКИРОВАННУЮ СТРОКУ** и введите пароль, активная точка привязки будет перезаписана



Если выполнить запись в строку таблицы невозможно из-за блокировки, система ЧПУ отобразит сообщение. При этом функция ощупывания не отменяется.

## 16.8 Калибровка контактного 3D-щупа (опция #17)

### Введение

Для того чтобы можно было точно определить фактическую точку переключения измерительного 3D-щупа, нужно его откалибровать. В противном случае система ЧПУ не может получить точные результаты измерения.



Указания по использованию:

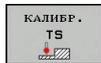
- Щуп следует откалибровать повторно в следующих случаях:
  - Ввод в эксплуатацию
  - Поломка измерительного стержня
  - Смена измерительного стержня
  - Изменение подачи ощупывания
  - Ошибки, например при нагреве станка
  - Изменение активной оси инструмента
- Если после калибровки Вы нажмёте программную клавишу **ОК**, все калибровочные значения сохранятся для текущего контактного щупа. Обновленные данные инструмента сразу становятся действительны, повторный вызов инструмента не требуется.

При калибровке система ЧПУ определяет действительную длину измерительного стержня и действительный радиус наконечника щупа. Для калибровки измерительного 3D-щупа следует зажать регулировочное кольцо или остров, имеющие известную высоту и радиус, на столе станка.

Система ЧПУ имеет циклы для калибровки длины и радиуса:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ИЗМЕРИТ. ЩУП**



- ▶ Отобразить циклы калибровки: нажмите программную клавишу **КАЛИБР. TS**
- ▶ Выбор цикла калибровки

### Циклы калибровки ЧПУ

Softkey	Функция	Страница
	Калибровка длины	699
	Определение радиуса и смещения центра с помощью калибровочного кольца	700
	Определение радиуса и смещения центра с помощью острова или калибровочного дорна	700
	Определение радиуса и смещения центра с помощью калибровочного шара	700

### Калибровка рабочей длины

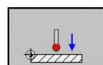


HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.

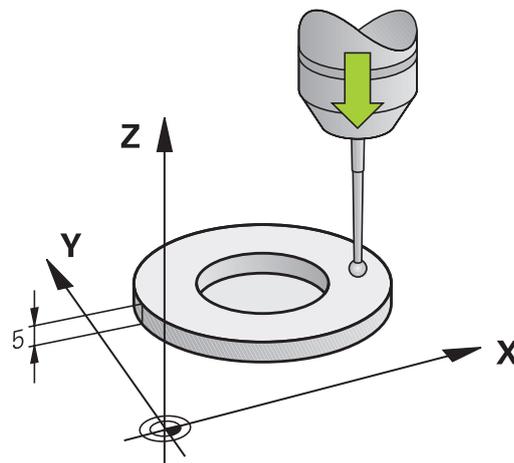


Рабочая длина измерительного щупа всегда отсчитывается от точки привязки инструмента. Точка привязки инструмента часто находится на переднем конце шпинделя (торцевая поверхность шпинделя). Производитель станка может также разместить точку привязки инструмента в другом месте.

- ▶ Назначьте точку привязки на оси шпинделя таким образом, чтобы для стола станка действовало:  $Z=0$ .



- ▶ Выберите функцию калибровки длины щупа: нажмите программную клавишу **KAL. L**
- ▶ Система ЧПУ отобразит актуальные данные калибровки.
- ▶ **Точка привязки для длины?:** ввести высоту регулировочного кольца в окно меню
- ▶ Установите измерительный щуп вплотную над поверхностью регулировочного кольца
- ▶ Если необходимо, изменить направление перемещения используя клавишу Softkey или клавишу со стрелками
- ▶ Коснитесь поверхности: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Проверьте результат
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**, чтобы применить значения
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРЕРВАНИЕ**, чтобы завершить функцию калибровки
- ▶ Система ЧПУ протоколирует процесс калибровки в файле TCHPRMAN.html.



## Калибровка рабочего радиуса и компенсация смещения центра измерительного щупа



HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.

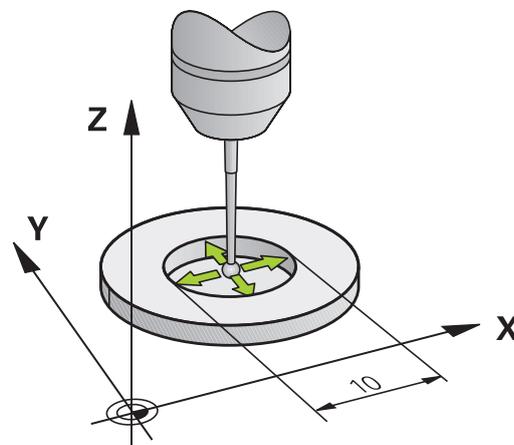
При калибровке радиуса наконечника щупа система ЧПУ использует автоматическую программу ощупывания. В первый проход система ЧПУ определяет середину калибровочного кольца или острова (грубое измерение) и устанавливает щуп в центр. Затем при самой операции калибровки (точное измерение) рассчитывается радиус наконечника щупа. Если есть возможность измерить отклонение при помощи измерительного щупа, то следующим шагом определяется смещение центра наконечника щупа.

Свойства, касающиеся ориентации измерительного щупа, в измерительных щупах HEIDENHAIN уже predeterminedены. Конфигурация других измерительных щупов задается производителем станка.

Как правило, ось измерительного щупа не совпадает точно с осью шпинделя. Функция калибровки может определять смещение оси измерительного щупа относительно оси шпинделя посредством измерения отклонения (поворот на 180°) и выравнивать его математически.



Вы можете определить смещение центра, только используя подходящий для этого контактный щуп. При выполнении внешней калибровки выполните предварительное позиционирование щупа над центром калибровочного шара или калибровочного цилиндра. Следите за тем, чтобы при позиционировании не возникало опасности столкновения.



В зависимости от того, как будет ориентирован ваш измерительный щуп, операция калибровки может выполняться по-разному:

- Ориентация невозможна или возможна только в одном направлении: система ЧПУ выполняет грубое и точное измерение и определяет рабочий радиус наконечника щупа (столбец R в tool.t)
- Ориентация возможна в двух направлениях (например, проводной измерительный щуп HEIDENHAIN): система ЧПУ выполняет грубое и точное измерение, поворачивает измерительный щуп на 180° и выполняет последующие операции ощупывания. При измерении отклонения, помимо радиуса, определяется смещение центра (CAL\_OF в tchprobe.tp).
- Ориентация возможна в любых направлениях (например, инфракрасный контактный щуп HEIDENHAIN): система ЧПУ выполняет грубое и точное измерение, поворачивает измерительный щуп на 180° и выполняет последующие операции ощупывания. При измерении отклонения, помимо радиуса, определяется смещение центра (CAL\_OF в tchprobe.tp).

#### Калибровка с помощью калибровочного кольца

При выполнении ручной калибровки с помощью калибровочного кольца следует действовать следующим образом:



- ▶ В режиме работы **Режим ручного управления** установите наконечник щупа в отверстие калибровочного кольца
- ▶ Выбор функции калибровки: нажмите клавишу Softkey **KAL. R**
- > Система ЧПУ отобразит актуальные данные калибровки.
- ▶ Введите диаметр регулировочного кольца
- ▶ Введите начальный угол
- ▶ Введите количество точек ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- > Измерительный 3D-щуп измерит в рамках одной автоматической программы ощупывания все нужные точки и рассчитает рабочий радиус наконечника щупа. Если есть возможность измерения отклонения, система ЧПУ рассчитает также смещение центра.
- ▶ Проверьте результат
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**, чтобы применить значения
- ▶ Нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**, чтобы завершить функцию калибровки
- > Система ЧПУ протоколирует процесс калибровки в файле TCHPRMAN.html.

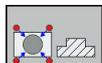


Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Система ЧПУ должна быть подготовлена производителем станка для определения смещения центра наконечника щупа.

### Калибровка с помощью острова или калибровочного дорна

При выполнении ручной калибровки с помощью острова или калибровочного цилиндра следует действовать следующим образом:



- ▶ Установите наконечник щупа над центром калибровочного цилиндра в режиме работы **Режим ручного управления**
- ▶ Выбор функции калибровки: нажмите клавишу Softkey **KAL. R**
- ▶ Введите внешний диаметр цилиндра
- ▶ Введите безопасное расстояние
- ▶ Введите начальный угол
- ▶ Введите количество точек ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Измерительный 3D-щуп измерит в рамках одной автоматической программы ощупывания все нужные точки и рассчитает рабочий радиус наконечника щупа. Если есть возможность измерения отклонения, система ЧПУ рассчитает также смещение центра.
- ▶ Проверьте результат
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**, чтобы применить значения
- ▶ Нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**, чтобы завершить функцию калибровки
- ▶ Система ЧПУ протоколирует процесс калибровки в файле TCHPRMAN.html.

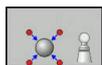


Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Система ЧПУ должна быть подготовлена производителем станка для определения смещения центра наконечника щупа.

### Калибровка с помощью калибровочного шара

При выполнении ручной калибровки с помощью калибровочного шара следует действовать следующим образом:



- ▶ Установите наконечник щупа над центром калибровочного шара в режиме работы **Режим ручного управления**
- ▶ Выбор функции калибровки: нажмите клавишу Softkey **KAL. R**
- ▶ Введите диаметр шара
- ▶ Введите безопасное расстояние
- ▶ Введите начальный угол
- ▶ Введите количество точек ощупывания
- ▶ При необходимости, выберите измерение длины
- ▶ При необходимости, введите привязку по длине
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ Измерительный 3D-щуп измерит в рамках одной автоматической программы ощупывания все нужные точки и рассчитает рабочий радиус наконечника щупа. Если есть возможность измерения отклонения, система ЧПУ рассчитает также смещение центра.
- ▶ Проверьте результат
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**, чтобы применить значения
- ▶ Нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**, чтобы завершить функцию калибровки
- ▶ Система ЧПУ протоколирует процесс калибровки в файле TCHPRMAN.html.



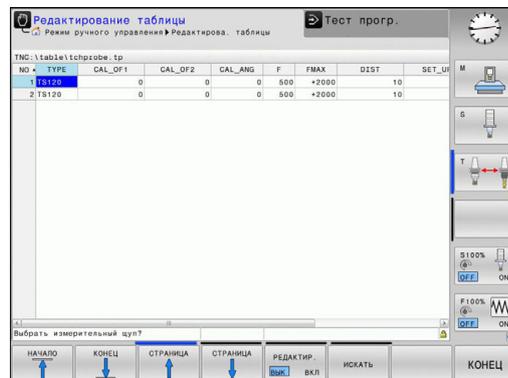
Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Система ЧПУ должна быть подготовлена производителем станка для определения смещения центра наконечника щупа.

## Отображение значений калибровки

Система ЧПУ сохраняет рабочую длину и рабочий радиус щупа в таблице инструментов. Смещение центра измерительного щупа ЧПУ сохраняет в таблице измерительных щупов, в столбцах **CAL\_OF1** (главная ось) и **CAL\_OF2** (вспомогательная ось). Для вывода сохраненных значений на экран нажмите программную клавишу **ТАБЛИЦА ЗОНДА**.

Во время калибровки ЧПУ автоматически создает файл протокола TCHPRMAN.html, в который сохраняются данные калибровки.



Обеспечьте, чтобы номер инструмента таблицы инструментов и номер щупа таблицы измерительных щупов совпадали. Это не зависит от того, хотите ли вы отработать цикл ощупывания в автоматическом режиме или в режиме работы **Режим ручного управления**.



Дополнительную информацию об таблице щупов можно найти в руководстве по программированию циклов.

## 16.9 Компенсация смещения заготовки посредством трехмерного измерительного щупа (номер опции #17)

### Введение

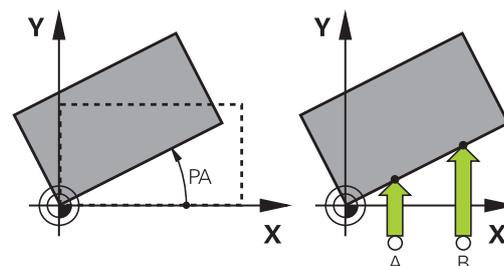


Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Наличие возможности компенсации зажатия детали под углом при помощи смещения (угол поворота стола) зависит от станка.



HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.



Система ЧПУ компенсирует зажатие детали под углом после расчета с помощью базового поворота (угол базового поворота) или с помощью смещения (угол поворота стола).

Для этого система ЧПУ устанавливает угол разворота на угол, который образуется между поверхностью заготовки и опорной осью плоскости обработки.

**Базовый поворот:** система ЧПУ интерпретирует измеренный угол в качестве вращения вокруг оси инструмента и сохраняет значения в столбцах SPA, SPB и SPC таблицы точек привязки.

**Смещение:** система ЧПУ интерпретирует измеренный угол в качестве смещения по оси в системе координат станка и сохраняет значения в столбцах SA\_OFFS, B\_OFFS или C\_OFFS таблицы точек привязки.

Для определения базового поворота или смещения выполните ощупывание в двух точках на боковой стороне детали. Последовательность измерения точек влияет на рассчитываемый угол. Полученный угол указывается от первой до второй точки измерения. Вы можете определить базовый поворот или смещение по отверстиям или островам.



Указания по использованию и программированию:

- Всегда выбирайте направление ощупывания наклонного положения заготовки, перпендикулярное опорной оси угла.
- Для правильного расчета базового вращения при выполнении программы следует программировать обе координаты плоскости обработки в первом кадре перемещения.
- Базовый поворот также можно использовать в комбинации с функцией **PLANE** (кроме **PLANE AXIAL**). В таком случае следует сначала активировать базовый поворот, а затем функцию **PLANE**.
- Вы также можете активировать базовый поворот или смещение без ощупывания детали. Для этого введите значение в соответствующее поле и нажмите программную клавишу **НАЗНАЧЕНИЕ ПОВОРОТА** или **ЗАДАТЬ ПОВОРОТ СТОЛА**.
- Поведение системы ЧПУ при установке точки привязки зависит при этом от настройки машинного параметра **chkTiltingAxes** (№ 204601).  
**Дополнительная информация:** "Введение", Стр. 688

## Определение угла разворота плоскости обработки



- ▶ Нажмите программную клавишу **Касание Вращение**
- > Система ЧПУ откроет меню **Kasanie Tochenie**.
- ▶ Будут отображены следующие поля:
  - **Angle of basic rotation**
  - **Offset of rotary table**
  - **Номер в таблице?**
- > При необходимости система ЧПУ отображает текущий базовый поворот и смещение в поле ввода.
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи первой точки ощупывания
- ▶ Выберите при помощи программной клавиши направление ощупывания или автоматическую процедуру
- ▶ Нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания
- ▶ Нажмите клавишу **НС-старт**
- > Система ЧПУ рассчитает базовый поворот и смещение и отобразит результаты.
- ▶ Нажмите программную клавишу **НАЗНАЧЕНИЕ ПОВОРОТА**
- ▶ Нажмите программную клавишу **END**

Система ЧПУ протоколирует процесс ощупывания в файле TCHPRMAN.html.

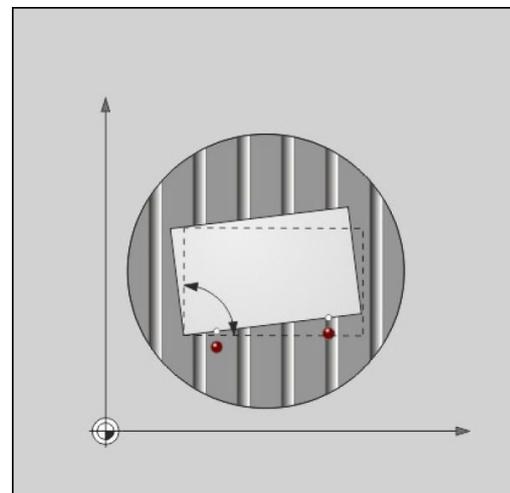
## Сохранение базового поворота в таблице точек привязки

- ▶ После процедуры ощупывания введите в поле ввода **Номер в таблице?** номер точки привязки, под которым система ЧПУ должна сохранить активный базовый поворот
- ▶ Нажмите программную клавишу **РАЗВ.ПЛ.ОБ В ТБЛ.ПРДУСТ**
- > При необходимости система ЧПУ откроет меню **Перезаписать акт. предустановку?**.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПЕРЕЗАП. ТОЧ. ПРИВ.**
- > Система ЧПУ сохранит базовый поворот в таблицу точек привязки.

## Компенсация наклонного положения заготовки путем поворота стола

Доступны три возможности для компенсации наклонного положения детали при помощи поворота стола:

- Выравнивание поворотного стола
- Установка значения поворота стола
- Сохранение поворота стола в таблице точек привязки



### Выравнивание поворотного стола

Рассчитанное значение наклона можно компенсировать путем позиционирования поворотного стола.



Во избежание столкновения при выполнении компенсационного перемещения выполните предварительное позиционирование всех осей перед поворотом стола. Перед поворотом стола система ЧПУ выдает дополнительное предупреждение.

- ▶ По завершении процесса ошупывания нажмите программную клавишу **ВЫВЕРКА КР.СТОЛА**
- > Система ЧПУ отобразит предупреждение.
- ▶ При необходимости подтвердите программной клавишей **ОК**
- ▶ Нажмите клавишу **НС-старт**
- > Система ЧПУ выровняет поворотный стол.

### Установка значения поворота стола

Вы можете задать точку привязки на оси поворотного стола вручную.

- ▶ По завершении процесса ошупывания нажмите программную клавишу **ЗАДАТЬ ПОВОРОТ СТОЛА**
- > Если базовый поворот уже задан, система ЧПУ откроет меню **Сбросить базовый поворот?**
- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ БАЗ. ВРАЩ.**
- > Система ЧПУ удалит базовый поворот из таблицы точек привязки и вставит смещение.
- ▶ Также можно нажать клавишу **ЗАПОМНИТЬ БАЗ. ВРАЩ.**
- > Система ЧПУ вставит смещение в таблицу точек привязки, при этом значение базового поворота сохранится.

### Сохранение поворота стола в таблице точек привязки

Вы также можете сохранить наклонное положение поворотного стола в любой строке таблицы точек привязки. Система ЧПУ сохранит угол в столбце смещения поворотного стола, например в столбце C\_OFFS для оси C.

- ▶ По завершении процесса ощупывания нажмите программную клавишу **ПОВ.СТОЛА В ТАБЛ. ПРЕДУСТ.**
- > При необходимости система ЧПУ откроет меню **Перезаписать акт. предустановку?**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПЕРЕЗАП. ТОЧ. ПРИВ.**
- > Система ЧПУ сохранит смещение в таблице точек привязки.

При необходимости переключите вид в таблице точек привязки с помощью программной клавиши **БАЗОВЫЕ ПРЕОБРАЗ./СМЕЩЕНИЕ**, чтобы отобразить этот столбец.

### Вывод на экран значения базового поворота и смещения

При выборе функции **ЗАМЕР ROT**, система ЧПУ отобразит текущий угол базового поворота в поле **Angle of basic rotation** и активное смещение в поле **Offset of rotary table**.

Кроме того, значения базового поворота и смещения также отобразятся в режиме разделения экрана **ПРОГР. + СОСТОЯНИЕ** в закладке **СОСТОЯНИЕ ИНД.ПОЛ.**

Если система ЧПУ перемещает оси станка в соответствии с базовым поворотом, то в строке статуса появляется символ для базового поворота.

### Отмена значения базового поворота или смещения

- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ ROT**
- ▶ **Angle of basic rotation:** Введите **0**
- ▶ Или введите **Offset of rotary table: 0**
- ▶ Подтвердите программной клавишей **НАЗНАЧЕНИЕ ПОВОРОТА**
- ▶ Или подтвердите программной клавишей **ЗАДАТЬ ПОВОРОТ СТОЛА**
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**

## Определение 3D-базового разворота

При помощи ощупывания трех позиций может быть распознано наклонное положение любой наклоненной плоскости. При помощи функции **Izmerenie ploskosti** вы определяете и сохраняете это угловое положение как базовый 3D-поворот в таблице точек привязки.



Указания по использованию и программированию:

- Порядок и расположение точек касания определяет, как ЧПУ вычисляет ориентацию плоскости.
- Посредством первых двух точек определяется направление главной оси. Вторую точку следует определять в положительном направлении желаемой оси. Положение третьей точки определяет направление вспомогательной оси и оси инструмента. Третью точку следует определять в положительном направлении оси Y желаемой системы координат детали.
  - 1-я точка: находится на главной оси
  - 2-я точка: находится на главной оси, в положительном направлении от первой точки
  - 3-я точка: находится на вспомогательной оси, в положительном направлении желаемой системы координат детали

Опциональный ввод опорного угла даёт Вам возможность определить заданную ориентацию ощупываемой плоскости.



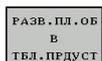
- ▶ Выбрать функцию ощупывания, нажать программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ PL**
- Система ЧПУ отобразит актуальный базовый 3D-поворот.
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи первой точки ощупывания
- ▶ Выберите при помощи программной клавиши направление ощупывания или автоматическую процедуру
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи третьей точки ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**.
- Система ЧПУ выполнит расчет базового 3D-поворота и отобразит значения SPA, SPB и SPC относительно активной системы координат.
- ▶ При необходимости введите опорный угол

Активация 3D-базового разворота:



- ▶ Нажмите программную клавишу **НАЗНАЧЕНИЕ ПОВОРОТА**

Сохранение базового 3D-поворота в таблице точек привязки:



- ▶ Нажмите программную клавишу **РАЗВ. ПЛ. ОБ В ТБЛ. ПРДУСТ**



- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**

Система ЧПУ сохраняет базовый 3D-поворот в столбцах SPA, SPB и SPC таблицы точек привязки.

### Выравнивание 3D-базового разворота

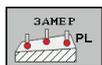
Если станок имеет две оси вращения и измеренный базовый 3D-поворот активен, вы можете выровнять оси вращения в соответствии с базовым 3D-поворотом при помощи программной клавиши **НАЛАДКА КРУГ.ОСЕЙ**. При этом наклон плоскости обработки активен для всех режимов работы станка.

После выравнивания плоскости, Вы можете выровнять главную ось с помощью функции **Замер Rot**.

### Индикация 3D-базового разворота

Если в активной точке привязки сохранен базовый 3D-поворот, то система ЧПУ отображает символ  для базового 3D-поворота в области индикации состояния. Система ЧПУ перемещает оси станка в соответствии с базовым 3D-поворотом.

### Сброс 3D-базового разворота



- ▶ Выберите функцию ощупывания: Нажмите программную клавишу **ЗАМЕР PL**
- ▶ Введите для всех углов 0.
- ▶ Нажмите программную клавишу **НАЗНАЧЕНИЕ ПОВОРОТА**
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**

## 16.10 Установка точек привязки при помощи контактного щупа (номер опции #17)

### Обзор



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может заблокировать установку точек привязки по отдельным осям.

При попытке установить точку привязки на заблокированной оси система ЧПУ в зависимости от настройки производителя станка отображает сообщение об ошибке.

Функции установки точки привязки на выровненной заготовке выбираются при помощи следующих программных клавиш:

Softkey	Функция	Страница
	Установка точки привязки по произвольной оси	714
	Установка угла в качестве точки привязки	715
	Установка центра окружности в качестве точки привязки	717
	Средняя ось в качестве точки привязки Установка средней оси в качестве точки привязки	720



При активной функции смещения нуля отсчета полученное значение опирается на активную точку привязки (при необходимости ручную точку привязки в режиме **Режим ручного управления**). В индикации положения смещение нуля отсчета пересчитывается.

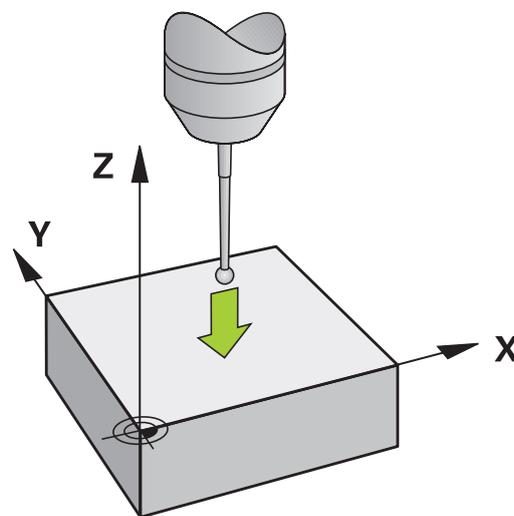
## Установка точки привязки на произвольной оси



HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.



- ▶ Выбрать функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ ПОЗИЦИИ**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи точки ощупывания
- ▶ При помощи программных клавиш выберите ось и направление ощупывания, например, ощупывание в направлении Z-
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ **Базовая точка:** введите заданную координату
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ВВОД КООРДИНАТ**  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**



## Угол в качестве точки привязки

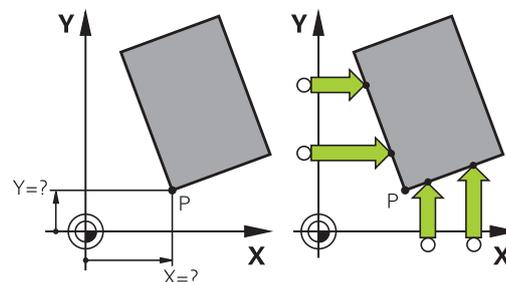


Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

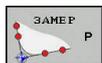
Наличие возможности компенсации зажатия детали под углом при помощи смещения (угол поворота стола) зависит от станка.



HEIDENHAIN берет на себя ответственность за функции циклов контактного щупа только в том случае, если используется измерительный щуп производства HEIDENHAIN.



Цикл измерения «Угол в качестве точки привязки» определяет угол и точку пересечения двух прямых.



- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ P**
- ▶ Переместите контактный щуп вблизи к первой точке касания на первой грани заготовки.
- ▶ Выберите направление ощупывания: выбор с помощью клавиши Softkey
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания на той же кромке
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Переместите контактный щуп вблизи к первой точке касания на второй грани заготовки.
- ▶ Выберите направление ощупывания: выбор с помощью клавиши Softkey
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания на той же кромке
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ **Базовая точка:** введите обе координаты точки привязки в окне меню
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ВВОД КООРДИНАТ**  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **END**



Вы также можете определить точку пересечения двух прямых по отверстиям или островам и задать ее в качестве точки привязки.

Кроме установки точки привязки, вы можете с помощью цикла также активировать базовый поворот или смещение. Кроме того, система ЧПУ имеет две программные клавиши, с помощью которых вы сможете выбрать, какую прямую вы будете при этом использовать.

С помощью программной клавиши **ROT 1** вы можете активировать угол первой прямой в качестве базового поворота или смещения, с помощью программной клавиши **ROT 2** – угол или смещение второй прямой.

При активации базового поворота система ЧПУ автоматически записывает позиции и базовый поворот в таблицу точек привязки.

При активации смещения система ЧПУ автоматически записывает позиции и смещение или только позиции в таблицу точек привязки.

## Центр окружности в качестве точки привязки

Центры отверстий, круглых карманов, полных цилиндров, цапф, круглых островов и т. п. можно назначать в качестве точек привязки.

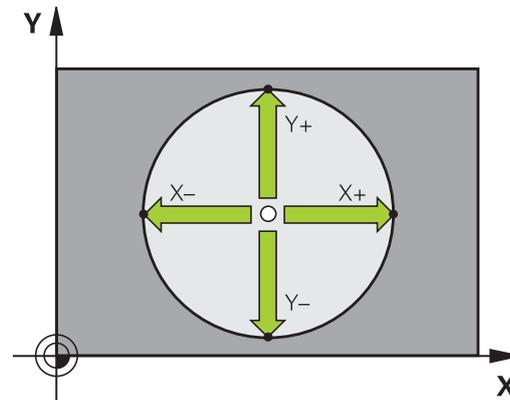
### Круглый карман:

Система ЧПУ ошупывает боковые поверхности кармана во всех четырех направлениях осей координат.

Для разорванных окружностей (дуг окружностей) направление ошупывания может быть выбрано произвольно.



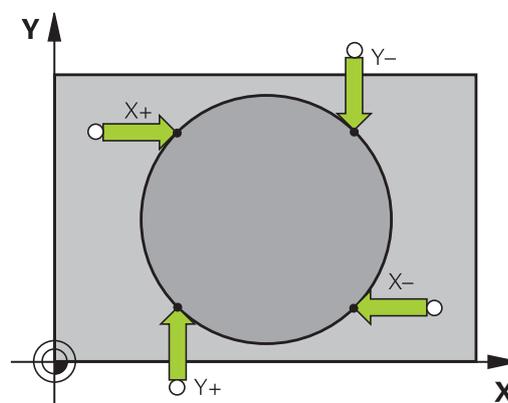
- ▶ Поместите наконечник щупа приблизительно в центр окружности
- ▶ Выберите функцию ошупывания, нажмите программную клавишу **ЗАМЕР СС**
- ▶ Нажмите программную клавишу с необходимым направлением ошупывания
- ▶ Ошупывание: нажмите клавишу **НС-старт**. Измерительный щуп выполнит ошупывание боковой поверхности отверстия в выбранном направлении. Повторите эти действия. Центр вы сможете рассчитать после третьей операции ошупывания (рекомендуется выполнять измерение по четырем контактными точкам)
- ▶ Завершите процедуру ошупывания, перейдите в меню результатов, нажмите программную клавишу **АНАЛИЗ**
- ▶ **Базовая точка:** в окне меню введите обе координаты центра окружности
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ВВОД КООРДИНАТ**  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ошупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ошупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**



Система ЧПУ может рассчитать внешнюю или внутреннюю окружность уже по трем точкам измерения, например в круговых сегментах. Более точные результаты можно получить, проведя измерение окружности по четырем точкам ошупывания. По возможности всегда выполняйте предварительное позиционирование щупа по центру.

**Наружная окружность:**

- ▶ Установите наконечник щупа вблизи первой точки ощупывания вне окружности
- ▶ Выберите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **ЗАМЕР СС**
- ▶ Нажмите программную клавишу с необходимым направлением ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**. Измерительный щуп выполнит ощупывание боковой поверхности отверстия в выбранном направлении. Повторите эти действия. Центр вы сможете рассчитать после третьей операции ощупывания (рекомендуется выполнять измерение по четырем контактными точкам)
- ▶ Завершите процедуру ощупывания, перейдите в меню результатов, нажмите программную клавишу **АНАЛИЗ**
- ▶ **Базовая точка:** введите координаты точки привязки
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ВВОД КООРДИНАТ**  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**



После ощупывания система ЧПУ отобразит текущие координаты центра окружности и ее радиус.

### Установка точки привязки по нескольким отверстиям / круглым островам

Функция ручного ощупывания **Круговой шаблон** является частью функции **Окружность**. Отдельные окружности могут быть измерены посредством ощупывания параллельно осям движения.

На второй панели программных клавиш находится программная клавиша **ЗАМЕР СС (Круговой шаблон)**, с помощью которой можно установить точку привязки через расположение нескольких отверстий или круглых островов. Вы можете установить точку привязки на пересечении двух или более измеряемых элементов.

### Установка точки привязки в точке пересечения нескольких отверстий:

- ▶ Выполните предварительное позиционирование измерительного щупа

Выберите функцию ощупывания **Круговой шаблон**

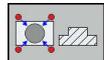


- ▶ Выберите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **ЗАМЕР СС**

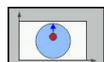


- ▶ Нажмите программную клавишу **ЗАМЕР СС (Круговой шаблон)**

Ощупывание круглого острова



- ▶ Остров должен быть измерен автоматически, нажмите программную клавишу **Остров**



- ▶ Введите или выберите через программную клавишу начальный угол

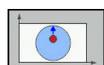


- ▶ Запуск ощупывания: нажмите клавишу **NC-старт**

Ощупывание отверстия



- ▶ Отверстие должно быть измерено автоматически, нажмите программную клавишу **Отверстие**



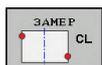
- ▶ Введите или выберите через программную клавишу начальный угол



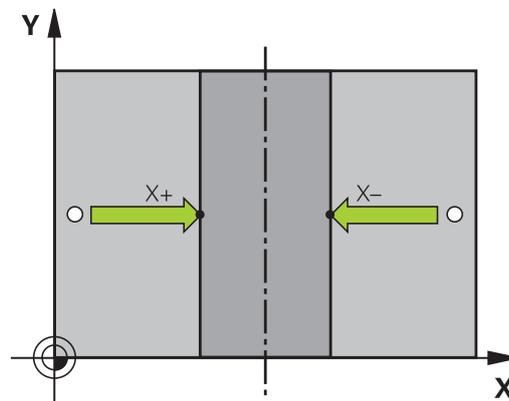
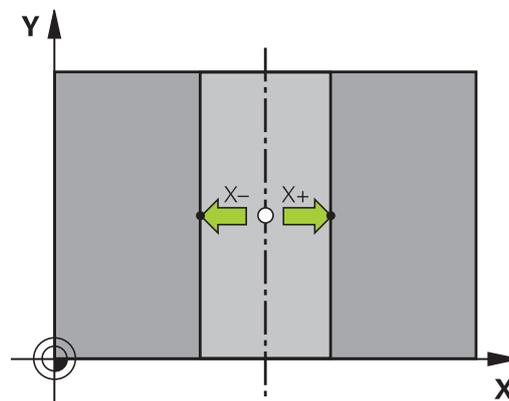
- ▶ Запуск ощупывания: нажмите клавишу **NC-старт**

- ▶ Повторите операцию для остальных элементов
- ▶ Завершите процедуру ощупывания, перейдите в меню результатов, нажмите программную клавишу **АНАЛИЗ**
- ▶ **Базовая точка:** в окне меню введите обе координаты центра окружности
- ▶ Подтвердите программной клавишей **ВВОД КООРДИНАТ**  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**

### Средняя ось в качестве точки привязки



- ▶ Выбор функции ощупывания: нажмите программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ CL**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи первой точки ощупывания
- ▶ Выберите направление ощупывания с помощью Softkey
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **НС-старт**
- ▶ **Базовая точка:** введите координату точки привязки в окне меню, подтвердите программной клавишей **НАЗНАЧ. ОП.ТОЧКИ** или запишите значение в таблицу  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов контактного щупа в таблицу нулевых точек", Стр. 696  
**Дополнительная информация:** "Запись результатов измерения из циклов ощупывания в таблицу точек привязки", Стр. 697
- ▶ Завершите функцию ощупывания, нажмите программную клавишу **КОНЕЦ**



После второй точки касания в меню анализа при необходимости можно изменить положение центральной оси и, таким образом, оси для установки точки привязки. При помощи программных клавиш выберите главную ось, вспомогательную ось или ось инструмента. Благодаря этому однажды рассчитанные позиции можно сохранить как для главной оси, так и для вспомогательной.

## Измерение заготовок с помощью трехмерного измерительного щупа

Вы можете использовать измерительный щуп в режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок** также для выполнения простых измерений детали. Для более сложных задач измерения предлагаются разнообразные программируемые циклы ощупывания.

**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов

С помощью трехмерного контактного щупа Вы можете определить:

- координаты позиции и на их основе
- размеры и углы заготовки

### Определение координаты позиции на выровненной заготовке



- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ POS**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи точки ощупывания
- ▶ Выберите направление ощупывания и одновременно ось, к которой должна относиться координата: нажмите соответствующую программную клавишу.
- ▶ Запустите процесс ощупывания: нажмите клавишу **NC-старт**

Система ЧПУ отобразит координату точки касания как точку привязки.

### Определение координаты угловой точки на плоскости обработки

Определение координат угловой точки.

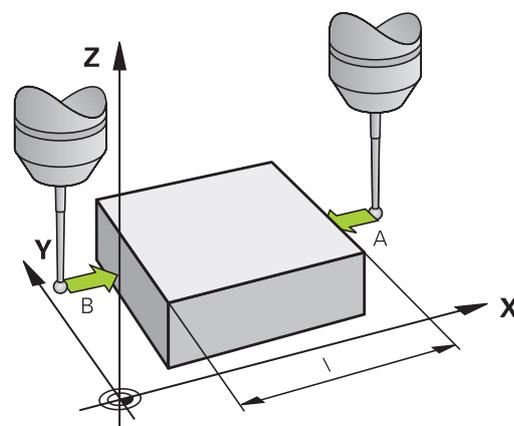
**Дополнительная информация:** "Угол в качестве точки привязки", Стр. 715

Система ЧПУ отобразит координаты измеренного угла как точку привязки.

### Определение размеров заготовки



- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ POS**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи первой точки ощупывания A
- ▶ Выберите направление ощупывания с помощью программной клавиши
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Запишите указанное в качестве точки привязки значение (только в том случае, если заданная ранее точка привязки остается неизменной)
- ▶ Точка привязки: введите **0**
- ▶ Прервите диалог: нажмите клавишу **END**
- ▶ Повторный выбор функции ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ POS**
- ▶ Установите измерительный щуп вблизи второй точки ощупывания B
- ▶ Выберите направление ощупывания с помощью программной клавиши: та же ось, но направление, противоположное тому, которое было задано при первом ощупывании.
- ▶ Ощупывание: нажмите клавишу **NC-старт**



В поле **Значение измерения** находится расстояние между двумя точками на оси координат.

### Снова назначьте для индикации позиции значения, действовавшие до измерения длины

- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ POS**
- ▶ Выполните повторное ощупывание в первой точке ощупывания
- ▶ Назначьте для точки привязки записанное значение
- ▶ Прервите диалог: нажмите клавишу **END**

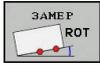
### Измерение угла

С помощью трехмерного измерительного щупа можно определить угол на плоскости обработки. Измеряется

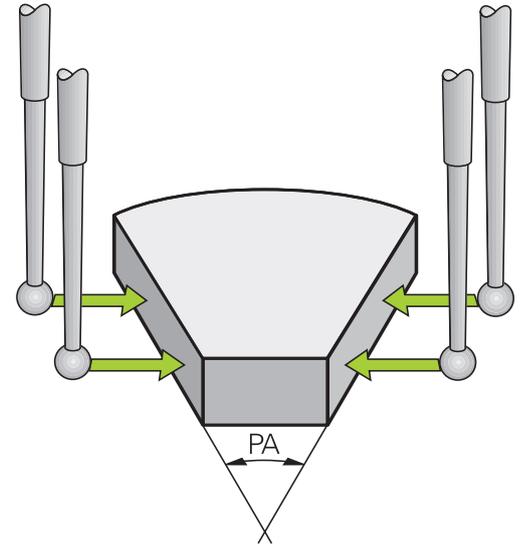
- угол между базовой осью и гранью заготовки или
- угол между двумя кромками

Значение измеренного угла не может быть более  $90^\circ$ .

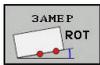
### Определение угла между базовой осью и гранью заготовки



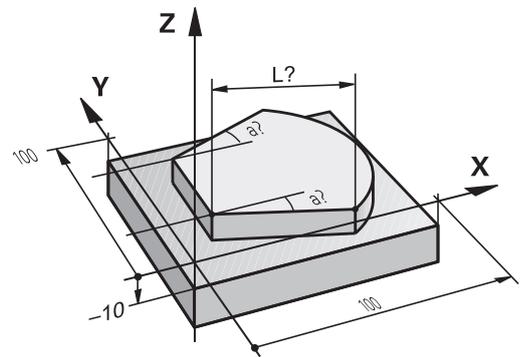
- ▶ Выберите функцию ощупывания: нажмите Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ ROT**
- ▶ Угол разворота: запишите указанный угол разворота, если впоследствии захотите восстановить выполненное ранее базовое вращение
- ▶ Выполните базовый разворот по стороне, используемой для сравнения  
**Дополнительная информация:**  
 "Компенсация смещения заготовки посредством трехмерного измерительного щупа (номер опции #17)", Стр. 705
- ▶ С помощью Softkey **ОЩУПЫВАНИЕ ROT** выведите индикацию угла между опорной осью угла и кромкой заготовки в качестве угла разворота
- ▶ Отмените базовый разворот или восстановите первоначальный базовый разворот
- ▶ Назначьте для угла разворота записанное значение



### Определение угла между двумя гранями заготовки



- ▶ Выбор функции ощупывания: нажмите программную клавишу **ОЩУПЫВАНИЕ ROT**
- ▶ Угол разворота: запишите указанный угол разворота, если впоследствии захотите восстановить выполненное ранее базовое вращение.
- ▶ Выполните базовый разворот по стороне, используемой для сравнения  
**Дополнительная информация:**  
 "Компенсация смещения заготовки посредством трехмерного измерительного щупа (номер опции #17)", Стр. 705
- ▶ Ощупывание второй стороны производится как же, как при ощупывании для базового разворота, но не задавайте для угла разворота значение, равное 0!
- ▶ С помощью программной клавиши **ОЩУПЫВАНИЕ ROT** отобразите угол PA между кромками заготовки как угол разворота
- ▶ Отмените базовый разворот или восстановите первоначальный базовый разворот: установите угол поворота на записанное значение



## 16.11 Наклон плоскости обработки (номер опции #8)

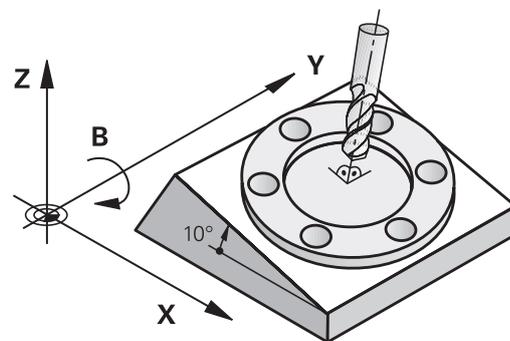
### Применение, принцип работы



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функции для **Наклон плоскости обработки** должны быть адаптированы производителем станка к конкретной системе ЧПУ и станку.

Производитель станка также устанавливает, как система ЧПУ интерпретирует запрограммированные в цикле углы: как координаты осей вращения (углы осей) или как угловые компоненты наклонной плоскости (пространственные углы).



Система ЧПУ поддерживает наклон плоскостей обработки на станках с поворотными головками и поворотными столами. Типичным примером применения, например, являются наклонные отверстия или контуры, расположенные в пространстве под наклоном. При этом плоскость обработки всегда наклоняется вокруг активной нулевой точки. Обычно процесс обработки программируется на главной плоскости (например, плоскости XY), но выполняется на той плоскости, которая была наклонена к главной плоскости.

Для наклона плоскости обработки в распоряжении имеется три функции:

- Ручной наклон при помощи программной клавиши **3D ROT** в режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок**  
**Дополнительная информация:** "Активация наклона в ручном режиме", Стр. 727
- Управляемый наклон, цикл **19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ** в программе обработки  
**Дополнительная информация:** Руководство пользователя по программированию циклов
- Управляемый наклон, функция **PLANE** в программе обработки  
**Дополнительная информация:** "Функция PLANE: наклон плоскости обработки (номер опции #8)", Стр. 569

Задача системы ЧПУ при наклоне рабочей плоскости заключается в преобразовании координат. При этом плоскость обработки всегда располагается перпендикулярно направлению оси инструмента.

При наклоне плоскости обработки система ЧПУ, как правило, различает два типа станков:

■ **Станок с поворотным столом**

- Вы должны поместить заготовку в требуемое положение обработки путем позиционирования поворотного стола, например, при помощи кадра L.
- Положение преобразуемой оси инструмента по отношению к системе координат станка **не изменяется**. Если оператор поворачивает стол, т. е. заготовку, например на 90°, система координат **не поворачивается** вместе с ним. Если в режиме работы **Режим ручного управления** будет нажата клавиша управления осями Z+, инструмент переместится в направлении Z+
- Система ЧПУ учитывает для расчета преобразованной системы координат только механически обусловленные смещения соответствующего поворотного стола, так называемые «трансляционные» участки

■ **Станок с поворотной головкой**

- Вы должны поместить заготовку в требуемое положение обработки путем позиционирования поворотного стола, например, при помощи кадра L
- Положение наклоненной (преобразованной) оси инструмента изменяется относительно системы координат станка: если оператор поворачивает головку станка, т. е. инструмент, например по оси B на +90°, система координат поворачивается вместе с ней. Если в режиме работы **Режим ручного управления** будет нажата клавиша управления осями Z+, инструмент переместится в направлении X+ системы координат станка
- Система ЧПУ учитывает для расчета активной системы координат только механически обусловленные смещения поворотной головки (так называемые трансляционные участки) и смещения, возникшие из-за наклона инструмента (трехмерная поправка на длину инструмента)



Система ЧПУ поддерживает функцию **Наклон плоскости обработки** только с помощью оси шпинделя Z.

### Индикация положения в наклонной системе

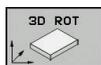
Указанные в поле состояния позиции (**ЗАДАННАЯ** и **ФАКТИЧЕСКАЯ**) относятся к наклонной системе координат.

При помощи опционального машинного параметра **CfgDisplayCoordSys** (№ 127501) можно выбрать систему координат, для которой индикация состояния будет отображать активное смещение нуля отсчета.

### Ограничения при наклоне плоскости обработки

- Функция **Присвоение фактической позиции** не допускается, если активна функция разворота плоскости обработки
- PLC-позиционирование (определяется производителем станков) не разрешено

## Активация наклона в ручном режиме



- ▶ Выбор наклона в ручном режиме: нажмите Softkey **3D ROT**



- ▶ Установите курсор с помощью клавиш со стрелками на пункт меню **Режим ручного управления**



- ▶ Активация разворота в ручном режиме: нажмите программную клавишу **АКТИВНЫЙ**

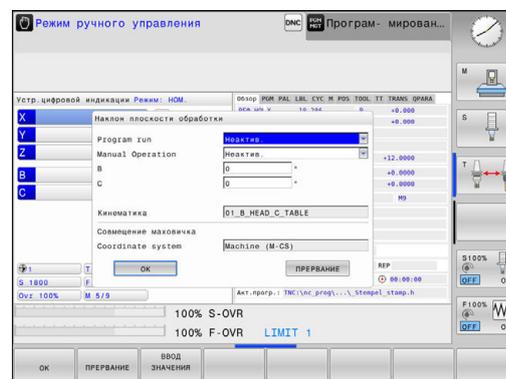


- ▶ Переместите курсор на желаемую ось вращения с помощью клавиш со стрелками

- ▶ Введите угол поворота



- ▶ Завершите ввод нажатием клавиши **END**



Если функция «Наклон плоскости обработки» активна, и система ЧПУ перемещает оси станка в соответствии с наклонными осями, в индикации состояния загорается символ



Если функция разворота плоскости обработки для режима работы **Отработка прог.** установлена в положение **Акт.**, то введенный в меню угол разворота действует с первого кадра программы обработки, предназначенной для выполнения. Если в программе обработки используется цикл **19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ** или функция **PLANE**, действуют определенные в них значения углов. Значения углов, записанные в меню, перезаписываются вызванными значениями.



Система ЧПУ использует следующие **типы преобразования** при развороте:

- **COORD ROT**
  - если до этого была отработана функция **PLANE** с **COORD ROT**
  - после **PLANE RESET**
  - при соответствующей конфигурации машинного параметра **CfgRotWorkPlane** (№ 201200) производителем станка
    - после запуска системы ЧПУ
    - после переключения кинематики
    - после отработки цикла **19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ**
- **TABLE ROT**
  - если до этого была отработана функция **PLANE** с **TABLE ROT**
  - при соответствующей конфигурации машинного параметра **CfgRotWorkPlane** (№ 201200) производителем станка
    - после запуска системы ЧПУ
    - после переключения кинематики
    - после отработки цикла **19 ПЛОСКОСТЬ ОБРАБОТКИ**



Если активна функция наклона при выключении системы ЧПУ, то после перезапуска система ЧПУ выполняет перемещение также в наклонной плоскости.

**Дополнительная информация:** "Пересечение референтной метки при наклонной плоскости обработки", Стр. 655

#### Деактивация наклона в ручном режиме

Для деактивации установите настройку в меню **Наклон плоскости обработки** для желаемых режимов работы в положение **Неактив**.

Даже если диалог **3D-ROT** в режиме работы **Режим ручного управления** установлен на **Акт.**, то сброс разворота плоскости обработки (**PLANE RESET**) действует корректно на активные базовые преобразования.

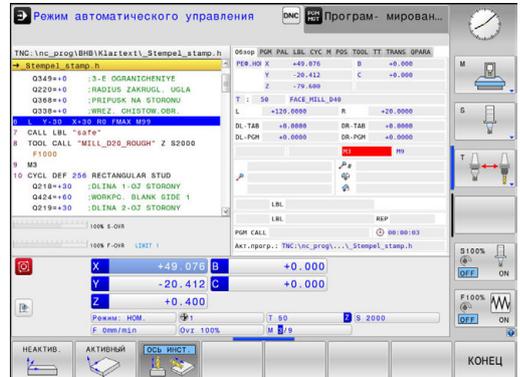
## Установка направления оси инструмента в качестве активного направления обработки



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!  
Эта функция активируется производителем станка.

С помощью этой функции в режимах работы **Режим ручного управления** и **Электронный маховичок** можно перемещать инструмент, используя клавиши направления осей или маховичок в направлении, указываемом осью инструмента в данный момент. Используйте эту функцию, если

- необходимо вывести инструмент из материала во время прерывания программы в 5-осевой программе в направлении оси инструмента
- необходимо выполнить обработку с помощью установленного инструмента, используя маховичок или внешние клавиши направления в режиме ручного управления



- ▶ Выберите разворот плоскости обработки в ручном режиме: нажмите программную клавишу **3D ROT**



- ▶ Установите курсор с помощью клавиш со стрелками на пункт меню **Режим ручного управления**



- ▶ Активируйте направление оси инструмента в качестве активного направления обработки: нажмите программную клавишу **Ось инструмента**



- ▶ Завершите ввод нажатием клавиши **END**

Для деактивации установите в меню разворота плоскости обработки настройку в пункте меню **Режим ручного управления** на неактивно.

Если функция перемещения в направлении оси инструмента активна, в индикации состояния включается символ

## Установка точки привязки в развёрнутой системе

После позиционирования оси вращения оператор назначает точку привязки так же, как при работе с ненаклоненной системой. Процедура работы ЧПУ при установке точки привязки зависит при этом от настройки опционального машинного параметра **chkTiltingAxes** (№ 204601):

**Дополнительная информация:** "Введение", Стр. 688



# 17

**Позиционирование с ручным вводом данных**

## 17.1 Программирование и обработка простой обработки

Для простых видов обработки или предварительного позиционирования инструмента предназначен режим работы **Позиц.с ручным вводом данных**. В нем вы можете, в зависимости от машинного параметра **programInputMode** (№ 101201), напрямую ввести и выполнить короткую программу в диалоге открытым текстом или в формате DIN/ISO. Программа хранится в памяти в файле \$MDI.

Помимо прочего, вы можете использовать следующие функции:

- Циклы
- Коррекция на радиус
- Повторение части программы
- Параметры Q

В режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных** можно активировать дополнительную индикацию состояния.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Однако во время определенных ручных действий система ЧПУ в некоторых случаях теряет действующие модальные программные данные, т. н. привязку к контексту. После утраты привязки к контексту могут возникать неожиданные и нежелательные перемещения. Во время последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Не выполняйте следующие действия:
  - Перемещение курсора на другой кадр
  - Переход через **GOTO** на другой кадр
  - Редактирование кадра программы
  - Изменение Q-параметра при помощи программной клавиши **Q INFO**
  - Смена режима работы
- ▶ Восстановите привязку к контексту путем повторения необходимых NC-кадров

## Позиционирование с ручным вводом данных



- ▶ Выберите режим работы **Позиц.с ручным вводом данных**
- ▶ Запрограммируйте желаемую доступную функцию



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Система ЧПУ отработает выделенный кадр программы.

### **Дополнительная информация:**

"Программирование и обработка простой обработки", Стр. 732



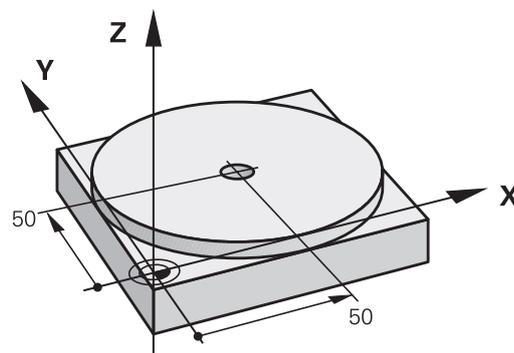
Указания по использованию и программированию:

- Следующие функции не доступны в режиме работы **Позиц.с ручным вводом данных**:
  - FK-программирование свободного контура
  - Вызов программы
    - **PGM CALL**
    - **SEL PGM**
    - **CALL SELECTED PGM**
  - Графика при программировании
  - Графика обработки программы
- При помощи программных клавиш **ВЫБРАТЬ БЛОК**, **БЛОК ВЫРЕЗАТЬ** и так далее вы можете повторно использовать части из других управляющих программ.  
**Дополнительная информация:** "Выделение, копирование, вырезание и вставка частей программы", Стр. 179
- При помощи программных клавиш **Q ПАРАМЕТРЫ СПИСОК** и **Q INFO** вы можете контролировать и изменять Q-параметры.  
**Дополнительная информация:** "Контроль и изменение Q-параметров", Стр. 400

**Пример**

В отдельной заготовке должно быть предусмотрено отверстие глубиной 20 мм. После зажима заготовки, выверки и назначения координат точки привязки нужно запрограммировать и проделать отверстие с помощью нескольких строк программы.

Сначала выполняется предпозиционирование инструмента с помощью кадров линейных перемещений над заготовкой и позиционирование на безопасное расстояние в 5 мм над отверстием. Затем выполняется отверстие с помощью цикла **200 СВЕРЛЕНИЕ**.



<b>0 BEGIN PGM \$MDI MM</b>	
<b>1 TOOL CALL 1 Z S2000</b>	Вызов инструмента: ось инструмента Z, Частота вращения шпинделя 2000 об/мин
<b>2 L Z+200 R0 FMAX</b>	Отвод инструмента (F MAX = ускоренный ход)
<b>3 L X+50 Y+50 R0 FMAX M3</b>	Позиционирование инструмента с F MAX над отверстием, включение шпинделя
<b>4 CYCL DEF 200 СВЕРЛЕНИЕ</b>	Задание цикла СВЕРЛЕНИЕ
Q200=5 ;BEZOPASN.RASSTOYANIE	Безопасное расстояние инструмента над отверстием
Q201=-20 ;GLUBINA	Глубина отверстия (знак числа=направление работы)
Q206=250 ;PODACHA NA WREZANJE	Подача при сверлении
Q202=5 ;GLUBINA WREZANJA	Глубина каждой подачи перед отводом
Q210=0 ;WYDER. WREMENI WWER.	Время выдержки после каждого выхода из материала в секундах
Q203=-10 ;KOORD. POVERHNOTI	Координата поверхности заготовки
Q204=20 ;2-YE BEZOP.RASSTOJ.	Безопасное расстояние инструмента над отверстием
Q211=0.2 ;WYDER. WREMENI WNIZU	Время выдержки на дне отверстия в секундах
Q395=0 ;KOORD. OTSCHETA GLUB	Глубина относительно вершины инструмента или цилиндрической части инструмента
<b>5 CYCL CALL</b>	Вызов цикла СВЕРЛЕНИЕ
<b>6 L Z+200 R0 FMAX M2</b>	Отвод инструмента
<b>7 END PGM \$MDI MM</b>	Конец программы

Функция линейного перемещения

Дополнительная информация: "Прямая L", Стр. 311

### Пример: компенсация наклона заготовки в станках с круглым столом

- ▶ Следует выполнить базовый поворот с помощью измерительного 3D-щупа  
**Дополнительная информация:** "Компенсация смещения заготовки посредством трехмерного измерительного щупа (номер опции #17)", Стр. 705
  - ▶ Запомните угол разворота и отмените базовый поворот
- |   |   |
|---|---|
|  | ▶ Выберите режим работы, нажмите клавишу <b>Позиц.с ручным вводом данных</b>                            |
|  | ▶ Выберите ось круглого стола, введите записанный угол поворота и подачу, например <b>L C+2.561 F50</b> |
|  |   |
|  | ▶ Завершите ввод  |
|  | ▶ Нажмите клавишу <b>NC-старт</b> : наклонное положение будет устранено поворотом круглого стола        |

### Сохранение программ из \$MDI

Файл \$MDI используется для коротких и временно нужных программ. Если программа, тем не менее, должна быть сохранена в памяти, то следует выполнить следующие действия:

- |   |  |
|---|--|
|  | ▶ Режим работы: нажмите клавишу <b>Программирование</b>        |
|  | ▶ Вызов управления файлами: нажать клавишу <b>PGM MGT</b> .    |
|  | ▶ Выделите файл <b>\$MDI</b>                                   |
|  | ▶ Копировать файл: нажмите программную клавишу <b>КОПИРОВ.</b> |

### ЦЕЛЕВОЙ ФАЙЛ =

- ▶ Введите имя, под которым будут сохранено текущее содержимое файла \$MDI, например, **Drilling**.
- |   |   |
|---|---|
|  | ▶ Нажмите программную клавишу <b>ОК</b>                                 |
|  | ▶ Выход из управления файлами: нажмите программную клавишу <b>КОНЕЦ</b> |

**Дополнительная информация:** "Копирование отдельного файла", Стр. 191



# 18

**Тест программы  
и отработка  
программы**

## 18.1 Графики (номер опции #20)

### Применение

В режимах работы **Отработка отд.блоков программы**, **Режим автоматического управления** и **Тест прогр.** система ЧПУ графически моделирует обработку.

Система ЧПУ выводит следующие виды отображения:

- Вид сверху
- Изображение в 3 плоскостях
- 3D-изображение



В режиме работы **Тест прогр.** дополнительно доступна линейная 3D-графика.

Графика соответствует изображению определенной детали, обрабатываемой цилиндрическим инструментом.

В случае активной таблицы инструментов система ЧПУ дополнительно учитывает записи в столбцах LCUTS, T-ANGLE и R2.

Система ЧПУ не отображает графику, если

- текущая программа не содержит действующего определения заготовки
- не выбрана ни одна программа
- при определении заготовки с помощью подпрограммы кадр BLK-FORM еще не отработан



Программы с 5-осевой или наклонной обработкой могут уменьшить скорость моделирования. Посредством меню MOD **Настройки графики** вы можете снизить **Качество графики** и тем самым повысить скорость моделирования.



При использовании TNC 620 с сенсорным управлением некоторые нажатия клавиш можно заменить на жесты.

**Дополнительная информация:** "Сенсорное управление", Стр. 135

### Графика без опции #20 **Advanced graphic features**

Без опции #20 в режимах работы **Отработка отд.блоков программы**, **Режим автоматического управления** и **Тест прогр.** недоступно отображение модели.

Программные клавиши **ПРОГРАММА + ГРАФИКА** и **ГРАФИКА** отображены серым цветом.

Линейная графика в режиме работы **Программирование** работает без опции номер #20.

## Настройка скорости выполнения теста программы



Последняя настроенная скорость остается активной до перерыва в электроснабжении. После включения системы управления скорость установлена на FMAX.

После запуска программы система ЧПУ отображает следующие программные клавиши, при помощи которых можно настроить скорость моделирования:

### Программ- ные клавиши

### Функции



Тестирование программы с той же скоростью, с которой она будет обрабатываться (с учетом запрограммированных подач)



Пошаговое увеличение скорости моделирования



Пошаговое уменьшение скорости моделирования



Выполнение тестирования с максимальной возможной скоростью (базовая настройка)

Вы можете настроить скорость моделирования и перед запуском выполнения программы:



- ▶ Выберите функции настройки скорости моделирования



- ▶ Выберите желаемую функцию при помощи клавиши Softkey, например, пошаговое увеличение скорости моделирования

## Обзор: виды

В режимах работы **Отработка отд.блоков программы**, **Режим автоматического управления** и **Тест прогр.** система ЧПУ отображает следующие программные клавиши:

Экранная клавиша	Вид
	Вид сверху
	Изображение в 3 плоскостях
	Трехмерное отображение



Расположение клавиш Softkey зависит от выбранного режима работы.

Режим **Тест прогр.** дополнительно предлагает следующие виды отображения:

Экранная клавиша	Вид
	Объемное изображение
	Объемное изображение и пути инструмента
	Траектории инструмента

## Ограничение во время выполнения программы

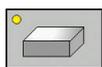


Если процессор системы ЧПУ перегружен вследствие выполнения комплексных задач обработки, моделирование может происходить с ошибками.

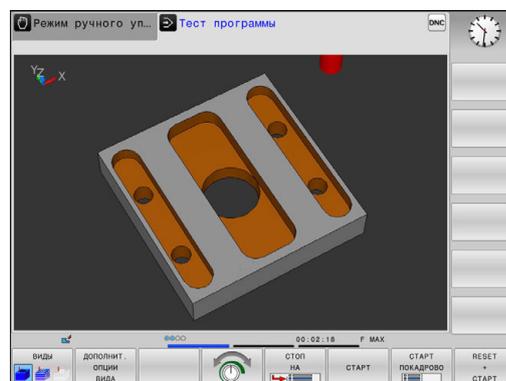
## Трехмерное изображение

С помощью трехмерного изображения высокого разрешения вы можете детально представить поверхность обрабатываемой заготовки. Благодаря виртуальному источнику света система ЧПУ создает реалистичное представление света и тени.

Выбор трехмерного изображения:



- ▶ Нажмите программную клавишу 3D-графика



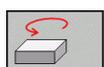
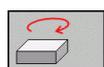
### Поворот, масштабирование и смещение трехмерной модели



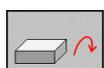
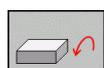
- ▶ Выберите функции для поворота и масштабирования
- > Система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши.

#### Программные клавиши

#### Функция



Поворот изображения по вертикальной оси с шагом 5°



Поворот изображения по горизонтальной оси с шагом 5°



Пошаговое увеличение изображения



Пошаговое уменьшение изображения



Вернуть вид к исходному размеру и угловому положению



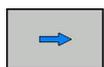
- ▶ Переключите панель программных клавиш дальше

#### Программные клавиши

#### Функция



Смещение изображения вверх и вниз



Смещение изображения влево и вправо



Вернуть вид к исходной позиции и угловому положению

Отображение графики также можно изменить с помощью мыши. В вашем распоряжении находятся следующие функции:

- ▶ Трехмерное вращение изображаемой модели: перемещайте мышь, удерживая нажатой ее правую клавишу. При одновременном нажатии клавиши Shift, можно повернуть модель только горизонтально или вертикально
- ▶ Для перемещения представленной модели перемещайте мышь, удерживая нажатой ее среднюю клавишу или колесико. При одновременном нажатии клавиши Shift, можно переместить модель только горизонтально или вертикально
- ▶ Для увеличения определенной области выберите область, удерживая нажатой левую клавишу мыши.
- > После того как левая кнопка мыши будет отпущена, система ЧПУ увеличит выделенную область.

- ▶ Для быстрого увеличения или уменьшения любой области покрутить колесико мыши вперед или назад.
- ▶ Для возврата в стандартный вид, удерживая нажатой клавишу смены регистра (Shift), дважды нажать правую кнопку мыши. Если нажимать только правую клавишу мыши, не нажимая Shift, угол вращения сохранится

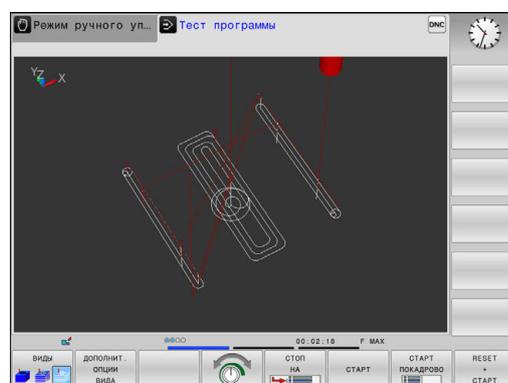
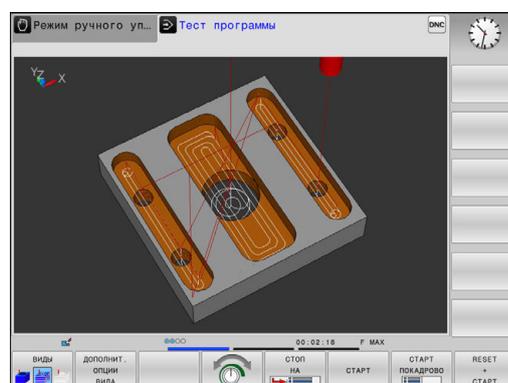
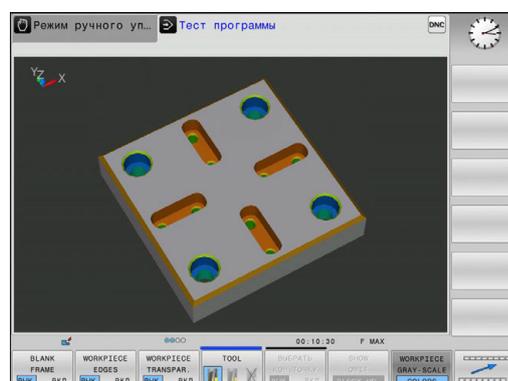
### Трехмерное изображение в режиме теста программы

Режим **Тест прог.** дополнительно предлагает следующие виды отображения:

Программ-ные клавиши	Функция
	Объемное изображение
	Объемное изображение и пути инструмента
	Пути инструмента

Режим **Тест прог.** дополнительно предлагает следующие функции:

Программ-ные клавиши	Функция
	Вызов рамок заготовки
	Выделение граней детали в 3D-модели
	Показ заготовки прозрачной
	Показ конечных точек путей инструмента
	Показ номеров кадров путей инструмента
	Показать заготовки цветной
	Сброс объемной модели
	Сброс траекторий инструмента
	Показать траектории на ускоренном ходу
	Активировать измерение Если активно измерение, система ЧПУ показывает приблизительные координаты соответствующей точки, на которую наводит-ся курсор мыши в изображении модели.



Система ЧПУ сохраняет состояние программной клавиши также после сбоя электроснабжения:

- Перемещения на ускоренном ходу
- Грани заготовки
- Края детали

- Прозрачная деталь
- Деталь в цвете



Указания по использованию:

- Объем предоставленных функций зависит от настроенного качества модели. Качество модели выбирается в MOD-функции **Настройки графики**.
- При помощи параметров станка **clearPathAtBlk** (№ 124203) можно задать, будут ли траектории инструментов в режиме **Тест прогр.** в новой форме BLK удаляться.
- Если постпроцессор выводит точки с ошибками, то при обработке на детали появятся следы. В целях своевременного распознавания таких следов (перед обработкой) можно проверить внешнюю NC-программу на наличие ошибок путем отображения траекторий инструмента.
- Для быстрого распознавания деталей отображенных траекторий инструментов имеется высокопроизводительная функция масштабирования.
- Перемещения на ускоренном ходу система ЧПУ отображает красным цветом.

## Вид сверху

Выбор вида сверху в режиме работы **Тест прогр.**:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ОПЦИИ ВИДА**



- ▶ Нажмите программную клавишу **Вид сверху**

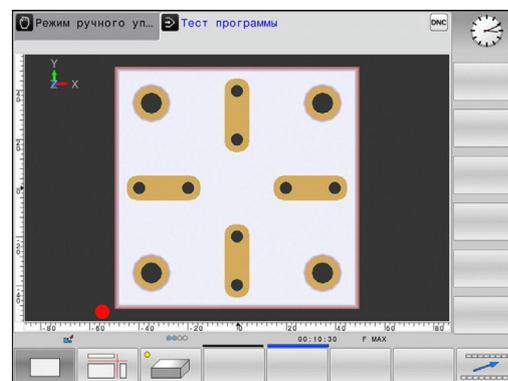
Выберите вид сверху в режимах работы **Отработка отд.блоков программы** и **Режим автоматического управления**:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ГРАФИКА**



- ▶ Нажмите программную клавишу **Вид сверху**



## Изображение в 3 плоскостях

На рисунке показаны три плоскости сечения и одна 3D-модель, как на техническом чертеже.

Выбор отображения в 3 проекциях в режиме работы **Тест прогр.**:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ДОПОЛНИТ. ОПЦИИ ВИДА**



- ▶ Нажмите программную клавишу **Отображение в 3 плоскостях**

Выбор отображения в 3 плоскостях в режимах работы **Отработка отд. блоков программы** и **Режим автоматического управления**.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ГРАФИКА**

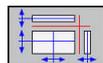


- ▶ Нажмите программную клавишу **Отображение в 3 плоскостях**

## Перемещение плоскостей сечения

Базовая настройка плоскости сечения выбрана так, что на плоскости обработки она находится в центре заготовки, а по оси инструмента — на верхней кромке заготовки.

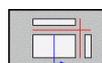
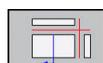
Смещение плоскости сечения выполняется следующим образом:



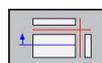
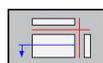
- ▶ Нажмите программную клавишу **Смещение плоскости сечения**
- ▶ Система ЧПУ отобразит следующие программные клавиши:

### Программные клавиши

### Функция



Сместите вертикальную плоскость сечения вправо или влево

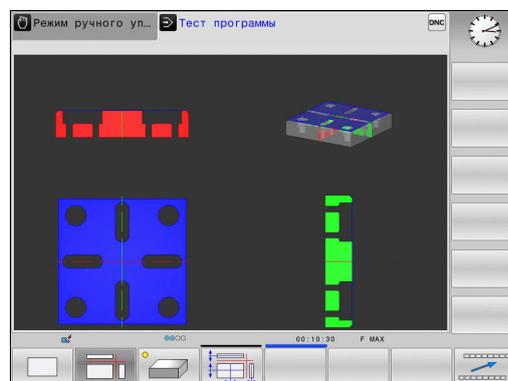


Сместите вертикальную плоскость сечения вперед или назад



Сместите горизонтальную плоскость сечения вверх или вниз

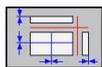
Положение плоскости сечения отображается во время перемещения на 3D-модели. Смещение остается активным, даже если активируется новая заготовка.



### Сброс плоскостей сечения

Смещенная плоскость сечения остается активной даже в случае новой заготовки. При перезапуске системы ЧПУ плоскость сечения автоматически сбрасывается.

Плоскость сечения можно вернуть в исходное положение также вручную:



- ▶ Нажмите программную клавишу  
**Сброс плоскостей сечения**

### Воспроизведение графического моделирования

Графическое моделирование программы обработки можно проводить так часто, как это необходимо. Для этого можно восстановить предыдущее изображение заготовки.

#### Экранная клавиша

#### Функция



Показать необработанную заготовку в режимах работы **Отработка отд.блоков программы** и **Режим автоматического управления**. Режим автоматического управления.



Показать необработанную заготовку в режиме работы **Тест прогр.**: **Тест прогр.**

### Изображение инструмента

Независимо от режима работы можно задать отображение инструмента во время моделирования.

#### Экранная клавиша

#### Функция



**Режим автоматического управления / Отработка отд.блоков программы**



**Тест прогр.**

Система ЧПУ отображает инструмент различным цветом:

- красный: инструмент в зацеплении
- синий: инструмент выведен из материала

## Определение времени обработки

### Время обработки в режиме Тест программы

Управление выполняет расчет времени движений инструмента и отображает это время в качестве времени обработки в тесте программы. При этом управление учитывает движения подачи и время выдержки.

Время, рассчитанное системой ЧПУ, только условно подходит для расчета времени производства, поскольку не учитывает расход времени, зависящий от станка (например, на замену инструмента).

### Время отработки в режимах работы станка

Индикация времени с момента запуска программы до конца программы. При прерывании время останавливается.

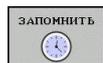
### Выбор функции секундомера



- ▶ Переключайте панель программных клавиш до тех пор, пока не появится программная клавиша для выбора функций секундомера



- ▶ Выберите функции секундомера



- ▶ Выберите необходимую функцию при помощи программной клавиши, например, сохранить показанное время

### Экранная клавиша

### Функции секундомера



Сохранение отображаемого времени



Отображение суммы сохраненного в памяти и отображаемого времени



Сброс отображаемого времени

## 18.2 Отображение заготовки в рабочем пространстве (номер опции #20)

### Применение

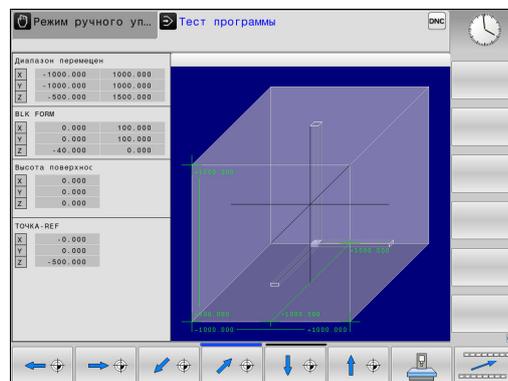
В режиме работы **Тест программы** можно проверить положение заготовки и точку привязки в рабочей зоне станка при помощи графики. Графика отображает точку привязки, заданную в NC-программе при помощи цикла 247. Если вы не задали точку привязки в NC-программе, на графике отобразится точка привязки, активная на станке.

Вы можете активировать контроль рабочей зоны в режиме работы **Тест программы**: нажмите программную клавишу **ЗАГАТОВКА В РАБОЧЕМ ПРОСТРАН.** С помощью программной клавиши **Контроль кон.вык.ПО** функцию можно активировать или деактивировать.

Следующий прозрачный параллелепипед изображает заготовку, размеры которой находятся в таблице **BLK FORM**. Система ЧПУ считывает размеры из определения заготовки, заданного в выбранной программе.

Местонахождение заготовки в пределах рабочей зоны в обычных условиях несущественно для теста программы. Если вы активируете контроль рабочей зоны, то следует так сместить заготовку «графически», чтобы она размещалась в пределах рабочей зоны. Используйте для этого программные клавиши, приведенные в таблице.

Кроме того, вы можете активировать действующую точку привязки для режима работы **Тест программы**.



Клавиши Softkey	Функция
 	Смещение заготовки в положительном/отрицательном направлении по оси X
 	Смещение заготовки в положительном/отрицательном направлении по оси Y
 	Смещение заготовки в положительном/отрицательном направлении по оси Z
	Отобразить заготовку относительно заданной точки привязки
	Индикация активного диапазона перемещения
	Здесь отображаются и могут быть выбраны сконфигурированные производителем станка диапазоны перемещения
	Включение или выключение функции контроля
	Показать нулевую точку станка



Указания по использованию:

- При использовании **BLK FORM CYLINDER** в рабочей зоне в качестве заготовки отображается параллелепипед.
- При использовании **BLK FORM ROTATION** в рабочей зоне не отображается никакая заготовка

## 18.3 Функции индикации программы

### Обзор

В режимах работы **Отраб.отд.бл. программы** и **Режим авт. управления** система ЧПУ отображает программные клавиши, с помощью которых NC-программу можно отображать постранично:

---

#### Программная клавиша      функции

---

	Переход в NC-программе на предыдущую экранную страницу
	Переход в NC-программе на следующую экранную страницу
	Переход к началу программы
	Переход к концу программы

## 18.4 Тестирование программы

### Применение

В режиме работы **Тест программы** моделируется отработка NC-программ и частей программ для того, чтобы уменьшить количество ошибок программирования при выполнении программы. Система ЧПУ помогает вам при поиске:

- геометрических несоответствий
- недостающие данные
- невыполнимые переходы
- нарушений рабочего пространства
- применения заблокированных инструментов

Дополнительно можно пользоваться следующими функциями:

- покадровое выполнение теста программы
- прерывание теста в любом кадре
- пропуск кадров
- функции для графического изображения
- определение времени обработки
- дополнительная индикация состояния

### Учитывайте при тестировании программы

В случае заготовок прямоугольной формы система ЧПУ запускает тест программы после вызова инструмента со следующей позиции:

- В плоскости обработки в центре заданной **BLK FORM**
- По оси инструмента на 1 мм выше определенной в **BLK FORM** точки **MAX**

В случае осесимметричных заготовок система ЧПУ запускает тест программы после вызова инструмента со следующей позиции:

- На плоскости обработки в позиции  $X=0$ ,  $Y=0$
- На оси инструмента 1 мм над заданной заготовкой

## УКАЗАНИЕ

### Осторожно, опасность столкновения!

Система ЧПУ учитывает в режиме **Тест программы** не все перемещения осей станка, например, позиционирование PLC и движения макросов смены инструмента и M-функций. Вследствие этого безошибочно выполненный тест может отличаться от дальнейшей обработки. Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Протестируйте NC-программу в следующей позиции обработки (**ЗАГАТОВКА В РАБОЧЕМ ПРОСТРАН.**)
- ▶ Запрограммируйте безопасную промежуточную позицию после смены инструмента и перед выполнением предварительного позиционирования
- ▶ Тестировать NC-программу в режиме **Отработка отд. блоков программы** следует с осторожностью



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Кроме того, для режима работы **Тест прогр.** производитель станка также может определить макрос смены инструмента, который точно моделирует процедуру работы станка.

Часто производитель станка изменяет при этом смоделированную позицию смены инструмента.

## Выполнение теста программы



Для теста программы нужно активировать таблицу инструментов (статус S). Для этого в режиме работы **Тест прогр.** следует выбрать нужную таблицу инструментов, используя управление файлами.

Для теста программы можно выбрать любую таблицу точек привязки (статус S).

В строке 0 временно загружаемой таблицы точек привязки после **СБРОС + ПУСК** автоматически устанавливается активная в данный момент точка привязки из **Preset.PR** (отработка). Строка 0 при запуске теста программы остается выбранной до тех пор, пока в NC-программе не будет определена другая точка привязки. Все точки привязки из строк > 0 система ЧПУ считывает из выбранной таблицы точек привязки теста программы.

С помощью функции **ЗАГАТОВКА В РАБОЧЕМ ПРОСТРАН.** активируется контроль рабочей зоны для теста программы.

**Дополнительная информация:** "Отображение заготовки в рабочем пространстве (номер опции #20)", Стр. 749



- ▶ Режим работы: нажмите клавишу **Тест прогр.**



- ▶ Управление файлами: с помощью клавиши **PGM MGT** вызовите управление файлами и выберите файл для тестирования

TNC отобразит следующие программные клавиши:

Программная клавиша	Функции
	Сброс заготовки, прежних данных инструмента и тестирование всей программы
	Тестирование всей программы
	Тест каждого кадра программы по отдельности
	Выполнение <b>Тест прогр.</b> до кадра N
	Остановить тест программы (эта программная клавиша отображается только в том случае, если оператор запустил тест программы)

Оператор может в любое время, даже в циклах обработки, прервать тест программы, а затем его продолжить. Для того чтобы не потерять возможность продолжить тест, нельзя выполнять следующие операции:

- выбирать другой кадр с помощью клавиш со стрелками или клавиши **GOTO**
- производить изменения в программе
- выбирать новую программу

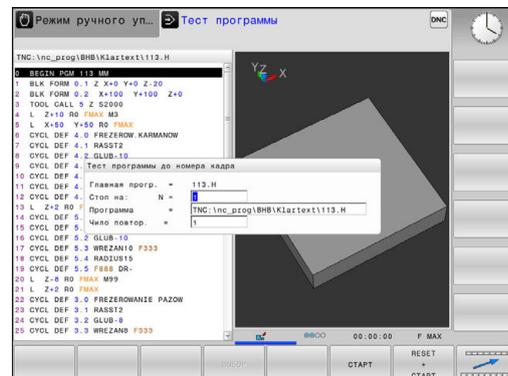
## Выполнение Тест прогр. до определенного кадра

При использовании **СТОП НА** система ЧПУ выполняет **Тест прогр.** только до кадра с номером **N**.

Для того чтобы остановить **Тест прогр.** на выбранном кадре, выполните следующее:



- ▶ Нажмите программную клавишу **СТОП НА**
- ▶ **Стоп на: N** = введите номер кадра, по достижении которого моделирование должно быть остановлено
- ▶ **Программа** = введите имя программы, содержащей кадр с выбранным номером
- ▶ Система ЧПУ отобразит имя выбранной программы.
- ▶ Если останов находится в программе, вызываемой через **PGM CALL**, то укажите имя этой программы
- ▶ **Чило повтор.** = введите количество повторов, которые должны быть выполнены, в случае, если **N** находится в повторяющейся части программы.  
По умолчанию 1: система ЧПУ останавливается перед моделированием **N**



## Возможности в остановленном состоянии

Когда вы прерываете **Тест прогр.** при помощи функции **СТОП НА**, то вы имеете следующие возможности в остановленном состоянии:

- Включать или выключать **пропуск кадров**
- Включать или выключать **опциональный останов программы**
- Изменять разрешение графики и модели
- Изменять управляющую программу в режиме работы **Программирование**

Если вы изменяете программу в режиме работы

**Программирование**, то учитывайте следующее поведение при моделировании:

- Изменения до позиции остановки: симуляция начнётся сначала
- Изменения после позиции остановки: возможно позиционирование на точку прерывания при помощи **GOTO**

## 18.5 Выполнение программы

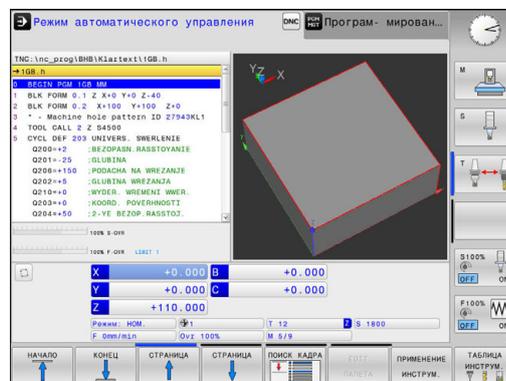
### Применение

В режиме работы **Режим автоматического управления** система ЧПУ непрерывно обрабатывает программу обработки до конца программы или до запрограммированного прерывания.

В режиме работы **Отработка отд.блоков программы** система ЧПУ обрабатывает каждый кадр по отдельности после нажатия клавиши **NC-старт**. В циклах образцов отверстий и **CYCL CALL** **PAT** управление останавливается после каждой точки.

Следующие функции ЧПУ вы можете использовать в режимах работы **Отработка отд.блоков программы** и **Режим автоматического управления**:

- Прерывание выполнения программы
- Выполнение программы с определенного кадра
- Пропуск кадров
- Редактирование таблицы инструментов TOOL.T
- Контроль и изменение Q-параметров
- Наложение позиционирования маховичком
- Функции для графического изображения
- Дополнительная индикация состояния



## Выполнение программы обработки

### Подготовка

- 1 Зажим заготовки на столе станка
- 2 Назначение координат точки привязки
- 3 Выберите необходимые таблицы и файлы палет (статус M)
- 4 Выбор программы обработки (статус M)



Указания по использованию:

- Подачу и частоту вращения шпинделя можно изменить с помощью потенциометров.
- Вы можете при помощи программной клавиши **FMAX** уменьшить скорость подачи. Уменьшение действительно для всех движений подач и перемещений на ускоренном ходу также после перезапуска системы ЧПУ.

### выполнение программы в автоматическом режиме

- ▶ Запустите программу обработки при помощи клавиши **NC-старт**

### Покадровое выполнение программы

- ▶ Каждый кадр программы обработки запускается отдельно с помощью клавиши **NC-старт**

## Приостановка обработки, останов или прерывание

Существуют разные варианты остановки выполнения программы:

- Приостановка выполнения программы, например при помощи дополнительной функции **M0**
- Останов выполнения программы, например, при помощи клавиши **NC-стоп**
- Прерывание выполнения программы, например, при помощи клавиши **NC-стоп** в сочетании с программной клавишей **ВНУТР. СТОП**
- Завершение отработки программы, например при помощи дополнительной функции **M2** или **M30**

Текущее состояние отработки программы система ЧПУ показывает в индикации статуса.

**Дополнительная информация:** "Общая индикация состояния", Стр. 101

Прерванная и завершенная отработка программы отличается от остановленного состояния тем, что прерванная отработка программы позволяет выполнить следующие действия:

- Выбрать режим работы
- Проверять и изменять Q-параметры при помощи функции **Q-инфо**
- Изменить настройку для запрограммированного опционального прерывания через **M1**
- Изменить настройку для запрограммированного пропуска кадров программы с символом **/**



В случае серьезных ошибок система ЧПУ автоматически прерывает выполнение программы, например, при вызове цикла при остановленном шпинделе.

### Программно-управляемое прерывание

Прерывания можно задать напрямую в NC-программе. Система ЧПУ прерывает выполнение программы в кадре, содержащем следующие данные:

- Программируемый останов **СТОП** (с дополнительной функцией или без нее)
- Программируемый останов **М0**
- Условный останов **М1**

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Однако во время определенных ручных действий система ЧПУ в некоторых случаях теряет действующие модальные программные данные, т. н. привязку к контексту. После утраты привязки к контексту могут возникать неожиданные и нежелательные перемещения. Во время последующей обработки существует опасность столкновения!

- ▶ Не выполняйте следующие действия:
  - Перемещение курсора на другой кадр
  - Переход через **GOTO** на другой кадр
  - Редактирование кадра программы
  - Изменение Q-параметра при помощи программной клавиши **Q INFO**
  - Смена режима работы
- ▶ Восстановите привязку к контексту путем повторения необходимых NC-кадров



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Дополнительная функция **М6** может в некоторых случаях приводить к прерываниям выполнения программы. Поведение дополнительной функции определяется производителем станка.

### Ручная приостановка выполнения программы

Во время выполнения программы обработки в режиме работы **Режим автоматического управления** выберите режим работы **Отработка отд. блоков программы**. Система ЧПУ приостановит обработку после отработки текущего кадра обработки.

#### Останов обработки

- ▶ Нажмите клавишу **NC-стоп**



- > Система ЧПУ не закончит текущий кадр программы.
- > Система ЧПУ покажет в строке статуса символ для остановленного состояния
- > Действия, такие как смена режима работы, не возможны
- > Запуск продолжения отработки программы возможен, нажатием клавиши **NC-старт**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВНУТР. СТОП**



- > Система ЧПУ на короткое время покажет в строке статуса символ для отмены программы



- > Система ЧПУ покажет в строке статуса символ для остановленного, неактивного состояния
- > Действия, такие как, смена режима работы, теперь снова возможны

## Перемещение осей станка во время прерывания

Вы можете перемещать оси станка во время прерывания обработки так же, как и в режиме работы **Режим ручного управления**.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

В процессе прерывания выполнения программы оси могут перемещаться вручную, например, для вывода инструмента из отверстия. Если на момент прерывания активна функция **Наклон плоскости обработки**, становится доступна программная клавиша **3D-ROT**. При помощи программной клавиши **3D-ROT** можно деактивировать наклоненную плоскость обработки или ограничить ручное перемещение только активной осью инструмента. При неправильной настройке **3D-ROT** существует опасность столкновения!

- ▶ Предпочтительно использовать функцию **ОСЬ ИНСТ.**
- ▶ Используйте незначительную подачу

#### Изменение точки привязки во время останова

Если Вы во время останова измените активную точку привязки, то повторный запуск отработки программы возможен только при помощи **GOTO** или поиска кадра в место останова.

#### Пример использования: Вывод шпинделя из материала после поломки инструмента

- ▶ Прерывание обработки
- ▶ Активируйте клавиши направления осей: нажмите программную клавишу **РУЧНОЕ ПЕРЕМЕЩ.**
- ▶ Перемещайте оси станка с помощью клавиш направления осей



При работе с некоторыми станками после нажатия программной клавиши **РУЧНОЕ ПЕРЕМЕЩ.** вы должны нажать клавишу **НС-старт** для активации клавиш направления осей. Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

## Продолжение выполнения программы после прерывания

При прерывании выполнения программы система ЧПУ сохраняет в памяти следующие данные:

- последний вызванный инструмент
- активные преобразования координат (например, смещение нуля отсчета, вращение, зеркальное отражение)
- координаты последнего определенного центра окружности

Хранящиеся в памяти данные используются для повторного подвода к контуру после ручного перемещения осей станка во время останова (программная клавиша **НАЕЗД ПОЗИЦИИ**).



Указания по использованию:

- Сохраненные данные остаются активными до сброса, например в результате выбора программы.
- Если вы прерываете программу при помощи программной клавиши **ВНУТР. СТОП**, то вы должны запустить обработку сначала или использовать функцию **ПОИСК КАДРА**.
- Если отработка программы прерывается при повторе части программы или при выполнении подпрограммы, повторный подвод к месту прерывания должен производиться с помощью функции **ПОИСК КАДРА**.
- Поиск кадра при циклах обработки всегда осуществляется с начала цикла. Если выполнение программы прерывается во время цикла обработки, система ЧПУ повторит после поиска кадра уже выполненные этапы обработки.

## Продолжение отработки программы с помощью клавиши **NC-Старт**

После прерывания можно продолжить выполнение программы при помощи внешней кнопки **START**, если отработка программы была приостановлена следующим способом:

- Нажата клавиша **NC-стоп**
- Запрограммированным прерыванием

## Продолжение выполнения программы после ошибки

При удаляемом сообщении об ошибке:

- ▶ устраните причину ошибки
- ▶ сбросьте сообщение об ошибке на дисплее: нажмите клавишу **CE**
- ▶ перезапустите программу или продолжите выполнение программы с того места, в котором оно было прервано

## Выход из материала после сбоя электропитания



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Режим работы **Выход из материала** конфигурируется и активируется производителем станка.

С помощью режима **выход из материала** можно выполнять отвод инструмента после сбоя электропитания.

Если вы перед перебоем в электроснабжении активировали ограничение подачи, то оно остается активным. Ограничение подачи можно деактивировать при помощи программной клавиши **ОТМЕНИТЬ ОГРАНИЧ. ПОДАЧИ**.

Режим работы **Выход из материала** доступен для выбора в следующих состояниях:

- Перерыв в электроснабжении
- Управляющее напряжение для реле отсутствует
- Пересечение референтных меток

Режим **Выход из материала** предлагает следующие режимы перемещения:

Режим	Функция
Оси станка	Перемещения всех осей в станочной системе координат
Наклонная система координат	Перемещения всех осей в активной системе координат Действующие параметры: позиция поворотных осей
Ось инструмента	Перемещения оси инструмента в активной системе координат
Резьба	Перемещения оси инструмента в активной системе координат с компенсационным перемещением шпинделя Действующие параметры: шаг резьбы и направление вращения



Если в системе ЧПУ разрешена функция **Наклон плоскости обработки** (опция № 8), дополнительно также доступен режим перемещения **развёрнутая система**.

Система ЧПУ автоматически выбирает режим перемещения и относящиеся к нему параметры. Если режим перемещения или параметры предварительно выбраны неверно, можно установить их вручную.

### УКАЗАНИЕ

#### **Внимание, опасность повреждения инструмента и заготовки!**

Сбой электроснабжения в ходе обработки может привести к неконтролируемым рывкам или торможению осей. Если перед сбоем электропитания инструмент находился в зацеплении, то после перезапуска системы ЧПУ могут возникнуть затруднения с привязкой осей. Для осей без привязки система ЧПУ применяет последние сохраненные значения осей в качестве текущей позиции, которая может отличаться от фактической позиции. Поэтому последующие перемещения не совпадают с движениями перед сбоем электропитания. Если при выполнении перемещения инструмент продолжает находиться в зацеплении, то в результате напряжений могут возникнуть повреждения инструмента или детали.

- ▶ Используйте незначительную подачу
- ▶ В случае осей, не имеющих привязки, необходимо помнить, что контроль диапазона перемещения недоступен.

### Пример

Когда обрабатывался цикл резьбонарезания на наклонной плоскости обработки, произошел сбой электропитания. Вы должны вывести метчик из материала.

- ▶ Включите напряжение питания системы ЧПУ и станка.
- > Система ЧПУ запускает операционную систему. Эта операция может занять несколько минут.
- > Затем в заглавной строке дисплея ЧПУ отобразится диалоговое окно **Прерывание питания**.



- ▶ Активируйте режим **Выход из материала**: нажмите программную клавишу **ОТВОД**
- > Система ЧПУ отобразит сообщение **Выбор отвода**.



- ▶ Квитируйте сообщение о прерывании питания: нажмите клавишу **CE**
- > Система ЧПУ транслирует PLC-программу.



- ▶ Включите управляющее напряжение.
- > Система ЧПУ проверяет функционирование аварийного выключателя. Если хотя бы одна ось не привязана, вы должны сравнить отображаемые значения позиций с фактическими значениями осей и подтвердить соответствие; при необходимости следовать указаниям диалоговых окон.

- ▶ Проверьте предварительно выбранный режим перемещения, при необходимости выберите **РЕЗЬБА**
- ▶ Проверьте предварительно выбранный шаг резьбы, при необходимости введите шаг резьбы
- ▶ Проверьте направление резьбы, при необходимости выберите направление резьбы  
Правая резьба: шпиндель вращается по часовой стрелке при входе в заготовку, но против часовой стрелки при выходе. Левая резьба: шпиндель вращается против часовой стрелки при входе в заготовку, но по часовой стрелке при выходе



- ▶ Активация выхода из материала: нажмите программную клавишу **ОТВОД**

- ▶ Выход из материала: с помощью клавиш направления осей или электронного маховичка выведите инструмент из материала  
Кнопка оси Z+: Выход из заготовки  
Кнопка оси Z-: Вход в заготовку



- ▶ Завершение выхода из материала: вернитесь на исходный уровень программных клавиш

ЗАВЕРШИТЬ  
ОТВОД

- ▶ Выход из режима **Выход из материала**: нажмите программную клавишу **ЗАВЕРШИТЬ ОТВОД**
- ▶ Система ЧПУ проверяет, можно ли завершить действие режима **Выход из материала**, при необходимости следуйте указаниям в сообщениях.
  
- ▶ Ответьте на подтверждающий вопрос: если инструмент неправильно выведен из материала, нажмите программную клавишу **НЕТ**. Если инструмент правильно выведен из материала, нажмите клавишу программную клавишу **ДА**.
- ▶ Система ЧПУ закроет диалог **Выбор отвода**.
- ▶ Инициализируйте станок: при необходимости пересеките референтные метки
- ▶ Восстановите желаемое состояние станка: при необходимости верните наклон плоскости обработки к исходному состоянию

## Вход в программу в произвольном месте (поиск кадра)



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция **ПОИСК КАДРА** должна быть активирована и сконфигурирована производителем станка.

С помощью функции **ПОИСК КАДРА** можно отработать управляющую программу с произвольного кадра. Система ЧПУ при помощи вычислений учитывает обработку заготовки до этого кадра.

Если управляющая программа была прервана в следующих ситуациях, то система ЧПУ сохраняет точку прерывания:

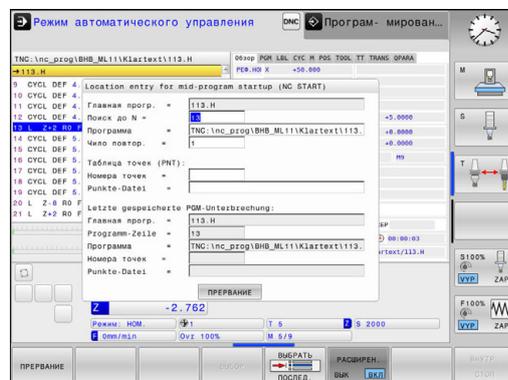
- Нажмите программную клавишу **ВНУТР. СТОП**
- Аварийный стоп
- Прерывание питания

Если система ЧПУ при перезапуске находит сохраненную точку прерывания, то вы можете продолжить обработку с этого места. В этом случае вы можете выполнить поиск кадра в точке прерывания.

Вы имеете следующие возможности выполнить поиск кадра:

- Поиск кадра в главной программе, в том числе и в повторениях
- Многоуровневый поиск кадра в подпрограммах и циклах измерительного щупа
- Поиск кадра в таблице точек
- Поиск кадра в программе палет

Система ЧПУ сбрасывает все данные при начале поиска кадра, также как при выборе новой программы. Во время поиска кадра вы можете переключаться между режимами работы **Режим авт. управления** и **Отраб.отд.бл. программы**.



### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Функция **ПОИСК КАДРА** пропустит запрограммированные циклы ощупывания. Вследствие этого параметры результата не содержат значения или содержат неправильные значения. Если последующая обработка использует данные параметры результата, существует опасность столкновения!

- ▶ Используйте многоуровневую функцию **ПОИСК КАДРА**  
**Дополнительная информация:** "Порядок действий при многоуровневом поиске кадра", Стр. 770



Функция **ПОИСК КАДРА** не может быть использована вместе со следующими функциями:

- Активный стретч-фильтр
- Циклы ощупывания 0, 1, 3 и 4 в фазе поиска режима поиска кадра

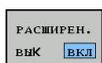
## Порядок действий при простом поиске кадра



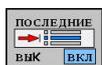
Система ЧПУ показывает во всплывающем окне только необходимый для процесса диалог.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК КАДРА**
- Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором уже будет введена активная главная программа.
- ▶ **Поиск до N** = введите номер NC-кадра, с которого вы хотите войти в NC-программу
- ▶ **Программа** = проверьте имя и путь к NC-программе, в которой находится кадр, или задайте при помощи программной клавиши **ВЫБОР**
- ▶ **Чило повтор.** = введите количество повторов обработки, которые должны учитываться при поиске кадра, в случае, если кадр находится в повторяющейся части программы.  
**По умолчанию 1 означает первую обработку.**



- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **РАСШИРЕН.**



- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **ВКЛ. ПОСЛЕДНИЙ NC-КАДР**, чтобы выбрать последнее сохраненное прерывание



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ начнет поиск и расчет до заданного кадра и откроет следующий диалог.

Если вы изменили состояние станка:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ восстановит состояние станка, например, TOOL CALL, функции M и откроет следующий диалог.

Если вы изменили положение осей:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ переместится в заданной последовательности в указанную позицию и покажет следующий диалог. Перемещение осей в определенной вами последовательности:  
**Дополнительная информация:** "Повторный подвод к контуру", Стр. 774



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ возобновит обработку управляющей программы.

### Пример простого поиска кадра

После внутренней остановки вы хотите возобновить работу с кадра 12 и третьего повтора обработки под меткой LBL 1.

Введите следующие значения во всплывающем окне:

- Поиск до N =12
- Чило повтор. = 3

### Порядок действий при многоуровневом поиске кадра

Если вы хотите возобновить работу с подпрограммы, которая вызывается в главной программе несколько раз, то используйте многоуровневый поиск кадра. Для этого сначала перейдите в главной программе к желаемому вызову подпрограммы. При помощи функции **ПРОДОЛЖИТЬ ПОИСК КАДРА** перейдите дальше от этой позиции.



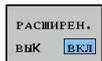
Указания по использованию:

- Система ЧПУ показывает во всплывающем окне только необходимый для процесса диалог.
- Вы также можете продолжить **ПОИСК КАДРА** без восстановления состояния станка и позиции осей первой точки входа. Нажмите программную клавишу **ПРОДОЛЖИТЬ ПОИСК КАДРА** до того, как нажать клавишу **NC-старт** для подтверждения восстановления состояния.

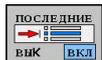
Поиск кадра до первой точки входа:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК КАДРА**
- ▶ Введите первый кадр, на который вы хотите перейти



- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **РАСШИРЕН.**



- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **ВКЛ. ПОСЛЕДНИЙ NC-КАДР**, чтобы выбрать последнее сохраненное прерывание



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Система ЧПУ начнет поиск и расчет до заданного кадра.

Если система ЧПУ должна восстановить состояние станка введенного кадра программы:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Система ЧПУ восстановит состояние станка, например, TOOL CALL, функции M.

Если система ЧПУ должна восстановить положение осей:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- > Система ЧПУ переместится в заданной последовательности в указанную позицию.

Если система ЧПУ должна отработать кадр:



- ▶ При необходимости выберите режим работы **Отраб.отд.бл. программы**



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ отработает кадр программы.

Поиск кадра до следующей точки входа:



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОДОЛЖИТЬ ПОИСК КАДРА**
- ▶ Введите кадр, в который вы хотите перейти

Если вы изменили состояние станка:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**

Если вы изменили положение осей:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**

Если система ЧПУ должна отработать кадр:



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ При необходимости повторите шаги для перехода к следующей точке входа



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- Система ЧПУ возобновит отработку управляющей программы.

### Пример при многоуровневом поиске кадра

Вы обрабатываете управляющую программу с несколькими вызовами подпрограммы из отдельного файла Sub.h. В главной программе вы работаете с циклом измерительного щупа. Результат цикла измерительного щупа вы используете позже для позиционирования.

После внутренней остановки вы хотите возобновить работу с кадра 8 во втором вызове подпрограммы. Этот вызов подпрограммы находится в кадре 53 главной программы. Цикл измерительного щупа находится в кадре 28 главной программы, т. е. до желаемого места возобновления программы.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК КАДРА**
- ▶ Введите следующие значения во всплывающем окне:
  - Поиск до N =28
  - Чило повтор. = 1



- ▶ При необходимости выберите режим работы **Отраб.отд.бл. программы**



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**, чтобы система ЧПУ отработала цикл измерительного щупа
- Система ЧПУ сохранит результат.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОДОЛЖИТЬ ПОИСК КАДРА**
- ▶ Введите следующие значения во всплывающем окне:
  - Поиск до N =53
  - Чило повтор. = 1



- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**, чтобы система ЧПУ отработала кадр
- ▶ Система ЧПУ перейдет к подпрограмме Sub.h.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРОДОЛЖИТЬ ПОИСК КАДРА**
- ▶ Введите следующие значения во всплывающем окне:
  - Поиск до N =8
  - Чило повтор. = 1



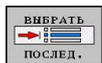
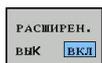
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**, чтобы система ЧПУ отработала кадр
- ▶ Система ЧПУ возобновит обработку с подпрограммы и потом перейдет назад в главную программу.

### Поиск кадра в таблице точек

Если вы хотите возобновить работу с таблицей точек, которая была вызвана в главной программе, то используйте программную клавишу **РАСШИРЕН.**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК КАДРА**
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Нажмите программную клавишу **РАСШИРЕН.**
- ▶ Система ЧПУ расширит всплывающее окно.
- ▶ **Номера точек** = введите номер строки таблицы точек, в который вы хотите выполнить вход
- ▶ **Файл точек** = Введите имя и путь таблицы точек



- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ ПОСЛЕДНИЙ NC-КАДР**, чтобы выбрать последнее сохраненное прерывание
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**



Если при помощи поиска кадра необходимо войти в группу точек, выполните те же действия, что и при входе в таблицу точек. Задайте желаемый номер точки в поле **Номера точек** =. Первая точка в группе точек имеет номер **0**.

### Поиск кадра в программах палет

Вместе с управлением палет (опция № 22) вы можете использовать функцию **ПОИСК КАДРА** также и в сочетании с таблицами палет.

Если вы прерываете обработку таблицы палет, система ЧПУ всегда предлагает последний выбранный кадр прерванной NC-программы для функции **ПОИСК КАДРА**.

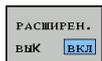


При использовании функции **ПОИСК КАДРА** в таблице палет определите дополнительное поле ввода **Строка палеты =**. Введенные данные указывают на строку в таблице палет **NR**. Данные необходимо ввести, так как управляющая программа может использоваться в таблице палет неоднократно.

**ПОИСК КАДРА** выполняется всегда с ориентацией на деталь, даже если выбран метод обработки **ТО** и **СТО**. После выполнения функции **ПОИСК КАДРА** система ЧПУ продолжает работать в соответствии с выбранным методом обработки.



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПОИСК КАДРА**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ **Строка палеты =** = Введите номер строки таблицы палет
- ▶ При необходимости введите **Чило повтор.** =, если кадр программы находится внутри повтора части программы
- ▶ При необходимости нажмите программную клавишу **РАСШИРЕН.**
- > Система ЧПУ расширит всплывающее окно.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБРАТЬ ПОСЛЕДНИЙ NC-КАДР**, чтобы выбрать последнее сохраненное прерывание
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**



## Повторный подвод к контуру

С помощью функции **НАЕЗД ПОЗИЦИИ** система ЧПУ перемещает инструмент к контуру детали в следующих случаях:

- Повторный подвод после перемещения осей станка во время останова, если не была выполнена функция **ВНУТР. СТОП**
- Повторный подвод после поиска кадра с функцией **ПОИСК КАДРА N**, например, после прерывания через **ВНУТР. СТОП**
- Если позиция оси после открытия контура регулирования изменилась во время прерывания программы (зависит от станка)

### Порядок действий

Выполните следующие действия для подвода к контуру:

- НАЕЗД ПОЗИЦИИ
- ▶ Нажмите программную клавишу **НАЕЗД ПОЗИЦИИ**
  - ▶ При необходимости, восстановите состояние станка

Переместите оси в последовательности, указываемой системой ЧПУ:

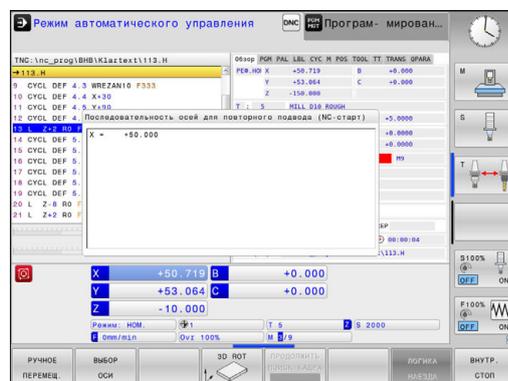
- ↔
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**

Переместите оси в собственной последовательности

- ВЫБОР ОСИ
- ▶ Нажмите программную клавишу **ВЫБОР ОСИ**
  - ▶ Нажмите программную клавишу для выбора первой оси
- ↔
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Нажмите программную клавишу для выбора второй оси
- ↔
- ▶ Нажмите клавишу **NC-старт**
- ▶ Повторите операции для всех осей



Если инструмент располагается на оси инструмента ниже точки входа, то система ЧПУ предлагает ось инструмента в качестве первого направления перемещения.



## 18.6 Автоматический запуск программы

### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

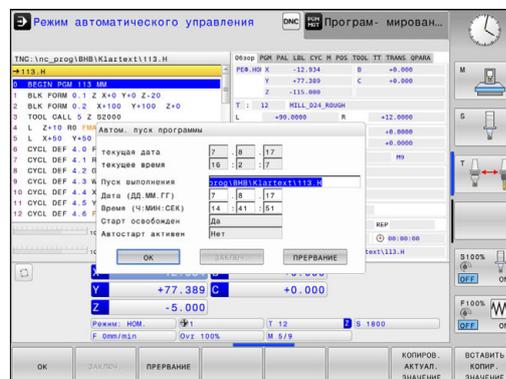
Система ЧПУ должна быть подготовлена производителем станка для выполнения автоматического запуска программы.

### ⚠ ОПАСНОСТЬ

#### Внимание, опасность для оператора!

Функция **АВТОПУСК** запускает обработку автоматически. Открытые станки без ограждения рабочих зон представляют серьезную опасность для оператора!

- ▶ Функцию **АВТОПУСК** следует использовать исключительно на закрытых станках



При помощи программной клавиши **АВТОПУСК** вы можете в режиме отработки программы в заданное время запустить программу, активную в данном режиме работы:



- ▶ Активируйте окно определения времени запуска
- ▶ **Время (ч:мин:сек):** время, когда должен произойти запуск программы
- ▶ **Дата (ДД.ММ.ГГГГ):** дата запуска программы
- ▶ Для активации запуска: нажмите клавишу Softkey **OK**

## 18.7 Пропуск кадров

### Применение

Кадры, которые были помечены при программировании символом /, можно пропускать в режимах работы

**Тест программы** или **Выполнение программы в автоматич.режиме/покадрово:**



- ▶ Отмена выполнения или тестирования NC-кадров со знаком /: переключите программную клавишу в состояние **ВКЛ.**



- ▶ Выполнение или тестирование кадров программы со знаком /: переключите программную клавишу в состояние **ВЫКЛ.**

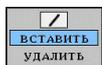


Указания по использованию:

- Данная функция не действует вместе с кадрами **TOOL DEF.**
- Последняя выбранная настройка сохраняется даже после выключения системы ЧПУ.

### Добавление знака /

- ▶ В режиме работы **Программирование** выберите кадр, в который нужно вставить знак пропуска



- ▶ Нажмите программную клавишу **ВСТАВИТЬ**

### Удаление знака /

- ▶ В режиме работы **Программирование** выберите кадр, в котором нужно удалить знак пропуска



- ▶ Нажмите программную клавишу **УДАЛИТЬ**

## 18.8 Приостановка выполнения программы по выбору оператора

### Применение



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Действие этой функции зависит от конкретного станка.

Система ЧПУ по выбору оператора прерывает выполнение программы в кадрах, в которых запрограммирована функция M1. Если M1 используется в режиме работы **Отработка программы**, система ЧПУ не отключает шпиндель и подачу СОЖ.



- ▶ Отмена прерывания **Отработка программы** или **Тест прогр.** в кадрах с M1: установите программную клавишу в положение **ВЫКЛ.**



- ▶ Прерывание **Отработка программы** или **Тест прогр.** в кадрах с M1: установите программную клавишу в положение **ВКЛ.**



# 19

**MOD-функции**

## 19.1 MOD-функция

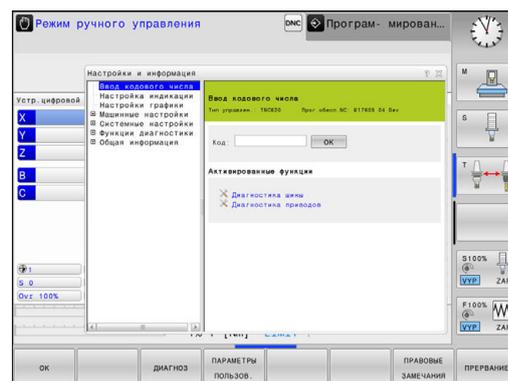
При помощи функций MOD Вы можете выбирать дополнительные индикации и возможности ввода. Помимо этого вы можете вводить пароли для предоставления доступа к защищенным областям.

### Выбор MOD-функции

Откройте всплывающее окно MOD-функций:

MOD

- ▶ Нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Система ЧПУ откроет всплывающее окно, в котором будут отображены доступные MOD-функции.



### Изменение настроек

В MOD-функциях помимо управления мышью возможно также управление с помощью клавиатуры:

- ▶ С помощью кнопки **Tab** перейдите из поля ввода в правом окне к выбору MOD-функций в левом окне
- ▶ Выберите MOD-функцию
- ▶ С помощью кнопки **Tab** или **ENT** вернитесь в поле ввода
- ▶ В зависимости от функции введите значение и подтвердите ввод клавишей **OK** или выделите значение и подтвердите с помощью **Применять**



Если имеется несколько возможностей настройки, то нажатием клавиши **GOTO** можно активировать окно выбора. С помощью клавиши **ENT** выберите необходимую настройку. Если настройку изменять не требуется, то окно закрывается нажатием кнопки **END**.

### Выход из MOD-функции

- ▶ Завершить работу с MOD-функциями: нажмите программную клавишу **КОНЕЦ** или клавишу **END**

## Обзор MOD-функций

Вне зависимости от выбранного режима работы доступны следующие функции:

### Ввод кодового числа

- Числовой код

### Настройка индикации

- Индикация положения
- Единица измерения (мм/дюймы) для индикации положения
- Ввод программы для MDI
- Отображение времени
- Отображение информационной строки

### Настройки графики

- Тип модели
- Качество модели

### Настройки счетчика

- Текущее состояние счетчика
- Конечное значение счетчика

### Машинные настройки

- Кинематика
- Пределы перемещения
- Файл эксплуатации инструмента
- Внешний доступ
- Настройка радиомаховичка
- Настройка измерительных щупов

### Системные настройки

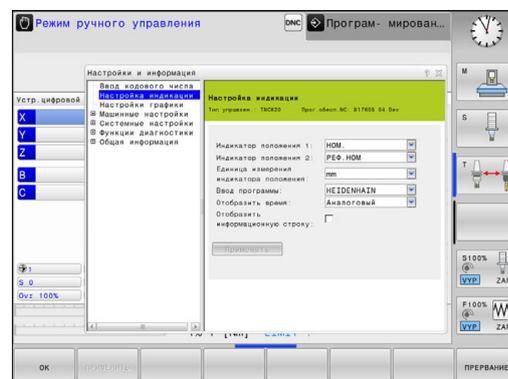
- Настройка системного времени
- Настройка сетевого соединения
- Сеть: конфигурация IP

### Функции диагностики

- Диагностика шины
- Диагностика привода
- Информация HeROS

### Общая информация

- Информация о версиях
- Информация о лицензии
- Машинное время



## 19.2 Настройки графики

С помощью MOD-функции **Настройки графики** можно выбрать тип и качество модели

Вы можете изменить **Настройки графики** следующим образом:

- ▶ Выберите в меню MOD группу **Настройки графики**
- ▶ Выберите тип модели
- ▶ Выберите качество модели
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИМЕНИТЬ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**

В режиме **Тест программы** система ЧПУ отображает символы активной **Настройки графики**.

Для **Настройки графики** системы ЧПУ доступны следующие параметры моделирования:

### Тип модели

Символ	Выбор	Свойства	Применение
	3D	очень точно, с детальным соответствием, занимает много времени и объема памяти	обработка фрезерованием с недорезами,
	2.5D	быстро	обработка фрезерованием без недорезов
	без модели	очень быстро	линейная графика

### Качество модели

Символ	Выбор	Свойства
	очень высокое	высокая интенсивность потока данных, точное отображение геометрии инструмента, возможно отображение точек кадров и номеров кадров,
	высокое	высокая интенсивность потока данных, точное отображение геометрии инструмента
	среднее	средняя интенсивность потока данных, приближение к геометрии инструмента
	низкое	низкая интенсивность потока данных, слабое приближение к геометрии инструмента

### 19.3 Настройки счетчика

С помощью MOD-функции **Counter settings** можно изменять текущее состояние счетчика (фактическое значение) и целевое значение (заданное значение).

Вы можете изменить **Counter settings** следующим образом:

- ▶ Выберите в меню MOD группу **Counter settings**
- ▶ Выберите текущее состояние счетчика
- ▶ Выберите целевое значение для счетчика
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИМЕНИТЬ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**

Система ЧПУ сразу же применит выбранные значения в индикации положения.

Изменить **Counter settings** посредством программной клавиши можно следующим образом:

Программная клавиша	Значение
	Сбросьте счетчик
	Увеличьте значение счетчика
	Уменьшите значение счетчика

При наличии подключенной мыши можно вводить необходимые значения напрямую.

**Дополнительная информация:** "Задать счетчик", Стр. 546

## 19.4 Настройки станка

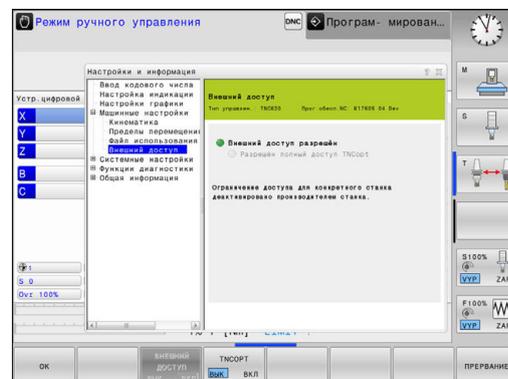
### Внешний доступ



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может конфигурировать варианты внешнего доступа.

В зависимости от станка с помощью программной клавиши **TNCOPT** вы можете разрешать или блокировать доступ для внешнего ПО диагностики и ввода в эксплуатацию.



С помощью MOD-функции **Внешний доступ** можно заблокировать или разблокировать доступ к системе ЧПУ. Если вы заблокировали внешний доступ, то больше не будет возможности для связи с системой ЧПУ и обмена данными через сеть или последовательный интерфейс, например с помощью ПО для передачи данных TNCneto.

Блокировка внешнего доступа выполняется следующим образом:

- ▶ В меню MOD выберите группу **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню **Внешний доступ**
- ▶ Установите программную клавишу **ВНЕШНИЙ ДОСТУПВКЛ./ВЫКЛ.** в положение **ВЫКЛ.**
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**

### Управление доступом для отдельных компьютеров

Если производитель вашего станка установил управление доступом для отдельных компьютеров (машинный параметр **CfgAccessCtrl** № 123400), вы можете открывать доступ для разрешенных вами соединений (максимум 32). Выберите **Добавить**, чтобы создать новое соединение. Система ЧПУ откроет окно ввода, в котором вы можете ввести параметры соединения.

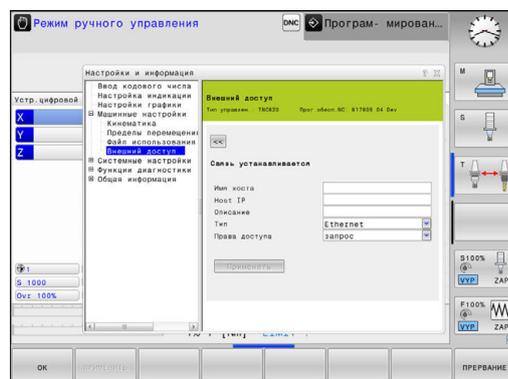
### Настройки доступа

Имя хоста	Имя хоста внешнего компьютера
IP хоста	Сетевой адрес внешнего компьютера
Описание	Дополнительная информация (текст отображается в обзорном списке)
<b>Тип:</b>	
Ethernet	Сетевое соединение
Порт Com 1	Последовательный интерфейс 1
Порт Com 2	Последовательный интерфейс 2
<b>Право доступа:</b>	
по запросу	При внешнем доступе система ЧПУ выводит диалоговое окно запроса
Отказать	Отказать в доступе к сети
Разрешить	Разрешить доступ к сети без контрольного запроса

Если вы присваиваете соединению право доступа **Запросить** и доступ осуществляется с этого адреса, система ЧПУ открывает всплывающее окно. Во всплывающем окне вам нужно разрешить или отклонить «Внешний доступ»:

Внешний доступ	Авторизация
Да	Разрешить один раз
Всегда	Разрешить постоянно
Никогда	Отказывать постоянно
Нет	Отказать один раз

**i** Зеленый символ в обзорном списке указывает на активное соединение.  
В обзорном списке соединения без права доступа выделяются серым.



## Ввод пределов перемещений



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция **Пределы перемещения** конфигурируется и активируется производителем станка.

С помощью MOD-функции **Пределы перемещения** можно ограничить фактическую эффективную траекторию перемещений внутри максимального диапазона перемещений. Это позволяет определить по каждой оси зоны безопасности, чтобы например, защитить делительную головку от столкновения.

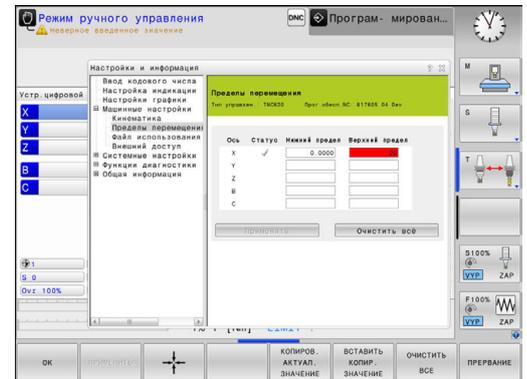
Определение пределов перемещений

- ▶ Выберите в меню MOD группу **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню **Пределы перемещения**
- ▶ Введите значения желаемых осей в виде значений REF или подтвердите текущую позицию при помощи клавиши Softkey **ПРИНЯТЬ ФАКТИЧЕСКУЮ ПОЗИЦИЮ**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИМЕНИТЬ**
- ▶ Система ЧПУ проверит введенные значения на достоверность.
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**



Указания по использованию:

- Зона безопасности автоматически становится активной сразу после установки ограничения диапазона перемещения по оси. Эти настройки сохраняются даже после перезагрузки системы ЧПУ.
- Зону безопасности можно отключить только удалив все значения или при помощи программной клавиши **ОЧИСТИТЬ ВСЕ**.



## Файла применения инструментов



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция проверки применения инструмента активируется производителем станка.

С помощью MOD-функции **Файл использования инструмента** вы выбираете, каким образом система ЧПУ создает файл применения инструмента: никогда, однократно или всегда.

Создание файла применения инструмента:

- ▶ Выберите в меню MOD группу **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню **Файл использования инструмента**
- ▶ Выберите нужную настройку для режимов работы **Выполнение программы в автоматич.режиме/покадрово и Тест прогр.**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИМЕНИТЬ**
- ▶ Нажмите Softkey **OK**

## Выбор кинематики



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Функция **Выбор кинематики** конфигурируется и активируется производителем станка.

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

Все подсвеченные кинематики могут также быть выбраны в качестве активной кинематики. После этого все ручные перемещения и обработки выполняются с выбранной кинематикой. Во время всех последующих перемещений осей существует опасность столкновения!

- ▶ Функцию **Выбор кинематики** следует использовать только в режиме **Тест программы**
- ▶ Функцию **Выбор кинематики** следует использовать для выбора кинематики станка только при необходимости

Эта функция может использоваться для тестирования программ, кинематика которых не совпадает с текущей кинематикой станка. Если производитель станка запрограммировал на вашем станке разные варианты кинематики и открыл доступ для их выбора, при помощи MOD-функции можно активировать один из этих вариантов. Если вы выбрали кинематику для тестирования программы, это не влияет на кинематику станка.



Следите за тем, чтобы для проверки детали была выбрана правильная кинематика в тесте программы.

## 19.5 Настройки системы

### Настройка системного времени

С помощью MOD-функции **Установить системное время** можно настроить часовой пояс, дату и системное время в ручном режиме или посредством синхронизации через NTP-сервер.

Настройка системного времени выполняется следующим образом:

- ▶ В меню MOD выберите группу **Системные настройки**
- ▶ Нажмите программную клавишу **УСТАНОВИТЬ ДАТУ/ ВРЕМЯ**
- ▶ В области **Временной пояс** следует выбрать необходимый временной пояс
- ▶ Нажмите программную клавишу **NTP вкл.**, чтобы выбрать запись **Задание времени вручную**
- ▶ При необходимости измените дату и время
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**

Установка системного времени с помощью NTP-сервера:

- ▶ В меню MOD выберите группу **Системные настройки**
- ▶ Нажмите программную клавишу **УСТАНОВИТЬ ДАТУ/ ВРЕМЯ**
- ▶ В области **Временной пояс** следует выбрать необходимый временной пояс
- ▶ Нажмите программную клавишу **NTP выкл.**, чтобы выбрать запись **Синхронизировать время через NTP сервер**
- ▶ Введите имя хоста или URL NTP-сервера
- ▶ Нажмите программную клавишу **Добавить**
- ▶ Нажмите программную клавишу **ОК**

## 19.6 Выбор индикации положения

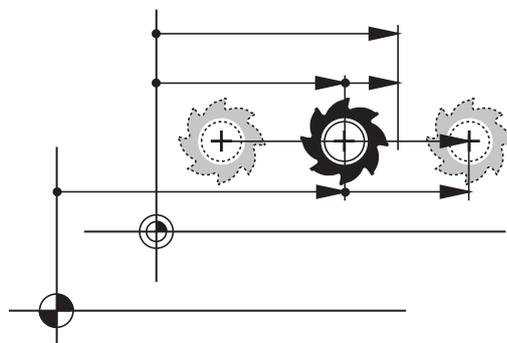
### Назначение

В случае режима работы **Режим ручного управления** и режимов работы **Режим автоматического управления** и **Отработка отд. блоков программы** вы можете влиять на индикацию координат:

На рисунке справа показаны различные позиции инструмента:

- Исходная позиция
- Целевая позиция инструмента
- Нулевая точка детали
- Нулевая точка станка

Для индикации положения ЧПУ можно выбрать следующие координаты:



Отображение	Функция
SOLL	Заданная позиция; заданное системой ЧПУ текущее значение
<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin: 5px 0;"> <p> Индикация SOLL и IST отличаются между собой только ошибкой рассогласования.</p> </div>	
IST	Фактическая позиция; позиция инструмента в данный момент
<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin: 5px 0;"> <p> Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка! Производитель станка определяет, отклоняется ли индикация SOLL и IST на припуск DL вызова инструмента от запрограммированной позиции.</p> </div>	
REFIST	Позиция отсчета; фактическая позиция по отношению к нулевой точке станка
RFSOLL	Позиция отсчета; заданная позиция по отношению к нулевой точке станка
SCHPF	Ошибка рассогласования; разница между заданной и фактической позицией
ISTRW	Остаточный путь до запрограммированной позиции во входной системе координат; разница между фактической и целевой позицией

Отображение	Функция
	<p>Примеры с циклом 11:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Коэффициент масштабирования 0.2</li> <li>▶ L IX+10</li> <li>&gt; Индикация ISTRW отображает 10 мм.</li> <li>&gt; Коэффициент масштабирования не действует.</li> </ul> <p>Примеры с циклом 11 и наклонной плоскостью обработки:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Наклон A на 45°</li> <li>▶ Коэффициент масштабирования 0.2</li> <li>▶ L IX+10</li> <li>&gt; Индикация ISTRW отображает 10 мм.</li> <li>&gt; Коэффициент масштабирования и наклон не действуют.</li> </ul>
REFRW	<p>Остаточный путь до запрограммированной позиции в системе координат станка; разница между фактической и целевой позицией</p> <p>Примеры с циклом 11:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Коэффициент масштабирования 0.2</li> <li>▶ L IX+10</li> <li>&gt; Индикация REFRW отображает 2 мм.</li> <li>&gt; Коэффициент масштабирования влияет на путь и индикацию.</li> </ul> <p>Примеры с циклом 11 и наклонной плоскостью обработки:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▶ Наклон A на 45°</li> <li>▶ Коэффициент масштабирования 0.2</li> <li>▶ L IX+10</li> <li>&gt; Индикация REFRW отображает 1.4 мм по осям X и Z.</li> <li>&gt; Коэффициент масштабирования и наклон влияют на путь и индикацию.</li> </ul>
M118	Пути перемещения, пройденные с применением функции «Совмещение маховичком» ( <b>M118</b> )

При помощи MOD-функции **Индикатор положения 1** вы выбираете индикацию положения в индикации состояния.

При помощи MOD-функции **Индикатор положения 2** вы выбираете индикацию положения в дополнительной индикации состояния.

## 19.7 Выбор единицы измерения

### Назначение

С помощью этой MOD-функции определяется, следует ли системе ЧПУ показывать координаты в мм или в дюймах.

- Метрическая система мер: например, X = 15,789 (мм)  
Индикация с 3 разрядами после запятой
- Дюймовая система мер: например, X = 0,6216 (дюймы)  
Индикация с 4 разрядами после запятой

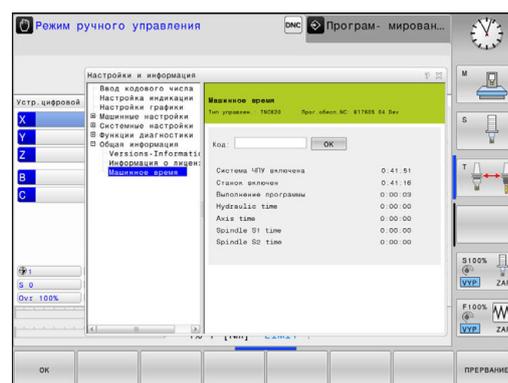
Если активна индикация в дюймах, система ЧПУ отображает подачу в дюйм/мин. В дюймовой программе следует ввести подачу с коэффициентом более 10 единиц.

## 19.8 Отображение рабочего времени

### Назначение

С помощью MOD-функции **ВРЕМЯ СТАНКА** можно выводить на экран различные виды рабочего времени:

Рабочее время	Значение
Система ЧПУ включена	Рабочее время управления с момента ввода в эксплуатацию
Станок включен	Рабочее время станка с момента ввода в эксплуатацию
Выполнение программы	Рабочее время для управляемой работы с момента ввода в эксплуатацию



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка также может предоставить дополнительные типы индикации времени.

## 19.9 Номер программного обеспечения

### Применение

Следующие номера версий ПО появляются на экране ЧПУ после выбора функции MOD **Версия программного обеспечения**:

- **Тип управлен.:** обозначение системы ЧПУ (устанавливается HEIDENHAIN)
- **NC-SW:** номер ПО системы ЧПУ (устанавливается HEIDENHAIN)
- **NCK:** номер ПО системы ЧПУ (устанавливается HEIDENHAIN)
- **PLC-SW:** номер или название программного обеспечения PLC (устанавливается производителем станка)

В MOD-функции **Информация FCL** система ЧПУ отображает следующие сведения:

- **Уровень доступных функций (FCL=Feature Content Level):** установленный в системе ЧПУ уровень доступных функций  
**Дополнительная информация:** "Уровень версии (функции обновления)", Стр. 12

## 19.10 Ввод пароля

### Назначение

Для следующих функций система ЧПУ требует ввод кодового числа:

Функция	Числовой код
Выбор параметров пользователя	123
Конфигурация платы сети Ethernet	NET123
Разрешение специальных функций при программировании Q-параметров	555343

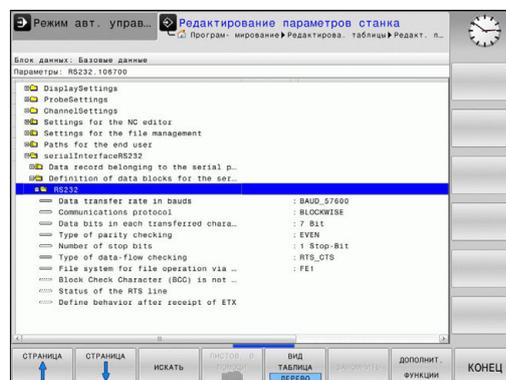
## 19.11 Настройка интерфейса передачи данных

### Последовательный интерфейс в TNC 620

TNC 620 автоматически использует протокол передачи LSV2 для последовательной передачи данных. LSV2 - это жестко заданный протокол, который не может быть изменен, кроме настройки скорости передачи (машинный параметр **baudRateLsv2Nr. 106606**). Вы можете также задать другой вид передачи (интерфейс). Описанные ниже возможности настройки действительны только для соответствующего, заново определенного интерфейса.

### Назначение

Для настройки интерфейса передачи данных нажмите клавишу **MOD**. Введите числовой код 123. В параметре пользователя **CfgSerialInterface**(Nr. 106700) можно ввести следующие настройки:



### Настройка RS-232-интерфейса

Откройте директорию RS232. Система ЧПУ отобразит следующие настраиваемые параметры:

### Настройка скорости передачи данных (baudRate Nr. 106701)

Скорость передачи данных (в бодах) можно настроить в диапазоне между 110 и 115.200 бод.

## Настройка протокола (protocol Nr. 106702)

Протокол передачи данных управляет потоком данных последовательной передачи (сопоставим с MP5030 устройства iTNC 530)



Указания по использованию:

- Настройка **BLOCKWISE** обозначает формат передачи данных, при котором данные группируются в блоки, а затем передаются.
- Настройка **BLOCKWISE** не соответствует поблочному приему данных и одновременной поблочной обработке в более старых системах ЧПУ. Данная функция в современных системах ЧПУ теперь не предоставляется.

Протокол передачи данных	Выбор
Стандарт передачи данных (построчная передача)	СТАНДАРТ
Поблочная передача данных	ПОБЛОЧНО
Передача данных без протокола (чистая передача символов)	БЕЗ ПРОТОКОЛА

## Настройка битов данных (dataBits Nr. 106703)

В настройке dataBits определяется, передается ли символ с 7 или 8 битами данных.

## Контроль паритета (parity Nr. 106704)

С помощью бита четности обнаруживаются ошибки передачи данных. Бит четности может формироваться тремя разными способами:

- Без образования четности (NONE): отказ от распознавания ошибок
- Совпадение при контроле на четность (EVEN): здесь появится ошибка, если получатель данных обнаружит во время анализа нечетное число установленных битов
- Совпадение при контроле на нечетность (ODD): здесь появится ошибка, если получатель данных обнаружит во время анализа четное число установленных битов

## Настройка стоп-битов (stopBits Nr. 106705)

С помощью старт-бита и одного или двух стоп-битов получателю предоставляется возможность синхронизации каждого передаваемого символа во время последовательной передачи данных.

### Настройка квитирования (flowControl Nr. 106706)

С помощью функции Handshake два устройства контролируют передачу данных. Различают Software-Handshake и Hardware-Handshake.

- Без контроля потока данных (NONE): Handshake не является активным
- Hardware-Handshake (RTS\_CTS): остановка передачи через RTS активна
- Software-Handshake (XON\_XOFF): остановка передачи через DC3 (XOFF) активна

### Файловая система для операций с файлами (fileSystem Nr. 106707)

С помощью fileSystem определите файловую систему для последовательного интерфейса. Этот параметр станка не требуется, если вы не используете специальной файловой системы.

- EXT: минимальная файловая система для принтера или ПО передачи данных, составленного не HEIDENHAIN. Соответствует режиму работы EXT1 и EXT2 более ранних версий систем ЧПУ HEIDENHAIN.
- FE1: связь с ПО ПК TNCserver или внешней дискетой.

### Символ контроля блока (bccAvoidCtrlChar Nr. 106708)

Символ контроля блока (опция) без звездочки позволяет определить, может ли контрольная сумма соответствовать звездочке.

- TRUE: Контрольная сумма не соответствует звездочке
- FALSE: Контрольная сумма может соответствовать звездочке

### Состояние линии RTS (rtsLow Nr. 106709)

При помощи состояния линии RTS (опция) можно определить, является ли уровень **low** активным в состоянии ожидания.

- TRUE: В состоянии ожидания уровень установлен на **low**
- FALSE: В состоянии ожидания уровень не установлен на **low**

## Определение поведения после получения ETX (noEotAfterEtx Nr. 106710)

"Поведение после получения ETX" (опция) позволяет определить, посылается ли после получения знака ETX знак EOT.

- ВЕРНОЕ: Знак EOT не посылается
- ЛОЖНОЕ: Знак EOT посылается

## Настройка для передачи данных с программным обеспечением TNCserver

Вы увидите следующие настройки в машинном параметре RS232 (Nr. 106700):

Параметр	параметра
Скорость передачи данных в бодах	Должна совпадать с настройкой TNCserver
Протокол передачи данных	ПОБЛОЧНО
Биты данных в каждом передаваемом символе	7 бит
Тип проверки четности	ЧЕТНЫЙ
Количество стоп-битов	1 стоп-бит
Определение вида Handshake	RTS_CTS
Файловая система для работы с файлами	FE1

## Выбор режима работы внешнего устройства (fileSystem)



Функции **Считать все программы**, **Считать предложенную программу** и **Считать директорию** в режимах FE2 и FEX недоступны.

Символ	Внешнее устройство	Режим работы
	ПК с программным обеспечением для передачи данных фирмы HEIDENHAIN TNCremo	LSV2
	Дисковод HEIDENHAIN	FE1
	Внешние устройства как принтер, устройство считывания, перфоратор, ПК без TNCremo	FEX

## ПО для передачи данных

Для передачи данных от и на систему ЧПУ необходимо использовать программу HEIDENHAIN TNCremo. С помощью TNCremo можно управлять всеми системами ЧПУ HEIDENHAIN через последовательный интерфейс или через Ethernet-интерфейс.



Текущую версию **TNCremo** можно бесплатно скачать на сайте HEIDENHAIN.

Требования к системе для TNCremoNT:

- ПК с процессором 486 или выше
- Операционная система Windows XP, Windows Vista, Windows 7, Windows 8
- 16 Мбайт ОЗУ
- 5 Мбайт свободного места на жестком диске
- Свободный последовательный интерфейс или сопряжение с TCP/IP-сетью

### Инсталляция под Windows

- ▶ Запустите программу установки SETUP.EXE при помощи администратора файлов (Explorer)
- ▶ Следуйте инструкциям Setup-программы (мастера установки программы)

### Запуск TNCremo в Windows

- ▶ Нажмите на <Пуск>, <Программы>, <Приложения HEIDENHAIN>, <TNCremo>

Если запуск TNCremo производится впервые, то TNCremo будет автоматически пытаться установить соединение с системой ЧПУ.

### Передача данных между системой ЧПУ и TNCremo

Проверьте, подключена ли система ЧПУ к соответствующему последовательному интерфейсу компьютера или к сети.

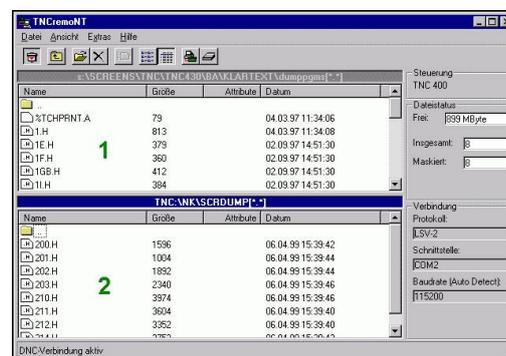
После запуска TNCremo в верхней части главного окна **1** видны все файлы, сохраненные в активной директории. Через меню <Файл>, <Смена директории> Вы можете выбрать другой диск или другую директорию на ПК.

Если нужно управлять передачей данных с ПК, то соединение с ПК устанавливается следующим образом:

- ▶ Выберите <Файл>, <Установка соединения>. TNCremo считывает структуру файлов и директорий из ЧПУ и отображает ее внизу в главном окне **2**
- ▶ Чтобы передать файл из ЧПУ в ПК, следует однократно щелкнуть по файлу кнопкой мыши в окне системы ЧПУ и, не отпуская клавишу мыши, перетащить его в окно ПК **1**
- ▶ Чтобы передать файл из ПК в систему ЧПУ, следует однократно щелкнуть по файлу кнопкой мыши в окне ПК и, не отпуская клавишу мыши, перетащить его в окно системы ЧПУ **2**

Если оператору необходимо управлять передачей данных с системы ЧПУ, то соединение с ПК устанавливается следующим образом:

- ▶ Выберите <Дополнительно>, <TNCserver>. TNCremo запустит режим сервера и сможет получать данные с системы ЧПУ или передавать данные в систему ЧПУ
- ▶ Выберите в системе ЧПУ функции для управления файлами нажатием клавиши **PGM MGT** и передайте нужные файлы  
**Дополнительная информация:** "Обмен данными с внешним носителем данных", Стр. 210



Если вы экспортируете таблицу инструментов из системы ЧПУ, то типы инструментов заменяются на номера типов инструментов.

**Дополнительная информация:** "Доступные типы инструментов", Стр. 288

### Завершите действие TNCremo

Выберите пункт меню <Файл>, <Выход>



Контекстную справку для TNCremo можно открыть при помощи клавиши **F1**.

## 19.12 Интерфейс Ethernet

### Введение

Согласно стандарту можно оборудовать систему ЧПУ картой Ethernet для интеграции системы управления в сеть в качестве клиента. Система управления передает данные через карту Ethernet с использованием

- с помощью smb-протокола (server message block) для ОС Windows или
- протокола семейства TCP/IP (Transmission Control Protocol/Internet Protocol) и с помощью NFS (Network File System)



Защитите свои данные и свою систему ЧПУ, используя станки только в защищенной сети.

### Варианты соединения

Вы можете подключить Ethernet-карту системы ЧПУ к сети или непосредственно к ПК через разъем RJ45 (X26, 1000BaseTX, 100BaseTX и 10BaseT). Разъем гальванически развязан с электроникой управления.

При использовании физических интерфейсов 1000Base TX, 100BaseTX или 10BaseT используйте кабель типа «витая пара» для подключения ЧПУ к сети.



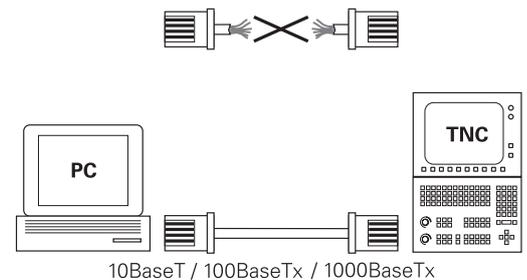
Максимально допустимая длина кабеля зависит от класса кабеля, оболочки и типа сети (1000BaseTX, 100BaseTX или 10BaseT).

### Настройка системы ЧПУ



Предоставьте настройку системы ЧПУ специалисту по сетям.

- ▶ Нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Введите пароль **NET123**
- ▶ Нажмите клавишу **PGM MGT**
- ▶ Нажмите программную клавишу **СЕТЬ**



**Общие сетевые настройки**

- ▶ Нажмите программную клавишу **КОНФИГУР. СЕТИ** для ввода общих настроек сети. Активна закладка **Имя компьютера**:

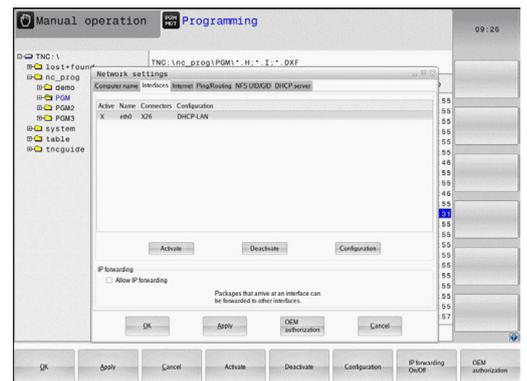
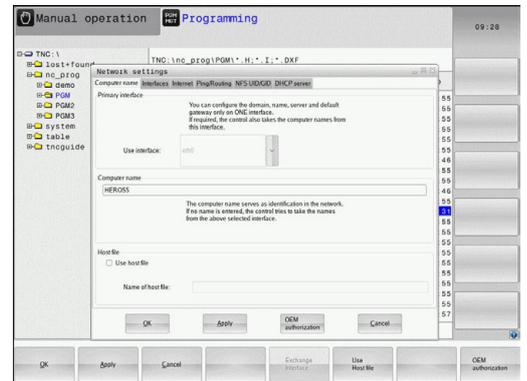
Настройка	Значение
<b>Первичный интерфейс</b>	Имя Ethernet-интерфейса, который должен быть включен в сеть фирмы. Активен только тогда, когда в аппаратном обеспечении системы ЧПУ в наличии есть второй Ethernet-интерфейс (опция)
<b>Имя компьютера</b>	Имя, которым система должна обозначаться в сети

**Хост-файл** **Необходимо только для специальных приложений:** имя файла, в котором определены связи между IP-адресами и именами компьютеров

- ▶ Выберите закладку **Интерфейсы** для ввода настроек интерфейсов:

Настройка	Значение
<b>Список интерфейсов</b>	Список активных Ethernet-интерфейсов. Выберите один из перечисленных интерфейсов (с помощью мыши или клавиш со стрелками) <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Экранная клавиша <b>Активировать</b>: активация выбранного интерфейса (X в столбце <b>Акт.</b>)</li> <li>■ Экранная клавиша <b>Деактивировать</b>: деактивация выбранного интерфейса (- в столбце <b>Акт.</b>)</li> <li>■ Экранная клавиша <b>Конфигурация</b>: открыть меню настройки интерфейса</li> </ul>

**Разрешить IP-Forwarding** **Данная функция обычно должна быть деактивирована.** Функцию следует активировать только тогда, когда с целью диагностики необходим внешний доступ через систему ЧПУ ко второму опциональному Ethernet-интерфейсу. Активировать только вместе со службой поддержки



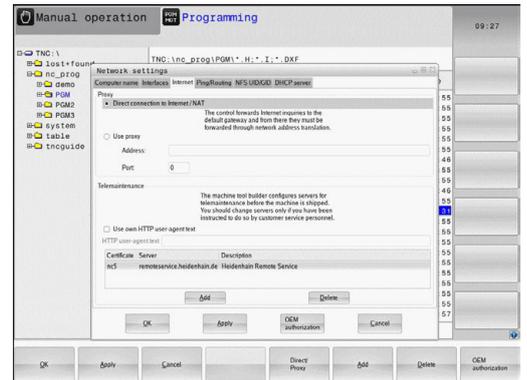
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Конфигурация** для входа в меню настройки интерфейса:

Настройка	Значение
Статус	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>Интерфейс активирован:</b> Состояние подключения выбранного Ethernet-интерфейса</li> <li>■ <b>Имя:</b> Имя интерфейса, конфигурирование которого выполняется в данный момент</li> <li>■ <b>Разъем:</b> Номер разъема данного интерфейса в логической структуре системы управления</li> </ul>
Профиль	<p>С помощью этой настройки можно создать либо выбрать профиль, в котором сохранены все видимые в этом окне настройки. HEIDENHAIN предлагает два стандартных профиля:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>DHCP-LAN:</b> Настройки для стандартного Ethernet-интерфейса ЧПУ, которые должны функционировать в стандартной корпоративной сети</li> <li>■ <b>MachineNet:</b> Настройки для второго опционального Ethernet-интерфейса для конфигурации сети станка</li> </ul> <p>При помощи соответствующих экранных кнопок переключения можно сохранять, загружать или удалять профили</p>
IP-адрес	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Опция <b>Автоматически присвоить IP-адрес:</b> система управления должна получить IP-адрес от DHCP-сервера</li> <li>■ Опция <b>Вручную настроить IP-адрес:</b> вручную определить IP-адрес и маску подсети. Ввод: по четыре числовых значения, разделенных точками, например, <b>160.1.180.20</b> и <b>255.255.0.0</b></li> </ul>
Имя домена сервера (DNS)	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Опция <b>Присваивать DNS автоматически:</b> система ЧПУ должна автоматически присвоить IP-адрес Domain Name Server</li> <li>■ Опция <b>Конфигурировать DNS вручную:</b> ввести IP-адреса серверов и имя домена в ручном режиме</li> </ul>
Шлюз по умолчанию	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Опция <b>Автоматически присваивать шлюз по умолчанию:</b> система ЧПУ должна автоматически присвоить шлюз по умолчанию</li> <li>■ Опция <b>Конфигурировать шлюз по умолчанию вручную:</b> ввести IP-адреса шлюза по умолчанию в ручном режиме</li> </ul>

- ▶ Сохраните изменения нажатием экранной клавиши **OK** или отмените их нажатием экранной клавиши **Прервание**.

► Выберите закладку Интернет.

Настройка	Значение
Прoxy-сервер	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>Прямое соединение с Интернетом / NAT:</b> система ЧПУ переадресует запросы из Интернета в шлюз по умолчанию, которые затем передаются дальше через трансляцию сетевых адресов (Network Adress Translation) (например, при подключении к модему напрямую)</li> <li>■ <b>Использовать проху:</b> определение адреса и порта Интернет-роутера в сети, запросить у администратора сети</li> </ul>

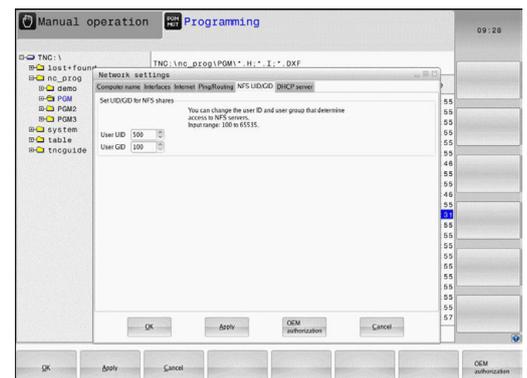
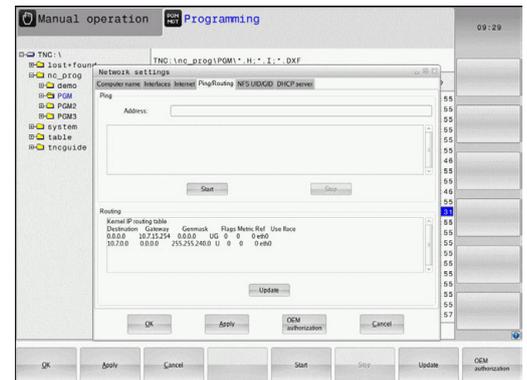


Настройка	Значение
Дистанционная поддержка	Здесь производитель станка конфигурирует сервер для удаленного обслуживания. Изменения можно вносить только после согласования с производителем станка!
▶ Выберите закладку <b>Ping/Routing</b> для ввода настроек Ping и маршрутизации:	

Настройка	Значение
Ping	<p>В поле ввода <b>Адрес:</b> введите IP-номер, сетевое соединение с которым нужно проверить. Ввод: четыре числовых значения, разделенных точками, например, <b>160.1.180.20</b>. В качестве альтернативы можно также ввести имя компьютера, соединение с которым нужно проверить</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Экранная кнопка <b>Старт:</b> запустить проверку, система управления отобразит информацию о состоянии в Ping-поле</li> <li>■ Экранная кнопка переключения <b>Стоп:</b> завершить проверку</li> </ul>

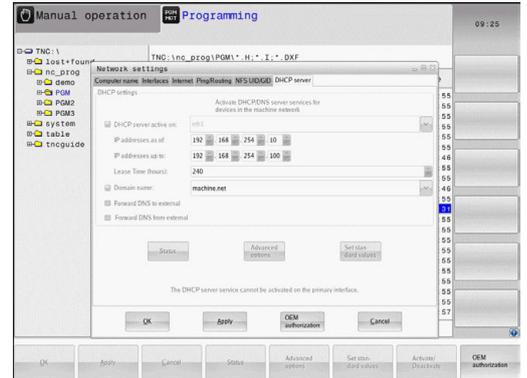
Маршрутизация	<p>Для сетевых администраторов: информация состояния текущей маршрутизации в ОС</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Экранная клавиша <b>Актуализация:</b> актуализировать маршрутизацию</li> </ul>
▶ Выберите закладку <b>NFS UID/GID</b> для ввода идентификации пользователя и группы:	

Настройка	Значение
Установка UID/GID для NFS-Shares	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>ID пользователя:</b> Задание идентификатора пользователя, с которым конечный пользователь имеет в сети доступ к файлам. Значение следует запросить у специалиста по сетям</li> <li>■ <b>Group ID:</b> Задание идентификатора группы, с которым можно в сети иметь доступ к файлам. Значение следует запросить у специалиста по сетям</li> </ul>



► **Сервер DHCP:** Настройки для автоматической конфигурации сети

Настройка	Значение
<b>DHCP-сервер</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>IP-адреса начиная с:</b> определяется, с какого IP-адреса система ЧПУ будет устанавливать пулы динамических IP-адресов. Выделенные серым значения система ЧПУ получает из статического IP-адреса установленного Ethernet-интерфейса, эти значения не подлежат изменению.</li> <li>■ <b>IP-адреса до:</b> определяется, до какого IP-адреса система ЧПУ будет устанавливать пул динамических IP-адресов.</li> <li>■ <b>Время сессии (в часах):</b> время, в течение которого динамический IP-адрес будет зарезервирован за клиентом. Если клиент авторизуется в течение этого времени, то система управления снова назначает тот же динамический IP-адрес.</li> <li>■ <b>Имя домена:</b> При необходимости вы можете установить здесь имя для сети станка. Это необходимо, например, если для сети станка и внутренней сети присвоены одинаковые имена.</li> <li>■ <b>Перенаправить DNS на внешний:</b> Если активен <b>IP Forwarding</b> (вкладка «Интерфейсы»), то при активной опции вы можете установить, будет ли использоваться преобразование имен для устройств сети станка также внешней сетью.</li> <li>■ <b>Перенаправить DNS с внешнего:</b> Если активен <b>IP Forwarding</b> (вкладка «Интерфейсы»), то при активной опции вы можете установить, будет ли система ЧПУ передавать DNS-запросы от устройств в сети станка также на сервер имен внешней сети, если DNS-сервер МС не отвечает на запросы.</li> <li>■ Экранная кнопка <b>Статус:</b> Вызывает обзор всех устройств, которые в сети станка снабжены динамическим IP-адресом. Для этих устройств вы можете задать дополнительные настройки</li> <li>■ Экранная клавиша <b>Дополнительные опции:</b> Дополнительные возможности настройки для DNS-/DHCP-сервера.</li> <li>■ Экранная клавиша <b>Установить станд. значения:</b> установка рабочих настроек.</li> </ul>



► **Sandbox:** Настройки для изолированной среды



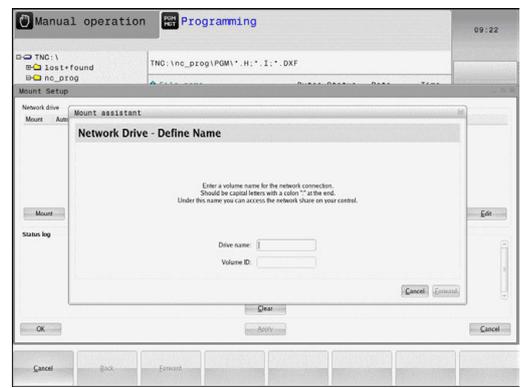
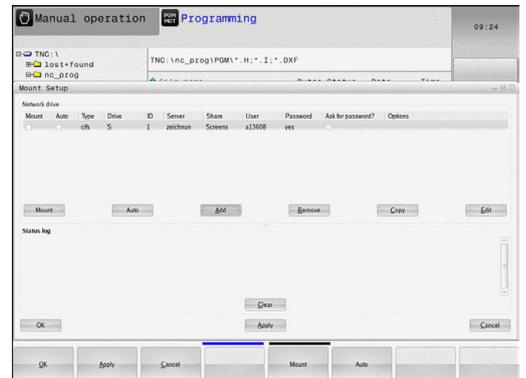
Настройте и используйте в своей системе ЧПУ изолированную среду. Из соображений безопасности запускайте браузер только в изолированной среде.

**Настройки сети с учетом периферии**

- ▶ Нажмите программную клавишу **ОПРЕДЕЛ. СОЕДИНЕН. С СЕТЬЮ** для ввода индивидуальных сетевых настроек приборов. Можно задать любое количество настроек сети, но одновременно администрировать можно не более 7

Настройка	Значение
<b>Сетевые диски</b>	<p>Список всех подсоединенных сетевых дисков. В колонках система отображает соответствующий статус соединения с сетью:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>Mount:</b> Сетевой диск подключен/не подключен</li> <li>■ <b>Auto:</b> сетевой диск подключается автоматически/вручную</li> <li>■ <b>Тип:</b> вид соединения с сетью. Возможными являются cifs и nfs</li> <li>■ <b>Диск:</b> имя диска в системе ЧПУ</li> <li>■ <b>ID:</b> внутренний идентификационный номер, который помечает, что вы задали несколько соединений с помощью Mount-Point</li> <li>■ <b>Сервер:</b> имя сервера</li> <li>■ <b>Доступ:</b> имя директории на сервере, с которой должна соединиться система ЧПУ</li> <li>■ <b>Пользователь:</b> имя пользователя в сети</li> <li>■ <b>Пароль:</b> сетевой диск защищен паролем или нет</li> <li>■ <b>Запрашивать пароль?:</b> Запрашивать пароль при соединении/не запрашивать</li> <li>■ <b>Опции:</b> отображение дополнительных опций соединения</li> </ul> <p>Управление сетевыми дисками выполняется с помощью экранных кнопок. Для добавления сетевых дисков нажмите экранную клавишу <b>Добавить:</b> система ЧПУ запустит ассистента соединения, в котором вы сможете ввести все необходимые данные в диалоге</p>

**Журнал состояний** Отображение информации о статусе и сообщений об ошибках. С помощью экранной кнопки очистки вы можете удалить содержимое окна состояния.



## 19.13 Firewall

### Применение

Вы имеете возможность настроить брандмауэр для первичного сетевого интерфейса системы управления. Его можно сконфигурировать так, что входящий сетевой трафик в зависимости от отправителя и службы будет блокироваться, и/или будет отображаться сообщение. Но брандмауэр не может быть запущен для второго сетевого интерфейса системы управления, если он активен как DHCP-сервер.

После того, как брандмауэр становится активен, об этом сигнализирует символ справа внизу на панели задач. В зависимости от степени безопасности, с которой активирован брандмауэр, этот символ изменяется и содержит указание на уровень настроек безопасности:

Символ	Значение
	Защита еще не обеспечивается брандмауэром, хотя он активирован согласно конфигурации. Ситуация, когда например, в конфигурации использованы имена компьютеров, но они еще не преобразованы в IP-адреса
	Брандмауэр активирован со средней степенью безопасности.
	Брандмауэр активирован с высокой степенью безопасности. (Все службы, кроме SSH, заблокированы)



Следует поручить проверку и, при необходимости, изменение стандартных настроек специалисту по сетям.

Настройки в дополнительной закладке **Настройки SSH** служат для подготовки к будущим расширениям и в данное время не имеют функций.

### Конфигурация брандмауэра

Настройки для брандмауэра задаются следующим образом:

- ▶ С помощью мыши откройте панель задач внизу экрана  
**Дополнительная информация:** "Window-Manager",  
Стр. 109
- ▶ Нажмите зеленую экранную клавишу с логотипом HEIDENHAIN для открытия JH-меню
- ▶ Выбрать пункт меню **Настройки**
- ▶ Выберите пункт меню **Брандмауэр**

HEIDENHAIN рекомендует активировать брандмауэр с заранее подготовленными стандартными настройками:

- ▶ Установите опцию **Active**, чтобы включить брандмауэр
- ▶ Нажмите экранную клавишу **Set standard values**, чтобы активировать рекомендуемые HEIDENHAIN стандартные настройки.
- ▶ Выйдите из диалогового окна с помощью экранной клавиши **OK**

## Настройки брандмауэра

Опция	Значение
Active	Включение или выключение брандмауэра
Интерфейс:	Выбор интерфейса <b>eth0</b> обычно соответствует X26 главного компьютера MC, <b>eth1</b> соответствует X116. Вы можете проверить это в настройках сети на вкладке «Интерфейсы». При использовании главного компьютера с двумя интерфейсами Ethernet для второго (не первичного) интерфейса стандартно активен DHCP-сервер для сети станка. С помощью этой настройки брандмауэр для <b>eth1</b> не может активироваться, поскольку брандмауэр и DHCP-сервер являются взаимоисключающими
Report other inhibited packets:	Брандмауэр активирован с высокой степенью безопасности. (Все службы, кроме SSH, заблокированы)
Inhibit ICMP echo answer:	Если задана эта опция, система ЧПУ больше не отвечает на PING-запрос.
Service	<p>В этом столбце приведено краткое обозначение служб, которые конфигурируются с помощью этого диалога. То, запускаются ли сами службы, в этом случае не играет никакой роли для конфигурации</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>LSV2</b> содержит помимо функций для TNCRemo или Teleservice также DNC-интерфейс HEIDENHAIN (порты с 19000 по 19010)</li> <li>■ <b>SMB</b> относится только к входящим SMB-соединениям, если на NC создается разблокировка Windows. Исходящие SMB-соединения (если разблокировка Windows связана с NC) не могут быть прекращены.</li> <li>■ <b>SSH</b> обозначает протокол SecureShell (порт 22). С помощью этого SSH-протокола можно начиная с HEROS 504 выполнить LSV2 с безопасным туннелированием.</li> <li>■ <b>VNC</b> Протокол предоставляет доступ к содержимому экрана. Если эта служба заблокирована, даже с помощью программ удаленной диагностики HEIDENHAIN невозможно получить доступ к содержимому экрана (например, снимок экрана). Если эта служба блокируется, в диалоге конфигурации VNC от HEROS отображается предупреждение о том, что в брандмауэре заблокирован VNC.</li> </ul>

Опция	Значение
Method	С помощью <b>Method</b> можно сконфигурировать следующие варианты: служба не доступна ни для кого ( <b>Prohibit all</b> ), доступна для всех ( <b>Permit all</b> ) или доступна только для отдельных лиц ( <b>Permit some</b> ). Если указывается <b>Permit some</b> , также в строке «Computer» следует указать компьютер, которому должен быть разрешен доступ к соответствующей службе. Если в строке <b>Computer</b> не указан никакой компьютер, при сохранении конфигурации автоматически активируется настройка <b>Prohibit all</b> .
Log	Если активировано <b>Log</b> , выводится <b>красное</b> сообщение, если сетевой пакет для этой службы был заблокирован. (Синее) сообщение выводится, если сетевой пакет для этой службы принят.
Computer	Если в <b>Method</b> конфигурируется настройка <b>Permit some</b> , здесь вы можете указать компьютер. Компьютеры могут указываться через IP-адрес или имя хоста, разделенные запятыми. Если используется имя хоста, то при завершении или сохранении диалога проверяется, можно ли перевести это имя хоста в IP-адрес. Если это не так, пользователь получает сообщение об ошибке, и диалог не заканчивается. Если указать действительное имя хоста, то при каждом запуске системы управления это имя хоста будет переводиться в IP-адрес. Если введенный по имени компьютер изменяет свой IP-адрес, может потребоваться перезапустить систему ЧПУ или формально изменить конфигурацию брандмауэра, чтобы система управления в брандмауэре применила новый IP-адрес к имени хоста.
Advanced options	Эти настройки предназначены только для ваших специалистов по сетям.
Set standard values	Возвращает настройки к рекомендуемым HEIDENHAIN стандартным значениям

## 19.14 Настройка измерительных щупов

### Введение

Система ЧПУ позволяет создавать и администрировать несколько измерительных щупов. В зависимости от типа измерительного щупа вам могут быть доступны следующие возможности создания:

- Инструментальный щуп ТТ с радиопередатчиком: создание через диалоговое окно MOD
- Инструментальный щуп ТТ с кабелем или инфракрасным передатчиком: создание через диалоговое окно MOD или запись в машинных параметрах
- Измерительный 3D-щуп ТТ с радиопередатчиком: создание через диалоговое окно MOD
- Измерительный 3D-щуп ТТ с кабелем или инфракрасным передатчиком: создание через диалоговое окно MOD, управление инструментами или таблицу измерительных щупов

**Дополнительная информация:** руководство пользователя по программированию циклов

## Создание радиощупа



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Чтобы система ЧПУ распознавала радиощупы, требуется приемо-передающий блок **SE 661** с интерфейсом EnDat.

Для открытия диалога настройки выполните следующие действия:



- ▶ Нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите **Машинные настройки**
- ▶ Выберите **Set up touch probes**
- ▶ Система ЧПУ откроет конфигурацию прибора на третьем рабочем столе.

С левой стороны показаны уже сконфигурированные щупы. Если вы видите не все столбцы, выполните прокрутку или сдвиньте разделительную линию мышкой.

Чтобы создать радиощуп, действуйте следующим образом:

- ▶ Установите курсор в строку **SE 661**
- ▶ Выбор радиоканала



- ▶ Нажмите программную клавишу **ПРИВЯЗАТЬ НОВЫЙ ЩУП**
- ▶ Система ЧПУ отобразит в диалоге следующий шаг.
- ▶ Следуйте появившемуся диалогу:
  - Извлеките батарею из измерительного щупа
  - Установите батарею в измерительный щуп
- ▶ Система ЧПУ выполнит привязку щупа и создаст в таблице новую строку.

## Создание измерительного щупа в диалоге MOD

Измерительный 3D-щуп с подключением по кабелю или с инфракрасным передатчиком можно создать в таблице измерительных щупов, в управлении инструментами или в диалоге MOD.

Инструментальные щупы можно также определять через машинный параметр **CfgTT** (№ 122700).

Для открытия диалога настройки выполните следующие действия:



- ▶ Нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите **Машинные настройки**
- ▶ Выберите **Set up touch probes**
- ▶ Система ЧПУ откроет конфигурацию прибора на третьем рабочем столе.

С левой стороны показаны уже сконфигурированные щупы. Если вы видите не все столбцы, выполните прокрутку или сдвиньте разделительную линию мышкой.

### Создание измерительного 3D-щупа

Чтобы создать измерительный 3D-щуп, действуйте следующим образом:

СОЗДАТЬ  
ЗАПИСЬ  
TS

- ▶ Нажмите программную клавишу **СОЗДАТЬ ЗАПИСЬ TS**
- > Система ЧПУ создаст в таблице новую строку.
- ▶ При необходимости выделите строку курсором
- ▶ Введите данные измерительного щупа справа
- > Система ЧПУ сохранит введенные данные сразу в таблицу измерительных щупов.

### Создание инструментального щупа

Чтобы создать инструментальный щуп, действуйте следующим образом:

СОЗДАТЬ  
ЗАПИСЬ  
TT

- ▶ Нажмите программную клавишу **СОЗДАТЬ ЗАПИСЬ TT**
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно.
- ▶ Введите имя измерительного щупа
- ▶ Нажмите **ОК**
- > Система ЧПУ создаст в таблице новую строку.
- ▶ При необходимости выделите строку курсором
- ▶ Введите данные измерительного щупа справа
- > Система ЧПУ сохранит введенные данные сразу в машинных параметрах.

## Конфигурирование радиощупа

Система ЧПУ отображает информацию об отдельных измерительных щупах в правой части экрана. Некоторые из этих данных также доступны для щупов с инфракрасным передатчиком.

Вкладка	Измерительный 3D-щуп TS	Инструментальный щуп TT
Рабочие данные	Данные из таблицы измерительных щупов	Данные из машинных параметров
Свойства	Параметры соединения и функции диагностики	Параметры соединения и функции диагностики

Для изменения данных из таблицы измерительных щупов необходимо выбрать курсором строку и перезаписать текущее значение.

Данные из машинных параметров можно изменять только после ввода пароля.

### Изменение свойств

Вы можете изменять свойства измерительного щупа следующим образом:

- ▶ Установите курсор в строку соответствующего измерительного щупа
- ▶ Выберите вкладку «Свойства»
- ▶ Система ЧПУ отобразит свойства выбранного измерительного щупа.
- ▶ При помощи программной клавиши измените требуемое свойство

В зависимости от строки, в которой находится курсор, доступны следующие возможности:

### Программная Функция клавиша

ВЫБРАТЬ ОТКЛОНЕНИЕ	Выбор сигнала ощупывания
ВЫБРАТЬ КАНАЛ	Выбор радиоканала Выберите канал, обеспечивающий наилучшее качество передачи и следите за наличием помех, вызванных работой других станков или радиомаховичка.
ПЕРЕКЛ. КАНАЛ	Смена радиоканала
УДАЛИТЬ ЩУП	Удаление данных измерительных щупов Система ЧПУ удаляет запись из диалога MOD и таблицы измерительных щупов или машинных параметров.
СМЕНИТЬ ЩУП	Сохранение нового щупа в активной строке Система ЧПУ автоматически перезаписывает серийный номер заменяемого щупа номером нового щупа.

### Программная Функция клавиша

	Выбор приемо-передающего блока SE
	<p>Выберите мощность ИК-сигнала</p> <p>Увеличение мощности требуется только при наличии помех.</p>
	<p>Выберите мощность радиосигнала</p> <p>Увеличение мощности требуется только при наличии помех.</p>

Настройка соединения **Включить/выключить** определяется в зависимости от типа измерительного щупа. В параметре **Отклонение** можно выбрать, каким образом измерительный щуп должен передавать сигнал при ощупывании.

Сигнал отклонения	Значение
ИК	Инфракрасный сигнал ощупывания
Радио	Радиосигнал ощупывания
Радио+ИК	Система ЧПУ выбирает сигнал ощупывания

На вкладке «Свойства» вы можете, например, активировать щуп для проверки радиосвязи при помощи программной клавиши.

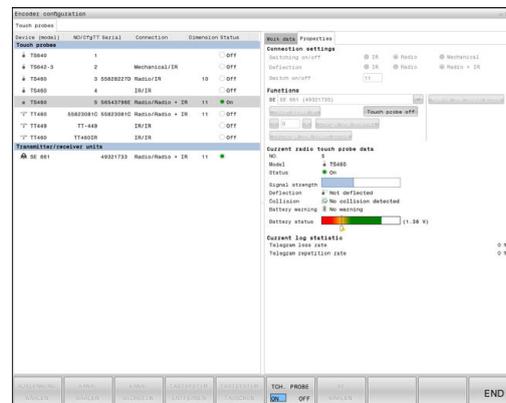


При активации радиосвязи с измерительным щупом при помощи программной клавиши сигнал сохраняется даже после смены инструмента. Радиосвязь следует деактивировать вручную.

### Актуальные данные радиощупа

В области данных текущего радиощупа система ЧПУ отображает следующие сведения:

Отображение	Значение
NO.	Номер в таблице измерительных щупов
Тип	Тип измерительного щупа
Статус	Измерительный щуп активирован или деактивирован
Мощность сигнала	Отображение мощности сигнала на столбчатой диаграмме Максимальное качество соединения система ЧПУ отображает в виде полного столбца.
Сигнал отклонения	Измерительный стержень отклонен или не отклонен
Столкновение	Столкновение присутствует или отсутствует
Состояние батареи	Указание качества батареи При уровне заряда ниже указанной границы система ЧПУ выдаст сообщение об ошибке.



## 19.15 Конфигурация радиомаховичка HR 550 FS

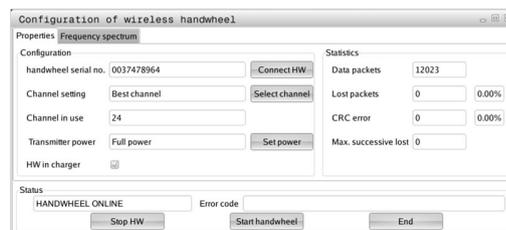
### Назначение

С помощью программной клавиши **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА** Вы можете настроить беспроводной пульт (маховичок) HR 550FS. В вашем распоряжении находятся следующие функции:

- Назначение маховичка определенной док-станции
- Настройка радиоканала
- Анализ спектра частот для определения наилучшего радиоканала
- Настройка мощности излучения
- Статистическая информация о качестве передачи

### Назначение маховичка определенной док-станции

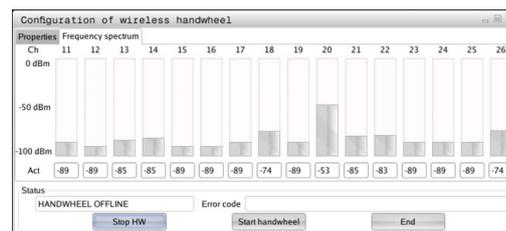
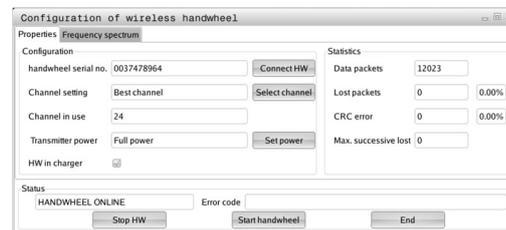
- ▶ Убедитесь в том, что док-станция маховичка соединена с аппаратным обеспечением системы управления
- ▶ Поставьте маховичок, который вы хотите назначить док-станции, в эту станцию
- ▶ Выберите MOD-функцию: нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите меню **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню настройки беспроводного маховичка: нажмите программную клавишу **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА**
- ▶ Нажмите на экранную кнопку **Включить HR**
- ▶ Система ЧПУ сохранит серийный номер радиомаховичка и покажет его в окне настроек слева возле экранной кнопки **Включить HR**.
- ▶ Сохраните изменения и покиньте меню настроек: нажмите экранную клавишу **END**



## Настройка радиоканала

При автоматическом запуске радиомоховичка система ЧПУ пытается выбрать радиоканал с наилучшим сигналом. Если вы хотите сами настроить радиоканал, действуйте следующим образом:

- ▶ Выберите MOD-функцию: нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите меню **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню настройки беспроводного моховичка: нажмите программную клавишу **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА**
- ▶ Щелчком мыши выберите закладку **Спектр частот**
- ▶ Нажмите на экранную кнопку **Стоп HR**
- Система ЧПУ разорвет соединение с радиомоховичком и измерит текущий спектр частот для всех 16 доступных каналов.
- ▶ Запомните номер канала, имеющего наименьшую загруженность (самая маленькая балка)
- ▶ Снова активируйте радиомоховичок нажатием экранной клавиши **Вкл. моховичок**
- ▶ Щелчком мыши выберите закладку **Свойства**
- ▶ Нажмите на экранную кнопку **Выбор канала**
- Система ЧПУ покажет все доступные номера каналов.
- ▶ Мышкой выберите номер канала, для которого система ЧПУ показала наименьшую загруженность
- ▶ Сохранение изменений и выход из меню настроек: нажмите экранную кнопку **КОНЕЦ**

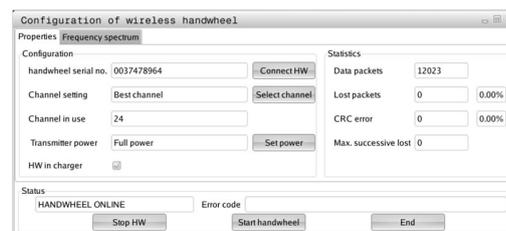


## Настройка мощности излучения



При уменьшении мощности излучения уменьшается радиус действия радиомоховичка.

- ▶ Выберите MOD-функцию: нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите меню **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню настройки беспроводного моховичка: нажмите программную клавишу **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА**
- ▶ Нажмите на экранную кнопку **Задать мощность**
- Система ЧПУ покажет три доступных настройки мощности. Выберите с помощью мышки желаемую настройку.
- ▶ Сохранение изменений и выход из меню настроек: нажмите экранную кнопку **КОНЕЦ**



## Статистические данные

Статистические данные можно посмотреть следующим образом:

- ▶ Выберите MOD-функцию: нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Выберите меню **Машинные настройки**
- ▶ Выберите меню настройки беспроводного маховичка: нажмите программную клавишу **НАСТРОЙКА БЕСПРОВОД. МАХОВИЧКА**
- ▶ Система ЧПУ отобразит меню настроек с данными статистики.

В **Статистике** система ЧПУ отображает информацию о качестве передачи.

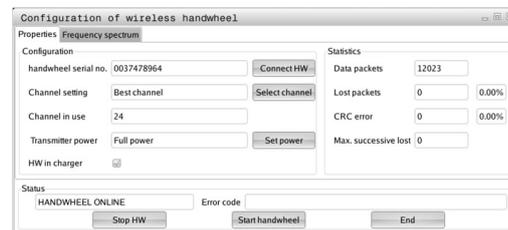
Радиوماховичок реагирует на недостаточное качество сигнала, которое не может обеспечить безупречной и надежной остановки осей, аварийной остановкой.

На недостаточное качество сигнала указывает отображаемое значение **Max. потерянная посл.** Если в нормальном режиме работы маховичка в пределах желаемого радиуса работы система ЧПУ повторно отображает значения больше 2, то существует повышенный риск нежелательного разрыва связи. Помочь в этом случае может повышение мощности излучения, а также смена канала на менее занятый.

В таких случаях попытайтесь улучшить качество передачи путем выбора другого канала или увеличьте мощность передачи.

**Дополнительная информация:** "Настройка радиоканала", Стр. 819

**Дополнительная информация:** "Настройка мощности излучения", Стр. 819



## 19.16 Загрузка конфигурации станка

### Применение

#### УКАЗАНИЕ

##### Осторожно, возможна потеря данных!

Функция **RESTORE** окончательно перезаписывает текущую конфигурацию станка с использованием резервной копии. Система ЧПУ не выполняет перед запуском функции **RESTORE** автоматическое резервное копирование файлов. Поэтому данные удаляются безвозвратно.

- ▶ Необходимо сделать резервную копию текущей конфигурации станка перед выполнением функции **RESTORE**
- ▶ Функцию следует использовать только после согласования с производителем станка

Производитель станка может сделать доступным резервное копирование с конфигурацией станка. После ввода кодового слова **RESTORE** можно загрузить резервную копию на ваш станок или место программирования. Чтобы загрузить резервную копию, выполните следующие действия:

- ▶ В диалоге MOD введите кодовое слово **RESTORE**
- ▶ В окне управления файлами системы ЧПУ выберите файл резервной копии (например, ВКУР-2013-12-12\_.zip)
- > Система ЧПУ откроет всплывающее окно для файла резервной копии.
- ▶ Нажмите аварийный останов
- ▶ Нажмите программную клавишу **OK**, чтобы запустить операцию резервного копирования



# 20

**Таблицы и  
обзоры**

## 20.1 Параметры пользователя, зависящие от конкретного станка

### Применение

Ввод значений параметров осуществляется с помощью так называемого **Редактора конфигурации**.



Следуйте указаниям инструкции по обслуживанию станка!

Производитель станка может предоставлять в распоряжение пользователя дополнительные, частично специфические для конкретного станка параметры, позволяя пользователю конфигурировать предоставленные функции.

В редакторе конфигурации машинные параметры собраны в древовидной структуре объектов параметров. Каждый объект параметра имеет имя (например, **Настройки индикации дисплея**), описывающее функцию соответствующего параметра. Объект параметра (сущность) обозначается в древовидной структуре буквой **E** в символе директории. Некоторые машинные параметры для однозначной идентификации имеют ключевое имя, которое привязывает параметр к группе (например, X для оси X). Соответствующая директория группы имеет ключевое имя и обозначается буквой **K** в символе директории.



Указания по использованию:

- Еще не активные параметры и объекты изображаются с помощью серого значка. С помощью программных клавиш **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ** и **ВСТАВИТЬ** вы можете их активировать.
- Система ЧПУ ведет текущий список изменений, в котором сохранено до 20 изменений файлов конфигурации. Чтобы отменить изменения, выберите желаемую строку и нажмите программные клавиши **ДОПОЛНИТ. ФУНКЦИИ** и **ИЗМЕНЕНИЕ ОТМЕНИТЬ**.

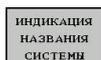
### Изменить отображение параметров

Способ отображения имеющихся параметров можно изменить в редакторе конфигураций для параметров пользователя. Согласно стандартным настройкам параметры отображаются в виде кратких текстов-пояснений.

Для отображения фактических системных имен параметров выполните следующее:



- ▶ Нажмите клавишу **Разделение экрана**



- ▶ Нажмите программную клавишу **ИДИКАЦИЯ НАЗВАНИЯ СИСТЕМЫ**

Действуйте так же, чтобы вернуться в стандартный режим отображения.

### Откройте редактор конфигурации и измените параметры

- ▶ Выберите режим работы **Программирование**
- ▶ Нажмите клавишу **MOD**
- ▶ Введите кодовое число **123**
- ▶ Изменение параметров
- ▶ При помощи программной клавиши **END** выйдите из редактора конфигурации
- ▶ Сохраните изменения нажатием программной клавиши **СОХРАНИТЬ**

В начале каждой строки дерева параметров система ЧПУ отображает иконку, содержащую дополнительную информацию о данной строке. Значение пиктограмм приведено далее:

- ветвь существует, но закрыта
- ветвь открыта
- пустой объект, не открываемый
- инициализированный параметр станка
- Неинициализированный (опциональный) параметр станка
- читаемый, но не редактируемый
- нечитаемый и не редактируемый

Символ папки позволяет распознать тип объекта конфигурации:

- Ключ (имя группы)
- Список
- Сущность (объект параметра)

### Отображение пояснительного текста

При помощи клавиши **ПОМОЩЬ** может быть отображен пояснительный текст по каждому объекту или атрибуту параметра.

Если для пояснительного текста недостаточно одной страницы экрана (тогда вверху справа появляется символ, например, 1/2), то можно с помощью программной клавиши **ЛИСТОВ. В ПОМОЩИ** переключиться на вторую страницу.

Вместе с пояснительным текстом отображается дополнительная информация, как, например единица измерения, значение по-умолчанию, список значений. Если выбранный машинный параметр соответствует параметру в системах ЧПУ предыдущих поколений, то также будет отображён соответствующий MP-номер.

## Список параметров

### Настройки параметров

#### DisplaySettings

Настройки индикации на дисплее

Порядок отображаемых осей

от [0] до [7]

**Зависит от имеющихся осей**

Порядок отображаемых осей в индикации REF

от [0] до [7]

**Зависит от имеющихся осей**

Вид индикации положения в окне положений

**SOLL**

**IST**

**REFIST**

**RFSOLL**

**SCHPF**

**ISTRW**

**REFRW**

**M 118**

Вид индикации позиции в индикации состояния

**SOLL**

**IST**

**REFIST**

**RFSOLL**

**SCHPF**

**ISTRW**

**REFRW**

**M 118**

Определение десятичного разделительного знака для индикации положения:

**. point**

**, comma**

Индикация подачи в ручном режиме работы

**at axis key:** отображать подачу только в том случае, если выполнено нажатие кнопки направления оси

**always minimum:** всегда отображать подачу

Индикация позиции шпинделя на индикации позиции:

**during closed loop:** отображать положение шпинделя только в том случае, если положение шпинделя регулируется

**during closed loop and M5:** отображать положение шпинделя только в том случае, если положение шпинделя регулируется, и действует M5

---

## Настройки параметров

Отображать или скрывать программную клавишу «Таблица предустановок»

**True:** Программная клавиша «Таблица предустановок» не отображается

**False:** отобразить программную клавишу «Таблица предустановок»

Размер шрифта при отображении программы

**FONT\_APPLICATION\_SMALL**

**FONT\_APPLICATION\_MEDIUM**

Порядок пиктограмм в индикации

от [0] до [9]

**В зависимости от активированных опций**

---

## Настройки дисплея

Шаг индикации для отдельных осей

Список всех доступных осей

Шаг индикации для отображения положения в мм или градусах

**0.1**

**0.05**

**0.01**

**0.005**

**0.001**

**0.0005**

**0.0001**

**0.00005 (номер опции #23)**

**0.00001 (номер опции #23)**

Шаг индикации для отображения положения в дюймах

**0.005**

**0.001**

**0.0005**

**0.0001**

**0.00005 (номер опции #23)**

**0.00001 (номер опции #23)**

---

## DisplaySettings

Определение единицы измерения, действующей для индикации

**metric:** использовать метрическую систему

**inch:** использовать дюйм-систему

---

## Настройки дисплея

Формат NC-программ и индикация циклов

Ввод программы в диалоге открытым текстом HEIDENHAIN или в DIN/ISO

**HEIDENHAIN:** ввод программы в режиме позиционирования с ручным вводом данных в диалоге открытым текстом

**ISO:** ввод программы в режиме работы позиционирование с ручным вводом данных в DIN/ISO

---

## Настройки параметров

---

### Настройки дисплея

Настройка языка диалога в NC- и PLC-программах

Язык диалога в NC

**АНГЛИЙСКИЙ**

**НЕМЕЦКИЙ**

**ЧЕШСКИЙ**

**ФРАНЦУЗСКИЙ**

**ИТАЛЬЯНСКИЙ**

**ИСПАНСКИЙ**

**ПОРТУГАЛЬСКИЙ**

**ШВЕДСКИЙ**

**ДАТСКИЙ**

**ФИНСКИЙ**

**ГОЛЛАНДСКИЙ**

**ПОЛЬСКИЙ**

**ВЕНГЕРСКИЙ**

**РУССКИЙ**

**КИТАЙСКИЙ**

**КИТАЙСКИЙ\_ТРАДИЦИОННЫЙ**

**СЛОВЕНСКИЙ**

**КОРЕЙСКИЙ**

**НОРВЕЖСКИЙ**

**РУМЫНСКИЙ**

**СЛОВАЦКИЙ**

**ТУРЕЦКИЙ**

Языка диалога в PLC

**См. "Язык диалога в NC"**

Язык сообщений об ошибках в PLC

**См. "Язык диалога в NC"**

Язык справки

**См. "Язык диалога в NC"**

---

---

## Настройки параметров

---

### Настройки дисплея

#### Процедура запуска системы управления

Квитирование сообщения "Перерыв в электроснабжении"

**ВЕРНО:** запуск системы управления продолжается только после квитирования сообщения

**ЛОЖНО:** Сообщение "Перерыв в электроснабжении" не выводится

---

### Настройки дисплея

#### Настройка отображения индикации времени

Выбор режима отображения в индикации времени

**Аналоговый**

**Цифровой**

**Логотип**

**Аналоговый и логотип**

**Цифровой и логотип**

**Аналоговый на логотипе**

**Цифровой на логотипе**

---

### Настройки дисплея

#### Вкл/выкл левой панели

Настройка отображения левой панели

**ВЫКЛ:** выключить информационная строка в строке режимов работы

**ВКЛ:** включить информационную строку в строке режимов работы

---

### DisplaySettings

#### Настройки 3D-представления

Тип модели 3D-представления

**3D (требующий большого объема вычислений):** Отображение модели для сложной обработки с поднутрениями

**2,5D:** Отображение модели для 3-осевой обработки

**No Model:** Отображение модели деактивировано

Качество модели трехмерного отображения

**very high:** Высокое разрешение; отображение точек кадров возможно

**high:** высокое разрешение

**medium:** среднее разрешение

**low:** низкое разрешение

Сбросить траектории инструмента при новой BLK-Form

**ON:** При новой форме BLK во время теста программы траектории инструмента сбрасываются

**OFF:** При новой форме BLK во время теста программы траектории инструмента не сбрасываются

---

---

## Настройки параметров

---

### DisplaySettings

Настройки для индикации позиции

#### Индикатор положения

при TOOL CALL DL

**As Tool Length:** запрограммированный припуск DL учитывается для индикации позиции по отношению к детали как изменение длины инструмента

**As Workpiece Oversize:** запрограммированный припуск DL учитывается для индикации позиции по отношению к детали как припуск детали

---

### DisplaySettings

Настройки для редактора таблиц

Поведение при удалении инструмента из таблицы мест

**DISABLED:** Удаление инструмента невозможно

**WITH\_WARNING:** Удаление инструмента возможно, требуется подтверждение

**WITHOUT\_WARNING:** Удаление без подтверждения невозможно

Поведение при удалении индексных записей инструмента

**ALWAYS\_ALLOWED:** Удаление индексных записей всегда возможно

**TOOL\_RULES:** Поведение зависит от настройки параметра поведения при удалении инструмента из таблицы мест

Программная клавиша СБРОС. Показать СТОЛБЕЦ T

**TRUE:** Отображается программная клавиша и пользователь может удалить все инструменты из магазина инструментов

**FALSE:** Программная клавиша не отображается

---

### DisplaySettings

Настройка системы координат для индикации

Система координат для смещения нулевой точки

**WorkplaneSystem:** Нулевая точка отображается в системе координат наклонной плоскости, WPL-CS

**WorkpieceSystem:** Нулевая точка отображается в системе координат детали, W-CS

---

---

---

## Настройки параметров

---

### ProbeSettings

Конфигурация измерения инструмента

TT140\_1

M-функция для ориентации шпинделя

**-1: ориентация шпинделя непосредственно через NC**

**0: функция не активна**

**от 1 до 999: номер M-функции для ориентации шпинделя**

Операция ощупывания

**MultiDirections: ощупывание по нескольким направлениям**

**SingleDirection: ощупывание по одному направлению**

Направление ощупывания для измерения радиуса инструмента

**X\_Positive, Y\_Positive, X\_Negative, Y\_Negative, Z\_Positive, Z\_Negative**  
(зависит от оси инструмента)

Расстояние от нижней кромки инструмента до верхней кромки измерительного наконечника

**от 0,001 до 99,9999 [мм]: смещение элемента контакта относительно инструмента**

Ускоренный ход в цикле ощупывания

**от 10 до 300 000 [мм/мин]: ускоренный ход в цикле ощупывания**

Подача ощупывания при измерении инструмента

**от 1 до 3000 [мм/мин]: подача ощупывания при измерении инструмента**

Расчет подачи ощупывания

**ConstantTolerance: расчет подачи ощупывания с постоянным допуском**

**VariableTolerance: расчет подачи ощупывания с переменным допуском**

**ConstantFeed: постоянная подача ощупывания**

Тип определения частоты вращения

**Automatic: Автоматический расчет частоты вращения**

**MinSpindleSpeed: Использовать минимальную частоту вращения шпинделя**

Макс. допуст. скорость вращения у режущей кромки инструмента

**от 1 до 129 [м/мин]: допустимая скорость вращения в области фрезерования**

Максимально допустимая частота вращения при измерении инструмента

**от 0 до 1000 [1/мин]: максимально допустимая частота вращения**

Максимально допустимая ошибка измерения при измерении инструмента

**от 0,001 до 0,999 [мм]: первая максимально допустимая ошибка измерения**

Максимально допустимая ошибка измерения при измерении инструмента

**от 0,001 до 0,999 [мм]: вторая максимально допустимая ошибка измерения**

---

## Настройки параметров

---

Остановка NC во время проверки инструмента

**True:** При превышении допуска поломки, программа ЧПУ останавливается

**False:** Программа ЧПУ не останавливается

Остановка NC во время измерения инструмента

**True:** При превышении допуска поломки, программа ЧПУ останавливается

**False:** Программа ЧПУ не останавливается

Изменение таблицы инструмента при проверке и измерении инструмента

**AdaptOnMeasure:** После измерения инструмента происходит изменение таблицы

**AdaptOnBoth:** После измерения и проверки инструмента происходит изменение таблицы

**AdaptNever:** После измерения и проверки инструмента изменение таблицы не происходит

Конфигурация круглого измерительного наконечника

TT140\_1

Координаты центра измерительного наконечника

**[0]:** X-координата центра измерительного наконечника относительно нулевой точки станка

**[1]:** Y-координата центра измерительного наконечника относительно нулевой точки станка

**[2]:** Z-координата центра измерительного наконечника относительно нулевой точки станка

Безопасное расстояние над элементом контакта для предварительного позиционирования

**от 0,001 до 99 999,9999 [мм]:** безопасное расстояние в направлении оси инструмента

Безопасная зона вокруг элемента контакта для предварительного позиционирования

**от 0,001 до 99 999,9999 [мм]:** безопасное расстояние в плоскости, перпендикулярной оси инструмента

---

## Настройки параметров

### ChannelSettings

#### CH\_NC

Активная кинематика

Кинематика, которую следует активировать

**Список типов кинематики станка**

Кинематика для активации при запуске системы ЧПУ

**Список типов кинематики станка**

Определение режима работы NC-программы.

Сброс времени обработки при запуске программы.

**True: выполняется сброс времени обработки**

**False: сброс времени обработки не выполняется**

PLC-сигнал для номера ожидающего цикла обработки

**Зависит от производителя станка**

Допуски геометрии

Допустимое отклонение от радиуса окружности

**от 0,0001 до 0,016 [мм]: допустимое отклонение радиуса окружности в конечной точке окружности по сравнению с начальной точкой окружности**

Допустимое отклонение при сцепленной резьбе

**От 0,0001 до 999,9999 [мм]: допустимое отклонение динамически сглаженной траектории к запрограммированному контуру при нарезании резьбы**

Конфигурация циклов обработки

Коэффициент перекрытия при фрезеровании карманов

**от 0,001 до 1,414: коэффициент перекрытия для цикла 4 ФРЕЗЕРОВАНИЕ КАРМАНОВ и цикла 5 КРУГЛЫЙ КАРМАН**

Перемещение после обработки контурного кармана

**PosBeforeMachining: Положение как перед обработкой цикла**

**ToolAxClearanceHeight: Установить ось инструмента на безопасную высоту**

Выдача сообщения об ошибке **Шпиндель?**, если M3/M4 не активны

**on: выдавать сообщение об ошибке**

**off: не выдавать сообщение об ошибке**

Показать сообщение об ошибке **Ввести отрицательное значение глубины**

**on: выдавать сообщение об ошибке**

**off: не выдавать сообщение об ошибке**

Поведение при подводе к стенке канавки, находящейся на боковой поверхности цилиндра

**LineNormal: подвод по прямой**

**CircleTangential: подвод круговым движением**

## Настройки параметров

М-функция для ориентации шпинделя в циклах обработки

**-1: ориентация шпинделя непосредственно через NC**

**0: функция не активна**

**от 1 до 999: номер М-функции для ориентации шпинделя**

Сообщение об ошибке Погружаемое исполнение невозможно не отображать

**on: сообщение об ошибке не отображается**

**off: сообщение об ошибке отображается**

Поведение M7 и M8 в при циклах 202 и 204

**TRUE: в конце циклов 202 и 204 восстановить состояние M7 и M8, которое было перед вызовом цикла**

**FALSE: в конце циклов 202 и 204 не восстанавливать автоматически состояние M7 и M8**

Не отображать предупреждение Остатки материала

**on: предупреждение не отображается**

**off: предупреждение отображается**

Фильтр геометрии для отфильтровывания линейных элементов

Тип стретч-фильтра

**- Off: фильтр не активен**

**- ShortCut: пропуск отдельных точек на полигоне**

**- Average: фильтр геометрии сглаживает углы**

Максимальное расстояние между отфильтрованным и неотфильтрованным контурами

**от 0 до 10 [мм]: отфильтрованные точки находятся внутри значений данного допуска по отношению к результирующему отрезку**

Максимальная длина отрезка, возникающего после фильтрации

**от 0 до 1000 [мм]: длина оказывает влияние через фильтр геометрии**

CfgThreadSpindle

Потенциометр подачи при нарезании резьбы

**SpindlePotentiometer: Во время нарезания резьбы действует потенциометр корректировки скорости вращения. Потенциометр корректировки подачи не активен.**

**FeedPotentiometer: Во время нарезания резьбы действует потенциометр корректировки подачи. Потенциометр корректировки скорости вращения не активен.**

Время ожидания в точке изменения направления на дне впадины между витками резьбы

**от -999999999 до 999999999: После остановки шпинделя на дне впадины между витками резьбы выдерживается заданная пауза перед запуском шпинделя в противоположном направлении**

---

## Настройки параметров

---

Время отключения шпинделя

**от -999999999 до 999999999:** На это время перед достижением дна впадины резьбы шпиндель приостанавливается

Ограничение частоты вращения шпинделя в циклах 17, 207 и 18

**TRUE:** При небольшой глубине резьбы частота вращения ограничивается таким образом, что шпиндель прибл.1/3 времени вращается с постоянной частотой

**FALSE:** Без ограничения частоты вращения шпинделя

---

---

## Настройки параметров

---

### Настройки для NC-редактора

#### Создание резервной копии файлов

**TRUE:** после редактирования NC-программ создать резервную копию файла

**FALSE:** после редактирования NC-программ не создавать резервную копию файла

#### Поведение курсора после удаления строки

**TRUE:** при удалении строки курсор переносится на предыдущую строку (iTNC-поведение)

**FALSE:** при удалении строки курсор переносится на следующую строку

#### Поведение курсора на первой или последней строке

**TRUE:** разрешены круговые курсоры в начале/конце PGM

**FALSE:** не разрешены круговые курсоры в начале/конце PGM

#### Разрыв строки для многострочных кадров

**ALL:** всегда отображать строки полностью

**ACT:** полностью отображать только строки активного кадра

**NO:** отображать строки полностью, только если кадр редактируется

#### Активация вспомогательных картинок при программировании циклов

**TRUE:** всегда показывать вспомогательные картинки во время ввода

**FALSE:** отображать вспомогательные картинки только тогда, когда программная клавиша ПОМОЩЬ ПО ЦИКЛАМ установлена в положение ВКЛ. Программная клавиша ПОМОЩЬ ПО ЦИКЛАМ ВЫКЛ./ВКЛ. отображается в режиме программирования после нажатия кнопки разделения экрана.

#### Поведение панели программных клавиш после ввода цикла

**TRUE:** панель программных клавиш для работы с циклами остается активной после определения цикла

**FALSE:** панель программных клавиш для работы с циклами отключается после определения цикла

#### Подтверждающий запрос при удалении блока

**TRUE:** при удалении NC-кадра показать подтверждающий запрос

**FALSE:** при удалении NC-кадра не показывать подтверждающий запрос

#### Номер строки, до которой будет выполнена проверка NC-программы

**от 100 до 50000:** длина программы, в которой должна быть проверена геометрия

#### Программирование в формате DIN/ISO: задание длины шага номеров кадров

**от 0 до 250:** длина шага, с которой будут создаваться DIN/ISO-кадры в программе

#### Определение программируемых осей

**TRUE:** использовать определенную конфигурацию осей

**FALSE:** использовать конфигурацию осей XYZABCUVW по умолчанию

#### Действие при кадрах позиционирования параллельно оси

**TRUE:** кадры позиционирования, параллельные осям, разрешены

**FALSE:** кадры позиционирования, параллельные осям, заблокированы

---

## Настройки параметров

---

Номер кадра, до которого будет выполняться поиск элемента синтаксиса

**от 500 до 50000: Искать выбранные элементы при помощи клавиш со стрелками вверх/вниз**

Поведение функции PARAXMODE при осях UVW

**FALSE: функция PARAXMODE разрешена**  
**TRUE: функция PARAXMODE запрещена**

---

Настройки для управления файлами

Отображение подчиненных файлов

**ВРУЧНУЮ: подчиненные файлы отображаются**  
**АВТОМАТИЧЕСКИ: подчиненные файлы не отображаются**

---

Данные пути доступа для конечного пользователя

**Эти машинные параметры действуют только на местах программирования Windows**

Списки дисководов и/или директорий

**Здесь в управлении файлами система ЧПУ отображает зарегистрированные дисководы и директории**

Путь вывода FN 16 для отработки

**Путь вывода FN 16, если в программе путь не задан**

Путь вывода FN 16 в режимах тестирования и программирования

**Путь вывода FN 16, если в программе путь не задан**

---

Последовательный интерфейс RS232

**Дополнительная информация:** "Настройка интерфейса передачи данных", Стр. 794

## 20.2 Разводка контактов и кабели для интерфейсов передачи данных

### Интерфейс V.24/RS-232-C оборудования HEIDENHAIN



Интерфейс соответствует европейскому стандарту EN 50 178 **Безопасное развязка от сети.**

При использовании блока адаптера с 25-полюсным гнездом:

Система ЧПУ		Кабель 365725-xx		Блок адаптера 310085-01		Кабель 274545-xx			
Вилка	Расположение контактов	Розетка	Цвет	Розетка	Вилка	Розетка	Вилка	Цвет	Розетка
1	не занят	1		1	1	1	1	белый/ коричневый	1
2	RXD	2	желтый	3	3	3	3	желтый	2
3	TXD	3	зеленый	2	2	2	2	зеленый	3
4	DTR	4	коричневый	20	20	20	20	коричневый	8
5	сигнал GND	5	красный	7	7	7	7	красный	7
6	DSR	6	синий	6	6	6	6		6
7	RTS	7	серый	4	4	4	4	серый	5
8	CTR	8	розовый	5	5	5	5	розовый	4
9	не занимать	9					8	фиолетовый	20
корпус	внешний экран	корпус	внешний экран	корпус	корпус	корпус	корпус	внешний экран	корпус

При использовании блока адаптера с 9-пол.:

Система ЧПУ		Кабель 355484-xx		Блок адаптера 363987-02			Кабель 366964-xx		
Вилка	Расположение контактов	Розетка	Цвет	Штифт	Розетка	Штифт	Розетка	Цвет	Розетка
1	не занимать	1	красный	1	1	1	1	красный	1
2	RXD	2	желтый	2	2	2	2	желтый	3
3	TXD	3	белый	3	3	3	3	белый	2
4	DTR	4	коричневый	4	4	4	4	коричневый	6
5	сигнал GND	5	черный	5	5	5	5	черный	5
6	DSR	6	фиолетовый	6	6	6	6	фиолетовый	4
7	RTS	7	серый	7	7	7	7	серый	8
8	CTR	8	белый/зеленый	8	8	8	8	белый/зеленый	7
9	не занимать	9	зеленый	9	9	9	9	зеленый	9
корпус	внешний экран	корпус	внешний экран	корпус	корпус	корпус	корпус	внешний экран	корпус

## Устройства других производителей

Разводка контактов у оборудования других производителей может значительно отличаться от разводки контактов устройств фирмы HEIDENHAIN.

Разводка контактов зависит от устройства и типа передачи. Следует изучить информацию о разводке контактов блока адаптера в таблице, приведенной ниже.

Блок адаптера 363987-02		VB 366964-xx		
Розетка	Вилка	Розетка	Цвет	Розетка
1	1	1	красный	1
2	2	2	желтый	3
3	3	3	белый	2
4	4	4	коричневый	6
5	5	5	черный	5
6	6	6	фиолетовый	4
7	7	7	серый	8
8	8	8	белый/зеленый	7
9	9	9	зеленый	9
корпус	корпус	корпус	Внешний экран	корпус

## Интерфейс Ethernet-сети, гнездо RJ45

Максимальная длина кабеля:

- не экранированный: 100 м
- экранированный: 400 м

Пин	Сигнал	Описание
1	TX+	Transmit Data (передача данных)
2	TX–	Transmit Data (передача данных)
3	REC+	Receive Data (прием данных)
4	своб.	
5	своб.	
6	REC–	Receive Data (прием данных)
7	своб.	
8	своб.	

## 20.3 Техническая информация

### Расшифровка символов

- Стандартное оснащение
- Опции осей
- 1 Дополнительный набор функций 1
- 2 Дополнительный набор функций 2
- x Опция ПО, кроме "Дополнительного набора функций 1" и "Дополнительного набора функций 2"

### Технические характеристики

<b>Компоненты</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Станочный пульт</li> <li>■ TFT-плоский цветной дисплей с программными клавишами или плоский цветной ЖК-дисплей с сенсорным экраном</li> </ul>
<b>Память программ</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 2 ГБ</li> </ul>
<b>Разрешение при вводе и отображении</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ до 0,1 мкм на линейных осях</li> <li>■ до 0,01 мкм на линейных осях (с опцией #23)</li> <li>■ до 0,000 1° на угловых осях</li> <li>■ до 0,000 01° мкм на угловых осях (с опцией #23)</li> </ul>
<b>Диапазон ввода</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Максимально 999 999 999 мм или 999 999 999°</li> </ul>
<b>Интерполяция</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Линейная в 4 осях</li> <li>■ Круговая в 2 осях</li> <li>■ Спиральная: совмещение круговой траектории и прямой</li> </ul>
<b>Время обработки кадра</b> 3D-прямая без поправки на радиус	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 1,5 мс</li> </ul>
<b>Управление осями</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Разрешение при регулировании положения: период сигнала датчика положения/1024</li> <li>■ Время цикла регулятора положения: 3 мс</li> <li>■ Время цикла регулятора скорости: 200 мкс</li> </ul>
<b>Путь перемещения</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Макс. 100 м (3937 дюймов)</li> </ul>
<b>Частота вращения шпинделя</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Максимум 100 000 об/мин (заданное аналоговое значение числа оборотов)</li> </ul>
<b>Компенсация погрешностей</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Линейные и нелинейные погрешности осей, люфт, обратные выбросы при круговых движениях, тепловое расширение</li> <li>■ Трение покоя</li> </ul>
<b>Интерфейсы передачи данных</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ По одному V.24 / RS-232-C макс. 115 кбод</li> <li>■ Расширенный интерфейс передачи данных с протоколом LSV-2 для внешнего управления системой ЧПУ через интерфейс передачи данных с применением ПО HEIDENHAIN TNCremo</li> <li>■ Интерфейс Ethernet 1000 Base-T</li> <li>■ 5 x USB (1 x фронтальн. USB 2.0; 4 x задн. USB 3.0)</li> </ul>
<b>Температура окружающей среды</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Эксплуатация: от 5 до +45 °C</li> <li>■ Хранение: от -35 до +65 °C</li> </ul>

**Форматы ввода и единицы измерения в функциях ЧПУ**

Позиции, координаты, радиусы окружностей, длина фасок	От -99 999,9999 до +99 999,9999 (5,4: разрядов перед запятой, разрядов после запятой) [мм]
Номера инструментов	0 до 32767,9 (5,1)
Имена инструментов	32 знака, в кадрах <b>TOOL CALL</b> записываются между "". Допустимые специальные знаки: # \$ % & . , - _
Дельта-значения для коррекции инструмента	от -99,9999 до +99,9999 (2,4) [мм]
Частота вращения шпинделя	от 0 до 99 999,999 (5,3) [об/мин]
Подачи	от 0 до 99 999,999 (5,3) [мм/мин] или [мм/зуб] или [мм/об]
Время выдержки в цикле 9	от 0 до 3 600,000 (4,3) [с]
Шаг резьбы в различных циклах	от -9,9999 до +9,9999 (2,4) [мм]
Угол для ориентации шпинделя:	от 0 до 360,0000 (3,4) [°]
Угол для полярных координат, вращение, поворот плоскости	от -360,0000 до 360,0000 (3,4) [°]
Угол полярных координат для винтовой интерполяции (CP)	от -5 400,0000 до 5 400,0000 (4,4) [°]
Номера нулевых точек в цикле 7	от 0 до 2 999 (4,0)
Коэффициент масштабирования в циклах 11 и 26	от 0.000001 до 99.999999 (2.6)
Дополнительные M-функции	0 - 999 (4,0)
Диапазон Q-параметров	0 - 1999 (4,0)
Значения Q-параметров	от -99 999,9999 до +99 999,9999 (9.6)
Метки (LBL) для переходов в программе	0 - 999 (5,0)
Метки (LBL) для переходов в программе	Произвольная строка текста между верхними кавычками ("")
Количество повторов частей программы REP	1 - 65534 (5,0)
Номер ошибки для функции Q-параметров (FN14)	от 0 до 1 199 (4,0)

## функции пользователя

### функции пользователя

<b>Краткое описание</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Базовое исполнение: 3 оси плюс шпиндель</li> <li>□ Дополнительная ось для 4-х осей и неследящего шпинделя</li> <li>□ Дополнительная ось для 5-х осей и неследящего шпинделя</li> </ul>
<b>Ввод программ</b>	В диалоге HEIDENHAIN и формате DIN/ISO
<b>Ввод координат</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Заданные позиции для прямых и окружностей в декартовой или полярной системе координат</li> <li>■ Размерные данные абсолютные или инкрементные</li> <li>■ Индикация и ввод данных в мм или дюймах</li> </ul>
<b>Коррекции инструмента</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Радиус инструмента в плоскости обработки и длина инструмента</li> <li>x Предварительный расчет до 99 кадров для контура с поправкой на радиус (M120)</li> </ul>
<b>Таблицы инструмента</b>	Несколько таблиц инструментов с любым количеством инструментов
<b>Постоянная скорость движения по контуру</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Относительно траектории центра инструмента</li> <li>■ Относительно режущей кромки инструмента</li> </ul>
<b>параллельный режим работы</b>	Составление программы с графической поддержкой, во время отработки другой программы
<b>Режимы резания</b>	Автоматический расчет частоты вращения шпинделя, скорости резания, подачи на один зубец и подачи на один оборот
<b>Трехмерная обработка (Дополнительный набор функций 2)</b>	<p>2 Особо плавный ход движения</p> <p>2 Трехмерная коррекция инструмента через вектор нормали к поверхности</p> <p>2 Изменение положения поворотной головки с помощью электронного маховичка во время выполнения программы; позиция точки ведения инструмента (вершины инструмента или центра сферы) остается неизменной (TCPM = Tool Center Point Management)</p> <p>2 Положение инструмента перпендикулярно контуру</p> <p>2 Коррекция на радиус инструмента перпендикулярно направлению движения и направлению инструмента</p>
<b>Обработка с помощью круглого стола (Дополнительный набор функций 1)</b>	<p>1 Программирование контуров на развернутой боковой поверхности цилиндра</p> <p>1 Подача в мм/мин</p>
<b>Элементы контура</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ прямая</li> <li>■ фаска</li> <li>■ круговая траектория</li> <li>■ центр окружности</li> <li>■ радиус окружности</li> <li>■ плавно примаыкающая круговая траектория</li> <li>■ скругление углов</li> </ul>

**функции пользователя**

<b>Вход в контур и выход из контура</b>	■	По прямой: по касательной или перпендикулярно	
	■	По окружности	
<b>Программирование свободного контура FK</b>	x	Программирование свободного контура (FK) в диалоге открытым текстом HEIDENHAIN и с графическим отображением для деталей с размерами, заданными не по стандартам NC	
<b>Переходы в другое место программы</b>	■	Подпрограммы	
	■	Повтор части программы	
	■	Использование любой программы в качестве подпрограммы	
<b>Циклы обработки</b>	■	Циклы сверления и нарезания резьбы метчиком с компенсирующим патроном и без него	
	■	Черновая обработка прямоугольного и круглого кармана	
	x	Циклы глубокого сверления, развертывания, расточки, зенкерования, центровки	
	x	Циклы для фрезерования внутренней и внешней резьбы	
	x	Чистовая обработка прямоугольного и круглого кармана	
	x	Циклы строчного фрезерования ровных и наклонных поверхностей	
	x	Циклы для фрезерования прямых и закругленных канавок	
	x	Точечные рисунки на окружности и линиях	
	x	Карман контура параллельно к контуру	
	x	Протяжка контура	
	x	Дополнительно могут интегрироваться циклы производителя – специальные, созданные производителем станка циклы обработки	
	<b>Преобразование координат</b>	■	Смещение, поворот, зеркальное отображение
		■	Коэффициент масштабирования (для заданной оси)
1		Наклон плоскости обработки (Дополнительный набор функций 1)	
<b>Параметры Q</b> Программирование с использованием переменных	■	Основные математические функции =, +, -, *, /, извлечение корня	
	■	Логические операции (=, ≠, <, >)	
	■	Вычисления в скобках	
	■	sin α, cos α, tan α, arcus sin, arcus cos, arcus tan, a <sup>n</sup> , e <sup>n</sup> , ln, log, абсолютное значение числа, константа π, операция отрицания, разряды после запятой или перед запятой отбрасываются	
	■	Функции для расчета окружности	
	■	Параметры строки	
<b>Помощь при программировании</b>	■	Калькулятор	
	■	Полный перечень всех имеющихся сообщений об ошибках	
	■	Контекстно-зависимая функция помощи при возникновении сообщений об ошибках	
	■	TNCguide: встроенная функция помощи	
	■	Графическая поддержка при программировании циклов	
	■	Кадры комментария и сегментации в NC-программе	

---

**функции пользователя**


---

<b>Захват текущей позиции</b>	■	Присвоение фактической позиции непосредственно в управляющей программе
<b>Графика при тестировании</b>	x	Графическое моделирование выполнения обработки, даже во время отработки другой программы
<b>Виды изображений</b>	x	Вид сверху / представление в 3 плоскостях / трехмерное изображение / 3D-линейная графика
	x	Увеличение фрагмента
<b>Графика при программировании</b>	■	В режиме работы <b>Программирование</b> графически отображаются управляющие кадры (двумерная штриховая графика), даже если обрабатывается другая программа
<b>Графика при обработке</b>	x	Графическое изображение обрабатываемой программы с видом сверху / представление в виде проекции на 3 плоскости / трехмерное изображение
<b>Время обработки</b>	■	Расчет времени обработки в режиме <b>Тест программы</b>
	■	Индикация текущего времени обработки в режимах <b>Покадровое выполнение программы</b> и <b>Выполнение программы в автоматическом режиме</b>
<b>Управление точками привязки</b>	■	Для сохранения любых точек привязки
<b>Повторный вход в контур</b>	■	Поиск произвольного кадра в программе и подвод к рассчитанной заданной позиции для продолжения обработки
	■	Прерывание программы, выход из контура и возврат в него
<b>Таблицы нулевых точек</b>	■	Несколько таблиц нулевых точек для сохранения нулевых точек относительно заготовки
<b>Циклы контактных щупов</b>	x	калибровка измерительного щупа
	x	Ручная или автоматическая компенсация наклонного положения заготовки
	x	Ручное и автоматическое назначение координат точки привязки
	x	Автоматическое измерение заготовок
	x	Автоматическое измерение инструмента

## Опции программного обеспечения

### Расширенный набор функций 1 (номер опции #8)

<b>Расширенные функции группа 1</b>	<p><b>Обработка на поворотном столе:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Контуры на развертке цилиндра</li> <li>■ Подача в мм/мин</li> </ul> <p><b>Преобразования координат:</b> Наклон плоскости обработки</p>
-------------------------------------	--

### Дополнительный набор функций 2 (номер опции #9)

<b>Расширенные функции группа 2</b> необходимо экспортное разрешение	<p><b>3D-обработка:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Особо плавный ход движения</li> <li>■ Трехмерная коррекция инструмента через вектор нормали к поверхности</li> <li>■ Изменение положения поворотной головки с помощью электронного маховичка во время выполнения программы; позиция точки ведения инструмента (вершины инструмента или центра сферы) остается неизменной (TCPM = Tool Center Point Management)</li> <li>■ Положение инструмента перпендикулярно контуру</li> <li>■ Поправка на радиус инструмента перпендикулярно направлению движения и направлению инструмента</li> </ul> <p><b>Интерполяция:</b> Прямая в 5 осях</p>
---	--

### Функции измерительных щупов (опция #17)

<b>Функции измерительного щупа</b>	<p><b>Циклы измерительных щупов:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Компенсация смещения инструмента в автоматическом режиме</li> <li>■ Задание точки привязки в режиме работы <b>Режим ручного управления</b></li> <li>■ Установка координат точки привязки в автоматическом режиме</li> <li>■ Автоматическое измерение заготовок</li> <li>■ Автоматическое измерение инструмента</li> </ul>
------------------------------------	---

### HEIDENHAIN DNC (номер опции #18)

Связь с внешними приложениями ПК через компоненты COM

### Дополнительные возможности программирования (номер опции #19)

<b>Дополнительные функции программирования</b>	<p><b>Программирование свободного контура FK:</b> Программирование открытым текстом HEIDENHAIN с графической поддержкой для деталей, описанных не полностью</p>
--	---

**Дополнительные возможности программирования (номер опции #19)****Циклы обработки:**

- Глубокое сверление, развертывание, расточка, зенкерование, центровка (циклы 201 - 205, 208, 240, 241)
- Фрезерование внутренней и внешней резьбы (циклы 262 - 265, 267)
- Чистовая обработка прямоугольных и круглых карманов и островов (циклы 212 - 215, 251- 257)
- Фрезерование за несколько проходов ровных и наклонных поверхностей (циклы 230 - 233)
- Прямые и круглые канавки (циклы 210, 211, 253, 254)
- Образцы отверстий на окружности и прямой (циклы 220, 221)
- Протяжка контура, карман контура - также параллельно контуру, канавка по контуру траходиально (циклы 20 - 25, 275)
- Гравировка (цикл 225)
- Возможность интеграции циклов производителя станка (специальных циклов, созданных фирмой-изготовителем станка)

**Дополнительные графические возможности (номер опции #20)****Дополнительные функции графики****Графика при тестировании и обработке**

- Вид сверху
- Представление в трех плоскостях
- Трехмерное изображение

**Дополнительный набор функций 3 (номер опции #21)****Дополнительные функции группы 3****Коррекция инструмента:**

M120: предварительный расчет до 99 кадров контура с коррекцией на радиус (LOOK AHEAD)

**3D-обработка:**

M118: совмещенное позиционирование маховичком во время прогона программы

**Управление палетами (опция № 22)****Управление паллетами**

Обработка деталей в произвольной последовательности

**Шаг индикации (номер опции #23)****Шаг индикации****Точность ввода:**

- Линейные оси до 0,01 мкм
- Круговые оси до 0,00001°

**Импорт CAD (опция № 42)****Импорт CAD**

- Поддержка DXF, STEP и IGES
- Приемка контуров и образцов отверстий
- Удобное задание точек привязки
- Графический выбор участков контура из программ открытым текстом

**KinematicsOpt (опция #48)**

- |                                      |  |
|--------------------------------------|--|
| <b>Оптимизация кинематики станка</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Сохранение/восстановление активной кинематики</li> <li>■ Проверка активной кинематики</li> <li>■ Оптимизация активной кинематики</li> </ul> |
|--------------------------------------|--|

**Extended Tool Management (опция #93)**

- |  |                |
|--|----------------|
| <b>Расширенное управление инструментом</b> | на базе Python |
|--|----------------|

**Remote Desktop Manager (опция #133)**

- |   |   |
|---|---|
| <b>Менеджер удаленного рабочего стола</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Windows на отдельном компьютере</li> <li>■ Интеграция в интерфейс системы ЧПУ</li> </ul> |
|---|---|

**Cross Talk Compensation – CTC (опция #141)**

- |                                    |  |
|------------------------------------|--|
| <b>Компенсация сопряжения осей</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Определение погрешности положения, обусловленной динамикой, путем ускорения оси</li> <li>■ Компенсация TCP (Tool Center Point)</li> </ul> |
|------------------------------------|--|

**Position Adaptive Control – PAC (опция #142)**

- |   |   |
|---|---|
| <b>Адаптивное управление положением</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от положения осей в рабочем пространстве</li> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от скорости или ускорения оси</li> </ul> |
|---|---|

**Load Adaptive Control – LAC (опция #143)**

- |  |  |
|--|--|
| <b>Адаптивное управление нагрузкой</b> | <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Автоматическое определение масс заготовок и сил трения</li> <li>■ Настройка параметров регулирования в зависимости от текущей массы заготовки.</li> </ul> |
|--|--|

**Active Chatter Control – ACC (опция #145)**

- |                                     |   |
|-------------------------------------|---|
| <b>Активное подавление дребезга</b> | Полностью автоматическая функция для подавления дребезга во время обработки |
|-------------------------------------|---|

**Active Vibration Damping – AVD (опция #146)**

- |                                     |   |
|-------------------------------------|---|
| <b>Активное подавление вибраций</b> | Подавление вибраций станка для улучшения качества поверхности |
|-------------------------------------|---|

**Управление пакетными процессами (опция № 154)**

- |  |                                       |
|--|---------------------------------------|
| <b>Управление пакетными процессами</b> | Планирование производственных заданий |
|--|---------------------------------------|

## Аксессуары

### Аксессуары

<b>Электронные маховички</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ HR 410: переносной пульт HR 410</li> <li>■ HR 550FS переносной беспроводной пульт с дисплеем</li> <li>■ HR 520: переносной пульт с дисплеем</li> <li>■ HR 420: переносной пульт с дисплеем</li> <li>■ HR 130: встраиваемый маховичок</li> <li>■ HR 150: до трех встраиваемых маховичков при использовании адаптера HRA 110</li> </ul>
<b>Измерительные щупы</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ TS 248: измерительный 3D-щуп с кабельным присоединением</li> <li>■ TS 260: измерительный 3D-щуп с кабельным присоединением</li> <li>■ TS 444: измерительный 3D-щуп с инфракрасным приемопередатчиком без батареи</li> <li>■ TS 460: измерительный 3D-щуп с инфракрасным передатчиком или радиопередатчиком</li> <li>■ TS 642: измерительный 3D-щуп с инфракрасным передатчиком</li> <li>■ TS 740: высокоточный измерительный 3D-щуп с инфракрасным передатчиком</li> <li>■ TT 160: контактный 3D-щуп для измерения инструмента</li> <li>■ TT 460: измерительный 3D-щуп для измерения инструмента с инфракрасным передатчиком</li> </ul>

## 20.4 Обзорные таблицы

### Циклы обработки

Номер цикла	Обозначение цикла	DEF-активный	CALL-активный
7	SMESCHENJE NULJA	■	
8	ZERK.OTRASHENJE	■	
9	WYDERSHKA WREMENI	■	
10	POWOROT	■	
11	MASCHTABIROWANIE	■	
12	WYZOW PROGRAMMY		■
13	ORIENT.OSTAN.SPIND	■	
14	DANNYJE KONTURA	■	
18	NAR.REZBY REZCOM		■
19	PLOSK.OBRABOT.	■	
20	DANNYJE KONTURA	■	
21	PREDSWERLENJE		■
22	CHERN.OBRABOTKA		■
23	CHIST.OBRAB.DNA		■
24	CHIST.OBRAB.STOR.		■
25	CONTOUR TRAIN		■
26	KOEFF.MASCHT.OSI	■	
27	POW.CILINDRA		■
28	POW.CILINDRA		■
29	CYL SURFACE RIDGE		■
32	DOPUSK	■	
39	CYL. SURFACE CONTOUR		■
200	SWERLENIJE		■
201	RAZWIORTYWANIE		■
202	RASTOCHKA		■
203	UNIVERS. SWERLENIE		■
204	OBRAT.ZENKEROWANIE		■
205	UNIW. GL. SWERLENIE		■
206	NAREZANIE REZBI		■
207	NAREZANJE REZBY GS		■
208	BORE MILLING		■
209	NAR.WN.REZBY/LOM.ST.		■
220	OBRAZEC KRUG	■	
221	RIADY IZ OTWIERSTIJ	■	

Номер цикла	Обозначение цикла	DEF-активный	CALL-активный
225	GRAVIROVKA		■
232	FREZER. POVERKHNOSTI		■
233	FREZEROVAN.POVERKHN.		■
239	OPREDEL. NAGRUZKI	■	
240	ZENTRIROVANIE		■
241	SINGLE-LIP D.H.DRLNG		■
247	NAZN.KOORD.BAZ.TOCH	■	
251	PRJAMOUGOLNYJ KARMAN		■
252	KRUGOWOJ KARMAN		■
253	FREZEROWANIE PAZOW		■
254	KRUGOW.KANAWKA		■
256	RECTANGULAR STUD		■
257	CIRCULAR STUD		■
258	MNOGOUGOL. OSTROV		■
262	REZBOFREZEROWANIE		■
263	REZBOFREZ.S ZEN.FAS.		■
264	FR.OTWI.S SP.SWERLOM		■
265	FREZ.OTWIER.PO HEL.		■
267	NARUSHNAJA REZBA		■
270	CONTOUR TRAIN DATA	■	
275	VIHR.FR.KONT.KANAVKI		■
276	PROTIAZKA KONTURA 3D		■

## Дополнительные функции

М	Действие	Действует в	начале кадра	в конце кадра	Страница
<b>M0</b>	ОСТАНОВКА выполнения программы/ОСТАНОВКА шпинделя/Подача СОЖ ВЫКЛ			■	502
<b>M1</b>	ОСТАНОВКА выполнения программы по выбору оператора/ОСТАНОВКА шпинделя/подача СОЖ ВЫКЛ			■	777
<b>M2</b>	Отработка программы ОСТАНОВКА/ОСТАНОВКА шпинделя/Охлаждающая жидкость ВЫКЛ/при необходимости Удаление индикации состояния (зависит от параметров станка)/Возврат к кадру 1			■	502
<b>M3</b>	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке		■		502
<b>M4</b>	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки		■		
<b>M5</b>	ОСТАНОВКА шпинделя			■	
<b>M6</b>	Смена инструмента/ОСТАНОВКА выполнения программы (зависит от машинных параметров)/ОСТАНОВКА шпинделя			■	502
<b>M8</b>	Подача СОЖ ВКЛ		■		502
<b>M9</b>	Подача СОЖ ВЫКЛ			■	
<b>M13</b>	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке/Подача СОЖ ВКЛ		■		502
<b>M14</b>	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки/Подача СОЖ ВКЛ		■		
<b>M30</b>	Функция идентична M2			■	502
<b>M89</b>	Свободно программируемая дополнительная функция <b>или</b> вызов цикла, действует модально (зависит от машинных параметров)		■	■	Инструкция по циклам
<b>M91</b>	В кадре позиционирования: координаты относятся к нулевой точке станка		■		503
<b>M92</b>	В кадре позиционирования: координаты отсчитываются от определенной фирмой-производителем станка позиции, например, от позиции смены инструмента		■		503
<b>M94</b>	Сокращение индикации оси вращения до значения не более 360°		■		601
<b>M97</b>	Обработка небольших уступов контура			■	506
<b>M98</b>	Полная обработка разомкнутых контуров			■	507
<b>M99</b>	Вызов цикла в кадре			■	Инструкция по циклам
<b>M101</b>	Автоматическая замена инструмента запасным инструментом, при истекшем сроке службы			■	271
<b>M102</b>	Сброс M101			■	
<b>M107</b>	Подавление сообщения об ошибке при наличии припуска у запасных инструментов			■	614
<b>M108</b>	Сброс M107			■	
<b>M109</b>	Постоянная скорость движения по траектории режущей кромки инструмента (увеличение и уменьшение подачи)		■		510
<b>M110</b>	Постоянная скорость движения по траектории для режущей кромки инструмента (только уменьшение подачи)		■		
<b>M111</b>	Сброс M109/M110			■	

<b>M</b>	<b>Действие</b>	<b>Действует в</b>	<b>начале кадра</b>	<b>в конце кадра</b>	<b>Страница</b>
<b>M116</b>	Скорость подачи для круговых осей в мм/мин		■		599
<b>M117</b>	Сброс M116			■	
<b>M118</b>	Наложение позиционирования маховичком во время выполнения программы		■		513
<b>M120</b>	Предварительный расчет контура с поправкой на радиус (LOOK AHEAD)		■		511
<b>M126</b>	Перемещение осей вращения по оптимальной траектории		■		600
<b>M127</b>	Сброс M126			■	
<b>M128</b>	Сохранение положения вершины инструмента при позиционировании осей наклона (TCPM)		■		602
<b>M129</b>	Сброс M129			■	
<b>M130</b>	В кадре позиционирования: точки относятся к ненаклоненной системе координат		■		505
<b>M136</b>	Подача F в миллиметрах на оборот шпинделя		■		509
<b>M137</b>	Сброс M136				
<b>M138</b>	Выбор осей наклона		■		605
<b>M140</b>	Отвод от контура по направлению оси инструмента		■		515
<b>M143</b>	Отмена разворота плоскости обработки		■		518
<b>M144</b>	Учет кинематики станка в ФАКТИЧЕСКОЙ/ЗАДАННОЙ позициях в конце кадра		■		606
<b>M145</b>	Сброс M144			■	
<b>M141</b>	Блокирование мониторинга контактного щупа		■		517
<b>M148</b>	Автоматический отвод инструмента от контура при NC-остановке		■		519
<b>M149</b>	Сброс M148			■	

## 20.5 Функции TNC 620 и iTNC 530 в сравнении

### Сравнение: технические данные

Функция	TNC 620	iTNC 530
Контурные регулировки	Максимум 8 (из них макс. 2 шпинделя)	Максимум 18
<b>Точность ввода и дискретность индикации:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Линейные оси</li> <li>■ Круговые оси</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 0,1 мкм, 0,01 мкм с опцией #23</li> <li>■ 0,001°, 0,00001° с опцией #23</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 0,1 мкм</li> <li>■ 0,0001°</li> </ul>
Переключ.	Цветной плоский TFT-дисплей 15,1 дюйма или сенсорный 19 дюймов	Цветной плоский TFT-дисплей 19 дюймов или цветной плоский TFT-дисплей 15,1 дюйма
Носитель данных для NC-, PLC-программ и системных файлов	CompactFlash карта памяти	Жесткий диск или твердотельный диск SSDR
Программная память для NC-программ	2 ГБ	>21 ГБ
время переработки кадра	1,5 мс	0,5 мс
<b>Интерполяция:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ прямая</li> <li>■ Круг</li> <li>■ Спираль</li> <li>■ Слайн</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 5 осей</li> <li>■ 3 осей</li> <li>■ Да</li> <li>■ Нет</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ 5 осей</li> <li>■ 3 осей</li> <li>■ Да</li> <li>■ Да с опцией #9</li> </ul>
Оборудование	Компактное в пульте управления или модульное в шкафу электроуправления	Модульное в шкафу электроуправления

### Сравнение: интерфейсы данных

Функция	TNC 620	iTNC 530
Gigabit-Ethernet 1000Base-T	X	X
Последовательный интерфейс RS-232-C	X	X
Последовательный интерфейс RS-422	-	X
USB-интерфейсы	X	X

**Дополнительная информация:** "Настройка интерфейса передачи данных", Стр. 794

## Сравнение: программное обеспечение для ПК

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>ConfigDesign</b> для конфигурирования машинных параметров	Доступно	Не доступно
<b>TNCAnalyzer</b> для анализа и обработки сервисных файлов	Доступно	Не доступно

## Сравнение: пользовательские функции

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Ввод программ</b>		
■ Открытый текст	■ X	■ X
■ DIN/ISO	■ X	■ X
■ smarT.NC	■ –	■ X
■ ASCII-Editor	■ X, редактируется напрямую	■ X, редактируется после преобразования
<b>Ввод координат</b>		
■ Координаты заданной позиции для прямых и окружности в прямоугольной системе координат	■ X	■ X
■ Координаты заданной позиции для прямых и окружности в полярных координатах	■ X	■ X
■ Размерные данные абсолютные или инкрементальные	■ X	■ X
■ Индикация и ввод данных в мм или дюймах	■ X	■ X
■ Установка последней позиции инструмента в качестве полюса (пустой CC-кадр)	■ X (сообщение об ошибке, если копирование полюса не однозначно)	■ X
■ Вектор нормали к поверхности (LN)	■ X	■ X
■ Сплайн-кадры (SPL)	■ –	■ X, с опцией #9

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Коррекция на инструмент</b>		
■ В плоскости обработки и длина инструмента	■ X	■ X
■ Контур с поправкой на радиус предварительный расчет до 99 кадров	■ X, с опцией #21	■ X
■ Трехмерная коррекция на радиус инструмента	■ X, с опцией #9	■ X, с опцией #9
<b>Таблица инструмента</b>		
■ Центральное хранение данных инструмента	■ X	■ X
■ Несколько таблиц инструментов с любым количеством инструментов	■ X	■ X
■ Гибкое управление типами инструмента	■ X	■ –
■ Выборочная индикация выбранных инструментов	■ X	■ –
■ Функция сортировки	■ X	■ –
■ Названия столбцов	■ Частично с _	■ Частично с -
■ Функция копирования: целенаправленная перезапись данных инструмента	■ X	■ X
■ Просмотр формы	■ Переключение с помощью клавиши выбора разделения экрана	■ Переключение с помощью Softkey
■ Обмен таблицами инструмента между TNC 620 и iTNC 530	■ X	■ Невозможно
Таблица измерительных щупов для управления различными контактными 3D-щупами	X	–
<b>Создание файла применения инструмента, проверка доступности</b>	X	X
<b>Расчет данных резания:</b> автоматический расчет скорости вращения шпинделя и скорости подачи	Простое средство расчета данных резания	С помощью сохраненных технологических таблиц
<b>Задание произвольных таблиц</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Свободно определяемые таблицы (файлы .TAB)</li> <li>■ Считывание и запись с помощью FN-функций</li> <li>■ Задание через данные конфигурации</li> <li>■ Имена таблиц и столбцов должны начинаться с букв и не должны содержать математические символы</li> <li>■ Считывание и запись с помощью SQL-функций</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Свободно определяемые таблицы (файлы .TAB)</li> <li>■ Считывание и запись с помощью FN-функций</li> </ul>

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Постоянная скорость движения по траектории</b> относительно центра траектории инструмента или режущей кромки инструмента	X	X
<b>Параллельный режим работы:</b> составление программы во время выполнения другой программы	X	X
<b>Программирование осей счетчика</b>	X	X
<b>Наклон плоскости обработки (цикл 19, PLANE-функция)</b>	X, опция #8	X, опция #8
<b>Обработка на круглом столе:</b>		
■ Программирование контуров на развернутой боковой поверхности цилиндра		
■ Боковой поверхности цилиндра (цикл 27)	■ X, опция #8	■ X, опция #8
■ Боковая поверхность цилиндра Канавка (цикл 28)	■ X, опция #8	■ X, опция #8
■ Боковая поверхность цилиндра Ребро (цикл 29)	■ X, опция #8	■ X, опция #8
■ Боковая поверхность цилиндра Внешний контур (цикл 39)	■ X, опция #8	■ X, опция #8
■ Подача в мм/мин или в об/мин	■ X, опция #8	■ X, опция #8
<b>Перемещение в направлении оси инструмента</b>		
■ Ручной режим (3D-ROT-меню)	■ X	■ X, FCL2-функция
■ Во время прерывания программы	■ X	■ X
■ Перекрытие маховичком	■ X	■ X, опция #44
<b>Вход в контур и выход из него по прямой или окружности</b>	X	X
<b>Ввод подачи:</b>		
■ F (мм/мин), ускоренных ход FMAX	■ X	■ X
■ FU (подача на оборот мм/об)	■ X	■ X
■ FZ (подача на зуб)	■ X	■ X
■ FT (время в секундах на путь)	■ –	■ X
■ FMAXT (при активном потенциометре ускоренного хода: время в секундах на путь)	■ –	■ X
<b>FK-программирование свободного контура</b>		
■ Программирование деталей, заданных не по NC-стандарту	■ X, опция #19	■ X
■ Конвертация FK-программы в диалог открытым текстом	■ –	■ X
<b>Переходы в программе:</b>		
■ Макс. номер метки	■ 65535	■ 1000
■ Подпрограммы	■ X	■ X
■ Глубина вложенных подпрограмм	■ 20	■ 6
■ Повторение части программы	■ X	■ X
■ Использование любой программы в качестве подпрограммы	■ X	■ X

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Программирование Q-параметров:</b>		
■ Стандартные математические функции	■ X	■ X
■ Ввод формулы	■ X	■ X
■ Обработка строки	■ X	■ X
■ Локальные Q-параметры <b>QL</b>	■ X	■ X
■ Оставшиеся Q-параметры <b>QR</b>	■ X	■ X
■ Изменение параметров при прерывании программы	■ X	■ X
■ FN15: PRINT	■ –	■ X
■ FN25: PRESET	■ –	■ X
■ FN26: TABOPEN	■ X	■ X
■ FN27: TABWRITE	■ X	■ X
■ FN28: TABREAD	■ X	■ X
■ FN29: PLC LIST	■ X	■ –
■ FN31: RANGE SELECT	■ –	■ X
■ FN32: PLC PRESET	■ –	■ X
■ FN37: EXPORT	■ X	■ –
■ FN38: SEND	■ X	■ X
■ Сохранение файла удаленно с помощью <b>FN16</b>	■ X	■ X
■ Форматирование <b>FN16</b> : по левому краю, по правому краю, длины строк	■ X	■ X
■ Запись в LOG-файл с помощью <b>FN16</b>	■ X	■ –
■ Отображать содержание параметров в дополнительном поле статуса	■ X	■ –
■ Отображать содержание параметров при программировании (Q-INFO)	■ X	■ X
■ <b>SQL</b> -функции для считывания и записи таблиц	■ X	■ –

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Графическая поддержка</b>		
■ Графика при программировании 2D	■ X	■ X
■ Функция REDRAW (ОТРИСОВАТЬ ЗАНОВО)	■ –	■ X
■ Отображение линий сетки в качестве заднего фона	■ X	■ –
■ 3D линейная графика	■ X	■ X
■ Графика при тестировании (вид сверху, изображение в 3 плоскостях, трехмерное изображение)	■ X, с опцией #20	■ X
■ Представление с высоким разрешением	■ X	■ X
■ Отображение инструмента	■ X, с опцией #20	■ X
■ Настройка скорости моделирования:	■ X, с опцией #20	■ X
■ Координаты при линии разреза 3 плоскости	■ –	■ X
■ Расширенные функции увеличения (управление мышкой)	■ X, с опцией #20	■ X
■ Отображение рамки для заготовки	■ X, с опцией #20	■ X
■ Отображение значения глубины в виде сверху при наведении мышью	■ X, с опцией #20	■ X
■ Целенаправленная остановка теста программы (СТОП НА)	■ X, с опцией #20	■ X
■ Учет макроса смены инструмента	■ X (отличается от действительной отработки)	■ X
■ Графика обработки (вид сверху, изображение в 3 плоскостях, трехмерное изображение)	■ X, с опцией #20	■ X
■ Представление с высоким разрешением	■ X	■ X

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Таблицы нулевых точек:</b> сохранение нулевых точек заготовки	X	X
<b>Таблица точек привязки</b>		
■ Управление точками привязки	■ X	■ X
■ Строку 0 таблицы точек привязки можно также редактировать вручную	■ X	■ –
<b>Управление палетами</b>		
■ Поддержка файлов палет	■ X, опция #22	■ X
■ Ориентированная на инструмент обработка	■ X, опция № 22	■ X
■ Управление точками привязки для палет в таблице	■ X, опция № 22	■ X
<b>Повторный вход в контур</b>		
■ С поиском кадра	■ X	■ X
■ После прерывания программы	■ X	■ X
<b>Функция автозапуска</b>	X	X
<b>Захват текущей позиции:</b> копирование фактических позиций в NC-программу	X	X
<b>Расширенное управление файлами</b>		
■ Создание нескольких списков и подсписков	■ X	■ X
■ Функция сортировки	■ X	■ X
■ Управление мышкой	■ X	■ X
■ Выбор списка с помощью Softkey	■ X	■ X
<b>Помощь программисту:</b>		
■ Вспомогательная графика при программировании циклов	■ X	■ X
■ Вспомогательные картинки с анимацией при выборе функции <b>PLANE/PATTERN DEF</b>	■ X	■ X
■ Вспомогательные картинки при <b>PLANE/PATTERN DEF</b>	■ X	■ X
■ Контекстно-зависимая функция помощи при возникновении сообщений об ошибках	■ X	■ X
■ <b>TNCguide</b> , система помощи основанная на гиперссылках	■ X	■ X
■ Контекстно зависимый вызов помощника	■ X	■ X
■ Цветовое выделение элементов синтаксиса	■ X	■ –
■ Калькулятор	■ X (научно)	■ X (стандартно)
■ Кадры комментариев в NC-программе	■ X	■ X
■ Преобразование NC-кадров в комментарии	■ X	■ –
■ Кадры группировки в NC-программе	■ X	■ X
■ Отображение сегментов программы в тесте программы	■ –	■ X

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Динамический контроль столкновений DCM:</b>		
■ Контроль столкновений в автоматическом режиме	■ –	■ X, опция #40
■ Контроль столкновений в ручном режиме	■ –	■ X, опция #40
■ Графическое отображение объектов столкновений	■ –	■ X, опция #40
■ Контроль столкновений во время теста программы	■ –	■ X, опция #40
■ Контроль зажимных приспособлений	■ –	■ X, опция #40
■ Управление инструментальными суппортами	■ X	■ X, опция #40
<b>CAM-поддержка:</b>		
■ Извлечение контуров из файлов DXF	■ X, опция #42	■ X, опция #42
■ Применение контуров из данных Step и Iges	■ X, опция № 42	■ –
■ Извлечение позиций обработки из файлов DXF	■ X, опция #42	■ X, опция #42
■ Применение позиций обработки из данных Step и Iges	■ X, опция № 42	■ –
■ Оффлайн-фильтр для CAM-файлов	■ –	■ X
■ Стретч-фильтр	■ X	■ –
<b>MOD-функции:</b>		
■ Параметры пользователя	■ Данные конфигурации	■ Структура нумерации
■ OEM-вспомогательные файлы с сервисными функциями	■ –	■ X
■ Проверка носителя данных	■ –	■ X
■ Загрузка пакетов обновлений (Service-Packs)	■ –	■ X
■ Установка системного времени	■ X	■ X
■ Задание осей для назначения фактической позиции	■ –	■ X
■ Задание границ области перемещения	■ X	■ X
■ Блокировка доступа из вне	■ X	■ X
■ Конфигурирование счетчика	■ X	■ –
■ Переключение кинематики	■ X	■ X
<b>Вызов циклов обработки:</b>		
■ С помощью M99 или M89	■ X	■ X
■ С помощью CYCL CALL	■ X	■ X
■ С помощью CYCL CALL PAT	■ X	■ X
■ С помощью CYC CALL POS	■ X	■ X
<b>Специальные функции:</b>		
■ Создание программы обратного хода	■ –	■ X
■ Смещение нулевой точки с помощью TRANS DATUM	■ X	■ X
■ Адаптивное управление подачей AFC	■ –	■ X, опция #45
■ Определение счетчика при помощи FUNCTION COUNT	■ X	■ –
■ Определение выдержки времени при помощи FUNCTION FEED	■ X	■ –

Функция	TNC 620	iTNC 530
■ Определение выдержки времени при помощи <b>FUNCTION DWELL</b>	■ X	■ –
■ Выбор интерпретации запрограммированных координат при помощи <b>FUNCTION PROG PATH</b>	■ X	■ –
■ Глобальное определение параметров цикла при помощи <b>GLOBAL DEF</b>	■ X	■ X
■ Задание шаблонов с помощью <b>PATTERN DEF</b>	■ X	■ X
■ Задание и обработка таблиц точек	■ X	■ X
■ Простые формулы контура <b>CONTOUR DEF</b>	■ X	■ X
<b>Функции построения больших форм:</b>		
■ Глобальные настройки программы GS	■ –	■ X, опция #44
■ Расширенная функция <b>M128: FUNCTION TCPM</b>	■ X	■ X
<b>Индикация состояния:</b>		
■ Позиции, скорость вращения шпинделя, подача	■ X	■ X
■ Увеличенное отображение индикации положений, ручной режим	■ X	■ X
■ Дополнительная индикация состояния, представление в виде формы	■ X	■ X
■ Индикация пути маховичка при обработке с наложением маховичка	■ X	■ X
■ Отображение остаточного пути в развёрнутой системе координат	■ X	■ X
■ Динамическое отображение содержания Q-параметра, задаваемый диапазон номеров	■ X	■ –
■ Определяемы производителем станка дополнительные индикации состояния с помощью Python	■ X	■ X
■ Графическое отображение оставшегося времени	■ –	■ X
Индивидуальная настройка цветов интерфейса пользователя	–	X

## Сравнение: дополнительные функции

М	Действие	TNC 620	iTNC 530
M00	ОСТАНОВКА выполнения программы/ОСТАНОВКА шпинделя/Подача СОЖ ВЫКЛ	X	X
M01	Выборочный останов отработки программы	X	X
M02	Отработка программы ОСТАНОВКА/ОСТАНОВКА шпинделя/Охлаждающая жидкость ВЫКЛ/при необходимости Удаление индикации состояния (зависит от параметров станка)/Возврат к кадру 1	X	X
M03	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке	X	X
M04	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки		
M05	ОСТАНОВКА шпинделя		
M06	Смена инструмента/ОСТАНОВКА выполнения программы (функция зависит от станка)/ОСТАНОВКА шпинделя	X	X
M08	Подача СОЖ ВКЛ	X	X
M09	Подача СОЖ ВЫКЛ		
M13	Шпиндель ВКЛ по часовой стрелке/Подача СОЖ ВКЛ	X	X
M14	Шпиндель ВКЛ против часовой стрелки/Подача СОЖ ВКЛ		
M30	Функция идентична M02	X	X
M89	Свободно программируемая дополнительная функция или вызов цикла, действует модально (зависит от станка)	X	X
M90	Постоянная скорость движения по траектории на углах (на TNC 620 не требуется)	–	X
M91	В кадре позиционирования: координаты относятся к нулевой точке станка	X	X
M92	В кадре позиционирования: координаты относятся к определенной производителем станка позиции, например, к позиции смены инструмента	X	X
M94	Сокращение индикации оси вращения до значения не более 360°	X	X
M97	Обработка небольших уступов контура	X	X
M98	Полная обработка разомкнутых контуров	X	X
M99	Вызов цикла в кадре	X	X
M101	Автоматическая замена инструмента запасным инструментом, при истекшем сроке службы	X	X
M102	Сброс M101		
M103	Уменьшение подачи при врезании на коэффициент F (процентное значение)	X	X
M104	Повторная активация последней заданной точки привязки	– (рекомендуется: цикл 247)	X
M105	Обработка со вторым $k_v$ -фактором	–	X
M106	Обработка с первым $k_v$ -фактором		
M107	Подавление сообщения об ошибке при наличии припуска	X	X
M108	у запасных инструментов, Сброс M107		

М	Действие	TNC 620	iTNC 530
M109	Постоянная скорость движения по траектории режущей кромки инструмента (увеличение и уменьшение подачи)	X	X
M110	Постоянная скорость движения по траектории для режущей кромки инструмента (только уменьшение подачи)		
M111	Сброс M109/M110		
M112	Вставка переходных элементов контура между произвольными переходными элементами контура	– (рекомендуется: цикл 32)	X
M113	Сброс M112		
M114	Автоматическая коррекция геометрии станка при эксплуатации с поворотными осями	– (рекомендуется: M128, TCPM)	X, опция #8
M115	Сброс M114		
M116	Скорость подачи для круглых столов в мм/мин	X, опция #8	X, опция #8
M117	Сброс M116		
M118	Наложение позиционирования маховичком во время выполнения программы	X, опция #21	X
M120	Предварительный расчет контура с поправкой на радиус (LOOK AHEAD)	X, опция #21	X
M124	Фильтр контура	– (возможность выбора через параметры пользователя)	X
M126	Перемещение осей вращения по оптимальной траектории	X	X
M127	Сброс M126		
M128	Сохранение положения вершины инструмента при позиционировании поворотных осей (TCPM)	X, опция #9	X, опция #9
M129	Сброс M128		
M130	В кадре позиционирования: точки относятся к не развернутой системе координат	X	X
M134	Точный останов на неплавных переходах при позиционировании с осями вращения	–	X
M135	Сброс M134		
M136	Скорость подачи F в миллиметрах на оборот шпинделя	X	X
M137	Сброс M136		
M138	Выбор осей наклона	X	X
M140	Отвод от контура по направлению оси инструмента	X	X
M141	Блокирование мониторинга контактного щупа	X	X
M142	Удаление модальной информации программы	–	X
M143	Отмена разворота плоскости обработки	X	X
M144	Учет кинематики станка на ФАКТИЧЕСКИХ/ЗАДАНЫХ позициях в конце кадра	X, опция #9	X, опция #9
M145	Сброс M144		
M148	Автоматический отвод инструмента от контура при NC-стоп	X	X
M149	Сброс M148		

<b>M</b>	<b>Действие</b>	<b>TNC 620</b>	<b>iTNC 530</b>
<b>M150</b>	Подавление сообщения конечного выключателя	– (возможно через FN 17)	X
<b>M197</b>	Скругление углов	X	–
<b>M200</b> <b>-M204</b>	Функции лазерной резки	–	X

## Сравнение: циклы

Цикл	TNC 620	iTNC 530
1 GLUB.SWERL. (рекомендуется: цикл 200, 203, 205)	–	X
2 NAREZANIE REZBI (рекомендуется: цикл 206, 207, 208)	–	X
3 FREZEROWANIE PAZOW (рекомендуется: цикл 253)	–	X
4 FREZEROW.KARMANOW (рекомендуется: цикл 251)	–	X
5 KRUGOWOJ KARMAN (рекомендуется: цикл 252)	–	X
6 CHERN.OBRABOTKA (SL I, рекомендуется: SL II, цикл 22)	–	X
7 SMESCHENJE NULJA	X	X
8 ZERK.OTRASHENJE	X	X
9 WYDERSHKA WREMENI	X	X
10 POWOROT	X	X
11 MASCHTABIROWANIE	X	X
12 WYZOW PROGRAMMY	X	X
13 ORIENT.OSTAN.SPIND	X	X
14 DANNYJE KONTURA	X	X
15 PREDSWERLENJE (SL I, рекомендуется: SL II, цикл 21)	–	X
16 FREZEROW.KONTURA (SL I, рекомендуется: SL II, цикл 24)	–	X
17 NAREZANJE REZBY GS (рекомендуется: цикл 207, 209)	–	X
18 NAR.REZBY REZCOM	X	X
19 PLOSK.OBRABOT.	X, опция № 8	X, опция № 8
20 DANNYJE KONTURA	X, опция № 19	X
21 PREDSWERLENJE	X, опция № 19	X
22 CHERN.OBRABOTKA	X, опция № 19	X
23 CHIST.OBRAB.DNA	X, опция № 19	X
24 CHIST.OBRAB.STOR.	X, опция № 19	X
25 CONTOUR TRAIN	X, опция № 19	X
26 KOEFF.MASCHT.OSI	X	X
27 POW.CILINDRA	X, опция № 8	X, опция № 8
28 POW.CILINDRA	X, опция № 8	X, опция № 8
29 CYL SURFACE RIDGE	X, опция № 8	X, опция № 8
30 OTRABOTKA 3D-DANNYCH	–	X
32 DOPUSK	X	X
39 CYL. SURFACE CONTOUR	X, опция № 8	X, опция № 8
200 SWERLENIJE	X	X
201 RAZWIORTYWANIE	X, опция № 19	X
202 RASTOCHKA	X, опция № 19	X
203 UNIVERS. SWERLENIE	X, опция № 19	X
204 OBRAT.ZENKEROWANIE	X, опция № 19	X

Цикл	TNC 620	iTNC 530
205 UNIW. GL. SWERLENIE	X, опция № 19	X
206 NAREZ.REZBY MET.	X	X
207 NAREZANJE REZBY GS	X	X
208 BORE MILLING	X, опция № 19	X
209 NAR.WN.REZBY/LOM.ST.	X, опция № 19	X
210 FREZ.KANAWKI M.D (рекомендуется: цикл 253, опция № 19)	–	X
211 KRUGOW.KANAWKA (рекомендуется: цикл 254, опция № 19)	–	X
212 CHISTOW.OBR.KARM (рекомендуется: цикл 251, опция № 19)	–	X
213 CHISTOW.OBR.STOJKI (рекомендуется: цикл 256, опция № 19)	–	X
214 CHIST.OBR.KR.KARMANA (рекомендуется: цикл 252, опция № 19)	–	X
215 CHIST.OBR.KR.STOJKI (рекомендуется: цикл 257, опция № 19)	–	X
220 OBRAZEC KRUG	X, опция № 19	X
221 RIADY IZ OTWIERSTIJ	X, опция № 19	X
225 GRAVIROVKA	X, опция № 19	X
230 FREZ.ZA NIESK.PROCH. (рекомендуется: цикл 233, опция № 19)	–	X
231 REGUL.POWIERCHN.	–	X
232 FREZER. POVERKHNOSTI	X, опция № 19	X
233 FREZEROVAN.POVERKHN.	X, опция № 19	–
240 ZENTRIROVANIE	X, опция № 19	X
241 SINGLE-LIP D.H.DRLNG	X, опция № 19	X
247 NAZN.KOORD.BAZ.TOCH	X	X
251 PRJAMOUGOLNYJ KARMAN	X, опция № 19	X
252 KRUGOWOJ KARMAN	X, опция № 19	X
253 FREZEROWANIE PAZOW	X, опция № 19	X
254 KRUGOW.KANAWKA	X, опция № 19	X
256 RECTANGULAR STUD	X, опция № 19	X
257 CIRCULAR STUD	X, опция № 19	X
258 MNOGOUGOL. OSTROV	X, опция № 19	–
262 REZBOFREZEROWANIE	X, опция № 19	X
263 REZBOFREZ.S ZEN.FAS.	X, опция № 19	X
264 FR.OTWI.S SP.SWERLOM	X, опция № 19	X
265 FREZ.OTWIER.PO HEL.	X, опция № 19	X
267 NARUSHNAJA REZBA	X, опция № 19	X
270 CONTOUR TRAIN DATA для настройки поведения цикла 25	X	X
275 VIHR.FR.KONT.KANAVKI	X, опция № 19	X
276 PROTIAZKA KONTURA 3D	X, опция № 19	X
290 INTERPOLATS.TOCHENIE	–	X, опция № 96

### Сравнение: циклы измерительных щупов в режимах работы Режим ручного управления и Электронный маховичок

Цикл	TNC 620	iTNC 530
Таблица измерительных щупов для управления различными 3D-щупами	X	–
Калибровка рабочей длины	X, опция #17	X
Калибровка рабочего радиуса	X, опция #17	X
Определение разворота плоскости обработки с помощью прямой	X, опция #17	X
Установка точки привязки в выбранной оси	X, опция #17	X
Установка угла в качестве точки привязки	X, опция #17	X
Установка центра окружности в качестве точки привязки	X, опция #17	X
Установка средней оси в качестве точки привязки	X, опция #17	X
Определение разворота плоскости обработки по двум отверстиям/круглым островам	X, опция #17	X
Установка точки привязки по четырем отверстиям/круглым цапфам	X, опция #17	X
Установка центра окружности по трем отверстиям/круглым цапфам	X, опция #17	X
Определение и компенсация наклона поверхности	X, опция #17	–
Поддержка механических измерительных щупов с помощью ручного захвата текущей позиции	Через программную или аппаратную клавишу	С помощью аппаратной клавиши
Запись значений измерения в таблицу точек привязки	X, опция #17	X
Запись значений измерения в таблицу предустановок	X, опция #17	X

### Сравнение: циклы измерительных щупов для автоматического контроля детали

Цикл	TNC 620	iTNC 530
0 BAZOWAJA PLOSKOST	X, опция #17	X
1 POLAR DATUM	X, опция #17	X
2 TS KALIBROWKA	–	X
3 IZMERENJE	X, опция #17	X
4 IZMERENIE 3D	X, опция #17	X
9 CALIBRATE TS LENGTH	–	X
30 KALIBROWKA TT	X, опция #17	X
31 KALIB. PO DLIN.INS	X, опция #17	X
32 KALIB. PO RAD.INS	X, опция #17	X
33 UZMERENIE INSTR.	X, опция #17	X
400 POWOROT	X, опция #17	X
401 UGOL M.2 T.I OSIJU	X, опция #17	X
402 OBOR. 2 STOJKI	X, опция #17	X
403 POW.OS WR.	X, опция #17	X
404 NAZN.POWOROTA	X, опция #17	X
405 POW C C-OSJU	X, опция #17	X
408 SLOT CENTER REF PT	X, опция #17	X
409 RIDGE CENTER REF PT	X, опция #17	X
410 TOCHKA WN.PRIAM.	X, опция #17	X
411 TOCHKA OD.NAR.PRIAM.	X, опция #17	X
412 TO.ODNIES.WNUT.KRUGA	X, опция #17	X
413 DATUM OUTSIDE CIRCLE	X, опция #17	X
414 TOCHKA ODN.NAR.UGLA	X, опция #17	X
415 TOCHKA ODN.WNUT.UGLA	X, опция #17	X
416 TO.ODN.CENTR OTWIER.	X, опция #17	X
417 TOCHKA ODN.OS SCHUPA	X, опция #17	X
418 TCHK.PR.4 OTVERSTIJA	X, опция #17	X
419 BAZ.TOCHKA OTD. OSI	X, опция #17	X
420 IZMERENIE UGOL	X, опция #17	X
421 IZMERENIE OTWIERSTIA	X, опция #17	X
422 IZM.KRUG NARUSHIE	X, опция #17	X
423 IZM.PRIAMOUGOL.WNUT.	X, опция #17	X
424 IZMER.PRIAM. NARUSH.	X, опция #17	X
425 IZM.SCHIRINY WNUTRI	X, опция #17	X
426 IZM.PRUTKA NAR.	X, опция #17	X
427 IZMERENIE KOORDINATA	X, опция #17	X

Цикл	TNC 620	iTNC 530
430 IZM.OKRU. OTWIER.	X, опция #17	X
431 IZM.PLOSKOSTI	X, опция #17	X
440 IZMERENIE PEREM. OSI	–	X
441 FAST PROBING	X, опция № 17	X
450 SAVE KINEMATICS	X, опция #48	X, опция #48
451 MEASURE KINEMATICS	X, опция #48	X, опция #48
452 PRESET COMPENSATION	X, опция #48	X, опция #48
453 KINEMAT. RESHETKA	X, Опция № 48, Опция № 52	–
460 KALIBROVKA TS NA SHARIKE	X, опция № 17	X
461 KALIBROVKA DLINI TS	X, опция #17	X
462 KALIBROVKA TS V KOLZE	X, опция #17	X
463 KALIBROVKA TS NA ZAPFE	X, опция #17	X
480 KALIBROWKA TT	X, опция #17	X
481 KALIB. PO DLIN.INS	X, опция #17	X
482 KALIB. PO RAD.INS	X, опция #17	X
483 UZMERENIE INSTR.	X, опция #17	X
484 CALIBRATE IR TT	X, опция #17	X
600 GLOBAL. RABOCH. ZONA	X	–
601 LOKAL. RABOCH. ZONA	X	–

## Сравнение: различия при программировании

Функция	TNC 620	iTNC 530
Смена режима работы, если в данный момент редактируется кадр	Разрешено	Разрешена
<b>Действия с файлами:</b>		
■ Функция <b>Сохранение файла</b>	■ Доступно	■ Доступно
■ Функция <b>Сохранение файла, как</b>	■ Доступно	■ Доступно
■ Отмена изменений	■ Доступно	■ Доступно
<b>Управление файлами:</b>		
■ Управление мышкой	■ Доступно	■ Доступно
■ Функция сортировки	■ Доступно	■ Доступно
■ Ввод имени	■ всплывающее окно <b>Выбрать файл</b>	■ Синхронизация курсором
■ Поддержка «горячих клавиш»	■ Не доступно	■ Доступно
■ Управление избранным	■ Не доступно	■ Доступно
■ Настройка вида колонок	■ Не доступно	■ Доступно
■ Расположение клавиш Softkey	■ Небольшие различия	■ Небольшие различия
Функция скрытия кадра	Доступно	Доступно
Выбор инструмента из таблицы	Выбирается в меню разделения экрана	Выбирается в всплывающем окне
Программирование специальных функций с помощью кнопки <b>SPEC FCT</b>	При нажатии на кнопку панель программных клавиш открывается как подменю. Выход из подменю: повторное нажатие кнопки <b>SPEC FCT</b> , система ЧПУ отобразит последнюю активную панель	При нажатии на кнопку панель программных клавиш добавляется как последняя панель. Выход из меню: повторное нажатие кнопки <b>SPEC FCT</b> , система ЧПУ отобразит последнюю активную панель
Программирование движений подвода и отвода с помощью клавиши <b>APPR DEP</b>	При нажатии на кнопку панель программных клавиш открывается как подменю. Выход из подменю: повторное нажатие кнопки <b>APPR DEP</b> , система ЧПУ отобразит последнюю активную панель	При нажатии на кнопку панель программных клавиш добавляется как последняя панель. Выход из меню: повторное нажатие кнопки <b>APPR DEP</b> , система ЧПУ отобразит последнюю активную панель
Нажатие клавиши <b>END</b> при активных меню <b>CYCLE DEF</b> и <b>TOUCH PROBE</b>	Завершает процесс редактирования и вызывает управление файлами	Закрывает текущее меню
Вызов управления файлами при активных меню <b>CYCLE DEF</b> и <b>TOUCH PROBE</b>	Завершает процесс редактирования и вызывает управление файлами. Соответствующая панель Softkey остается активной после завершения управления файлами	Сообщение об ошибке <b>Клавиша не располагает функцией</b>

Функция	TNC 620	iTNC 530
Вызов управления файлами при активных меню <b>CYCL CALL</b> , <b>SPEC FCT</b> , <b>PGM CALL</b> и <b>APPR/DEP</b>	Завершает процесс редактирования и вызывает управление файлами. Соответствующая панель Softkey остается активной после завершения управления файлами	Завершает процесс редактирования и вызывает управление файлами. Выбор базовой панели Softkey выполняется после завершения управления файлами
<b>Таблица нулевых точек:</b>		
■ Функция сортировки по значениям в пределах одной оси	■ Доступно	■ Не доступно
■ Сброс таблицы	■ Доступно	■ Не доступно
■ Скрытие отсутствующих осей	■ Доступно	■ Доступно
■ Переключение вида список/форма	■ Переключение с помощью клавиши выбора разделения экрана	■ Переключение с помощью Softkey
■ Добавление строк	■ Разрешено везде, новая нумерация возможна после опроса. Добавляется пустая строка, заполнение 0 выполняется вручную	■ Возможно только в конце таблицы. Добавляется строка со значениями 0 во всех ячейках
■ Копирование значений позиции отдельной оси в таблицу нулевых точек при нажатии клавиши	■ Не доступно	■ Доступно
■ Копирование значений позиции всех активных осей в таблицу нулевых точек при нажатии клавиши	■ Не доступно	■ Доступно
■ Копирование последней измеренной с помощью щупа TS позиции при нажатии клавиши	■ Не доступно	■ Доступно
<b>Программирование свободного контура FK:</b>		
■ Программирование параллельных осей	■ Независимо с пом. X/Y-координат, переключение с пом. <b>FUNCTION PARAXMODE</b>	■ Зависит от станка и его параллельных осей
■ Автоматическое исправление ссылок	■ Ссылки в подпрограммах контура не исправляются автоматически	■ Все ссылки исправляются автоматически
<b>Программирование Q-параметров:</b>		
■ Формула Q-параметра с SGN	$Q12 = \text{SGN } Q50$ <ul style="list-style-type: none"> <li>■ при <math>Q50 = 0</math> <math>Q12 = 0</math></li> <li>■ при <math>Q50 &gt; 0</math> <math>Q12 = 1</math></li> <li>■ при <math>Q50 &lt; 0</math> <math>Q12 = -1</math></li> </ul>	$Q12 = \text{SGN } Q50$ <ul style="list-style-type: none"> <li>■ при <math>Q50 \geq 0</math> <math>Q12 = 1</math></li> <li>■ при <math>Q50 &lt; 0</math> <math>Q12 = -1</math></li> </ul>

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Действия при сообщениях об ошибках:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Помощь при сообщениях об ошибках</li> <li>■ Смена режима работы, если активно меню помощи</li> <li>■ Выбор фоновго режима работы, если активно меню помощи</li> <li>■ Идентичные сообщения об ошибках</li> <li>■ Квитирование сообщений об ошибках</li> <li>■ Доступ к функциям протокола</li> <li>■ Сохранение сервисных данных</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Вызов с помощью кнопки <b>ERR</b></li> <li>■ Меню помощи закрывается при смене режима работы</li> <li>■ Меню помощи закрывается при переключении с помощью F12</li> <li>■ Сохраняются в списке</li> <li>■ Каждое сообщение об ошибке (также при его многократном отображении) должно быть квитировано, доступна функция <b>УДАЛИТЬ ВСЕ</b></li> <li>■ Доступен протокол событий и работоспособные функции фильтра (ошибки, нажатия клавиш)</li> <li>■ Доступно. При аварийной остановке системы сервисный файл не создается</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Вызов с помощью кнопки <b>HELP</b></li> <li>■ Смена режима работы запрещена (Клавиша без функции)</li> <li>■ Меню помощи остается открытым при переключении с помощью F12</li> <li>■ Отображаются только один раз</li> <li>■ Сообщение об ошибке квитировается только один раз</li> <li>■ Доступен полный протокол событий без функций фильтра</li> <li>■ Доступно. При аварийной остановке системы сервисный файл создается автоматически</li> </ul>
<b>Функция поиска:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Список последних искомых слов</li> <li>■ Отображение элементов активных кадров</li> <li>■ Отображение списка всех доступных NC-кадров</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Не доступно</li> <li>■ Не доступно</li> <li>■ Не доступно</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Доступно</li> <li>■ Доступно</li> <li>■ Доступно</li> </ul>
Запуск функции поиска в выделенном состоянии с помощью кнопок со стрелками вверх/вниз	Работает максимум до 50000 кадров, настраивается посредством данных конфигурации	Нет ограничений по длине программы
<b>Графика при программировании:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Представление координатной сетки в масштабе</li> <li>■ Редактирование подпрограмм контура в SLII-циклах с помощью <b>AUTO DRAW ON</b></li> <li>■ Перемещение окна увеличения</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Доступно</li> <li>■ При сообщении об ошибке курсор стоит на кадре <b>CYCL CALL</b> в главной программе</li> <li>■ Функция повторения не доступна</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Не доступно</li> <li>■ При сообщении об ошибке курсор стоит на кадре, вызвавшем ошибку, в подпрограмме контура</li> <li>■ Функция повторения доступна</li> </ul>

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Программирование вспомогательных осей:</b>		
■ Синтаксис <b>FUNCTION PARAXCOMP</b> : задание поведения индикации и движений перемещения	■ Доступно	■ Не доступно
■ Синтаксис <b>FUNCTION PARAXMODE</b> : задание связи перемещаемой параллельной оси	■ Доступно	■ Не доступно
<b>Программирование циклов производителя станка</b>		
■ Доступ к данным таблицы	■ Через <b>SQL</b> -команды и посредством функций <b>FN 17-/FN 18</b> или <b>TABREAD-TABWRITE</b>	■ С помощью <b>FN 17-/FN 18</b> или функций <b>TABREAD-TABWRITE</b>
■ Доступ к параметрам станка	■ С помощью <b>CFGREAD</b> -функции	■ С помощью функций <b>FN 18</b>
■ Настройка интерактивных циклов при помощи <b>CYCLE QUERY</b> , например, циклы измерительного щупа в ручном режиме	■ Доступно	■ Не доступно

### Сравнение: различия при тестировании программ, функциональность

Функция	TNC 620	iTNC 530
Вход при помощи клавиши <b>GOTO</b>	Функция возможна, когда программная клавиша <b>СТАРТ ПОКАДРОВО</b> еще не нажата	Функция возможна также после <b>СТАРТ ПОКАДРОВО</b>
Расчет времени обработки	Время обработки суммируется при каждом повторении моделирования, запущенного Softkey <b>СТАРТ</b>	Время обработки считается с 0 при каждом повторении моделирования, запущенного Softkey <b>СТАРТ</b>
Покадровая отработка программы	В циклах образцов отверстий и <b>CYCL CALL PAT</b> управление останавливается на каждой точке.	Циклы образцов отверстий и <b>CYCL CALL PAT</b> управление воспринимает как кадр

## Сравнение: различия при тестировании программ, управление

Функция	TNC 620	iTNC 530
Расположение панелей программных клавиш и программных клавиш в пределах панелей	Расположение панелей программных клавиш и программных клавиш зависит от активного разделения экрана	
Функции масштабирования	Каждая плоскость резания выбирается отдельной Softkey	Плоскость резания выбирается с помощью переключающей Softkey
Дополнительные M-функции, индивидуальные для станка	Приводят к сообщениям об ошибках, если они не интегрированы в PLC	Игнорируются при тестировании программы
Просмотр/редактирование таблицы инструмента	Функция доступна через Softkey	Функция недоступна
Представление инструмента	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ красный: в зацеплении</li> <li>■ синий: не в зацеплении</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ красный: в зацеплении</li> <li>■ зеленый: не в зацеплении</li> </ul>
Трехмерный вид: полупрозрачное представление детали	Доступно	Функция недоступна
Трехмерный вид: полупрозрачное представление инструмента	Доступно	Функция недоступна
Трехмерный вид: показ траекторий инструмента	Доступно	Функция недоступна
Настраиваемое качество модели	Доступно	Функция недоступна

## Сравнение: различия ручных режимов, функциональность

Функция	TNC 620	iTNC 530
Функция длина шага	Длину шага можно задать отдельно для линейных и круговых осей	Длина шага задается как для линейных, так и для круговых осей
Таблица точек привязки	<p>Базовые преобразования (трансляция и вращение) из системы координат стола станка в систему координат детали с помощью столбцов X, Y и Z, а также пространственного угла SPA, SPB и SPC.</p> <p>Дополнительно можно задать смещения осей для каждой отдельной оси с помощью столбцов X_OFFS - W_OFFS. Эту функцию можно конфигурировать</p> <p>Строку 0 можно также редактировать вручную.</p>	<p>Базовое преобразование (трансляция) из системы столов станка в систему заготовки с помощью колонок X, Y и Z, а также разворот ROT в плоскости обработки (вращение).</p> <p>Дополнительно можно задать точки привязки в осях вращения и параллельных осях с помощью столбцов A - W</p> <p>Строку 0 можно перезаписать только при помощи ручных циклов ощупывания.</p>
Поведение при установке точки привязки	<p>Установка точки привязки для оси вращения действует как смещение оси. Это смещение действует также при расчете кинематики и при наклоне плоскости обработки.</p> <p>При помощи машинного параметра <b>presetToAlignAxis</b> (№ 300203) производитель станка определяет для осей, каким образом смещение оси вращения влияет на точку привязки.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ <b>True</b> (по умолчанию): перед расчетом кинематики смещение вычитается из значения оси</li> <li>■ <b>False</b>: смещение влияет только на индикатор положения</li> </ul>	<p>Смещения оси вращения, заданные через машинный параметр, не влияют на перемещения осей, которые были заданы в функции наклона плоскости.</p> <p>С помощью MP7500 бит 3 задается, будет ли учитываться текущее перемещение оси вращения относительно нуля станка или отчет будет производиться от позиции 0° первой оси вращения (как правило, C-оси).</p>
Назначение координат точки привязки	Только после выполнения перемещения в исходное положение можно установить точку привязки или изменить ее в таблице точек привязки.	Перед выполнением перемещения в исходное положение можно установить точку привязки или изменить ее в таблице точек привязки.

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Работа с таблицей точек привязки:</b>		
■ Таблица точек привязки, зависящая от диапазона перемещения	■ Доступно	■ Доступно
Задание ограничения подачи	Отдельное задание ограничений подачи для линейных и круговых осей	Возможно только одно ограничение подачи для линейных и круговых осей

### Сравнение: различия ручных режимов, управление

Функция	TNC 620	iTNC 530
Копирование значения позиции при нажатии механических кнопок	Копирование текущей позиции с помощью аппаратной или программной клавиши	Копирование текущей позиции с помощью кнопки
Выход из меню Функции ощупывания	Возможно с помощью программной клавиши <b>КОНЕЦ</b> или клавиши <b>END</b>	Возможно с помощью программной клавиши <b>КОНЕЦ</b> или клавиши <b>END</b>

## Сравнение: различия при отработке, управление

Функция	TNC 620	iTNC 530
Расположение панелей программных клавиш и программных клавиш в пределах панелей	Расположение панелей программных клавиш и программных клавиш зависит от активного разделения экрана	
Смена режима работы после того, как обработка была прервана переключением в режим <b>Отработка отд. блоков программы</b> и была закончена с помощью <b>ВНУТР. СТОП</b>	При возвращении в режим работы <b>Режим автоматического управления</b> сообщение об ошибке <b>Текущий кадр не выбран</b> . Выбор места прерывания должен производиться с помощью поиска кадра	Смена режима работы разрешена, текущая информация сохраняется, обработка может быть продолжена при нажатии NC-Start
Вход в FK-последовательность с помощью <b>GOTO</b> после того, как отработка была выполнена до нее перед сменой режима работы	Сообщение об ошибке <b>FK-программирование: не заданная позиция старта</b> Разрешён вход при помощи поиска кадра	Вход разрешен
<b>Поиск кадра:</b>		
Переключение разделения экрана при повторном входе	Возможно только, если подвод к позиции повторного входа уже выполнен	Возможно во всех состояниях работы
Сообщения об ошибках	Сообщения об ошибках остаются и после устранения причины и должны быть квитированы отдельно	Сообщения об ошибках частично квитированы после устранения причины
Образцы отверстий в покадровой отработке программы	В циклах образцов отверстий и <b>CYCL CALL PAT</b> управление останавливается после каждой точки	Циклы образцов отверстий и <b>CYCL CALL PAT</b> управление воспринимает как один кадр

## Сравнение: различия при обработке, траектория перемещения

### УКАЗАНИЕ

#### Осторожно, опасность столкновения!

NC-программы, созданные на предыдущих версиях систем ЧПУ, могут на текущих системах ЧПУ приводить к отклонениям при перемещении осей или ошибкам! Во время обработки существует риск столкновения!

- ▶ Проверьте NC-программу или ее фрагмент при помощи графического моделирования
- ▶ Тестировать NC-программу или ее фрагмент в режиме **Обработка отд. блоков программы** следует с осторожностью
- ▶ Необходимо учитывать приведенные ниже различия (приведенный список не является полным!)

Функция	TNC 620	iTNC 530
Наложение перемещения маховичком с помощью <b>M118</b>	Действует в системе координат станка	Действует в системе координат станка
Удаление базового вращения при помощи <b>M143</b>	<b>M143</b> удаляет записи в столбцах <b>SPA</b> , <b>SPB</b> и <b>SPC</b> в таблице точек привязки, повторная активация соответствующей строки <b>не</b> активирует удаленный базовый поворот	<b>M143</b> не удаляет запись в столбце <b>ROT</b> в таблице точек привязки, активация соответствующей строки еще раз активирует удаленный базовый поворот
Масштабирование движений подвода/отвода ( <b>APPR/DEP/RND</b> )	Разрешен свой коэффициент масштабирования для каждой оси, радиус не масштабируется	Сообщение об ошибке
Подвод/отвод <b>APPR/DEP</b>	Сообщение об ошибке, если при <b>APPR/DEP LN</b> или <b>APPR/DEP CT</b> запрограммирован <b>RO</b>	Радиус инструмента принимается равным 0, а направление коррекции - <b>RR</b>
Подвод/отвод с помощью <b>APPR/DEP</b> , если длины элементов контура заданы равными 0	Элементы контура с длиной 0 игнорируются. Траектория подвода/отвода рассчитывается соответственно для первого или последнего действующего элемента контура	Выдается сообщение об ошибке, если после кадра <b>APPR</b> запрограммирован элемент контура с длиной 0 (относительно первой точки контура, запрограммированной в <b>APPR</b> -кадре)  При элементе контура длиной 0, стоящим перед <b>DEP</b> -кадром, iTNC 530 не выдает сообщения об ошибке, а рассчитывает траекторию отвода, используя последний действующий элемент контура

Функция	TNC 620	iTNC 530
Действие Q-параметров	Параметры с <b>Q60</b> по <b>Q99</b> (или с <b>QS60</b> по <b>QS99</b> ) действуют всегда локально	Параметры с <b>Q60</b> по <b>Q99</b> (или с <b>QS60</b> по <b>QS99</b> ) действуют локально или глобально в конвертированной программе из циклов (.сус) в зависимости от MP7251. Вложенные вызовы могут привести к проблемам
Автоматическая отмена коррекции радиуса инструмента	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Кадр с <b>R0</b></li> <li>■ <b>DEP</b>-кадр</li> <li>■ Выбор программы</li> <li>■ <b>END PGM</b></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Кадр с <b>R0</b></li> <li>■ <b>DEP</b>-кадр</li> <li>■ Выбор программы</li> <li>■ Программирование цикла 10 цикла 10 <b>ВРАЩЕНИЕ</b></li> <li>■ <b>PGM CALL</b></li> </ul>
NC-кадры с <b>M91</b>	Коррекция на радиус инструмента не рассчитывается	Коррекция на радиус инструмента рассчитывается
Поведение при <b>M120 LA1</b>	Не действует на обработку, система ЧПУ внутренне интерпретирует ввод, как <b>LA0</b>	Возможны не желательные воздействия на обработку, так как система ЧПУ внутренне интерпретирует ввод, как <b>LA0</b>
Поиск кадра в таблице точек	Инструмент будет расположен над следующей позицией обработки	Инструмент будет расположен над позицией, обработка которой была закончена в последний раз
Пустой кадр <b>CC</b> (присвоить полюс из последней позиции инструмента) в NC-программе	Последний кадр позиционирования в плоскости обработки должен содержать обе координаты плоскости обработки	Последний кадр позиционирования в плоскости обработки не обязательно должен содержать обе координаты плоскости обработки. Это может привести к проблемам при <b>RND</b> или <b>CHF</b> -кадрах
Масштабирование <b>RND</b> -кадра для конкретной оси	<b>RND</b> -кадр масштабируется, результатом является эллипс	Появляется сообщение об ошибке
Реакция на то, что перед или после <b>RND</b> - или <b>CHF</b> -кадра запрограммирован элемент контура с длиной 0	Появляется сообщение об ошибке	Появляется сообщение об ошибке, если элемент контура с длиной 0 расположен перед <b>RND</b> - или <b>CHF</b> -кадром Элемент контура с длиной 0 игнорируется, если он расположен после <b>RND</b> - или <b>CHF</b> -кадра

Функция	TNC 620	iTNC 530
Программирование окружности в полярных координатах	Инкрементальный угол поворота <b>IPA</b> и направление вращения <b>DR</b> должны иметь одинаковый знак. В противном случае появится сообщение об ошибке	Используется знак направления вращения, если <b>DR</b> и <b>IPA</b> имеют различные знаки
Коррекция радиуса инструмента на дуге окружности или спирали с угловой длиной=0	Переход между соседними элементами дуги/спирали будет создан. Дополнительно будет выполнено движение оси инструмента перед этим переходом. Если элемент является первым или последним элементом, подлежащим исправлению, то следующий или предыдущий элемент будет рассматриваться как первый или последний элемент, подлежащий исправлению	Эквидистанта дуги/спирали используется для построения траектории инструмента
Учет длины инструмента в индикации положения	В индикации позиции, значения <b>L</b> и <b>DL</b> из таблицы инструментов и <b>DL</b> из кадра <b>TOOL CALL</b> пересчитываются	В устройстве индикации пересчитываются значения <b>L</b> и <b>DL</b> из таблицы инструментов
<b>SLII-циклы с 20 по 24:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Количество задаваемых элементов контура</li> <li>■ Задание плоскости обработки</li> <li>■ Позиция в конце SL-цикла</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Максимум 16384 кадров в 12 фрагментах контура</li> <li>■ Ось инструмента в кадре <b>TOOL CALL</b> задает плоскость обработки</li> <li>■ Конфигурируется при помощи параметра <b>posAfterContPocket</b> (№ 201007), определяет, находится ли конечная позиция над последней запрограммированной позицией или выполняется перемещение по оси инструмента на безопасную высоту <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Для отвода на безопасную высоту по оси инструмента, необходимо при первом перемещении запрограммировать обе координаты</li> </ul> </li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Максимум элементов контура 8192 в 12 фрагментах контура, нет ограничений на фрагмент контура</li> <li>■ Оси первого кадра перемещений в первом фрагменте контура жестко задают плоскость перемещений</li> <li>■ В MP7420 задается, находится ли конечная позиция над последней запрограммированной позицией или на безопасной высоте <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Для отвода на безопасную высоту по оси инструмента, необходимо при первом перемещении запрограммировать обе координаты</li> </ul> </li> </ul>

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>SLII-циклы с 20 по 24:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Поведение при островах, которые не находятся в карманах</li> <li>■ Операции над множествами в SL-циклах со сложной формулой контура</li> <li>■ Коррекция на радиус при активной <b>CYCL CALL</b></li> <li>■ Кадры перемещения параллельно оси в подпрограммах контура</li> <li>■ Дополнительные функции <b>M</b> в подпрограммах контуров</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Невозможно задать при сложных формулах контура</li> <li>■ Операции над множествами выполнимы</li> <li>■ Появляется сообщение об ошибке</li> <li>■ Появляется сообщение об ошибке</li> <li>■ Появляется сообщение об ошибке</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Возможно задать с ограничениями при сложных формулах контура</li> <li>■ Операции над множествами возможны с ограничениями</li> <li>■ Коррекция на радиус инструмента будет отменена, а программа отработана</li> <li>■ Программа будет отработана</li> <li>■ M-функции игнорируются</li> </ul>
<b>Обработка на образующей цилиндра общее:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Описание контура</li> <li>■ Задание смещения на образующей цилиндра</li> <li>■ Задание смещения с помощью разворота плоскости обработки</li> <li>■ Программирование окружности с помощью C/CC</li> <li>■ <b>APPR-/DEP</b>-кадры при задании контура</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ В X/Y-координатах</li> <li>■ Через смещение нулевой точки по X/Y</li> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Функция недоступна</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Зависит от станка и его осей вращения</li> <li>■ Зависящее от станка смещение нулевой точки в оси вращения</li> <li>■ Функция недоступна</li> <li>■ Функция недоступна</li> <li>■ Функция доступна</li> </ul>
<b>Обработка образующей цилиндра с помощью цикла 28:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Полная выборка канавки</li> <li>■ Задание допуска</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Функция доступна</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Функция недоступна</li> <li>■ Функция доступна</li> </ul>
<b>Обработка образующей цилиндра с помощью цикла 29</b>	Врезание непосредственно на контуре ребра	Круговое движение подвода к контуру ребра

Функция	TNC 620	iTNC 530
<p><b>Циклы карманов, островов и канавок 25х:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Движения врезания</li> </ul>	<p>В граничных областях (геометрическое соотношение инструмент/контур) появляются сообщения об ошибках, если движения врезания приводят к бессмысленной/критической ситуации</p>	<p>В граничных областях (геометрическое соотношение инструмент/контур) при необходимости врезание будет перпендикулярным</p>
<b>PLANE-функция:</b>		
<ul style="list-style-type: none"> <li><b>TABLE ROT/COORD ROT</b></li> </ul>	<p>Действие:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Тип трансформации влияет на, так называемые, свободные оси вращения</li> <li>При <b>TABLE ROT</b> система ЧПУ позиционирует свободную ось вращения не всегда, это зависит от текущей позиции, запрограммированного пространственного угла и кинематики станка</li> </ul> <p>По-умолчанию, при отсутствии ввода:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>действует <b>COORD ROT</b></li> </ul>	<p>Действие</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Тип преобразования действует исключительно в сочетании с осью C</li> <li>При <b>TABLE ROT</b> система ЧПУ всегда позиционирует ось вращения</li> </ul> <p>По-умолчанию, при отсутствии ввода:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Будет использована <b>COORD ROT</b></li> </ul>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Станок настроен на угол между осями</li> <li>Программирование инкрементального пространственного угла с помощью <b>PLANE AXIAL</b></li> <li>Программирование инкрементного угла оси с помощью <b>PLANE SPATIAL</b>, если станок настроен на пространственный угол</li> <li>Программирование функций <b>PLANE</b> при активном цикле 8 <b>ZERK.OTRASHENJE</b></li> <li>Позиционирование осей на станках с двумя осями вращения, например <b>L A+0 B+0 C+0</b> или <b>L A+Q120 B+Q121 C+Q122</b></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Все <b>PLANE</b>-функции могут быть использованы</li> <li>Появляется сообщение об ошибке</li> <li>Появляется сообщение об ошибке</li> <li>Зеркальное отображение не имеет влияния на разворот при помощи <b>PLANE AXIAL</b> и цикла 19</li> <li>Возможно только после выполнения функции наклона (сообщение об ошибке без функции наклона)</li> <li>Неопределенные параметры получают статус <b>UNDEFINED</b>, а не значение 0</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Будет выполнена только <b>PLANE AXIAL</b></li> <li>Инкрементальный пространственный угол будет интерпретирован как абсолютный</li> <li>Инкрементальный угол оси будет интерпретирован как абсолютный</li> <li>Функция доступна со всеми функциями <b>PLANE</b></li> <li>При использовании пространственных углов (настройка машинных параметров) возможно в любое время</li> <li>Система ЧПУ использует для неопределенных параметров значение 0</li> </ul>

Функция	TNC 620	iTNC 530
<b>Специальные функции для программирования циклов:</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ FN 17</li> <li>■ FN 18</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Значения задаются всегда метрически</li> <li>■ Дальнейшие различия в мелких деталях</li> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Значения задаются всегда метрически</li> <li>■ Дальнейшие различия в мелких деталях</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Значения вводятся в единицах измерения активной программы</li> <li>■ Различия в мелких деталях</li> <li>■ Функция доступна</li> <li>■ Значения вводятся в единицах измерения активной NC-программы</li> <li>■ Различия в мелких деталях</li> </ul>
Учет длины инструмента в устройстве индикации	В индикации положения учитываются данные длины <b>L</b> и <b>DL</b> из таблицы инструментов, из кадра <b>TOOL CALL</b> - в зависимости от машинного параметра <b>progToolCallIDL</b> (Nr. 124501)	При индикации положения учитывается длина инструмента <b>L</b> и <b>DL</b> из таблицы инструмента

## Сравнение: различия в MDI-режиме

Функция	TNC 620	iTNC 530
Отработка взаимосвязанных последовательностей	Функция доступна	Функция доступна
Сохранение функций, действующих модально	Функция доступна	Функция доступна
Дополнительные функции	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Общие настройки программы</li> <li>■ Обзор состояний Q-параметров</li> <li>■ Функции копирования/вставки кадров, например <b>КОПИРОВ. БЛОК</b></li> <li>■ Настройки ACC</li> <li>■ Дополнительные программные функции, например <b>FUNCTION DWELL</b></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Общие настройки программы</li> </ul>

## Сравнение: различия в программных станциях

Функция	TNC 620	iTNC 530
Демонстрационная версия	Невозможно выбрать программу с более чем 100 NC-кадрами, это приводит к сообщению об ошибке	Программа с более чем 100 NC-кадрами может быть выбрана, но представлены будут максимум 100 кадров, оставшиеся кадры не будут выведены
Демонстрационная версия	Если при вложении с помощью <b>PGM CALL</b> достигается 100 NC-кадров, тестовая графика не покажет картинку, сообщение об ошибке при этом не выдается	Вложенные программы могут быть смоделированы
Копирование NC-программ	Возможно копирование с помощью Windows-Explorer в или из папки <b>TNC:\</b>	Копирование выполняется или с помощью TNCremo или с помощью управления файлами с программной станции
Переключение горизонтальной панели Softkey	Щелчок мыши на прямоугольнике переключает панель вправо или влево	Щелчок мыши на любой панели активирует ее

## Указатель

<b>3</b>		
3D-базовый разворот.....	710	
3D-коррекция.....	613	
Face Milling.....	618	
Peripheral Milling.....	620	
дельта-значения.....	616	
нормированный вектор.....	615	
ориентация инструмента...	617	
формы инструмента.....	616	
<b>A</b>		
ACC.....	532	
ADP.....	628	
<b>B</b>		
Backup.....	123	
<b>C</b>		
CAD-Viewer		
базовые настройки.....	349	
выбор контура.....	358	
выбор позиции обработки.	361	
выбор позиции сверления		
пиктограмма.....	364	
выбор позиций отверстий		
выбор по отдельности..	362	
выбор позиций сверления		
диапазон действия		
мыши.....	363	
задание плоскости.....	355	
назначение точки привязки...		
352		
настройка слоя.....	351	
фильтр для позиций		
отверстий.....	365	
CAM-программирование	613, 623	
<b>D</b>		
DNC.....	810	
информация из NC-		
программы.....	453	
<b>F</b>		
FCL.....	793	
FCL-функция.....	12	
Firewall.....	808	
FK-программирование		
возможности ввода		
вспомогательные точки.	338	
данные окружности.....	336	
замкнутые контуры.....	337	
направление и длина		
элементов контура.....	335	
ссылки.....	339	
графика.....	331	
конечная точка.....	335	
круговые траектории.....	334	
общие положения.....	329	
открытие диалога.....	332	
прямые.....	333	
FN14: ERROR: выдача		
сообщений об ошибках.....	403	
FN16: F-PRINT: вывод		
отформатированных текстов.	408	
FN 18: SYSREAD: считывание		
системных данных.....	416	
FN 19: PLC: передача значений в		
PLC.....	450	
FN 20: WAIT FOR:		
синхронизировать NC и PLC..	451	
FN23: ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ:		
расчет окружности по 3		
точкам.....	397	
FN24: ДАННЫЕ ОКРУЖНОСТИ:		
расчет окружности по 4		
точкам.....	397	
FN 26: TABOPEN: открыть		
свободно определяемую таблицу		
555		
FN 27: TABWRITE: записать		
в свободно определяемую		
таблицу.....	556	
FN 28: TABOPEN: открыть		
свободно определяемую таблицу		
557		
FN 29: PLC: передача значений в		
PLC.....	452	
FN 37: ЭКСПОРТ.....	453	
FN38: SEND: передать		
информацию.....	453	
FS, функциональная безопаснсь		
671		
FUNCTION COUNT.....	546	
<b>L</b>		
Liftoff.....	563	
Look ahead.....	511	
<b>M</b>		
M91, M92.....	503	
MDI.....	732	
MOD-функции		
обзор.....	781	
MOD-функция.....	780	
выбор.....	780	
выход.....	780	
<b>N</b>		
NC-программа		
редактирование.....	175	
<b>P</b>		
Paraxcomp.....	534	
Paraxmode.....	534	
PLANE-функция		
автоматический поворот....	589	
наклонное фрезерование..	597	
определение инкрементально..		
585		
определение		
пространственного угла.....	574	
определение точек.....	583	
определение угла проекции....		
576		
определение угла Эйлера.	578	
процедура позиционирования..	588	
<b>Q</b>		
Q-параметр		
вывод в отформатированном		
виде.....	408	
программирование.....	474	
строковый параметр QS...	474	
экспорт.....	453	
Q-параметры		
контроль.....	400	
локальные параметры QL.	388	
нестираемые параметры QR....	388	
передача значений в		
PLC.....	450, 452	
программирование.....	388	
с предопределенными		
значениями.....	487	
Q-параметры.....	388	
<b>R</b>		
Restore.....	123	
<b>S</b>		
SPEC FCT.....	522	
SQL-инструкции.....	454	
<b>T</b>		
TCPM.....	607	
сброс.....	612	
Teach In.....	174	
TNCguide.....	237	
TNCremo.....	798	
TRANS DATUM.....	543	
T-вектор.....	615	
<b>U</b>		
USB-устройство		
извлечение.....	214	
подключение.....	213	
<b>W</b>		
Window-Manager.....	109	

<b>Z</b>			
ZIP-архив.....	204		
<b>A</b>			
Автоматический запуск программы.....	775		
Автоматическое измерение инструментов.....	256		
<b>Б</b>			
Беспроводной пульт.....	662		
<b>В</b>			
Вектор PLANE-функция определение вектора.....	580		
Вектор нормали к поверхности....	580, 598, 613, <b>615</b>		
Версия			
изменить.....	821		
Вид сверху.....	745		
Вид формы.....	554		
Винтовая линия.....	325		
Виртуальная ось инструмента....	514		
Включение.....	652		
Вложенные подпрограммы....	378		
Внешний доступ.....	784		
Внешний обмен данными.....	210		
Время выдержки....	<b>560, 561, 562</b>		
Вход в контур.....	300		
Выбор единиц измерения.....	171		
Выбор кинематики.....	788		
Выбор контура из DXF.....	358		
Выбор позиции из файлов CAD.....	361		
Выбор точки привязки.....	166		
Выверка оси инструмента.....	596		
Вывод данных на дисплей....	414		
Выдача сообщений об ошибках.....	403		
Вызвать данные инструмента TOOL CALL.....	268		
Вызов программы			
использование любой NC-программы в качестве подпрограммы.....	373		
Выключение.....	656		
Выполнение программы.....	757		
выполнение.....	758		
выход из материала.....	764		
обзор.....	757		
поиск кадра.....	768		
прерывание.....	759		
продолжение после прерывания.....	763		
пропуск кадров.....	776		
Выход из контура.....	300		
Выход из материала.....	764		
		после сбоя электропитания....	764
		Вычисления в скобках.....	470
<b>Г</b>			
Главные оси.....	164		
Графика при программировании..	331		
Графики.....	738		
виды.....	740		
при программировании.....	228		
увеличение фрагмента..	231		
Графическое моделирование	747		
изображение инструмента.	747		
Группы деталей.....	392		
<b>Д</b>			
Данные инструмента.....	247		
ввод в программу.....	249		
ввод в таблицу.....	250		
вызов.....	268		
дельта-значения.....	248		
импорт.....	290		
индексация.....	258		
экспорт.....	290		
Данные конфигурации.....	824		
Датчик EnDat.....	653		
Движение по траектории			
декартовы координаты			
круговая траектория с заданным радиусом.....	316		
обзор.....	310		
полярные координаты.....	322		
круговая траектория вокруг полюса CC.....	324		
круговая траектория с плавным переходом.....	324		
обзор.....	322		
Движения по траектории.....	310		
декартовы координаты.....	310		
круговая траектория с плавным переходом.....	318		
полярные координаты			
прямая.....	323		
Декартовы координаты			
круговая траектория с центром окружности CC.....	315		
Диалог.....	172		
Диалог открытым текстом.....	172		
Директория.....	<b>185, 190</b>		
копирование.....	194		
создание.....	190		
удаление.....	195		
Дисплей.....	95		
Длина инструмента.....	247		
Добавление комментария....	<b>217, 220</b>		
		Дополнительные оси.....	164
		Дополнительные функции.....	500
		ввод.....	500
		для задания координат.....	503
		для контроля выполнения программы.....	502
		для определения характеристик контурной обработки.....	506
		для осей вращения.....	599
		для шпинделя и подачи СОЖ.....	502
		Доступ к таблицам.....	454
<b>Ж</b>			
Жёсткий диск.....	182		
Жесты.....	139		
<b>З</b>			
Загрузка вспомогательных файлов.....	241		
Загрузка конфигурации станка....	821		
Закругление углов M197.....	520		
Замена текста.....	181		
Запись в протокол.....	453		
Запись в таблицу.....	556		
Запись значений ощупывания			
в таблицу точек привязки..	697		
Запись значений ощупывания в таблицу нулевых точек.....	696		
Запись измеренных значений протокол.....	695		
Захват текущей позиции.....	311		
Зона безопасности.....	786		
<b>И</b>			
Изменение скорости вращения шпинделя.....	670		
Измерение заготовок.....	721		
Измерение инструментов.....	256		
Изображение в 3 плоскостях.	746		
Импорт CAD (опция № 42)....	347		
Имя инструмента.....	247		
Индексированный инструмент....	252		
Индикация состояния.....	101		
дополнительная.....	103		
общая.....	101		
Интерфейс Ethernet.....	800		
Введение.....	800		
Интерфейс Ethernet			
варианты соединения.....	800		
конфигурация.....	800		
подключение и отключение сетевого диска.....	212		
Интерфейс передачи данных	794		
настройка.....	794		

Разводка контактов..... 839  
Использование функций  
ощупывания механическими  
щупами или индикаторами.... 687

## К

Кадр..... 176  
    добавление, изменение..... 176  
    удаление..... 176  
Калькулятор..... 223  
Компенсация смещения  
заготовки  
    посредством измерения двух  
    точек прямой..... 705  
Контактный 3D-щуп  
    использование..... 688  
    калибровка..... 698  
Контекстно-зависимая функция  
помощи..... 237  
Контроль измерительного щупа...  
517  
Контроль рабочего пространства.  
**749**  
Контроль рабочей зоны..... 754  
Конфигурация радиомаховичка...  
818  
Конфигурирование сенсорного  
экрана..... 149  
Копирование частей программы..  
179, 179  
Коррекция инструмента..... 278  
    Длина..... 278  
    радиус..... 279  
Коррекция на инструмент  
    трехмерная..... 613  
Коэффициент подачи для  
движений при врезании M103 508  
Круговая траектория...  
315, 318, 324, 324  
Круговая траектория..... 316

## М

Мастер просмотра PDF-  
файлов..... 200  
Маховичок..... 659  
Машинные параметры..... 824  
    изменение отображения.... 825  
    изменить..... 824  
Многоосевая обработка..... **568**

## Н

Назначение точки привязки  
вручную  
    без использования  
    контактного щупа..... 685  
Назначение фактической  
позиции..... 174  
Наклон без осей вращения.... 596

Наклонное фрезерование на  
наклонной плоскости..... 597  
Наклон плоскости обработки. 724  
    вручную..... 724  
Настройка сети..... 800  
Настройка скорости передачи  
данных..... 794  
Настройки графики..... 782  
Настройки станка..... 784  
Настройки счетчика..... 783  
Номер версии..... **793**  
Номер инструмента..... 247  
Номер программного  
обеспечения..... 793

## О

Обработка нескольких осей... 607  
Оглавление программ..... 221  
О данном руководстве..... 6  
Определение времени обработки  
748  
Определение заготовки..... 171  
Определение локальных Q-  
параметров..... 391  
Определение нестираемых Q-  
параметров..... 391  
Ориентированной на инструмент  
обработки..... 638  
Оси вращения..... 599, 602  
    перемещение по  
    оптимальному пути  
    M126..... 600  
Основные положения..... 152  
Останов на..... 756  
Ось вращения  
    сокращение индикации M94....  
    601  
Отвод от контура..... 515  
Открытие BMP-файла..... 206  
Открытие Excel-файла..... 201  
Открытие GIF-файла..... 206  
Открытие INI-файла..... 205  
Открытие JPG-файла..... 206  
Открытие PNG-файла..... 206  
Открытие TXT-файла..... 205  
Открытие графических файлов....  
206  
Открытие текстовых файлов. 205  
Открыть видео-файл..... 206  
Отображение управляющей  
программы..... 220  
Ощупывание  
    при помощи контактного 3D-  
    щупа..... 688  
    при помощи концевой  
    фрезы..... 686  
Ощупывание плоскости..... 710

## П

Панель задач..... 110, 148  
Параллельные оси..... 534  
Параметры пользователя..... 824  
Пароль..... 793  
Передача данных  
    биты данных..... 795  
    квитирование..... 796  
    паритет..... 795  
Поведение после получения  
ETX..... 797  
    программное обеспечение 798  
    программное обеспечение  
    TNCserver..... 797  
    протокол..... 795  
    символ контроля блока..... 796  
Состояние линии RTS..... 796  
    стоп-биты..... 795  
    файловая система..... 796  
Перемещение осей станка.... 657  
    пошагово..... 658  
    с помощью клавиш  
    направления осей..... 657  
Перемещение осей станка с  
помощью маховичка..... 659  
Пересечение референтных меток  
652  
Печать сообщений..... 415  
Поведение после получения  
ETX..... 797  
Повторный подвод к контуру.. 774  
Повтор частей программы..... 371  
Подавление грохота..... 532  
Подача..... 669  
    возможности ввода..... 173  
    изменение..... 670  
    по осям вращения, M116... 599  
Подача в миллиметрах/оборот  
шпинделя M136..... 509  
Подключение к сети..... 212  
Подпрограмма..... 369  
    любая NC-программа..... 373  
Позиции на детали..... 165  
Позиционирование..... 732  
    при наклонной плоскости  
    обработки..... 606  
    при развороте плоскости  
    обработки..... 505  
    с ручным вводом данных... 732  
Позиционирование при помощи  
маховичка M118..... 513  
Поиск кадра  
    в таблице палет..... 773  
    в таблице точек..... 772  
    ориентированный на  
    инструмент..... 641

- Полная окружность..... 315  
 Полярные координаты..... 164  
   основные положения..... 164  
   программирование..... 322  
 Помощь при сообщениях об  
 ошибках..... 232  
 Поправка на радиус..... 279  
   ввод..... 280  
   внешние углы, внутренние  
   углы..... 281  
 постпроцессор..... 624  
 Пределы перемещений..... 786  
 Преобразование координат... 543  
 Прерывание обработки..... 759  
 Принадлежности..... 133  
 Припуск размеров инструмента  
 давление сообщения об  
 ошибке:M107..... 614  
 Проверить позицию оси..... 653  
 Проверка использования  
 инструмента..... 274  
 Проверка позиций оси..... 674  
 Программа..... 167  
   отглавление..... 221  
   открытие новой программы....  
   171  
   создание..... 167  
 Программирование Q-  
 параметров  
   Дополнительные функции 402  
   Основные математические  
   функции..... 393  
   расчет окружности..... 397  
   Решения если/то..... 398  
   Тригонометрические функции.  
   396  
   Указания по  
   программированию..... 390  
 Программирование  
 перемещений инструмента... 172  
 Программирование свободного  
 контура FK..... 329  
 Просмотр HTML-файлов..... 202  
 Просмотр Internet-файлов..... 202  
 Прямая..... 311, 323  
 Прямоугольные координаты  
   прямая..... 311  
 Пульсирующая частота  
 вращения..... 558  
 Пульсирующая частота  
 вращенияРезонансные  
 колебания..... 558  
 Пульт управления..... 97  
 Путь..... 185
- Р**
- Рабочее время..... 792  
 Радиомаховичок  
   назначение док-станции.... 818  
   настройка мощности  
   излучения..... 819  
   настройка радиоканала.... 819  
   статистические данные..... 820  
 Радиощуп  
   конфигурировать..... 815  
   создать..... 812  
 Радиус инструмента..... 247  
 Разводка контактов для  
 интерфейсов передачи данных...  
 839  
 Разворот  
   плоскости обработки.. 569, 571  
 Разворот плоскости обработки  
 в режиме ручного управления..  
 707  
   программирование..... 569  
 Разворот плоскости обработки <  
 \$porage>..... 707  
 Разделение экрана..... 96  
 Разделение экрана CAD-  
 Viewer..... 346  
 Разомкнутые углы контура  
 M98..... 507  
 Расчет окружности..... 397  
 Режимы работы..... 98  
 Резервное копирование данных...  
 184
- С**
- Свободно определяемая таблица  
 записать..... 556  
 Свободно определяемые  
 таблицы  
   открыть..... 555, 557  
 Сенсорные жесты..... 139  
 Сенсорный пульт управления 137  
 Сенсорный экран..... 136  
   калибровка..... 149  
   очистка..... 150  
 Символ контроля блока..... 796  
 Синхронизировать NC и PLC. 451  
 Синхронизировать PLC и NC. 451  
 Система iTNC 530..... 94  
 Система отсчета..... 164  
 Система отсчёта..... 153  
   Базовая..... 157  
   Входная..... 161  
   деталь..... 158  
   инструмент..... 162  
   плоскость обработки..... 160  
   станок..... 154  
 Система помощи..... 237  
 Скорость передачи данных... 794  
 Скругление углов..... 313  
 Смена инструмента..... 271  
 Смещение нулевой точки..... 543  
   ввод координат..... 543  
   сброс..... 545  
   через таблицу точек..... 544  
 Сообщения об ошибках..... 232  
   помощь при..... 232  
 Сообщения об ошибках ЧПУ. 232  
 Состояние линии RTS..... 796  
 Сохранение данных..... 123  
 Сохранение сервисного файла....  
 236  
 Специальные функции..... 522  
 Спиральная интерполяция.... 325  
 Сравнение функций..... 855  
 Стандартные значения для  
 программы..... 523  
 Статус файла..... 187  
 Строковые параметры  
   чтение системных данных. 479  
 Строковый параметр  
   копирование части строки. 478  
   объединение..... 476  
   определение длины..... 482  
   преобразование..... 480  
   присвоение..... 475  
   проверка..... 481  
 Строковый параметрТекстовые  
 переменные..... 474  
 Счетчик..... 546  
 Считывание машинных  
 параметров..... 484  
 Считывание системных данных...  
 416
- Т**
- Таблица инструмента..... 250  
   опции ввода..... 250  
   редактировать, выход..... 257  
 Таблица инструментов  
   функция редактирования.. 257  
   функция фильтрации..... 259  
 Таблица мест..... 265  
 Таблица нулевых точек  
   присвоение результатов  
   ощупывания..... 696  
 Таблица палет..... 630  
   вставка столбца..... 634  
   выбор и выход..... 634  
   ориентированная на  
   инструмент..... 638  
   отработка..... 635  
   применение..... 630  
   редактировать..... 632  
   столбцы..... 630  
 Таблица предустановок..... 676  
   применение результатов  
   ощупывания..... 697  
 Таблица точек привязки..... 676  
 Текстовые файлы..... 548

Текстовый редактор.....	219
Текстовый файл	
вывод отформатированных	
текстов.....	408
открытие и выход.....	548
поиск фрагментов текста..	551
функции удалений.....	549
Тестирование программы	
Обзор.....	752
Тест программы.....	751
выполнение.....	754
выполнение до	
определенного кадра.....	756
Тест-программы	
настройка скорости.....	739
Технологическая цепочка.....	623
Точка привязки	
управление.....	676
Трехмерное изображение.....	741
Тригонометрические функции	396
Тригонометрия.....	396

## У

Управление инструментальными	
оправками.....	526
Управление инструментами	
вызов.....	283
редактирование.....	284
Управление инструментом.....	282
типы инструментов.....	288
Управление пакетными	
процессами.....	644
изменить список заданий..	649
обработать список заданий....	650
основы.....	644
открыть.....	647
применение.....	645
создать список заданий....	648
список заданий.....	645
Управление перемещением... 628	
Управление файлами.....	182, 185
внешний обмен данными... 210	
выбор файла.....	188
выделение файлов.....	196
вызов.....	187
директории.....	185
копирование.....	194
создание.....	190
защита файла.....	198
копирование таблиц.....	193
копирование файла.....	191
обзор функций.....	186
Перезапись файлов.....	192
переименование файла.....	197
Переименование файла... 197	
тип файлов.....	182
типы внешних файлов.....	184

удаление файла.....	195
Уровень версии.....	12
Ускоренный ход.....	244
Установка координат точки	
привязки вручную	
Средняя ось в качестве точки	
привязки.....	720
Установка точек привязки	
вручную.....	713
Установка точки привязки в	
ручном режиме	
на произвольной оси.....	714
угол в качестве точки	
привязки.....	715
центр окружности в качестве	
точки привязки.....	717

## Ф

Файл	
создание.....	190
Файла применения инструментов	787
Файл использования	
инструмента.....	274
Файлы ASCII.....	548
Фаска.....	312
Фильтр для позиций отверстий	
при извлечении данных из	
файлов CAD.....	365
Функции траектории	
основные положения.....	294
Функции траекторий	
основные положения	
окружности и дуги	
окружностей.....	297
предварительное	
позиционирование.....	298
Функции файла.....	542
Функциональная безопасность	
FS.....	671
Функция PLANE.....	569, 571
выбор возможного решения....	592
обзор.....	571
определение угла оси.....	586
сброс.....	573, 573
Функция поиска.....	180
Функция поиска кадра.....	768
после сбоя в	
электропитании.....	768

## Ц

Центр окружности.....	314
Циклы контактного щупа	
ручные.....	689
Циклы ощупывания	
Ручной режим.....	689
Циклы ощупывания.....	689

## Ч

частота вращения шпинделя	
ввести.....	268
Чтение системных данных.....	479

## Э

Экран	
калибровка.....	149
очистка.....	150
Экранная клавиатура.....	216

# HEIDENHAIN

---

## DR. JOHANNES HEIDENHAIN GmbH

Dr.-Johannes-Heidenhain-Straße 5  
83301 Traunreut, Germany

☎ +49 8669 31-0

FAX +49 8669 32-5061

E-mail: info@heidenhain.de

---

**Technical support** FAX +49 8669 32-1000

**Measuring systems** ☎ +49 8669 31-3104

E-mail: service.ms-support@heidenhain.de

**NC support** ☎ +49 8669 31-3101

E-mail: service.nc-support@heidenhain.de

**NC programming** ☎ +49 8669 31-3103

E-mail: service.nc-pgm@heidenhain.de

**PLC programming** ☎ +49 8669 31-3102

E-mail: service.plc@heidenhain.de

**APP programming** ☎ +49 8669 31-3106

E-mail: service.app@heidenhain.de

---

www.heidenhain.de

---

## Измерительные щупы компании HEIDENHAIN

помогают уменьшить вспомогательное время и улучшить точность соблюдения размеров изготавливаемых деталей.

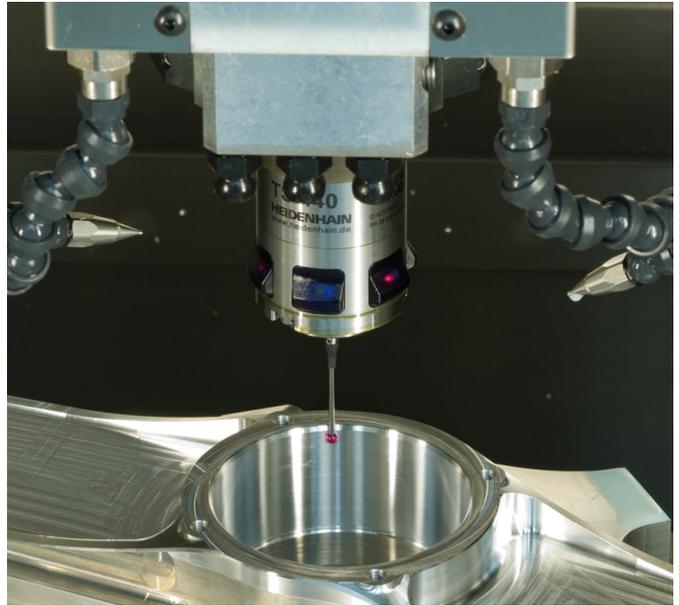
### Измерительные щупы для заготовок

TS 220 передача данных по кабелю

TS 440, TS 444 Инфракрасная передача

TS 640, TS 740 Инфракрасная передача

- Выверка заготовки
- Установка точки привязки
- Измерение заготовок



### Инструментальные щупы

TT 140 передача данных по кабелю

TT 449 Инфракрасная передача

TL Бесконтактные лазерные системы

- Измерение инструмента
- Контроль износа
- Обнаружение поломки инструмента

